

5 ROBOTO VEJAPJOVĖS PRITAIKYMAS PRIE SODO

Žr. Naudojimo instrukcijos 6.4 ir 6.5 skyrius.
Čia pateikiami keli patarimai dėl svarbių Husqvarna Automower® nustatymų.
Visi Automower® nustatymai atliekami, naudojant pagrindinio meniu funkcijas.



ROBOTO VEJAPJOVĖS PRITAIKYMAS PRIE VEJOS DYDŽIO

Vejos pjovimo rezultatai priklauso nuo pjovimo laiko. Naudodami laikmačio funkciją, priklausomai nuo sodo dydžio, nustatykite pjovimo laiką. Jei Robotas vejapjovė žolę pjauna per dažnai, veja atrodo sutrypta. Jei Robotas vejapjovė žolę pjauna per retai, veja nebus tinkamai nupjauta..

LAIKMATIS

Naudojant laikmatį, galima nustatyti dienos laiką arba savaitės dienas, kada Robotas vejapjovė turėtų pjauti žolę. „Automower®“ nupjauna maždaug 250 m² per valandą ir dieną. Jei vejų plotas yra 3000 m², Robotas vejapjovė turi pjauti žolę vidutiniškai 12 valandų per dieną.

SMS

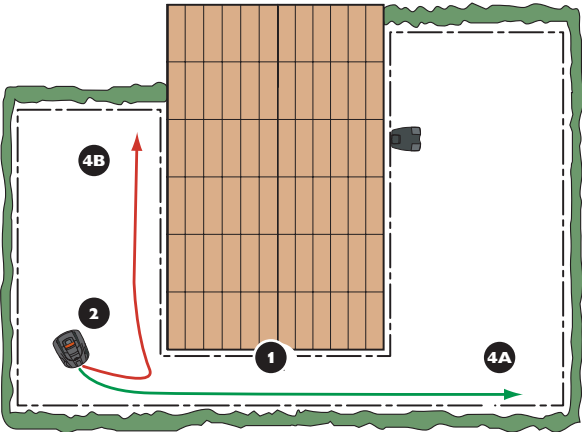
Norint geriau valdyti Automower®, įdiegta SMS funkcija, kuri leidžia vejapjovei susisiekti su savo operatoriumi (žr. Naudojo vadovo 6.6 skyrių).

ROBOTO VEJAPJOVĖS PRITAIKYMAS DARBUI

SIAURUOSE PLOTUOSE

Dėl susiaurėjimų sodo teritorijoje Robotui vejapjovei gali būti sunku rasti įkrovimo stotį. Atlikdami Bandymo į vidų (*Bandymas i VIDU*) funkciją, patikrinkite, ar Robotas vejapjovė randa kelią į įkrovimo stotį.

1. Bandymą atlikite siauriausioje sodo vietoje (tarp kontūro kabelių).
2. Padėkite Robotą vejapjovę prieš susiaurėjimą, priekinę Roboto vejapjovės dalį nukreipdami į kontūro kabelį.
3. Pasirinkite *Bandymo į vidų funkciją* (*Sodas - Sekti kontūro laidą - Bandymas i VIDU*) ir įjunkite Robotą vejapjovę.
4. Stebėkite, ar Robotas vejapjovė seka kontūro kabelį išilgai susiaurėjimo.
 - a. Jei Robotas vejapjovė pravažiuoja pro susiaurėjimą, bandymas yra atliktas.
 - b. Jei Robotas vejapjovė nepravažiuoja pro susiaurėjimą, nustatykite mažesnį koridoriaus plotį (kontūras) 1 vienetu. Pakartokite bandymą, pradėdami nuo 2 punkto.



KORIDORIAUS PLOTAS (KONTŪRAS)

Koridoriaus pločio (kontūras) (*Sodas - Sekti kontūro laidą - Koridoriaus plotis - Koridoriaus plotis, kontūro*) parametras apibrėžia atstumą tarp Roboto vejapjovės kelio iki kontūro kabelio arba gido kabelio, Robotui vejapjovei važiuojant link įkrovimo stoties arba iš jos. Kuo didesnis yra nustatytas Koridoriaus plotis, tuo Robotas vejapjovė gali didesniu atstumu važiuoti nuo kabelio. Nustačius didesnį koridoriaus plotį, yra mažesnė provėžų susidarymo tikimybė.



Sodas - Sekti kontūro laidą - Bandymas i VIDU

GIDO KABELIS

Žr. Naudojimo instrukcijos 3.8 skyrių „Gido kabelio įdiegimas“
Jei sodo forma yra sudėtinga arba yra susiaurėjimų (siauresnių vietų nei 2 m), rekomenduojama įdiegti gido kabelį.

Gido kabelis – tai papildomas kabelis, kuris ištiesiamas nuo įkrovimo stoties iki tolimiausios darbinio ploto vietos ar siauru pravažiuoju. Robotas vejapjovė gali sekti gido kabelį link įkrovimo stoties arba nuo jos.



TRUMPOJI INSTRUKCIJA

HUSQVARNA AUTOMOWER®

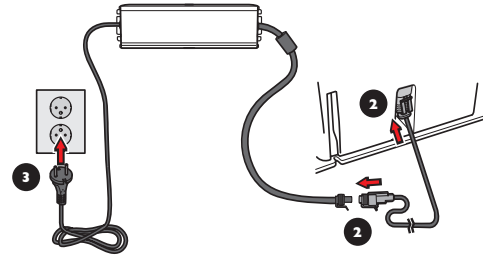
265 ACX

DARBO AUTOMOWER® ROBOTU VEJAPJOVE PRADŽIA

1 ĮKROVIMO STOTIES VIETOS PARINKIMAS IR PRIJUNGIMAS

Žr. Naudojimo instrukcijos 3.2 skyrių.

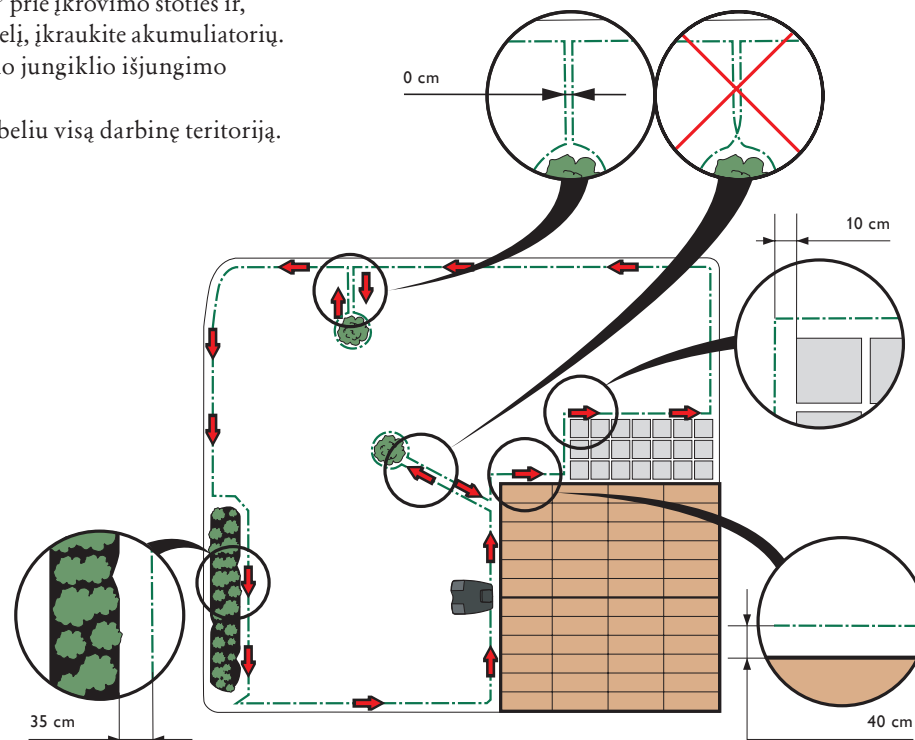
1. Įkrovimo stotis turi būti įdiegta darbinės teritorijos centre ant pakankamai horizontalaus paviršiaus, prieš įkrovimo stotį paliekant daug laisvo ploto.
2. Prijunkite žemos įtampos kabelį prie įkrovimo stoties ir transformatoriaus.
3. Įjunkite transformatoriaus elektros laido kištuką į sieninį elektros tinklo lizdą.



2 AKUMULIATORIAUS ĮKROVIMAS IR KONTŪRO KABELIO KLOJIMAS

Žr. Naudojimo instrukcijos 3.3 ir 3.4 skyrius.

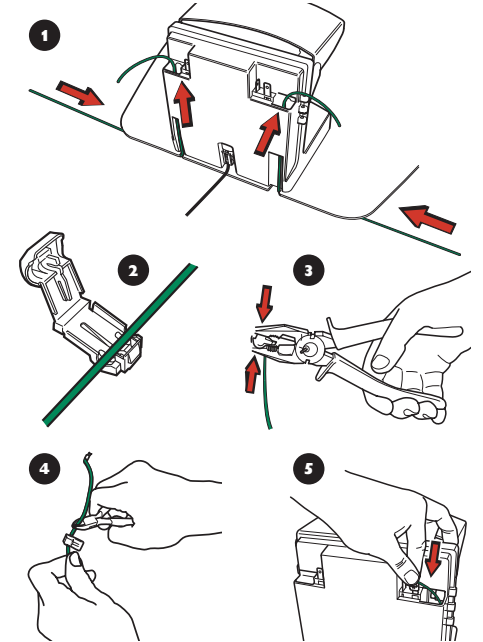
1. Prijunkite Automower® prie įkrovimo stoties ir, kol klojate kontūro kabelį, įkraukite akumuliatorių. Nustatykite pagrindinio jungiklio išjungimo padėtį (OFF).
2. Apjuoskite kontūro kabeliu visą darbinę teritoriją.



3 KONTŪRO KABELIO PRIJUNGIMAS

Žr. Naudojimo instrukcijos 3.5 skyrių.

1. Pakelkite įkrovimo stoties gaubtą, įkiškite kontūro kabelio galus į apatines įkrovimo stoties kiaurymes ir ištraukite jas pro viršutines kiaurymes:
 - Dešiniojo kabelio galą įkiškite į dešiniąją kiaurymę.
 - Kairiojo kabelio galą įkiškite į kairiąją kiaurymę.
2. Atidarykite jungtį ir įstatykite kabelio galą į tarpelį jungtyje.
3. Replėmis suspauskite jungtį.
4. Nupjaukite perteklinį kontūro kabelį. Pjaukite 1-2 cm virš jungties.
5. Sujunkite jungtį su įkrovimo stoties A raide pažymėtu kontaktiniu kaiščiu. Vėl uždėkite įkrovimo stoties gaubtą.



4 AUTOMOWER® PALEIDIMAS IR SUSTABDYMAS

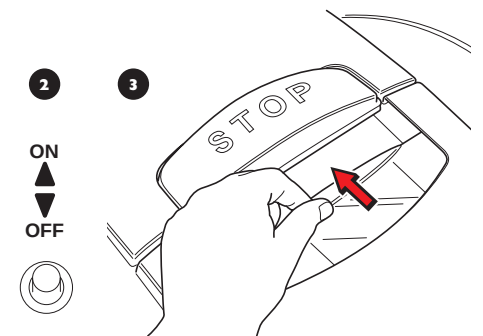
Žr. Naudojimo instrukcijos 3.7, 4.4 ir 4.5 skyrius.

PALEIDIMAS

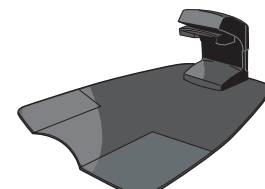
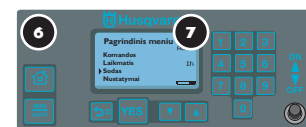
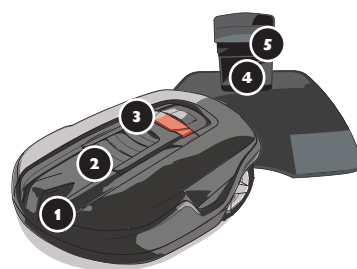
1. Atidarykite valdymo skydelio gaubtą, paspausdami sustabdymo mygtuką (STOP).
2. Nustatykite pagrindinio jungiklio įjungimo padėtį (ON). Prieš pirmą kartą paleidžiant Robotą vejapjovę, būtina įvesti keturių skaitmenų PIN kodą. Įvedant PIN kodą, Robotas vejapjovę turi būti prijungtas prie įkrovimo stoties.
3. Uždarykite gaubtą.

SUSTABDYMAS

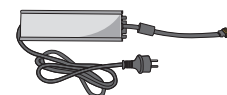
Paspauskite sustabdymo mygtuką (STOP).



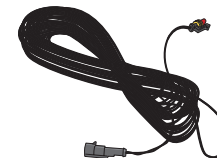
1. Įkrovimo kontaktas
2. Pjovimo aukščio reguliavimo gaubto atidarymo rankenėlė
3. Sustabdymo (STOP) mygtukas
4. Kontūro kabelio veikimo indikacinis šviesos diodas
5. Kontaktais
6. Klaviatūra
7. Ekranėlis



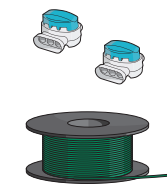
Įkrovimo stotis



Transformatorius



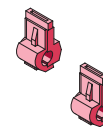
Žemos įtampos kabelis



Kontūro kabelis *
ir mova



Kabės *



Jungtis



Liniuotė

* Neįtraukta į pakuotės sudėtį.