

5 ROBOTO VEJAPJOVĖS PRITAIKYMAS PRIE SODO

Žr. Naudojimo instrukcijos 6.4 ir 6.5 skyrius.
Čia pateikiami keli patarimai dėl svarbių Husqvarna Automower nustatymų.
Visi Automower nustatymai atliekami, naudojant pagrindinio meniu funkcijas.

ROBOTO VEJAPJOVĖS PRITAIKYMAS PRIE VEJOS DYDŽIO

Vejos pjovimo rezultatai priklauso nuo pjovimo laiko. Naudodami laikmačio funkciją, priklausomai nuo sodo dydžio, nustatykite pjovimo laiką. Jei Robotas vejapjovę žolę pjauna per dažnai, veja atrodo sutrypta. Jei Robotas vejapjovę žolę pjauna per retai, veja nebus tinkamai nupjauta.

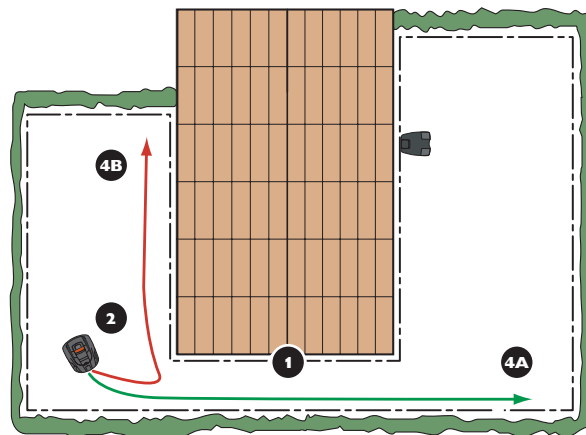
LAIKMATIS

Naudojant laikmatį, galima nustatyti dienos laiką arba savaitės dienas, kada Robotas vejapjovę turėtų pjauti žolę. „Automower“ nupjauna maždaug 125 m² / 1300 kvadratinį pėdų) per valandą ir dieną (220 AC modelis: 125 m² / 1300 kvadratinį pėdų). Jei vejos plotas yra 1000 m², Robotas vejapjovę turi pjauti žolę vidutiniškai 14 valandų per dieną.

ROBOTO VEJAPJOVĖS PRITAIKYMAS DARBUI SIAURUOSE PLOTUOSE

Dėl susiaurėjimų sodo teritorijoje Robotui vejapjovei gali būti sunku rasti įkrovimo stotį. Atlikdami Bandymo į vidų (*Bandymas i VIDU*) funkciją, patikrinkite, ar Robotas vejapjovę randa kelią į įkrovimo stotį.

1. Bandymą atlikite siauriausioje sodo vietoje (tarp kontūro kabelių).
2. Padėkite Robotą vejapjovę prieš susiaurėjimą, priekinę Roboto vejapjovės dalį nukreipdami į kontūro kabelį.
3. Pasirinkite *Bandymo į vidų funkciją* (*Sodas - Sekti kontūro laida - Bandymas i VIDU*) ir įjunkite Robotą vejapjovę.
4. Stebėkite, ar Robotas vejapjovę seka kontūro kabelį išilgai susiaurėjimo.
 - a. Jei Robotas vejapjovę pravažiuoja pro susiaurėjimą, bandymas yra atliktas.
 - b. Jei Robotas vejapjovę nepravažiuoja pro susiaurėjimą, nustatykite mažesnę koridoriaus plotį (kontūras) 1 vienetu. Pakartokite bandymą, pradėdami nuo 2 punkto.



KORIDORIAUS PLOTAS (KONTŪRAS)

Koridoriaus pločio (kontūras) (*Sodas - Sekti kontūro laida – Koridoriaus plotis – Koridoriaus plotis, kontūro*) parametras apibrėžia atstumą tarp Roboto vejapjovės kelio iki kontūro kabelio arba gido kabelio, Robotui vejapjovei važiuojant link įkrovimo stoties arba iš jos. Kuo didesnis yra nustatytas Koridoriaus plotis, tuo Robotas vejapjovę gali didesniu atstumu važiuoti nuo kabelio. Nustačius didesnį koridoriaus plotį, yra mažesnė provėžų susidarymo tikimybė.



Sodas - Sekti kontūro laida - Bandymas i VIDU

GIDO KABELIS

Žr. Naudojimo instrukcijos 3.8 skyrių „Gido kabelio įdiegimas“
Jei sodo forma yra sudėtinga arba yra susiaurėjimų (siauresnių vietų nei 2 m), rekomenduojama įdiegti gido kabelį.

Gido kabelis – tai papildomas kabelis, kuris ištiesiamas nuo įkrovimo stoties iki tolimiausios darbinio ploto vietos ar siauru pravažiuoju. Robotas vejapjovę gali sekti gido kabelį link įkrovimo stoties arba nuo jos.



TRUMPOJI INSTRUKCIJA

HUSQVARNA AUTOMOWER™

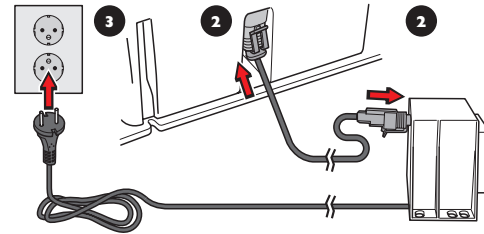
230 ACX/220 AC

DARBO AUTOMOWER™ ROBOTU VEJAPJOVE PRADŽIA

1 ĮKROVIMO STOTIES VIETOS PARINKIMAS IR PRIJUNGIMAS

Žr. Naudojimo instrukcijos 3.2 skyrių.

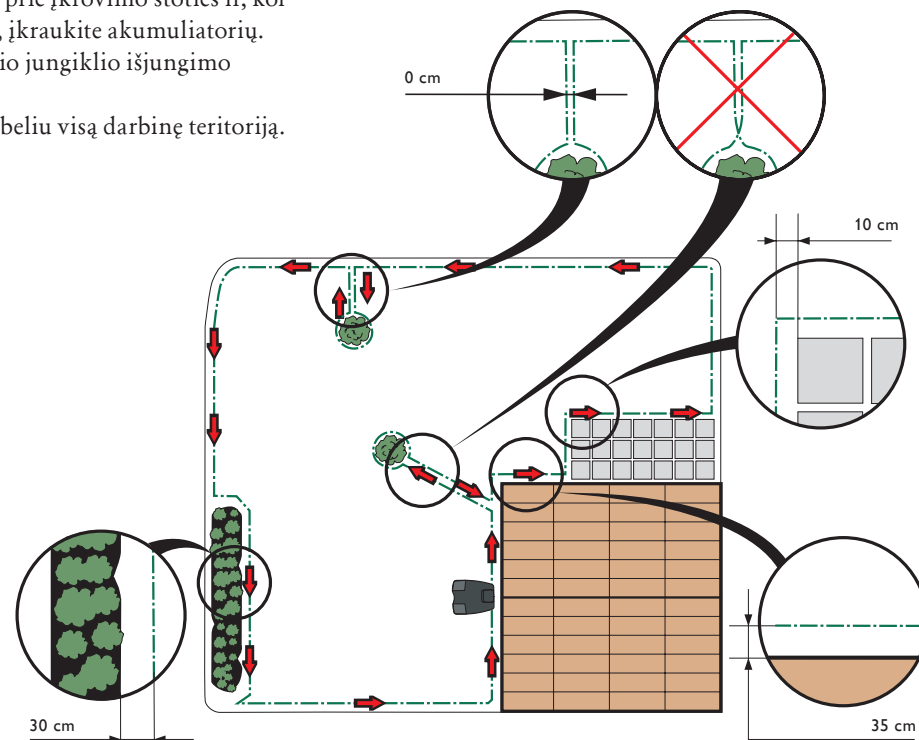
1. Įkrovimo stotis turi būti įdiegta darbinės teritorijos centre ant pakankamai horizontalaus paviršiaus, prieš įkrovimo stotį paliekant daug laisvo ploto.
2. Prijunkite žemos įtampos kabelį prie įkrovimo stoties ir transformatoriaus.
3. Įjunkite transformatoriaus elektros laido kištuką į sieninį elektros tinklo lizdą.



2 AKUMULIATORIAUS ĮKROVIMAS IR KONTŪRO KABELIO KLOJIMAS

Žr. Naudojimo instrukcijos 3.3 ir 3.4 skyrius.

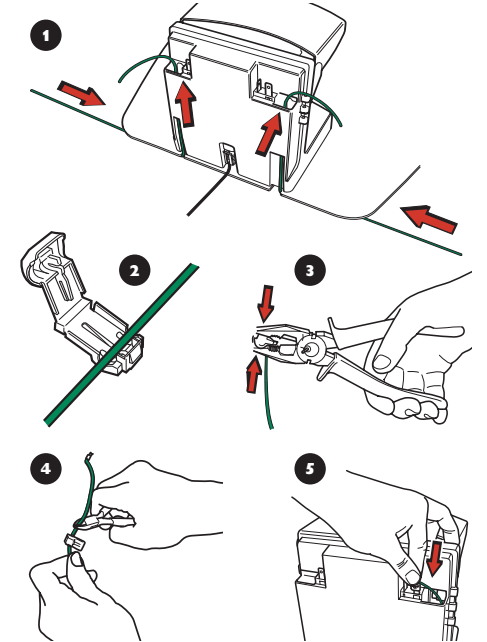
1. Prijunkite Automower prie įkrovimo stoties ir, kol klojate kontūro kabelį, įkraukite akumuliatorių. Nustatykite pagrindinio jungiklio išjungimo padėtį (OFF).
2. Apjuoskite kontūro kabeliu visą darbinę teritoriją.



3 KONTŪRO KABELIO PRIJUNGIMAS

Žr. Naudojimo instrukcijos 3.5 skyrių.

1. Pakelkite įkrovimo stoties gaubtą, įkiškite kontūro kabelio galus į apatines įkrovimo stoties kiaurymes ir ištraukite jas pro viršutines kiaurymes:
 - Dešiniojo kabelio galą įkiškite į dešiniąją kiaurymę.
 - Kairiojo kabelio galą įkiškite į kairiąją kiaurymę.
2. Atidarykite jungtį ir įstatykite kabelio galą į tarpelį jungtyje.
3. Replėmis suspauskite jungtį.
4. Nupjaukite perteklinį kontūro kabelį. Pjaukite 1-2 cm virš jungties.
5. Sujunkite jungtį su įkrovimo stoties A raide pažymėtu kontaktiniu kaiščiu. Vėl uždėkite įkrovimo stoties gaubtą.



4 AUTOMOWER™ PALEIDIMAS IR SUSTABDYMAS

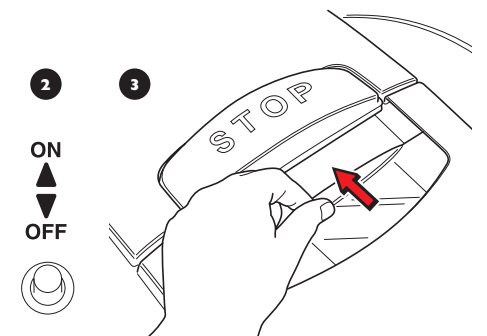
Žr. Naudojimo instrukcijos 3.7, 4.3 ir 4.4 skyrius.

PALEIDIMAS

1. Atidarykite valdymo skydelio gaubtą, paspausdami sustabdymo mygtuką (STOP).
2. Nustatykite pagrindinio jungiklio įjungimo padėtį (ON). Prieš pirmą kartą paleidžiant Robotą vejapjovę, būtina įvesti keturių skaitmenų PIN kodą. Įvedant PIN kodą, Robotas vejapjovę turi būti prijungtas prie įkrovimo stoties.
3. Uždarykite gaubtą.

SUSTABDYMAS

Paspauskite sustabdymo mygtuką (STOP).



1. Įkrovimo kontaktas
2. Įkrovimo aukščio reguliavimo gaubto atidarymo rankenėlė
3. Sustabdymo (STOP) mygtukas
4. Kontūro kabelio veikimo indikacinis šviesos diodas
5. Kontaktais
6. Klaviatūra
7. Ekranėlis

