



**HUSQVARNA AUTOMOWER®  
310/315  
NAUDOJIMO INSTRUKCIJA**







<b>1 Įvadas ir sauga</b>	<b>3</b>	<b>9 Gedimai ir jų šalinimas</b>	<b>74</b>
1.1 Įvadas	3	9.1 Klaidų pranešimai	74
1.2 Simboliai ant produkto	4	9.2 Informaciniai pranešimai	77
1.3 Simboliai, esantys naudojimo instrukcijoje	6	9.3 Įkrovimo stoties indikatorius	78
1.4 Saugos nurodymai	6	9.4 Požymiai	79
<b>2 Pristatymas</b>	<b>10</b>	9.5 Kontūro kabelio pažeidimo vietos nustatymas	80
2.1 Kas yra kas?	11	<b>10 Techniniai duomenys</b>	<b>84</b>
2.2 Paketo turinys	12	<b>11 Garantijos sąlygos</b>	<b>85</b>
2.3 Veikimas	12	<b>12 Aplinkos apsaugos informacija</b>	<b>86</b>
<b>3 Instaliacija</b>	<b>16</b>	12.1 Akumuliatoriaus išėmimas perdirbimui	86
3.1 Pasiruošimas	16	<b>13 EB atitikties deklaracija</b>	<b>88</b>
3.2 Įkrovimo stoties instaliacija	17		
3.3 Akumuliatoriaus įkrovimas	21		
3.4 Kontūro kabelio instaliacija	22		
3.5 Kontūro kabelio prijungimas	28		
3.6 Gido kabelio įrengimas	29		
3.7 Instaliacijos patikra	32		
3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas	33		
3.9 Patikrinkite prijungimą prie įkrovimo stoties	33		
<b>4 Naudojimas</b>	<b>34</b>		
4.1 Išsikrovusio akumuliatoriaus įkrovimas	34		
4.2 Laikmačio naudojimas	35		
4.3 Stovėjimas	36		
4.4 Paleidimas	37		
4.5 Sustabdymas	37		
4.6 Išjungimas	37		
4.7 Pjovimo aukščio reguliavimas	38		
<b>5 Valdymo skydelis</b>	<b>39</b>		
5.1 Darbo režimo pasirinkimas. Paleidimas	40		
5.2 Darbo režimo pasirinkimas. Stovėjimas	41		
5.3 Pagrindinis jungiklis	41		
<b>6 Meniu funkcijos</b>	<b>42</b>		
6.1 Pagrindinis meniu	42		
6.2 Meniu struktūra	43		
6.3 Laikmatis	44		
6.4 Saugumas	46		
6.5 Pranešimai	48		
6.6 Laikmatis pagal oro sąlygas	49		
6.7 Instaliacija	50		
6.8 Nustatymai	59		
6.9 Priedai	63		
<b>7 Sklypų pavyzdžiai</b>	<b>64</b>		
<b>8 Priežiūra</b>	<b>69</b>		
8.1 Laikymas žiemą	69		
8.2 Techninė priežiūra pasibaigus sezonui	70		
8.3 Po laikymo žiemą	71		
8.4 Valymas	71		
8.5 Gabenimas ir perkėlimas	72		
8.6 Jei kyla audra su perkūnija	72		
8.7 Peiliai	73		
8.8 Akumuliatorius	73		

## PASTABOS

Serijos numeris: \_\_\_\_\_

PIN kodas: \_\_\_\_\_

Prekybos atstovas: \_\_\_\_\_

Prekybos atstovo  
telefono numeris: \_\_\_\_\_

Jeigu jūsų robotą vežapjovę pavagia, būtinai praneškite apie tai „Husqvarna AB“. Susisiekite su vietos prekybos atstovu ir pateikite gaminio serijos numerį, kad jį galėtų tarptautinėje duomenų bazėje užregistruoti kaip pavogtą. Tai svarbus žingsnis robotų vežapjovių apsaugos nuo vagysčių sistemoje, sumažinantis norą pirkti ar parduoti vogtus robotus vežapjoves.

Gaminio serijos numeris sudarytas iš devynių skaitmenų. Jis nurodytas gaminio nominalių parametrų plokštelėje (ją rasite vidinėje ekrano gaubto dalyje) ir ant gaminio pakuotės.

[www.automower.com](http://www.automower.com)



## 1 Įvadas ir sauga

### 1.1 Įvadas

Sveikiname pasirinkus išskirtinai aukštos kokybės gaminį. Norint kuo geriau išnaudoti „Husqvarna“ robotą vejąpjovę, reikia žinoti, kaip jis veikia. Šioje naudojimo instrukcijoje pateikta svarbi informacija apie robotą vejąpjovę, kaip jį paruošti dirbti ir kaip naudoti.

Papildomos informacijos prie šios naudojimo instrukcijos galima rasti „Automower®“ interneto svetainėje [www.automower.com](http://www.automower.com). Čia rasite daugiau pagalbos ir patarimų apie jos naudojimą.

Atminkite, kad už nelaimingus atsitikimus arba pavojus, kurie gali kilti kitiems žmonėms arba jų turtui, atsako operatorius.

„Husqvarna AB“ nuolat tobulina savo gaminius ir todėl pasilieka sau teisę keisti jų konstrukciją, išvaizdą ir funkcijas be išankstinio pranešimo.

Kad būtų lengviau naudoti, vartotojo instrukcijoje naudojama tokia sistema:

- Tekstas parašytas *pasvirusiu* šriftu yra rodomas roboto vejąpjovės ekrane arba yra nuoroda į kitą šios naudojimo instrukcijos skyrių.
- Žodžiai parašyti **pastorintu** šriftu yra vieno iš roboto vejąpjovės klaviatūros mygtukų pavadinimas.
- Žodžiai parašyti *DIDŽIOSIOMIS* ir *pasvirusiomis* raidėmis nurodo pagrindinio jungiklio padėtį ir skirtingus galimus roboto vejąpjovės darbo režimus.

[www.automower.com](http://www.automower.com)



1001-003

#### SVARBI INFORMACIJA

**Prieš naudodami robotą vejąpjovę, atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, kad gerai supratote joje pateiktas instrukcijas. Laikykite naudojimo instrukciją saugiai, kad galėtumėte ją naudoti ateityje.**

**Šis prietaisas neskirtas naudoti asmenims (tarp jų ir vaikams) su ribotais fiziniais, jutiminiais ar protiniais gebėjimais, neturinčiais patirties ar žinių, nebent asmuo, atsakingas už jų saugą, pateikė atitinkamas instrukcijas. Būtina prižiūrėti, kad su prietaisu nežaistų vaikai.**



## ĮVADAS IR SAUGA

### SVARBI INFORMACIJA

Šį prietaisą gali naudoti vaikai nuo 8 metų amžiaus ir kiti asmenys su ribotais fiziniais, jutimiais ar protiniais sugebėjimais, arba stokojantys patirties ar žinių, jei yra prižiūrimi arba instruktuoti dėl saugaus prietaiso naudojimo ir supranta gresiančius pavojus.

Vaikams su prietaisu žaisti negalima. Be priežiūros vaikai neturėtų valyti prietaiso ir atlikti naudotojo priežiūros darbų.



### ĮSPĖJIMAS

Netinkamai naudojamas robotas vejapjovė gali būti pavojingas.



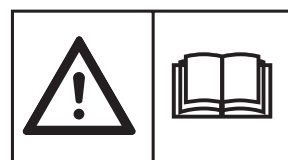
### ĮSPĖJIMAS

Niekada nenaudokite roboto vejapjovės, kai pjovimo teritorijoje yra žmonių (ypač vaikų) ar gyvūnų.

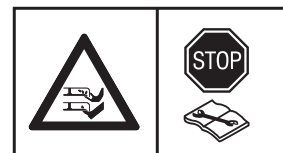
## 1.2 Simboliai ant produkto

Šiuos simbolius galite rasti ant roboto vejapjovės. Atidžiai juos išstudijuokite.

- Prieš naudodami robotą vejapjovę, atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, kad gerai supratote joje pateiktas instrukcijas. Šioje naudojimo instrukcijoje pateiktų įspėjimų ir saugos nurodymų privalote laikytis, jei norite saugiai ir efektyviai naudoti robotą vejapjovę.
- Robotą vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai pagrindinis jungiklis pasuktas į 1 padėtį ir įvestas teisingas PIN kodas. Prieš atlikdami bet kokią apžiūrą ir (arba) techninę priežiūrą pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.
- Kai robotas vejapjovė dirba, laikykitės nuo jo saugiu atstumu. Saugokite rankas bei kojas ir neikiškite jų prie besisukančių diskų.



1001-002, 1001-003



3012-663, 3012-1085



3018-066



## ĮVADAS IR SAUGA

- Kai robotas veja pjovė dirba, niekuomet neikiškite arti jo korpuso ar po juo rankų ar kojų. Nevažiuokite ant roboto veja pjovės.



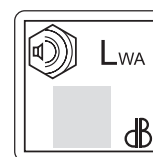
3012-665

- Šis gaminys atitinka taikytinų EB direktyvų nuostatas.



6001-024

- Triukšmo sklaida į aplinką. Gaminio emisija nurodyta 10 skyriuje „Techniniai duomenys“ ir ant nominalių parametru plokštelės.



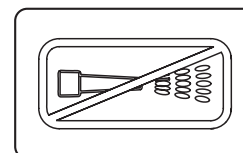
3012-1059

- Pabaigus gaminio eksploataciją, šio įrenginio negalima išmesti kaip paprastų namų ūkio atliekų. Įsitinkinkite, kad gaminį išmetate vadovaudamiesi teisės aktų reikalavimais.



3012-689

- Niekada roboto veja pjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu.



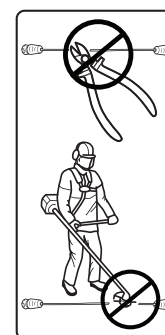
3018-062

- Važiuklėje yra komponentų, jautrių elektrostatinei iškrovai (ESD). Važiuklė yra svarbi roboto veja pjovės konstrukcijos dalis, todėl naudojant lauke, ji turi būti profesionaliai užsandarinta. Dėl šios priežasties važiuoklę gali atidaryti tik įgaliotieji techninio aptarnavimo specialistai. Pažeista plomba gali lemti viso gaminio ar jo dalių garantijos praradimą.



3012-1097

- Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti, nei sujungti.
- Nenaudokite žoliapjovės arti žemos įtampos kabelio. Būkite atsargūs pjaudami kraštus ten, kur įrengti kabeliai.



3012-1351

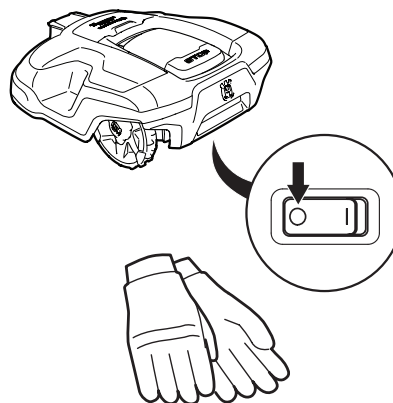


## ĮVADAS IR SAUGA

### 1.3 Simboliai, esantys naudojimo instrukcijoje

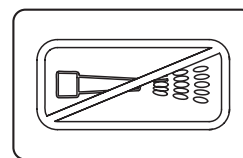
Šiuos simbolius galite rasti naudojimo instrukcijoje. Atidžiai juos išstudijuokite.

- Prieš atlikdami bet kokią apžiūrą ir (arba) techninę priežiūrą pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.



- Dirbdami su roboto vežapjovės važiuokle visada mūvėkite apsaugines pirštines.

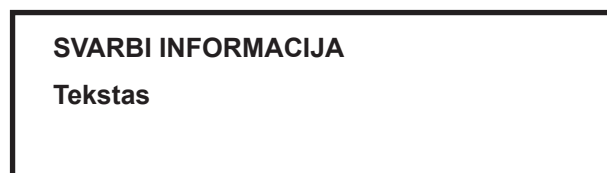
- Niekada roboto vežapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu.



- Šis įspėjimas rodo galimą pavojų susižeisti, ypač jeigu nesilaikoma šių instrukcijų.



- Šis informacinis langelis nurodo galimą materialinę žalą, ypač jeigu nesilaikoma šių instrukcijų. Langelis taip pat naudojamas, kai yra naudotojo klaidos galimybė.



### 1.4 Saugos nurodymai

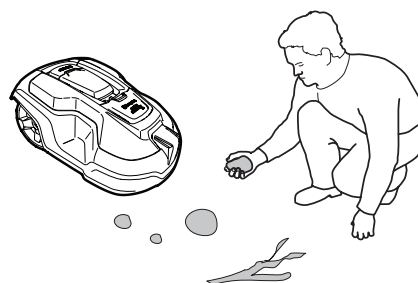
#### Naudojimas

- Šis robotas vežapjovė skirtas žolei pjauti atviruose ir lygiuose vejos plotuose. Jį galima naudoti tik su gamintojo rekomenduojama įranga. Bet koks kitas naudojimas yra netinkamas. Tiksliai vadovaukitės gamintojo naudojimo, priežiūros ir taisymo instrukcijomis.
- Kai pjovimo zonoje yra žmonių (ypač vaikų) arba gyvūnų, panaudokite funkciją **PARK** arba išjunkite pagrindinį roboto vežapjovės jungiklį. Jei pjovimo teritorijoje yra žmonių ar gyvūnų, rekomenduojama užprogramuoti žoliapjovę veikti tomis valandomis, kai teritorijoje nėra žmonių, t. y. naktį. Žr. 6.3 „Laikmatis“ 43 puslapyje.



## ĮVADAS IR SAUGA

- Tik asmenys, gerai susipažinę su specialiosiomis įrenginio charakteristikomis ir saugojimo reikalavimais, gali dirbti su robotu vejapjove, atlikti jo priežiūrą ir taisyti jį. Prieš naudodami robotą vejapjovę, atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitinkite, kad gerai supratote joje pateiktas instrukcijas.
- Draudžiama keisti originalią roboto vejapjovės konstrukciją. Darydami bet kokius pakeitimus, prisiimate visą riziką.
- Patikrinkite, ar ant vejos nėra akmenų, šakų, įrankių, žaislų ar kitų daiktų, galinčių pažeisti peilius. Dėl daiktų, esančių ant vejos, robotas vejapjovė gali įstrigti, todėl prieš tęsiant pjovimą juos reikia pašalinti.
- Robotą vejapjovę paleiskite pagal instrukcijas. Kai pagrindinis jungiklis pasuktas į 1 padėtį, saugokite savo rankas ir kojas nuo besisukančių peilių. Niekada neikiškite rankų ir kojų po robotu vejapjove.
- Niekada nekelkite ir nenešiokite roboto vejapjovės, kai jo pagrindinis jungiklis nustatytas į 1 padėtį.
- Neleiskite roboto vejapjovės naudoti asmenims, kurie nežino, kaip jis veikia ir elgiasi.
- Robotas vejapjovė niekada negali susidurti su žmonėmis ar kitais gyvais padarais. Jei žmogus ar kitas gyvas padaras atsidurs roboto kelyje, jis iš karto sustos. Žr. 4.5 „Sustabdymas“ 35 puslapyje.
- Nieko nedėkite ant roboto vejapjovės ar jo įkrovimo stoties viršaus.
- Neleiskite naudoti roboto vejapjovės, jeigu pažeistas jo peilių diskas ar korpusas. Taip pat nenaudokite jo, jei yra pažeisti peiliai, varžtai, veržlės ar laidai.
- Nenaudokite roboto vejapjovės, jeigu neveikia jo pagrindinis jungiklis.
- Jeigu nenaudojate roboto vejapjovės, visada išjunkite jį pagrindiniu jungikliu. Robotą vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai pagrindinis jungiklis pasuktas į 1 padėtį ir įvestas teisingas PIN kodas.
- Roboto vejapjovės niekuomet negalima naudoti vienu metu su laistomuoju purkštuvu. Naudokite laikmačio funkciją (žr. 6.3 „Laikmatis“ 43 puslapyje), kad robotas ir laistytuvai niekada neveiktų vienu metu.
- „Husqvarna AB“ negali užtikrinti visiško suderinamumo tarp automatinės vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokių kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siųstuvai, klausos aparatai, užkasti „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.
- Integruotas signalas yra labai garsus. Būkite atsargūs, dažniausiai tada, kai robotas vejapjovė veikia viduje.



3012-1302



3012-663

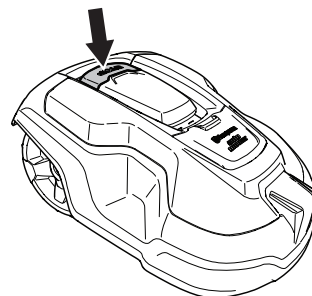
# ĮVADAS IR SAUGA

## Gabenimas

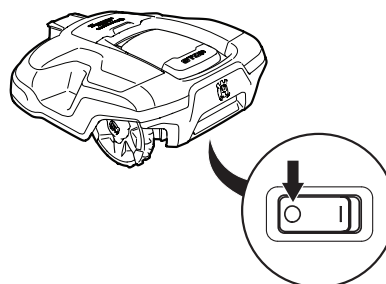
Gabenant robotą vejapjovę tolimais atstumais, jį reikia įdėti į originalią pakuotę.

Jei norite saugiai gabenti iš ar į darbo zoną:

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad sustabdytumėte robotą vejapjovę. Jei nustatyta vidutinio ar aukšto lygio sauga (žr. 6.4 Saugumas 46 psl.), reikia įvesti PIN kodą. PIN kodas yra sudarytas iš keturių skaitmenų ir yra pasirenkamas pirmą kartą paleidžiant robotą vejapjovę, žr. 3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas 33 psl.
2. Pagrindinį jungiklį nustatykite į 0 padėtį.
3. Robotą vejapjovę neškite laikydami už rankenos, esančios galinėje gaminio dalyje. Robotą vejapjovę neškite nukreipę peilių diską nuo savo kūno.



3012-1381



3012-1301

### SVARBI INFORMACIJA

Nebandykite roboto vejapjovės pakelti, kai jis sustojęs įkrovimo stotyje. Tai gali sugadinti įkrovimo stotį ir (arba) robotą vejapjovę. Prieš pakeldami robotą vejapjovę, paspauskite STOP mygtuką ir ištraukite jį iš įkrovimo stoties.



3012-1307

# ĮVADAS IR SAUGA

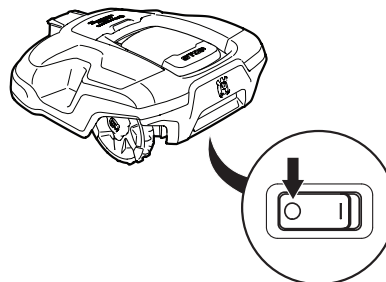
## Priežiūra



### ĮSPĖJIMAS

Kai robotas vejaplovė yra apverstas, pagrindinis jungiklis visada turi būti 0 padėtyje.

Pagrindinis jungiklis turi būti nustatytas į 0 padėtį atliekant darbus su roboto važiuokle, pvz., valant ar keičiant peilius.



3012-1301

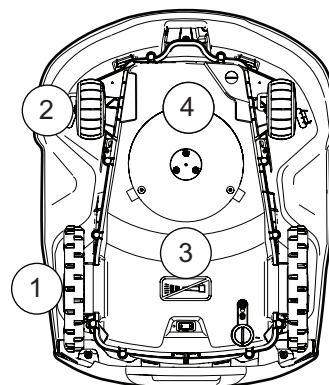
### SVARBI INFORMACIJA

Niekada roboto vejaplovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu. Niekada nevalykite tirpikliais.

Robotą vejaplovę tikrinkite kartą į savaitę ir pakeiskite sugadintas ar susidėvėjusias dalis. Kas savaitinės apžiūros metu reikia atlikti:

- Nuvalykite nuo įkrovimo stoties žolę, lapus, šakeles ir kitus daiktus, galinčius trukdyti robotui vejaplovei prisijungti prie įkrovimo stoties.
- Pagrindinį jungiklį nustatykite į 0 padėtį ir užsimaukite apsaugines pirštines. Apverskite robotą vejaplovę. Patikrinkite šiuos dalykus:

1. Nuvalykite varančiuosius ratus. Žolė varančiuosiuose ratuose gali paveikti tai, kaip robotas dirbs šlaituose.
2. Nuvalykite priekinius ratus. Žolė, esanti ant priekinių ratų ir priekinių ašių gali paveikti našumą.
3. Nuvalykite korpusą, važiuoklę ir pjovimo sistemą. Žolė, lapai ir kiti sveriantys daiktai veikia gaminio našumą.
4. Patikrinkite, ar visi roboto peiliai yra sveiki. Taip pat patikrinkite, ar roboto peiliai gali laisvai sukstis. Siekiant geriausių pjovimo rezultatų ir mažų energijos sąnaudų, roboto peilius reikia reguliariai keisti, net jei jie yra sveiki. Kad besisukančios dalys išliktų subalansuotos, visus peilius ir varžtus, jei reikia, keiskite vienu metu.  
*Žr. 8.7 Peiliai 73 psl.*



3012-1304

## 2 Pristatymas

Šiame skyriuje pateikta svarbi informacija, kurią reikia žinoti planuojant instaliaciją.

„Husqvarna“ automatinės vejavapjovės instaliaciją sudaro keturios pagrindinės dalys:

- Robotas vejavapjovė, kuri žolę pjauna judėdama atsitiktiniu maršrutu. Robotas vejavapjovė, varomas priežiūros nereikalaujančiu akumuliatoriumi.
- Įkrovimo stotis – tai vieta, kur robotas vejavapjovė automatiškai grįžta, kai baterijos įkrovimo lygis tampa per mažas.

Įkrovimo stotis atlieka tris funkcijas:

- Siunčia signalus kontūro kabeliu.
  - Siunčia signalus išilgai gido kabelio.
  - Įkrauna roboto vejavapjovės akumuliatorių.
- Maitinimo šaltinis, prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie 100–240 V sieninio elektros lizdo. Maitinimo šaltinis jungiamas į sieninį elektros lizdą ir 10 m ilgio žemos įtampos kabeliu sujungiamas su įkrovimo stotimi. Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti.

Galima užsisakyti pasirinktinį ilgesnį žemos įtampos kabelį. Dėl išsamesnės informacijos prašome kreiptis į savo prekybos atstovą.

Skirtingose rinkose maitinimo šaltinio išvaizda gali skirtis.

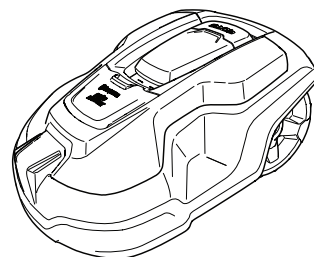
- Kontūro kabelis, apjuosiantis roboto vejavapjovės darbo zoną. Kontūro kabelis klojamas vejos pakraščiuose ir aplink įvairias kliūtis bei augalus, į kuriuos robotas vejavapjovė neturi atsitrengti. Kontūro kabelis naudojamas ir kaip gido kabelis.

Maksimalus leistinas kontūro kabelio ilgis yra 800 m.

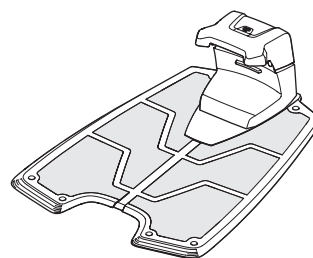
### SVARBI INFORMACIJA

**Kontūro kabelį, kuoliukus, kontūro kabelio jungtį ir movas reikia įsigyti atskirame montavimo komplekte.**

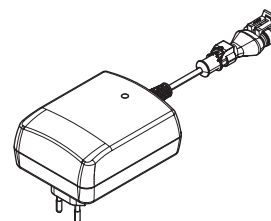
**Visada naudokite originalias atsargines dalis ir priedus**



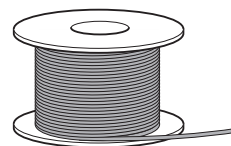
3012-1305



3012-1041



3012-1352

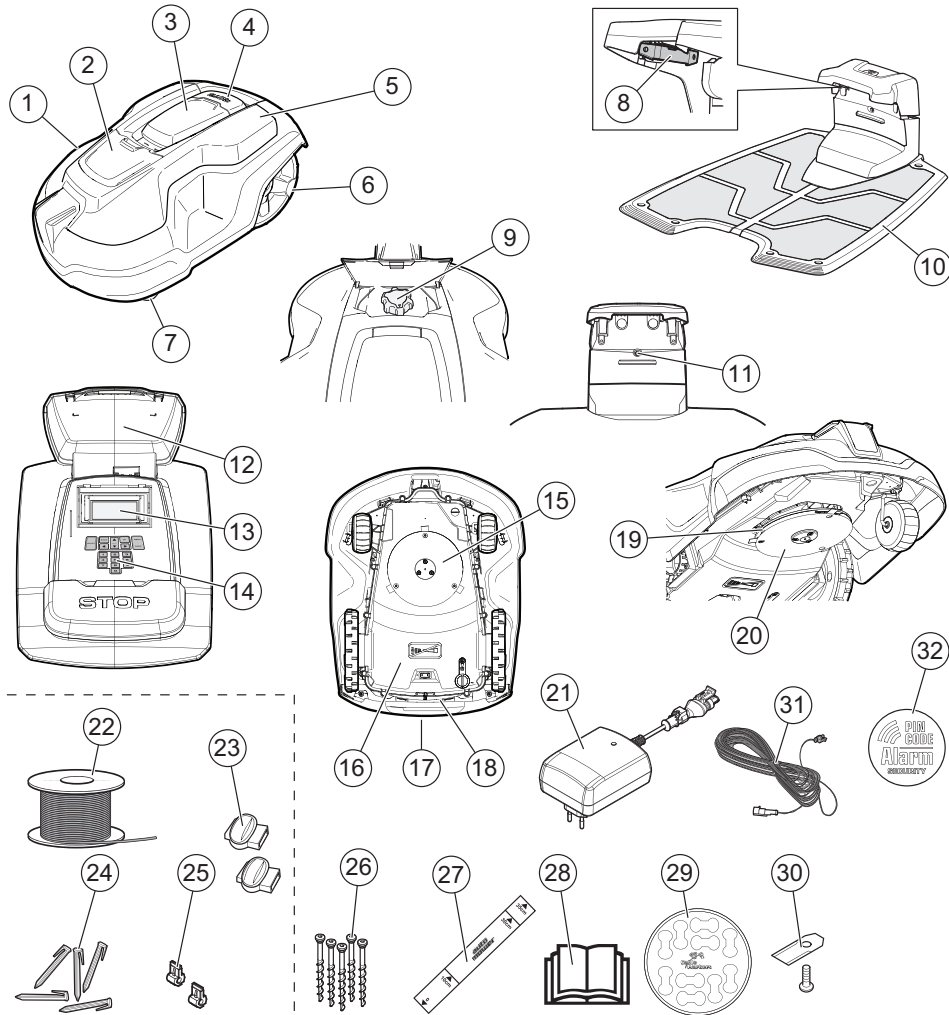


3012-221



# PRISTATYMAS

## 2.1 Kas yra kas?



Skaičiai iliustracijoje reiškia:

1. Korpusas
2. Pjovimo aukščio reguliatoriaus dangtelis
3. Ekranas ir klaviatūros dangtelis
4. STOP mygtukas / dangtelio atidarymo skląstis
5. Keičiamas dangtelis
6. Užpakaliniai ratai
7. Priekiniai ratai
8. Kontaktnės juostelės
9. Pjovimo aukščio reguliavimas
10. Įkrovimo stotis
11. Įkrovimo stoties, kontūro kabelio ir kreipiamojo kabelio veikimo patikros šviesos diodai
12. Nominaliųjų parametrų plokštelė
13. Ekranas
14. Klaviatūra
15. Pjovimo sistema
16. Važiuklės dėžutė su elektronikos įtaisais, akumuliatoriumi ir varikliais
17. Rankenėlė
18. Pagrindinis jungiklis
19. Peilių diskas
20. Praslydimo plokštė
21. Maitinimo šaltinis (skirtingose rinkose maitinimo šaltinio išvaizda gali skirtis)
22. Kontūro ir gido kabeliai\*
23. Kontūro kabelio jungtis\*
24. Kuoliukai\*
25. Jungiamosios kontūro kabelio movos\*
26. Varžtai įkrovimo stočiai pritvirtinti
27. Liniuotė kontūro kabeliui įrengti (atlažiama nuo dėžės liniuotė)
28. Naudojimo instrukcija ir greitis vadovas
29. Laidų žymės
30. Papildomi peiliai
31. Žemos įtampos kabelis
32. Įspėjimo apie pavojų lipdukas

\*Įtraukta į montavimo komplektą, neįtraukiama įsigyjant robotą vejamąjį

3012-1306

# PRISTATYMAS

## 2.2 Paketo turinys

Jūsų „Automower®“ pakete bus tokios dalys.

Robotas vejapjovė	√
Įkrovimo stotis	√
Maitinimo šaltinis	√
Įkrovimo stoties varžtai	5 vnt.
Žemos įtampos kabelis	√
Šešiabriaunis raktas	√
Matuoklis	√
Naudojimo instrukcija ir greitasis vadovas	√
Laidų žymės	√
Papildomi peiliai	9 vnt.
Įspėjimo apie pavojų lipdukas	√

## 2.3 Veikimas

### Galia

Robotu vejapjovė rekomenduojama pjauti iki 1 500 m<sup>2</sup> ploto vejas (1 000 m<sup>2</sup> – „Automower® 310“).

Robotu vejapjovė nupjaunamo ploto dydis daugiausiai priklauso nuo peiliukų būklės ir tipo, žolės aukščio ir drėgmės. Taip pat svarbi ir sodo forma. Jeigu didžiąją sodo dalį sudaro atviros vejos, robotas vejapjovė per valandą gali nupjauti daugiau nei tuo atveju, kai sode yra keli maži vejos plotai, atskirti medžiais, lysvėmis ir takais.

Visiškai įkrautas robotas vejapjovė gali pjauti žolę nuo 60 iki 80 minučių, priklausomai nuo akumulatoriaus amžiaus bei vejos tankumo. Vėliau robotui vejapjovėi įkrauti reikės nuo 60 iki 70 minučių. Įkrovimo laikas, be kita ko, gali keistis priklausomai nuo aplinkos temperatūros.

# PRISTATYMAS

## Pjovimo būdas

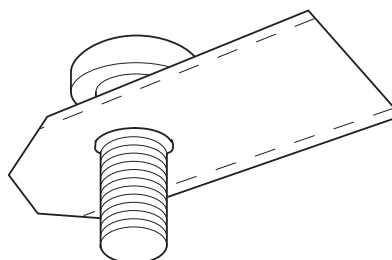
„Husqvarna“ roboto vežapjovės pjovimo sistema remiasi veiksmingumo ir energijos taupymo principu. Skirtingai nuo daugelio įprastinių vežapjovių, robotas vežapjovė pjauna žolę, o ne kapoja ją.

Rekomenduojame robotą vežapjovę leisti dirbti daugiausia sausu oru, nes tada jis geriausiai pjauna žolę. „Husqvarna“ robotai vežapjovės gali pjauti žolę ir lyjant, tačiau šlapia žolė lengvai prie jo prikimba ir didėja pavojus, kad jis nuslys nuo stačių šlaitų.

Norint kuo geriau nupjauti veją, peiliai turi būti geros būklės. Norint kiek galima ilgiau peilius išlaikyti aštrius, svarbu pašalinti iš vejos šakas, akmenukus ir kitus pašalinius daiktus, galinčius pažeisti peilius.

Norint tinkamai nupjauti žolę, reikia reguliariai keisti peilius. Peilius pakeisti labai paprasta.

Žr. 8.7 Peiliai 73 psl.



3020-002

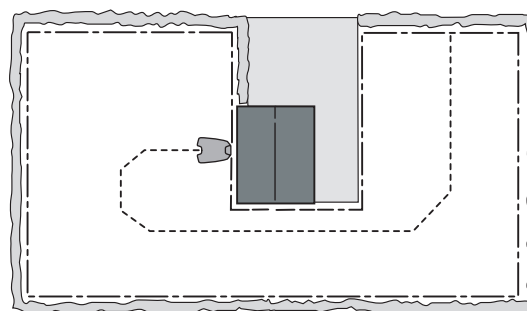
## Darbo metodas

Robotas vežapjovė žolę pjauna automatiškai būdu. Jis nuolat pjauna arba kraunasi.

Kai akumuliatoriaus įkrovimo lygis tampa per žemas, robotas vežapjovė pradeda ieškoti įkrovimo stoties. Robotas vežapjovė nepjauna žolės, kai ieško įkrovimo stoties.

Robotas vežapjovė įkrovimo stotį gali surasti kelias būdais. Žr. Įkrovimo stoties paieška 14 psl.

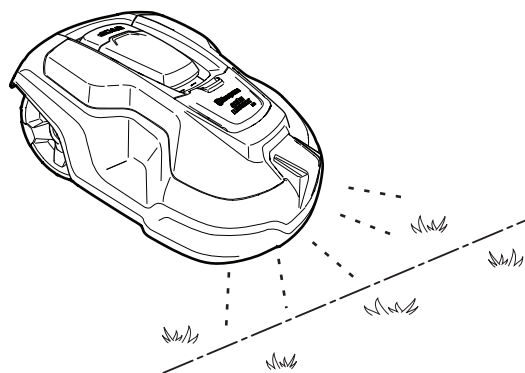
Kai akumuliatorius visiškai įkrautas, robotas vežapjovė išvažiuos iš įkrovimo stoties ir pradės pjauti iš anksto nustatytą sodo zoną. Norint, kad veja būtų nupjauta lygiai, gali reikėti rankiniu būdu nustatyti išvažiavimo nustatymus; žr. 6.7 Instaliacija, 50 psl.



3023-003

Kai robotas vežapjovė atsitrenkia į kliūtį, jis pavažiuoja atgal ir po to pasirenka kitą važiavimo kryptį.

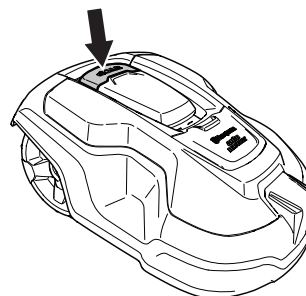
Jutikliai, esantys priekinėje ir galinėje dalyse pajunta, kai robotas vežapjovė priartėja prie kontūro kabelio. Prieš apsukdamas robotas vežapjovė pavažiuoja apie 32 cm už kontūro kabelio.



3012-1308

# PRISTATYMAS

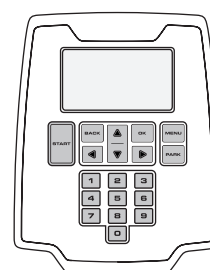
**STOP** mygtukas roboto vežapjovės viršuje dažniausiai naudojamas norint sustabdyti judantį robotą vežapjovę. Paspaudus **STOP** mygtuką, atsidaro dangtelis, po kuriuo yra valdymo skydelis. **STOP** mygtukas lieka įspaus, kol dangtelis vėl uždaromas. Tai, kartu su **START** mygtuku, veikia kaip apsauga nuo netyčinio paleidimo.



3012-1381

Valdymo skydelyje roboto vežapjovės viršuje nustatomi visi roboto vežapjovės darbo parametrai.

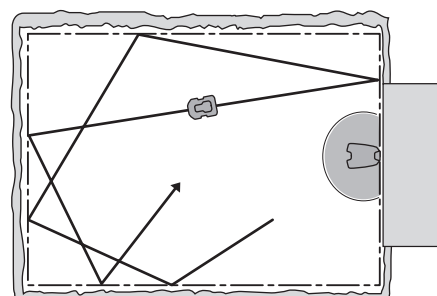
Kai pirmą kartą pagrindinis jungiklis nustatomas į 1 padėtį, pradedama paleidimo seka, kurią sudaro tam tikras skaičius svarbių pagrindinių nustatymų.  
*Žr. 3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas 33 psl.*



3012-1094

## Judėjimo kelias

Robotas vežapjovė juda atsitiktiniu maršrutu, kurį jis pats pasirenka, o tai priklauso nuo to, kaip atrodo veja. Robotas ne visada važiuoja tiesiomis linijomis ir judėjimo kelias niekada nesikartoja. Su šia pjovimo sistema, veja nupjaunama lygiai ir nelieka roboto vežapjovės tiesių pjovimo žymių.



3023-034

## Įkrovimo stoties paieška

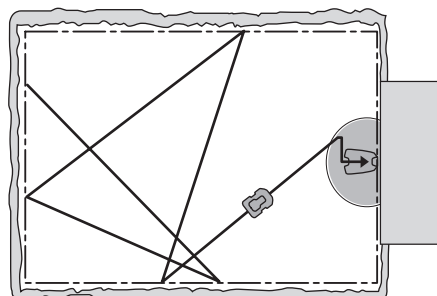
Galima nustatyti, kad robotas vežapjovė įkrovimo stoties ieškotų vienu ar keliais iš trijų skirtingų būdų. Robotas vežapjovė naudoja šiuos tris paieškos būdus ir suranda įkrovimo stotį kaip galėdamas greičiau, bet taip pat stengdamasis palikti kuo mažiau pėdsakų.

Naudojant rankinių nustatymų parinktį, galima apjungti tris paieškos būdus ir optimizuoti įkrovimo stoties paiešką sudėtingesnės formos sode; žr. 6.7 *Instaliacija 50 psl.*

### 1-as paieškos būdas: netaisyklingas

Robotas vežapjovė juda netaisyklingai, kol priartėja prie įkrovimo stoties.

Šio paieškos būdo privalumas – nėra pėdsakų palikimo ant vejos rizikos. Trūkumas – paieška gali užtrukti ilgai.



3023-035

# PRISTATYMAS

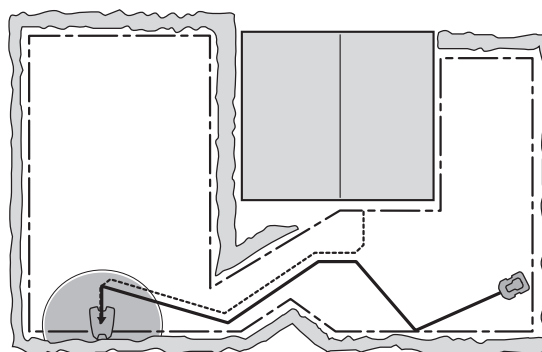
## 2-as paieškos būdas: važiavimas pagal gido kabelį

Robotas vejąplovė važinėja netaisyklingai, kol pasiekia gido kabelį. Tada robotas vejąplovė važiuoja link įkrovimo stoties pagal gido kabelį.

Kreipiamasis kabelis - tai kabelis, nutiestas iš įkrovimo stoties į, pavyzdžiui, nuošalią darbo zonos dalį arba siauru pravažavimu ir po to sujungtas su kontūro kabeliu. *Žr. 3.6 Gido kabelio įrengimas 29 psl.*

Šis paieškos būdas robotui vejąplovei leidžia lengviau surasti įkrovimo stotį, kai ji yra už daugelio arba didelių atskirtų plotų, siaurų praėjimų ar stačių šlaitų.

Šio paieškos būdo privalumas – greitesnė paieška.



3023-036

## 3-as paieškos būdas: važiavimas pagal kontūro kabelį

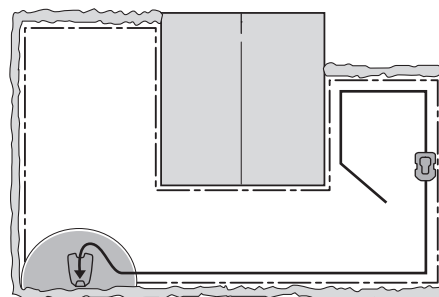
Robotas vejąplovė važinėja netaisyklingai, kol pasiekia kontūro kabelį. Tada iki įkrovimo stoties jis važiuoja pagal kontūrą. Robotas vejąplovė atsitiktiniu būdu pasirenka važiuoti pagal laikrodžio rodyklę arba prieš laikrodžio rodyklę.

Šis paieškos būdas tinkamas kai pjaunamas didelis atviras plotas, platūs praėjimai (platesni nei 3 m) ir, kai nėra arba yra tik kelios mažos atskirtos salelės (gėlynai, krūmai t.t.).

Šio paieškos būdos privalumas – nereikia montuoti gido kabelio.

Trūkumas – išilgai kontūro gali susiformuoti pėdsakai. Paieškos laikas pailgės, jei pjaunamame plote yra siaurų praėjimų ar daug atskirtų salelių.

Kaip taisyklė, šis paieškos būdas naudojamas tik tada, kai robotas vejąplovė nesuranda įkrovimo stoties 1 ar 2 būdais per tam tikrą laiko tarpą.



3023-037

## 3 Instaliacija

Šiame skyriuje aprašoma, kaip atlikti roboto vejamajoms instaliaciją. Prieš pradėdami įrengti perskaitykite ankstesnį skyrių 2. *Pristatymas*.

Taip pat prieš pradėdami įrengti perskaitykite visą šį skyrių. Nuo to, kaip įrengta instaliacija, taip pat priklauso automatinės vejamajoms darbo veiksmingumas. Todėl svarbu atidžiai suplanuoti instaliaciją.

Paprastiau planuoti nusipiešus darbo zonos su visomis kliūtimis eskizą. Jame lengviau pamatyti tinkamiausias įkrovimo stoties, kontūro ir kreipiamojo kabelių padėtis. Eskize pažymėkite, kur turėtų būti nutiesti kontūro ir kreipiamasis kabeliai.

Instaliacijų pavyzdžiai *Žr. 7 Sklypų pavyzdžiai 64 psl.*

Apsilankykite svetainėje [www.automower.com](http://www.automower.com), kur rasite daugiau aprašymų ir patarimų apie instaliaciją.

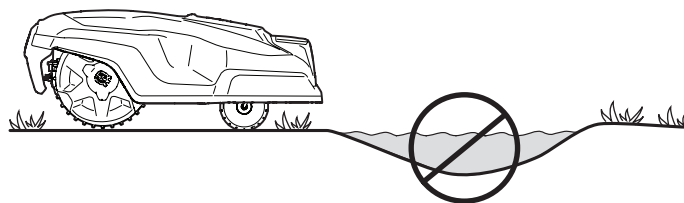
### Įrengdami instaliaciją atlikite tokius veiksmus:

- 3.1 Pasiruošimas
- 3.2 Įkrovimo stoties instaliacija
- 3.3 Akumulatoriaus įkrovimas
- 3.4 Kontūro kabelio instaliacija
- 3.5 Kontūro kabelio prijungimas
- 3.6 Gido kabelio instaliacija
- 3.7 Instaliacijos patikra
- 3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas
- 3.9 Bandomasis susijungimas su įkrovimo stotimi

Norint paleisti robotą reikia, kad įkrovimo stotis būtų sujungta su kontūro ir gido kabeliais.

### 3.1 Pasiruošimas

1. Jei veja darbo zonoje yra aukštesnė nei 10 cm, nupjaukite ją standartine vejamajomis. Surinkite nupjautą žolę.
2. Užpilkite duobes ir įdubas, kad jose nesikaupytų lietaus vanduo. Važiuodamas per vandens balas, gaminys gali sugesti. *Žr. 11 Garantijos sąlygos 85 psl.*
3. Prieš įrengdami instaliaciją, atidžiai perskaitykite visų veiksmų aprašus.



3012-1310

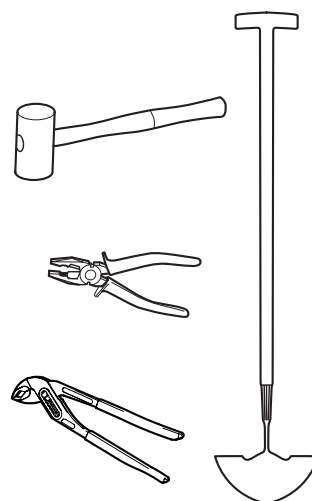
# INSTALIACIJA

4. Patikrinkite, ar yra visos instaliacijai reikalingos dalys. Skaičiai skliausteliuose nurodo sudėtinės dalies iliustraciją. Žr. 2.1 *Kas yra kas? 11 psl.*

- Robotas vejapjovė
- Įkrovimo stotis (10)
- Kontūro ir gido kabeliai (22)
- Maitinimo šaltinis (21)
- Žemos įtampos kabelis (31)
- Kuoliukai (24)
- Kontūro kabelio jungtys (23)
- Įkrovimo stoties varžtai (26)
- Matuoklis (27)
- Kontūro kabelio movos (25)
- Kabelių žymekliai (29)

Įrengiant instaliaciją jums taip pat reikės:

- Plaktuko / plastmasinio plaktuko (juo lengviau įkalsite į žemę kuoliukus).
- Universalios plokščiareplės kontūro kabeliui nukirpti ir kontaktiniams elementams suspausti.
- Universalios replės (movoms suspausti).
- Pjaustytuvo / tiesaus kastuvo, jeigu kontūro kabelį reikia užkasti.



## 3.2 Įkrovimo stoties instaliacija

### Geriausia vieta įkrovimo stočiai

Ieškodami tinkamiausios įkrovimo stoties įrengimo vietos, atsižvelkite į šiuos veiksnius:

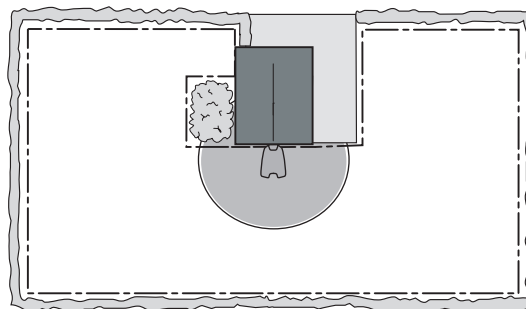
- Prieš įkrovimo stotį turi būti palikta ne mažiau kaip 3 metrai laisvo ploto.
- Ji turi būti netoli elektros lizdo. Žemos įtampos kabelio ilgis 10 metrų.
- Ant paviršius, ant kurio statoma įkrovimo stotis, nėra aštrių objektų.
- Apsauga nuo vandens pusrų, pavyzdžiui, iš laistymo įrangos.
- Apsauga nuo tiesioginės saulės spindulių.
- Gali būti reikalavimas įkrovimo stotį įrengti pašaliniam nematomoje vietoje.

3012-1311



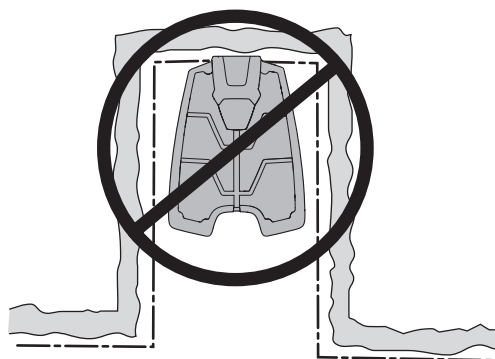
## INSTALIACIJA

Prieš įkrovimo stotį turi būti daug laisvos vietos (ne mažiau nei 3 metrai). Ją taip pat rekomenduojama įrengti darbo zonos centre, kad robotas vejamą lengviau pasiektų visas darbo zonos dalis.



3023-038

Nelaikykite įkrovimo stoties siauroje darbo zonos vietoje. Robotui gali būti sunku surasti įkrovimo stotį.



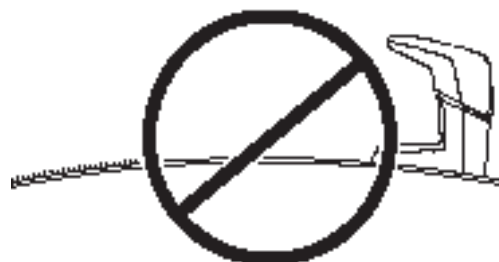
3012-555

Įkrovimo stotis turi stovėti ant palyginti lygaus paviršiaus. Priekinis įkrovimo stoties galas turi būti daugiausia 5 cm aukščiau arba žemiau už galinę dalį.



3012-1312

Įkrovimo stotis neturi būti pastatyta taip, kad sulinktų jos pagrindo plokštė.



3012-1053





# INSTALIACIJA

## Prijungimas prie maitinimo šaltinio

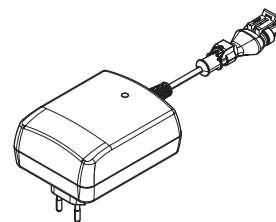
Planuodami maitinimo šaltinio vietą, atsižvelkite į toliau pateiktus aspektus:

- Transformatorius turi būti įrengtas šalia įkrovimo stoties.
- Apsauga nuo lietaus.
- Apsauga nuo tiesioginių saulės spindulių.

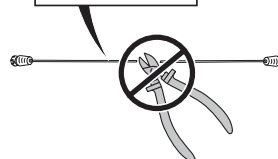
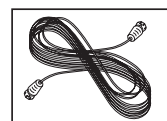
Jeigu maitinimo šaltinis į kištukinį lizdą jungiamas lauke, šis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke.

Maitinimo žemos įtampos kabelio ilgis turi būti 10 metrų ir jo negalima ilginti arba trumpinti. Galima užsisakyti pasirinktinį ilgesnį žemos įtampos kabelį. Dėl išsamesnės informacijos prašome kreiptis į savo prekybos atstovą.

Draudžiama maitinimo šaltinį jungti tiesiogiai prie įkrovimo stoties. Visada reikia naudoti žemos įtampos kabelį.



3012-1352



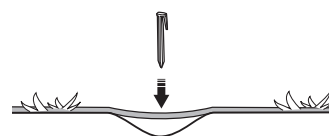
3018-069

### SVARBI INFORMACIJA

**Žemos įtampos kabelio jokiais aplinkybėmis negalima nei trumpinti, nei ilginti.**

Žemos įtampos kabelis gali kirsti darbo zoną. Žemos įtampos kabelis turi būti pritvirtintas arba užkastas.

Žemos įtampos kabelį ištieskite ant žemės ir pritvirtinkite kuoliukais. Kabelį reikia prispausti prie žemės, kad nenuėjautumėte jo dar prieš užaugant žolei.



3018-085

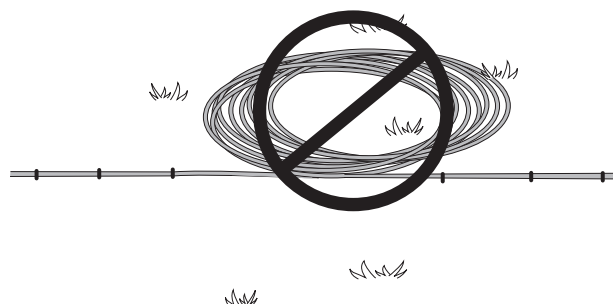
### SVARBI INFORMACIJA

**Žemos įtampos kabelis turi būti išdėstytas taip, kad peiliai ant pjovimo disko nesiliesų su juo.**

Maitinimo šaltinis reikia įrengti gerai vėdinamoje ir nuo tiesioginių saulės spindulių apsaugotoje vietoje. Maitinimo šaltinį reikia įrengti po stogu.

Maitinimo šaltinį jungiant į sieninį lizdą rekomenduojama naudoti nuotėkio relę.

Maitinimo šaltinį reikia tvirtinti prie vertikalaus paviršiaus, pavyzdžiui, sienos ar tvoros.



3012-281

# INSTALIACIJA

Jokiais atvejais nemontuokite maitinimo šaltinio tokiame aukštyje, kur kyla pavojus, kad jį gali apsemti vanduo (montuokite ne žemiau kaip 30 cm nuo žemės paviršiaus). Draudžiama maitinimo šaltinį statyti ant žemės.

Jeigu pažeistas laidas ar kištukas, jokių būdų neįjunkite maitinimo šaltinio į tinklą.

Jeigu laidas pažeistas arba susiraizgęs, padidėja elektros smūgio pavojus.

## SVARBI INFORMACIJA

**Įkrovimo stotį atjunkite ištraukdami jos maitinimo šaltinio kištuką, pavyzdžiui, prieš ją valant ar remontuojant kontūro kabelį.**

## Įkrovimo stoties instaliacija ir prijungimas

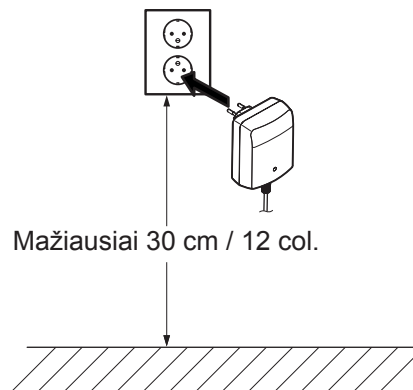
1. Pastatykite įkrovimo stotį tinkamoje vietoje.
2. Kilstelėkite apsauginį įkrovimo stoties gaubtą ir prijunkite prie jo žemos įtampos kabelį.
3. Prijunkite maitinimo šaltinio maitinimo lizdą prie 100–240 V sieninio lizdo.
4. Komplekte esančiais varžtais pritvirtinkite įkrovimo stotį prie žemės. Įsitinkinkite, kad varžtai įsukti iki galo ir jų galvutės įleistos. Jei įkrovimo stotis pastatyta prie sienos, prieš tvirtindami ją prie žemės prijunkite visus kabelius.

## SVARBI INFORMACIJA

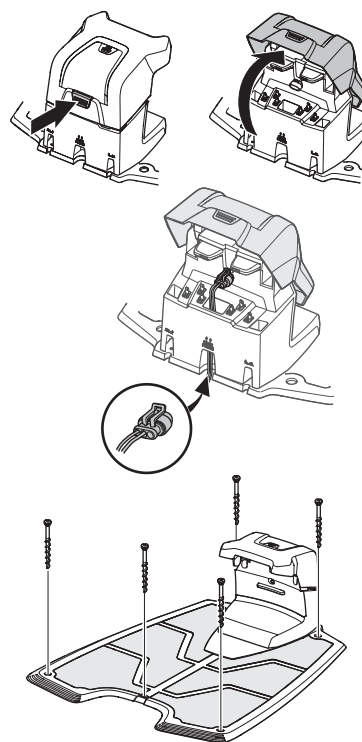
**Neleidžiama įkrovimo stoties plokštėje daryti naujų kiaurymių. Pagrindo plokštei pritvirtinti prie žemės galima naudoti tik esančias kiaurymes.**

## SVARBI INFORMACIJA

**Neužminkite ir nevaikščiokite ant įkrovimo stoties plokštės.**



3012-1344



3012-1110

3012-1345



3012-1045

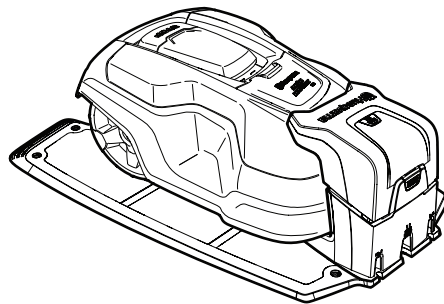
## INSTALIACIJA

### 3.3 Akumulatoriaus įkrovimas

Prijungus įkrovimo stotį, galima įkrauti robotą vejapjovę. Pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.

Kol klosite kontūro ir gido kabelius, robotą vejapjovę pastatykite įkrovimo stotyje įkrauti akumuliatorių.

Pilnai užkrauti tuščią bateriją trunka maždaug 80–100 minučių.



3012-1313

#### **SVARBI INFORMACIJA**

**Roboto vejapjovės negalima naudoti,  
kol neįrengta instaliacija.**

# INSTALIACIJA

## 3.4 Kontūro kabelio instaliacija

Įsitikinkite, kad kontūro kabelio instaliacija atlikta tinkamai pagal instrukciją.

Kontūro kabelį galima įrengti vienu iš toliau aprašomų būdų.

- Kabelį prie žemės pritvirtinkite kuoliukais.

Kontūro kabelį patartina pritvirtinti kabėmis, jeigu pirmosiomis darbo savaitėmis dar planuojate keisti jo išdėstymą. Po kelių savaičių kabelį apaus žolė, ir jis jau bus nematomas. Įrengdami naudokite plaktuką (plastikinį plaktuką) ir pateikiamus kuoliukus.

- Užkaskite kabelį.

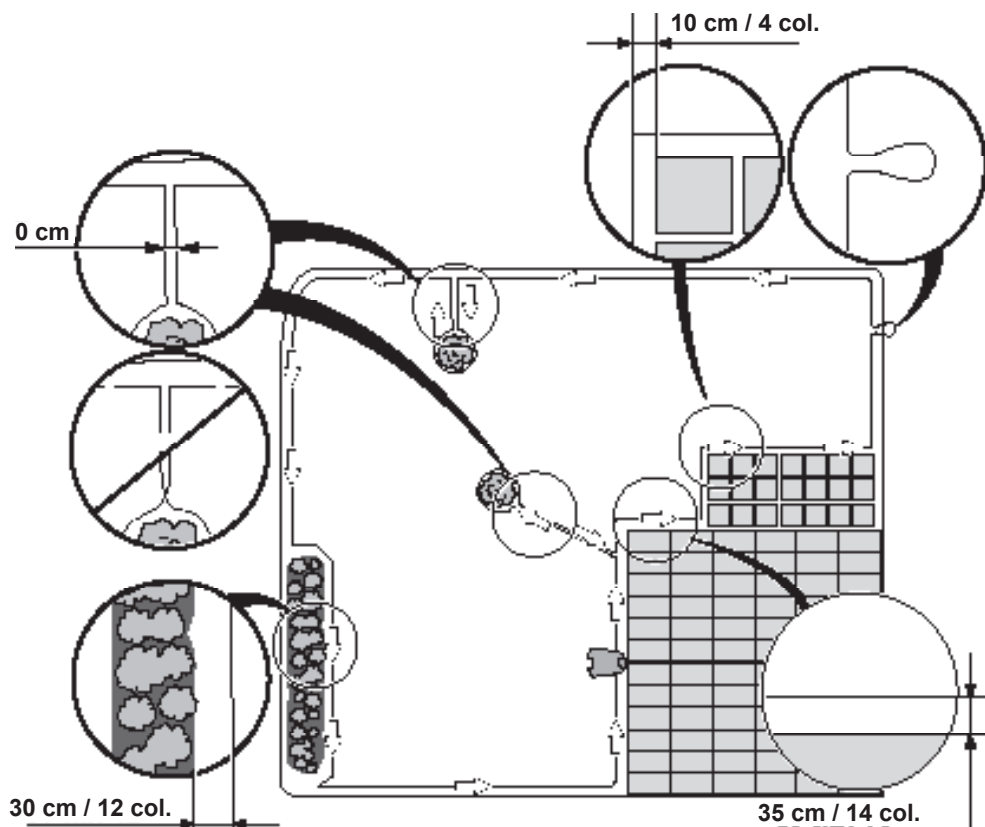
Jei veją planuojate purenti ar ventiliuoti, kontūro kabelį patartina užkasti po velėna. Abu būdus galima naudoti kartu, kai viena kontūro kabelio dalis yra pritvirtinama kuoliukais, o kita užkasama. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytuvą arba tiesųjį kastuvą. Įsitikinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 centimetrą ir daugiausiai 20 centimetrų nuo žemės paviršiaus.

## Kontūro kabelio klojimo planavimas

Kontūro kabelio klojimas:

- Kabelis turi apjuosti roboto vejapjovės darbo zoną. Galima naudoti tik originalų kontūro kabelį. Šis specialiai suprojektuotas kabelis yra atsparus dirvožemio drėgmei, kuri gali lengvai pažeisti kabelį.
- Bet kuriame darbo zonos taške automatinė vejapjovė neturi nutolti nuo kabelių daugiau nei 35 metrų atstumu.
- Kabelio ilgis neturi viršyti 800 metrų.
- Galima apie 20 cm papildomo kabelio, prie kurio vėliau galėsite prijungti gido kabelį. Žr. 3.6 Gido kabelio įrengimas 29 psl.

Priklausomai nuo šalia darbo zonos esančių objektų, kontūro kabelis turi būti nutiestas įvairiais atstumais nuo kliūčių. Toliau pateiktame paveiksle parodyta, kaip kloti kontūro kabelį aplink darbo zoną ir aplink kliūtis. Jei norite teisingai išmatuoti atstumą, naudokite tiekiamą liniuotę. Žr. 2.1 Kas yra kas? 11 psl.

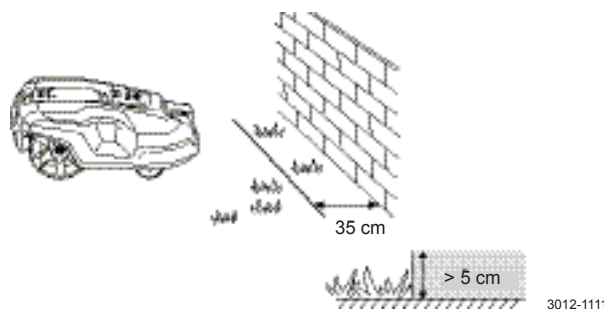


# INSTALIACIJA

## Darbo zonos ribos

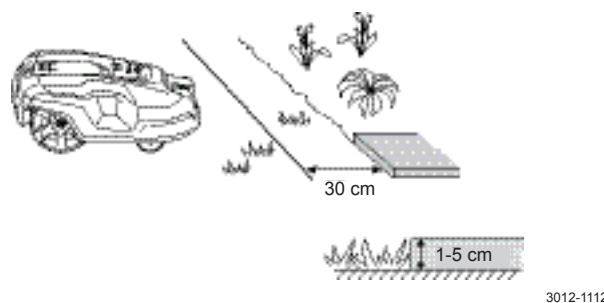
Jei darbo zoną riboja aukšta (5 cm arba aukštesnė) kliūtis, pvz., siena ar tvora, kontūro kabelį reikia kloti 35 cm atstumu nuo kliūties. Tai apsaugo automatinę veją nuo susidūrimo su kliūtimi ir mažina korpuso dėvėjimąsi.

Apie 20 cm vejos aplink nejudamą kliūtį nebus nupjauta.



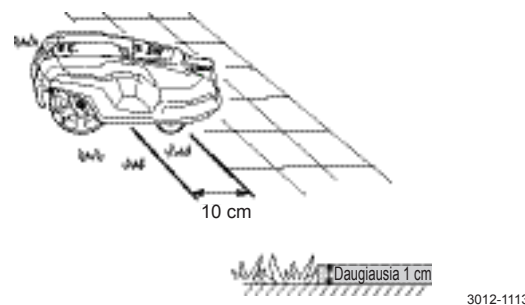
Jei darbo zoną riboja maži grioveliai, pvz., gėlynai ar maži pakilimai, pvz., maži apvada (1–5 cm), kontūro kabelį reikia kloti 30 cm nuo jų, darbinio ploto viduje. Tai neleis ratams įvažiuoti į griovelį arba užvažiuoti ant apvado, nes dėl to gali pernelyg dėvėtis robotas veją, o ypač jo priekiniai ratai.

Apie 15 cm vejos išilgai griovelio (apvado) nebus nupjauta.



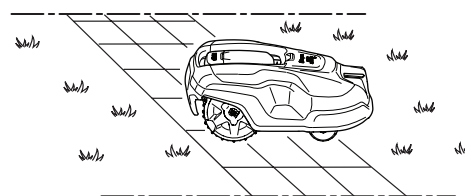
Jeigu darbo zona ribojasi su išgrįstu (akmenimis ir pan.) taku, kuris yra viename lygyje su veja (+/- 1 cm), robotui veją galima leisti šiek tiek ant jo užvažiuoti. Kontūro kabelį reikia pakloti 10 cm nuo tako krašto.

Visa žolė palei grįstą taką bus pjaunama.



Jeigu darbo zona perskirta grįstu taku, kuris yra viename lygyje su veja, robotui veją galima leisti tokį taką pervažiuoti. Gali būti naudinga kontūro kabelį pakloti po grindinio akmenimis. Kontūro kabelis taip pat gali būti klojamas tarp grindinio akmenų. Įsitinkinkite, jog plytelės yra vejos aukštyje tam, kad robotas veją nepernelyg nesudėvėtų.

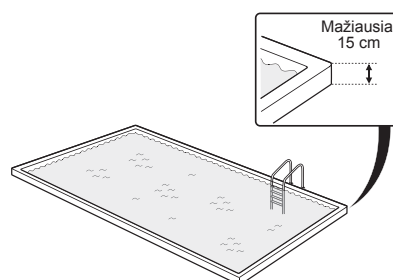
**Pastaba.** Robotas veją niekada neturi važiuoti žvyru, mulčiumi arba panašiais paviršiais, kurie gali sugadinti peilį.



3012-1114

### SVARBI INFORMACIJA

Jeigu darbo zona ribojasi su vandens telkiniais, šlaitais, skardžiais arba vieškeliais, kontūro kabelis turi būti užtvertas borteliais arba panašiomis apsaugos priemonėmis. Jos turi būti bent 15 cm aukščio. Tokiu būdu išvengsite atvejų, kai robotas veją dėl kokių nors priežasčių sustoja už darbo zonos ribų.



# INSTALIACIJA

## Darbo zonos ribos

Naudodami kontūro kabelį izoliuokite plotus darbo zonos viduje, taip suformuodami salas aplink kliūtis, kurios neatlaikytų susidūrimo, pvz., aplink gėlynus, krūmus ir fontanus. Paklokite kabelį iki salelės, apjuoskite ją ir grįžkite tuo pačiu keliu. Jei naudojate kuoliukus, grįžtantis kabelis turi būti pritvirtintas tais pačiais kuoliukais. Jei kontūro kabeliai nutiesti link salelės ir nuo jos yra pakloti šalia vienas kito, robotas vejamajam gali pervaziuoti kabelį.

### SVARBI INFORMACIJA

**Kontūro kabelis neturi susikirsti, kai jis tiesiamas į arba iš atskiros vietos.**

Kliūčių, galinčių atlaikyti susidūrimą, pvz., medžių ar krūmų, aukštesnių nei 15 cm, kontūro kabeliu izoliuoti nereikia. Susidūręs su tokio tipo kliūtimi, robotas vejamajam apsisuks.

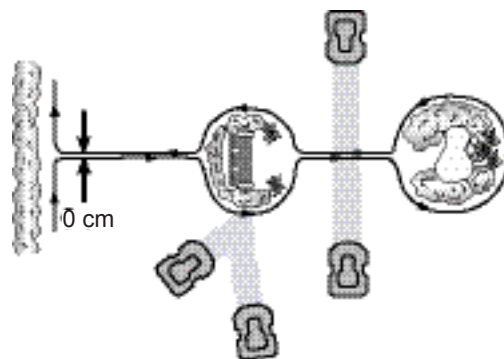
Rekomenduojama izoliuoti visus nejudamus objektus darbo zonos viduje ir aplink ją. Tai užtikrina švelnų ir tylų roboto vejamajam darbą ir apsaugo jį nuo įstrigimo tarp daiktų.

Šiek tiek nuožulnios kliūtys, pvz., akmenys ar dideli medžiai su iškilusiomis šaknimis turi būti izoliuoti arba pašalinti. Priešingu atveju, robotas vejamajam gali nuslysti ant tokios kliūtis ir sugadinti peilius.

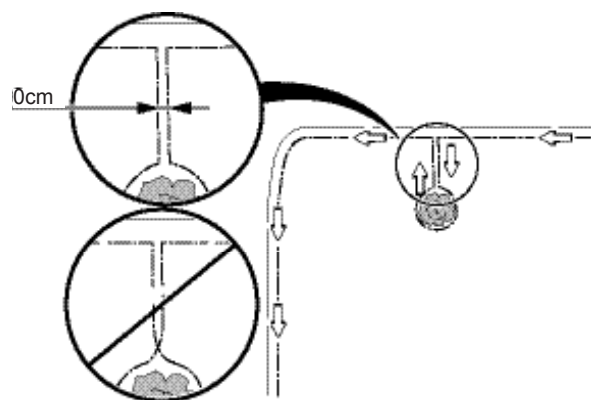
## Antrinės zonos

Jeigu darbo zona susideda iš dviejų plotų, tarp kurių robotui vejamajam sunku judėti, rekomenduojama įrengti papildomą plotą. Pvz., 40 % šlaitai ar siauresni nei 60 cm praėjimai. Tokiais atvejais aplink antrinę zoną paklokite kontūro kabelį taip, kad jis suformuotų atskirtą vietą pagrindinės zonos išorėje.

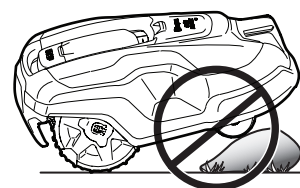
Robotą vejamajam reikia rankomis pernešti iš pagrindinės zonos į antrinę, kai šioje reikia pjauti veją. **Antrinės zonos (A)** darbo režimas turi būti naudojamas tais atvejais, kai robotas negali judėti automatiškai nuo antrinės zonos iki įkrovimo stoties. *Žr. 5.1 Darbo režimo pasirinkimas. Paleidimas 40 psl.* Šiuo darbo režimu robotas vejamajam niekada neieškos įkrovimo stoties, o pjaus žolę, kol išsikraus akumulatorius. Kai išsikraus akumulatorius, robotas vejamajam sustos ir ekrane pasirodys žinutė **Reikalingas rankinis įkrovimas**. Pastatykite robotą vejamajam į įkrovimo stotį akumulatoriui įkrauti. Jei iš karto po įkrovimo reikia pjauti pagrindinį plotą (B), prieš uždarant dangtelį reikia paspausti **START** mygtuką ir pasirinkti **Main area** (pagrindinė zona).



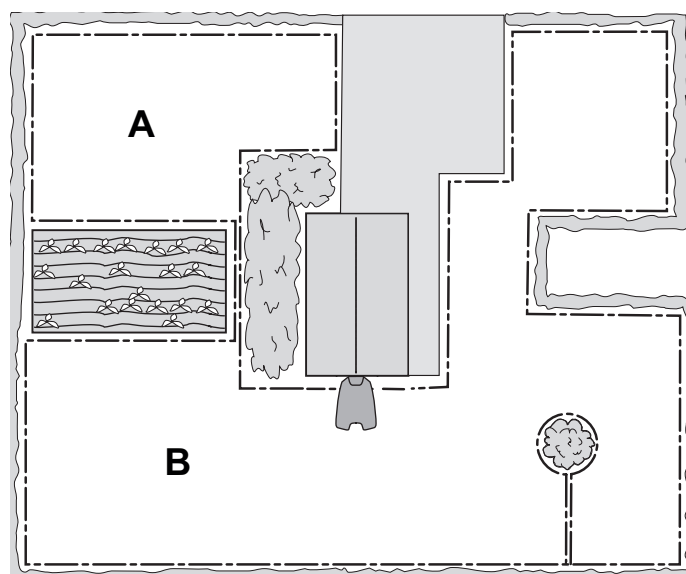
3023-005



3012-686



3012-1319



3023-006



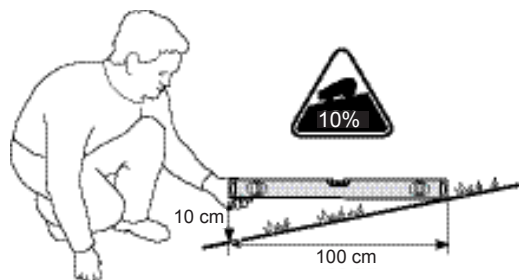
# INSTALIACIJA

## Pravažiavimai pjaunant

Reikėtų vengti ilgų ir siaurų pravažiavimų ir vietų, siauresnių nei 1,5–2 metrų pločio. Kai robotas vejąplovė ten pjauna žolę, yra pavojus, kad jis šiame plote kurį laiką važinės. Tokiais atvejais, veja gali atrodyti išvažinėta.

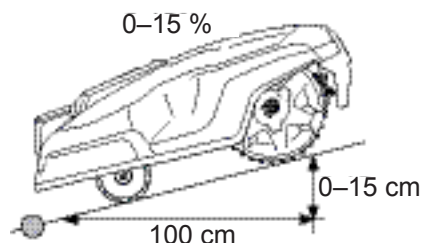
## Šlaitai

Robotas vejąplovė gali dirbti ant šlaitų. Didžiausias posvyris nurodomas procentais (%). Šlaito statumas procentais – pakilimas centimetrais viename bėginiame metre. Pvz., jei pakilimas yra 10 cm, šlaito statumas yra 10 %. Žr. paveikslą.



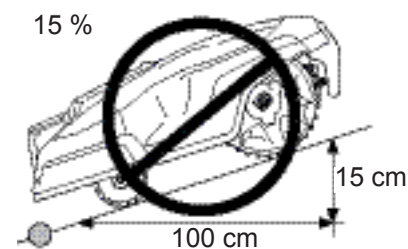
3012-1346

Kontūro kabelį galima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra mažesnis nei 15 %.



3012-1321

Kontūro kabelio negalima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra didesnis nei 15 %. Kyla pavojus, kad robotui vejąplovei ten bus sudėtinga apsisukti. Robotas vejąplovė sustos, o ekrane bus rodomas gedimo pranešimas *Už darbinės teritorijos ribų*. Didžiausias pavojus kyla esant drėgnoms oro sąlygoms, nes ratai gali slysti ant šlapios žolės.

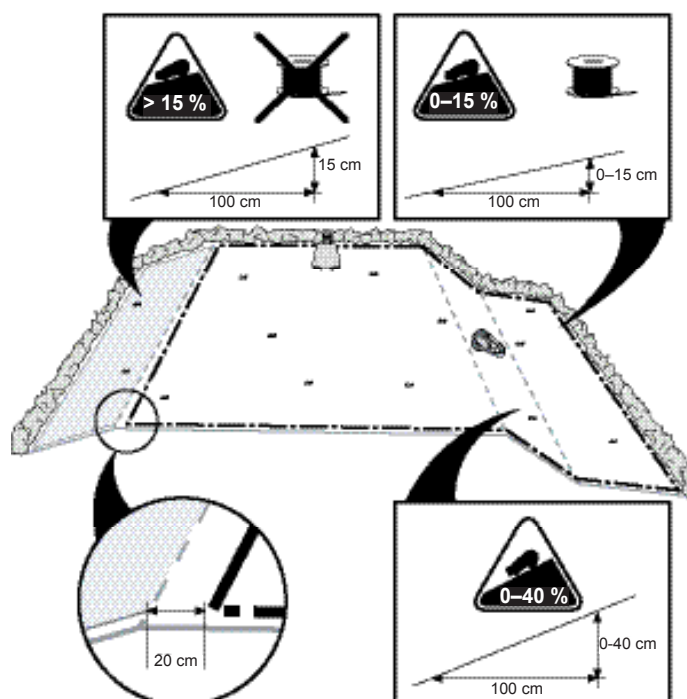


3012-1322

Vis dėlto, kontūro kabelį galima kloti skersai statesnio negu 15 % šlaito, jeigu yra kliūtis, į kurią robotui vejąplovei nepavojinga atsitrenkti, pavyzdžiui, tvora ar tanki gyvatvorė.

Darbo zonos viduje robotas vejąplovė gali pjauti plotus, kurie yra pasvirę iki 40 %. Plotai su nuolydžiu turi būti atskirti kontūro kabeliu.

Jeigu bet kuriame darbo zonos pakraštyje yra daugiau negu 15 % nuolydis, kontūro kabelį reikia kloti lygioje vietoje bent 20 cm atstumu nuo šio nuolydžio pradžios.



3012-1387

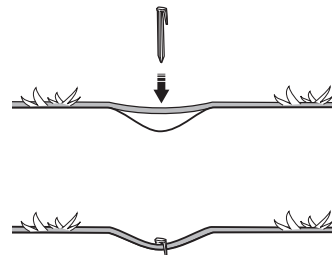
Lithuanian – 25

# INSTALIACIJA

## Kontūro kabelio klojimas

Jeigu kontūro kabelį ketinate tvirtinti kuoliukais:

- Kabelio klojimo vietoje įprastine vejojlove ar žoliapjove labai žemai nupjaukite žolę. Lengviau bus nutiesti kabelį arčiau žemės ir rizika, kad robotas vejojovė palies kabelį arba pažeis kabelio izoliaciją, bus sumažinta.
- Pasirūpinkite, kad kontūro kabelis būtų kuo arčiau žemės ir pritvirtinkite jį kuoliukais. Kabelį reikia prispausti prie žemės, kad nenujautumėte jo dar prieš užaugant žolei.
- Kuoliukus į žemę įkalkite plaktuku. Kuoliukus kalkite atsargiai ir kabelio pernelyg neįtempkite. Venkite smailių kabelio sulenkimų.



3018-085

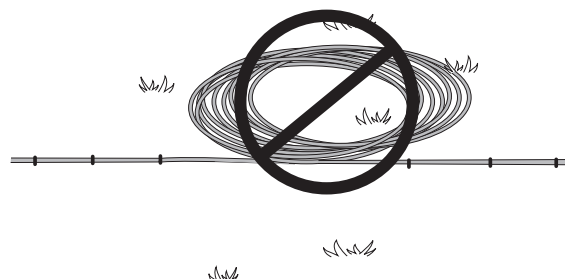
Jeigu kontūro kabelį norite užkasti:

- Įsitikinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 centimetras ir daugiausiai 20 centimetrų nuo žemės paviršiaus. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytuvą arba tiesųjį kastuvą.

Klodami kontūro kabelį naudokitės pridėdamu matuokliu. Jis padeda lengvai nustatyti tinkamą atstumą tarp kontūro kabelio ir ribos ar kliūties. Matuoklis ištraukiamas iš dėžės.

### SVARBI INFORMACIJA

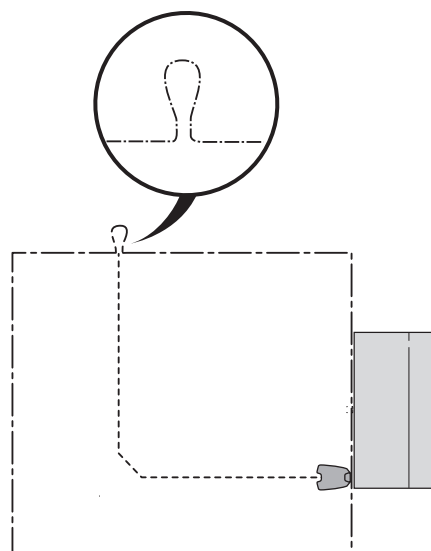
**Už kontūro kabelio nederėtų dėti papildomo kabelio, susukto į rites. Tai gali sugadinti robotą vejojovę.**



3012-281

## Kilpa gido kabeliui prijungti

Kad būtų lengviau prijungti gido kabelį prie kontūro kabelio, rekomenduojama padaryti kilpą iš 20 cm papildomo kontūro kabelio, toje vietoje, kur bus prijungiamas gido kabelis. Patartina suplanuoti kreipiamojo kabelio išsidėstymo vietą prieš tiesiant kontūro kabelį. Žr. 3.6 Gido kabelio įrengimas 29 psl.



3023-007

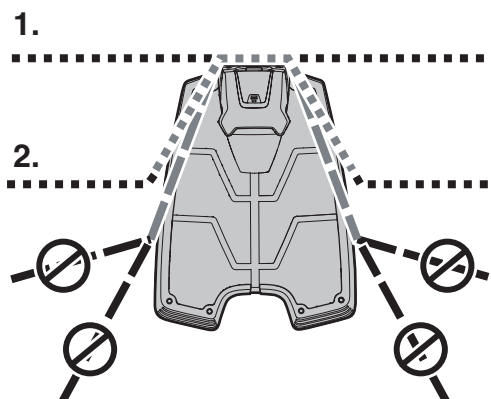


# INSTALIACIJA

## Kontūro kabelio tiesimas link įkrovimo stoties

Link įkrovimo stoties kontūro kabelis gali būti tiesiamas už įkrovimo stoties ribų (žr. 1-ą parinktį paveiksle). Jei dalį įkrovimo stoties reikia pastatyti už darbo zonos ribų, kabelį galima nutiesti po įkrovimo stoties padu (žr. 2-ą parinktį paveiksle).

Tačiau įkrovimo stoties nederėtų statyti už darbo zonos ribų, nes robotui vejpajovei gali būti sunku ją surasti (žr. paveikslą).

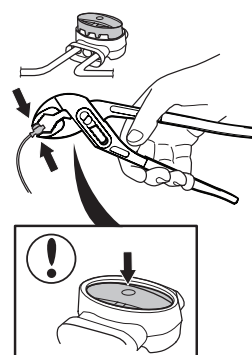


3012-1065

## Kontūro kabelio sujungimas

Naudokite originalią jungiamąją movą, jeigu kontūro kabelio ilgio neužtenka ir jį reikia sujungti. Ji yra nepralaidi vandeniui ir užtikrina patikimą elektros jungtį.

Abu kabelio galus įkiškite į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių. Tuomet iki galo įspauskite fiksatorių movos viršuje. Universalioomis replėmis visiškai suspauskite movos galvutę.



3012-1323

### SVARBI INFORMACIJA

Vienas su kitu supinti kabeliai ar izoliacinė juosta apsuktas priveržiamas gnybtų blokas nėra tinkamos jungtys. Dėl žemės drėgmės laidai oksiduosis ir po tam tikro laiko grandinė nutrūks.

# INSTALIACIJA

## 3.5 Kontūro kabelio prijungimas

Prijunkite kontūro kabelį prie įkrovimo stoties:

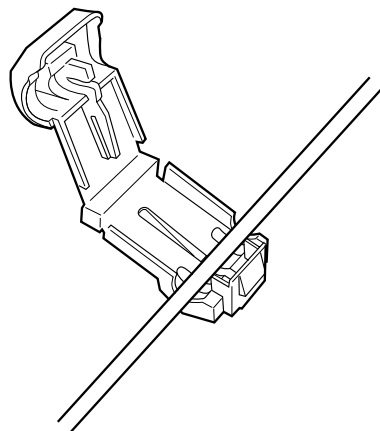
### SVARBI INFORMACIJA

Kontūro kabelis neturi būti sukryžiuojamas jungiant jį prie įkrovimo stoties. Dešinįjį kabelio galą reikia prijungti prie dešiniojo įkrovimo stoties gnybto, o kairįjį – prie kairiojo gnybto.

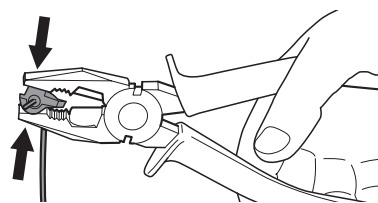
1. Kabelio galus įkiškite į jungtį:
  - Atverkite jungtį.
  - Įstatykite kabelį į jungties griebtuvą.
2. Replėmis suspauskite vieną jungtį su kita. Spauskite, kol išgirsite spragtelėjimą.
3. Likusius kontūro kabelio galiukus nukirpkite. Nukirpkite 1–2 cm virš kiekvienos jungties.
4. Pakelkite apsauginį įkrovimo stoties dangtelį ir praveskite kabelio galus aukštyn atskirais kanalais, esančiais galinėje įkrovimo stoties dalyje. Prijunkite jungtį prie metalinių įkrovimo stoties gnybtų, pažymėtų AL (kairioji) ir AR (dešinioji).
5. Pažymėkite kabelius komplekte esančiais kabelių žymekliais. Taip lengviau iš naujo prijungti kabelius po to, kai įkrovimo stotis per žiemą bus laikoma patalpoje.

### SVARBI INFORMACIJA

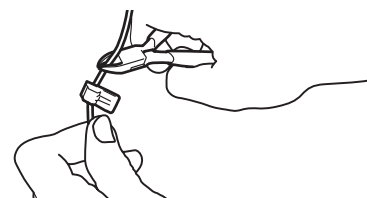
Dešiniąją jungtį reikia prijungti prie dešiniojo metalinio įkrovimo stoties gnybto, o kairįjį kabelio galą – prie kairiosios jungties.



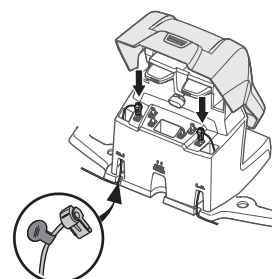
3012-284



3012-264



3012-265



3012-1091

# INSTALIACIJA

## 3.6 Gido kabelio įrengimas

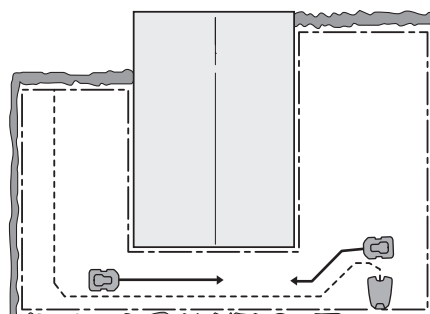
Kreipiamasis kabelis - tai kabelis, nutiestas iš įkrovimo stoties į, pavyzdžiui, nuošalią darbo zonos dalį arba siauru pravažiuoju ir po to sujungtas su kontūro kabeliu. Tas pats kabelis naudojamas ir kontūro, ir gido kabeliui.

Gido kabelio paskirtis - padėti robotui veėjapjovei surasti kelią į įkrovimo stotį, o taip pat nukreipti nuo stoties į sunkiai pasiekiamas sodo darbo ploto vietas.

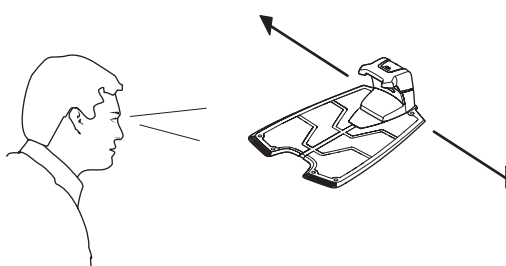
Robotą veėjapjovę paleiskite įvairiais atstumais nuo kreipiamojo kabelio, kad sumažintumėte vėžių susidarymo pavojų. Roboto veėjapjovės tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadinama „koridoriumi“. Kuo platesnis koridorius, tuo mažesnė vėžių susidarymo rizika. Įrengiant instaliaciją svarbu palikti kiek įmanoma daugiau vietos laisvo ploto.

Robotas veėjapjovė visada važiuoja kairėje gido kabelio pusėje, atsukęs priekį į įkrovimo stotį. Taigi, koridorius yra kairėje kreipiamojo kabelio pusėje. Dėl to, įrengiant instaliaciją svarbu palikti kiek įmanoma daugiau vietos kairėje kreipiamojo kabelio pusėje (žiūrint į įkrovimo stoties pusę). Netieskite gido kabelio arčiau kaip 30 cm iki kontūro kabelio.

Kaip ir kontūro kabelį, gido kabelį galima tvirtinti kuoliukais arba užkasti į žemę.



3023-008



3012-1100

### SVARBI INFORMACIJA

**Nepamirškite palikti kiek įmanoma daugiau vietos kairėje gido kabelio pusėje, žiūrint į įkrovimo stoties pusę.**

# INSTALIACIJA

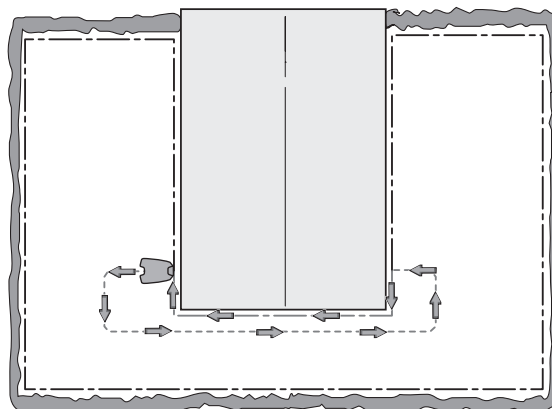
## Gido kabelio tiesimas ir prijungimas

1. Prieš tiesiant ir prijungiant gido kabelį, svarbu atsižvelgti į gido laido kilpos ilgį, ypač didelėse arba sudėtingose instaliacijose. Jei gido laido kontūras ilgesnis nei 400 metrų, robotui vejamajai gali būti sunku sekti gido kabelį.

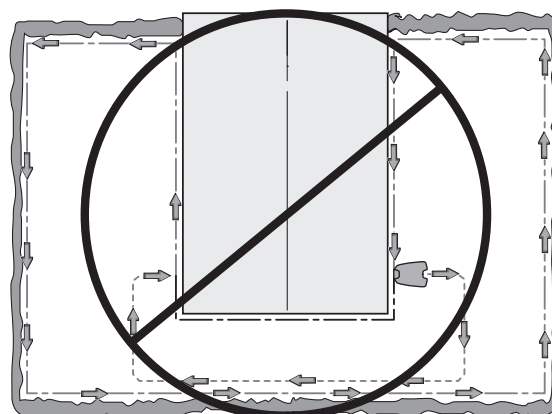
Gido laido kilpa vadinamas kabelis, kuris kartu su atitinkama kontūro kabelio atkarpa grįžta į įkrovimo stotį. Gido laido kontūro srovė ties gido kabelio jungtimi su kontūro kabeliu, teka į kairę. Čia dviejuose paveiksluose parodyta, kas yra gido laido kontūras. Paveiksluose taip pat pateikti pavyzdžiai, kaip darbo zonoje kinta gido laido kontūro ilgiai, priklausomai nuo įkrovimo stoties pastatymo vietos.

2. Pakelkite viršutinį įkrovimo stoties dangtelį ir praveskite gido kabelį aukštyn kanalu, vedančiu prie gido jungties.
3. Pritaisykite jungtį prie gido kabelio tokiu pačiu būdu, kaip ir prie kontūro kabelio, kaip aprašyta 27 psl., skyriuje 3.5 *Kontūro kabelio prijungimas*. Sujunkite su įkrovimo stoties kontaktiniu išvadu, pažymėtu G1.
4. Pažymėkite kabelius komplekte esančiais kabelių žymekliais. Taip lengviau iš naujo prijungti kabelius po to, kai įkrovimo stotis per žiemą bus laikoma patalpoje.
5. Gido kabelį nutieskite po įkrovimo padu ir bent 2 metrus tiesiai nuo priekinio pado krašto.

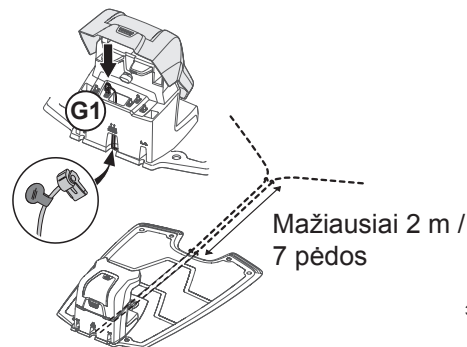
Tiesdami gido kabelį, palikite kuo daugiau laisvos vietos kairėje gido kabelio pusėje (žiūrint į įkrovimo stotį). Tarp kontūro kabelio ir gido kabelio visada reikia palikti mažiausiai 30 cm tarpą.



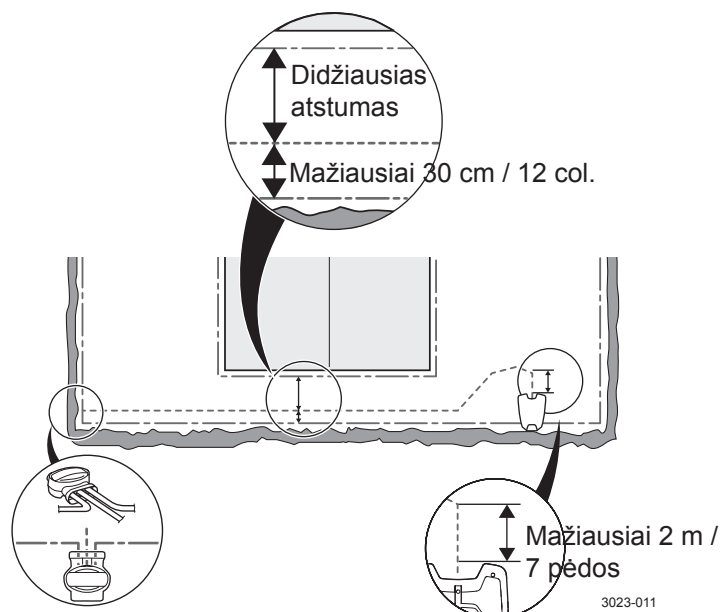
3023-009



3023-010



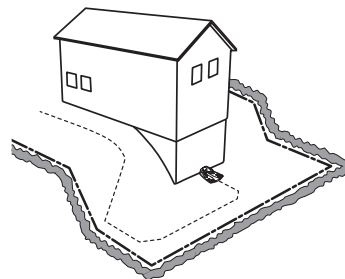
3012-1326



3023-011

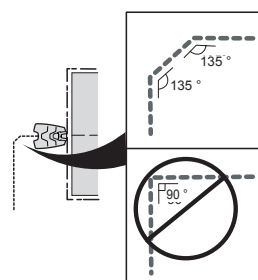
# INSTALACIJA

Jeigu gido kabelį reikia tiesti ant didelio nuolydžio, rekomenduojama kabelį tiesti nuolydžio kampu. Taip robotui vejapjovei bus lengviau važiuoti pagal gido kabelį šlaitu.



Netieskite kabelio ties aštriais kampais. Robotui vejapjovei gali būti sunku sekti gido kabelį.

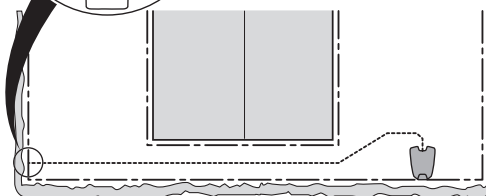
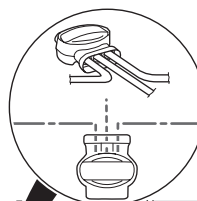
3018-061



3012-1327

6. Nuveskite gido kabelį prie to kontūro kabelio taško, prie kurio ketinate jį prijungti.

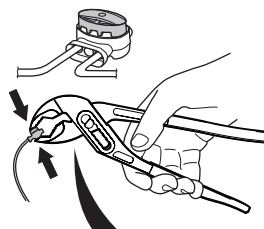
Pakelkite kontūro kabelį. Vielos žnyplėmis nukirpkite kontūro kabelį. Gido kabelį prijungti bus lengviau, jei kontūro kabelyje padarysite kilpą, kaip aprašyta ankstesniame skyriuje. Žr. *Kilpa gido kabeliui prijungti 26 psl.*



3023-015

7. Jungiamąją movą prijunkite gido kabelį prie kontūro kabelio:

Įkiškite kontūro kabelį ir gido kabelį į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių.



Universaliomis replėmis visiškai suspauskite movos galvutę.



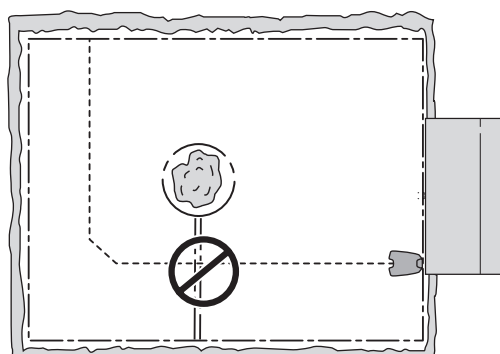
Kiekvienam kabeliui pajungti gali būti naudojama bet kokia skylė.

8. Pritvirtinkite kuoliuku / užkaskite sujungimą vejoje.

3018-1323

## SVARBI INFORMACIJA

**Kreipiamasis kabelis negali kirsti kontūro kabelio nutiesto, pavyzdžiui, į atskirtą vietą.**



3023-016

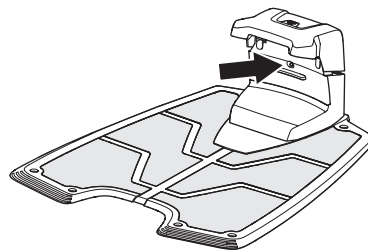
# INSTALIACIJA

## 3.7 Instaliacijos patikra

Kontūro signalą tikrinkite pagal įkrovimo stoties signalinę lemputę.

- Pastovi žalia šviesa = geras signalas.
- Mirksinti žalia šviesa = kontūro sistema yra išjungta, o robotas vejąplovė veikia ECO režimu. Žr. 6.8 Nustatymai 59 psl.
- Mirksinti mėlyna šviesa = kontūro kabelio pertrūkis, nėra signalo.
- Mirksinti raudona šviesa = pažeista įkrovimo stoties antenos plokštė. Gedimą turi taisyti įgaliotas prekybos atstovas.
- Pastovi mėlyna šviesa = silpnas signalas. Taip gali atsitikti, jeigu kontūro kabelis per ilgas arba pažeistas. Jei robotas vejąplovė vis tiek dirba, tai nėra problema.
- Šviečiantis raudonas diodas – įkrovimo stoties mikroschemų plokštės gedimas. Gedimą turi taisyti įgaliotas prekybos atstovas.

Žr. 9.3 Įkrovimo stoties indikatorius 78 psl. jei lemputė nešviečia arba nemirksi žalia šviesa.



3012-1066

# INSTALIACIJA

## 3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas

Prieš paleidžiant robotą vejąplovę, jo meniu reikia atlikti paleidimo seką, taip pat gido signalo automatinį kalibravimą.

1. Atidarykite valdymo skydelio dangtelį paspausdami **STOP** mygtuką.
2. Pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.

Paleidimo seka prasideda nuo pirmojo automatinės vejąplovės įjungimo. Nustatomi šie parametrai:

- Gamyklos suteiktas PIN kodas. Kodas yra nurodytas specialiame dokumente, kurį mažmenininkas gauna pirkimo metu.
- Kalba.
- Šalis.
- Data.
- Laikas.
- Asmeninio PIN kodo pasirinkimas ir patvirtinimas. Leidžiami visi deriniai, išskyrus 0000.

Pastatykite robotą vejąplovę įkrovimo stotyje ir paspauskite **START**.

Robotas vejąplovė pradės kalibruoti gido kabelį. Paspauskite **START** ir uždarykite dangtelį. Kalibravimą atlieka robotas vejąplovė atbulomis išvažiuodamas iš įkrovimo stoties ir atlikdamas kalibravimo procesą prieš įkrovimo stotį. Užbaigus procesą pradedamas plovimas.

### SVARBI INFORMACIJA

Naudokite Pastabas 22, norėdami padaryti įrašą apie PIN kodą.

## 3.9 Patikrinkite prijungimą prie įkrovimo stoties

Prieš pradėdami naudotis robotu vejąplove, įsitikinkite, kad jis gali visur pravažiuoti pagal kreipiamąjį kabelį iki įkrovimo stoties ir lengvai prisijungti prie jos.

Bandymo funkciją rasite roboto vejąplovės meniu *Installation > Find charging station > Guide > More > Test guide* (Instaliacija > Įkrovimo stoties paieška > Gidas > Daugiau > Gido testavimas). Daugiau informacijos, žr. *Test settings (bandyti nustatymus) 55 psl.*

Jei gido kabelis neįrengtas, bandymą reikia atlikti su kontūro kabeliu, pagal ir prieš laikrodžio rodyklę.

Kreipiamoji sistema turi būti pirmą kartą kalibruojama, jeigu minėti testai pasitvirtino. Žr. 3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas 33 psl.

MORE

Test Guide  
Reset

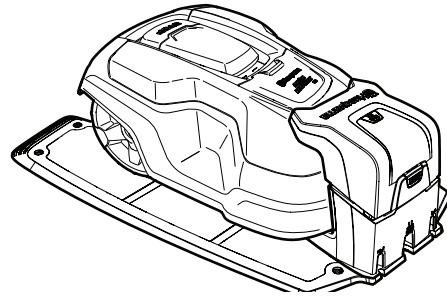
3012-1428

## 4 Naudojimas

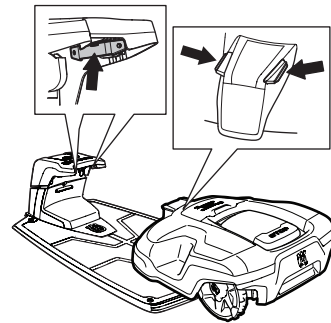
### 4.1 Išsikrovusio akumuliatoriaus įkrovimas

Jeigu „Husqvarna“ robotas vejamajam naujas arba ilgesnį laiką nebuvo įkraunama, jo baterija bus tuščia ir ją reikia įkrauti prieš pradėdami darbą.

1. Pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.
2. Pastatykite robotą vejamajam įkrovimo stovyje. Atidarykite dangtį ir įstumkite robotą vejamajam kaip įmanoma toliau, kad užtikrintumėte gerą kontaktą su įkrovimo stotimi.
3. Ekrane rodomas pranešimas, kad vyksta įkrovimas.



3012-1313

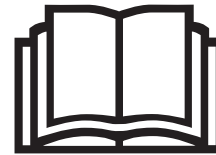


3012-1329



#### ĮSPĖJIMAS

Prieš pradėdami naudoti robotą vejamajam, perskaitykite saugos reikalavimus.



1001-003



#### ĮSPĖJIMAS

Saugokite rankas bei kojas ir nekiškite jų prie besisukančių diskų. Kai variklis veikia, niekuomet nekiškite arti korpuso ar po juo rankų ar kojų.



3012-663



#### ĮSPĖJIMAS

Niekada nenaudokite roboto vejamajam, kai pjovimo teritorijoje yra žmonių (ypač vaikų) ar gyvūnų.



# NAUDOJIMAS

## 4.2 Laikmačio naudojimas

Norint kuo geriau nupjauti veją, nereikia jos pjauti per dažnai. Kad išvengtumėte per trumpos vejos ir prailgintumėte roboto vežapjovės eksploatacijos trukmę, naudokite laikmačio funkciją (žr. 6.3 *Laikmatis 44 psl.*). Nustatydami laikmatį atsižvelkite į tai, kad robotas vežapjovė nupjauna tam tikrą kvadratinų metrų skaičių per valandą ir dieną, kaip nurodyta toliau:

Darbo našumas		
	„Automower®“	
	310	315
<b>m<sup>2</sup> per valandą ir dieną</b>	56	68

Pavyzdžiui, jeigu darbo zonos plotas yra 800 m<sup>2</sup>, robotas vežapjovė turi dirbti maždaug:

	„Automower®“	
	310	315
<b>Valandų per dieną</b>	15	12

Šis laikas apytikslis ir priklauso, pavyzdžiui, nuo žolės kokybės, peilių aštrumo ir akumuliatoriaus amžiaus.

### SVARBI INFORMACIJA

**Laikmačiu nustatykite draudimą pjauti žolę tuomet, kai vejoje paprastai žaidžia vaikai, laksto naminiai gyvūnai ir pan., kad pjovimo diskas jų nesužalotų.**

Pagal gamyklinius nustatymus, robotas vežapjovė dirbs visą parą, septynias dienas per savaitę. Jeigu darbo zonos dydis leidžia, žolės kokybė gali būti pagerinta, jeigu žolė pjaunama kas antrą dieną, o ne keletą valandų kiekvieną dieną. Be to, žolė geriau auga, jeigu bent tris dienas per mėnesį jos niekas nepjauna.

Didžiausias našumas pasiekiamas tik tada, kai robotui vežapjovei leidžiama pjauti visą parą, septynias dienas per savaitę.

	„Automower®“	
	310	315
<b>Didžiausias našumas, m<sup>2</sup></b>	1 000	1 500

# NAUDOJIMAS

## 4.3 Stovėjimas

Robotas vejapjovė turi iš anksto nustatytą stovėjimo laikotarpį pagal lentelę „Stovėjimo laikas“. Šio stovėjimo metu yra puiki proga, pavyzdžiui, palaistyti veją ar ant jos žaisti.

	„Automower®“	
	310	315
Stovėjimo laikas, val. per dieną	6	2

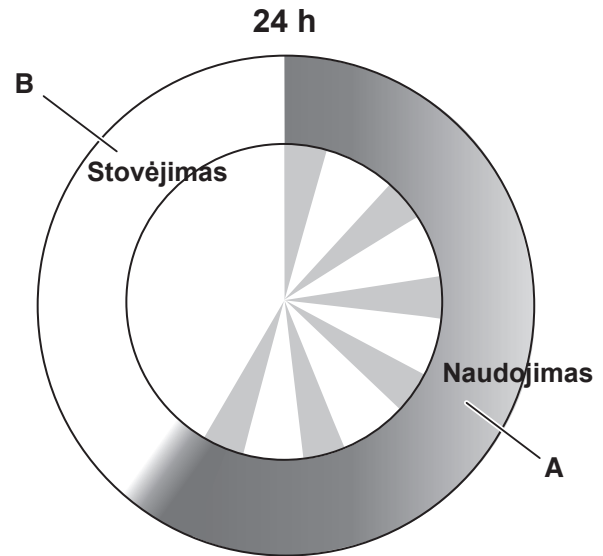
### 1 pavyzdys

Šiame pavyzdyje nurodyti laikai taikomi „Automower® 310“, tačiau pats principas tinka ir „Automower® 315“.

Darbo laikotarpis 1: 00:00–18:00.  
Darbo dienos: visos dienos.

Pagal gamintojo nustatymus robotas vejapjovė pradeda pjauti žolę 00.00 valandą. Vejapjovė parkuojama įkrovimo stotyje nuo 18.00 valandos ir laikoma ten iki 00.00 valandos, kai ji vėl pradeda pjauti žolę.

Jeigu laikmačiu darbo laikas padalintas į du laikotarpius, stovėjimo laikotarpį galima padalinti į keletą laikotarpių. Bendras stovėjimo laikas turi būti ne mažiau kaip 6 valandos.



3018-245

	„Automower® 310“
Veikimas, A = Maks.	18 h
Įkrovimas / laukimo režimas, B = Min.	6 h

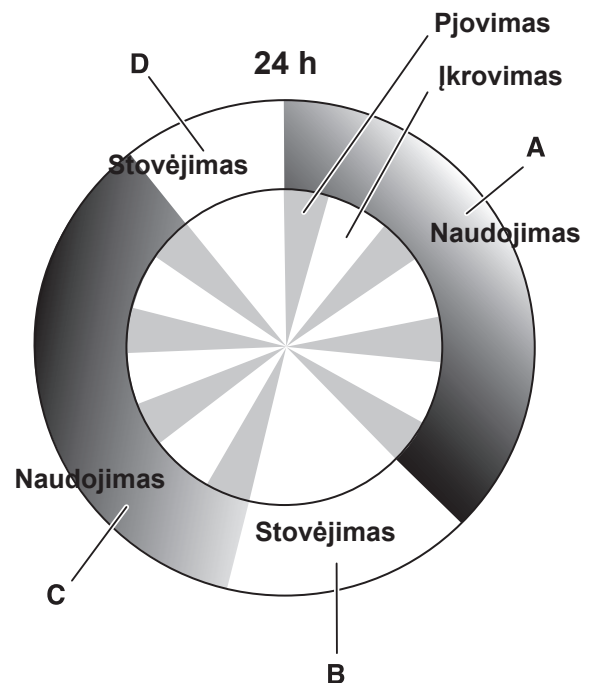
### 2 pavyzdys

Šiame pavyzdyje nurodyti laikai taikomi „Automower® 310“, tačiau pats principas tinka ir „Automower® 315“.

Darbo laikotarpis 1: 8:00–16:00.  
Darbo laikotarpis 2: 20:00–23:00.  
Darbo dienos: visos dienos.

Robotas vejapjovė pjauts žolę pagal darbo laikotarpije nurodytą laiką. Bendras darbo laikas – 11 valandų, ir neviršija 18 valandų.

	„Automower® 310“
Maks. darbo laikas	18 h
Min. stovėjimo laikas	6 h
Plotas / valanda / diena	56 m <sup>2</sup>



3018-246

	„Automower® 310“
Veikimas, A + C = Maks.	18 h
Įkrovimas / laukimo režimas, B + D = Min.	6 h

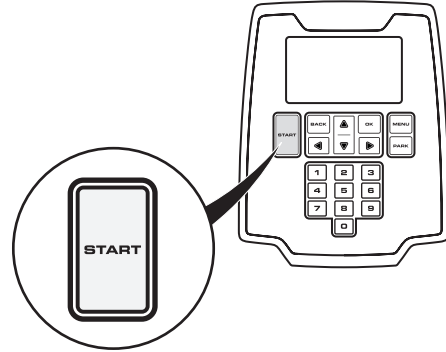
# NAUDOJIMAS

## 4.4 Paleidimas

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad atidarytumėte valdymo skydelio dangtelį.
2. Pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.
3. Įveskite PIN kodą.
4. Paspauskite **START** mygtuką.
5. Pasirinkite reikiamą veiksmą. Žr. 5.1 Darbo režimo pasirinkimas. Paleidimas 40 psl.
6. Per 10 sekundžių uždarykite dangtelį.

Jeigu robotas vejamajame laikomas įkrovimo stotyje, jis paliks įkrovimo stotį tik tada, kai akumulatorius bus visiškai įkrautas ir jei roboto laikmatis bus nustatytas taip, kad leistų jam dirbti.

Prieš pradėdant sukuti peilių diskui, 2 sekundes girdimas įspėjamasis signalas, susidedantis iš 5 trumpų pyptelėjimų.

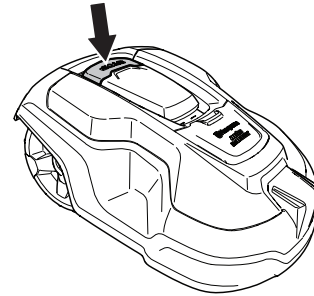


3012-1204

## 4.5 Sustabdymas

1. Paspauskite **STOP** mygtuką.

Robotas vejamajame sustoja, peilių variklis sustoja ir atsidaro valdymo skydelio dangtelis.

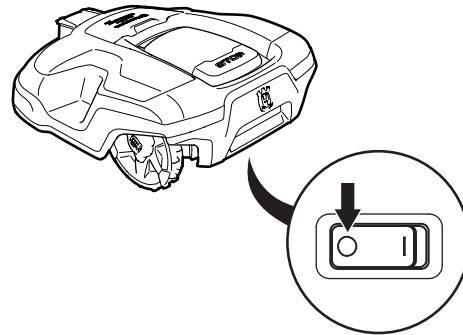


3012-1381

## 4.6 Išjungimas

1. Paspauskite **STOP** mygtuką.
2. Pagrindinį jungiklį nustatykite į 0 padėtį.

Robotą vejamajame visada išjunkite pagrindiniu jungikliu, jeigu reikia jį techniškai prižiūrėti arba išvežti iš darbo zonos.



3012-1301

# NAUDOJIMAS

## 4.7 Pjovimo aukščio reguliavimas

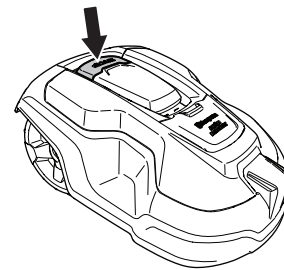
Pjovimo aukštis devyniomis pakopomis gali kisti nuo MIN (2 cm) iki MAX (6 cm).

Pirmą savaitę po naujo diegimo, turi būti nustatytas MAX pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to, pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis.

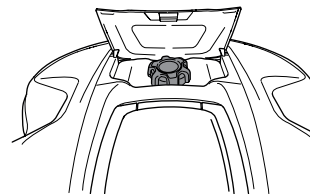
Jeigu žolė aukšta, robotą vejąpjovę paleiskite pjauti nustatę didžiausią pjovimo aukštį. Kai žolė žemesnė, galite laipsniškai mažinti pjovimo aukštį.

Pjovimo aukščio reguliavimas:

1. Norėdami sustabdyti robotą vejąpjovę, paspauskite **STOP** mygtuką.



2. Atidarykite pjovimo aukščio reguliatoriaus dangtelį.
3. Pasukite rankenėlę į reikiamą padėtį. Pasirinkta padėtis – tai žymė ant korpuso, sulygiuojama su rodykle ant rankenėlės. Norėdami padidinti pjovimo aukštį, sukite pagal laikrodžio rodyklę. Norėdami sumažinti pjovimo aukštį, sukite prieš laikrodžio rodyklę.



4. Uždarykite liuką.

### SVARBI INFORMACIJA

Pirmą savaitę po naujo diegimo, turi būti nustatytas MAX pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to, pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis.



# VALDYMO SKYDELIS

## 5 Valdymo skydelis

Visos komandos ir roboto nustatymai įvedami valdymo skydelyje. Visos funkcijos iškviečiamos naudojant įvairius meniu.

Valdymo skydelis sudarytas iš ekrano ir klaviatūros. Visa informacija rodoma ekrane, o visos įvestys atliekamos naudojant mygtukus.



3012-1094

Paspaudus „Stop“ mygtuką atidaromas dangtelis, rodomas pradinis puslapis, o jame pateikiama tokia informacija:

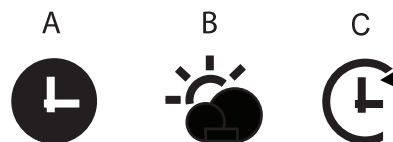
- Darbinė informacija, pvz., *MOVING (PJAUNA)*, *PARKED (PASTATYTA)* arba *TIMER (LAIKMATIS)*. Jei „Stop“ mygtukas paspaudžiamas kai robotas vejąplovė veikia, rodoma, ką jis dirbo prieš sustabdymą, pvz., *MOWING (PJAUNA)* arba *SEARCHING (IEŠKO)*. Tekstas *READY (PASIRUOŠĘS)* rodomas tada, kai robote vejąplovėje nenustatytas joks darbo režimas, pvz., jei pagrindinis jungiklis buvo ką tik įjungtas.
- Data ir laikrodis rodo dabartinį laiką.
- ECO rodomas tada, kai robote vejąplovėje nustatytas ECO režimas.
- Juodas laikrodžio simbolis (A) nurodo, kada robotas negali pjauti dėl laikmačio nustatymų. Jei robotas negali pjauti dėl *Weather timer (Laikmačio pagal oro sąlygas)*, rodomas simbolis (B) (netaikoma „Automower® 310“ modeliams). Jei pasirinktas darbo režimas *Override (Nepaisyti laikmačio)*, rodomas simbolis (C).
- Akumuliatoriaus būseną rodo likusi akumuliatoriaus įkrova. Kai robotas vejąplovė kraunasi, virš akumuliatoriaus simbolio rodomas žaibas (D). Jei robotas vejąplovė į įkrovimo stotį pastatytas ne įkrovimui, rodoma (E).
- Darbo valandų skaičius rodo, kiek iš viso valandų nuo pagaminimo robotas vejąplovė dirbo. Į darbo laiką įskaičiuojamas laikas, kai robotas vejąplovė pjovė žolę ir, kai ieškojo įkrovimo stoties.
- Jei naudojama funkcija „Profiles“ (profiliai) (netaikoma „Automower®310“ modeliams), bus rodomas aktyvaus profilio pavadinimas. Žvaigždutė šalia pavadinimo nurodo, kad profilyje yra neišsaugotų pakeitimų.



3012-1426



3012-1379



3018-1405



3012-569

# VALDYMO SKYDELIS

Klaviatūrą sudaro šešios mygtukų grupės:

- **START** mygtuku įjungiamas robotas vejamajam. Tai turėtų būti paskutinis mygtukas, kurį paspaudžiate prieš uždarydami ekrano dangtelį.
- Mygtukai **Back** (atgal) ir **OK** (gerai) naudojami naršyti meniu. **OK** (gerai) mygtukas dar naudojamas meniu nustatymams patvirtinti.
- Mygtukai su rodyklėmis naudojami naršyti meniu, bet taip pat ir tam tikroms nustatymų parinktimis pasirinkti.
- **MENU** mygtukas naudojamas norint pereiti į pagrindinį meniu.
- **PARK** mygtukas naudojamas robotui vejamajam nusiųsti į įkrovimo stotį.
- Skaičiai naudojami nuostatoms įvesti, pvz., PIN kodui, laikui ar išėjimo kryptims. Jais taip pat galima įvesti skaičių serijas norint sudaryti įvairių meniu nuorodas. Žr. 6.1 Pagrindinis meniu 42 psl.



3012-1094

## 5.1 Darbo režimo pasirinkimas.

### Paleidimas

Paspaudus **START** mygtuką, gali būti pasirinkti toliau pateikti darbo režimai.

### Pagrindinė zona

Tai įprastinis, automatinis darbo režimas, kai robotas vejamajam nuolat automatiškai pjauna žolę ir įkrauna akumuliatorių.

### Antrinė zona

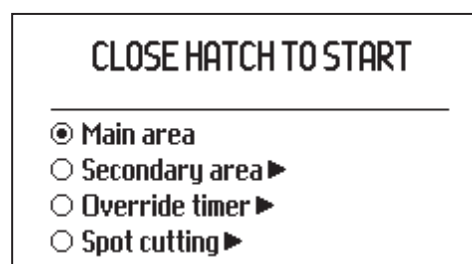
Darbo režimas *Secondary area (antrinė zona)* naudojamas, kai pjaunamos antrinės zonos, iš kurių robotas vejamajam negali automatiškai nuvažiuoti į įkrovimo stotį. Informacijos apie antrines zonas rasite žr. 3.4 Kontūro kabelio instaliacija 22 psl.

Pasirinkus *Secondary area (antrinė zona)*, robotas vejamajam pjaus tol, kol akumuliatorius išsikraus.

Jei robotas vejamajam kraunasi kai įjungtas darbo režimas *Secondary area (antrinė zona)*, robotas vejamajam pilnai įsikrauna ir, išvažiuavęs iš įkrovimo stoties apie 50 cm, sustoja. Tai reiškia, kad robotas įsikrovė ir gali pradėti darbą. Jeigu po įkrovimo turi būti pjaunama pagrindinė darbo zona, reikia nustatyti darbo režimą *Main area (pagrindinė zona)* prieš pastatant robotą vejamajam į įkrovimo stotį.

### Nepaisyti laikmačio

Pasirinkus *Override timer (nepaisyti laikmačio)* galima laikinai nepaisyti nustatytų laikmačio nustatymų. Laikmačio nepaisyti galima 24 val. arba 3 dienas.



3012-1429

# VALDYMO SKYDELIS

## Vietos pjovimas

Netaikoma „Automower® 310“.

Vietos pjovimas reiškia, kad robotas veja pjovė juda spirale ir pjauna žolę toje vietoje, kur jis buvo paleistas. Užbaigus, robotas veja pjovė automatiškai persijungia į režimą *Main Area* (pagrindinė zona) arba *Secondary Area* (antrinė zona).

Ši funkcija naudinga, kai reikia greitai nupjauti vietą, kurioje žolė buvo pjauta mažiau, nei kitose sklypo dalyse.

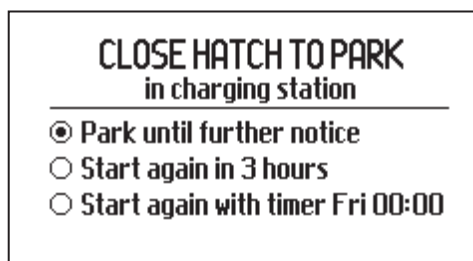
Funkciją *Spot Cutting* (vietos pjovimas) įjungsite paspaudę **START** mygtuką. Galite pasirinkti, kaip robotas veja pjovė tęs darbą užbaigęs pjauti, paspauskite *Rodyklę į dešinę* ir nurodykite *Main Area* (pagrindinėje zonoje) arba *Secondary Area* (antrinėje zonoje).

## 5.2 Darbo režimo pasirinkimas. Stovėjimas

Paspaudus **PARK** mygtuką, gali būti pasirinkti šie darbo režimai.

### Stovėti iki kito pranešimo

Robotas veja pjovė lieka įkrovimo stotyje, kol paspaudus **START** mygtuką pasirenkamas kitas darbo režimas.



3012-1430

### Vėl pradėti po 3 valandų

Robotas veja pjovė lieka įkrovimo stotyje tris valandas, tada automatiškai grįžta prie įprasto veikimo. Šis režimas tinka tada, kai reikia trumpam nutraukti darbą, pvz., laikinai palaistyti veją arba žaidimams pievelėje.

### Pradėti su kitu laikmačiu

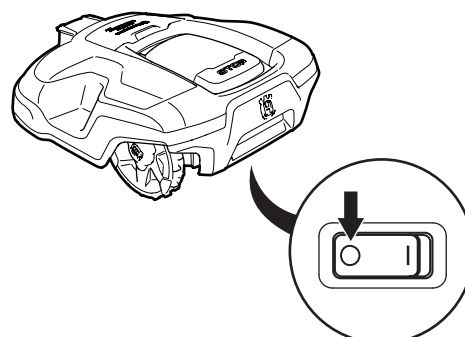
Robotas veja pjovė lieka įkrovimo stotyje, kol kitas laikmačio nustatymas leis pradėti darbą. Šis režimas tinka tada, kai norima nutraukti vykstantį pjovimo ciklą ir leisti robotui veja pjovėi likti įkrovimo stotyje iki kitos dienos.

## 5.3 Pagrindinis jungiklis

Norėdami paleisti robotą veja pjovė, pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.

Nustatykite pagrindinį jungiklį į 0 padėtį, kai robotas veja pjovė nenaudojamas arba, kai tikrinami-keičiami pjovimo peiliukai.

Kai pagrindinis jungiklis nustatytas į 0 padėtį, roboto veja pjovės variklio paleisti negalima.



3012-1301

Lithuanian – 41

# MENIU FUNKCIJOS

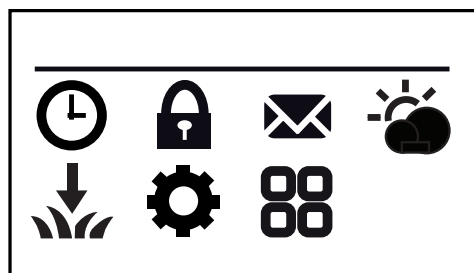
## 6 Meniu funkcijos

### 6.1 Pagrindinis meniu

Pagrindiniame meniu yra šios parinktys:

- *Laikmatis*
- *Saugumas*
- *Pranešimai*
- *Laikmatis pagal oro sąlygas*  
(skirtas tik „Automower® 315“)
- *Instaliacija*
- *Nustatymai*
- *Priedai*

Kiekviena parinktis turi žemesnio lygmens meniu.  
Per šias funkcijas galite pasiekti visus roboto vejamųjų nustatymus.



Automower 315

3018-1402



Automower 310

3018-1403

### Meniu naršymas

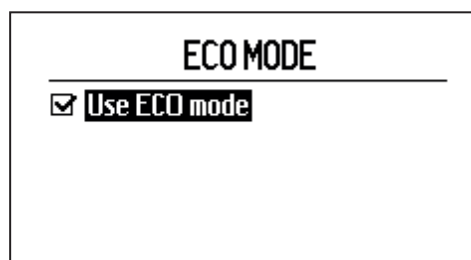
Meniu ir žemesnio lygmens meniu naršykite naudodami mygtukus su rodyklėmis. Skaičių klavišais įveskite reikšmes ir laikus, o kiekvieną pasirinkimą patvirtinkite **OK** (gerai) pažymėtu, leidžiančiu pasirinkti mygtuku. Paspauskite mygtuką **BACK** (atgal), jeigu norite meniu pereiti į aukštesnį lygį, arba paspauskite mygtuką **MENU**, jeigu norite iš karto grįžti į pagrindinį meniu.



3012-1094

### Žemesnio lygio meniu

Kai kuriuose žemesnio lygio meniu yra langeliai, kuriuos galima pažymėti. Jie naudojami, kai reikia pasirinkti parinktį (-is), arba įjungti (išjungti) funkciją. Pažymėkite langelį arba panaikinkite jo žymėjimą paspausdami **OK** (gerai).



3012-1407










## MENIU FUNKCIJOS

### 6.2 Meniu struktūra

Toliau lentelėje apibendrinami pagrindinio meniu pasirinkimai. Kitame skyriuje pateikta išsamesnė informacija, kaip naudoti kiekvieną funkciją ir kokios galimos parinktys.

Meniu naršyti naudokite mygtukus su rodyklėmis. Pasirinkimus patvirtinkite mygtuku **OK** (gerai).

	<p><i>Laikmatis</i></p> <p>Norint kuo geriau nupjauti veją, nereikia jos pjauti per dažnai. Todėl, jei darbo zona yra mažesnė už roboto vejamą pajėgumą, reikia apriboti jo darbo laiką, naudojant laikmačio funkciją. Laikmačio funkcija puikiai tinka norint nustatyti laikotarpį, kai robotas vejamą neturėtų pjauti žolės, pavyzdžiui, kai sode žaidžia vaikai.</p>
	<p><i>Saugumas</i></p> <p>Šiame meniu galima keisti saugumo ir ryšio tarp vejamą ir įkrovimo stoties nustatymus.</p> <p>Galima rinktis iš trijų saugumo lygių, bet galima nustatyti ir savo saugumo funkcijų derinį.</p>
	<p><i>Pranešimai</i></p> <p>Šiame meniu galima perskaityti istorinius, klaidų ir informacinius pranešimus. Patarimai padės pagal dažniausiai pasitaikančius klaidų pranešimus nustatyti gedimą. Žr. 9.1 Klaidų pranešimai 74 psl..</p>
	<p><i>Laikmatis pagal oro sąlygas</i></p> <p>Taikoma tik „Automower® 315“.</p> <p>Ši funkcija leidžia robotui vejamą automatiškai reguliuoti pjovimo laikus pagal tai, kaip greitai auga žolė. Kai orai geri ir žolė auga greitai, robotas vejamą dažniau, o kai žolė auga lėčiau, robotas vejamą automatiškai mažiau laiko praleidžia ant vejos.</p>
	<p><i>Instaliacija</i></p> <p>Šis meniu naudojamas automatinei vejamą nukreipti į nutolusias darbo zonos dalis ir valdyti, kaip automatinė vejamą ieško įkrovimo stoties. Daugelyje darbo zonų galima palikti gamyklinius nustatymus, t. y. leisti automatinei vejamą pačiai rinktis įvairius paieškos būdus ir su jais susijusius nustatymus.</p>
	<p><i>Nustatymai</i></p> <p>Šis pasirinkimas leidžia keisti bendruosius automatinės vejamą nustatymus, pvz., datą ir laiką.</p>
	<p><i>Priedai</i></p> <p>Šis meniu valdo automatinės vejamą aksesuarus. Apie priedus, tinkančius jūsų robotui vejamą, teiraukitės prekybos atstovo.</p>

# MENIU FUNKCIJOS

## 6.3 Laikmatis

Norint kuo geriau nupjauti veją, nereikia jos pjauti per dažnai. Todėl, jei darbo zona yra mažesnė už roboto vejamą pajėgumą, reikia apriboti jo darbo laiką, naudojant laikmačio funkciją. Kai robotui vejamajai leidžiama pjauti per dažnai, veja gali atrodyti išvažinėta, o robotas vejamajai be reikalo dėvėsi.

Laikmačio funkcija puikiai tinka norint nustatyti laikotarpį, kai robotas vejamajai neturėtų pjauti žolės, pavyzdžiui, kai sode žaidžia vaikai.

Didžiausias našumas pasiekiamas, kai laikmačio funkcija yra išjungta, o robotui vejamajai leidžiama dirbti visą parą, septynias dienas per savaitę. Darbo valandos ir dienos yra grafiškai rodomos roboto vejamajai ekrane. Aktyvų pjovimą per dieną rodo juoda juosta. Kitu laiku robotas vejamajai stovi įkrovimo stotyje.

Pagal gamyklinius nustatymus, laikmatis yra išjungtas, o robotas vejamajai dirbs visą parą, septynias dienas per savaitę. Šis nustatymas yra tinkamas darbo zonai ir užtikrina didžiausią našumą.

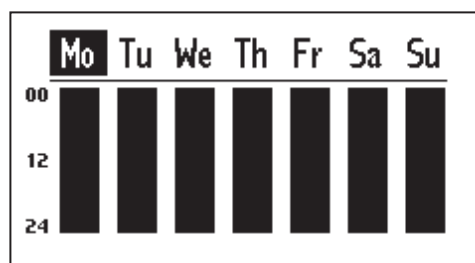
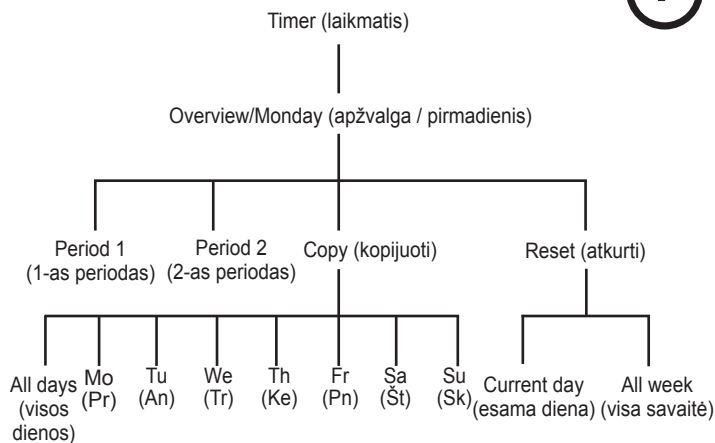
	„Automower®“	
	310	315
<b>Didžiausias našumas, m<sup>2</sup></b>	1 000	1 500

Nustatydami laikmatį atsižvelkite į tai, kad robotas vejamajai nupjauna tam tikrą kvadratinį metrų skaičių per valandą ir dieną, kaip nurodyta lentelėje „Darbo našumas“ Žr. 4.2 Laikmačio naudojimas 35 psl.

Tolesnėse lentelėse pateikiami pasiūlymai, kaip skirtingai nustatyti laikmatį, atsižvelgiant į sodo dydį. Lentelė gali būti naudojama veikimo laikui nustatyti. Laikai turėtų būti naudojami tik kaip orientaciniai dydžiai: juos gali prireikti sureguliuoti norint pritaikyti konkrečiam sodui. Naudokite tolesnę lentelę:

- Raskite darbo zoną, kuri labiausiai atitinka sodo teritoriją.
- Pasirinkite atitinkamą darbo dienų skaičių (kai kurioms darbo zonoms gali prireikti 7 dienų).
- Darbo valandų skaičius per dieną rodo, kiek valandų robotui vejamajai bus leidžiama dirbti pasirinktomis darbo dienomis.
- Siūlomas laiko intervalas rodo intervalą, sutampantį su reikalingu darbo valandų skaičiumi per dieną.

Vienai dienai galima sukongfigūruoti du darbo laikotarpius. Kiekvienos dienos darbo laikotarpiai gali būti unikalūs, tačiau taip pat galima kopijuoti esamos dienos darbo laikotarpį į visas kitas dienas.



3012-1431

## MENIU FUNKCIJOS

„Automower® 310“			
Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Laiko intervalo pasiūlymas
250 m <sup>2</sup>	5	6,5 val.	7:00–13:30
	7	4,5 val.	7:00–11:30
500 m <sup>2</sup>	5	12,5 val.	7:00–19:30
	7	9 val.	7:00–16:00
750 m <sup>2</sup>	5	18 val.	6:00–24:00
	7	13,5 val.	7:00–20:30
1 000 m <sup>2</sup>	7	18 val.	6:00–24:00

„Automower® 315“			
Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Laiko intervalo pasiūlymas
250 m <sup>2</sup>	5	5,5 val.	7:00–12:30
	7	4 val.	7:00–11:00
500 m <sup>2</sup>	5	10,5 val.	7:00–17:30
	7	7,5 val.	7:00–14:30
750 m <sup>2</sup>	5	15,5 val.	7:00–22:30
	7	11 val.	7:00–18:00
1 000 m <sup>2</sup>	5	21 val.	3:00–24:00
	7	15 val.	7:00–22:00
1250 m <sup>2</sup>	7	18,5 val.	5:30–24:00
1500 m <sup>2</sup>	7	22 val.	2:00–24:00

### Edit day (redaguoti dieną)

Norėdami redaguoti laikmačio nustatymus, pirmiausia ekrane „Overview“ (peržiūra) rodyklėmis kairėn ir dešinėn pasirinkite redaguotiną dieną, tada paspauskite **OK** (gerai).

Vienai dienai galima įvesti du laiko intervalus. Norėdami įvesti 1 laikotarpio intervalą, pirmiausia įsitikinkite, kad prie 1 laikotarpio pažymėtas žymės langelis. Pažymėkite langelį arba panaikinkite jo žymėjimą ir paspauskite **OK** (gerai). Naudodami skaičių klaviatūrą įveskite norimus laikus.

Jei norite nustatyti du intervalus, pirmiausia pažymėkite žymės langelį prie 2 laikotarpio, tada įveskite laikus, kaip aprašyta anksčiau. Du intervalai gali būti naudingi, kai tam tikromis valandomis veja reikalinga kitoms veikloms. Pavyzdžiui, galima įvesti 1 laikotarpį: 00:00–15:00 ir 2 laikotarpį: 21:00–24:00. Tada nuo 15:00 iki 21:00 robotas stovės įkrovimo stotyje.

Jei norite, kad robotas nedirbtų visą dieną, panaikinkite abiejų laikotarpių žymės langelių žymėjimus.

### Copy (kopijuoti)

Šią funkciją naudokite esamos dienos nuostatoms kopijuoti į kitas dienas.

Rodyklėmis aukštyn ir žemyn stumdykite žymeklį tarp dienų. Laikai bus nukopijuoti į tas dienas, kurios pažymėtos OK (gerai).

**MONDAY**

---

**Period 1 :**      10:00 – 15:00

**Period 2 :**      --:--:--:--:--

Copy
Reset

3012-1432

**COPY MONDAY TO**

---

**All days**       **Thursday**

**Monday**       **Friday**

**Tuesday**       **Saturday**

**Wednesday**       **Sunday**

3012-1406

## MENIU FUNKCIJOS

### Reset (atkurti)

Ši funkcija atstato gamyklinius laikmačio nustatymus, kai robotui vejamajam leidžiama dirbti 24 valandas per parą kasdien.

#### Current day (esama diena)

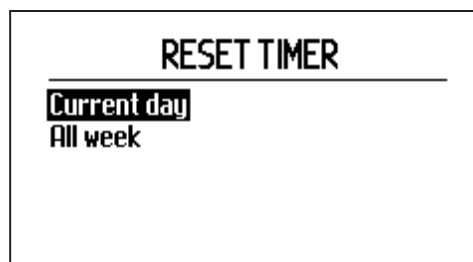
Ši funkcija atstato dieną, pasirinktą kortelės sistemoje.

Gamyklinis nustatymas leidžia robotui vejamajam dirbti 24 valandas per parą.

#### All week (visa savaitė)

Ši funkcija atstato visas savaitės dienas.

Gamyklinis nustatymas leidžia robotui vejamajam dirbti kasdien, 24 valandas per parą.



3012-1408

## 6.4 Saugumas

Pasirinkus šią funkciją galima keisti saugumo ir ryšio tarp roboto vejamajam ir įkrovimo stoties nustatymus.



### Security level (saugumo lygis)

Galima pasirinkti vieną iš trijų saugumo lygių. Saugumo lygį pasirinkti galite rodyklėmis žemyn ir aukštyn.

Pasirinkus žemą ir vidutinį saugumo lygį, robotu vejamajam naudotis negalima neįvedus PIN kodo. Nustačius aukštą saugumo lygį taip pat duodamas perspėjimas ir įrenginys pradeda pypsėti, jeigu po nustatyto laiko tapo neįvedamas PIN kodas.

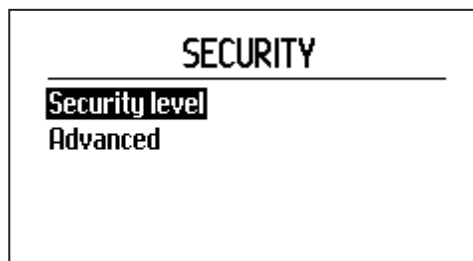
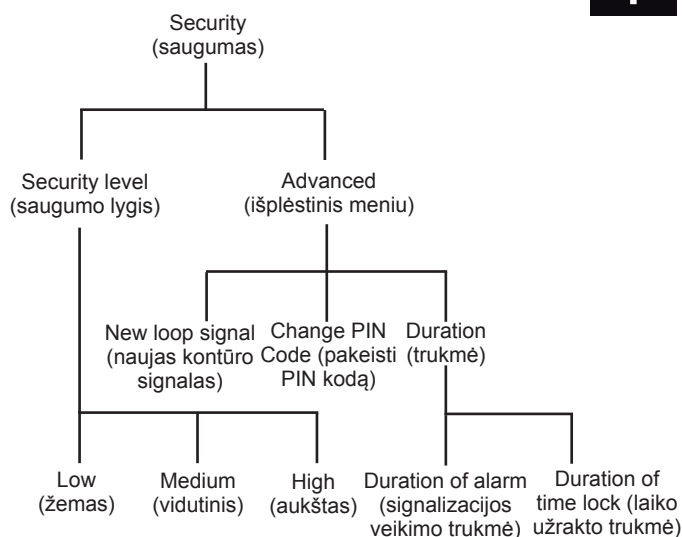
Įvedus neteisingą kodą 5 kartus iš eilės, robotas vejamajam kuriam laikui blokuojamas. Blokavimo laikas pratęsiamas kiekvieną kartą neteisingai įvedus PIN kodą.

Funkcija	Low (žemas)	Medium (vidutinis)	High (aukštas)
Time lock (laiko užraktas)	X	X	X
PIN request (PIN reikalavimas)		X	X
Alarm (pavojaus signalas)			X

#### Time lock (laiko užraktas)

Ši funkcija reiškia, kad roboto vejamajam po 30 dienų nebus galima paleisti, prieš tai neįvedus teisingo PIN kodo. Po 30 dienų robotas vejamajam ir toliau pjaus žolę kaip visada, tačiau atidarius dangtelį pasirodys pranešimas *Įveskite PIN kodą*. Dar kartą įveskite savo kodą ir paspauskite **OK** (gerai).

Po šios procedūros pasirinktasis PIN kodas turi būti įvedamas kiekvieną kartą pagrindinį jungiklį nustačius į 1 padėtį.



3012-1409

## MENIU FUNKCIJOS

### **PIN request (PIN reikalavimas)**

Ši funkcija reiškia, kad robotas vejojė reikalauja PIN kodo kiekvieną kartą atidarius dangtelį. Norėdami naudoti robotą vejojė, turite įvesti teisingą PIN kodą.

### **Alarm (pavojaus signalas)**

Ši funkcija reiškia, kad paspaudus **STOP** mygtuką arba dėl kokių nors priežasčių pakėlus robotą vejojė, per 10 sekundžių reikia įvesti PIN kodą. Tiksenantis garsas reiškia, kad turi būti įvestas PIN kodas, kad nepasileistų signalizacija. Signalizaciją bet kuriuo metu galima išjungti įvedus teisingą PIN kodą.

### **Advanced (išplėstinis meniu)**

#### **New loop signal (naujas kontūro signalas)**

Kontūro signalas parenkamas atsitiktinai ir sukuria unikalų ryšį tarp roboto vejojės ir įkrovimo stoties. Tik retais atvejais gali prireikti naujo signalo, pavyzdžiui, jeigu dvi gretimos instaliacijos naudoja labai panašius signalus.

1. Pastatykite robotą vejojė įkrovimo stotyje, prie kurios norite prijungti robotą.
2. Meniu pasirinkite *New loop signal* (Naujas kontūro signalas) ir paspauskite OK (gerai).

Paspauskite **OK** (gerai) ir palaukite patvirtinimo, kad kontūro signalas sugeneruotas. Tai paprastai trunka apie 10 sekundžių.

#### **Change PIN code (pakeisti PIN kodą)**

Įveskite naują PIN kodą ir paspauskite **OK** (gerai). Patvirtinkite dar kartą įvesdami tą patį kodą ir paspauskite **OK** (gerai). Pakeitus PIN kodą, iš karto ekrane pasirodo žinutė *PIN kodas pakeistas*.

Užsirašykite naują PIN kodą specialioje eilutėje, skyriuje *Pastabos 22*.

#### **Duration of alarm (signalizacijos veikimo trukmė)**

Suaktyvinus funkciją *Signalizacija*, galima pasirinkti, kiek truks pavojaus signalas. Galima pasirinkti nuo 1 iki 20 minučių.

#### **Duration of time lock (laiko užrakto trukmė)**

Nustačius laiko užraktą galima nuspręsti, kiek dienų iki naudojimo reikės įvesti PIN. Galima rinktis 1–90 dienų.

## 6.5 Pranešimai



Naudojant šią funkciją, galima perskaityti istorinius ir informacinius pranešimus. Patarimai padės pagal dažniausiai pasitaikančius klaidų pranešimus nustatyti gedimą. Žr. 9.1 *Klaidų pranešimai 74 psl.*

### Fault messages (klaidų pranešimai)

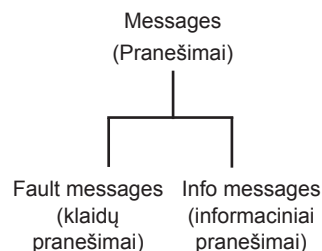
Jei roboto vejamajam darbas nutraukiamas, pvz., užstrigus ant nukritusios šakos, roboto ekrane rodomas pranešimas, susijęs su darbo nutraukimu ir laikas, kada tai įvyko.

Jei tas pats klaidos pranešimas kartojasi kelis kartus, tai gali rodyti, kad reikalingas instaliacijos ar roboto vejamajam reguliavimas. Žr. 9.1 *Klaidų pranešimai 74 psl.*, jei reikia daugiau informacijos apie galimas kiekvieno pranešimo priežastis.

Sąrašas yra 50 paskutinių gedimų pranešimų, surikiuotų pagal datą, senėjimo tvarka.

Gedimo pranešimo rodymo data ir laikas gali būti peržiūrėti pasirinkus gedimo pranešimą ir paspaudus mygtuką **OK** (gerai).

Taip pat rodomi patarimai, padedantys nustatyti gedimą.



### Info messages (informaciniai pranešimai)

Pranešimai, rodomi ekrane ne dėl gedimo, išsaugomi su antrašte *Informaciniai pranešimai*. Pavyzdžiui, gali būti toks pranešimas: „*Slope too steep*“ (Per stati įkalnė). Žr. 9.1 *Klaidų pranešimai 74 psl.*, jei reikia daugiau informacijos apie galimas kiekvieno pranešimo priežastis.

Sąrašas yra 50 paskutinių gedimų pranešimų, surikiuotų pagal datą, senėjimo tvarka.

## MENIU FUNKCIJOS

### 6.6 Laikmatis pagal oro sąlygas

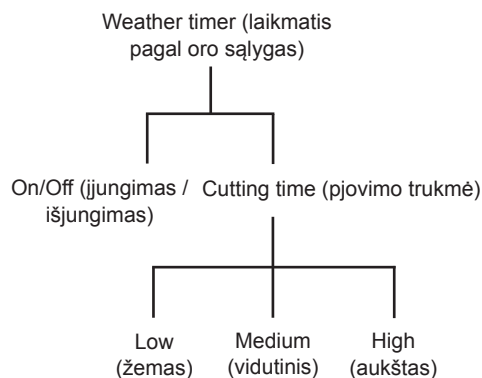
Netaikoma „Automower® 310”.

Ši funkcija leidžia robotui vejamajai automatiškai reguliuoti pjovimo laikus pagal tai, kaip greitai auga žolė. Kai orai geri ir žolė auga greitai, robotas vejamajai pjauja dažniau, o kai žolė auga lėčiau, robotas vejamajai automatiškai mažiau laiko praleidžia ant vejos.

Tačiau robotas nedirbs ilgiau, nei laiko tarpą, nustatytą laikmačio nustatymuose. Siekiant optimizuoti orų laikmačio našumą, rekomenduojama nustatant laikmatį panaikinti laikus, kai robotas vejamajai negali dirbti. Kiti laikai orų laikmačiui turi būti pasiekiami.

Suaktyvius orų laikmatį, robotui vejamajai reikia laiko nuspręsti, kada yra optimalus laikas pjauti darbo zoną. Dėl šios priežasties, gali užtrukti kelias dienas, kol pjovimo rezultatai taps optimalūs.

Suaktyvius orų laikmatį, labai svarbu reguliariai tikrinti peilių diską: ar jis švarus, ar peiliai geros būklės. Bet kokia žolė, susisukusi aplink peilių disko veleną ar atšipę peiliai turi įtakos orų laikmačio veikimui.



#### Weather timer (laikmatis pagal oro sąlygas)

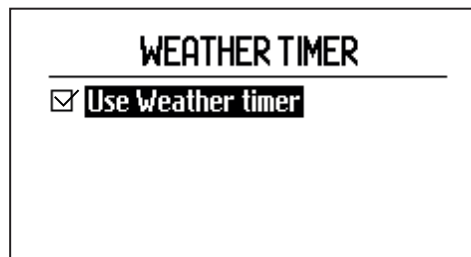
Norėdami įjungti laikmačio pagal oro sąlygas funkciją, pažymėkite žymės langelį paspausdami **OK** (gerai).

#### Cutting time (pjovimo trukmė)

Jei naudojant orų laikmatį pjovimo rezultatai nėra optimalūs, reikia reguliuoti pjovimo laiko nustatymus.

Jei norite reguliuoti pjovimo laiką: pastatykite žymeklį šalia meniu punkto „Cutting Time (pjovimo laikas)“ ir naudodami rodykles į dešinę arba į kairę padidinkite arba sumažinkite pjovimo laiką trimis iš anksto nustatytais intervalais.

Kuo ilgesnis pjovimo laikas pasirenkamas, tuo ilgiau robotui vejamajai bus leidžiama dirbti.

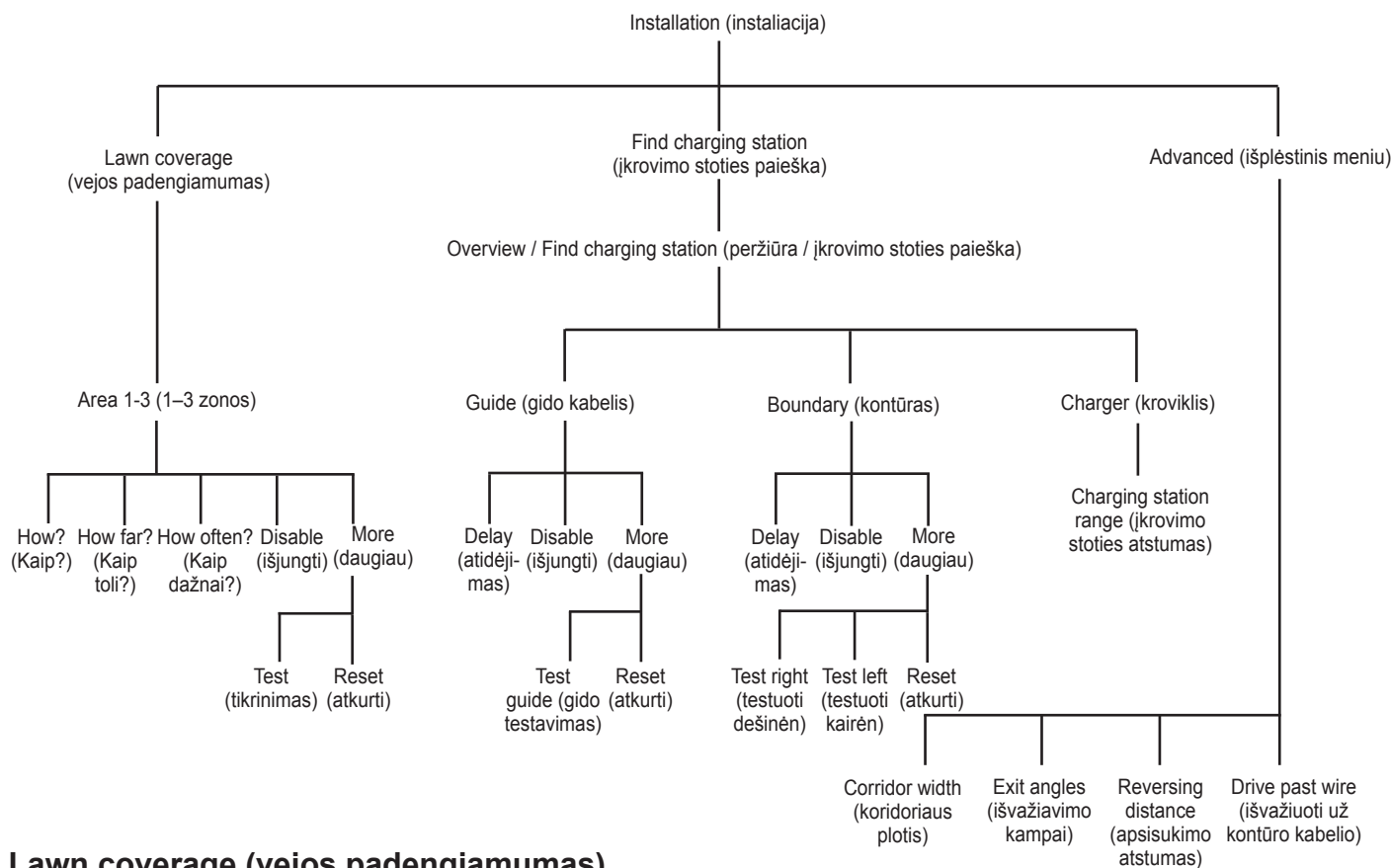


3012-1410

# MENIU FUNKCIJOS

## 6.7 Instaliacija

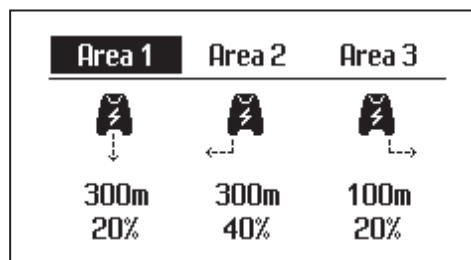
Ši meniu funkcija naudojama robotui vejapjovei nukreipti į nutolusias darbo zonas dalis ir valdyti, kaip robotas vejapjovė ieško įkrovimo stoties. Daugelyje darbo zonų nėra poreikio keisti gamyklines nuostatas, t. y. leisti robotui vejapjovei pačiam rinktis įvairius paieškos būdus ir su jais susijusius nustatymus.



### Lawn coverage (vejos padengiamumas)

Ši meniu funkcija naudojama robotui vejapjovei nukreipti į toliau esančias darbo zonas dalis. Ši svarbi funkcija naudojama siekiant išlaikyti vienodus pjovimo rezultatus visoje darbo zonoje. Sudėtingos formos soduose, kuriuose yra daug plotų, sujungtų siaurais pravažiavimais, pjovimo rezultatus galima pagerinti atlikus tam tikrus rankinius nustatymus, aprašytus toliau.

Gamykliniai nustatymai leidžia robotui vejapjovei sekti gido kabelį 300 metrų, 20 % viso laiko, kai jis palieka įkrovimo stotį.

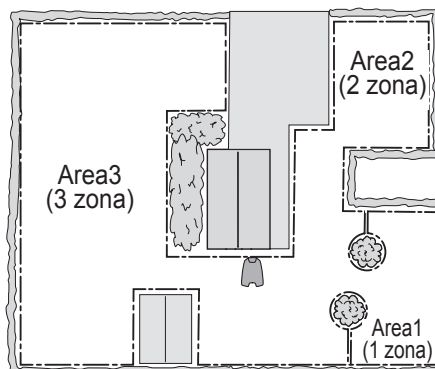


3012-1417

### Overview (peržiūra)

Galima nustatyti daugiausia tris nuošalias zonas. Tam, kad robotas vejapjovė pasiektų nutolusius plotus, reikalingos tam tikros unikalios parinktys.

Norėdami keisti nustatymus, pasirinkite zoną rodyklėmis kairėn ir dešinėn, tada paspauskite **OK** (gerai).



3023-017



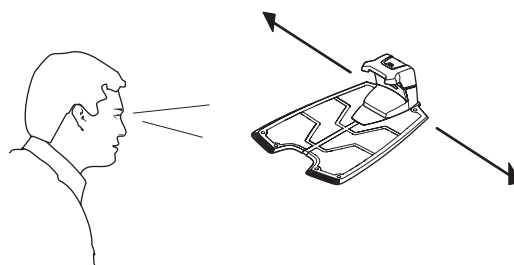


## MENIU FUNKCIJOS

### Area X > How? (Zona X > Kaip?)

Nurodykite dešinę, kairę ar gido kabelį atsižvelgdami į tai, kurioje pusėje nuo įkrovimo stoties yra nutolęs plotas. Kryptis (dešinė ar kairė) nustatoma pasisukus veidu į įkrovimo stotį.

Dešiniąją arba kairiąją rodyklėmis galite keisti parinktis.



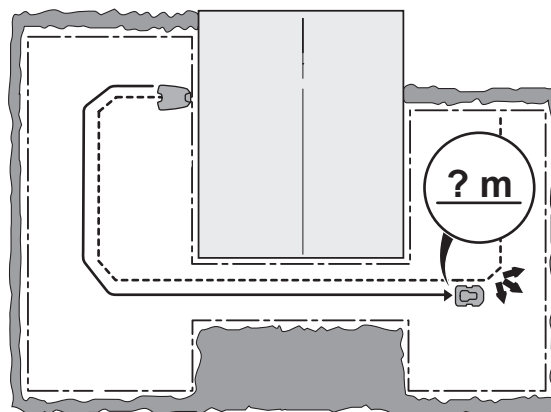
3012-1100

### Area X > How far? (Zona X > Kaip toli?)

Įveskite atstumą metrais pagal esamą kabelį nuo įkrovimo stoties iki nuošalios zonos, kur robotas vejąplovė turi pradėti pjauti.

Naudodami skaitinius klavišus, nurodykite atstumą metrais.

Patarimas! Jei norite nustatyti, kaip toli yra nuošali zona, naudokite funkciją *Test* (tikrinimas). Atstumas nurodomas metrais, ir bus rodomas roboto ekrane, paspaudus mygtuką **STOP**. Žr. *Area X > More > Test (Zona X > Daugiau > Tikrinimas) 52 psl.* Ekrane rodomą išmatuotą atstumą galima tiesiogiai išsaugoti pasirinktoje nuošalioje zonoje. Bet kurios esamos reikšmės galima nepaisyti nurodžius naują išmatuotą atstumą.



3023-018

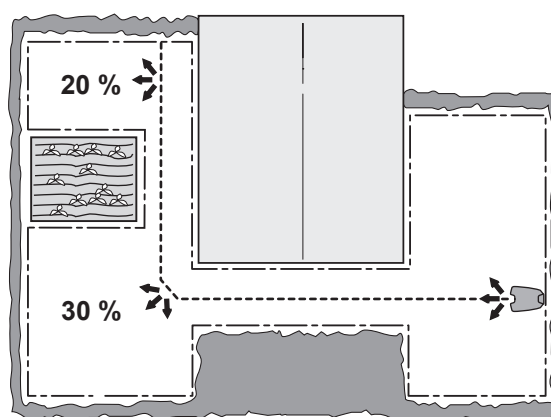
### Area X > How often? (Zona X > Kaip dažnai?)

Kaip dažnai robotas vejąplovė turi nuvažiuoti į nuošalią zoną, pasirenkama proporcingai visų jo išvažiavimų iš įkrovimo stoties skaičiui. Kitais atvejais, robotas vejąplovė pradeda pjauti šalia įkrovimo stoties.

Nurodykite nutolusių darbo vietų dydį procentais nuo viso darbo zonos dydžio. Jeigu nutolusios darbo vietos užima pusę visos darbo zonos, turi būti pasirinktas režimas 50 %. Jei plotas mažesnis, turi būti nurodyta mažesnė reikšmė. Jei naudojama daugiau plotų, atsižvelkite į tai, kad visų reikšmių suma neturi viršyti 100 %.

Palyginkite su pavyzdžiais 7 *Sklypų pavyzdžiai 64 psl.*

Naudodami skaitinius klavišus nurodykite dalį procentais.



3023-019

### Area X > Disable/Enable (Zona X > Išjungti / Įjungti)

Kiekvieną zoną galima išjungti ir įjungti, neįvedant nustatymų iš naujo. Pasirinkite „Disable/Enable“ (įjungti / išjungti) ir paspauskite **OK** (gerai).



## MENIU FUNKCIJOS

### Area X > More > Test (Zona X > Daugiau > Tikrinimas)

Pasirinktų nustatymų bandymas yra natūrali instaliacijos dalis.

Panaudojus funkciją *Test (tikrinimas)*, robotas vejąplovė nuvažiuoja nuo kontūro didžiausią atstumą, nurodytą kaip pasirinkto koridoriaus plotis.

Pasirinktų nustatymų bandymas:

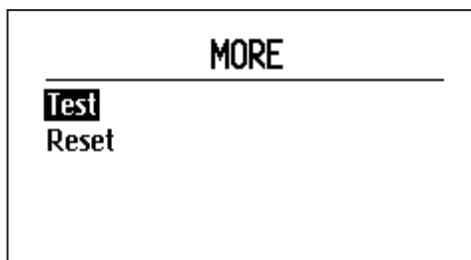
1. Pastatykite robotą vejąplovę įkrovimo stotyje.
2. Ekrane „Overview“ (peržiūra) naudodami rodykles žemyn, dešinėn ir kairėn pasirinkite zoną, kurią reikia patikrinti. Paspauskite **OK** (gerai).
3. Pasirinkite „More“ (daugiau) ir paspauskite **OK** (gerai).
4. Pasirinkite „Test“ (tikrinimas) ir paspauskite **OK** (gerai).
5. Paspauskite **START** ir uždarykite ekrano dangtelį.
6. Robotas vejąplovė išvažiuos iš įkrovimo stoties ir pradės važiuoti pagal nurodytą kontūrą link nuošalios zonos. Patikrinkite, ar robotas vejąplovė gali visą reikalingą atstumą nuvažiuoti pagal kontūrą.
7. Bandymas patvirtinamas, jei robotas vejąplovė gali sekti pasirinktu kontūru iki reikiamo pradžios taško be jokių trukdžių.

Kaip išmatuoti atstumą iki nuošalios zonos:

1. Pastatykite robotą vejąplovę įkrovimo stotyje.
2. Meniu *Area X > How far?* (Zona X > Kaip toli?) įveskite atstumą, neabejotinai viršijantį tikrąją reikšmę. Daugiausiai galima įvesti 500 metrus.
3. Pasirinkite *Area X > More > Test* (Zona X > Daugiau > Tikrinimas) ir paspauskite **OK** (gerai).
4. Paspauskite **START** ir uždarykite ekrano dangtelį.
5. Reikiamoje vietoje paspauskite **STOP**. Atstumas dabar rodomas ekrane. Šią reikšmę dabar galima išsaugoti meniu *Area X > How far?* (Zona X > Kaip toli?).

### Reset (atkurti)

Naudojant šią funkciją galima atkurti gamyklinius atskiros zonos nustatymus. *Norėdami atkurti zonos nustatymą, rodyklėmis kairėn ir dešinėn pasirinkite Area X* (zona X) ir paspauskite **OK** (gerai). Pasirinkite „More“ (daugiau) ir paspauskite **OK** (gerai). Pasirinkite *Reset* (atstatyti) ir paspauskite **OK** (gerai).



3012-1411

## MENIU FUNKCIJOS

### Įkrovimo stoties paieška

Galima nustatyti, kad robotas veļapjovė įkrovimo stoties ieškotų vienu ar keliais iš trijų būdų: *Guide* (gido kabelis), *Boundary* (kontūro kabelis) ir *Charger* (įkrovimo stotis). Gamyklos nustatymai leidžia automatiškai naudoti visas tris parinktis ir kuo greičiau surasti įkrovimo stotį, tačiau taip pat didėja vėžių formavimosi tikimybė.

Sudėtingų formų sklypuose, pvz., daug plotų sujungtų siaurais pravažiavimais, įkrovimo stoties paieškai reikalingas laikas sumažinamas atliekant tam tikrus rankinius nustatymus, pateiktus toliau.

Robotas veļapjovė visada paiešką pradeda netvarkingu paieškos būdu.

Jei robotui veļapjovei nepavyksta rasti įkrovimo stoties, po tam tikro laiko tarpo jis pradeda ieškoti gido kabelio, o dar po kurio laiko – kontūro kabelio, pagal kuriuos po to galėtų nuvažiuoti iki įkrovimo stoties. Šis laikas nustatomas minutėmis ir yra vadinamas atidėjimo laiku.

#### Pavyzdys:

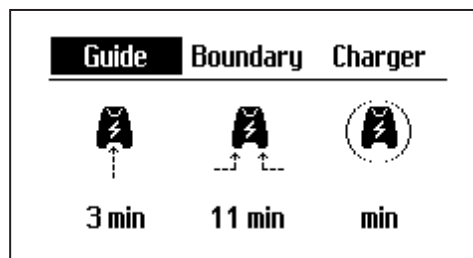
3 minučių gido kabelio ir 11 minučių kontūro kabelio atidėjimas. Robotas veļapjovė 3 minutes netvarkingai ieškos įkrovimo stoties, tada 8 minutes ieškos gido kabelių. Jei per šį laiko tarpą nebus surastas gido kabelis, robotas veļapjovė pradės ieškoti kontūro kabelio.

Galima nustatyti vienodą atidėjimo laiką ir gido kabeliams ir kontūro kabeliui, pvz., 5 minutes. Robotas veļapjovė 5 minutes netvarkingai ieškos įkrovimo stoties; jei nesuras, pradės ieškoti gido kabelių arba kontūro kabelio ir, prie įkrovimo stoties nuvažiuos pasinaudodamas tuo, kurį pirmiau suras.

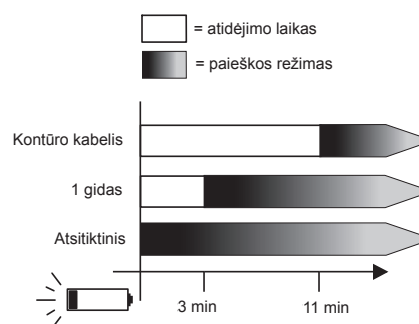
Ilgesnis atidėjimo laikas sumažina vėžių susiformavimo riziką (robotas veļapjovė dažniau suras įkrovimo stotį naudodamas netvarkingą paieškos būdą), tačiau prailgina paieškos laiką. Trumpas atidėjimo laikas duoda priešingą rezultatą, t. y. trumpas atidėjimo laikas padidina vėžių susidarymo riziką išilgai gido kabelių ir (arba) kontūro kabelių.

### Overview (peržiūra)

Ši funkcija apibendrina pasirinktus visų paieškos būdų nustatymus. Norėdami redaguoti metodo nustatymus, pasirinkite metodą naudodami rodyklių į kairę ir į dešinę klavišus ir paspauskite **OK** (gerai).



3012-1412



## MENIU FUNKCIJOS

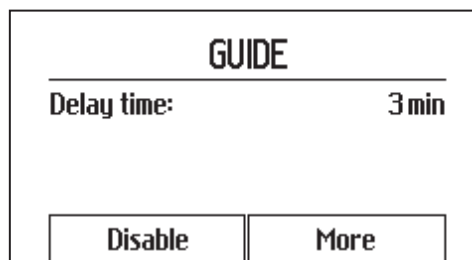
### Guide (gido kabelis)

Naudodami skaitinius klavišus įveskite atidėjimo laiką.

Atidėjimo laikas paprastai nustatomas nuo 0 iki 10 minučių.

### Guide > Disable/Enable (Gidas > Apriboti / aktyvinti)

Įprastai gido metodo nereikia apriboti, net jei neprijungtas gido kabelis. Norėdami apriboti gido metodą, pasirinkite *Disable* (apriboti) ir paspauskite OK (gerai).



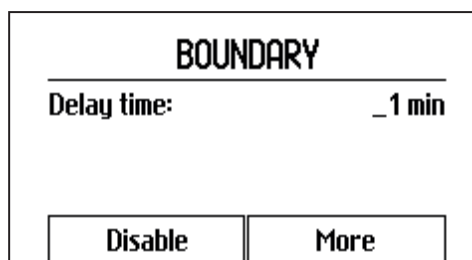
3012-1414

### Boundary loop (kontūro kabelis)

Naudodami skaitinius klavišus įveskite atidėjimo laiką.

Šis laikas paprastai yra ilgesnis nei *gido kabelio*, nes paprastai yra geriau, kai robotas veja į įkrovimo stotį grįžta pagal vieną iš gido kabelių. Atidėjimo laikas paprastai nustatomas nuo 10 iki 20 minučių, tačiau gali būti ir trumpesnis, jei nėra įrengtas gido kabelis ir tikėtina, kad robotas veja į įkrovimo stoties naudodamas netvarkingą paiešką.

Jei, važiuodamas pagal kontūro kabelį, robotas veja į įkrovimo stotį pervažiuoja gido kabelį, jis nustoja ieškoti kontūro kabelio ir iki įkrovimo stoties važiuoja pagal gido kabelį.



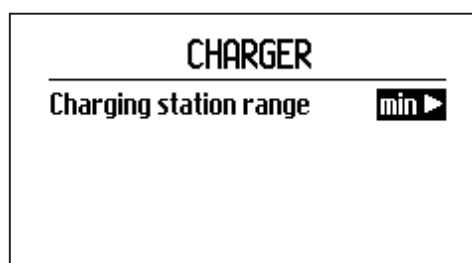
3012-1413

### Boundary > Disable/Enable (Kontūras > Apriboti / aktyvinti)

Jei instaliacija visiškai netinkama tam, kad į įkrovimo stotį būtų grįžtama pagal kontūro kabelį, reikia panaikinti žymimojo langelio *Boundary method* (kontūro metodas) žymėjimą. Norėdami apriboti kontūro metodą, pasirinkite *Disable* (apriboti) ir paspauskite **OK** (gerai).

### Chargig station range (įkrovimo stoties atstumas)

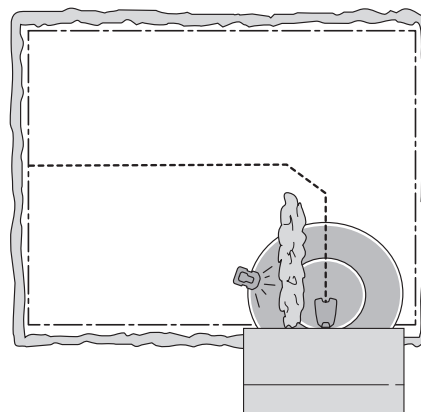
Retais atvejais gali būti priežasčių, dėl kurių reikėtų sumažinti įkrovimo stoties signalo atstumą. Tai gali būti reikalinga, kai įkrovimo stotis yra pastatyta arti krūmų ar sienų, trukdančių robotui veja į įkrovimo stotį, nepriklausomai nuo to, ar yra ryšys su įkrovimo stoties signalais. Šiais atvejais, geriau perkelti įkrovimo stotį, tačiau jei to padaryti nėra galimybių, galima sumažinti įkrovimo stoties signalo atstumą.



3012-1415

### SVARBI INFORMACIJA

Įkrovimo stoties zona turėtų būti mažinama tik išskirtiniais atvejais. Paprastai geriau yra perstatyti įkrovimo stotį į geresnę vietą darbo zonoje.



3023-040

## MENIU FUNKCIJOS

### Test settings (bandyti nustatymus)

Pasirinktų nustatymų bandymas yra natūrali instaliacijos dalis.

Pasirinktų nustatymų bandymas:

1. Pastatykite robotą vejąpjavė apie 3 metrų atstumu nuo bandomo kabelio (kontūro ar gido kabelio), pasuktą priekiu į kabelį.
2. Ekrane „Overview“ (peržiūra) naudodami rodyklių į dešinę ir į kairę klavišus pasirinkite bandymo metodą.
3. Pasirinkite „More“ (daugiau) ir paspauskite **OK** (gerai).
4. Gido nustatymuose pasirinkite „Test Guide“ (gido testavimas) arba kontūro nustatymuose pasirinkite „Test right“ (testuoti dešinėn) ar „Test left“ (testuoti kairėn) ir paspauskite **OK** (gerai).
5. Paspauskite **START** ir uždarykite ekrano dangtelį.

Patikrinkite, ar robotas vejąpjavė seka gido kabeliu iki įkrovimo stoties ir susijungia su ja. Bandymas užskaitomas tik tuo atveju, jeigu robotas vejąpjavė gali judėti pagal gido kabelį visą atstumą iki įkrovimo stoties ir prisijungti iš pirmo karto. Jeigu robotas vejąpjavė nesugeba prisijungti iš pirmo karto, jis automatiškai bandys prisijungti dar kartą. Instaliacija nepatvirtinama, jei robotas vejąpjavė prisijungia prie įkrovimo stoties iš antro arba daugiau kartų.

Paprastai robotas negali sekti kabeliu, jei šalia jo yra neizoliuotų kliūčių, arba jei gido kabelis stačiuose šlaituose nutiestas ne kampu. Įsitikinkite, kad įkrovimo stotis, kontūro kabelis ir gido kabelis instaliuoti pagal instrukcijas, pateiktas skyriuose 3.2, 3.4 ir 3.6.

Jei padaryti rankiniai nustatymai, gali būti pasirinktas neteisingas koridoriaus plotis.

6. Bandymas patvirtinamas, jei robotas vejąpjavė gali sekti pasirinktu kabeliu iki įkrovimo stoties ir susijungti su ja pirmuoju bandymu be jokių trukdžių.

Panaudojus funkciją *Test (testas)*, robotas vejąpjavė nuvažiuoja nuo kabelio didžiausią atstumą, nurodytą kaip pasirinkto koridoriaus plotis.

### Reset (atkurti)

Galima atstatyti konkrečių kiekvieno metodo nustatymų reikšmes į numatytąsias. Norėdami atstatyti, pasirinkite metodą naudodami rodyklių į kairę ir į dešinę klavišus ir paspauskite **OK** (gerai). Pasirinkite „More“ (daugiau), tada „Reset“ (atstatyti) ir paspauskite **OK** (gerai).

# MENIU FUNKCIJOS

## Advanced (išplėstinis meniu)

Po antrašte *Advanced (išplėstiniai)* yra dar daugiau nuostatų, susijusių su roboto vejamovės elgesiu. Šie meniu nustatymai reikalingi tik tada, kai būtinos papildomos roboto valdymo priemonės, pvz., labai sudėtingos formos soduose. Gamykliniai nustatymai parenkami taip, kad tiktų daugeliui darbo zonų.

### Corridor width (koridoriaus plotis)

Koridoriaus plotis - tai atstumas, kurį robotas vejamovė gali nuklysti į šalį nuo gido kabelio (kontūro kabelio), kai jis važiuoja pagal kabelį į ir iš įkrovimo stoties. Roboto vejamovės tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadinama „koridoriumi“.

Darbo įvairiais atstumais nuo gido kabelio tikslas - sumažinti vėžių susidarymo pavojų. Siekiant sumažinti vėžių susidarymo riziką, rekomenduojama pasirinkti kiek galima platesnį koridorių, atsižvelgiant į darbo zonos dydį.

Robotas vejamovė pats nustato koridoriaus plotį, atsižvelgdamas į darbo zonos dydį, kai važiuoja išilgai gido kabelio. Integruotas automatinis mechanizmas leidžia robotui vejamovėi keisti atstumą iki kabelio, atsižvelgiant į tai, kurioje darbo zonos vietoje jis nutiestas. Pvz., siauruose pravažiavimuose jis nustato siauresnį koridorių.

Daugelyje darbo zonų galima naudoti gamyklinius nustatymus, t. y. robotas vejamovė pats gali naudoti integruotas funkcijas ir dirbti kuo platesniame koridoriuje. Sudėtingesnės formos soduose, pvz., ten kur gido kabelis nutiestas arti kliūčių, kurių negalima izoliuoti panaudojus kontūro kabelį, darbo saugumą galima pagerinti panaudojus keletą rankinių nustatymų, aprašytų toliau.

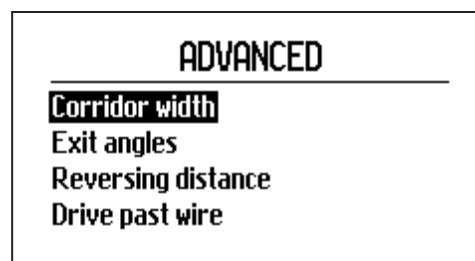
### Corridor with > Boundary (Koridoriaus plotis > Kontūras)

Koridoriaus plotis nurodomas intervalais nuo 1–9. Pirmasis intervalo skaičius reiškia trumpiausią atstumą iki kontūro kabelio, o antrasis – ilgiausią atstumą.

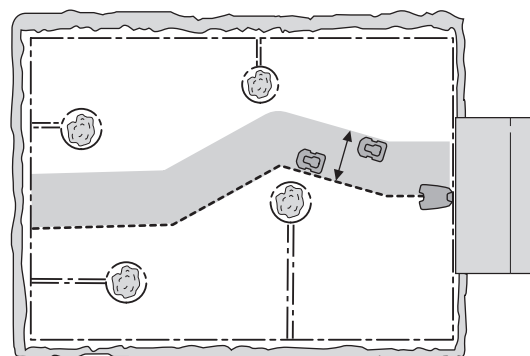
Atstumas, kuriuo nutolęs nuo kontūro kabelio robotas vejamovė pjauna žolę, kinta priklausomai nuo darbo zonos išsidėstymo. Skirtingoms reikšmėms išbandyti naudokite funkciją *Test* (testas), esančią meniu *Installation > Lawn Coverage > Area X > More > Test* (Instaliacija > Vejos padengiamumas > Zona X > Daugiau > Testas)

Naudodami skaitinius klavišus, nurodykite reikalingą intervalą.

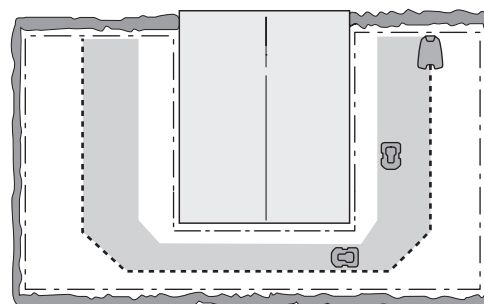
Gamykliniai nustatymai yra 3–6.



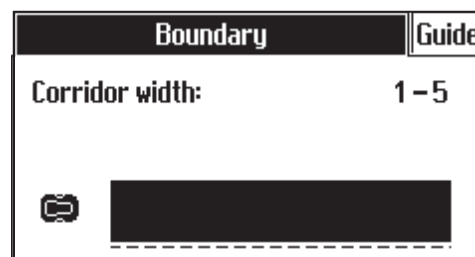
3012-1416



3023-020



3023-021



3012-1423

## MENIU FUNKCIJOS

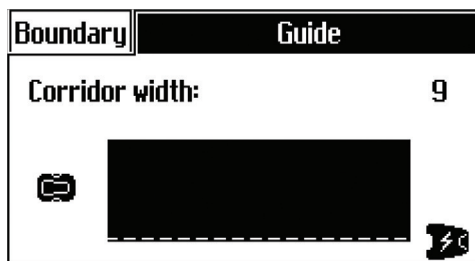
### Corridor width > Guide (Koridoriaus plotis > Gido kabelis)

Automatinio praėjimo reguliavimo funkcija automatiškai sureguliuos gido koridoriaus plotį. Jei automatinio praėjimo reguliavimo funkcija yra išjungta, nustatymus reikia įvesti ranka. Koridoriaus plotis gali būti nustatytas nuo 0 iki 9.

Jei nurodyta reikšmė 0, robotas vejąplovė apžers gido kabelį ir važiuos tiesiai virš jo.

Naudodami klavišus su rodyklėmis, nurodykite reikalingą reikšmę.

Gamyklinis nustatymas yra 9.



3012-1424

### Exit angles (išvažiavimo kampai)

Paprastai robotas vejąplovė išvažiuoja iš įkrovimo stoties nuo 90° iki 270° kampu. Keičiant išvažiavimo kampus, robotui vejąplovei lengviau pasiekti didžiausią darbo zoną, jei įkrovimo stotis yra pastatyta pravažiuojuose.

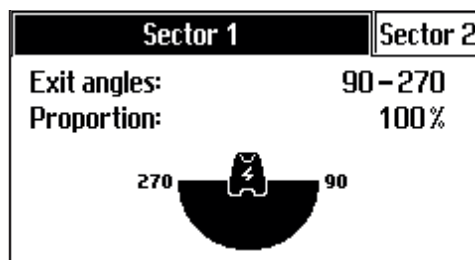
### Exit angles > Sectors (Išvažiavimo kampai > Sektoriai)

Galima nustatyti vieną arba du roboto vejąplovės išvažiavimo kampus. Jei įkrovimo stotis pastatyta pravažiuojuose, galima naudoti du išvažiavimo kampus, pvz., 70° – 110° ir 250° – 290°.

Kai naudojami du kampai, reikia nurodyti, kaip dažnai robotas vejąplovė turi išvažiuoti iš įkrovimo stoties į 1-ą sektorių. Tai atliekama naudojant funkciją *Proportion* (proporcija) ir nurodant procentinę išraišką.

Pvz., 75 % reiškia, kad robotas vejąplovė iš įkrovimo stoties į 1-ą sektorių išvažiuos 75 % laiko, o į 2-ą sektorių – 25 %.

Sektorių kampams ir proporcijai nurodyti naudokite skaitinius klavišus.

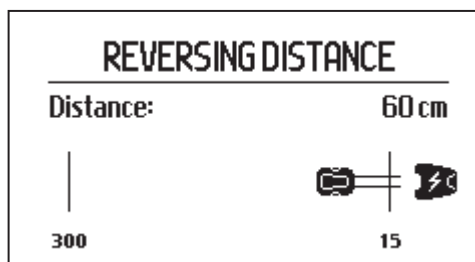


3012-1418

### Reversing distance (apsisukimo atstumas)

Ši funkcija leidžia valdyti, kiek robotas vejąplovė turi pavažiuoti atgal iš įkrovimo stoties prieš pradėdamas pjauti. Tai naudinga, jei įkrovimo stotis yra pastatyta pastogėje, ar kitoje riboto ploto vietoje.

Naudodami skaitinius klavišus, nurodykite važiuoimo atbulomis atstumą centimetrais. Gamyklinis nustatymas yra 60 cm.



3012-1419



---

## MENIU FUNKCIJOS

---

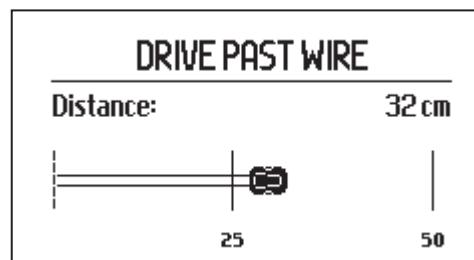
### Drive past wire (išvažiuoti už kontūro kabelio)

Prieš robotui vejamajai sustojant ir apsisukant, jo priekis visada išlenda už kontūro kabelio tam tikru atstumu.

Numatytasis atstumas yra 32 cm, tačiau jei reikia, jį galima pakeisti. Galima pasirinkti skaičių nuo 25 iki 50.

Atminkite, kad nurodytas atstumas yra tik apytikslė reikšmė ir turėtų būti laikoma tik orientacine. Tikrovėje tikslus atstumas, kuriuo robotas vejamajai kerta kontūro kabelį, gali skirtis.

Nurodykite jūsų norimą roboto vejamajai išvažiavimo už kontūro kabelio atstumą centimetrais ir paspauskite **OK** (gerai).



3012-1420

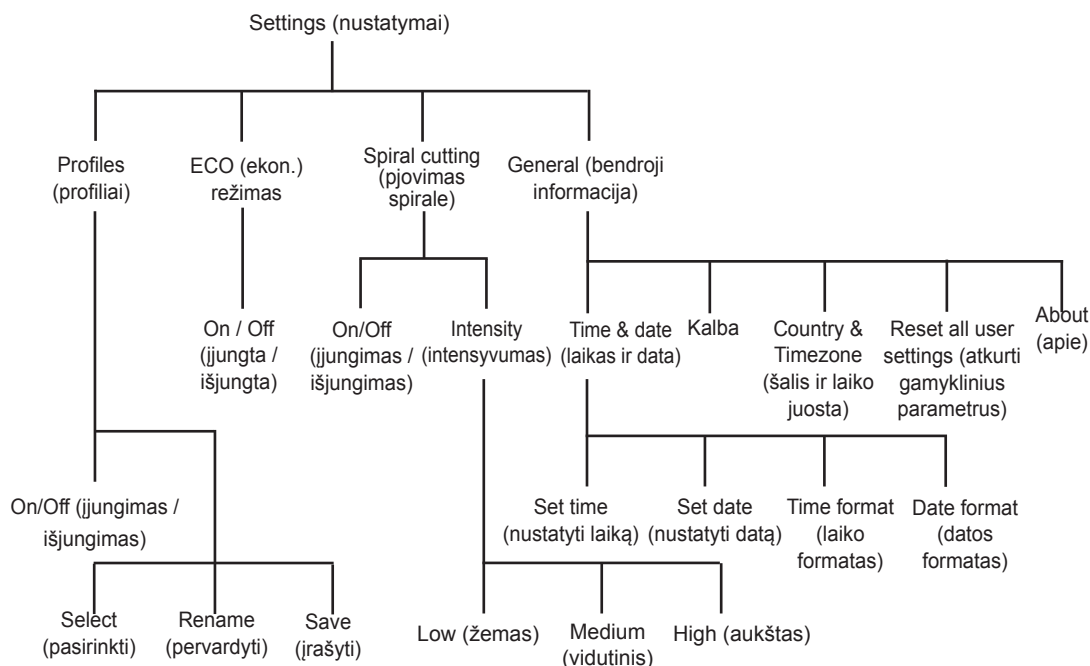
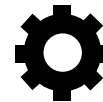




# MENIU FUNKCIJOS

## 6.8 Nustatymai

Šis pasirinkimas leidžia keisti bendruosius roboto vejamovės nustatymus.



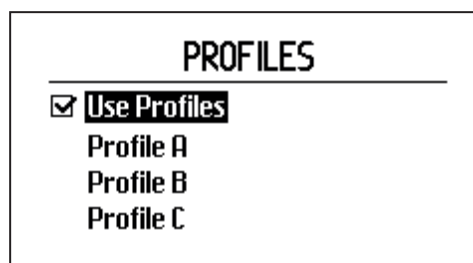
### Profiles (profiliai)

Netaikoma „Automower® 310“.

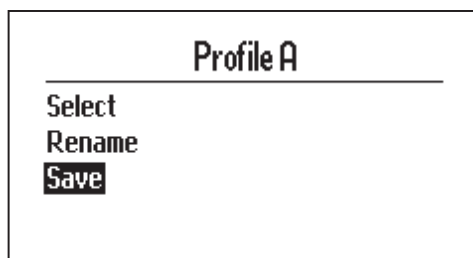
Naudojant funkciją *Profiles (profiliai)*, galima išsaugoti skirtingus naudotojo nustatymų rinkinius. Tai reiškia, kad nustatymus galima paprastai išsaugoti ir panaudoti, kai robotas vejamovė naudojamas skirtinguose soduose. Galima išsaugoti iki trijų skirtingų profilių.

#### Nuostatų įrašymas profilyje

- Pirmiausiai nustatykite roboto nustatymus, kuriuos išsaugosite profilyje.
- Pažymėkite *Use Profiles* (naudoti profilius) ir paspauskite **OK** (gerai).
- Pažymėkite profilį, kurį norite išsaugoti, žymeklį perstumdami rodyklį aukštyn arba žemyn klavišais.
- Paspauskite **OK** (gerai).
- Pasirinkite *Save* (išsaugoti) ir paspauskite **OK** (gerai), o tada rodyklę į kairę ir **OK** (gerai). Visi naudotojo nustatymai išsaugomi pasirinktame profilyje.
- Jei nustatomi nustatymai, kurie neišsaugoti profilyje, šalia profilio pavadinimo rodomas ženklas „\*“.



3012-1421



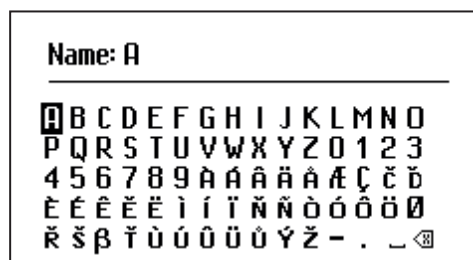
3012-1425

## MENIU FUNKCIJOS

### Profilio pavadinimo keitimas

Kad būtų lengviau prisiminti, kas išsaugota kiekviename profilyje, jų pavadinimus galima keisti.

- Pažymėkite norimo keisti profilio pavadinimą.
- Paspauskite **OK** (gerai).
- Pasirinkite *Rename* (pervardyti) ir paspauskite **OK** (gerai).
- Žymeklį perstumkite rodyklių klavišais. Norėdami pasirinkti raidę, paspauskite **OK** (gerai). Norėdami įrašyti naują pavadinimą, paspauskite **BACK** (atgal).
- Profilių pavadinimai bus rodomi meniu *Settings – Profiles (Nustatymai – Profiliai)*. Pasirinkto profilio pavadinimas taip pat rodomas pradiniam ekrane.



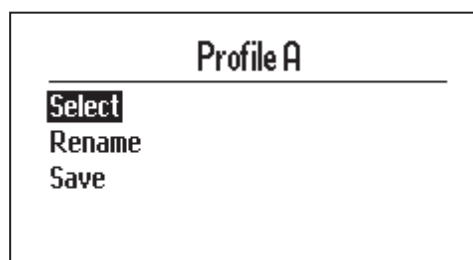
3012-1422

### Profilio naudojimas

Jei norite suaktyvinti ir naudoti profilį bei jame išsaugotus nustatymus, reikia atlikti tokius veiksmus.

- Pasirinkite norimą suaktyvinti profilį.
- Paspauskite **OK** (gerai).
- Pasirinkite *Use* (naudoti) ir paspauskite **OK** (gerai).

Robotas veļapjovė naudos nustatymus, išsaugotus profilyje.



3012-1427

### Vienas „Automower®“ keliems sodams

Profiliuose išsaugomas unikalus ryšys tarp roboto ir įkrovimo stoties. Tai leidžia prie roboto veļapjovės prijungti iki trijų įkrovimo stočių.

Naujos įkrovimo stoties prijungimas prie roboto veļapjovės:

- Pirmiausia įrašykite profilį, kurį ketinate naudoti su pirmine įkrovimo stotimi.
- Tada pastatykite robotą naujoje įkrovimo stotyje, kurią prijungsite prie roboto.
- Pažymėkite *New loop signal* (naujas kontūro signalas), žr. 6.4 *Saugumas 46 psl.*
- Įrašykite naujos įkrovimo stoties profilį.

Jei norite robotą veļapjovę naudoti originalioje įkrovimo stotyje, reikia pasirinkti pirmą profilį. Jei norite robotą veļapjovę naudoti naujoje įkrovimo stotyje, reikia pasirinkti atitinkamą profilį.

## MENIU FUNKCIJOS

### ECO režimas

Ši funkcija automatiškai išjungia signalą kontūro kabelyje, gido kabelyje ir įkrovimo stotyje, kai robotas vejąplovė nepjauna, t. y. kai robotas įkraunamas arba jam neleidžiama judėti dėl laikmačio nustatymų.

ECO režimą reikėtų naudoti, kai yra kitos belaidės įrangos, nesuderinamos su robotu vejąplove, pvz., tam tikri klausos aparatai ar garažo durys.

Jeigu kontūro signalas yra išjungtas dėl ECO režimo, įkrovimo stoties indikatorius mirksi žalia spalva. Jeigu indikatorius mirksi žalia spalva, robotą vejąplovę galima paleisti tik įkrovimo stotyje, o ne darbo zonoje.

Kai įjungtas ECO režimas, labai svarbu visada paspausti **STOP** mygtuką, prieš nukeliant automatinę vejąplovę nuo įkrovimo stoties. Kai įjungtas ECO režimas, kitos galimybės paleisti robotą vejąplovės nėra. Jei robotas per klaidą buvo nukeltas prieš tai nepaspaudus **STOP** mygtuko, jį reikia pastatyti atgal ant įkrovimo stoties ir paspausti mygtuką **STOP**. Tik tada robotą vejąplovę galima paleisti darbo zonoje.

#### SVARBI INFORMACIJA

Visada prieš nukeldami robotą vejąplovę nuo įkrovimo stoties paspauskite **STOP** mygtuką. Kitaip robotas vejąplovė darbo zonoje neįsijungs, kai įjungtas ECO režimas.

Norėdami įjungti ECO režimą, pasirinkite ECO mode (ECO režimas) ir paspauskite **OK** (gerai).

### Pjovimas spirale

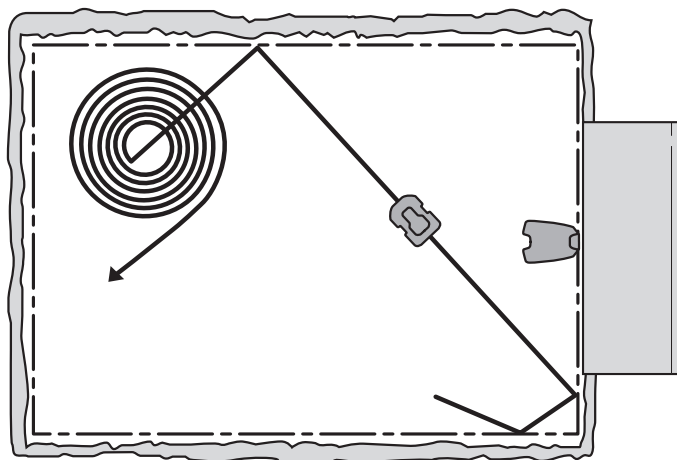
Įvažiavusi į plotą, kuriame žolė aukštesnė nei vidutinė, automatinė vejąplovė gali pakeisti judėjimo kelią. Kad greičiau nupjautų plotą, kuriame auga aukštesnė žolė, jis gali judėti spirale.

#### Spiral cutting (pjovimas spirale)

Pjovimas spirale yra suaktyvintas pagal numatytuosius nustatymus. Norėdami apriboti, panaikinkite žymimojo langelio žymėjimą.

#### Intensity (intensyvumas)

Intensyvumo lygį galima reguliuoti ir nustatyti, kiek žolė turi būti aukštesnė už vidutinę, kad būtų pradėtas pjovimas spirale. Mažas jautrumas reiškia, kad pjovimas spirale bus pradėdamas rečiau. Didelis jautrumas reiškia, kad pjovimas spirale bus pradėdamas dažniau.



3023-041

# MENIU FUNKCIJOS

## General (bendroji informacija)

Nustatykite kalbą ir laiką arba atstatykite naudotojo nustatymus į numatytuosius gamyklinius nustatymus.

## Time & Date (laikas ir data)

Šia funkcija nustatomas roboto vežapjovės einamasis laikas ir pageidaujamas laiko formatas.

### Time (laikas)

Įveskite teisingą laiką ir paspauskite **OK** (gerai), kad išeitumėte.

### Time format (laiko formatas)

Perstumkite žymeklį prie reikiamo laiko formato: 12h / 24h  
Norėdami išėiti, paspauskite **OK** (gerai).

### Date (data)

Įveskite esamą datą ir paspauskite **OK** (gerai), kad išeitumėte.

### Date format (datos formatas)

Perstumkite žymeklį prie reikiamo datos formato:  
MMMM-MM-DD (metai-mėnuo-diena)  
MM-DD-MMMM (mėnuo-diena-metai)  
DD-MM-MMMM (diena-mėnuo-metai)  
Norėdami išėiti, paspauskite **OK** (gerai).

## Language (kalba)

Naudodami šią funkciją, galite nustatyti meniu kalbą.

Žymekliu pažymėkite pageidaujamą kalbą ir paspauskite **OK** (gerai).

## Country & time zone (šalis ir laiko juosta)

Naudodami šią funkciją galite pasirinkti, kurioje šalyje robotas vežapjovė dirbs. Šis nustatymas taip pat turi įtakos laiko juostos pakeitimui.

Žymekliu pažymėkite pageidaujamą šalį ir paspauskite **OK** (gerai).



## MENIU FUNKCIJOS

### Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)

Su šia funkcija galima atkurti numatytuosius roboto vejamųjų korpusų nustatymus, kurie buvo nustatyti gamykloje.

Šie nustatymai nekeičiami:

- Saugumo lygis
- PIN code
- Kontūro signalas
- Pranešimai
- Data ir laikas
- Kalba
- Šalis

1. Meniu pasirinkite *Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)* ir paspauskite **OK** (gerai).
2. Patvirtinkite paspausdami **OK** (gerai).

### About (apie)

Meniu „About“ (apie) pateikiama informacija apie skirtingas roboto programinės įrangos versijas, modelis ir serijos numeris.

## 6.9 Priedai

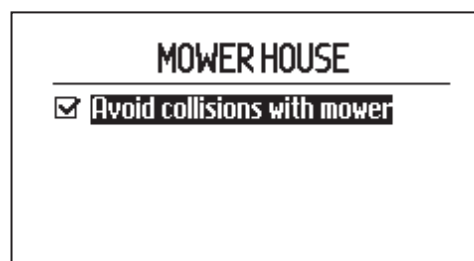
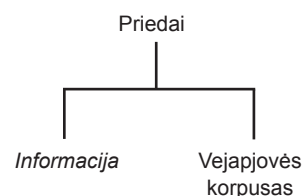
Šis meniu naudojamas nustatymams, susijusiems su priedais, sumontuotais ant roboto. Daugiau informacijos apie galimus aksesuarus teiraukitės vietos prekybos atstovo.

### Mower house (vejamųjų korpusas)

Ši funkcija tvarko roboto įkrovimo stoties gaubto nustatymus.

#### Avoid collisions with mower house (vengti susidūrimo su vejamųjų korpusu)

Jei pasirinkta ši parinktis, sumažėja roboto ir namo dėvėjimasis, tačiau dėl jos gali būti nenujauinama žolė aplink įkrovimo stotį.



3012-1433





---

## SKLYPŲ PAVYZDŽIAI

---

### 7 Sklypų pavyzdžiai

#### – instaliacijų pasiūlymai ir nustatymai

Roboto vejapjovės nustatymų ir gido kabelio išdėstymo parinkimas pagal sklypo formą palengvina roboto vejapjovės gebėjimą pasiekti visas sklypo vietas ir užtikrinti puikų žolės pjovimo rezultatą.

Skirtingiems sklypams reikia skirtingų nustatymų. Toliau pateikta daug sklypų pavyzdžių ir pasiūlymų, kokias instaliacijas ir nustatymus pasirinkti.

Daugiau informacijos apie skirtingus nustatymus, žr. 6 Meniu funkcijos 42 psl.

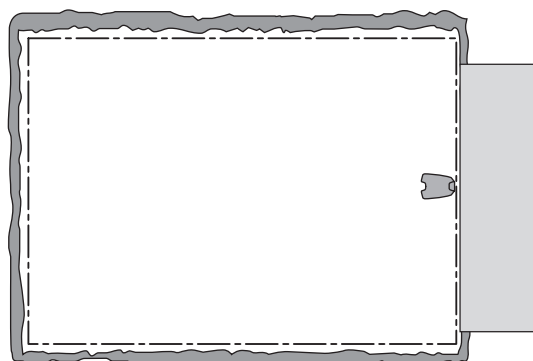
Daugiau pagalbos susijusios su instaliacijomis ieškokite puslapyje [www.automower.com](http://www.automower.com).

#### **SVARBI INFORMACIJA**

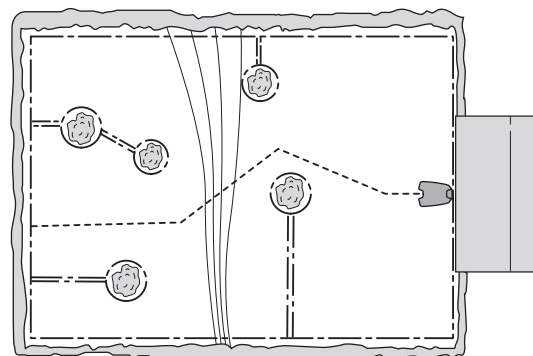
**Roboto vejapjovės numatytieji nustatymai buvo parinkti darbui atlikti kuo įvairesniuose soduose. Nustatymus reikės koreguoti tik esant specialiems instaliacijos reikalavimams.**

## SKLYPŲ PAVYZDŽIAI

Instaliacijų pasiūlymai ir nustatymai	
Plotas	150 m <sup>2</sup> . Atviras ir lygus plotas.
Timer (laikmatis)	„Automower® 310“ 08:00–14:00 Pirmadienis, trečiadienis, penktadienis  „Automower® 315“ 08:00–13:00 Pirmadienis, trečiadienis, penktadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Laikmatis turi būti naudojamas, kai Jūs nenorite, kad Jūsų veja atrodytų kaip išmindžiota, kai plotas yra gerokai mažesnis už maksimalų roboto vejojimo pajėgumą. Kadangi plotas yra atviras ir nesudėtingas, kreipiamasis kabelis šioje instaliacijoje nereikalingas.
Plotas	500 m <sup>2</sup> . Daug atskirtų vietų ir 35 % nuolydis.
Timer (laikmatis)	„Automower® 310“ 08:00–18:30 Pirmadienis – šeštadienis  „Automower® 315“ 08:00–16:30 Pirmadienis – šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Kreipiamąjį kabelį klokite kampu ant stataus nuolydžio.



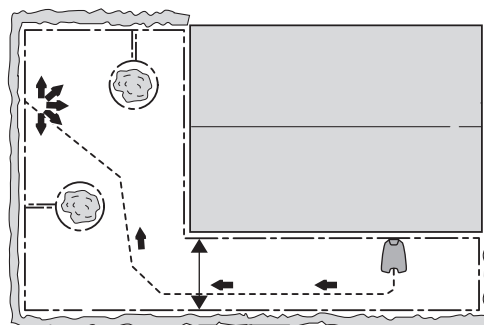
3023-032



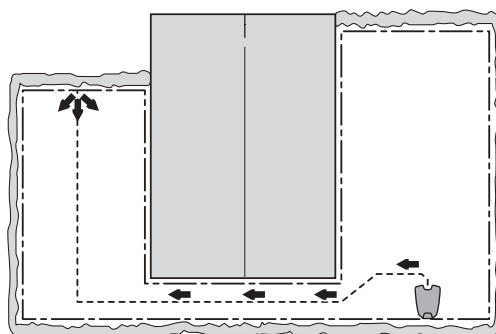
3023-023

## SKLYPŲ PAVYZDŽIAI

Plotas	800 m <sup>2</sup> . „L“ formos sodas, o įkrovimo stotis įrengta siaurojoje zonoje. Yra kelios atskirtos vietos.
Timer (laikmatis)	„Automower® 310“ 07:00–24:00 Pirmadienis – šeštadienis  „Automower® 315“ 08:00–22:00 Pirmadienis – šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	1 zona: <i>How? (Kaip?) Gido kabelis</i> <i>How far? (Kaip toli?) x m</i> <i>How often? (Kaip dažnai?) 60 %</i>
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Gido kabelio proporcija ( <i>How often?</i> )(Kaip dažnai) turi būti nurodyta kaip reikšmė, atitinkanti didžiausią darbo zonos dalį, nes didesnę darbo zonos dalį robotas vejapjovė gali pasiekti sekdamas gido kabelį nuo įkrovimo stoties.
Plotas	1 000 m <sup>2</sup> . „U“ formos sodas, sujungtas siauru pravažiuoju.
Timer (laikmatis)	„Automower® 310“ 06:00–24:00 Nuo pirmadienio iki sekmadienio  „Automower® 315“ 07:00–24:00 Pirmadienis – šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	1 zona: <i>How? (Kaip?) Gido kabelis</i> <i>How far? (Kaip toli?) x m</i> <i>How often? (Kaip dažnai?) 40 %</i>
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Gido kabelis turi būti nutiestas palei siaurąją zoną siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė lengvai nustatytų kairiąją darbo zonos pusę. Pasirinkta Proporcija 40 % ( <i>How often?</i> ) (Kaip dažnai?), nes kairioji darbo zonos pusė užima beveik pusę darbo zonos.



3023-024

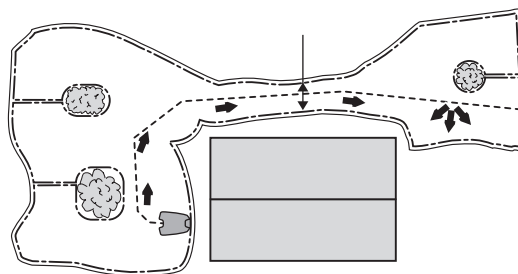


3023-025

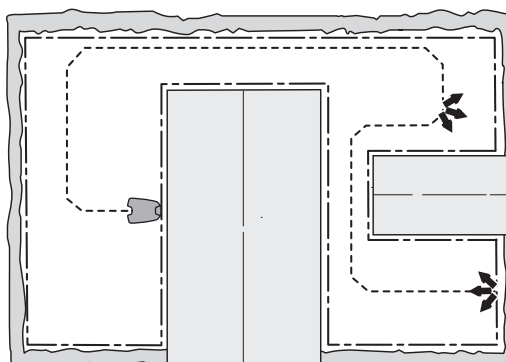


## SKLYPŲ PAVYZDŽIAI

Plotas	800 m <sup>2</sup> . Nesimetrinė darbo zona su siauru pravažiuoju ir atskiromis vietomis.
Timer (laikmatis)	„Automower® 310“ 07:00–24:00 Pirmadienis – šeštadienis  „Automower® 315“ 08:00–22:00 Pirmadienis – šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Gido kabelis turi būti nutiestas palei siaurą pravažiavimą siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė galėtų lengvai nustatyti įkrovimo stoties vietą iš dešinėsios darbo zonos pusės. Kadangi dešinioji dalis užima tik mažą darbo zonos dalį, galima naudoti gamyklinius funkcijos <i>Lawn coverage (vejos padengiamumas)</i> nustatymus.
Plotas	800 m <sup>2</sup> . Trys darbo zonos, sujungtos dviem siaurais pravažiuoju.
Timer (laikmatis)	„Automower® 310“ 07:00–24:00 Pirmadienis – šeštadienis  „Automower® 315“ 08:00–22:00 Pirmadienis – šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	1 zona: <i>How? (Kaip?) Gido kabelis</i> <i>How far? (Kaip toli?) x m</i> <i>How often? (Kaip dažnai?) 25 %</i> 2 zona: <i>How? (Kaip?) Gido kabelis</i> <i>How far? (Kaip toli?) x m</i> <i>How often? (Kaip dažnai?) 25 %</i>
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Kadangi kelios darbo zonos sujungtos dviem siaurais pravažiuoju, norint visose jose tolygiai nupjauti žolę, būtina naudoti funkciją <i>Lawn coverage (vejos padengiamumas)</i> ir sukurti kelis plotus.



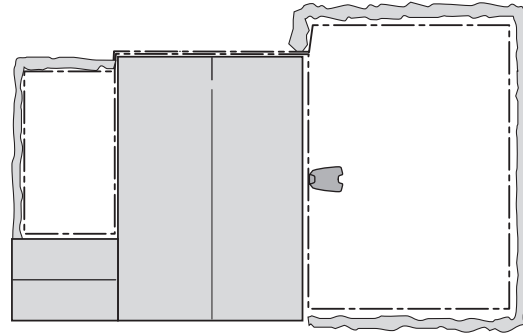
3023-026



3023-027

## SKLYPŲ PAVYZDŽIAI

Plotas	500 m <sup>2</sup> + 100 m <sup>2</sup> antriniame plote.
Timer (laikmatis)	„Automower® 310“ 08:00–20:30 Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis  „Automower® 315“ 08:00–18:30 Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Antrinis plotas pjaunamas naudojant režimą <i>Secondary area</i> (antrinis plotas), trečiadienį ir sekmadienį. Kadangi plotas yra atviras ir nesudėtingas, kreipiamasis kabelis šioje instaliacijoje nereikalingas.



3023-033

## 8 Priežiūra

Tam, kad robotas veiktų patikimai ir būtų ilgesnė jo eksploatacijos trukmė: reguliariai tikrinkite ir valykite robotą vejaplovę ir, jei reikia, keiskite susidėvėjusias dalis. Daugiau informacijos apie valymą *Žr. 8.4 Valymas 71 psl.*

Pradėjus naudoti robotą vejaplovę, jo pjovimo diską ir peilius reikia tikrinti kartą per savaitę. Jei per šį periodą nusidėvėjimas buvo mažas, apžiūrų intervalą galite pailginti.

Svarbu, kad peilių diskas suktųsi lengvai. Peilių kraštai turi būti nepažeisti. Peilių eksploataavimo trukmė labai įvairi ir priklauso nuo įvairių veiksnių, pavyzdžiui:

- Darbo trukmės ir darbo zonos dydžio.
- Žolės tipo.
- Grunto tipo.
- Nuo to, ar vejoje yra įvairių daiktų, pavyzdžiui, kankorėžių, vėjo nulaužtų šakų, žaislų, įrankių, akmenų, šaknų ir t. t.

Įprasta eksploatacijos trukmė – nuo 2 iki 6 savaičių, naudojant didžiausiame galimame plote arba ilgiau, jei darbo zonos mažesnės. Kaip keisti peilius *Žr. 8.7 Peiliai 73 psl.*

### SVARBI INFORMACIJA

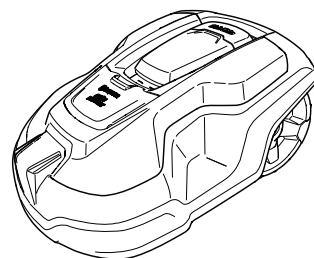
Dirbant atšipusiais peiliais prastėja pjovimo rezultatai. Žolė nupjaunama ne taip lygiai, pjovimui reikia daugiau energijos, todėl robotas negali nupjauti didelių plotų.

### 8.1 Laikymas žiemą

#### Robotas vejaplovė

Prieš padedant robotą vejaplovę į sandėlį žiemai, jį reikia kruopščiai išvalyti. *Žr. 8.4 Valymas 71 psl.*

Siekiant užtikrinti akumulatoriaus funkcionalumą ir eksploatacijos trukmę, labai svarbu pilnai įkrauti roboto vejaplovės akumuliatorių prieš laikymą žiemą. Atidarę dangtelį, pastatykite ir palikite robotą vejaplovę įkrovimo stotyje, kol akumulatoriaus simbolis ekrane parodys, kad akumuliatorius visiškai įkrautas. Paskui nustatykite pagrindinį jungiklį į padėtį „0“.



3012-1305

# PRIEŽIŪRA

## SVARBI INFORMACIJA

**Prieš laikymą žiemą akumuliatorių būtina pilnai įkrauti. Visiškai neįkrautus akumuliatoriaus galite jį sugadinti, ir kai kuriais atvejais jis taps netinkamu naudoti.**

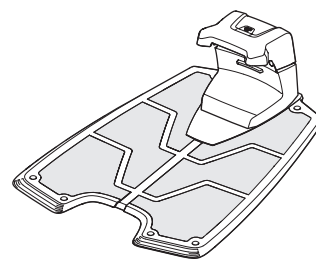
Patikrinkite peilių ir priekinių ratų guolių būklę. Jei reikia, prieš kitą sezoną patikrinkite, ar roboto vejamovės būklė yra gera.

Robotą vejamovę laikykite stačią ant visų keturių ratų sausoje, neužšalancioje vietoje. Galite įsigyti sieninį laikiklį, skirtą „Automower®“ robotams vejamovėms ir įkrovimo stotims. Sieninis laikiklis puikiai tinka laikyti žiemą. Dėl išsamesnės informacijos kreipkitės į savo prekybos atstovą.

## Įkrovimo stotis

Įkrovimo stotį ir maitinimo šaltinį laikykite patalpoje. Kontūro kabelį ir gido kabelį galima palikti žemėje. Kabelių galus reikia apsaugoti nuo drėgmės, pvz., prijungti juos prie originalios kabelių jungties movos arba įkišti juos į indą su tirštu tepalu.

Jei nėra galimybės įkrovimo stoties laikyti patalpoje, ji turi visą žiemą būti prijungta prie maitinimo, kontūro kabelio ir gido kabelio.



3012-1041

## 8.2 Techninė priežiūra pasibaigus sezonui

Prieš padėdami automatinę vejamovę į sandėlį žiemai, atlikite techninę priežiūrą pas savo prekybos atstovą. Reguliari priežiūra žiemos metu - tai geras būdas išlaikyti gerą roboto vejamovės būklę ilgą laiko tarpą ir užtikrinti geriausias sąlygas naujam sezonui be jokių trukdžių.

Techninė priežiūra paprastai apima:

- Nuodugnų korpuso, važiuoklės, pjovimo disko ir visų kitų judančių dalių nuvalymą.
- Roboto funkcijų ir sudėtinių dalių išbandymą.
- Dylančių detalių, pvz., peilių ir guolių patikrinimą ir pakeitimą.
- Roboto baterijos galingumo išbandymą, taip pat rekomendaciją ją pakeisti, jei būtina.

Jeigu reikia, prekybos atstovas taip pat gali atnaujinti robotą vejamovę nauja programine įranga, įskaitant naujas funkcijas, jei jos yra.

# PRIEŽIŪRA

## 8.3 Po laikymo žiemą

Prieš naudodami patikrinkite, ar nereikia nuvalyti roboto vejapjovės ir kontaktinių bei įkrovimo juostelių. Jeigu įkrovimo arba kontaktinės plokštelės nudegė ar oksidavosi, nuvalykite jas, naudodami švelnų švitrinį popierių. Patikrinkite, ar teisingi roboto vejapjovės laikas ir data.

## 8.4 Valymas

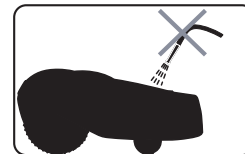
Svarbu, kad robotas vejapjovė būtų švarus. Jei robote vejapjovėje yra įstrigę daug nupjautos žolės, jis sunkiau įveiks šlaitus, prasčiau pjaus ir greičiau dėvės. Rekomenduojama valyti minkštu šepetiu.

### SVARBI INFORMACIJA

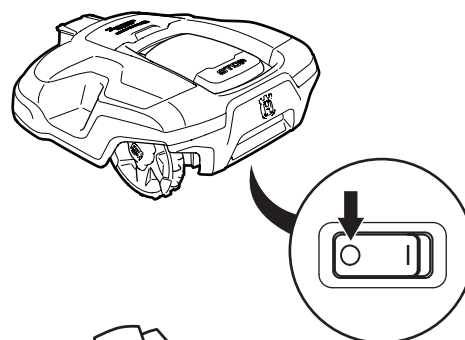
Niekada roboto vejapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu. Niekada nevalykite tirpikliais.

### Važiuoklė ir peilių diskas

1. Pagrindinį jungiklį nustatykite į 0 padėtį.
2. Mūvėkite apsaugines pirštines.



3012-271



3012-1301

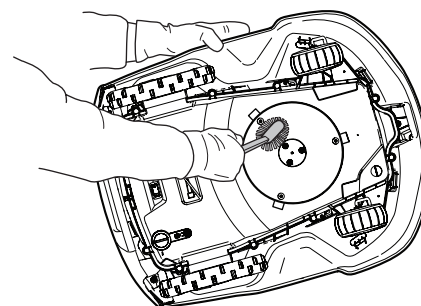


3012-272

3. Paverskite robotą vejapjovę ant šono.
4. Nuvalykite peilių diską ir važiuoklę pvz., indų šepetiu.

Tuo pačiu metu patikrinkite, ar lengvai sukasi slydimo plokštė pjovimo disko atžvilgiu.

Jei ilgi žolės stiebai patenka į vidų, jie gali trukdyti peilių diskui. Net mažas stabdymas lemia didesnes energijos sąnaudas ir ilgesnį pjovimo laiką ir blogiausia, kad neleidžia robotui vejapjovei pjauti dideles vejas. Reikia nuimti peilių diską ir gerai išvalyti. Jei reikia, kreipkitės į prekybos atstovą.



3012-1337

# PRIEŽIŪRA

## Važiuoklė

Nuvalykite apatinę važiuoklės dalį. Nuvalykite šepetiu arba drėgna šluoste.

## Ratai

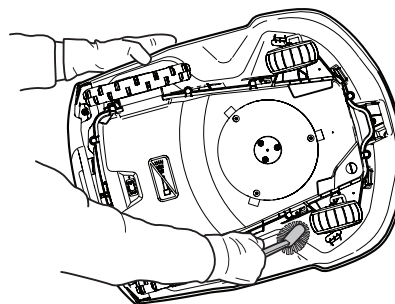
Valykite aplink priekinį ir galinius ratus, taip pat priekinio rato laikiklį.

## Korpusas

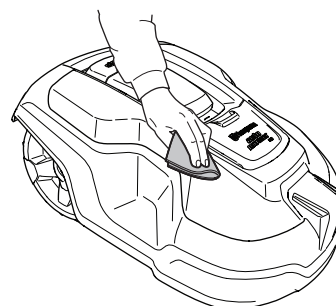
Korpusą valykite drėgna, minkšta kempine arba šluoste. Jei korpusas labai purvinas, panaudokite muilo tirpalą arba plovimo skystį.

## Įkrovimo stotis

Reguliariai valykite įkrovimo stotį nuo žolės, lapų, šakelių ir kitų objektų, kurie gali sutrukdyti robotui prisijungti prie įkrovimo stoties.



3012-1338



3012-1339

## 8.5 Gabenimas ir perkėlimas

Gabendami įrenginį pritvirtinkite. Svarbu, kad robotas vejamajame nejudėtų, kai jis, pavyzdžiui, perkeliamas iš vienos vejos į kitą.

Įdėtiems ličio jonų akumuliatoriams taikomos pavojingų krovinių gabenimo taisyklės.

Jeigu krovinyms gabenamas komercine trečiosios šalies ar tarpininko transporto priemone, būtina laikytis specialių reikalavimų dėl pakavimo ir žymėjimo.

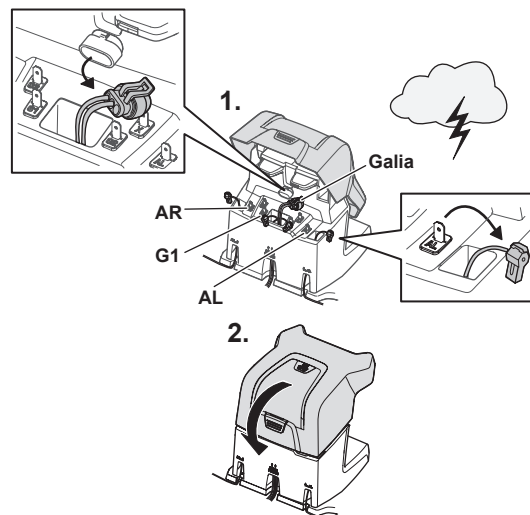
Prieš išsiunčiant krovinį reikia pasitarti su specialistu pavojingų medžiagų gabenimo klausimais. Taip pat būtina laikytis galimai išsamesnių nacionalinių teisės aktų reikalavimų.

Paslėpkite arba priklijuokite atvirus kontaktus lipnia juostele ir supakuokite akumuliatorių taip, kad jis pakuotėje nejudėtų.

## 8.6 Jei kyla audra su perkūnija

Jeigu artėja audra su perkūnija, siekiant sumažinti roboto vejamajame ir įkrovimo stoties elektroninių bloků sugadinimo grėsmę, rekomenduojama atjungti visas įkrovimo stoties jungtis (maitinimo tinklo, kontūro kabelio ir gido kabelio).

1. Įsitinkinkite, jog laidai yra pažymėti duotais žymekliais tam, kad būtų paprasčiau prijungti. Įkrovimo stoties jungtys pažymėtos AR, AL, G1.
2. Atjunkite visus kabelius.
3. Uždarykite įkrovimo stoties dangtį, kad apsaugotumėte jungtis nuo lietaus.
4. Prijunkite visus kabelius, kai audra su perkūnija baigsis. Svarbu kiekvieną kabelį prijungti į savo vietą.



3012-1340

## 8.7 Peiliai



### ĮSPĖJIMAS

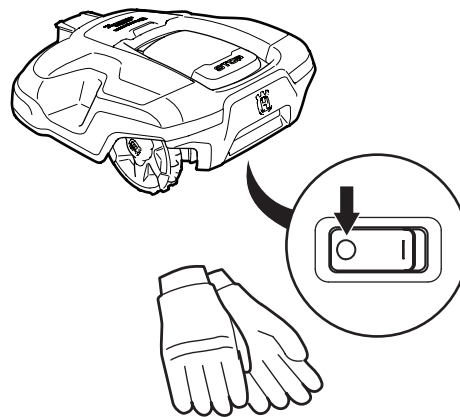
Keisdami visada naudokite originalius peilius ir varžtus. Jei keisite tik peilius, o varžtus naudosite tuos pačius, pjaunant varžtai gali susidėvėti ir nutrūkti. Peiliai tada gali būti išsviesti iš po korpuso ir rimtai sužeisti.

Robote vejamajame yra trys peiliai, kurie yra prisukti prie peilių disko. Visi peiliai ir varžtai turi būti keičiami vienu metu, kad pjovimo sistema būtų subalansuota.

Naudokite tik originalius „Husqvarna“ peilius.

Peilių keitimas:

1. Pagrindinį jungiklį nustatykite į 0 padėtį.
2. Mūvėkite apsaugines pirštines.
3. Apverskite robotą vejamajame.
4. Pasukite slydimo plokštę taip, kad jos kiaurymės sutaptų su peilių varžtais.
5. Išsukite tris varžtus. Naudokite paprastą arba kryžminį atsuktuvą.
6. Nuimkite peilį ir varžtą.
7. Prisukite naują peilį ir naują varžtą. Patikrinkite, ar peiliai gali laisvai sukis.



3012-1301

3012-272

## 8.8 Akumulatorius

Akumulatoriaus prižiūrėti nereikia, tačiau jo eksploatacijos trukmė ribota ir siekia 2–4 metus.

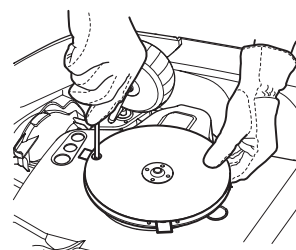
Akumulatoriaus eksploatacijos trukmė priklauso nuo sezono trukmės ir roboto vejamajame darbo valandų skaičiaus per parą. Ilgas sezonas arba didelis naudojimo valandų skaičius per dieną reiškia, kad akumuliatorių reikia keisti dažniau.

Norėdami pakeisti bateriją, kreipkitės į savo prekybos atstovą.

Kraukite tik įkrovimo stotyje esantį akumuliatorių. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, akumuliatorius gali perkaisti arba iš jo gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu / neutralizuojančiu skysčiu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

### SVARBI INFORMACIJA

Nebandykite įkrauti neįkraunamų akumuliatorių.



3012-1207



# GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

## 9 Gedimai ir jų šalinimas

Šiame skyriuje pateiktas sąrašas pranešimų, kurie gali būti rodomi roboto ekrane, jeigu atsiranda kažkokių veikimo nesklandumų. Kiekviename pranešime pateikta problemos priežastis ir būdai ją išspręsti.

Šis skyrius taip pat aprašo kai kuriuos požymius, kurie padės jums išspręsti roboto vejamovės veikimo sutrikimus.

Daugiau gedimų šalinimo veiksmų pasiūlymų ir simptomų galima rasti puslapyje [www.automower.com](http://www.automower.com).

### 9.1 Klaidų pranešimai

Toliau pateikti klaidų pranešimai, kurie gali būti rodomi roboto vejamovės ekrane. Jeigu dažnai pasirodo tas pats pranešimas, kreipkitės į prekybos atstovą.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
<i>Wheel motor blocked, left (kairiojo rato variklis užblokuotas)</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsvyniojo aplink varantįjį ratą.	Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.
<i>Wheel motor blocked, right (dešiniojo rato variklis užblokuotas)</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsvyniojo aplink varantįjį ratą.	
<i>Cutting system blocked (užblokuota pjovimo sistema)</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsvyniojo aplink pjovimo diską.	
<i>No loop signal (nėra kontūro signalo)</i>	Pjovimo diskas baloje.	Perkelkite robotą vejamovę ir, jei įmanoma, neleiskite vandeniui kauptis darbo zonoje.
	Neprijungtas maitinimo šaltinis.	Patikrinkite prijungimą prie maitinimo lizdo ir ar nesuveikė saugiklis.
	Žemos įtampos kabelis yra pažeistas arba neprijungtas.	Patikrinkite, ar nėra pažeistas žemos įtampos kabelis. Patikrinkite, ar jis gerai prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie maitinimo šaltinio.
	Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. <i>Žr. 3.5 Kontūro kabelio prijungimas 28 psl.</i>
	Pažeistas kontūro kabelis.	Suraskite gedimą. <i>Žr. 9.5 Kontūro kabelio pažeidimo vietos nustatymas 80 psl.</i> Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
	Įjungtas ECO režimas, o robotą vejamovę buvo bandoma paleisti už įkrovimo stoties ribų.	Pastatykite robotą vejamovę į įkrovimo stotį, paspauskite <b>START</b> mygtuką ir uždarykite dangtelį. <i>Žr. 6.8 Nustatymai 59 psl.</i>
	Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.	Patikrinkite, ar kontūro kabelis nutiestas pagal instrukcijas. <i>Žr. 3 Instaliacija 16 psl.</i>
	Nutrūko ryšys tarp roboto vejamovės ir įkrovimo stoties.	Pastatykite robotą vejamovę įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą. <i>Žr. 6.4 Saugumas 46 psl.</i>
Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.	Perkelkite kontūro kabelį.	



## GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

<i>Trapped (įstrigęs)</i>	Robotas vejąplovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejąplovę ir pašalinkite kliūtis.
	Robotas vejąplovė susidūrė su kliūtimis ir įstrigo.	Patikrinkite, ar yra kokių nors kliūčių, kurios trukdo robotui vejąplovei išvažiuoti iš šios vietos.
<i>Outside working area (už darbinės teritorijos ribų)</i>	Įkrovimo stoties kontūro kabelio jungtys susikerta.	Patikrinkite, ar kontūro kabelis prijungtas teisingai.
	Kontūro kabelis per arti darbo zonos krašto.	Patikrinkite, ar kontūro kabelis nutiestas pagal instrukcijas. <i>Žr. 3 Instaliacija 16 psl.</i>
	Per didelis darbo zonos nuolydis ties kontūro kabeliu.	
	Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.	
	Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.	Perkelkite kontūro kabelį.
	Robotas vejąplovė sunkiai atskiria signalą dėl šalia esančios instaliacijos.	Pastatykite robotą vejąplovę įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą. <i>Žr. 6.4 Saugumas 46 psl.</i>
<i>Wrong PIN code (neteisingas PIN kodas)</i>	Įvestas neteisingas PIN kodas. Galima atlikti penkis bandymus; po to klaviatūra blokuojama penkioms minutėms.	Įveskite teisingą PIN kodą. Pamiršę PIN kodą, kreipkitės į savo prekybos atstovą.
<i>No drive (nevažiuoja)</i>	Robotas vejąplovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejąplovę ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius.
	Darbo zonoje yra status šlaitas.	Maksimalus nuolydis turi būti 40 %. Jeigu nuolydis yra statesnis, jį reikia izoliuoti. <i>Žr. 3.4 Kontūro kabelio instaliacija 22 psl.</i>
	Kreipiamasis kabelis tiesiamas kampu ant nuolydžio.	Jeigu gido kabelis tiesiamas ant šlaito, jį reikia tiesyti kampu per visą šlaitą. <i>Žr. 3.6 Gido kabelio įrengimas 29 psl.</i>
<i>Wheel motor overloaded, right (per didelė rato variklio apkrova, dešiniojo)</i>	Robotas vejąplovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejąplovę ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius.
<i>Wheel motor overloaded, left (per didelė rato variklio apkrova, kairiojo)</i>		
<i>Charging station blocked (įkrovimo stotis užblokuota)</i>	Gali būti prastas kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių, todėl robotui vejąplovei niekaip nepavyksta prisijungti prie įkrovimo stoties.	Pastatykite robotą vejąplovę įkrovimo stotyje ir patikrinkite, ar geras kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių.
	Kažkokia kliūtis trukdo robotui vejąplovei judėti.	Pašalinkite kliūtį.
<i>Stuck in charging station (įstrigo įkrovimo stotyje)</i>	Roboto vejąplovės kelyje yra kliūtis, trukdanti jam išvažiuoti iš įkrovimo stoties.	

## GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

<i>Upside down (apversta)</i>	Robotas vejąplovė per daug pasviro arba apsvirtė.	Atverskite robotą vejąplovė.
<i>Needs manual charging (reikalingas rankinis įkrovimas)</i>	Robotas vejąplovė nustatytas į darbo režimą <i>Secondary area (antrinis plotas)</i> .	Pastatykite robotą vejąplovė įkrovimo stotyje. Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti.
<i>Next start hh:mm (kitas paleidimas hh:mm)</i>	Laikmačio nustatymas neleidžia robotui vejąplovei dirbti.	Pakeiskite laikmačio nustatymus. <i>Žr. 6.3 Laikmatis 44 psl.</i>
	Šiuo metu veikia stovėjimo režimu.	Robotas vejąplovė įkrovimo stotyje turi stovėti mažiausiai 2 valandas per dieną („Automower® 310“ – 6 valandas). Tai – įprasta; nieko nereikia daryti.
	Roboto vejąplovės laikrodis nerodo teisingo laiko.	Nustatykite laiką. <i>Žr. Laikas ir data 61 psl.</i>
<i>Empty battery (tuščias akumulatorius)</i>	Robotas vejąplovė neranda įkrovimo stoties.	Krepiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas. Akumulatorius susidėvėjęs. Sugedusi įkrovimo stoties antena.
<i>Lifted (pakeltas)</i>	Robotui įstrigus, buvo įjungtas pakėlimo jutiklis.	Išlaisvinkite robotą.
<i>Collision sensor problem, front/rear (susidūrimo jutiklio triktis, priekinis / galinis)</i>	Roboto korpusas negali lengvai judėti aplink savo važiuoklę.	Patikrinkite, ar roboto korpusas gali lengvai judėti aplink savo važiuoklę. Jei problema kartojasi, susisieki su pardavimo atstovu
<i>Wheel drive problem, right/left (dešiniojo / kairiojo rato varymo problema)</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsvyniojo aplink varantįjį ratą.	Nuvalykite ratus.
<i>Alarm! Mower switched off (Pavojus! Robotas išjungtas)</i>	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas buvo išjungtas.	Nustatykite roboto saugos lygį meniu „Security“ (Saugumas).
<i>Alarm! Mower stopped (Pavojus! Robotas sustojo)</i>	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas sustojo.	
<i>Alarm! Mower lifted (Pavojus! Robotas pakeltas)</i>	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas buvo pakeltas.	
<i>Alarm! Mower tilted (Pavojus! Robotas pasviręs)</i>	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas pasviręs.	
<i>Electronic problem (elektronikos triktis)</i>	Robote kilo laikina su elektronika ar programine įranga susijusi problema.	Paleiskite robotą iš naujo. Jei problema kartojasi, susisieki su pardavimo atstovu.
<i>Loop sensor problem, front/rear (priekinio / galinio kontūro jutiklio triktis)</i>		
<i>Charging system problem (įkrovimo sistemos triktis)</i>		
<i>Tilt sensor problem (pasvirimo daviklio triktis)</i>		
<i>Temporary problem (laikina triktis)</i>		
<i>Temporary battery problem (laikina akumulatoriaus triktis)</i>		
<i>Battery problem (akumulatoriaus triktis)</i>	Robote kilo laikina su akumulatoriumi susijusi problema.	
<i>Charging current too high (per didelė įkrovimo srovė)</i>	Netinkamas arba sugedęs maitinimo blokas.	Patikrinkite, ar naudojate tinkamą maitinimo įrenginį. Jei problema kartojasi, susisieki su pardavimo atstovu.

## GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

### 9.2 Informaciniai pranešimai

Toliau pateikiami informaciniai pranešimai, kurie gali būti rodomi roboto vejpjovės ekrane. Jei tas pats pranešimas rodomas dažnai, rekomenduojama kreiptis į prekybos atstovą. Patikrinkite, ar instaliacija įrengta taip, kaip aprašyta naudojimo instrukcijoje. Tada kreipkitės į vietinį prekybos atstovą.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
<i>Low battery (akumulatorius išsikrovęs)</i>	Robotas vejpjovė neranda įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis ir gido kabelis įrengti pagal instrukcijas. <i>Žr. 3 Instaliacija 16 psl.</i>
	Kreipiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas.	Suraskite gedimą ir pataisykite.
	Akumulatorius susidėvėjęs.	Jei norite patikrinti ar pakeisti bateriją, kreipkitės į prekybos atstovą.
	Sugedusi įkrovimo stoties antena.	Patikrinkite, ar įkrovimo signalizavimo lemputė mirksi raudona spalva. <i>Žr. 9.3 Įkrovimo stoties indikatorius 78 psl.</i>
<i>Settings restored (nustatymai atkurti)</i>	Patvirtina, kad buvo įvykdyta funkcija <i>Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)</i> .	Tai normalu. Veiksmai nereikalingi.
<i>Guide not found (gido kabelis nerastas)</i>	Gido kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar gido kabelio jungtys tvirtai prijungtos prie įkrovimo stoties. <i>Žr. 3.6 Gido kabelio įrengimas 29 psl.</i>
	Pažeistas gido kabelis.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kreipiamojo kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
	Gido kabelis neprijungtas prie kontūro kabelio.	Patikrinkite, ar gido kabelis teisingai prijungtas prie kontūro kabelio. <i>Žr. 3.6 Gido kabelio įrengimas 29 psl.</i> Sujunkite naudodami originalią jungiamąją movą.
<i>Guide calibration failed (gido kalibravimas nepavyko)</i>	Robotui vejpjovei nepavyko sukalibruoti gido kabelio.	Patikrinkite, ar gido kabeliai nutiesti pagal instrukcijas, <i>Žr. 3.6 Gido kabelio įrengimas 29 psl.</i>
<i>Guide calibration accomplished (gido kalibravimas pavyko)</i>	Robotui vejpjovei pavyko sukalibruoti gido kabelį.	Nieko nereikia daryti.
<i>Difficult finding home (sudėtinga rasti įkrovimo stotį)</i>	Robotas vejpjovė važiavo pagal kontūro kabelį kelis ratus ir nerado įkrovimo stoties.	Netinkamai sumontuota. <i>Žr. Kontūro kabelio tiesimas 25 psl.</i>
		Neteisingas koridoriaus pločio nustatymas kontūro kabelyje. <i>Žr. Įkrovimo stoties radimas 13 psl.</i>
		Robotas pradėjo veikti antrinėje zonoje, naudodamas pagrindinės zonos nustatymus.

## GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

### 9.3 Įkrovimo stoties indikatorius

Įkrovimo stoties pastoviai šviečianti žalia spalva reiškia, kad instaliacija pavyko. Jeigu pasirodys kitų ženklų, vadovaukitės toliau pateiktomis gedimų šalinimo instrukcijomis.

Daugiau pagalbos dėl gedimų ieškokite puslapyje [www.automower.com](http://www.automower.com). Jeigu vis tiek reikia pagalbos nustatant gedimą, kreipkitės į savo prekybos atstovą.

Šviesa	Priežastis	Veiksmas
<i>Šviečianti žalia šviesa</i>	Gerai signalai	Veiksmai nereikalingi
<i>Mirksinti žalia šviesa</i>	Signalai geri ir įjungtas ECO režimas.	Veiksmai nereikalingi. Daugiau informacijos apie ECO režimą, <i>Žr. 6.8 Nustatymai 59 psl.</i>
<i>Mirksinti mėlyna šviesa</i>	Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. <i>Žr. 3.5 Kontūro kabelio prijungimas 28 psl.</i>
	Kontūro kabelio pažeidimas	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
<i>Mirksinti raudona šviesa</i>	Pažeista įkrovimo stoties antena	Kreipkitės į vietos prekybos atstovą.
<i>Šviečianti mėlyna šviesa</i>	Silpnas signalas, nes per ilgas kontūro kabelis. Maksimalus ilgis - 800 metrų.	Nereikia imtis jokių veiksmų, jei robotas veja plovė dirba, kaip turėtų.
		Sutrumpinkite kontūro kabelį sumažindami darbo zoną arba pakeisdami atskiras darbo zonos vietas su kliūtimis, kurios gali trukdyti robotui veja plovei.
<i>Šviečianti raudona šviesa</i>	Sugedo įkrovimo stoties grandinės plokštė	Kreipkitės į vietos prekybos atstovą.

# GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

## 9.4 Požymiai

Jeigu jūsų robotas vejąpjovė neveikia taip, kaip turėtų, vadovaukitės gedimų nustatymo ir šalinimo vadovu.

Puslapyje [www.automower.com](http://www.automower.com) yra dažnai užduodamų klausimų (DUK) skyrelis, kuriame Jūs rasite atsakymus į daugybę įprastų klausimų. Jeigu vis tiek negalite rasti gedimo priežasties, kreipkitės į vietos prekybos atstovą.

Požymiai	Priežastis	Veiksmas
<i>Robotas vejąpjovė sunkiai prisijungia prie įkrovimo stoties</i>	Įkrovimo stotis stovi ant nuolydžio.	Įkrovimo stotis turi stovėti ant horizontalaus paviršiaus. Žr. 3.2 <i>Įkrovimo stoties instaliacija 17 psl.</i>
	Kontūro kabelis neteisingai nutiestas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis buvo įrengta pagal instrukcijas. Žr. 3.2 <i>Įkrovimo stoties instaliacija 17 psl.</i>
<i>Netolygiai pjaunama</i>	Robotas vejąpjovė per dieną dirba per trumpai.	Pailginkite darbo laikus. Žr. 6.3 <i>Laikmatis 44 psl.</i>  Netaikoma „Automower® 310“. Laikmatis pagal oro sąlygas jaučia, kad veja buvo nupjauta daugiau nei iš tikrųjų. Padidinkite laikmačio pagal oro sąlygas intensyvumo lygį. Jei tai nepadeda, išjunkite oro laikmatį.
	Darbo zonos forma tokia, kad norint pasiekti visas nuošalias zonas, būtina nustatyti rankinius nustatymus.	Taip pat, norėdami nukreipti robotą vejąpjovę į vieną ar kelias nuošalias zonas, naudokite funkciją <i>Lawn coverage</i> (vejos padengiamumas). Žr. 6.7 <i>Instaliacija 50 psl.</i>
	Per didelė darbo zona.	Bandykite sumažinti darbo zonos plotą arba pailginti darbo laiką. Žr. 6.3 <i>Laikmatis 44 psl.</i>
	Atšipę peiliai.	Pakeiskite visus peilius, kad neišsibalansuotų besisukančios dalys. Žr. 8.7 <i>Peiliai 73 psl.</i>
	Prisikaupė žolės prie pjovimo disko arba variklio veleno.	Patikrinkite, ar lengvai sukasi peilių disko slydimo plokštė. Jeigu ne, atsukite peilių diską ir pašalinkite žolę bei pašalinius daiktus. Žr. 8.5 <i>Gabenimas ir perkėlimas 72 psl.</i>
<i>Robotas vejąpjovė dirba netinkamu laiku</i>	Reikia nustatyti roboto vejąpjovės laikrodį.	Nustatykite laikrodį. Žr. 6.8 <i>Nustatymai 59 psl.</i>
	Neteisingi pjovimo pradžios ir pabaigos laikai.	Perkraukite pjovimo pradžios ir pabaigos laikų nustatymus. Žr. 6.3 <i>Laikmatis 44 psl.</i>
<i>Robotas vejąpjovė vibruoja</i>	Pažeisti peiliai gali sąlygoti pjovimo sistemos išsiderinimą.	Patikrinkite peilius ir varžtus ir pakeiskite juos, jei būtina. Žr. 8.7 <i>Peiliai 73 psl.</i>
	Daug peilių vienoje pozicijoje gali sąlygoti pjovimo sistemos išsiderinimą.	Patikrinkite, ar vienu varžtu pritvirtintas tik vienas peilis.
	Naudojami skirtingų versijų (storių) „Husqvarna“ peiliai.	Patikrinkite, ar peiliai skiriasi.

## GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

<i>Robotas veļapjovė vaŗiuoja, taŗiau jo peilių diskas nesisuka</i>	Robotas veļapjovė pagal gido kabelį arba kontūro kabelį vaŗiuoja į įkrovimo stotį arba iš jos.	Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti.
	Robotas veļapjovė ieŗsko gido kabelio arba kontūro kabelio, o baterija yra beveik išsekusi.	Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti.
<i>Tarp įkrovimų robotas veļapjovė dirba trumpiau negu įprastai</i>	ŗolė ar pašaliniai daiktai stabdo pjovimo diską.	Nuimkite ir išvalykite pjovimo diską. Źr. 8.4 Valymas 71 psl.
	Akumulatorius susidėvėjęs.	Kreipkitės į vietos prekybos atstovą.
<i>Tiek pjovimo, tiek įkrovimo trukmė mažesnė negu įprastai</i>	Akumulatorius susidėvėjęs.	Kreipkitės į vietos prekybos atstovą.
<i>Robotas veļapjovė dažnai vaŗiuoja ratais arba spiralėmis.</i>	Pjovimas spiralėmis yra įprastas roboto veļapjovės judesys.	Nustatykite, kaip dažnai reikėtų pjauti spiralėmis. Jei reikia, funkcija gali būti išjungta. Źr. 6.8 Nustatymai 59 psl.

### 9.5 Kontūro kabelio paŗeidimo vietos nustatymas

Kabelio paŗeidimai dažniausiai atsiranda dėl netyčinio fizinio kabelio paŗeidimo, pvz., kai sklype vyksta darbai su kastuvu. Tose šalyse, kur žemė įŗąla, kabelį gali sugadinti ir žemėje judantys aŗtriabriauniai akmenys. Kabelis gali nutrūkti, jeigu įrengiant jis buvo labai įtemptas.

Jeigu iš karto po kabelio paklojimo labai žemai pjaunate Źolę, galite paŗeisti kabelio izoliacinį sluoksnį. Dėl kai kurių tokių paŗeidimų kabelis nutrūks tik po kelių savaičių ar mėnesių.

Netinkamai sujungus kontūro kabelio galus per pirmąsias keletą savaičių gali nutrūkti grandinė. Netinkamas prijungimas, pvz. per silpnai replėmis suspausta originali jungiamoji mova arba buvo naudojama neoriginali blogesnės kokybės jungiamoji mova. Pirmiausiai patikrinkite visus sujungimus prieš spręsdami kitas problemas.

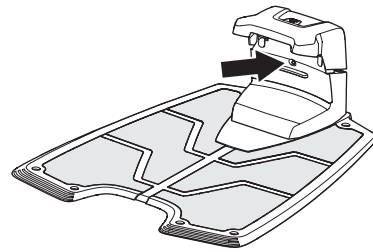


## GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

Kabelio gedimą galima nustatyti palaipsniui mažinant kabelio atstumą iki galimos gedimo vietos, kol lieka maža kabelio atkarpa.

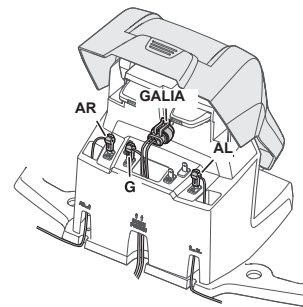
Šis būdas netinka, jei įjungtas ECO režimas. Pirmiausiai išjunkite ECO režimą. Žr. 6.8 Nustatymai 59 psl.

1. Patikrinkite, ar įkrovimo stoties indikatorius mirksi mėlyna šviesa (tai rodo pažeistą kontūro kabelį). Žr. 9.3 Įkrovimo stoties indikatorius 78 psl.



3012-1066

2. Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties ir nepažeistos. Patikrinkite ar įkrovimo stoties indikatorius dar mirksi mėlyna šviesa.

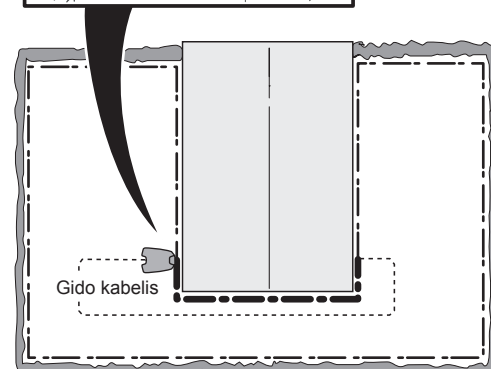
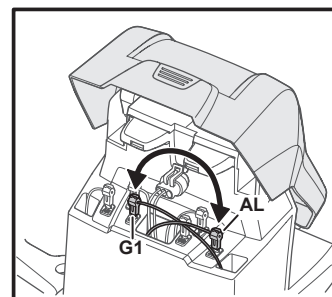


3012-1341

3. Įkrovimo stotyje sukeiskite vietomis gido kabelio ir kontūro kabelio jungtis.

a) Sukeiskite jungtis AL ir G1.

Jeigu indikatorius šviečia pastoviai žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp AL jungties ir vietos, kurioje prie kontūro kabelio prijungtas gido kabelis (pastorinta juoda linija paveiksle).



3023-043



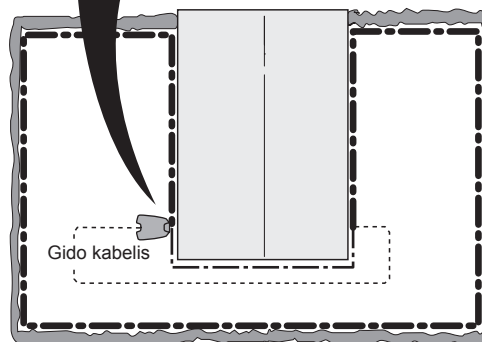
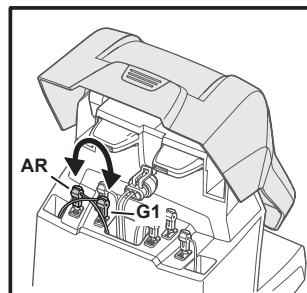




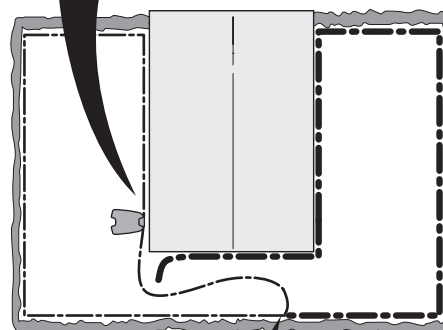
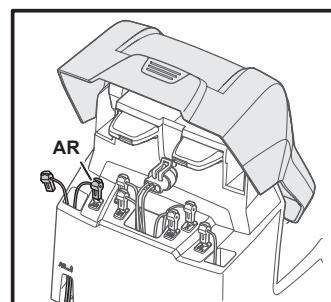
## GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

b) Gražinkite AL ir G1 į pradinę padėtį. Tada sukeiskite jungtis AR ir G1.

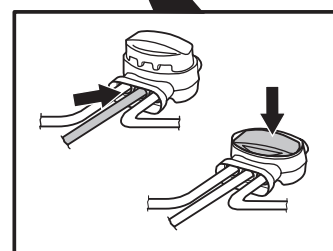
Jeigu indikatorius šviečia pastoviai žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp AR jungties ir vietos, kurioje prie kontūro kabelio prijungtas gido kabelis (pastorinta juoda linija paveiksle).



4. a) Tarkime, kad ankstesnio 3a) bandymo metu indikatorius švietė pastoviai žalia šviesa. Visas jungtis gražinkite į jų vietas. Atjunkite AR jungtį. Prie AR prijunkite naują kontūro kabelį. Antrąjį jo galą prijunkite prie instaliacijos kabelio kur nors jos viduryje.



Jeigu indikatorius šviečia žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp jo atjungto galo ir naujojo kabelio prijungimo vietos (pastorinta linija paveiksle).



3023-043

3023-044

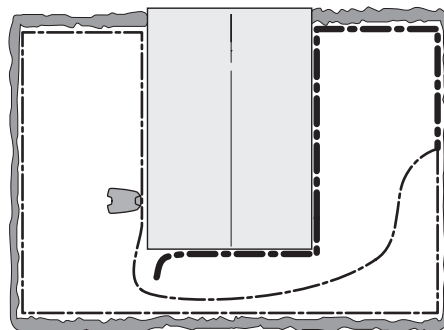






## GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

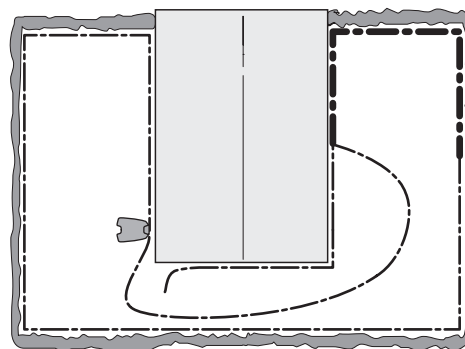
Šiuo atveju, perkelti naujojo kabelio jungtį arčiau atjungtojo galo (maždaug į įtartinos atkarpos vidurį) ir vėl patikrinkite, ar indikatorius šviečia žalia šviesa.



3023-029

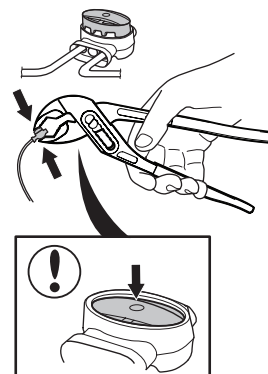
Tęskite tol, kol liks labai trumpa atkarpa tarp mėlynos mirksinčios ir šviečiančios žalios indikatorius šviesos.

b) Jeigu indikatorius 3b) teste šviečia pastoviai žalia šviesa, reikia atlikti panašų testą, bet su nauju kabeliu, prijungtu prie AL.



3023-030

5. Kai rasite pažeidimo vietą, pakeiskite ją nauju kabeliu. Jeigu kontūro kabelį galima sutrumpinti, pažeistą dalį galima tiesiog išpjauti. Visada mūvėkite pirštines.



3012-1323



## TECHNINIAI DUOMENYS

### 10 Techniniai duomenys

Duomenys	„Automower® 310“	„Automower® 315“
Matmenys		
Ilgis	63 cm	63 cm
Plotis	51 cm	51 cm
Aukštis	25 cm	25 cm
Svoris	9 kg	9 kg
Elektros sistema		
Akumulatorius, specialus ličio jonų akumulatorius	18 V / 2,1 Ah, prek. Nr. 584 85 28-01	18 V / 2,1 Ah, prek. Nr. 584 85 28-01
Maitinimo šaltinis	100–240 V / 28 V nuolatinė srovė	100–240 V / 28 V nuolatinė srovė
Žemos įtampos kabelio ilgis	10 m	10 m
Vidutinės energijos sąnaudos maksimaliai naudojant	8 kWh per mėnesį, kai darbo zona 1 000 m <sup>2</sup>	10 kWh per mėnesį, kai darbo zona 1 500 m <sup>2</sup>
Įkrovimo srovė	1,3 A nuolatinė srovė	1,3 A nuolatinė srovė
Vidutinė įkrovimo trukmė	60 min.	60 min.
Vidutinis pjovimo laikas	70 min.	70 min.
Triukšmo emisijos *)		
Išmatuotas garso stiprumo triukšmo lygis**)	58 dB (A)	58 dB (A)
Garantuotas garso galios triukšmo lygis	60 dB (A)	60 dB (A)
Garso slėgio triukšmo lygis ***)	47 dB (A)	47 dB (A)
Pjovimas		
Pjovimo sistema	Trys laisvai besisukantys pjovimo peiliai	Trys laisvai besisukantys pjovimo peiliai
Disko variklio greitis	2 300 aps./min	2 300 aps./min
Energijos sąnaudos pjaunant	25 W + / - 20 %	25 W + / - 20 %
Cutting height (pjovimo aukštis)	2–6 cm	2–6 cm
Pjovimo plotis	22 cm	22 cm
Mažiausias galimas kelio susiaurėjimas	60 cm	60 cm
Didžiausias pjovimo teritorijos kampas	40 %	40 %
Didžiausias kontūro kabelio kampas	15 %	15 %
Didžiausias kontūro kabelio ilgis	800 m	800 m
Didžiausias gido kabelio ilgis	400 m	400 m
Darbo našumas	1 000 m <sup>2</sup> +/- 20 %	1 500 m <sup>2</sup> +/- 20 %
IP klasifikacija		
Robotas vejapjovė	IPX4	IPX4
Įkrovimo stotis	IPX1	IPX1
Maitinimo šaltinis	IPX4	IPX4

\*) Triukšmas, skleidžiamas į aplinką, išmatuotas kaip garso stiprumas ( $L_{WA}$ ) pagal EB direktyvą 2000/14/EB. Garantuotasis garso galios lygis gaminiuose galis skirtis nuo bandymų metu nustatytų 1–3 dB (A).

Triukšmo lygio deklaracijos atitinka standartą EN 50636-2-107:2015

\*\*) nežinomieji  $K_{WA}$ , 2 dB (A)

\*\*\*) nežinomieji  $K_{PA}$ , 2–4 dB (A)

„Husqvarna AB“ negali užtikrinti visiško suderinamumo tarp roboto vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokių kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siųstuvai, klausos aparatai, užkasti „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.

### 11 Garantijos sąlygos

„Husqvarna AB“ garantuoja, kad šis gaminys tinkamai veiks dvejus metus (nuo pirkimo datos). Garantija apima rimtus gedimus dėl medžiagų ar gamybos broko. Garantiniu laikotarpiu gaminys nemokamai keičiamas arba taisomas, jeigu laikomasi toliau išvardytų reikalavimų:

- Robotą vejapjovę ir įkrovimo stotį galima naudoti tik pagal naudojimo instrukciją.
- Naudotojui arba neįgaliajam trečiajam šaliai draudžiama remontuoti gaminį.

Gedimų, kuriems netaikoma garantija, pavyzdžiai:

- Į robotą vejapjovę iš apačios patekusio vandens sukeltas gedimas. Šiuos gedimus paprastai sukelia valymo ar laistymo sistemos arba duobelės (įdubos), esančios darbo zonoje, kuriose lietai lyjant kaupiasi vanduo.
- Žaibo sukeltas gedimas.
- Netinkamo akumuliatoriaus laikymo ar naudojimo sukeltas gedimas.
- Ne originalaus „Husqvarna“ akumuliatoriaus naudojimo sukeltas gedimas.
- Žala, kurią gali sukelti naudojamos neoriginalios „Husqvarna“ atsarginės dalys ir priedai, pvz., peiliai ir instaliacijos medžiagos.
- Kontūro kabelio pažeidimas.

Peiliai laikomi vienkartinėmis dalimis, todėl jiems garantija netaikoma.

Jeigu jūsų robotas vejapjovė sugenda, dėl tolesnių nurodymų kreipkitės į savo prekybos atstovą (žr. pastabas 22). Turėkite pirkimo čekį ir žinokite gaminio serijos numerį, kad greičiau sulauktumėte pagalbos.

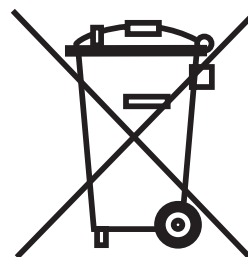
### 12 Aplinkos apsaugos informacija

Ant „Husqvarna“ roboto vejapjovės ar ant jo pakuotės pateikti ženklai rodo, kad šio gaminio negalima išmesti kartu su buitinėmis atliekomis. Jį reikia pristatyti į tinkamą perdirbimo centrą, kuriame bus perdirbti elektroniniai jo komponentai ir akumulatoriai. Akumuliatorių taip pat reikia išmesti saugiai.

Baterijos yra įmontuotos roboto vejapjovės važiuoklėje. Norint išmontuoti baterijas, reikia išardyti važiuoklę. Pasikonsultuokite su prekybos atstovu arba vykdykite toliau pateikiamas instrukcijas.

Rūpindamiesi, kad šis gaminyb būtų tvarkomas teisingai, padedate išvengti galimo neigiamo poveikio aplinkai ir žmonėms, kurį gali sukelti netinkamas šio gaminio atliekų tvarkymas.

Jei reikia daugiau informacijos apie šio gaminio perdirbimą, kreipkitės į savivaldybę, buitinių atliekų tvarkymo tarnybą arba parduotuvę, kurioje įsigijote gaminį.



3012-689

#### 12.1 Akumulatoriaus išėmimas perdirbimui

Atlikite šiuos veiksmus, kad išimtumėte akumuliatorių iš roboto vejapjovės.

##### Korpuso išardymas

Korpusas prie važiuoklės pritvirtintas keturiais greitojo tvirtinimo užspaudžiamaisiais laikikliais. Įkrovimo kabelis, pritvirtintas prie korpuso įkrovimo plokštelės, prieš nuimant korpusą nuo važiuoklės, turi būti atjungtas.

1. Pagrindinį jungiklį nustatykite į 0 padėtį.
2. Nuvalykite vietą aplink įkrovimo kabelio žiedelį, esantį priekinėje dalyje po robotu.
3. Ištraukite guminį žiedelį, esantį ant įkrovimo kabelio, ir atsargiai atlaisvinkite jungtį.
4. Atlaisvinkite korpusą nuo važiuoklės, pakeldami po vieną korpuso kampą ir prilaikydami važiuoklę.

##### Važiuoklės išardymas

1. Atsukite visus 14 varžtų („Torx 20“).
2. Nuimkite garantijos lipduką, užklijuotą važiuoklės pusių atskyrimo vietoje, dešinėje pusėje.
3. Atsargiai pakelkite galinį viršutinės važiuoklės dalies kraštą.
4. Atjunkite MMI kabelį nuo pagrindinės mikroschemų plokštės ir nuimkite viršutinę važiuoklės dalį.



---

## APLINKOS APSAUGOS INFORMACIJA

---

### Akumulatoriaus išėmimas

1. Išardykite korpusą.
2. Išardykite važiuoklę.
3. Atsukite varžtus („Torx 20“), laikančius baterijos dangtelį.
4. Atjunkite baterijos jungtis nuo pagrindinės mikroschemų plokštės.
5. Atidarykite baterijos dangtelį ir išimkite bateriją.



# EB ATITIKTIES DEKLARACIJA

## 13 EB atitikties deklaracija

### EB atitikties deklaracija (taikoma tik Europos rinkai skirtoms versijoms)

„Husqvarna AB“, SE-561 82 Huskvarna, Švedija, tel. +46-36-146500, prisiimdama visą atsakomybę, patvirtina, kad 2015 m. 44 savaitės ir vėlesnių serijų numerių robotai vejapjovės „Husqvarna“ „Automower® 310“ ir „Automower® 315“ (metai ir savaitė aiškiai nurodyti ant vardinių parametru plokštelės, po jų – serijos numeris), atitinka šių TARYBOS DIREKTYVŲ reikalavimus:

- Direktyva **2006/42/EB** dėl mašinų.
  - Specialūs reikalavimai akumuliatoriumi maitinamiems elektriniams robotams vejapjovėms **EN 50636-2-107: 2015**
  - Elektromagnetinių laukų **EN 62233: 2008**.
- Direktyva **2011/65/ES** dėl tam tikrų pavojingų medžiagų naudojimo“.
- Direktyvą „dėl triukšmo sklaidos iš lauke naudojamos įrangos“ 2000/14/EB.  
Informacija apie triukšmo sklaidą ir pjovimo plotį taip pat pateikiama skyriuje „Techniniai duomenys“. Registruota įstaiga 0404, „SMP Svensk Maskinprovning AB“, Box 7035, SE 750 07 Uppsala, Švedija, pateikė ataskaitas dėl atitikties vertinimo pagal 2000 m. gegužės 8 d. Tarybos Direktyvos 2000/14/EB dėl triukšmo sklaidos į aplinką VI priedo nuostatas. Sertifikatui suteiktas numeris: 01/901/225.
- Direktyva **2014/30/ES** dėl elektromagnetinio suderinamumo ir atitinkami jos priedai.  
Pritaikyti tokie standartai:
  - **EN 61000-6-3:2007/A1:2011** (emisija).
  - **EN 61000-6-1:2007** (atsparumas).

Huskvarna, 2015 m. spalio 26 d.



Eric Stegemyr

Viceprezidentas, Elektrinių produktų kategorijos vadovas  
Elektrinių produktų kategorijos ir plėtros skyriaus direktorius (laikiniai einantis pareigas)  
(įgaliotasis „Husqvarna AB“ atstovas, atsakingas už techninę dokumentaciją)





**Husqvarna**<sup>®</sup>

**ORIGINALIOS INSTRUKCIJOS**

AUTOMOWER yra Husqvarna AB priklausantis prekės ženklas. Autoriaus teisės © 2016 HUSQVARNA. Visos teisės priklauso autoriui.

[www.automower.com](http://www.automower.com)

115 78 63-65

