Husqvarna

Operatoriaus vadovas

HUSQVARNA AUTOMOWER®

420/430X/440/450X

LT, Lietuvių kalba

Prieš naudodami įrenginį, atidžiai perskaitykite operatoriaus vadovą ir įsitikinkite, ar viską gerai supratote.

TURINYS

1 Įvadas
1.1 Pastabos..... 3
1.2 Gaminio aprašas..... 3
1.3 Gaminio apžvalga 6
1.4 Simboliai ant produkto..... 7

2 Sauga
2.1 Saugos ženklų reikšmės..... 8
2.2 Bendrieji saugos nurodymai..... 8
2.3 Naudojimo saugos instrukcijos..... 8

3 Įrengimas
3.1 Pristatymas..... 11
3.2 Pasiruošimas..... 11
3.3 Įkrovimo stotis..... 12
3.4 Baterijos įkrovimas..... 14
3.5 Kontūro kabelis..... 14
3.6 Kontūro kabelio prijungimas..... 19
3.7 Gido kabelio instaliacija..... 19
3.8 Instaliacijos patikra..... 21
3.9 Pirmas paleidimas ir kalibravimas..... 21
3.10 Patikrinkite prijungimą prie įkrovimo stoties..... 21
3.11 Valdymo skydelis..... 21
3.12 Meniu struktūra..... 22
3.13 Timer (laikmatis)..... 23
3.14 Security (sauga)..... 26
3.15 Messages (pranešimai)..... 27
3.16 Laikmatis pagal oro sąlygas..... 27
3.17 Installation (instaliacija)..... 28
3.18 Settings (nustatymai)..... 33
3.19 Priedai..... 35
3.20 Meniu struktūros peržiūra 1..... 38
3.21 Meniu struktūros peržiūra 2..... 39
3.22 Meniu struktūros peržiūra 3..... 40
3.23 Kiemo išdėstymo pavyzdžiai..... 41

4 Naudojimas
4.1 Pagrindinis jungiklis..... 45
4.2 Pradžia..... 45
4.3 Darbo režimo – paleidimas..... 45
4.4 Darbo režimas – stovėjimas..... 46
4.5 Stabdyti..... 46
4.6 Išjungta..... 46
4.7 Laikmatis..... 46
4.8 Išsikrovusios baterijos įkrovimas..... 46
4.9 Adjust cutting height (pjovimo aukščio koregavimas)..... 47

5 Priežiūra
5.1 Įvadas – priežiūra..... 48
5.2 Roboto vejapjovės valymas..... 48
5.3 Peilių keitimas..... 48
5.4 Akumuliatorius..... 49
5.5 Techninė priežiūra pasibaigus sezonui..... 49

6 Gedimai ir jų šalinimas
6.1 Įvadas – gedimų šalinimas..... 50
6.2 Fault messages (klaidų pranešimai)..... 50
6.3 Informaciniai pranešimai..... 54
6.4 Įkrovimo stoties signalinė lemputė..... 56
6.5 Požymiai..... 57
6.6 Kabelio pažeidimo vietos nustatymas..... 58

7 Transportavimas, saugojimas ir utilizavimas
7.1 Transportavimas..... 61
7.2 Laikymas žiemą..... 61
7.3 Po laikymo žiemą..... 61
7.4 Aplinkos apsaugos informacija..... 61

8 Techniniai duomenys
8.1 Techniniai duomenys..... 63

9 Garantija
9.1 Garantijos sąlygos..... 65

10 EB atitikties deklaracija
10.1 EB atitikties deklaracija..... 66

1 Įvadas

1.1 Pastabos

Serijos numeris:	
PIN kodas:	
Prekybos atstovas:	
Prekybos atstovo telefono numeris:	

Jei robotas vejapjovė pavagiamas, būtina apie tai informuoti Husqvarna. Susisiekite su vietos Husqvarna atstovu ir pateikite roboto vejapjovės serijos numerį, kad jį galėtų tarptautinėje duomenų bazėje užregistruoti kaip pavogtą. Tai svarbus žingsnis robotų vejapjovių apsaugos nuo vagysčių sistemoje, sumažinantis norą pirkti ar parduoti vogtus robotus vejapjoves.

Gaminio serijos numerį sudaro 9 skaitmenys ir jis užrašytas ant gaminio nominalių parametrų plokštelės ir pakuotės.

Husqvarna®

www.husqvarna.com

1.2 Gaminio aprašas

Sveikiname pasirinkus išskirtinai aukštos kokybės gaminį. Jei norite išnaudoti visas „Husqvarna“ roboto vejapjovės galimybes, turite žinoti, kaip jis veikia. Šioje naudojimo instrukcijoje pateikta svarbi informacija apie robotą vejapjovę, kaip jį paruošti dirbti ir kaip naudoti. Be šios naudojimo instrukcijos, daugiau informacinių filmų su instrukcijomis galite peržiūrėti Husqvarna interneto svetainėje www.husqvarna.com.

Atminkite, kad už nelaimingus atsitikimus arba pavojus, kurie gali kilti kitiems žmonėms arba jų turtui, atsako operatorius.

Husqvarna nuolat tobulina savo gaminius, todėl pasilieka sau teisę keisti jų konstrukciją, išvaizdą ir funkcijas be išankstinio pranešimo.

1.2.1 Galia

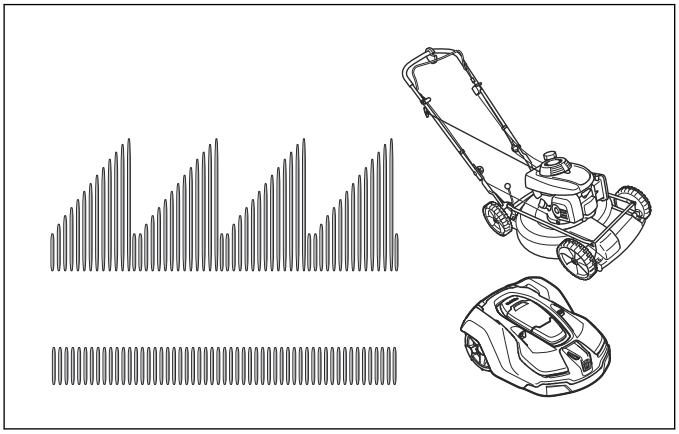
Robotas vejapjovė rekomenduojama vejoms, kurių didžiausias plotas yra nurodytas *Techniniai duomenys psl. 63*.

Robotu vejapjove nupjaunamo ploto dydis daugiausiai priklauso nuo peiliukų būklės ir tipo, žolės aukščio ir drėgmės. Taip pat svarbi ir sodo forma. Jeigu didžiąją sodo dalį sudaro atviros vejos, robotas vejapjovė per valandą gali nupjauti daugiau nei tuo atveju, kai sode yra keli maži vejos plotai, atskirti medžiais, lysvėmis ir takais.

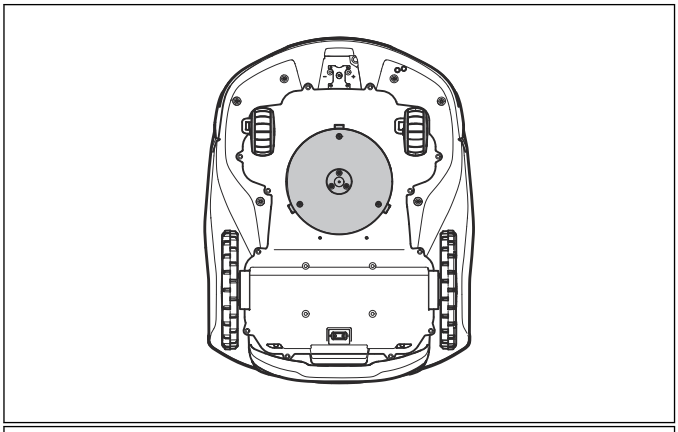
Pilnai įkrautas robotas vejapjovė gali pjauti žolę nuo 90 iki 270 minučių, priklausomai nuo baterijos ir vejos būsenos. Vėliau robotui vejapjovei įkrauti reikės nuo 50 iki 90 minučių. Įkrovimo laikas, be kita ko, gali keistis priklausomai nuo aplinkos temperatūros.

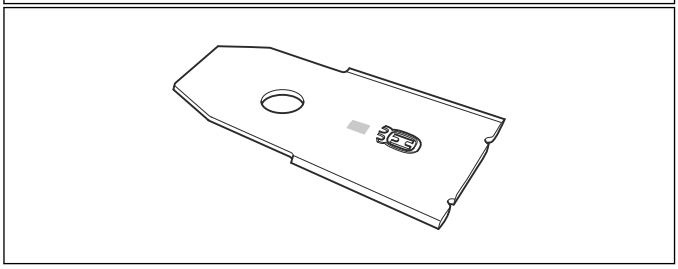
1.2.2 Pjovimo būdas

Roboto vejapjovės sistema remiasi veiksmingumo ir energijos taupymo principu. Skirtingai nuo daugelio įprastinių vejapjovių, robotas vejapjovė pjauna žolę, o ne kapoja ją. Dėl dažno pjovimo pagerinama žolės kokybė. Nėra būtina rinkti nupjautą žolę, o dėl smulkių nupjautos žolės lapelių reikės naudoti mažiau trąšų. Be to, neteršiama aplinka, nereikalauja daug pastangų, o veja nuolat atrodys gerai prižiūrėta.



It is recommended to let the robotic lawnmower to mainly mow in dry weather to obtain the best possible result. Robotas vejapjovė gali pjauti žolę ir lyjant, tačiau šlapia žolė lengvai prie jo prikimba ir didėja pavojus, kad jis nuslys nuo stačių šlaitų.





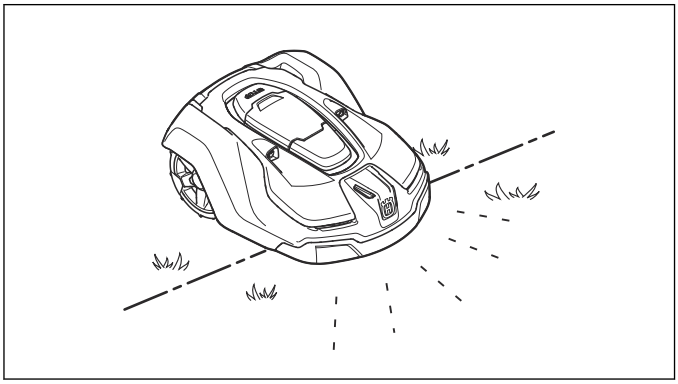
Norint kuo geriau nupjauti veją, peiliai turi būti geros būklės. Norint kiek galima ilgiau peilius išlaikyti aštrius, svarbu iš vejos pašalinti šakas, akmenukus ir kitus pašalinius daiktus.

Norint tinkamai nupjauti žolę, reikia reguliariai keisti peilius. Žr. *Peilių keitimas psl. 48*.

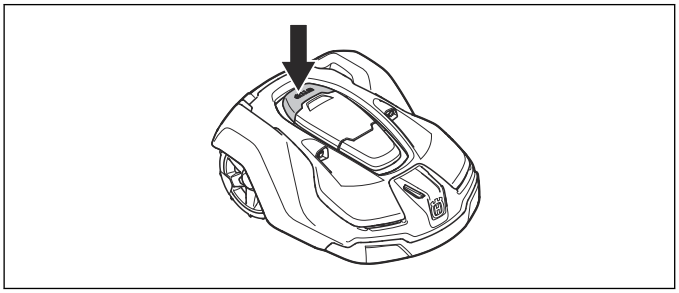
1.2.3 Darbo metodas

Robotas vejapjovė žolę pjauna automatiniu būdu. Jis nuolat pjauna arba kraunasi.

Kai robotas vejapjovė atsitrenkia į kliūtį arba priartėja prie kontūro kabelio, jis pavažiuoja atgal ir po to pasirenka kitą važiavimo kryptį. Jutikliai, esantys priekinėje ir galinėje dalyse pajunta, kai robotas vejapjovė priartėja prie kontūro kabelio. Prieš robotui vejapjovei sustojant ir apsisukant, jo priekis visada išlenda už kontūro kabelio tam tikru atstumu. Prireikus galima keisti šį atstumą ir atsižvelgti į instaliacijos vietą.

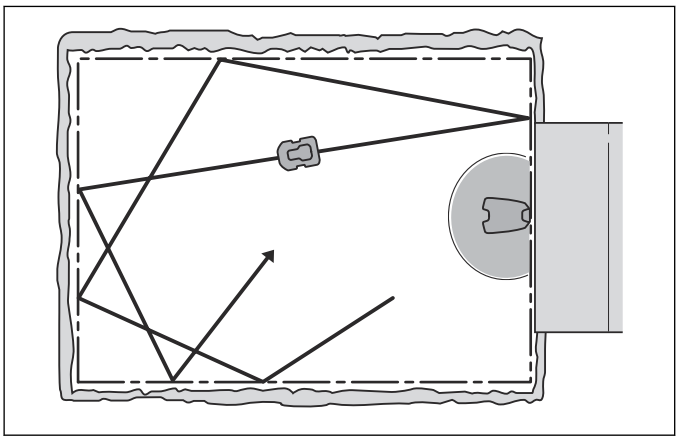


STOP mygtukas roboto vejapjovės viršuje dažniausiai naudojamas norint sustabdyti judantį robotą vejapjovę. Paspaudus **STOP** mygtuką, atsidaro dangtelis, po kuriuo yra valdymo skydelis. Visi roboto vejapjovės nustatymo parametrai valdomi valdymo skydelyje. Mygtukas **STOP** lieka įspaustas, kol dangtelis vėl uždaromas. Tai, kartu su **START** mygtuku, veikia kaip apsauga nuo netyčinio paleidimo.



1.2.4 Judėjimo kelias

Robotas vejapjovė juda atsitiktiniu maršrutu, todėl judėjimo kelias niekada nesikartoja. Su šia pjovimo sistema, veja nupjaunama lygiai ir nelieka roboto vejapjovės pjovimo žymių.



1.2.5 Įkrovimo stoties paieška

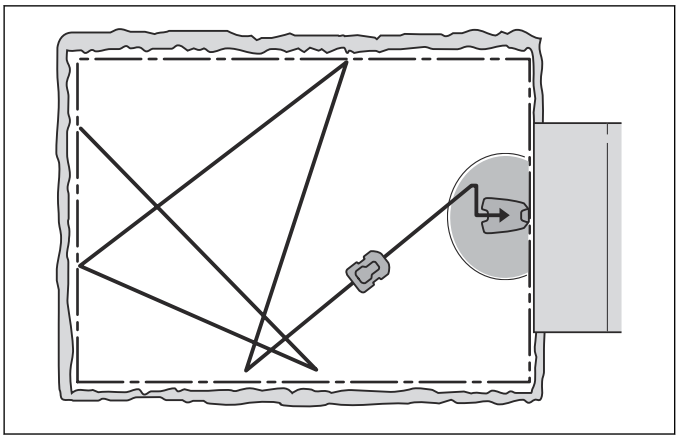
Galima nustatyti, kad robotas vejapjovė įkrovimo stoties ieškotų vienu iš 3 skirtingų būdų. Robotas vejapjovė naudoja šiuos 3 paieškos būdus ir suranda įkrovimo stotį kaip galėdamas greičiau, bet taip pat stengdamasis palikti kuo mažiau pėdsakų.

Naudojant rankinių nustatymų parinktis, galima apjungti 3 paieškos būdus ir optimizuoti įkrovimo stoties paiešką sudėtingesnės formos kieme, žr. *Installation (instaliacija) psl. 28*.

1.2.5.1 1-as paieškos būdas – netaisyklingas

Robotas vejapjovė juda netaisyklingai, kol priartėja prie įkrovimo stoties.

Šio paieškos būdo privalumas – nėra pėdsakų palikimo ant vejos rizikos. Trūkumas – paieška gali užtrukti ilgai.



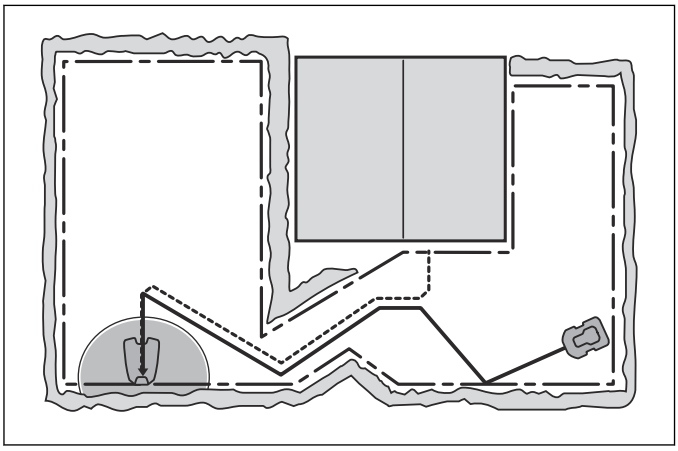
1.2.5.2 2 paieškos būdas – važiuojama pagal kreipiamąjį kabelį

Robotas vejapjovė važinėja netaisyklingai, kol pasiekia gido kabelį. Tada robotas vejapjovė važiuoja link įkrovimo stoties pagal gido kabelį.

Kreipiamasis kabelis - tai kabelis, nutiestas iš įkrovimo stoties į, pavyzdžiui, nuošalią darbo zonos dalį arba siauru pravažiavimu ir po to sujungtas su kontūro kabeliu. Žr. *Gido kabelio instaliacija psl. 19*.

Šis paieškos būdas robotui vejapjovei leidžia lengviau surasti įkrovimo stotį, kai ji yra už daugelio arba didelių atskirtų plotų, siaurų praėjimų ar stačių šlaitų.

Šio paieškos būdo privalumas – greitesnė paieška.



1.2.5.3 3 paieškos būdas – važiuojama pagal kontūro kabelį

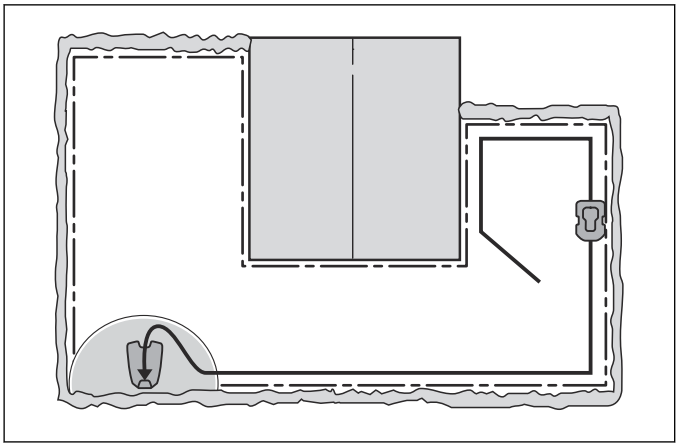
Robotas vejapjovė važinėja netaisyklingai, kol pasiekia kontūro kabelį. Tada iki įkrovimo stoties jis važiuoja pagal kontūrą. Robotas vejapjovė atsitiktiniu būdu pasirenka važiuoti pagal laikrodžio rodyklę arba prieš laikrodžio rodyklę.

Šis paieškos būdas tinkamas kai pjaunamas didelis atviras plotas, platūs praėjimai (platesni nei 3 m) ir, kai nėra arba yra tik kelios mažos atskirtos salelės (gėlynai, krūmai t.t.).

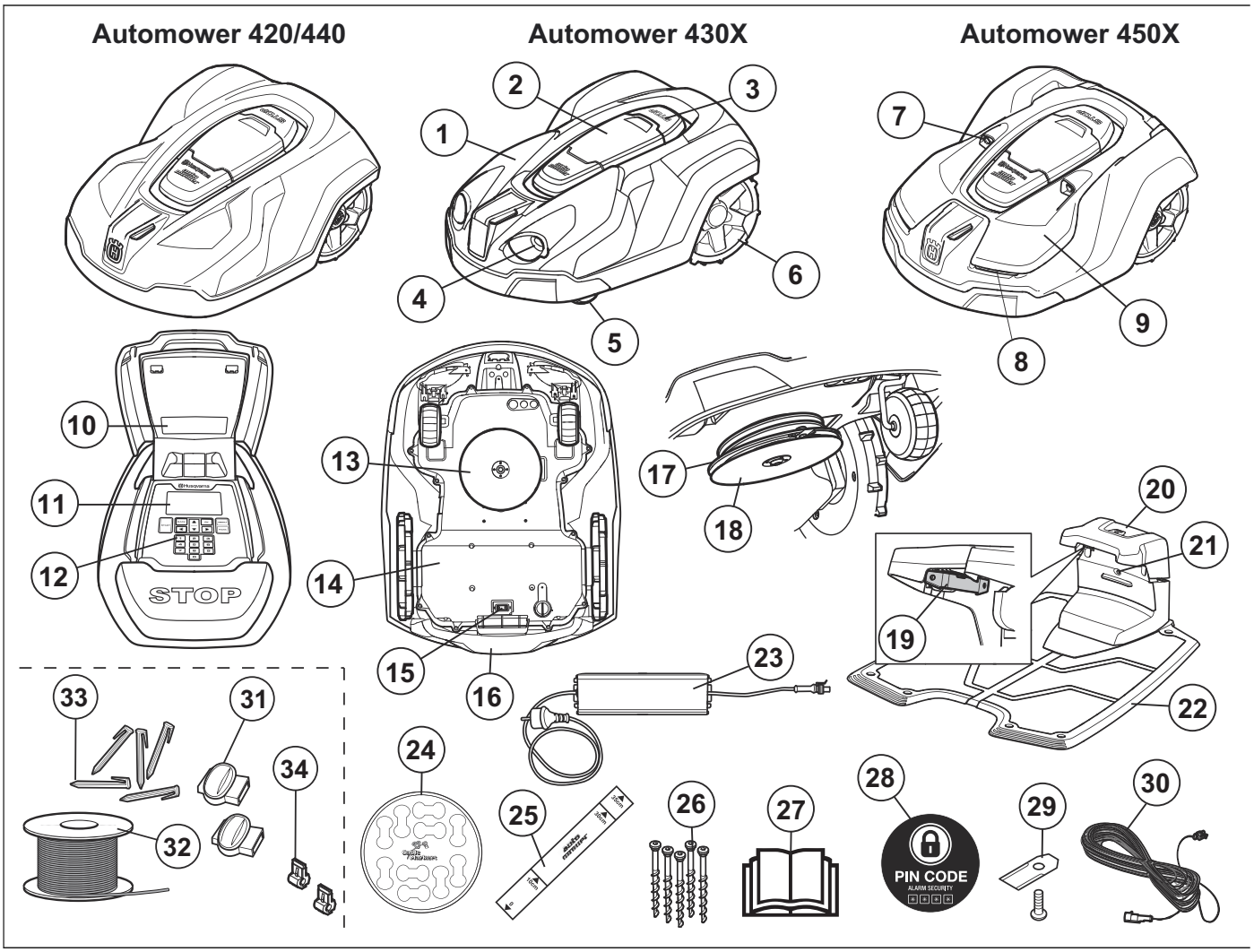
Šio paieškos būdos privalumas – nereikia montuoti kreipiamojo kabelio.

Trūkumas – išilgai kontūro gali susiformuoti pėdsakai. Paieškos laikas pailgės, jei pjaunamame plote yra siaurų praėjimų ar daug atskirtų salelių.

Kaip taisyklė, šis paieškos būdas naudojamas tik tada, kai robotas vejapjovė nesuranda įkrovimo stoties 1 ar 2 būdais per tam tikrą laiko tarpą.



1.3 Gaminio apžvalga



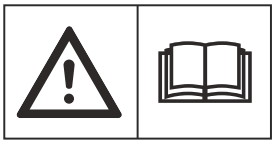
Skaičių paveikslėlyje reikšmės:

1. Korpusas
2. Ekrano ir klaviatūros dangtelis
3. STOP mygtukas
4. Priekiniai žibintai (priedas, Automower 430X)
5. Priekiniai ratai
6. Užpakaliniai ratai
7. Ultragarsiniai jutikliai (Automower 450X)
8. Priekiniai žibintai (Automower 450X)
9. Keičiamas dangtelis
10. Nominaliųjų parametrų plokštelė
11. Ekranas
12. Klaviatūra
13. Pjovimo sistema
14. Važiuoklės korpusas su elektronikos įtaisais, baterija ir varikliais
15. Rankenėlė
16. Pagrindinis jungiklis
17. Peilių diskas
18. Praslydimo plokštė
19. Kontaktinės juostelės
20. Statymo mygtukas (Automower 430X/450X)
21. Įkrovimo stoties, kontūro kabelio ir gido kabelio veikimo patikros šviesos diodai
22. Įkrovimo stotis
23. Maitinimo šaltinis (skirtingose rinkose maitinimo šaltinio išvaizda gali skirtis)
24. Laidų žymės
25. Matuoklis kontūro kabeliui įrengti (atlaužiamas nuo dėžės matuoklis)
26. Varžtai įkrovimo stočiai pritvirtinti
27. Naudojimo instrukcija ir greitasis vadovas
28. Įspėjimo apie pavojų lipdukas
29. Papildomi peiliai
30. Žemos įtampos kabelis
31. Jungiamosios kontūro kabelio movos [1]
32. Kontūro ir gido kabeliai [2]
33. Kuoliukai [3]
34. Kontūro kabelio jungtis [4]

[1] Yra atskirai įsigyjama montavimo komplekto dalis.
[2] Žr. 1 pastabą
[3] Žr. 1 pastabą
[4] Žr. 1 pastabą

1.4 Simboliai ant produkto

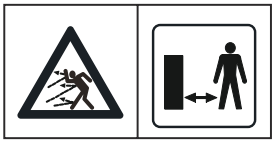
Šiuos simbolius galite rasti ant roboto vejapjovės. Atidžiai juos išstudijuokite.



ĮSPĖJIMAS. Prieš naudodami robotą vejapjovę perskaitykite instrukciją.

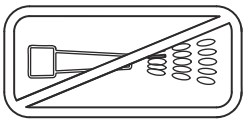
ĮSPĖJIMAS. Prieš atlikdami įrenginio priežiūrą ar ji pakeldami, naudokite išjungimo įrenginį.

Robotą vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai pagrindinis jungiklis nustatytas į *1* padėtį ir įvestas teisingas PIN kodas. Prieš atlikdami bet kokią apžiūrą ir (arba) techninę priežiūrą pagrindinį jungiklį pasukite į *0* padėtį.



ĮSPĖJIMAS. Laikykitės saugaus atstumo nuo veikiančio įrenginio. Saugokite rankas bei kojas ir nekiškite jų prie besisukančių peilių.

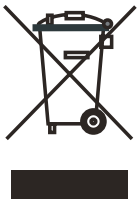
ĮSPĖJIMAS. Nevažiuokite ant įrenginio. Niekuomet nekiškite arti jo ar po juo rankų ar kojų.



Niekada roboto vejapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu.

Šis gaminys atitinka taikytinų EB direktyvų nuostatas.

Triukšmo sklaida į aplinką. Gaminio skleidžiamas triukšmas nurodytas *Techniniai duomenys psl. 63* ir nominalių parametrų plokštelėje.



Draudžiama išmesti šį gaminį kartu su buitinėmis atliekomis. Įsitikinkite, kad gaminį išmetate vadovaudamiesi teisės aktų reikalavimais.

Važiuoklėje yra komponentų, jautrių elektrostatinei iškrovai (ESD). Važiuoklė turi būti profesionaliai užsandarinta. Dėl šių priežasčių važiuoklę gali atidaryti tik įgaliotieji techninio aptarnavimo specialistai. Pažeista plomba gali lemti viso gaminio ar jo dalių garantijos praradimą.

Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti, nei sujungti.

Nenaudokite žoliapjovės šalia žemos įtampos kabelio. Būkite atsargūs pjaudami kraštus ten, kur įrengti kabeliai.

Prieš naudodami ar pakeldami robotą, naudokite išjungimo įrenginį.

2 Sauga

2.1 Saugos ženklų reikšmės

Įspėjimai, perspėjimai ir pastabos yra skirtos atkreipti dėmesį į ypač svarbias naudotojo instrukcijos dalis.

PERSPĖJIMAS: Naudojamas, kai naudotojui ar šalia esantiems asmenims kyla mirtino arba sunkaus sužeidimo pavojus arba, jei nesilaikoma naudotojo instrukcijoje pateiktų nurodymų.

PASTABA: Naudojamas, kai kyla pavojus sugadinti gaminį, kitas medžiagas arba padaryti žalą aplinkai, jei nesilaikoma naudotojo instrukcijoje pateiktų nurodymų.

Pasižymėkite: Naudojama pateikti daugiau, nei būtina esamoje situacijoje, informacijos.

2.2 Bendrieji saugos nurodymai

Kad būtų lengviau suprasti, naudojimo instrukcijoje naudojama tokia sistema:

- Tekstas parašytas *pasvirusiu* šriftu yra rodomas roboto vejapjovės ekrane arba yra nuoroda į kitą šios naudojimo instrukcijos skyrių.
- Tekstas parašytas **paryškintuoju** šriftu yra vieno iš roboto vejapjovės klaviatūros mygtukų pavadinimas.
- Tekstas parašytas *DIDŽIOSIOMIS* ir *pasvirusiomis* raidėmis nurodo pagrindinio jungiklio padėtį ir skirtingus galimus roboto vejapjovės darbo režimus.

2.2.1 SVARBU. PRIEŠ NAUDODAMI ATIDŽIAI PERSKAITYKITE. IŠSAUGOKITE, KAD GALĖTUMĖTE PASINAUDOTI ATEITYJE

Už nelaimingus atsitikimus arba pavojus, kurie gali kilti kitiems žmonėms arba jų turtui, atsako naudotojas.

Šis prietaisas neskirtas naudoti asmenims (tarp jų ir vaikams) su ribotais fiziniais, jutiminiais ar protiniais gebėjimais, neturinčiais patirties ar žinių, nebent asmuo, atsakingas už jų saugą, pateikė atitinkamas instrukcijas. Žiūrėkite, kad su įrenginiu nežaistų vaikai.

Šį prietaisą gali naudoti vaikai nuo 8 metų amžiaus ir kiti asmenys su ribotais fiziniais, jutiminiais ar protiniais sugebėjimais, arba stokojantys patirties ar žinių, jei yra prižiūrimi arba instruktuoti dėl saugaus prietaiso naudojimo ir supranta gresiančius pavojus. Gali būti, kad pagal vietos teisės aktus ribojamas naudotojo amžius. Be priežiūros vaikai neturėtų valyti prietaiso ir atlikti priežiūros darbų.

Jeigu pažeistas laidas ar kištukas, jokiu būdu nejunkite maitinimo šaltinio į tinklą. Jeigu laidas susidėvėjęs ar pažeistas, padidėja elektros smūgio pavojus.

Kraukite tik įkrovimo stotyje esantį akumuliatorių. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, akumuliatorius gali perkaisti arba iš jo gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu / neutralizuojančiu skysčiu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

Naudokite tik gamintojo rekomenduojamas originalias baterijas. Naudojant kitokias baterijas negalima garantuoti gaminio saugumo. Nenaudokite neįkraunamų baterijų.

Prieš išimant bateriją, prietaisą būtina atjungti nuo maitinimo tinklo.

PERSPĖJIMAS: Netinkamai naudojamas robotas vejapjovė gali būti pavojingas.

PERSPĖJIMAS: Niekada nenaudokite roboto vejapjovės, kai pjovimo teritorijoje yra žmonių, ypač – vaikų ar gyvūnų.

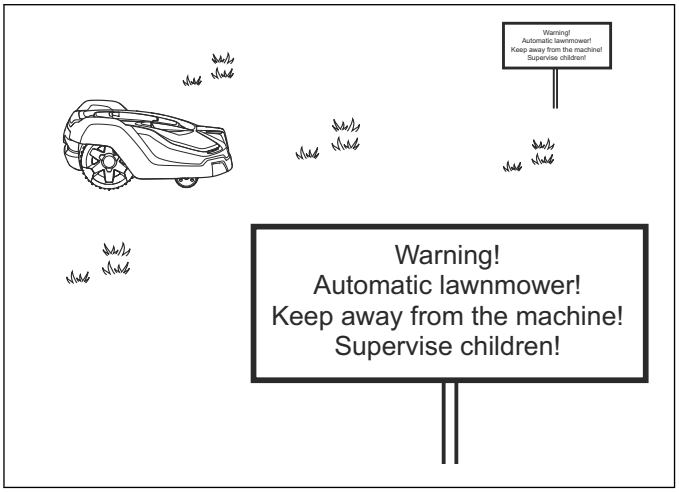
PERSPĖJIMAS: Saugokite rankas bei kojas ir nekiškite jų prie besisukančių diskų. Kai variklis veikia, niekuomet nekiškite arti korpuso ar po juo rankų ar kojų.

2.3 Naudojimo saugos instrukcijos

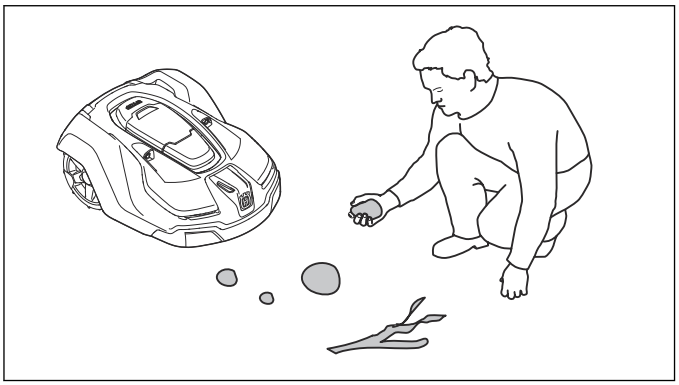
2.3.1 Naudojimas

- Šis robotas vejapjovė skirtas žolei pjauti atviruose ir lygiuose vejos plotuose. Jį galima naudoti tik su gamintojo rekomenduojama įranga. Bet koks kitas naudojimas yra netinkamas. Tiksliai vadovaukitės gamintojo naudojimo ir priežiūros instrukcijomis.

- Jeigu robotas vejapjovė naudojama viešojoje vietoje, aplink darbo sritį būtina pastatyti įspėjamuosius ženklus. Įspėjamuosiuose ženkluose būtina pateikti šį tekstą: **Įspėjimas! Robotas vejapjovė! Nesiartinkite prie įrenginio! Nepalikite vaikų be priežiūros!**



- Kai pjovimo zonoje yra žmonių (ypač vaikų) arba gyvūnų, panaudokite funkciją **PARK** arba išjunkite pagrindinį jungiklį. Rekomenduojama suprogramuoti robotą vejapjovę darbui tada, kai srityje vykdoma mažai veiklos, pvz., naktį. Žr. *Timer (laikmatis) psl. 23*.
- Tik asmenys, gerai susipažinę su specialiosiomis įrenginio charakteristikomis ir saugos reikalavimais, gali dirbti su robotu vejapjove, atlikti jo priežiūrą ir taisyti jį. Prieš naudodami robotą vejapjovę, atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, kad gerai supratote joje pateiktas instrukcijas.
- Draudžiama keisti originalią roboto vejapjovės konstrukciją. Darydami bet kokius pakeitimus, prisiimate visą riziką.
- Patikrinkite, ar ant vejos nėra akmenų, šakų, įrankių, žaislų ar kitų daiktų, galinčių pažeisti peilius. Dėl daiktų, esančių ant vejos, robotas vejapjovė gali įstrigti, todėl prieš tęsiant pjovimą juos reikia pašalinti. Prieš šalindami kliūtį visada nustatykite pagrindinį jungiklį į *0* padėtį.

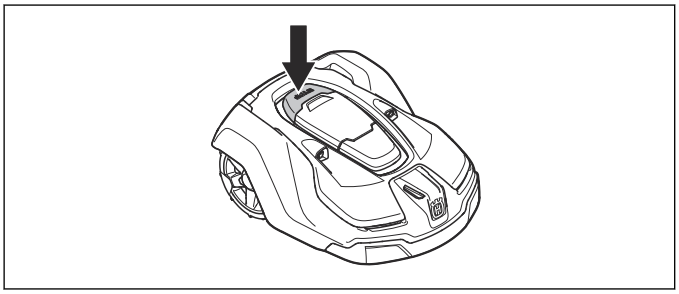


- Robotą vejapjovę paleiskite pagal instrukcijas. Kai pagrindinis jungiklis nustatytas į 1 padėtį, saugokite savo rankas ir pėdas nuo besisukančių peilių. Niekada nekiškite rankų ir kojų po robotu vejapjove.
- Niekada nelieskite iki galo nesustojusių judančių dalių, pvz., peilių disko.
- Niekada nekelkite ir nenešiokite roboto vejapjovės, kai jo pagrindinis jungiklis nustatytas į „1“ padėtį.
- Neleiskite roboto vejapjovės naudoti asmenims, kurie nežino, kaip jis veikia ir elgiasi.
- Robotas vejapjovė niekada negali susidurti su žmonėmis ar kitais gyvais padarais. Jei žmogus ar gyvūnas patenka į roboto veikimo teritoriją, jis turi būti nedelsiant sustabdytas. Žr. *Stabdyti psl. 46*.
- Nieko nedėkite ant roboto vejapjovės ar jo įkrovimo stoties viršaus.
- Neleiskite naudoti roboto vejapjovės, jeigu pažeista jo apsauga, peilių diskas ar korpusas. Taip pat nenaudokite jo, jei yra pažeisti peiliai, varžtai, veržlės ar kabeliai. Neprijunkite pažeisto kabelio ir nelieskite pažeisto kabelio, jei jis neatjungtas nuo maitinimo lizdo.
- Nenaudokite automatinės vejapjovės, jeigu neveikia jos pagrindinis jungiklis.
- Jeigu nenaudojate roboto vejapjovės, visada išjunkite jį pagrindiniu jungikliu. Robotą vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai pagrindinis jungiklis nustatytas į „1“ padėtį ir įvestas teisingas PIN kodas.
- Roboto vejapjovės niekuomet negalima naudoti vienu metu su laistomuoju purkštuvu. Naudokite laikmačio funkciją (žr. *Timer (laikmatis) psl. 23*) – taip vejapjovė ir laistytuvas niekada neveiks vienu metu.
- „Husqvarna“ negali užtikrinti visiško suderinamumo tarp automatinės vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokių kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siųstuvai, klausos aparatai, užkasti „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.
- Integruota signalizacija yra labai garsi. Būkite atsargūs, dažniausiai tada, kai robotas vejapjovė veikia viduje.
- Robotas gali sustoti dėl metalinių daiktų žemėje (pvz., užkasto gelžbetonio ar tinklų nuo kurmių). Metaliniai daiktai gali trikdyti kontūro signalus, dėl ko robotas gali sustoti.
- Roboto vejapjovės niekada negalima naudoti žemesnėje kaip 0 °C arba aukštesnėje kaip 45 °C temperatūroje. Dėl to gaminys gali sugesti.

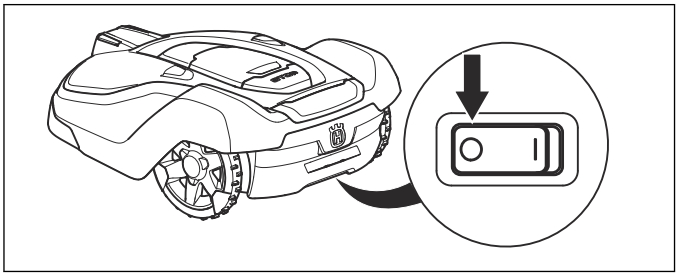
2.3.2 Roboto vejapjovės pakėlimas ir perkėlimas

Jei norite saugiai gabenti iš ar į darbo zoną:

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad sustabdytumėte robotą vejapjovę. Jei nustatyta vidutinio ar aukšto lygio sauga (žr. *Security (sauga) psl. 26*), reikia įvesti PIN kodą. PIN kodas yra sudarytas iš keturių skaitmenų ir yra pasirenkamas pirmą kartą paleidžiant robotą vejapjovę. Žr. *Pirmas paleidimas ir kalibravimas psl. 21*.



2. Pagrindinį jungiklį pasukite į *0* padėtį.



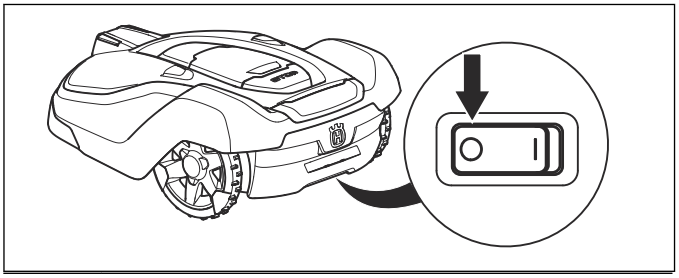
3. Automatinę vejapjovę neškite laikydami už rankenos ir nukreipę peilių diską nuo savo kūno.

PASTABA: Nebandykite roboto vejapjovės pakelti, kai jis sustojęs įkrovimo stotyje. Tai gali sugadinti įkrovimo stotį ir (arba) robotą vejapjovę. Prieš pakeldami robotą vejapjovę, paspauskite **STOP** mygtuką ir ištraukite jį iš įkrovimo stoties.

2.3.3 Priežiūra

PERSPĖJIMAS: Kai robotas vejapjovė yra apverstas, pagrindinis jungiklis visada turi būti *0* padėtyje.

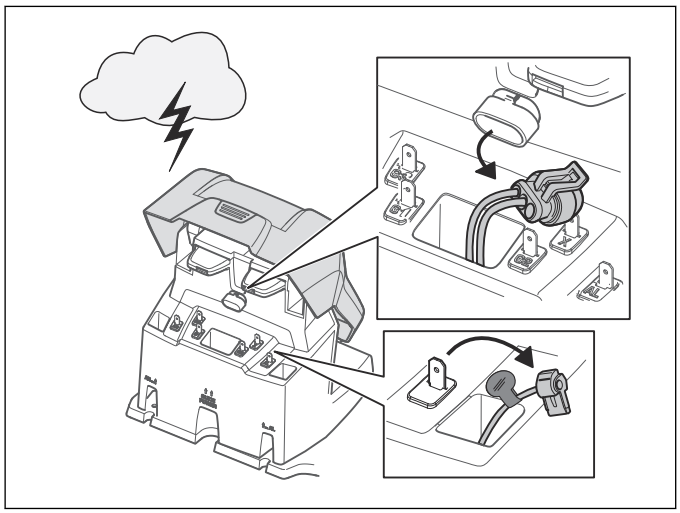
Pagrindinis jungiklis turi būti nustatytas į *0* padėtį atliekant darbus su roboto važiuokle, pvz., valant ar keičiant peilius.



PASTABA: Niekada roboto vejapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu. Niekada nevalykite tirpikliais.

Robotą vejapjovę tikrinkite kartą į savaitę ir pakeiskite sugadintas ar susidėvėjusias dalis. Žr. *Priežiūra psl. 48*.

2.3.4 Jei kyla audra su perkūnija



Jeigu artėja audra su perkūnija, siekiant sumažinti roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties elektroninių blokų sugadinimo grėsmę, rekomenduojama atjungti visas įkrovimo stoties jungtis (maitinimo tinklo, kontūro kabelio ir gido kabelio).

1. Įsitikinkite, jog laidai yra pažymėti duotais žymekliais tam, kad būtų paprasčiau prijungti. Įkrovimo stoties jungtys pažymėtos AR, AL, G1, G2 ir G3.
2. Atjunkite prijungtus laidus ir maitinimą.
3. Prijunkite visus kabelius ir maitinimą, kai audra su perkūnija baigsis. Svarbu kiekvieną kabelį prijungti į savo vietą.

3.1 Pristatymas

Šiame skyriuje pateikta svarbi informacija, kurią reikia žinoti planuojant instaliaciją.

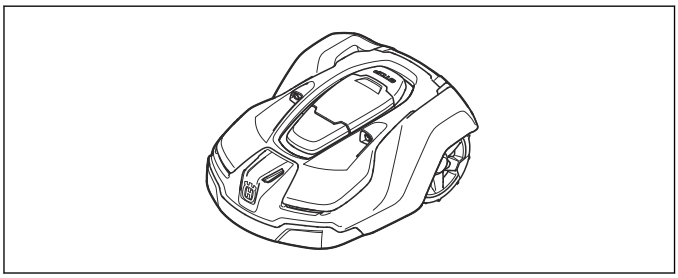
Prieš įrengdami susipažinkite su dėžės turiniu.

Automower 420/430X/440/450X	
Robotas vejapjovė	√
Įkrovimo stotis	√
Maitinimo šaltinis	√
Žemos įtampos kabelis	√
Įkrovimo stoties varžtai	6 vnt.
Šešiabriaunis raktas	√
Matuoklis	√
Laidų žymės	√
Naudojimo instrukcija ir greitasis vadovas	√
Papildomi peiliai	9 vnt.
Įspėjimo apie pavojų lipdukas	√

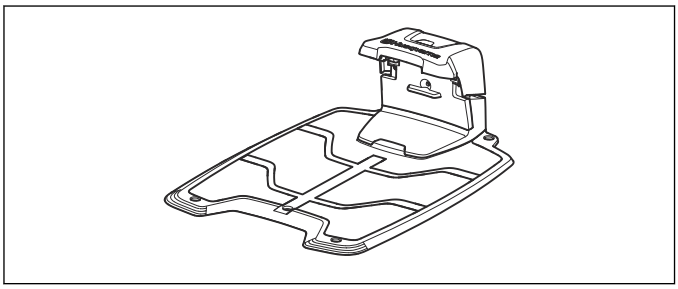
3.1.1 Pagrindinių dalių instaliacija

Roboto vejapjovės instaliaciją sudaro keturios pagrindinės dalys:

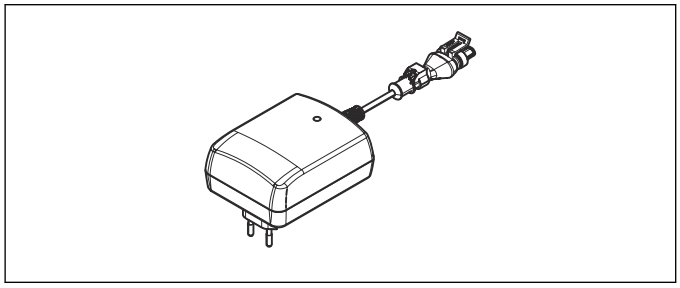
1. Robotas vejapjovė, kuris veją pjauna judėdamas atsitiktiniu maršrutu.



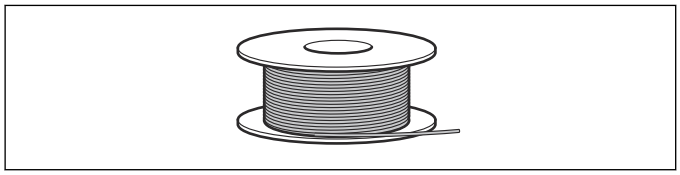
2. Įkrovimo stotis – tai vieta, kur robotas vejapjovė grįžta, kai baterijos lygis tampa per mažas.



3. Maitinimo šaltinis, prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie 100 – 240 V sieninio elektros lizdo. Maitinimo šaltinis jungiamas į sieninį elektros lizdą ir 10 m ilgio žemos įtampos kabeliu sujungiamas su įkrovimo stotimi. Žemos įtampos 3 m ir 20 m ilgio kabelius galima įsigyti kaip papildomus priedus. Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima. Pvz., žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti.



4. Kontūro kabelis klojamas vejos pakraščiuose ir aplink įvairias kliūtis bei augalus, į kuriuos robotas vejapjovė neturi atsitrenkti. Kontūro kabelis naudojamas ir kaip kontūro (ribų), ir kaip gido kabelis. Maksimalus leistinas kontūro kabelio ilgis yra 800 m.



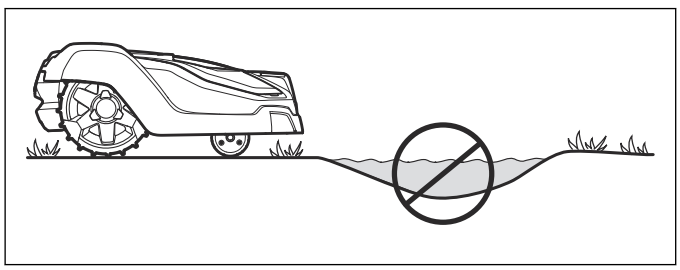
3.2 Pasiruošimas

Prieš pradėdami įrengti perskaitykite visą šį skyrių. Nuo to, kaip įrengta instaliacija, taip pat priklauso roboto vejapjovės darbo veiksmingumas. Todėl svarbu atidžiai suplanuoti instaliaciją.

Paprasčiau planuoti nusipiešus darbo zonos su visomis kliūtimis eskizą. Jame lengviau pamatyti tinkamiausias įkrovimo stoties, kontūro ir kreipiamojo kabelių padėtis. Eskize pažymėkite, kur turėtų būti nutiesti kontūro ir kreipiamasis kabeliai.

Apsilankykite svetainėje www.husqvarna.com, kur rasite daugiau aprašymų ir patarimų apie instaliaciją.

1. Jei veja darbo zonoje yra aukštesnė nei 10 cm, nupjaukite ją standartine vejapjove. Surinkite nupjautą žolę.
2. Užpilkite duobes ir įdubas, kad jose nesikauptų lietaus vanduo. Važiuodamas per vandens balas, gaminys gali sugesti. Žr. *Garantijos sąlygos psl. 65*.



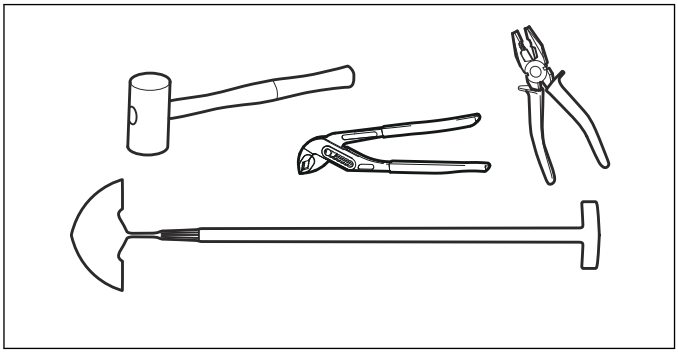
3. Prieš instaliaciją, atidžiai perskaitykite visų veiksmų aprašus.
4. Patikrinkite, ar yra visos instaliacijai reikalingos dalys. Žr. *Gaminio apžvalga psl. 6*.
   - Robotas vejapjovė
   - Įkrovimo stotis
   - Maitinimo šaltinis

- Žemos įtampos kabelis
- Varžtai įkrovimo stočiai
- Matuoklis

3.2.1 Instaliavimo įrankiai

Įrengiant instaliaciją jums taip pat reikės:

- Plaktuko / plastmasinio plaktuko (juo lengviau įkalsite į žemę kuoliukus).
- Universalios plokščiareplės kontūro kabeliui nukirpti ir kontaktiniams elementams suspausti.
- Universalios replės (movoms suspausti).
- Pjaustytuvo / tiesaus kastuvo, jeigu kontūro kabelį reikia užkasti.



3.3 Įkrovimo stotis

Įkrovimo stotis atlieka 3 funkcijas:

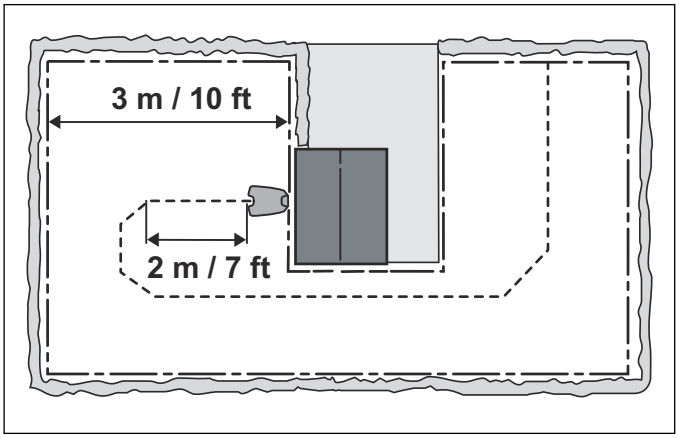
- Siunčia signalus kontūro kabeliu.
- Gido kabeliu siunčia valdymo signalus, kad robotas vejapjovė galėtų surasti įkrovimo stotį.
- Įkrauna roboto vejapjovės akumuliatorių.

3.3.1 Geriausia vieta įkrovimo stočiai

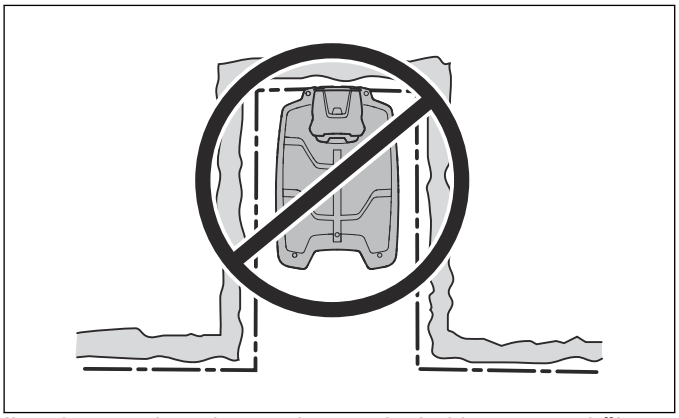
Ieškodami tinkamiausios įkrovimo stoties įrengimo vietos, atsižvelkite į šiuos veiksnius:

- Prieš įkrovimo stotį turi būti palikta ne mažiau, kaip 3 m laisvo ploto.
- Iš abiejų įkrovimo stoties pusių turi būti mažiausiai 1,5 m ilgio tiesios kontūro kabelio atkarpos. Bet koks kitas išsidėstymas gali reikšti, kad robotas vejapjovė gali prisijunginėti prie įkrovimo stoties tik iš šono, o tai apsunkins prisijungimą.
- Ji turi būti netoli elektros lizdo. Pateikiamo žemosios įtampos kabelio ilgis yra 10 m.
- Ant paviršius, ant kurio statoma įkrovimo stotis, nėra aštrių objektų.
- Apsauga nuo vandens purslų, pavyzdžiui, iš laistymo įrangos.
- Apsauga nuo tiesioginės saulės spindulių.
- Jeigu darbo zona kalvota, įrenkite žemesnėje jos vietoje.
- Gali būti reikalavimas įkrovimo stotį įrengti pašaliniams nematomoje vietoje.

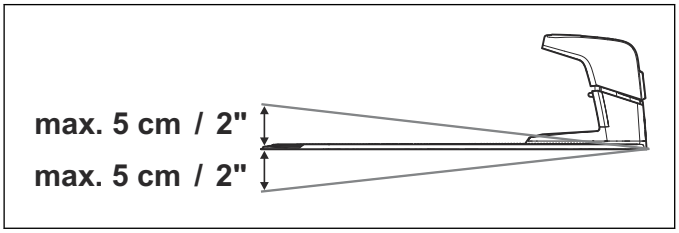
Prieš įkrovimo stotį turi būti daug laisvos vietos (min. 3 m). Ją taip pat rekomenduojama įrengti darbo zonos centre, kad robotas vejapjovė lengviau pasiektų visas darbo zonos dalis.



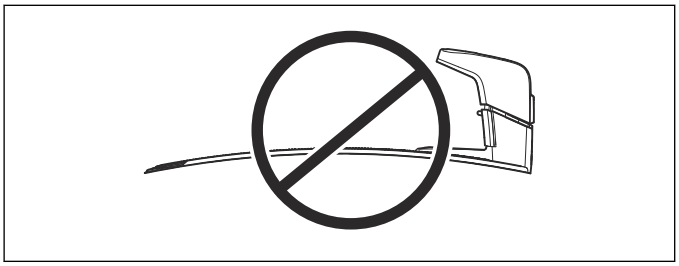
Nelaikykite įkrovimo stoties siauroje vietoje arba kampe. Robotui gali būti sunku surasti įkrovimo stotį.



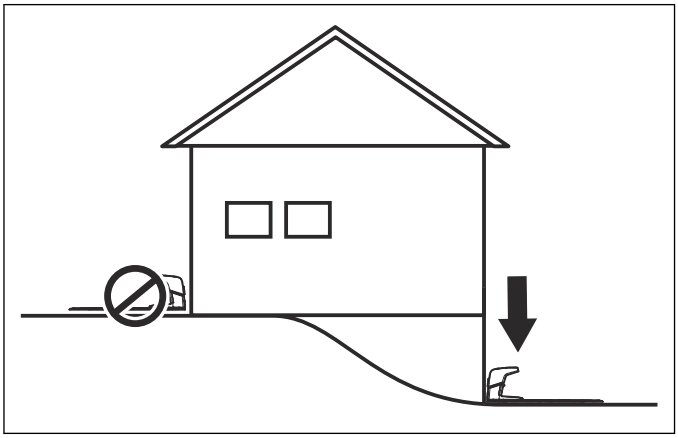
Įkrovimo stotis turi stovėti ant palyginti lygaus paviršiaus. Priekinis įkrovimo stoties galas turi būti aukščiau arba žemiau už galinę dalį, kaip parodyta tolesniame pav.



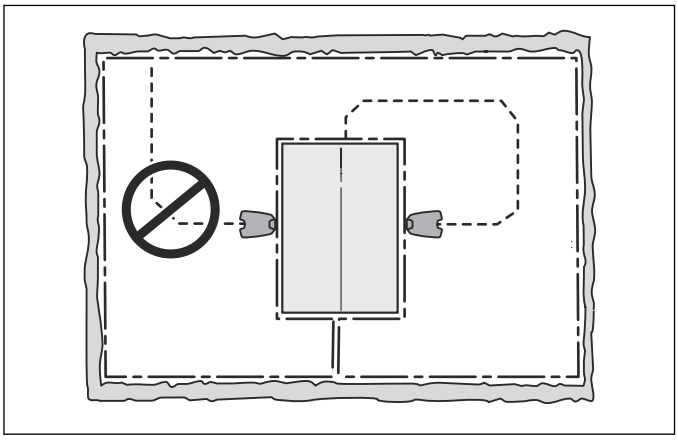
Įkrovimo stotis neturi būti pastatyta taip, kad sulinktų jos pagrindo plokštė.



Jeigu instaliacija atliekama darbo zonoje su stačiu nuolydžiu, įkrovimo stotis turi stovėti nuolydžio apačioje. Taip robotui vejapjovei bus lengviau judėti pagal gido kabelį iki įkrovimo stoties.



Įkrovimo stotis neturi būti įrengta atskiroje vietoje, kadangi toks išsidėstymas neleis tinkamai ištiesti gidą kabelį. Jeigu įkrovimo stotį reikės įrengti atskirame plote, gidas kabelis turi būti prijungtas prie atskiros vietos. Apie saleles daugiau skaitykite *Darbo zonos ribos psl. 16*.



3.3.2 Prijungimas prie maitinimo šaltinio

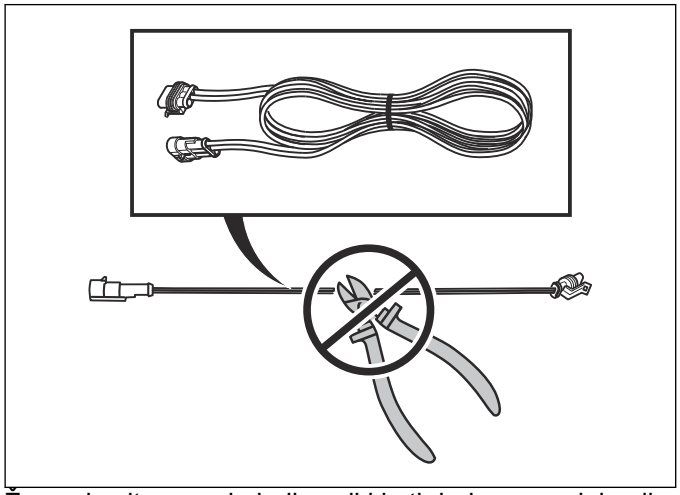
Planuodami maitinimo šaltinio pastatymo vietą, atsižvelkite į toliau pateiktus aspektus:

- Nedidelis atstumas nuo įkrovimo stoties.
- Apsauga nuo lietaus.
- Apsauga nuo tiesioginių saulės spindulių.

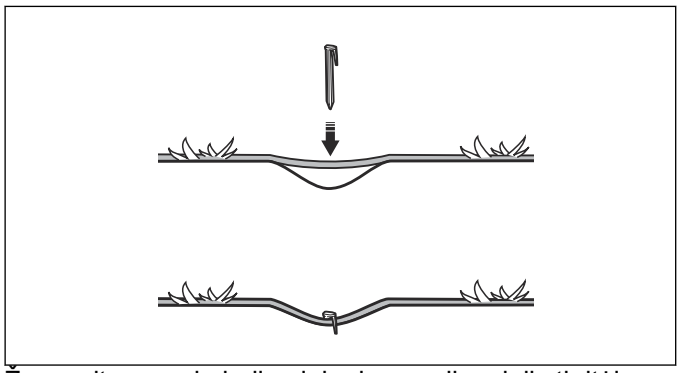
Maitinimo šaltinis turi būti gerai vėdinamoje vietoje ir uždengtas stogu. Jeigu maitinimo šaltinis į kištukinį lizdą jungiamas lauke, šis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke. Maitinimo šaltinį jungiant į sieninį lizdą rekomenduojama naudoti apsauginį srovės pertraukiklį (RCD).

PERSPĖJIMAS: Taikoma JAV ir Kanadoje. Jei maitinimo lizdas sumontuotas lauke: Elektros smūgio pavojus. Montuokite tik uždengtoje A klasės GFCI saugykloje (RCD), pasižyminčioje vandeniui nelaidžia talpykla su įstatytu arba pašalintu priedo kaiščio dangteliu.

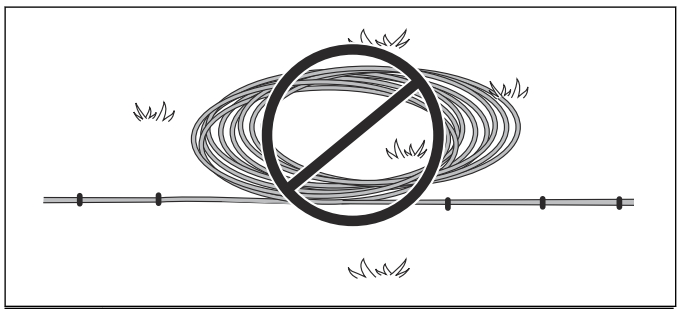
Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima. Pvz., žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti. Žemos įtampos 3 m arba 20 m ilgio kabelius galima įsigyti kaip papildomus priedus.



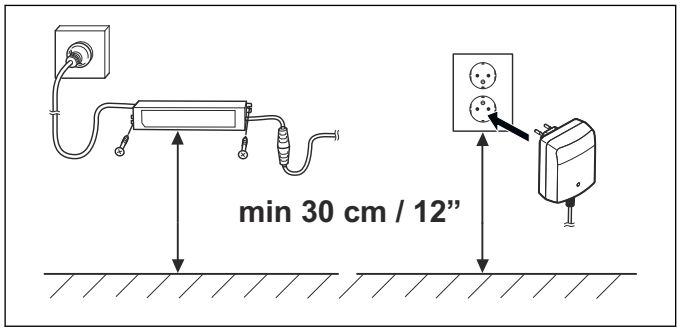
Žemosios įtampos kabelis gali kirsti darbo zoną, jeigu jis pritvirtinamas arba užkasamas. Pjovimo aukštis turi būti toks, kad peiliai jokių būdu neliestų žemosios įtampos kabelio.



Žemos įtampos kabelio niekada negalima laikyti ritėje arba po įkrovimo stoties pagrindo plokšte, nes jis gali trukdyti iš įkrovimo stoties siunčiamiems signalams.



PERSPĖJIMAS: Jokiais atvejais nemontuokite maitinimo šaltinio tokiame aukštyje, kur kyla pavojus, kad jį gali apsemti vanduo (montuokite ne žemiau kaip 30 cm nuo žemės paviršiaus). Draudžiama maitinimo šaltinį statyti ant žemės.



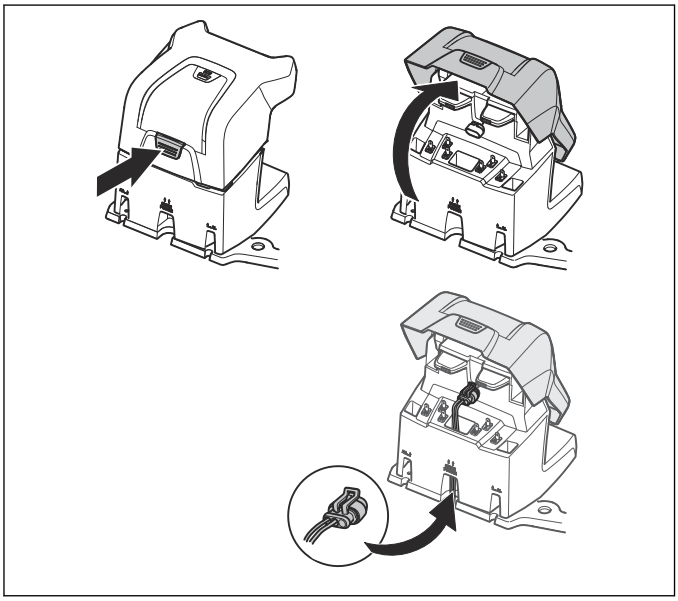
PERSPĖJIMAS: Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima jokiais atvejais. Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti.

PERSPĖJIMAS: Įkrovimo stotį atjunkite ištraukdami jos maitinimo kištuką, pavyzdžiui, prieš ją valant ar remontuojant kontūro kabelį.

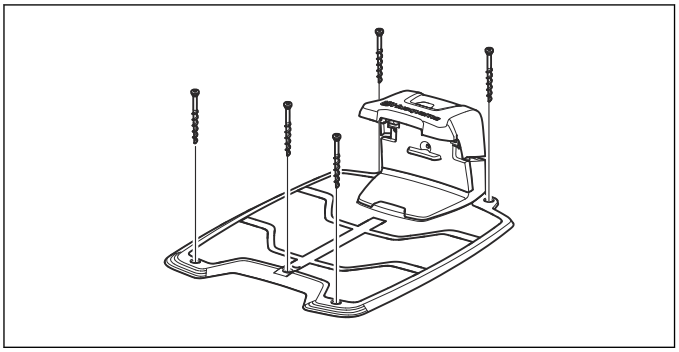
PASTABA: Žemos įtampos kabelis turi būti išdėstytas ir pjovimo aukštis nustatytas taip, kad peiliai nesiliestų su juo.

3.3.3 Įkrovimo stoties instaliacija ir prijungimas

1. Pastatykite įkrovimo stotį tinkamoje vietoje.
2. Kilstelėkite apsauginį įkrovimo stoties gaubtą ir prijunkite prie jo žemosios įtampos kabelį.

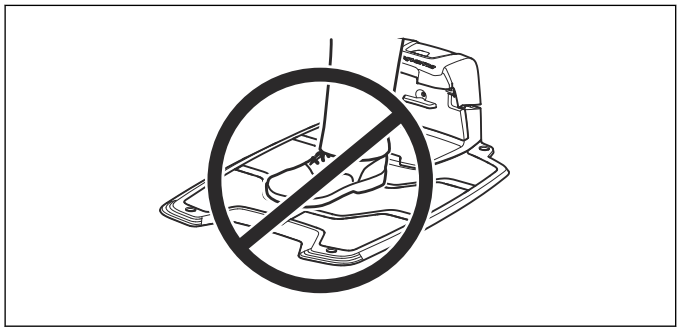


3. Prijunkite maitinimo šaltinio maitinimo lizdą prie 100-240 V sieninio lizdo. Jeigu maitinimo šaltinis į kištukinį lizdą jungiamas lauke, šis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke. Žr. *Prijungimas prie maitinimo šaltinio psl. 13*.
4. Komplekte esančiais varžtais pritvirtinkite įkrovimo stotį prie žemės. Įsitikinkite, kad varžtai įsukti iki galo ir jų galvutės įleistos. Jei įkrovimo stotis pastatyta prie sienos, prieš tvirtindami ją prie žemės prijunkite visus kabelius.



PASTABA: Neleidžiama įkrovimo stoties plokštėje daryti naujų kiaurymių. Pagrindo plokštei pritvirtinti prie žemės galima naudoti tik esančias angas.

PASTABA: Neužminkite ir nevaikščiokite ant įkrovimo stoties plokštės.



3.4 Baterijos įkrovimas

Prijungus įkrovimo stotį, galima įkrauti robotą vejapjovę. Pagrindinį jungiklį pasukite į *1* padėtį.

Kol klosite kontūro ir gido kabelius, robotą vejapjovę pastatykite įkrovimo stotyje.

Visiškai įkrauti tuščią bateriją trunka maždaug 80-100 minučių.

PERSPĖJIMAS: Robotą vejapjovę įkraukite tik tam skirtoje įkrovimo stotyje. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

Pasižymėkite: Roboto vejapjovės negalima naudoti, kol nebaigta instaliacija.

3.5 Kontūro kabelis

Kontūro kabelį galima įrengti vienu iš toliau aprašomų būdų.

- Kabelį prie žemės pritvirtinkite kuoliukais.

  Kabėmis pritvirtinkite kontūro kabelį, jeigu pirmosiomis darbo savaitėmis dar planuojate keisti jo išdėstymą. Po kelių savaičių kabelį apaugs žolė, ir jis jau bus nematomas. Naudokite plaktuką / plastikinį plaktuką ir kuoliukus.
- Užkaskite kabelį.

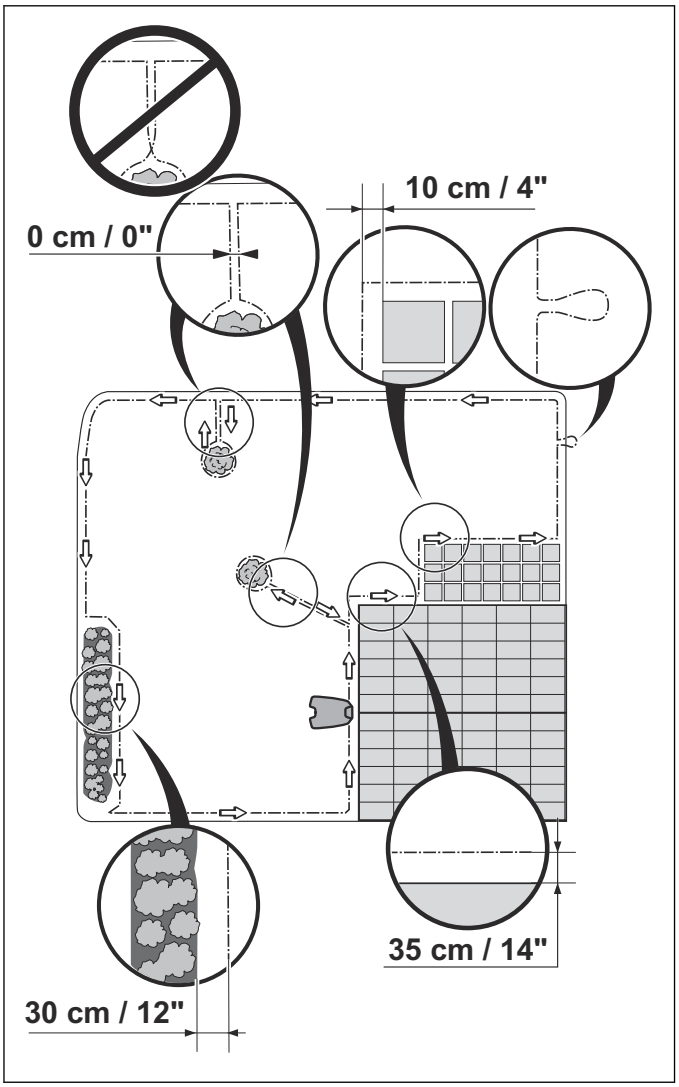
  Jei veją planuojate purenti ar ventiliuoti, kontūro kabelį patartina užkasti po velėna. Abu būdus galima naudoti kartu, kai viena kontūro kabelio dalis yra pritvirtinama kabėmis, o kita užkasama. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytuvą arba tiesųjį kastuvą. Įsitikinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 centimetras ir daugiausiai 20 centimetrų nuo žemės paviršiaus.

3.5.1 Kontūro kabelio klojimo planavimas

Kontūro kabelio klojimas:

- Laidas apjuosia darbo zoną. Naudokite originalų kontūro kabelį. Šis specialiai suprojektuotas kabelis yra atsparus dirvožemio drėgmei.
- Bet kuriame darbo zonos taške robotas vejapjovė nenutolsta nuo kabelių daugiau nei 35 m atstumu.
- Kabelio ilgis neturi viršyti 800 m.
- Galima apie 20 cm papildomo kabelio, prie kurio vėliau galėsite prijungti gido kabelį. Žr. *Kontūro kabelio klojimas psl. 18*.

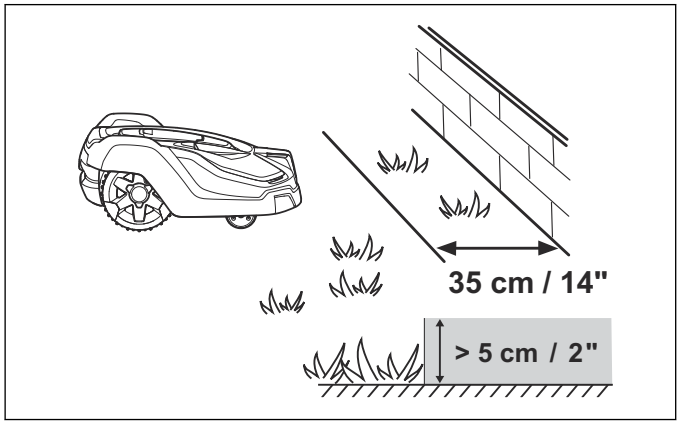
Toliau pateiktame paveiksle parodyta, kaip kloti kontūro kabelį aplink darbo zoną ir aplink kliūtis. Jei norite teisingai išmatuoti atstumą, naudokite tiekiamą liniuotę. Žr. *Gaminio apžvalga psl. 6*.



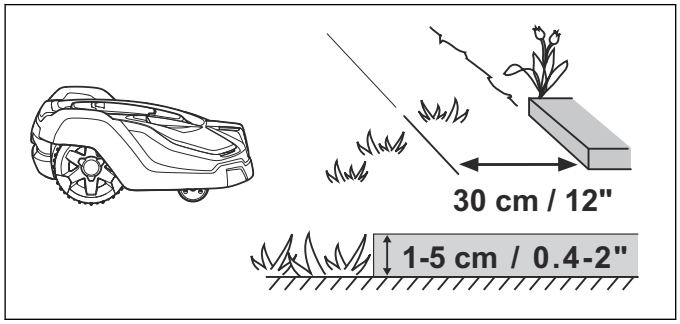
3.5.2 Darbo zonos ribos

Priklausomai nuo šalia darbo zonos esančių objektų, kontūro kabelis turi būti nutiestas įvairiais atstumais nuo kliūčių.

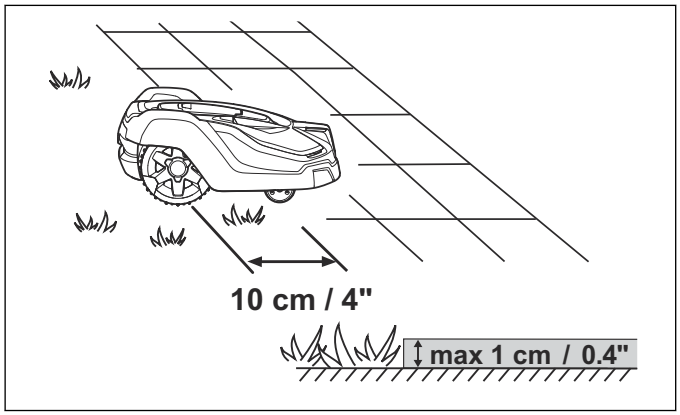
Jei darbo zoną riboja aukšta (5 cm arba aukštesnė) kliūtis, pvz., siena ar tvora, kontūro kabelį reikia kloti 35 cm atstumu nuo kliūties. Tai apsaugo robotą vejapjovę nuo susidūrimo su kliūtimi ir mažina korpuso dėvėjimąsi. Apie 20 cm vejos aplink nejudamą kliūtį nebus nupjauta.



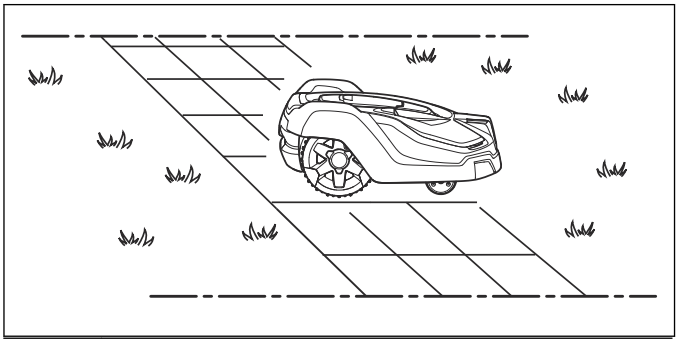
Jei darbo zoną riboja maži grioveliai, pvz., gėlynai ar maži pakilimai, pvz., maži apvadai (1-5 cm), kontūro kabelį reikia kloti 30 cm nuo jų, darbinio ploto viduje. Tai neleis ratams įvažiuoti į griovelį arba užvažiuoti ant apvado, nes dėl to gali pernelyg dėvėtis robotas vejapjovė. Apie 15 cm vejos išilgai griovelio (apvado) nebus nupjauta.



Jeigu darbo zona ribojasi su išgrįstu (akmenimis ir pan.) taku, kuris yra viename lygyje su veja (+/– 1 cm), robotui vejapjovei galima leisti šiek tiek ant jo užvažiuoti. Kontūro kabelį reikia pakloti 10 cm nuo tako krašto. Visa žolė palei grįstą taką bus pjaunama.

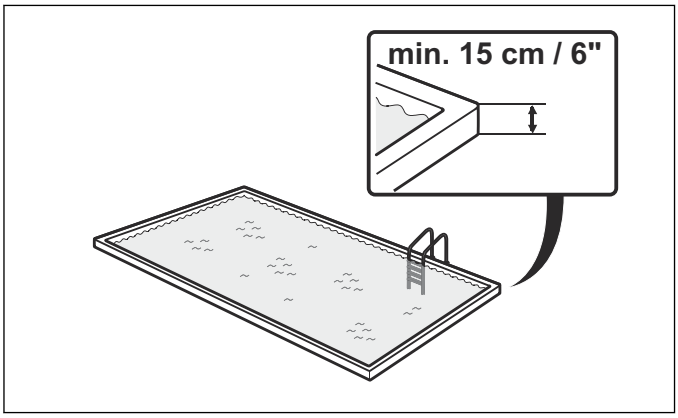


Jeigu darbo zona perskirta grįstu taku, kuris yra viename lygyje su veja, robotui vejapjovei galima leisti tokį taką pervažiuoti. Gali būti naudinga kontūro kabelį pakloti po grindinio akmenimis. Kontūro kabelis taip pat gali būti klojamas tarp grindinio akmenų. Įsitikinkite, jog plytelės yra vejos aukštyje tam, kad robotas vejapjovė pernelyg nesusidėvėtų.



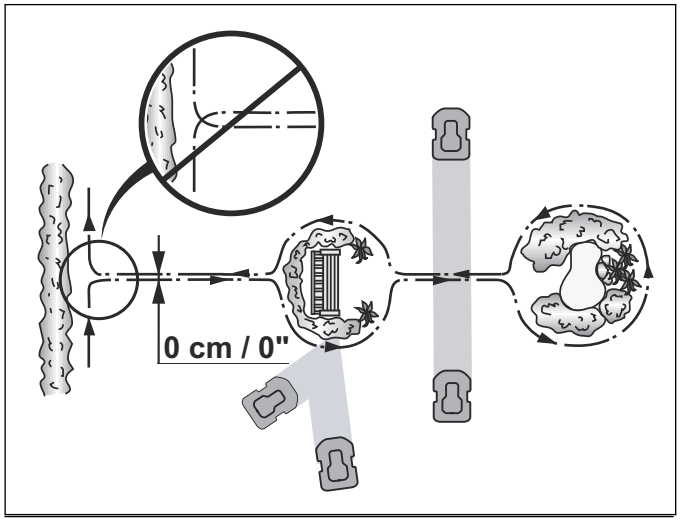
PASTABA: Robotas vejapjovė niekada neturi važiuoti žvyru, mulčiumi arba panašiais paviršiais, kurie gali sugadinti peilį.

PASTABA: Jeigu darbo zona ribojasi su vandens telkiniais, šlaitais, skardžiais arba vieškeliais, kontūro kabelis turi būti užtvertas borteliais arba panašiomis apsaugos priemonėmis. Jos turi būti bent 15 cm aukščio. Tokiu būdu išvengsite atvejų, kai robotas vejapjovė dėl kokių nors priežasčių sustoja už darbo zonos ribų.



3.5.3 Darbo zonos ribos

Naudodami kontūro kabelį izoliuokite plotus darbo zonos viduje, taip suformuodami salas aplink kliūtis, kurios neatlaikytų susidūrimo, pvz., aplink gėlynus, krūmus ir fontanus. Paklokite kabelį iki salelės, apjuoskite ją ir grįžkite tuo pačiu keliu. Jei naudojate kuoliukus, grįžtantis kabelis turi būti pritvirtintas tais pačiais kuoliukais. Jei kontūro kabeliai nutiesti link salelės ir nuo jos yra pakloti šalia vienas kito, robotas vejapjovė gali pervažiuoti kabelį.

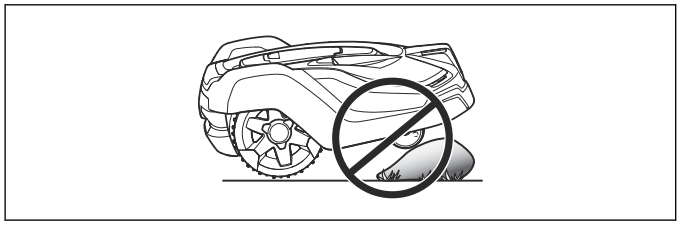


PASTABA: Kontūro kabelis neturi susikirsti, kai jis tiesiamas į arba iš atskiros vietos.

Kliūčių, galinčių atlaikyti susidūrimą, pvz., medžių ar krūmų, aukštesnių nei 15 cm, kontūro kabeliu izoliuoti nereikia. Susidūręs su tokio tipo kliūtimi, robotas vejapjovė apsisuks.

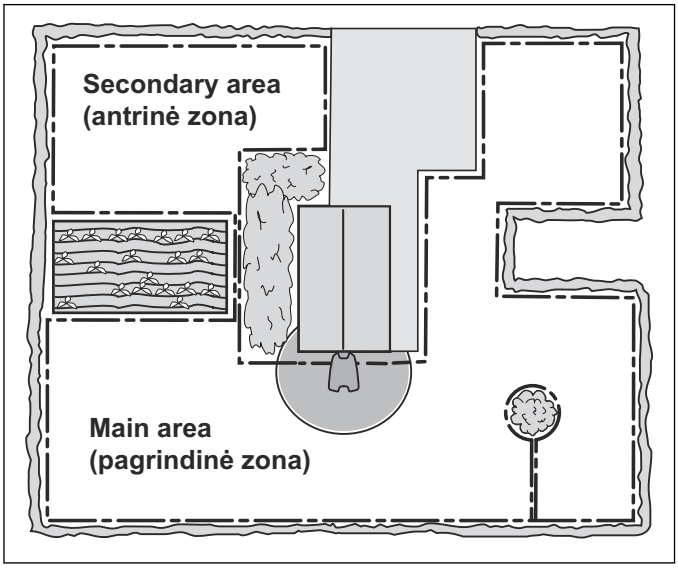
Tačiau, norint, kad robotas dirbtų tiksliai ir tyliai, rekomenduojama atskirti visas nejudamas kliūtis darbo zonos viduje ir už jos ribų.

Šiek tiek nuožulnios kliūtys, pvz., akmenys ar dideli medžiai su iškilusiomis šaknimis turi būti izoliuoti arba pašalinti. Priešingu atveju, robotas vejapjovė gali nuslysti ant tokios kliūties ir sugadinti peilius.



3.5.3.1 Antrinės zonos

Jeigu darbo zona susideda iš dviejų plotų, tarp kurių robotui vejapjovei sunku judėti, rekomenduojama įrengti papildomą plotą. Pvz., 40% šlaitai ar siauresni nei 60 cm praėjimai. Tokiais atvejais aplink antrinę zoną paklokite kontūro kabelį taip, kad jis suformuotų atskirtą vietą pagrindinės zonos išorėje. Automatinę vejapjovę reikia rankomis pernešti iš pagrindinio ploto į papildomą, kai šioje reikia pjauti veją.



Papildomo ploto darbo režimas turi būti naudojamas tais atvejais, kai robotas negali judėti automatiškai nuo papildomo ploto iki įkrovimo stoties. Žr. *Darbo režimo – paleidimas psl. 45*. Šiuo darbo režimu robotas vejapjovė niekada neieškos įkrovimo stoties, o pjaus žolę, kol išsikraus akumuliatorius. Kai išsikraus akumuliatorius, robotas vejapjovė sustos ir ekrane pasirodys žinutė *Reikalingas rankinis įkrovimas*. Pastatykite robotą vejapjovę į įkrovimo stotį akumuliatoriui įkrauti. Jei iš karto po įkrovimo reikia pjauti pagrindinį plotą, prieš uždarant dangtelį reikia paspausti START mygtuką ir pasirinkti *Pagrindinis plotas*.

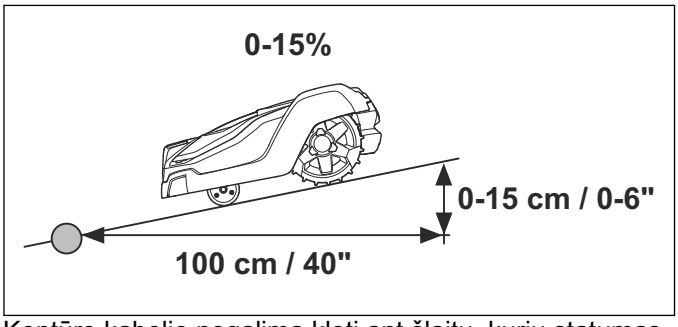
3.5.3.2 Pravažiavimai pjaunant

Reikėtų vengti ilgų ir siaurų pravažiavimų ir siauresnių nei 1,5–2 m pločio vietų. Kai robotas vejapjovė pjauna žolę tokiame plote, yra pavojus, kad jis šiame plote arba pravažiavime važinės ilgesnį laiką. Tokiais atvejais, veja gali atrodyti išvažinėta.

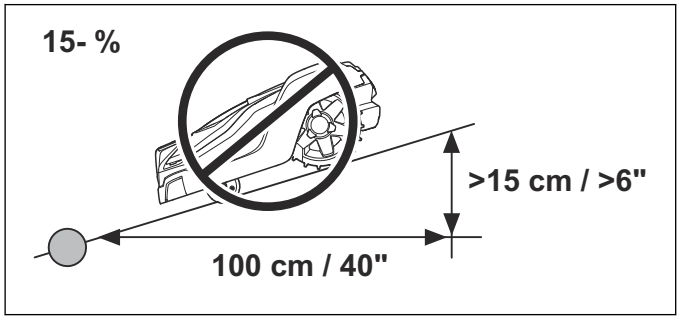
3.5.3.3 Šlaitai

Robotas vejapjovė gali pjauti žolę ant šlaitų. Didžiausias posvyris nurodomas procentais (%) ir apskaičiuojamas kaip pakilimo centimetrais skirtumas viename metre.

Kontūro kabelį galima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra mažesnis nei 15 %.



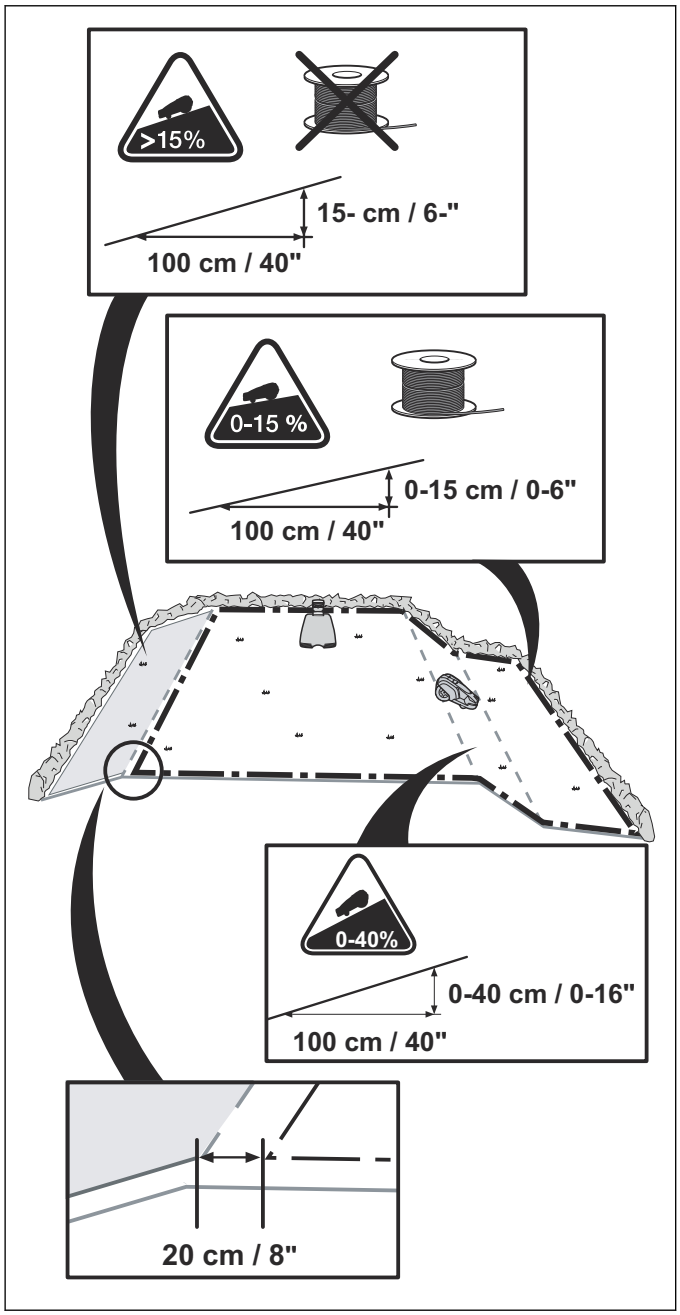
Kontūro kabelio negalima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra didesnis nei 15 %. Kyla pavojus, kad robotui vejapjovei ten bus sudėtinga apsisukti. Robotas vejapjovė sustos, o ekrane bus rodomas gedimo pranešimas *Už darbinės teritorijos ribų*. Didžiausias pavojus kyla esant drėgnoms oro sąlygoms, nes ratai gali slysti ant šlapios žolės.



Vis dėlto, kontūro kabelį galima kloti skersai statesnio negu 15 % šlaito, jeigu yra kliūtis, į kurią robotui vejapjovei nepavojinga atsitrenkti, pavyzdžiui, tvora ar tanki gyvatvorė.

Darbo zonos viduje robotas vejapjovė gali pjauti plotus, kurie yra pasvirę iki 40 %. Plotai su nuolydžiu turi būti atskirti kontūro kabeliu.

Jeigu bet kuriame darbo zonos pakraštyje yra daugiau negu 15 % nuolydis, kontūro kabelį reikia kloti lygioje vietoje bent 20 cm atstumu nuo šio nuolydžio pradžios.



3.5.4 Kontūro kabelio klojimas

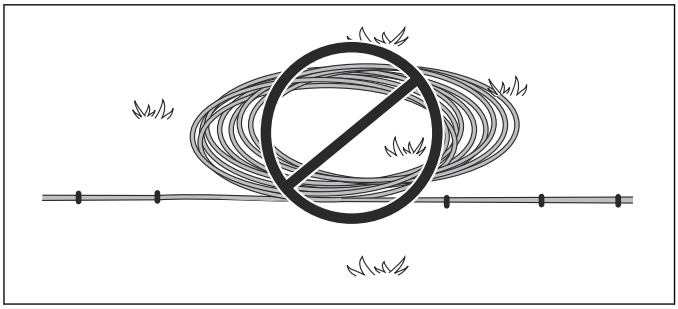
Jeigu kontūro kabelį ketinate tvirtinti kabėmis:

- Kabelio klojimo vietoje įprastine vejapjove ar žoliapjove labai žemai nupjaukite žolę. Bus lengviau nutiesti kabelį arčiau žemės, o tai sumažins riziką, kad robotas vejapjovė užkliudys kabelį arba pažeis kabelio izoliacija.
- Pasirūpinkite, kad kontūro kabelis būtų kuo arčiau žemės ir pritvirtinkite jį kuoliukais. Kabelį reikia prispausti prie žemės, kad nenupjautumėte jo dar prieš užaugant žolei. Jeigu iš karto po kabelio paklojimo labai žemai pjaunate žolę, galite pažeisti kabelio izoliacinį sluoksnį. Dėl tokių pažeidimų kabelis nutrūks tik po kelių savaičių ar mėnesių. Siekiant šito išvengti, pirmąsias savaites po kabelio paklojimo visada žolę pjaukite pasirinkę didžiausią pjovimo aukštį, o po to nuosekliai kas antrą savaitę jį mažinkite, kol pasieksite normalų pjovimo aukštį.
- Kuoliukus į žemę įkalkite plaktuku. Kuoliukus kalkite atsargiai ir kabelio pernelyg neįtempkite. Venkite smailių kampų

Jeigu kontūro kabelį norite užkasti:

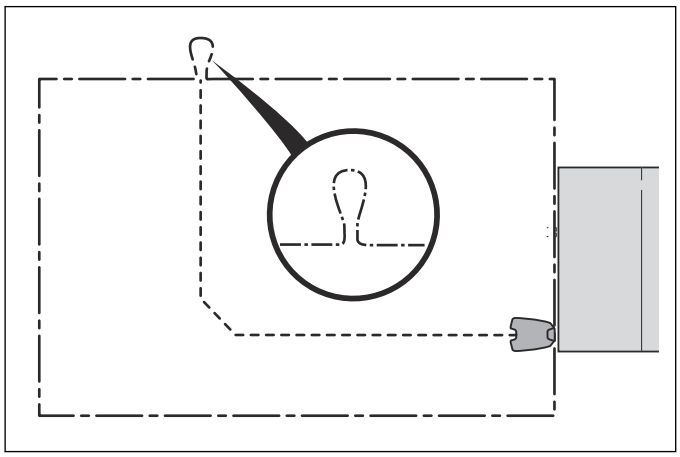
- Įsitikinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 centimetrą ir daugiausiai 20 centimetrų nuo žemės paviršiaus. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytuvą arba tiesųjį kastuvą.

Pasižymėkite: Už kontūro kabelio nederėtų dėti papildomo kabelio, susukto į rites. Tai gali sugadinti robotą vejapjovę.



3.5.4.1 Kilpa gido kabeliui prijungti

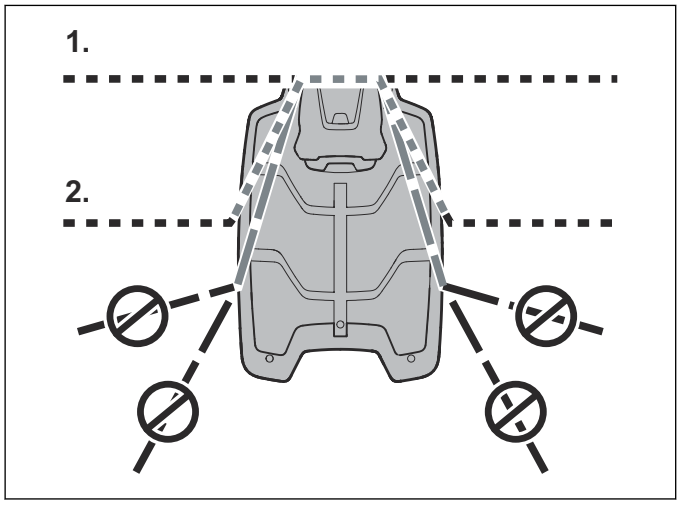
Kad būtų lengviau prijungti gido kabelį prie kontūro kabelio, rekomenduojama padaryti kilpą iš 20 cm papildomo kontūro kabelio, toje vietoje, kur bus prijungiamas gido kabelis. Patartina suplanuoti kreipiamojo kabelio išsidėstymo vietą prieš tiesiant kontūro kabelį. Žr. *Kontūro kabelio klojimas psl. 18*.



3.5.4.2 Kontūro kabelio tiesimas link įkrovimo stoties

Link įkrovimo stoties kontūro kabelis gali būti tiesiamas už įkrovimo stoties ribų (žr. 1-ą parinktį paveiksle). Jei dalį įkrovimo stoties reikia pastatyti už darbo zonos ribų, kabelį galima nutiesti po įkrovimo stoties padu (žr. 2-ą parinktį paveiksle).

Tačiau įkrovimo stoties nederėtų statyti už darbo zonos ribų, nes robotui vejapjovei gali būti sunku ją surasti (žr. pav.).

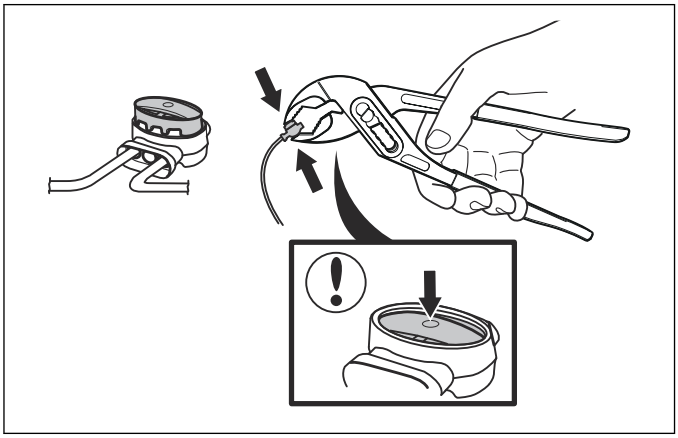


3.5.4.3 Kontūro kabelio sujungimas

PASTABA: Vienas su kitu supinti kabeliai ar izoliacine juosta apsuktas priveržiamas gnybtų blokas nėra tinkamos jungtys. Dėl žemės drėgmės laidai oksiduosis ir po tam tikro laiko grandinė nutrūks.

Naudokite originalią jungiamąją movą, jeigu kontūro kabelio ilgio neužtenka ir jį reikia sujungti. Ji yra nepralaidi vandeniui ir užtikrina patikimą elektros jungtį.

Abu kabelio galus įkiškite į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių. Tuomet iki galo įspauskite fiksatorių movos viršuje. Universaliomis replėmis visiškai suspauskite movos galvutę.

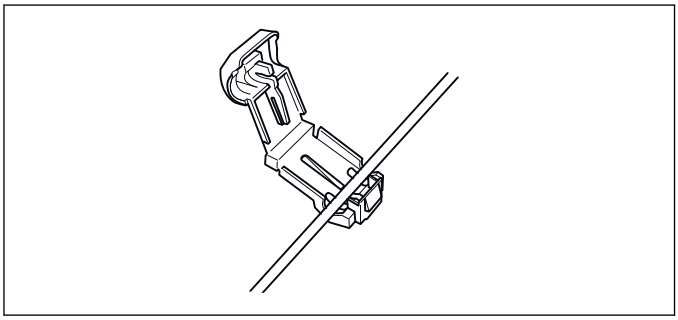


3.6 Kontūro kabelio prijungimas

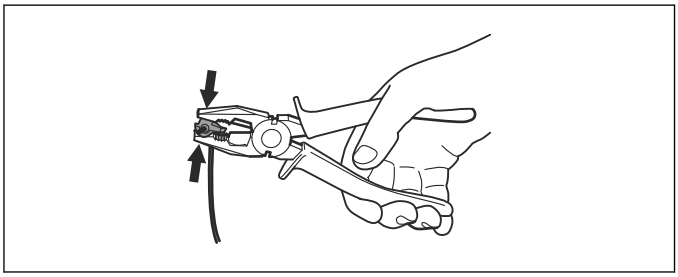
PASTABA: Kontūro kabelis neturi būti sukryžiuojamas jungiant jį prie įkrovimo stoties. Dešinįjį kabelio galą reikia prijungti prie dešiniojo įkrovimo stoties gnybto, o kairįjį – prie kairiojo gnybto.

Prijunkite kontūro kabelį prie įkrovimo stoties:

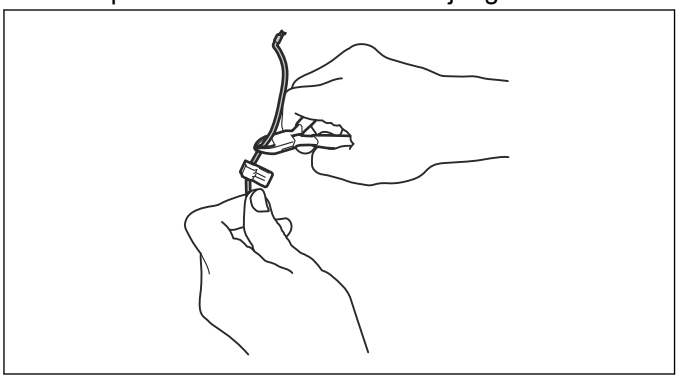
1. Atidarykite jungtį ir įdėkite kabelį į jungties griebtuvą.



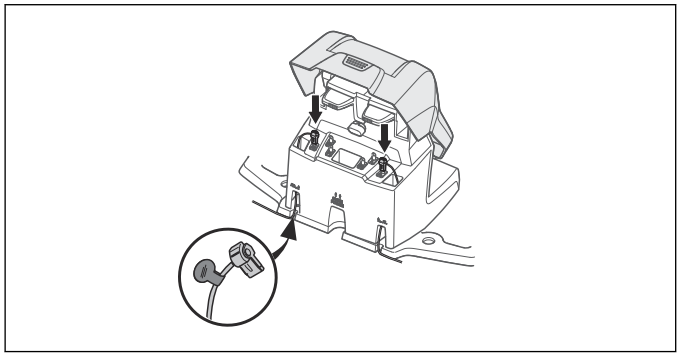
2. Replėmis suspauskite vieną jungtį su kita. Spauskite, kol išgirsite spragtelėjimą.



3. Likusius kontūro kabelio galiukus nukirpkite. Nukirpkite 1–2 cm virš kiekvienos jungties.



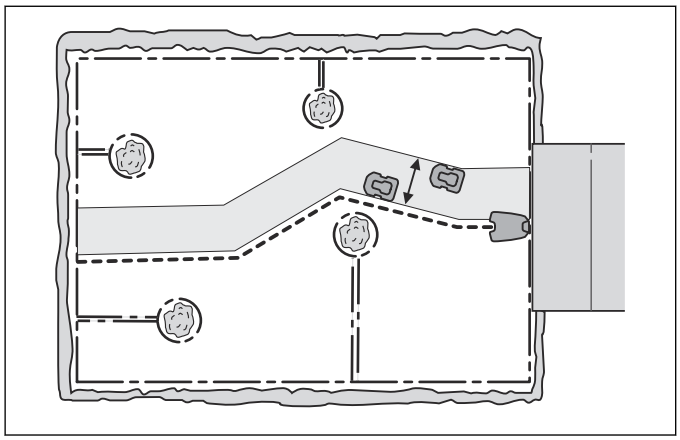
4. Pakelkite apsauginį įkrovimo stoties dangtelį ir praveskite kabelio galus aukštyn atskirais kanalais, esančiais galinėje įkrovimo stoties dalyje. Prijunkite jungtį prie metalinių įkrovimo stoties gnybtų, pažymėtų AL (kairioji) ir AR (dešinioji).
5. Pažymėkite kabelius komplekte esančiais kabelių žymekliais. Taip lengviau iš naujo prijungti kabelius po to, kai įkrovimo stotis per žiemą bus laikoma patalpoje.



3.7 Gido kabelio instaliacija

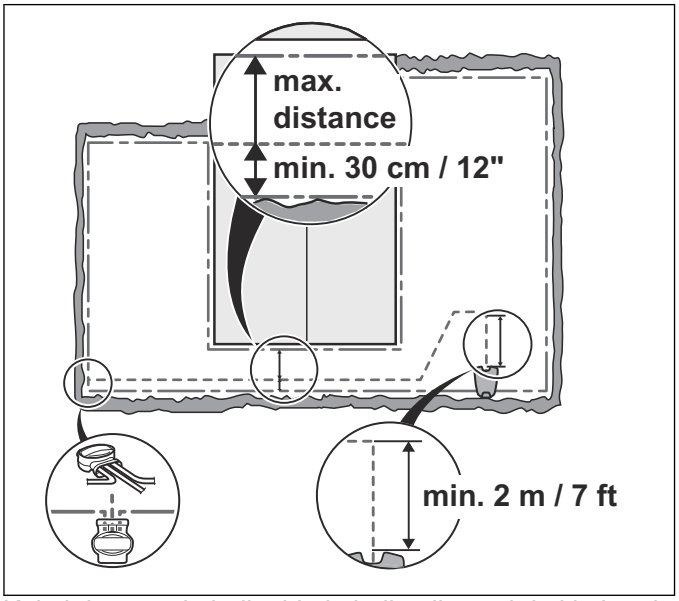
Gido kabelio paskirtis - padėti robotui vejapjovei surasti kelią į įkrovimo stotį, o taip pat nukreipti nuo stoties į nutolusias sodo darbo ploto vietas.

Tas pats kabelis naudojamas ir kontūro, ir gido kabeliui. Kaip ir kontūro kabelį, gido kabelį galima tvirtinti kabėmis arba užkasti į žemę.



Robotas vejapjovė veikia įvairiais atstumais nuo kreipiamojo kabelio, kad būtų sumažinta vėžių susidarymo tikimybė. Roboto vejapjovės tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadinama „koridoriumi“. Kuo platesnis koridorius, tuo mažesnė vėžių susidarymo rizika.

Robotas vejapjovė visada važiuoja kairėje gido kabelio pusėje, atsukęs priekį į įkrovimo stotį. Taigi, koridorius yra kairėje kreipiamojo kabelio pusėje. Dėl to, įrengiant instaliaciją svarbu palikti kiek įmanoma daugiau vietos kairėje kreipiamojo kabelio pusėje (žiūrint į įkrovimo stoties pusę).



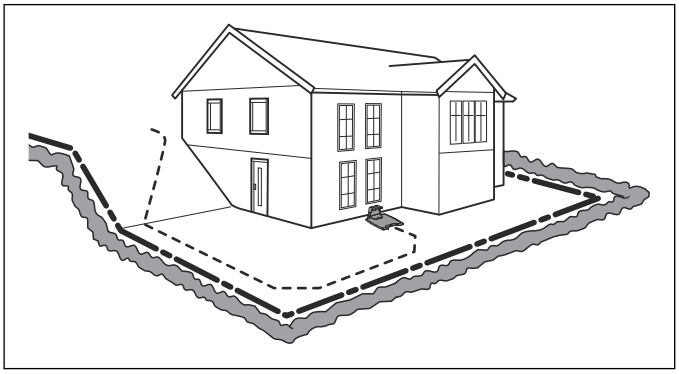
Kaip ir kontūro kabelį, gido kabelį galima tvirtinti kabėmis arba užkasti į žemę.

PASTABA: Palikite kiek įmanoma daugiau vietos kairėje gido kabelio pusėje (žiūrint į įkrovimo stotį). Taip pat netieskite kreipiamojo kabelio arčiau kaip 30 cm iki kontūro kabelio.

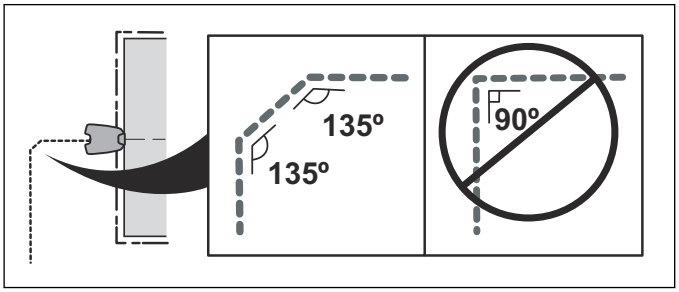
3.7.1 Gido kabelio tiesimas ir prijungimas

1. Prieš tiesiant ir prijungiant kreipiamąjį kabelį, svarbu atsižvelgti į kreipiamojo laido kilpos ilgį, ypač didelėse arba sudėtingose instaliacijose. Jei gido laido kontūras ilgesnis nei 400 metrų, robotui vejapjovei gali būti sunku jį sekti. Gido laido kontūro srovė ties gido kabelio jungtimi su kontūro kabeliu, teka į kairę.
2. Pakelkite viršutinį įkrovimo stoties dangtelį ir praveskite gido kabelį pro vieną iš dviejų kanalų, pažymėtų GUIDE, kuris veda prie gido jungties.
3. Pritaisykite prie gido kabelio jungtį tokiu pačiu būdu, kaip ir prie kontūro kabelio, kaip aprašyta *Kontūro kabelio prijungimas psl. 19*. Sujunkite su įkrovimo stoties kontaktiniu išvadu, pažymėtu G1 (G2, G3).
4. Pažymėkite kabelius komplekte esančiais kabelių žymekliais. Taip lengviau iš naujo prijungti kabelius po to, kai įkrovimo stotis per žiemą bus laikoma patalpoje.
5. Gido kabelį nutieskite pro angą po įkrovimo padu ir bent 2 m tiesiai nuo priekinio pado krašto.

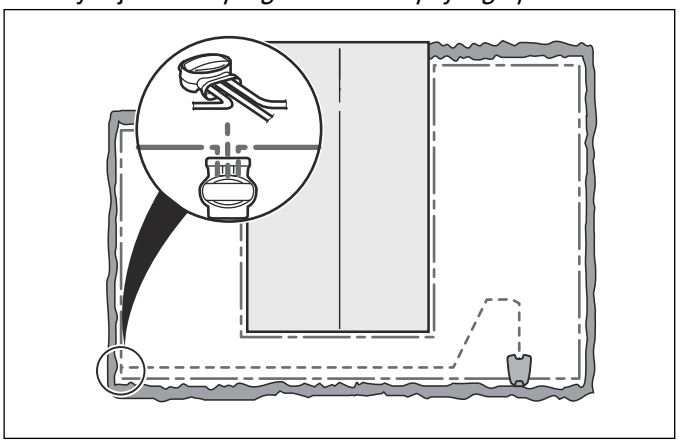
   Jeigu gidą kabelį reikia tiesti ant didelio nuolydžio, rekomenduojama kabelį tiesti nuolydžio kampu. Taip robotui vejapjovei bus lengviau važiuoti pagal gido kabelį šlaitu.



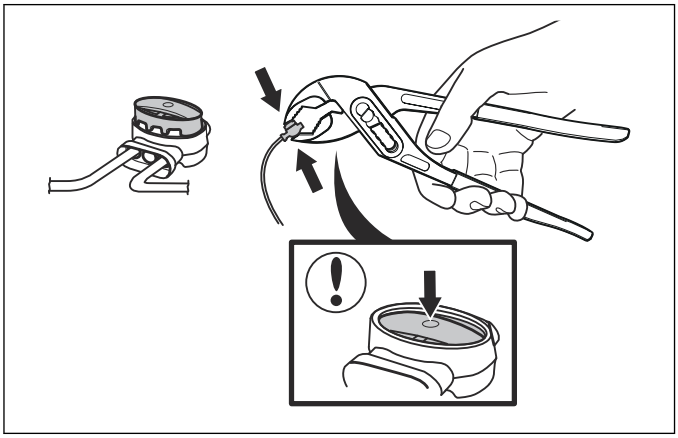
Netieskite kabelio smailais kampais. Robotui vejapjovei gali būti sunku sekti gido kabelį.



6. Nuveskite gido kabelį prie to kontūro kabelio taško, prie kurio ketinate jį prijungti.
7. Vielos žnyplėmis nukirpkite kontūro kabelį. Gido kabelį prijungti bus lengviau, jei kontūro kabelyje padarysite kilpą, kaip aprašyta ankstesniame skyriuje. Žr. *Kilpa gido kabeliui prijungti psl. 18*.

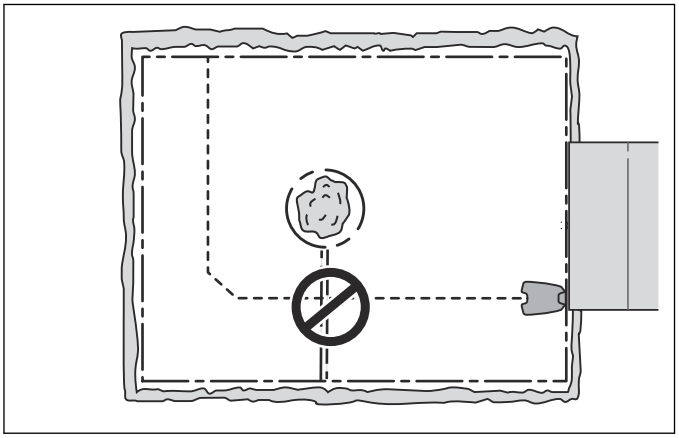


8. Jungiamąja mova prijunkite kreipiamąjį kabelį prie kontūro kabelio:
   a) Įkiškite kontūro kabelį ir gido kabelį į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių.
   b) Universaliomis replėmis visiškai suspauskite movos galvutę. Kiekvienam kabeliui pajungti gali būti naudojama bet kokia skylė.



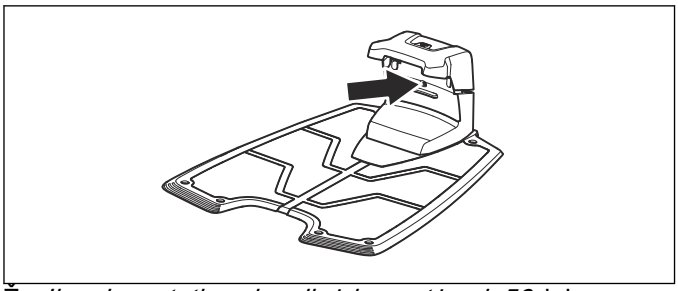
9. Pritvirtinkite kuoliuku arba užkaskite sujungimą vejoje.

PASTABA: Kreipiamasis kabelis negali kirsti kontūro kabelio nutiesto, pavyzdžiui, į atskirtą vietą.



3.8 Instaliacijos patikra

Kontūro signalą tikrinkite pagal įkrovimo stoties signalinę lemputę.



Žr. *Įkrovimo stoties signalinė lemputė psl. 56*, jei lemputė nešviečia arba nemirksi žalia šviesa.

3.9 Pirmas paleidimas ir kalibravimas

Pirmą kartą nustačius pagrindinio jungiklio padėtį *1*, roboto vejapjovės meniu reikia atlikti paleidimo seką, taip pat gido signalo automatinį kalibravimą.

1. Atidarykite dangtelį paspausdami **STOP** mygtuką.
2. Pagrindinį jungiklį pasukite į *1* padėtį.

   Paleidimo seka prasideda nuo pirmojo roboto vejapjovės įjungimo. Nustatomi šie parametrai:

   - Kalba
   - Šalis
   - Data
   - Laiko
   - Asmeninio PIN kodo pasirinkimas ir patvirtinimas. Visos kombinacijos leidžiamos, išskyrus 0000.

Pasižymėkite: PIN kodui užsirašyti naudokite puslapį *MEMO* instrukcijos pradžioje.

3. Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir paspauskite **START**. Robotas vejapjovė pradės kalibruoti gido kabelį.

   Paspauskite **START** ir uždarykite dangtelį. Kalibravimą atlieka robotas vejapjovė atbulomis išvažiuodamas iš įkrovimo stoties ir atlikdamas kalibravimo procesą prieš įkrovimo stotį. Užbaigus procesą pradedamas pjovimas.

3.10 Patikrinkite prijungimą prie įkrovimo stoties

Prieš pradėdami naudotis robotu vejapjove, įsitikinkite, kad jis gali visur pravažiuoti pagal kreipiamąjį kabelį iki įkrovimo stoties ir lengvai prisijungti prie jos.

Bandymo funkciją rasite roboto vejapjovės meniu *Installation* > *Find charging station* > *Guide* > *More* > *Test guide* (Instaliacija > Įkrovimo stoties paieška > Gidas > Daugiau > Testuoti Gidas). Jeigu reikia daugiau informacijos žr. *Boundary* > *More* > *Test right / Test left (kontūras > daugiau > testuoti dešinėje / testuoti kairėje) psl. 31*.

Jei gido kabelis neįrengtas, bandymą reikia atlikti su kontūro kabeliu, pagal ir prieš laikrodžio rodyklę.

Kreipiamoji sistema turi būti pirmą kartą kalibruojama, jeigu minėti testai pasitvirtino.

3.11 Valdymo skydelis

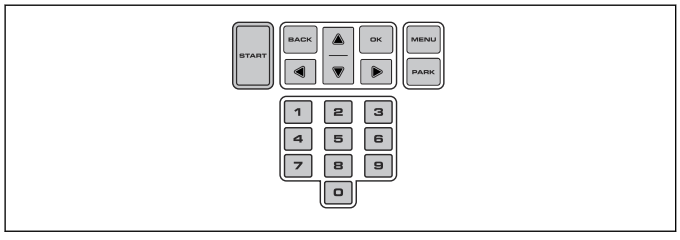
3.11.1 Instrukcijos – valdymo skydas

Visos komandos ir roboto nustatymai įvedami valdymo skydelyje. Visos funkcijos iškviečiamos naudojant įvairius meniu.

Valdymo skydelis sudarytas iš ekrano ir klaviatūros. Visa informacija rodoma ekrane, o visos įvestys atliekamos naudojant mygtukus.

3.11.2 Skydelis

Klaviatūrą sudaro 6 mygtukų grupės:



- **START** mygtuku įjungiamas robotas vejapjovė. Tai turėtų būti paskutinis mygtukas, kurį paspaudžiate prieš uždarydami dangtelį.

- **BACK** (grįžti) ir **OK** (gerai) mygtukai naudojami naršyti meniu. **OK** (gerai) mygtukas dar naudojamas nustatymams patvirtinti.
- **Mygtukai su rodyklėmis** naudojami naršyti meniu, bet taip pat ir tam tikroms nustatymų parinktims pasirinkti.
- **MENU** (meniu) mygtukas naudojamas norint pereiti į pagrindinį meniu.
- **PARK** (pastatyta) mygtukas naudojamas robotui vejapjovei nusiųsti į įkrovimo stotį.
- **Skaičiai** naudojami nuostatoms įvesti, pvz., PIN kodui, laikui ar išėjimo krypčiai.

3.11.3 Ekranėlis

Paspaudus **STOP** mygtuką atidaromas dangtelis, o ekrane pateikiama tokia informacija:

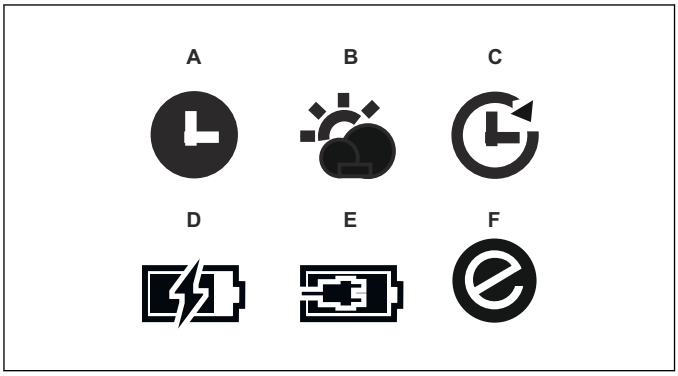
- Darbinė informacija, pvz., *MOWING (PJAUNA), PARKED (PASTATYTA)* arba *TIMER* (LAIKMATIS). Jei „Stop“ mygtukas paspaudžiamas kai robotas vejapjovė veikia, rodoma, ką jis dirbo prieš sustabdymą, pvz., *MOWING (PJAUNA)* arba *SEARCHING (IEŠKO)*. Tekstas READY (PASIRUOŠĘS) rodomas tada, kai robote vejapjovėje nenustatytas joks darbo režimas, pvz., jei pagrindinis jungiklis buvo ką tik įjungtas.
- Data ir laikrodis rodo dabartinį laiką.

3.11.4 Ekrane rodomi simboliai

Juodas laikrodžio simbolis (A) nurodo, kada robotas negali pjauti dėl laikmačio nustatymų. Jei robotui neleidžiama pjauti dėl Orų laikmačio, rodomas simbolis (B). Jei pasirinktas darbo režimas *Override timer (nepaisyti laikmačio)*, rodomas simbolis (C).

Akumuliatoriaus būseną rodo likusi akumuliatoriaus įkrova. Kai robotas vejapjovė kraunasi, virš akumuliatoriaus simbolio rodomas žaibas (D). Jei robotas vejapjovė į įkrovimo stotį pastatytas ne įkrovimui, rodoma (E).

ECO simbolis (F) rodomas tada, kai robote vejapjovėje nustatytas *ECO režimas*.



3.11.5 Antriniai meniu

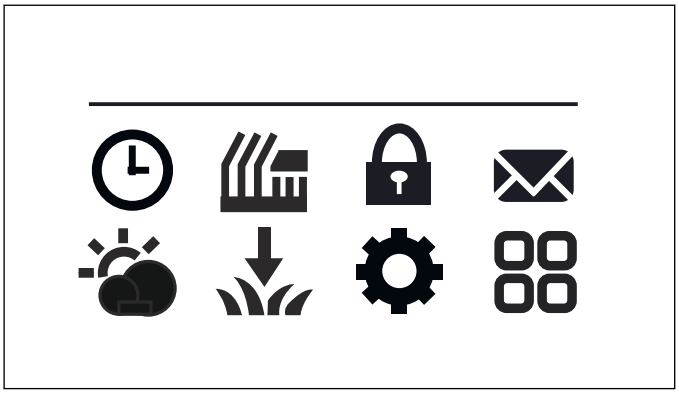
Kiekviena parinktis turi antrinius meniu. Naudodami šiuos antrinius meniu galite pasiekti visas funkcijas, leidžiančias atlikti roboto vejapjovės nustatymus.

Kai kurių antrinių meniu parinktys kairėje pusėje pažymėtos varnele. Tai reiškia, kad jos pasirinktos. Pažymėkite langelį arba panaikinkite jo žymėjimą paspausdami **OK** (gerai).

3.12 Meniu struktūra

Pagrindiniame meniu yra 8 parinktys:

- *Laikmatis*
- *Pjovimo aukštis*
- *Saugumas*
- *Pranešimai*
- *Laikmatis pagal oro sąlygas*
- *Instaliacija*
- *Nustatymai*
- *Priedai*



3.12.1 Meniu MAIN

Laikmatis

Laikmačio funkcija puikiai tinka norint nustatyti laikotarpį, kai robotas vejapjovė neturėtų pjauti žolės, pavyzdžiui, kai sode žaidžia vaikai. Žr. *Timer (laikmatis) psl. 23*

Pjovimo aukštis

Pjovimo aukštis gali kisti nuo MIN (2 cm) iki MAX (6 cm). Pirmą savaitę po naujo diegimo, turi būti nustatytas MAX pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to, pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis. Žr. *Adjust cutting height (pjovimo aukščio koregavimas) psl. 47*.

Saugumas

Šiame meniu galima keisti saugumo ir ryšio tarp vejapjovės ir įkrovimo stoties nustatymus. Galima pasirinkti vieną iš 3 saugumo lygių: *Low* (žemas), *Medium* (vidutinis), *High* (aukštas). Žr. *Security (sauga) psl. 26*.

Messages (pranešimai)

Šiame meniu galima perskaityti istorinius, klaidų ir informacinius pranešimus. Patarimai padės pagal dažniausiai pasitaikančius klaidų pranešimus nustatyti gedimą. Žr. *Messages (pranešimai) psl. 27*.

Laikmatis pagal oro sąlygas

Ši funkcija leidžia robotui vejapjovei automatiškai reguliuoti pjovimo laikus pagal tai, kaip greitai auga žolė. Kai orai geri ir žolė auga greitai, robotas vejapjovė pjauna dažniau, o kai žolė auga lėčiau, robotas vejapjovė automatiškai mažiau laiko praleidžia ant vejos. Žr. *Laikmatis pagal oro sąlygas psl. 27*.

Installation (instaliacija)

Ši meniu funkcija naudojama roboto pritaikymui sklype. Daugelyje darbo zonų nereikia keisti gamyklinių nustatymų, tačiau jei veja sudėtinga, pjovimo rezultatą galima pagerinti atlikus rankinius nustatymus. Žr. *Installation (instaliacija) psl. 28*.

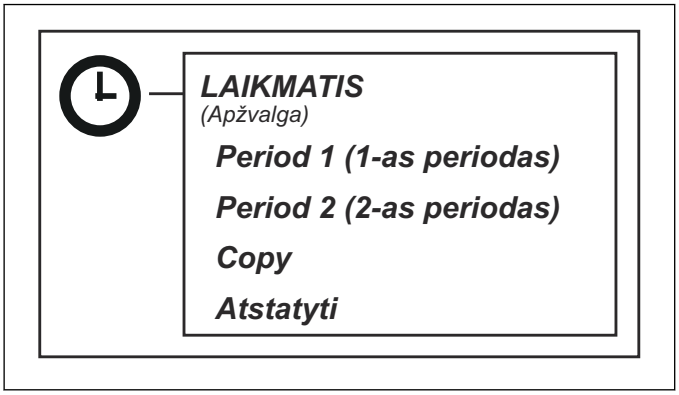
Nustatymai

Šis pasirinkimas leidžia keisti bendruosius roboto vejapjovės nustatymus, pvz., datą ir laiką. Tai pat galime įjungti / išjungti *ECO mode* (ECO režimą) ir *Spiral cutting* (spiralinį pjovimą) arba įrašyti nustatymus skirtinguose *Profiles* profiliuose. Žr. *Settings (nustatymai) psl. 33*.

Priedai

Šiame meniu nustatomi roboto vejapjovės priedų nustatymai, pvz., „Automower Connect“. Apie priedus, tinkančius jūsų robotui vejapjovei, teiraukitės „Husqvarna“ prekybos atstovo. Žr. *Priedai psl. 35*.

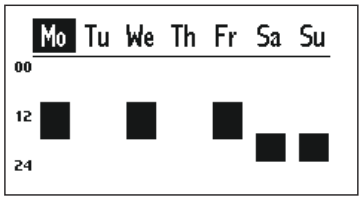
3.13 Timer (laikmatis)



Norint kuo geriau nupjauti veją, nereikia jos pjauti per dažnai. Jeigu robotą vejapjovę nustatote per dažnai pjauti, veja gali atrodyti kaip sutrypta. Be to, robotas vejapjovė be reikalo dėvisi. Jeigu darbo zonos dydis mažesnis, negu roboto vejapjovės dirbamas plotas, žolės kokybė gali būti pagerinta, jeigu žolė pjaunama kas antrą dieną, o ne keletą valandų kiekvieną dieną. Be to, žolė geriau auga, jeigu bent tris dienas per mėnesį jos niekas nepjauna.

Laikmačio funkcija puikiai tinka norint nustatyti laikotarpį, kai robotas vejapjovė neturėtų pjauti žolės, pavyzdžiui, kai sode žaidžia vaikai.

Darbo valandos ir dienos yra grafiškai rodomos roboto vejapjovės ekrane. Aktyvų pjovimą per dieną rodo juoda juosta. Kitu laiku robotas vejapjovė stovi įkrovimo stotyje.



Gamyklinio laikmačio nustatymas neaktyvus, o tai reiškia, kad robotas vejapjovė dirbs visą parą, 7 dienas per savaitę. Šis nustatymas yra tinkamas darbo zonai ir užtikrina didžiausią našumą, žr. *Techniniai duomenys psl. 63*.

Jeigu plotas yra mažesnis už maksimalų roboto vejapjovės pajėgumą, galima naudoti laikmatį siekiant sumažinti vejos pjovimą ir roboto vejapjovės naudojimą. Nustatydami laikmatį atsižvelkite į tai, kad robotas vejapjovė nupjauna tam tikrą kvadratinių metrų skaičių per valandą ir dieną, kaip nurodyta lentelėje „Darbo našumas“. Žr. *Laikmačio nustatymas psl. 46*.

Toliau pateiktoje lentelėje pateikti skirtingų laikmačio nustatymų pasiūlymai, atsižvelgiant į vejos dydį. Šis laikas yra orientacinis. Jį gali reikėti koreguoti konkrečiam sodui ir, pvz., pagal žolės kokybę ir augimą sezono metu. Naudokite tolesnę lentelę:

- Raskite darbo zoną, kuri labiausiai atitinka vejos dydį.
- Pasirinkite atitinkamą darbo dienų skaičių (kai kurioms darbo zonoms gali prireikti 7 dienų).

- Darbo valandų skaičius per dieną rodo, kiek valandų robotui vejapjovei bus leidžiama dirbti pasirinktomis darbo dienomis.
- Siūlomas laiko intervalas rodo intervalą, sutampantį su reikalingu darbo valandų skaičiumi per dieną.

Vienai dienai galima sukonfigūruoti 2 darbo laikotarpius. Kiekvienos dienos darbo laikotarpiai gali būti unikalūs, tačiau taip pat galima kopijuoti esamos dienos darbo laikotarpį į visas kitas dienas.

3.13.1 Laikmačio pasiūlymai Automower 420

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Laiko intervalo pasiūlymas
500 m^2	5	7,5	07:00–14:30
	7	5,5	07:00–12:30
750 m^2	5	11,5	07:00–18:30
	7	8	7:00–15:00
1 000 m^2	5	15,5	7:00–22:30
	7	11	07:00–18:30
1 250 m^2	5	19	04:00–23:00
	7	13,5	07:00–20:30
1 500 m^2	5	23	00:00 - 23:00
	7	16,5	07:00 - 23:30
1 750 m^2	6	22,5	00:00 - 22:30
	7	19	04:00–23:00
2 000 m^2	7	22	00:00 – 22:00
2 200 m^2	7	24	00:00–24:00

3.13.2 Laikmačio pasiūlymai Automower 430X

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Laiko intervalo pasiūlymas
500 m^2	5	5,5	07:00–12:30
	7	4	7:00–11:00
750 m^2	5	8	7:00–15:00
	7	8,5	07:00–12:30
1 000 m^2	5	10,5	7:00–17:30
	7	7,5	07:00–14:30
1 500 m^2	5	16	07:00–23:00.
	7	11,5	07:00–18:30
2 000 m^2	5	21	02:00 - 23:00
	7	15	07:00 - 22:00
2 500 m^2.	6	22	01:00 - 23:00
	7	19	04:00–23:00
3 000 m^2.	7	22,5	01:00–23:30
3 200 m^2.	7	24	00:00–24:00

3.13.3 Laikmačio pasiūlymai Automower 440

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną, val.	Laiko intervalo pasiūlymas
500 m^2	5	4	7:00–11:00
	7	3	7:00–10:00
750 m^2	5	6,5	7:00–13:30
	7	4.5	7:00–11:30
1 000 m^2	5	8,5	7:00–15:30
	7	6	7:00–13:00
1 500 m^2	5	12,5	07:00 - 19:30
	7	9	7:00–16:00
2 000 m^2	5	17	05:00 – 22:00
	7	12	7:00–19:00
2 500 m^2.	5	21	03:00–24:00
	7	15	07:00 - 22:00
3 000 m^2.	6	21	03:00–24:00
	7	18	06:00–24:00
3 500 m^2.	7	21	03:00–24:00
4 000 m^2.	7	24	00:00–24:00

3.13.4 Laikmačio pasiūlymai Automower 450X

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną, val.	Laiko intervalo pasiūlymas
500 m^2	5	3,5	7:00–10:30
	7	2.5	07:00–09:30
750 m^2	5	5,5	07:00–12:30
	7	4	7:00–11:00
1 000 m^2	5	7	07:00–14:00
	7	5	07:00–12:00
1 500 m^2	5	10,5	7:00–17:30
	7	7,5	07:00–14:30
2 000 m^2	5	13,5	07:00–20:30
	7	10	07:00–17:00
2 500 m^2.	5	17	05:00 – 22:00
	7	12	7:00–19:00
3 000 m^2.	5	20,5	03:00 - 23:30
	7	14,5	07:00–21:30
3 500 m^2.	5	24	00:00–24:00
	7	17	06:00 - 23:00
4 000 m^2.	6	22,5	00:00 - 22:30
	7	19,5	04:00 - 23:30
4500 m^2	6	24	00:00–24:00
	7	22	02:00–24:00

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną, val.	Laiko intervalo pasiūlymas
5 000 m^2.	7	24	00:00–24:00

3.13.5 Edit day (redaguoti dieną)

Norėdami redaguoti laikmačio nustatymus, pirmiausia ekrane „Overview“ (peržiūra) **rodyklėmis** kairėn ir dešinėn pasirinkite redaguotiną dieną, tada paspauskite **OK** (gerai)

Vienai dienai galima įvesti 2 laiko intervalus. Norėdami įvesti *Period 1* (1 laikotarpio) intervalą, pirmiausia įsitikinkite, kad prie *Period 1* (1 laikotarpio) pažymėtas žymės langelis. Pažymėkite langelį arba panaikinkite jo žymėjimą ir paspauskite OK (gerai). Naudodami skaičių klaviatūrą įveskite laiką.

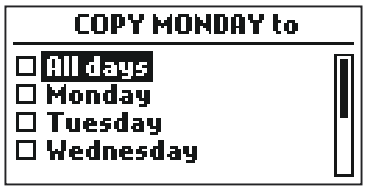
Period 2 (2 laikotarpis) įvedamas taip pat, kaip *Period 1* (1 laikotarpis). Du intervalai gali būti naudingi, kai tam tikromis valandomis veja reikalinga kitoms veikloms. Pavyzdžiui, galima įvesti *Period 1* (1 laikotarpį): 00:00-15:00 ir *Period 2* (2 laikotarpį): 21:00–24:00. Tada nuo15:00 iki 21:00 robotas stovės įkrovimo stotyje.

Jei norite, kad robotas nedirbtų visą dieną, panaikinkite abiejų laikotarpių žymės langelių žymėjimus.

3.13.6 Copy (kopijuoti)

Šią funkciją naudokite esamos dienos nustatymams kopijuoti į kitas dienas.

Pažymėkite *Copy* (kopijuoti) naudodami **rodykles**, tada paspauskite **OK** (gerai). **Rodyklėmis** aukštyn ir žemyn stumdykite žymeklį tarp dienų. Laikai bus nukopijuoti į tas dienas, kurios pažymėtos **OK (gerai)**.



3.13.7 Reset (atkurti)

Ši funkcija atstato gamyklinius laikmačio nustatymus, kai robotui vejapjovei leidžiama dirbti 24 valandas per parą kasdien.

Atstatyti laikmatį —	*Current day (esama diena)*
	All week (visa savaitė)

3.13.7.1 Current day (esama diena)

Ši funkcija atstato dieną, pasirinktą kortelės sistemoje.

Gamyklinis nustatymas leidžia robotui vejapjovei dirbti 24 valandas per parą.

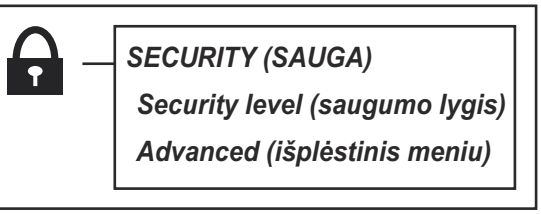
3.13.7.2 All week (visa savaitė)

Ši funkcija atstato visas savaitės dienas.

Gamyklinis nustatymas leidžia robotui vejapjovei dirbti kasdien, 24 valandas per parą.

3.14 Security (sauga)

Pasirinkus šią funkciją galima keisti saugumo ir ryšio tarp roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties nustatymus.



3.14.1 Security level (saugumo lygis)

Galima pasirinkti vieną iš 3 saugumo lygių.

Security level (saugumo lygis) —	*Low (mažas)*
	Medium (vidutinis)
	„High“ (didelis)

Pasirinkus *žemą* ir *vidutinį* saugumo lygį, robotu vejapjove naudotis negalima neįvedus PIN kodo. Nustačius *aukštą* saugumo lygį, yra ir perspėjimas, kuri pradeda pypsėti, jeigu po nustatyto laiko tapo neįvedamas PIN kodas.

Įvedus neteisingą kodą 5 kartus iš eilės, robotas vejapjovė kuriam laikui blokuojamas. Blokavimo laikas pratęsiamas kiekvieną kartą neteisingai įvedus PIN kodą.

Funkcija	Low (žemas)	Medium (vidutinis)	High (aukštas)
Time lock (laiko užraktas)	X	X	X
PIN request (PIN reikalavimas)		X	X
Alarm (pavojaus signalas)			X

3.14.1.1 Time lock (laiko užraktas)

Ši funkcija reiškia, kad roboto vejapjovės po 30 dienų nebus galima paleisti, prieš tai neįvedus teisingo PIN kodo. Po 30 dienų robotas vejapjovė ir toliau pjaus žolę kaip visada, tačiau atidarius dangtelį pasirodys pranešimas *[veskite PIN kodą*. Dar kartą įveskite savo kodą ir paspauskite **OK** (gerai).

3.14.1.2 PIN reikalavimas

Ši funkcija reikalauja įvesti PIN kodą, kai roboto vejapjovės pagrindinis jungiklis nustatytas į *1* padėtį ir dangtis atidarytas. Norėdami naudoti robotą vejapjovę, turite įvesti teisingą PIN kodą.

Įvedus neteisingą kodą 5 kartus iš eilės, robotas vejapjovė kuriam laikui blokuojamas. Blokavimo laikas pratęsiamas kiekvieną kartą neteisingai įvedus PIN kodą.

3.14.1.3 Pavojaus signalas

Ši funkcija reiškia, kad paspaudus **STOP** mygtuką arba, dėl kokių nors priežasčių pakėlus robotą vejapjovę, per 10 sekundžių reikia įvesti PIN kodą. Tiksenantis garsas reiškia, kad turi būti įvestas PIN kodas, kad nepasileistų signalizacija. Signalizaciją bet kuriuo metu galima išjungti įvedus teisingą PIN kodą.

3.14.2 Advanced (išplėstinis meniu)

Advanced (išplėstinis meniu)	—	*New loop signal (naujas kontūro signalas)* *Change PIN code (pakeisti PIN kodą)* *Duration (trukmė)*

3.14.2.1 New loop signal (naujas kontūro signalas)

Kontūro signalas parenkamas atsitiktinai ir sukuria unikalų ryšį tarp roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties. Tik retais atvejais gali prireikti naujo signalo, pavyzdžiui, jeigu dvi gretimos instaliacijos naudoja labai panašius signalus.

1. Pastatykite automatinę vejapjovę įkrovimo stotyje.
2. Meniu pasirinkite *New loop signal* (naujas kontūro signalas).
3. Paspauskite **OK** (gerai) ir palaukite patvirtinimo, kad kontūro signalas sugeneruotas. Tai paprastai trunka apie 10 sekundžių.

3.14.2.2 Change PIN code (pakeisti PIN kodą)

Įveskite naują PIN kodą ir paspauskite **OK** (gerai). Patvirtinkite dar kartą įvesdami tą patį kodą ir paspauskite **OK** (gerai). Pakeitus PIN kodą, ekrane pasirodo žinutė *PIN kodas pakeistas*.

Užsirašykite naują PIN kodą specialioje eilutėje, skyriuje Memo (Pastabos) . Žr. *Pastabos psl. 3*.

3.14.2.3 Duration (trukmė)

Duration (trukmė)	—	*Duration of alarm (signalizacijos veikimo trukmė)* *Duration of time lock (laiko užrakto trukmė)*

Duration of alarm (signalizacijos veikimo trukmė)

Suaktyvinus funkciją *Signalizacija* (*aukštas* saugumo lygis), galima pasirinkti, kiek truks pavojaus signalas. Galima pasirinkti nuo 1 iki 20 minučių.

Duration of time lock (laiko užrakto trukmė)

Nustačius laiko užraktą galima nuspręsti, kiek dienų iki naudojimo reikės įvesti PIN. Galima rinktis 1–90 dienų.

3.15 Messages (pranešimai)

Šiame meniu galima perskaityti ankstesnius klaidų ir informacinius pranešimus. Patarimai padės pagal dažniausiai pasitaikančius klaidų pranešimus nustatyti gedimą.

MESSAGES (pranešimai)
Fault messages (klaidų pranešimai)
Info messages (informaciniai pranešimai)

3.15.1 Fault messages (klaidų pranešimai)

Jei roboto vejapjovės darbas nutraukiamas, pvz., užstrigus ant nukritusios šakos, roboto ekrane rodomas pranešimas, susijęs su darbo nutraukimu ir laikas, kada tai įvyko.

Jei tas pats klaidos pranešimas kartojasi kelis kartus, tai gali rodyti, kad reikalingas instaliacijos ar roboto vejapjovės reguliavimas. Žr. *Fault messages (klaidų pranešimai) psl. 50*, jei reikia daugiau informacijos apie galimas kiekvieno pranešimo priežastis.

Sąraše yra 50 paskutinių gedimų pranešimų, surikiuotų pagal datą, senėjimo tvarka.

Gedimo pranešimo rodymo data ir laikas gali būti peržiūrėti pasirinkus gedimo pranešimą ir paspaudus mygtuką **OK** (gerai).

Taip pat rodomi patarimai, padedantys nustatyti gedimą.

3.15.2 Info messages (informaciniai pranešimai)

Pranešimai, rodomi ekrane ne dėl gedimo, išsaugomi su antrašte *Informaciniai pranešimai*. Pavyzdžiui, gali būti toks pranešimas: *„Slope too steep“* (Per stati įkalnė). Žr. *Informaciniai pranešimai psl. 54*, jei reikia daugiau informacijos apie galimas kiekvieno pranešimo priežastis.

Sąraše yra 50 paskutinių gedimų pranešimų, surikiuotų pagal datą, senėjimo tvarka.

3.16 Laikmatis pagal oro sąlygas

WEATHER TIMER (laikmatis pagal oro sąlygas)
Naudoti laikmatį pagal oro sąlygas

Naudojant oro laikmatį, vejos pjovimo robotas automatiškai prie žolės augimo greičio pritaiko savo pjovimo dažnumą.

Suaktyvinus orų laikmatį, robotui vejapjovei reikia laiko nuspręsti, kada yra optimalus laikas pjauti darbo zoną. Dėl šios priežasties, gali užtrukti kelias dienas, kol pjovimo rezultatai taps optimalūs.

Tačiau robotas vejapjovė nedirbs ilgiau, nei laiko tarpą, nustatytą laikmačio nustatymuose. Siekiant optimizuoti orų laikmačio našumą, rekomenduojama nustatant laikmatį panaikinti laikus, kai robotas vejapjovė negali dirbti. Kiti laikai orų laikmačiui turi būti pasiekiami.

Suaktyvinus orų laikmatį, labai svarbu reguliariai tikrinti peilių diską: ar jis švarus, ar peiliai geros būklės. Bet kokia žolė, susisukusi aplink peilių disko veleną ar atšipę peiliai turi įtakos orų laikmačio veikimui.

3.16.1 Norėdami įjungti laikmačio pagal oro sąlygas funkciją

Pažymėkite langelį paspausdami **OK** (gerai), kad aktyvintumėte laikmatį pagal oro sąlygas.

3.16.2 Pjovimo trukmė

Jei naudojant *orų laikmatį* pjovimo rezultatai nėra optimalūs, reikia reguliuoti *pjovimo laiko* nustatymus.

Kuo ilgesnis pjovimo laikas pasirenkamas, tuo ilgiau robotui vejapjovei bus leidžiama dirbti.

Pjovimo trukmė — *Low (mažas)*
Medium (vidutinis)
High (didelis)

3.16.2.1 Pjovimo laiko reguliavimas

1. Perkelkite žymeklį ties *Cutting time* (pjovimo laikas) ir paspauskite **OK** (gerai).
2. Naudodami **rodykles** į dešinę arba į kairę padidinkite arba sumažinkite pjovimo laiką trimis iš anksto nustatytais intervalais.

3.17 Installation (instaliacija)

Daugelyje darbo zonų nereikia keisti gamyklinių nustatymų, tačiau kartais, jei veja sudėtinga, pjovimo rezultatą galima pagerinti atlikus rankinius nustatymus.

ĮRENGIMAS
Lawn coverage (vejos padengiamumas)
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)
Advanced (išplėstinis meniu)

3.17.1 Lawn coverage (vejos padengiamumas)

Ši meniu funkcija naudojama robotui vejapjovei nukreipti į toliau esančias darbo zonos dalis. Ši svarbi funkcija naudojama siekiant išlaikyti vienodus pjovimo rezultatus visoje darbo zonoje. Sudėtingos formos kiemuose, kuriuose yra daug plotų, sujungtų siaurais pravažiavimais, pjovimo rezultatus galima pagerinti atlikus tam tikrus rankinius nustatymus, aprašytus toliau.

Taip pat galima patikrinti išvažiavimo nustatymus ir nustatyti atstumą nuo įkrovimo stoties iki nuošalios zonos.

Gamykliniai „Automower 420“ ir „Automower 440“ nustatymai leidžia robotui vejapjovei sekti gido kabelį 300 m, 20 % viso laiko, kai jis palieka įkrovimo stotį. Jei kreipiamasis kabelis trumpesnis negu 300 m, robotas vejapjovė juda palei gido kabelį iki vietos, kur gido kabelis sujungtas su kontūro kabeliu

„Automower 430X“ ir „Automower 450X“ atveju nėra reikalo rankiniu būdu nustatyti vejos padengiamumo. Jie naudoja įtaisytąją GPS nupjautoms vietoms nustatyti, todėl žino, kurias vietas reikia pjauti toliau. Taip „Automower 430X“ ir „Automower 450X“ gali pasiekti sunkiai pasiekiamas darbo zonos dalis.

Pasižymėkite: Jei naudojamas orientavimasis GPS pagalba, nereikia atlikti jokių rankinių nustatymų.

3.17.2 GPS assisted navigation (orientavimasis su GPS)

GPS navigacijos funkcija prieinama tik „Automower 430X“ ir „Automower 450X“ modeliuose. Jis naudoja įtaisytąją GPS nupjautoms vietoms nustatyti, todėl žino, kurias vietas reikia pjauti toliau. Per kelias darbo dienas robotas vejapjovė sukuria darbo zonos žemėlapį. Taip „Automower 430X“ ir „Automower 450X“ gali automatiškai nustatyti sunkiai pasiekiamų darbo zonos vietų atstumus ir proporcijas.

Pasižymėkite: Jei tas pats robotas vejapjovė naudojamas su dviem ar daugiau įkrovimo stočių, esančių arti viena kitos (pvz., kaimynystėje), orientavimąsi GPS pagalba galima naudoti tik vienoje iš darbo zonų. Kitaip skaitmeninis žemėlapis gali būti klaidingas, todėl roboto vejapjovės vejos veikimo zona sumažės.

3.17.2.1 Deactivate GPS assisted navigation (išjungti orientavimąsi su GPS) („Automower 430X“ ir „Automower 450X“)

Norėdami naudoti rankinius nustatymus, turite išjungti orientavimąsi su GPS. Išjungus orientavimąsi su GPS, GPS žemėlapis automatiškai anuliuojamas.

Naudokite rodyklių, kad pažymėtumėte rankinių nustatymų plotą, ir paspauskite **OK** (gerai).

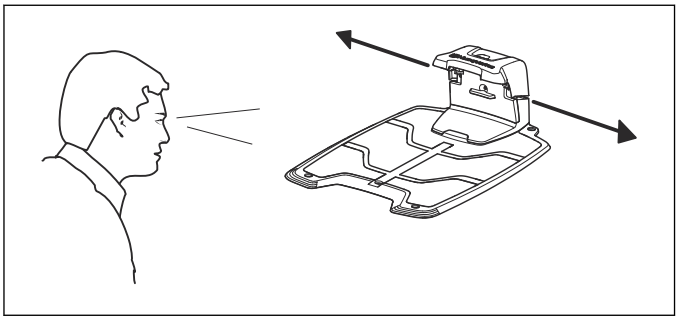
3.17.3 Area 1-5 (plotas 1–5)

Galima nustatyti daugiausia 5 („Automower 420“ atveju 3) nuošalias zonas. Tam, kad robotas vejapjovė pasiektų nutolusius plotus, reikalingos tam tikros unikalios parinktys.

Pasižymėkite: Kai įjungtas Orientavimasis GPS pagalba, jis bus naudojamas tol, kol bus pasiekiama GPS paslauga – net jei nustatomi rankiniai nustatymai. Rankiniai nustatymai bus naudojami tik tada, kai nebus pasiekiama GPS paslauga.

3.17.3.1 Area 1-5 > „How?“ (kaip?)

Nurodykite dešinę, kairę ar gido kabelį atsižvelgdami į tai, į kurią pusę turėtų važiuoti robotas vejapjovė. Kryptis (dešinė ar kairė) nustatoma pasisukus veidu į įkrovimo stotį.



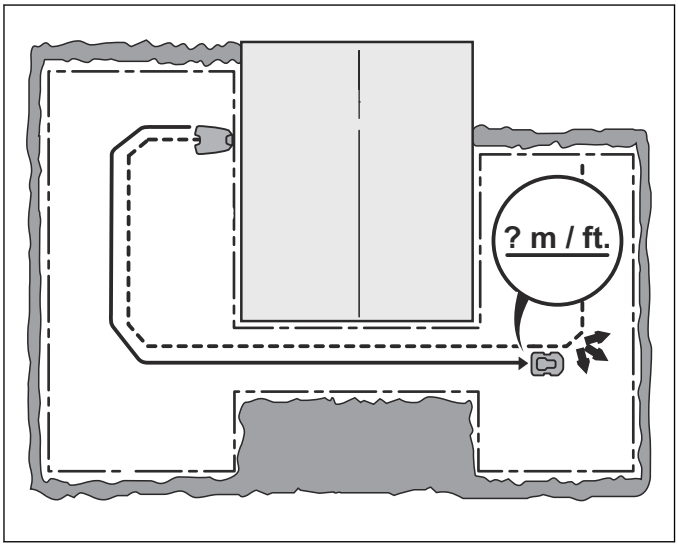
Dešiniąja arba kairiąja **rodyklėmis** galite keisti parinktis.

3.17.3.2 Area 1-5 > Kaip toli?

Įveskite atstumą metrais pagal esamą kabelį nuo įkrovimo stoties iki nuošalios zonos, kur robotas vejapjovė turi pradėti pjauti.

Dešiniąja arba kairiąja **rodyklėmis** galite keisti parinktis.

Patarimas! Jei norite nustatyti, kaip toli yra nuošali zona, naudokite funkciją *Test* (tikrinimas) (*Area 1-5 > More > Test* (daugiau > tikrinimas). Atstumas nurodomas metrais, ir bus rodomas roboto ekrane, paspaudus mygtuką **STOP**. Žr. *Kaip išmatuoti atstumą iki nuošalios zonos psl. 29*. Ekrane rodomą išmatuotą atstumą galima tiesiogiai išsaugoti pasirinktoje nuošalioje zonoje. Bet kurios esamos reikšmės galima nepaisyti nurodžius naują išmatuotą atstumą.



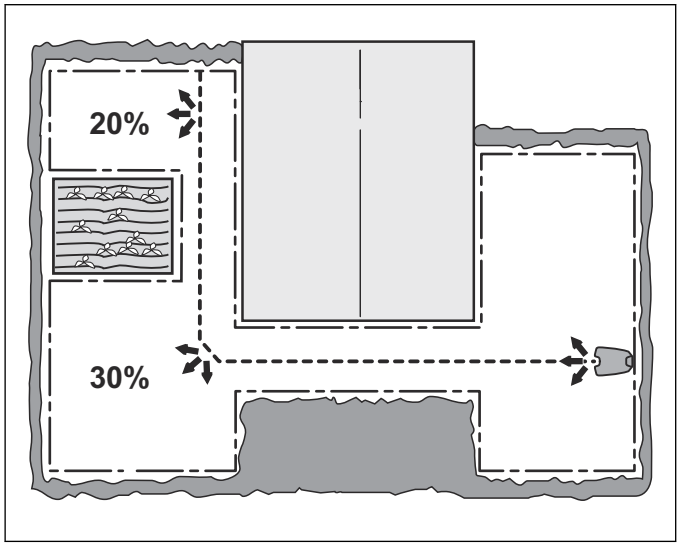
3.17.3.3 Area 1-5 > Kaip dažnai?

Kaip dažnai robotas vejapjovė turi nuvažiuoti į nuošalią zoną, pasirenkama proporcingai visų jo išvažiavimų iš įkrovimo stoties skaičiui. Kitais atvejais, robotas vejapjovė pradeda pjauti šalia įkrovimo stoties.

Nurodykite nutolusių darbo vietų dydį procentais nuo viso darbo zonos dydžio. Jeigu nutolusios darbo vietos užima pusę visos darbo zonos, turi būti pasirinktas režimas 50 %. Jei plotas mažesnis, turi būti nurodyta mažesnė reikšmė. Jei naudojama daugiau plotų, atsižvelkite į tai, kad visų reikšmių suma neturi viršyti 100 %.

Palyginkite su pavyzdžiais *Kiemo išdėstymo pavyzdžiai psl. 41*.

Naudodami **skaitinius klavišus** nurodykite dalį procentais.



3.17.3.4 Area 1-5 > Išjungti

Kiekvieną zoną galima išjungti ir įjungti, neįvedant nustatymų iš naujo. Pasirinkite *Disable* (išjungti), tada paspauskite **OK** (gerai).

3.17.3.5 Tikrinti: Area 1-5

Pasirinktų nustatymų bandymas:

1. Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje.
2. Ekrane *Vejos padengiamumo apžvalga* naudodami **rodykles** žemyn, dešinėn ir kairėn pasirinkite zoną, kurią reikia patikrinti. Paspauskite **OK** (gerai).
3. Pasirinkite „More“ (daugiau) ir paspauskite OK (gerai).
4. Pasirinkite *Test* (tikrinimas) ir paspauskite **OK** (gerai).
5. Paspauskite **START** ir uždarykite dangtelį.
6. Robotas vejapjovė išvažiuos iš įkrovimo stoties ir pradės važiuoti pagal gido laido kontūrą link nuošalios zonos. Patikrinkite, ar robotas vejapjovė gali visą reikalingą atstumą nuvažiuoti pagal kreipiamąjį kabelį.
7. Bandymas patvirtinamas, jei robotas vejapjovė gali sekti gido kabeliu iki reikiamo pradžios taško be jokių trukdžių.

3.17.3.6 Kaip išmatuoti atstumą iki nuošalios zonos

1. Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje.
2. Meniu *Area 1-5 > Kaip toli?* įveskite atstumą, neabejotinai viršijantį tikrąją reikšmę. Daugiausiai galima įvesti 500 metrus.
3. Pasirinkite *Area 1-5 > More > Test* (daugiau > tikrinti), tada paspauskite **OK** (gerai).
4. Paspauskite **START** ir uždarykite dangtelį.
5. Reikiamoje vietoje paspauskite **STOP**. Atstumas dabar rodomas ekrane. Šią reikšmę dabar galima išsaugoti meniu *Area 1-5 > Kaip toli?*.

3.17.3.7 Area 1-5 > More > Reset (daugiau > nustatyti iš naujo)

Naudojant šią funkciją galima atkurti gamyklinius atskiros zonos nustatymus. Norėdami atkurti zonos nustatymą, **rodyklėmis** kairėn ir dešinėn pasirinkite *Area 1-5* > *More* > *Reset* (daugiau > nustatyti iš naujo), tada paspauskite **OK** (gerai).

3.17.4 Find charging station (įkrovimo stoties paieška)

Galima nustatyti, kad robotas vejapjovė įkrovimo stoties ieškotų vienu ar keliais iš trijų būdų: Guide (gido kabelis), Boundary loop (kontūro kabelis) ir Charging station (įkrovimo stotis). Gamyklos nustatymai leidžia automatiškai naudoti visas 3 parinktis ir kuo greičiau surasti įkrovimo stotį, tačiau taip pat didėja vėžių formavimosi tikimybė.

Sudėtingų formų sklypuose, pvz., daug plotų sujungtų siaurais pravažiavimais, įkrovimo stoties paieškai reikalingas laikas sumažinamas atliekant tam tikrus rankinius nustatymus, pateiktus toliau.

Robotas vejapjovė visada paiešką pradeda netvarkingu paieškos būdu.

Jei robotui vejapjovei nepavyksta rasti įkrovimo stoties, po tam tikro laiko tarpo jis pradeda ieškoti kreipiamojo kabelio, o dar po kurio laiko – kontūro kabelio, pagal kuriuos po to galėtų nuvažiuoti iki įkrovimo stoties. Šis laikas nustatomas minutėmis ir yra vadinamas atidėjimo laiku.

Pavyzdys:

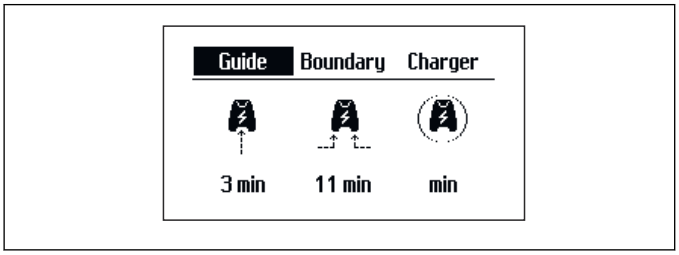
3 minučių gido kabelio ir 11 minučių kontūro kabelio atidėjimas. Robotas vejapjovė 3 minutes netvarkingai ieškos įkrovimo stoties, tada 8 minutes ieškos gido kabelių. Jei per šį laiko tarpą nebus surastas gido kabelis, robotas vejapjovė pradės ieškoti kontūro kabelio.

Galima nustatyti vienodą atidėjimo laiką ir gido kabeliams ir kontūro kabeliui, pvz., 5 minutes. Robotas vejapjovė 5 minutes netvarkingai ieškos įkrovimo stoties; jei nesuras, pradės ieškoti gido kabelių arba kontūro kabelio ir, prie įkrovimo stoties nuvažiuos pasinaudodamas tuo, kurį pirmiau suras.

Ilgesnis atidėjimo laikas sumažina vėžių susiformavimo riziką (robotas vejapjovė dažniau suras įkrovimo stotį naudodamas netvarkingą paieškos būdą), tačiau prailgina paieškos laiką. Trumpas atidėjimo laikas duoda priešingą rezultatą, t. y. trumpas atidėjimo laikas padidina vėžių susidarymo riziką išilgai kreipiamųjų kabelių ir (arba) kontūro kabelių.

3.17.4.1 Overview (peržiūra)

Ši peržiūra apibendrina pasirinktus visų paieškos būdų nustatymus. Norėdami redaguoti metodo nustatymus, pasirinkite metodą naudodami **rodyklių** į kairę ir į dešinę klavišus ir paspauskite **OK** (gerai).

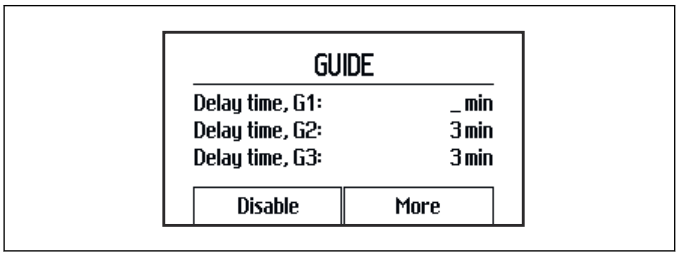


3.17.4.2 Guide (kreipiamasis kabelis)

Perkelkite žymiklį ant tinkamo kreipiamojo kabelio.

Naudodami **skaitinius klavišus** įveskite atidėjimo laiką.

Atidėjimo laikas paprastai nustatomas nuo 0 iki 10 minučių.



3.17.4.3 Guide > Disable/Enable (Gidas > Apriboti / Aktyvinti)

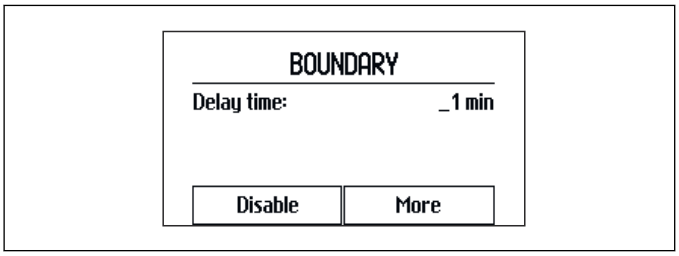
Įprastai gido metodo nereikia apriboti, net jei neprijungtas gido kabelis. Norėdami apriboti gido metodą, pasirinkite *Disable* (apriboti) ir paspauskite **OK** (gerai).

3.17.4.4 Kontūro kabelis

Naudodami **skaitinius klavišus** įveskite atidėjimo laiką.

Šis laikas paprastai yra ilgesnis nei *gido kabelio*, nes paprastai yra geriau, kai robotas vejapjovė į įkrovimo stotį grįžta pagal vieną iš gido kabelių. Atidėjimo laikas paprastai nustatomas nuo 10 iki 20 minučių, tačiau gali būti ir trumpesnis, jei nėra įrengtas gido kabelis ir tikėtina, kad robotas vejapjovė nesuras įkrovimo stoties naudodamas netvarkingą paiešką.

Jei, važiuodamas pagal kontūro kabelį, robotas vejapjovė pervažiuoja gido kabelį, jis nustoja ieškoti kontūro kabelio ir iki įkrovimo stoties važiuoja pagal gido kabelį.



3.17.4.5 Boundary > Disable/Enable (Kontūro kabelis > Apriboti / Aktyvinti)

Jei instaliacija visiškai netinkama tam, kad į įkrovimo stotį būtų grįžtama pagal kontūro kabelį, reikia panaikinti žymimojo langelio Boundary method (kontūro metodas) žymėjimą. Norėdami apriboti kontūro metodą, pasirinkite *Disable* (apriboti) ir paspauskite **OK** (gerai).

3.17.4.6 Boundary > More > Test right / Test left (kontūras > daugiau > testuoti dešinėje / testuoti kairėje)

Pasirinktų nustatymų bandymas yra natūrali instaliacijos dalis.

1. Robotą vejapjovę padėkite 3 m atstumu nuo kontūro kabelio, jo priekį atsukę į kabelį.
2. Testavimo funkcija pasiekiama *Installation* > *Find charging station* > *Boundary* (instaliacija > rasti įkrovimo stotį > kontūras).
3. Pasirinkite „More“ (daugiau) ir paspauskite OK (gerai).
4. Pasirinkite *Test right/Test left* (testuoti dešinėje / testuoti kairėje), tada paspauskite **OK** (gerai).
5. Paspauskite **START** ir uždarykite dangtelį.
6. Patikrinkite, ar robotas vejapjovė seka kreipiamuoju kabeliu iki įkrovimo stoties ir susijungia su ja. Bandymas užskaitomas tik tuo atveju, jeigu robotas vejapjovė gali judėti pagal kreipiamąjį kabelį visą atstumą iki įkrovimo stoties ir prisijungti iš pirmo karto. Jeigu robotas vejapjovė nesugeba prisijungti iš pirmo karto, jis automatiškai bandys prisijungti dar kartą. Instaliacija nepatvirtinama, jei robotas vejapjovė prisijungia prie įkrovimo stoties iš antro arba daugiau kartų.

Paprastai robotas negali sekti kabeliu, jei šalia jo yra neizoliuotų kliūčių, arba jei kreipiamasis kabelis stačiuose šlaituose nutiestas ne kampu. Įsitikinkite, kad įkrovimo stotis, kontūro kabelis ir gido kabelis instaliuoti pagal instrukcijas, pateiktas skyriuose *Geriausia vieta įkrovimo stočiai psl. 12*, *Kontūro kabelio klojimo planavimas psl. 14* ir *Gido kabelio instaliacija psl. 19*.

Panaudojus funkciją *Test (testas)*, robotas vejapjovė nuvažiuoja nuo kabelio didžiausią atstumą, nurodytą kaip pasirinkto koridoriaus plotis.

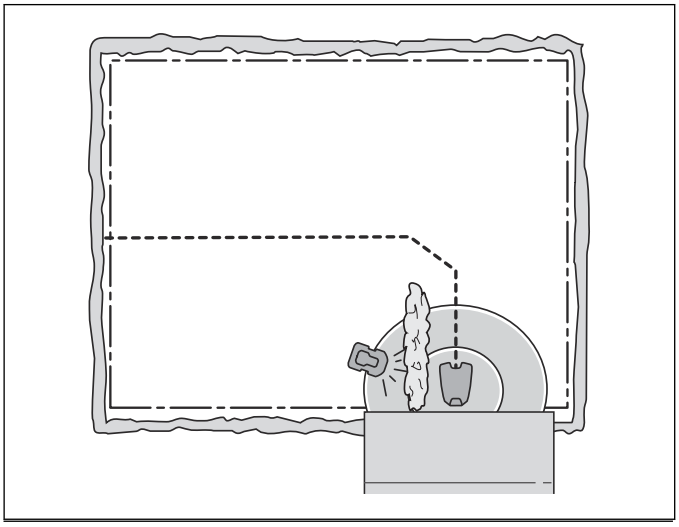
3.17.4.7 Boundary > More > Reset (kontūras > daugiau > atstatyti)

Galima atstatyti konkrečių kiekvieno metodo *Boundary* (kontūro) nustatymų reikšmes į gamyklines.

1. Norėdami atstatyti, pasirinkite metodą naudodami **rodyklių** į kairę ir į dešinę klavišus ir paspauskite **OK** (gerai).
2. Pasirinkite *More* (daugiau), tada *Reset* (atstatyti) ir paspauskite **OK** (gerai).

3.17.4.8 Charging station range (įkrovimo stoties atstumas)

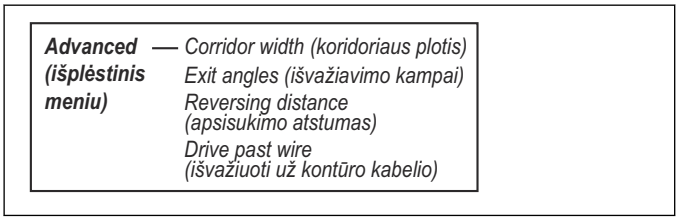
Retais atvejais gali būti priežasčių, dėl kurių reikėtų sumažinti įkrovimo stoties signalo atstumą. Tai gali būti reikalinga, kai įkrovimo stotis yra pastatyta arti krūmų ar sienų, trukdančių robotui vejapjovei susijungti su įkrovimo stotimi, nepriklausomai nuo to, ar yra ryšys su įkrovimo stoties signalais. Šiais atvejais, geriau perkelti įkrovimo stotį, tačiau jei to padaryti nėra galimybės, galima sumažinti įkrovimo stoties signalo atstumą. Įkrovimo stoties zona apima tris skirtingus intervalus: *Max* (maks.), *Mid* (vid.), *Min* (min.). Gamyklinis nustatymas yra *Max* (maks.).



Pasižymėkite: Įkrovimo stoties zona turėtų būti mažinama tik išskirtiniais atvejais. Paprastai geriau yra perstatyti įkrovimo stotį į geresnę vietą darbo zonoje.

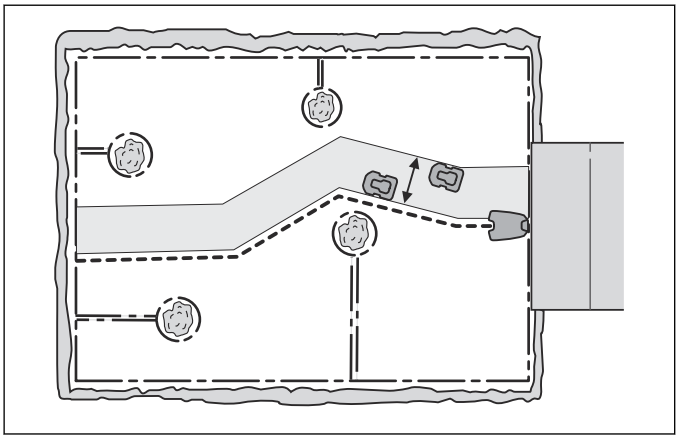
3.17.5 Advanced (išplėstinis meniu)

Po antrašte *Advanced (išplėstiniai)* yra dar daugiau nuostatų, susijusių su roboto vejapjovės elgesiu. Šie meniu nustatymai reikalingi tik tada, kai būtinos papildomos roboto valdymo priemonės, pvz., sudėtingos formos soduose. Gamykliniai nustatymai parenkami taip, kad tiktų daugeliui darbo zonų.



3.17.5.1 Corridor width (koridoriaus plotis)

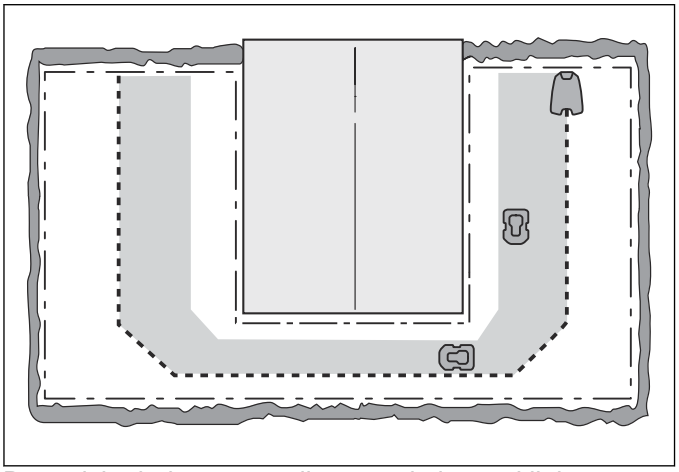
Koridoriaus plotis - tai atstumas, kurį robotas vejapjovė gali nuklysti į šalį nuo kreipiamojo kabelio (kontūro kabelio), kai jis važiuoja pagal kabelį į ir iš įkrovimo stoties. Roboto vejapjovės tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadinama „koridoriumi“.



Darbo įvairiais atstumais nuo kreipiamojo kabelio tikslas – sumažinti vėžių susidarymo pavojų. Rekomenduojama pasirinkti kiek galima platesnį koridorių, atsižvelgiant į darbo zonos dydį.

Robotas vejapjovė pats nustato koridoriaus plotį, atsižvelgdamas į darbo zonos dydį, kai važiuoja išilgai

gido kabelio. Integruotas automatinis mechanizmas leidžia robotui vejapjovei keisti atstumą iki kabelio, atsižvelgiant į tai, kurioje darbo zonos vietoje jis nutiestas. Pvz., siauruose pravažiavimuose jis nustato siauresnį koridorių.



Daugelyje darbo zonų galima naudoti gamyklinius nustatymus, t. y. robotas vejapjovė pats gali naudoti integruotas funkcijas ir dirbti kuo platesniame koridoriuje. Sudėtingesnės formos soduose, pvz., ten kur gido kabelis nutiestas arti kliūčių, kurių negalima izoliuoti panaudojus kontūro kabelį, darbo saugumą galima pagerinti panaudojus keletą rankinių nustatymų, aprašytų toliau.

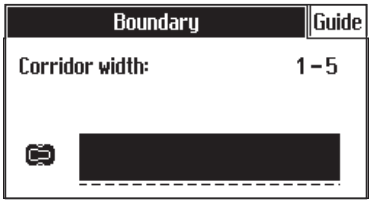
3.17.5.2 Corridor width > Boundary (koridoriaus plotis > Kontūras)

Ribų koridoriaus plotis nurodomas intervalais nuo 1–9. Pirmasis intervalo skaičius reiškia trumpiausią atstumą iki kontūro kabelio, o antrasis – ilgiausią atstumą.

Atstumas, kuriuo nutolęs nuo kontūro kabelio robotas vejapjovė pjauna žolę, kinta priklausomai nuo darbo zonos išsidėstymo.

Naudodami **skaitinius klavišus**, nurodykite reikalingą intervalą.

Gamykliniai nustatymai yra 3–6.



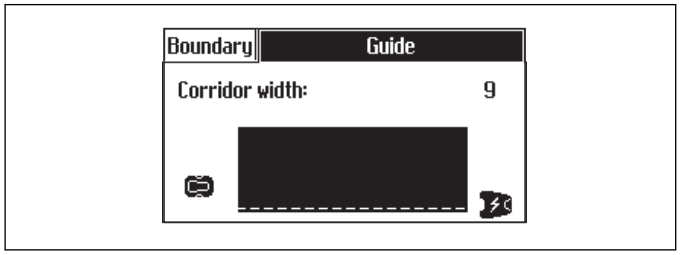
3.17.5.3 Corridor width > Guide (Koridoriaus plotis > Kreipiamasis kabelis)

Kreipiamojo koridoriaus plotis nustatomas automatiškai. Tik retais atvejais reikia atlikti rankinius nustatymus. Koridoriaus plotis gali būti nustatytas nuo *0* iki *9*.

Jei nurodyta reikšmė *0*, robotas vejapjovė apžergs kreipiamąjį kabelį ir važiuos tiesiai virš jo.

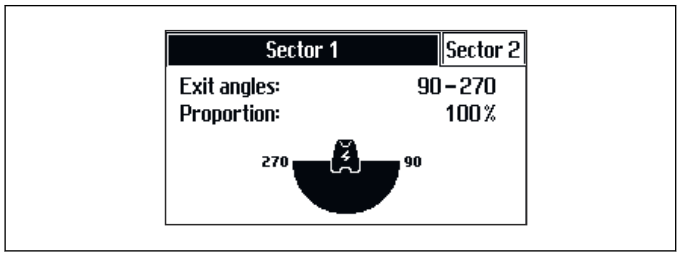
Naudodami **klavišus su rodyklėmis**, nurodykite reikalingą reikšmę.

Gamyklinis nustatymas yra *9*.



3.17.5.4 Exit angles (išvažiavimo kampai)

Paprastai robotas vejapjovė išvažiuoja iš įkrovimo stoties nuo 90° iki 270° kampu. Keičiant išvažiavimo kampus, robotui vejapjovei lengviau pasiekti didžiausią darbo zoną, jei įkrovimo stotis yra pastatyta pravažiavime.



3.17.5.5 Exit angles > Sectors (Išvažiavimo kampai > Sektoriai)

Galima nustatyti 1 arba 2 roboto vejapjovės išvažiavimo kampus. Jei įkrovimo stotis pastatyta pravažiavime, galima naudoti 2 išvažiavimo kampus, pvz., 70° – 110° ir 250° – 290°.

Kai naudojami 2 kampai, reikia nurodyti, kaip dažnai robotas vejapjovė turi išvažiuoti iš įkrovimo stoties į *1-ą sektorių*. Tai atliekama naudojant funkciją *Proportion (proporcija)* ir nurodant procentinę išraišką.

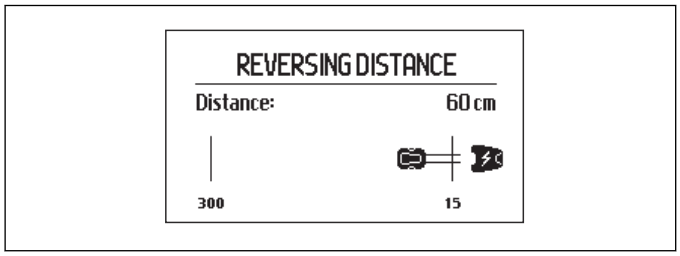
Pvz., 75 % reiškia, kad robotas vejapjovė iš įkrovimo stoties į *1-ą sektorių* išvažiuos 75 % laiko, o į *2-ą sektorių* – 25 %.

Sektorių kampams ir proporcijai nurodyti naudokite **skaitinius klavišus**.

3.17.5.6 Reversing distance (apsisukimo atstumas)

Ši funkcija leidžia valdyti, kiek robotas vejapjovė turi pavažiuoti atgal iš įkrovimo stoties prieš pradėdamas pjauti. Tai naudinga, jei įkrovimo stotis yra pastatyta pastogėje, ar kitoje riboto ploto vietoje.

Naudodami **skaitinius klavišus**, nurodykite važiavimo atbulomis atstumą centimetrais. Gamyklinis nustatymas yra 60 cm.

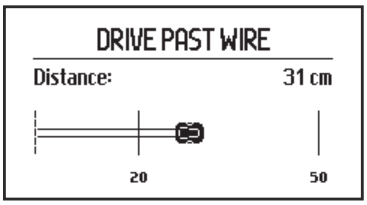


3.17.5.7 Drive past wire (išvažiuoti už kontūro kabelio)

Prieš robotui vejapjovei sustojant ir apsisukant, jo priekis visada išlenda už kontūro kabelio tam tikru atstumu. Numatytasis atstumas yra 31 cm, tačiau jei reikia, jį galima pakeisti. Galima pasirinkti skaičių nuo 20 iki 50.

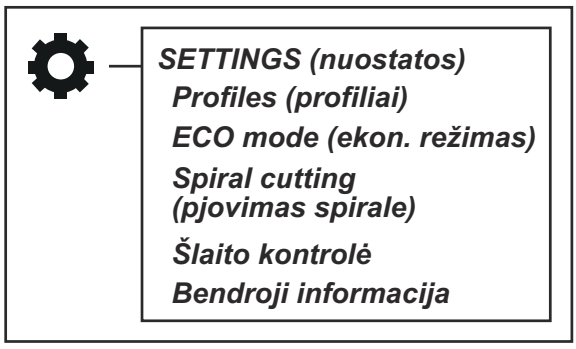
Atminkite, kad nurodytas atstumas yra tik apytikslė reikšmė ir turėtų būti laikoma tik orientacine. Tikrovėje tikslus atstumas, kuriuo robotas vejapjovė kerta kontūro kabelį, gali skirtis.

Nurodykite jūsų norimą roboto vejapjovės išvažiavimo už kontūro kabelio atstumą centimetrais ir paspauskite **OK** (gerai).



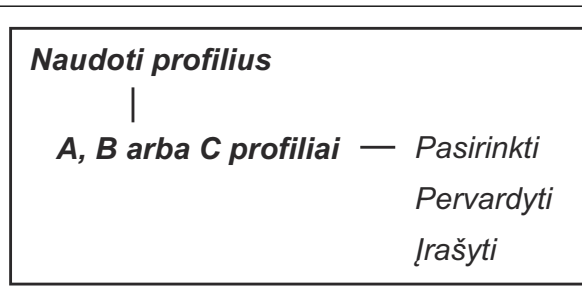
3.18 Settings (nustatymai)

Šis pasirinkimas leidžia keisti bendruosius roboto vejapjovės nustatymus.



3.18.1 Profiles (profiliai)

Naudojant funkciją *Profiles (profiliai)*, galima išsaugoti skirtingus naudotojo nustatymų rinkinius. Galima išsaugoti iki 3 skirtingų profilių. Profiliuose išsaugomas unikalus ryšys tarp roboto ir įkrovimo stoties. Tai reiškia, kad nustatymus galima paprastai išsaugoti ir panaudoti, kai robotas vejapjovė naudojamas skirtinguose soduose. Tai leidžia prie roboto vejapjovės prijungti iki 3 įkrovimo stočių.



3.18.1.1 Nuostatų įrašymas profilyje

Pirmiausiai nustatykite roboto nustatymus, kuriuos išsaugosite profilyje.

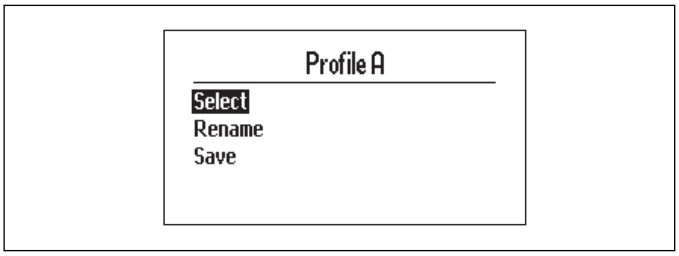
1. Pasirinkite *Use Profiles* (naudoti profilius) ir paspauskite **OK** (gerai).
2. Pažymėkite profilį, kurį norite išsaugoti, žymeklį perstumdami **rodyklių** aukštyn arba žemyn klavišais, tada paspauskite **OK** (gerai).
3. Pasirinkite *Save* (išsaugoti) ir paspauskite **OK** (gerai), o tada **rodyklę** į kairę ir **OK** (gerai). Visi naudotojo nustatymai išsaugomi pasirinktame profilyje.

Jei nustatomi nustatymai, kurie neišsaugoti profilyje, šalia profilio pavadinimo rodomas ženklas „*“.

3.18.1.2 Profilio naudojimas

Jei norite suaktyvinti ir naudoti profilį bei jame išsaugotus nustatymus, reikia atlikti tokius veiksmus.

1. Pasirinkite įjungiamą profilį, tada spauskite **OK** (gerai).
2. Pasirinkite *Select* (pasirinkti) ir paspauskite **OK** (gerai).



Robotas vejapjovė naudos nustatymus, išsaugotus profilyje.

3.18.1.3 Profilio pavadinimo keitimas

Kad būtų lengviau prisiminti, kas išsaugota kiekviename profilyje, jų pavadinimus galima keisti.

1. Pažymėkite norimo keisti profilio pavadinimą, tada paspauskite **OK** (gerai).
2. Pasirinkite *Rename* (pervardyti) ir paspauskite **OK** (gerai).
3. Perkelkite žymeklį naudodami **rodykles**, tada paspauskite **OK** (gerai), kad pasirinktumėte. Norėdami įrašyti naująjį pavadinimą, paspauskite **BACK** (atgal).

Profilių pavadinimai bus rodomi meniu *Settings* - *Profiles* (nustatymai – profiliai). Pasirinkto profilio pavadinimas taip pat rodomas pradiniame ekrane.

3.18.1.4 Naujos įkrovimo stoties prijungimas prie roboto vejapjovės

1. Pirmiausia įrašykite profilį, kurį ketinate naudoti su pirmine įkrovimo stotimi.
2. Tada pastatykite robotą naujoje įkrovimo stotyje, kurią prijungsite prie roboto.
3. Pasirinkite *New loop signal* (naujas kontūro signalas), žr. *Advanced (išplėstinis meniu) psl. 27*
4. Įrašykite naujos įkrovimo stoties profilį.

Jei norite robotą vejapjovę naudoti originalioje įkrovimo stotyje, reikia pasirinkti pirmą profilį. Jei norite robotą vejapjovę naudoti naujoje įkrovimo stotyje, reikia pasirinkti atitinkamą profilį.

3.18.2 ECO (ekon.) režimas

Ši funkcija automatiškai išjungia signalą kontūro kabelyje, gido kabelyje ir įkrovimo stotyje, kai robotas vejapjovė nepjauna, t. y. kai robotas įkraunamas arba jam neleidžiama judėti dėl laikmačio nustatymų.

ECO mode (ekon. režimas) — *Naudoti ECO režimą*

ECO mode (ECO režimą) reikėtų naudoti, kai yra kitos belaidės įrangos, nesuderinamos su robotu vejapjove, pvz., tam tikri klausos aparatai ar garažo durys.

Suaktyvinus *ECO mode* (ECO režimą) mirksi žalia įkrovimo stoties indikatoriaus lemputė. *ECO mode* (ECO režimas) reiškia, kad robotą vejapjovę galima paleisti tik įkrovimo stotyje, o ne darbo zonoje.

Kai įjungtas *ECO mode* (ECO režimas), visada prieš nukeliant robotą vejapjovę nuo įkrovimo stoties būtina paspausti mygtuką **STOP**. Kitos galimybės paleisti roboto vejapjovės nėra. Jei robotas per klaidą buvo nukeltas prieš tai nepaspaudus **STOP** mygtuko, jį reikia pastatyti atgal ant įkrovimo stoties ir paspausti mygtuką **STOP**. Tik tada robotą vejapjovę galima paleisti darbo zonoje.

Norėdami įjungti *ECO mode* (ECO režimą), pasirinkite *ECO mode* (ECO režimas) ir paspauskite **OK** (gerai).

Pasižymėkite: Visada paspauskite **STOP** mygtuką, prieš nukeldami robotą vejapjovę nuo įkrovimo stoties. Kitaip robotas vejapjovė darbo zonoje neįsijungs, kai įjungtas *ECO mode* (ECO režimas).

3.18.3 Pjovimas spirale

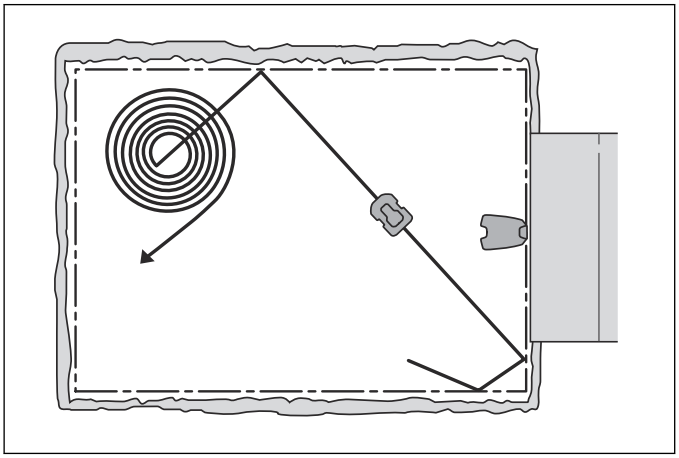
Įvažiavusi į plotą, kuriame žolė aukštesnė nei vidutinė, automatinė vejapjovė gali pakeisti judėjimo kelią. Kad greičiau nupjautų plotą, kuriame auga aukštesnė žolė, jis gali judėti spirale.

Naudoti pjovimo spirale funkciją
|
Intensity (intensyvumas) — *Low- (labai žemas)*
Low (mažas)
Mid (vidutinis)
High (didelis)
High+ (labai didelis)

Pjovimas spirale yra suaktyvintas pagal numatytuosius nustatymus. Norėdami apriboti, panaikinkite žymimojo langelio žymėjimą.

Intensyvumo lygį galima reguliuoti ir nustatyti, kiek žolė turi būti aukštesnė už vidutinę, kad būtų pradėtas pjovimas spirale. *Low- / Low* (mažas) jautrumas reiškia, kad pjovimas spirale bus pradedamas rečiau. *High / High+* (didelis) jautrumas reiškia, kad pjovimas spirale bus pradedamas dažniau.

Siekiant sumažinti vejos nuvažinėjimo stačiuose šlaituose riziką, funkcija „Spiralinis pjovimas“ nebebus paleidžiama dirbant ant šlaitų, kurių statumas yra didesnis nei 15 %.



3.18.4 Slope control (šlaito kontrolė)

Kad šlaitų veja mažiau dėvėtųsi palei kontūro kabelį, robotas vejapjovė nejuda atbulas leisdamasis šlaitu. Dėl to artėdamas lik kontūro kabelio ji atšoka arba apsisuka. Šlaito kontrolė įjungiama pagal numatytuosius nustatymus. Pašalinkite žymę, jei norite išjungti.

3.18.5 General (bendroji informacija)

Nustatykite kalbą ir laiką arba atstatykite naudotojo nustatymus į numatytuosius gamyklinius nustatymus.

Bendroji informacija — *Time & date (laikas ir data)*
Kalba
Šalis
Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)
Apie

3.18.5.1 Laikas ir data

Ši funkcija suteikia galimybę nustatyti esamą laiką ir datą bei reikalingus formatus.

Laikas & data – *Nustatyti laiką*
Nustatyti data
Laiko formatas
Datos formatas

- ***Set time (nustatyti laiką):*** Įveskite teisingą laiką ir spauskite **OK**, kad išeitumėte.
- ***Set date (nustatyti datą):*** Įveskite teisingą datą ir spauskite **OK**, kad išeitumėte.
- ***Time format (laiko formatas):*** Perstumkite žymeklį prie reikiamo laiko formato: 12h 24h. Paspauskite **OK**, kad išeitumėte.
- ***Date format (datos formatas):*** Perstumkite žymeklį prie reikiamo datos formato:

  MMMM-MM-DD (metai-mėnuo-diena)

  MM-DD-MMMM (mėnuo-diena-metai)

  DD-MM-MMMM (diena-mėnuo-metai)

Norėdami išeiti, paspauskite **OK** (gerai).

3.18.5.2 Language (kalba)

Šia funkcija nustatoma kalba.

Pasirinkti kalbą: Žymekliu pažymėkite pageidaujamą kalbą ir spauskite **OK**.

3.18.5.3 Country (šalis)

Naudodami šią funkciją galite pasirinkti, kurioje šalyje robotas vejapjovė dirbs.

Žymekliu pažymėkite pageidaujamą šalį ir paspauskite **OK** (gerai).

3.18.5.4 Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)

Ši funkcija leidžia iš naujo nustatyti roboto vejapjovės nustatymus į numatytuosius gamyklinius.

Tačiau šie nustatymai nekeičiami:

- Security level (saugumo lygis)
- PIN code
- Kontūro signalas
- Pranešimai
- Data ir laikas
- Kalba
- „Country“ (šalis)

1. Meniu pasirinkite *Reset all user settings* (atkurti gamyklinius parametrus) ir paspauskite **OK** (gerai).
2. Patvirtinkite paspausdami **OK (gerai).**

3.18.5.5 About (apie)

Meniu *About* (apie) pateikiama informacija apie roboto vejapjovės serijos numerį ir skirtingas programinės įrangos versijas.

3.19 Priedai

Šiame meniu galima atlikti ant roboto sumontuotų priedų nustatymus.

3.19.1 Informacija

Šiame meniu tvarkomi ant roboto sumontuoti priedai. Daugiau informacijos apie galimus priedus teiraukitės Husqvarna vietos prekybos atstovo.

3.19.2 Automower Connect

„Automower Connect“ teikiama kartu su „Automower 430X/450X“ ir pasiekiama kaip „Automower 420/440“ priedas.

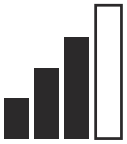
„Automower Connect“ perkelia roboto meniu sistemą į išmanųjį telefoną, todėl galima nesudėtingai peržiūrėti ir keisti roboto nustatymus nuotoliniu būdu. Naudojant šią programėlę galima sužinoti dabartinę roboto vejapjovės būseną ir siųsti komandas robotui vejapjovei iš bet kurios pasaulio vietos. Vagystės atveju gausite signalą ir galėsite sekti savo roboto vejapjovės padėtį. Kai kuriose šalyse „Automower Connect“ nepalaikoma dėl konkrečiam regionui būdingų mobiliojo ryšio sistemų. Išsamesnės informacijos kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ atstovą.

3.19.2.1 Pradžia

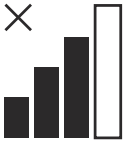
„Automower Connect“ programėlę atsisiųskite iš „AppStore“ arba „GooglePlay“. Atsisiuntę programėlę, sukurkite paskyrą nurodydami savo el. pašto adresą ir slaptažodį. Nurodytu el. pašto adresu gausite aktyvinimo el. laišką. Norėdami suaktyvinti paskyrą, per 24 valandas atlikite veiksmus, nurodytus el. laišku atsiųstose instrukcijose. Jei per 24 valandas paskyros nesuaktyvinsite, ją reikės sukurti iš naujo. Kai programėlėje bus sukurta paskyra, galima suporuoti robotą vejapjovę su savo išmaniuoju telefonu.

3.19.2.2 Roboto vejapjovės būsenos piktogramos

Suaktyvinus „Automower® Connect“, tuščiaja eiga veikiančio roboto vejapjovės ekrane bus rodomos naujos piktogramos.



Juostos rodo gaunamo GPRS signalo stiprumą.



Prie juostų esantis ženklas *X* rodo, kad iškilo problemų dėl prisijungimo prie internetinio serverio.

SIM ženklas rodo, kad iškilo problemų dėl SIM kortelės ar modulio. Įsitikinkite, kad SIM kortelė palaiko 2G duomenų ryšį, kad kortelėje yra pakankamai lėšų (taikoma iš anksto apmokėtoms SIM kortelėms) ir APN nustatymai atitinka.

3.19.2.3 Main meniu (pagrindinis meniu)

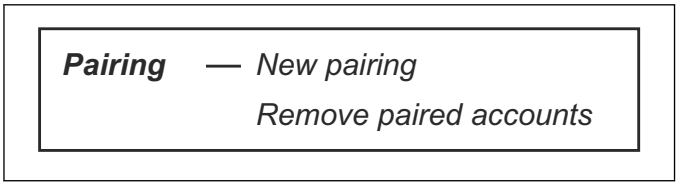
Pagrindinį „Automower Connect“ meniu sudaro:

- *Status* (būsena): rodo išsamią roboto vejapjovės būseną ir nurodo, kad robotui vejapjovei galite siųsti komandas.
- *GeoFence*: Žemėlapyje esantis smeigtukas su nameliu rodo roboto vejapjovės pradinę padėtį. Apskritimas aplink smeigtuką su nameliu rodo „GeoFence“ spindulį. Antrasis smeigtukas žemėlapyje rodo tikrąją roboto vejapjovės pradinę padėtį. Naudodami šią funkciją, galite sekti roboto vejapjovės judėjimą, pavyzdžiui, vagystės atveju. Norėdami pamatyti roboto vejapjovės buvimo vietos koordinates, paspauskite smeigtuką.
- *Settings* (nustatymai): roboto meniu galite peržiūrėti ir keisti visus esamus nustatymus, išskyrus saugos nustatymus.

3.19.2.4 My mowers (mano robotai)

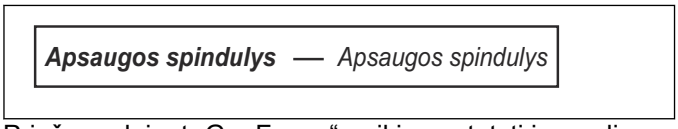
Pasirinkus *My mowers* (mano robotai) galima valdyti visus robotus vejapjoves, prijungtas prie jūsų paskyros, ir įtraukti naujus robotus.

3.19.2.5 Poravimas su „Automower Connect“



Pasirinkite funkciją *Accessories* (priedai) > *Automower Connect* > *Pairing* (poravimas) > *New pairing* (naujas poravimas). Kai programėlė rodys raginimą, įveskite roboto vejapjovės ekrane rodomą 6 skaitmenų kodą. Taip pat įveskite programėlėje roboto pavadinimą. „Automower Connect“ visada prijungtas prie jūsų roboto vejapjovės, kol išmanusis telefonas palaiko ryšį su mobiliojo ryšio tinklu, robotas vejapjovė yra įjungtas, o pagrindinis jungiklis yra *1* padėtyje.

3.19.2.6 GeoFence

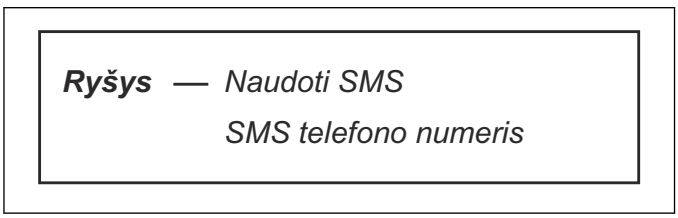


Prieš naudojant „GeoFence“, reikia nustatyti jo pradinę buvimo vietą ir jautrumą. Tai galėsite padaryti tik per roboto meniu.

Padėkite robotą savo kiemo centre. Pasirinkite *Accessories* > *Automower Connect* (robotic lawnmower PIN required) > *GeoFence* (priedai > Automower Connect (reikia įvesti roboto PIN kodą) > „GeoFence“). Suaktyvinkite funkciją pasirinkdami *Activate GeoFence* ir paspauskite **OK** (gerai). Tada pasirinkite *New center point* (naujas centrinis taškas), kad nustatytumėte „GeoFence“ pradinę padėtį. „GeoFence“ jautrumą galima keisti atsižvelgiant į kiemo ypatybes. Jautrumą galima nustatyti kaip *Low* (mažą), *Medium* (vidutinį) ar *High* (didelį). Kuo aukštesnis jautrumas, tuo lengviau bus aktyvinamas „GeoFence“ garsinis signalas. Jei garsinis signalas suaktyvinamas per daug lengvai, pasirinkite žemesnį „GeoFence“ jautrumo nustatymą

Padedant robotą vejapjovę į saugyklą ilgesniam laikui, pavyzdžiui, žiemai, rekomenduojame išjungti pagrindinį jungiklį. Jei yra suaktyvinta „GeoFence“ funkcija, išjungiant robotą vejapjovę reikės įvesti PIN kodą. Išjungus pagrindinį jungiklį, funkcija „Connect“ toliau veiks dar 12 valandų. Paskui nebebus įmanoma susisiekti su robotu vejapjove ir funkcija „GeoFence“ išsijungs.

3.19.2.7 Ryšys

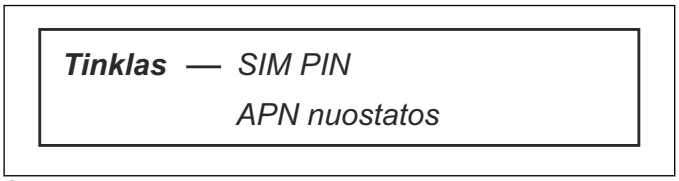


Naudoti SMS siuntimą
Kad galėtumėte naudoti SMS funkciją, ją reikia suaktyvinti roboto meniu. Pasirinkite *Accessories* > *Automower Connect* (robotic lawnmower PIN required) > *Communication* > *Use SMS* (priedai > Automower Connect (reikia įvesti roboto PIN kodą) > SMS siuntimas įjungtas).

SMS telefono numeriai
SMS telefono numerių sąraše reikia įvesti tų mobiliųjų telefonų numerius, kuriems leidžiama komunikuoti su robotu per SMS. Numeriai turi būti įrašomi kartu su šalies kodu (prefiksu), pvz., (+)46701234567. Naudokite funkciją „Test-SMS“ (SMS siuntimo testavimas), kad patikrintumėte nurodytą telefono numerį. Tada visais telefono numeriais iš sąrašo bus išsiųsta tekstinė žinutė. Sąraše gali būti iki trijų numerių.

Įjungus SMS funkciją, į visus sąraše nurodytus telefono numerius bus siunčiama SMS žinutė tuo atveju, jei robotas yra už „Geofence“ ribų. Be to, robotui vejapjovei išsiuntus SMS, iš jo galima gauti tam tikros informacijos. Robotui išsiuntus SMS su komanda „GET GPS INFO“, gausite informaciją apie jo buvimo vietą, „GeoFence“ pradinę padėtį, spindulį ir GPS signalo stiprumą. Atminkite, kad robote vejapjovėje turi būti nurodytas siuntėjo telefono numeris. Iš roboto galima išsiųsti iki 10 SMS per mėnesį.

3.19.2.8 Tinklas



SIM PIN
Šis meniu rodomas tik naudojant ne Husqvarna SIM.

APN nustatymai
Robote vejapjovėje turi būti nustatyti APN nustatymai, kad būtų galima siųsti duomenis mobiliuoju ryšiu. Numatytieji Husqvarna SIM nustatymai.

3.19.2.9 Atstatyti

Pasirinkus funkciją *Reset* (atstatyti) reikės patvirtinti, kad norite *tęsti „Automower Connect“ nustatymų atstatymą.*

3.19.3 Headlights (žibintai)

Žibintų funkcija pasiekiama „Automower 430X“ ir „Automower 450X“.

Naudojant šią funkciją atliekami su priekinėmis lempomis susiję nustatymai. Žibintai pridedami prie „Automower 450X“, o „Automower 430X“ juos galima pritvirtinti kaip priedą.

3.19.3.1 „Schedule“ (veikimo grafikas)

Pasirinkite, kad įjungti žibintus antriniame meniu Schedule (grafikas). Galimos šios parinktys **Always ON** (visada įjungta), **Evening only** (tik vakare), **Evening & night** (vakare ir naktį) arba **Always OFF** (visada išjungta).

Priekinės lempos įjungiamos / išjungiamos pagal įvairias veikimo grafiko alternatyvas šiais atvejais:

	Įjungta	Išjungta
Tik vakarais	Nusileidus saulei	Vidurnaktį
Vakarais ir naktį	Nusileidus saulei	Patekėjus saulei

3.19.3.2 Flashes when fault (mirksi esant gedimui)

Pasirinkus funkciją *Flashes when fault* (sugedus blykčioja), žibintai pradės blykčioti, kai robotas vejapjovė sustos dėl gedimo.

3.19.4 Ultrasonic (ultragarsinis jutiklis)

Ultragarsinis jutiklis montuojamas „Automower 450X“. Jis užtikrina, kad robotas sumažins greitį prieš susidurdamas su kliūtimi. Šią funkciją galima išjungti, o tai reiškia, kad robotas visada veiks lėtai.

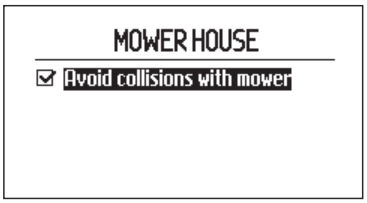
3.19.5 Mower house (vejapjovės korpusas)

Ši funkcija tvarko roboto įkrovimo stoties gaubto nustatymus.

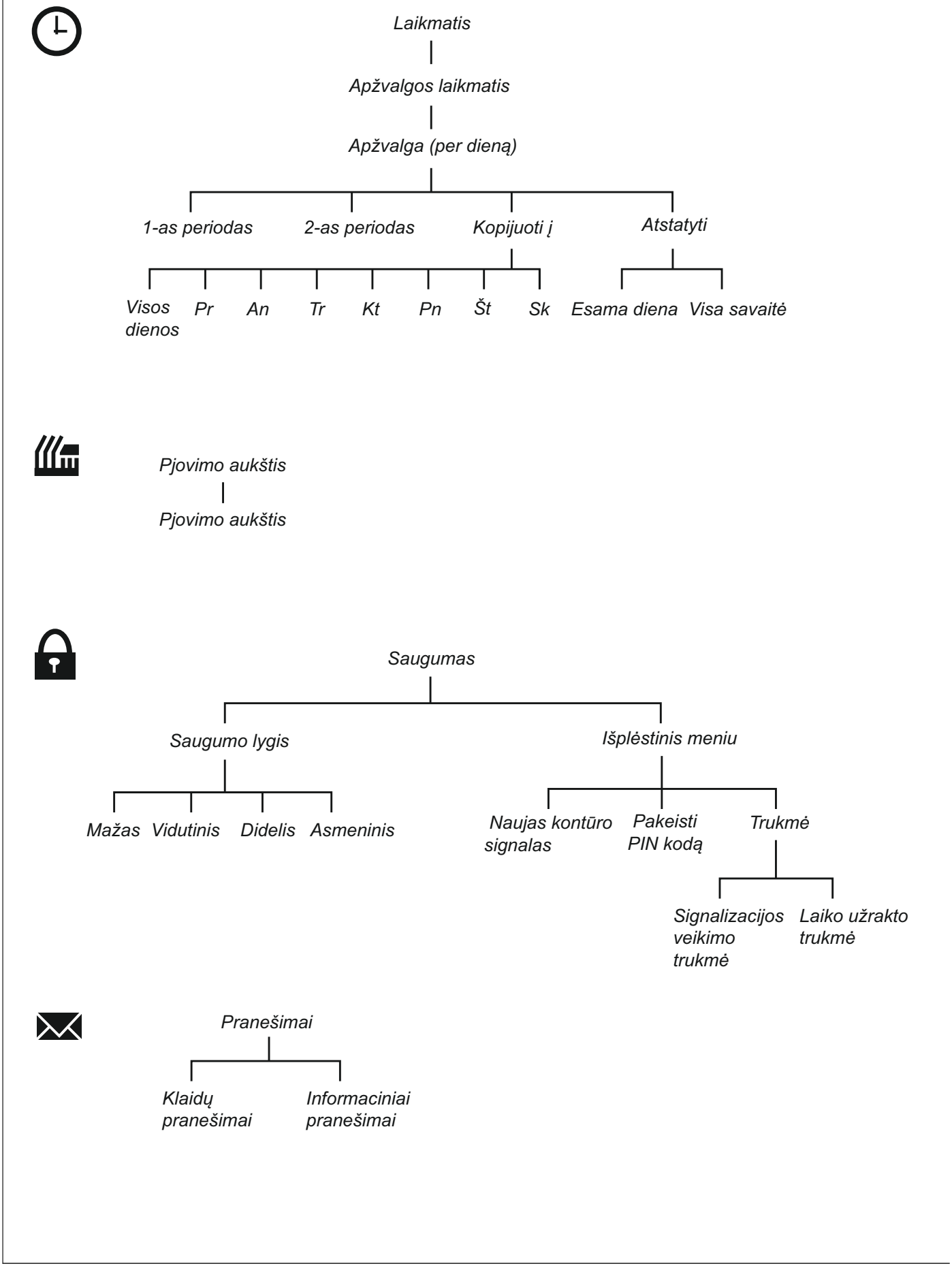
Mower house (vejapjovės	***—*** *„Avoid collision with mower“ (Vengti*

3.19.5.1 Avoid collisions with mower house (vengti susidūrimo su vejapjovės korpusu)

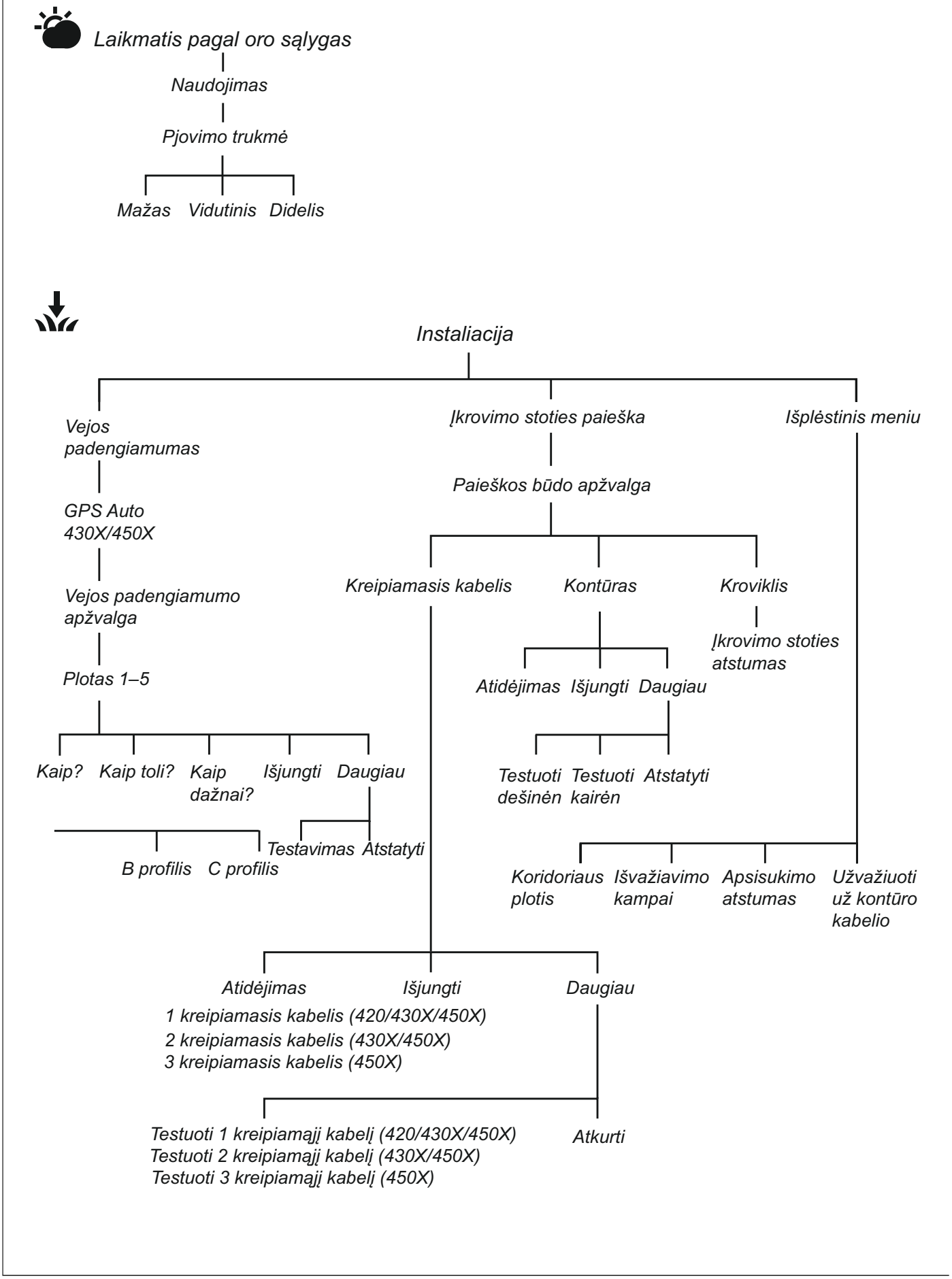
Jei pasirinkta ši parinktis, sumažėja roboto ir namo dėvėjimasis, tačiau dėl jos gali būti nenupjaunama žolė aplink įkrovimo stotį.



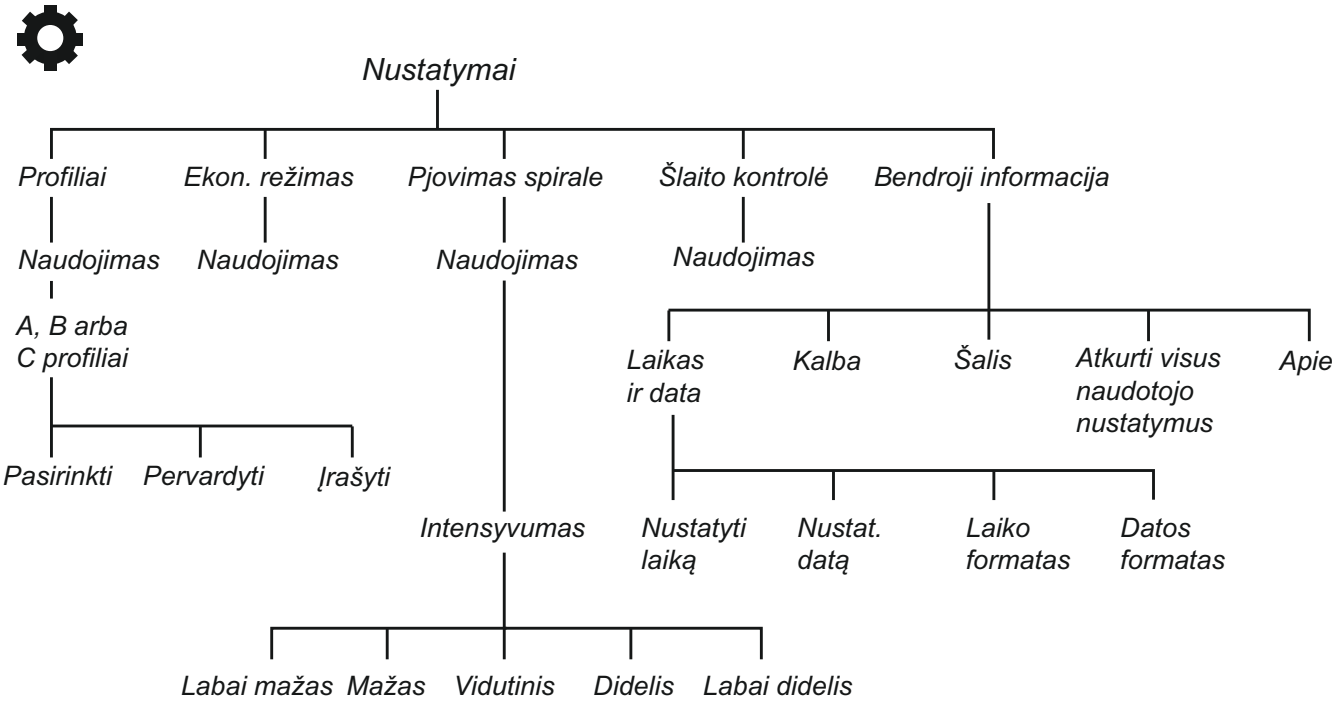
3.20 Meniu struktūros peržiūra 1

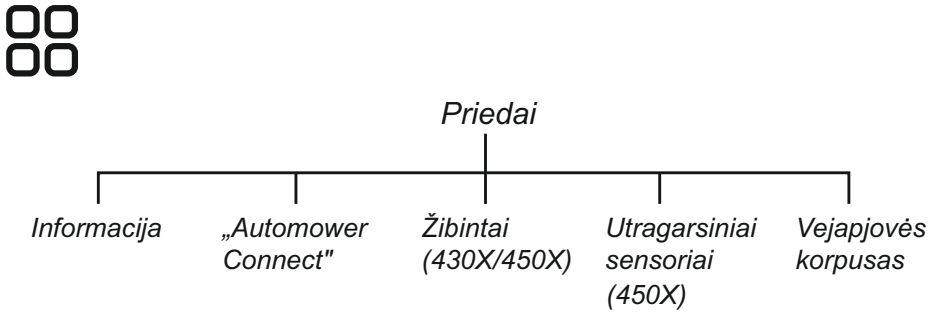


3.21 Meniu struktūros peržiūra 2



3.22 Meniu struktūros peržiūra 3





3.23 Kiemo išdėstymo pavyzdžiai

Roboto vejapjovės veikimas iš dalies priklauso nuo nustatymų. Roboto vejapjovės nustatymų parinkimas pagal vejos formą padeda robotui vejapjovei pasiekti visas vietas ir užtikrina, kad žolė būtų pjaunama idealiai.

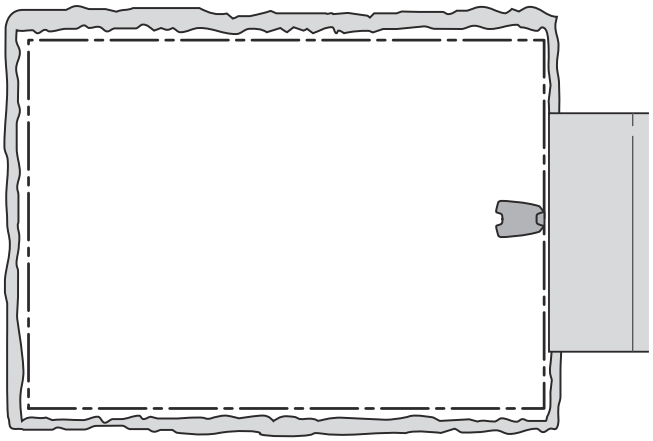
Skirtingiems išdėstymams reikia skirtingų nustatymų. Toliau pateikta daug išdėstymo pavyzdžių ir pasiūlymų, kokias instaliacijas ir nustatymus pasirinkti.

Šiame pavyzdyje pateikti rekomenduojami laikmačio nustatymai tinka Automower 420, nebent nurodyta kitaip.

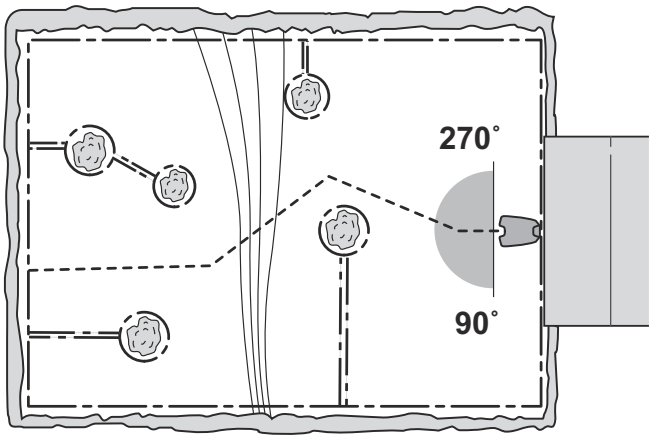
Daugiau pagalbos, susijusios su instaliacija, ieškokite www.husqvarna.com. Select country, then enter the supportpages for more information and videos.

Pasižymėkite: Roboto vejapjovės numatytieji nustatymai buvo parinkti darbui atlikti kuo įvairesniuose soduose. Nustatymus reikės koreguoti tik esant specialiems instaliacijos reikalavimams.

3.23.1 Atviras ir lygus plotas

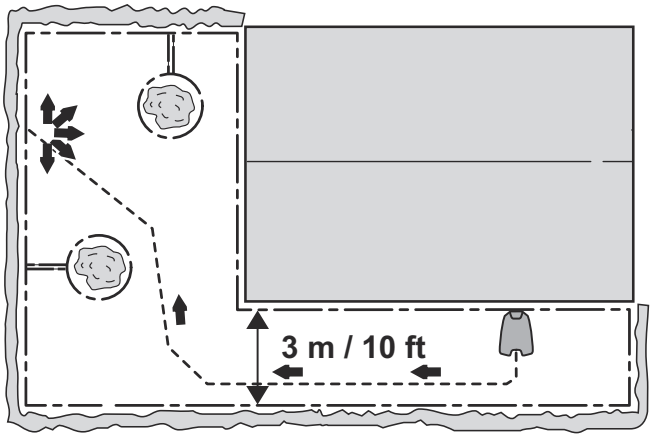
Plotas	**150 m²**	
Laikmatis	08:00-12:00 Pirmadienis, trečiadienis, penktadienis	
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai	
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai	
Pastabos	Laikmatis turi būti naudojamas, kai Jūs nenorite, kad Jūsų veja atrodytų kaip išmindžiota, kai plotas yra gerokai mažesnis už maksimalų roboto vejapjovės pajėgumą. Kadangi plotas yra atviras ir nesudėtingas, kreipiamasis kabelis šioje instaliacijoje nereikalingas.	

3.23.2 Salų skaičius ir 35 % nuolydis

Plotas	**500 m²**	
Laikmatis	08:00-16:00 Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis	
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai	
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai	
Pastabos	Padėkite įkrovimo stotį žemesnėje darbo zonos dalyje. Gido kabelį klokite kampu ant stataus nuolydžio. Įsitikinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*	

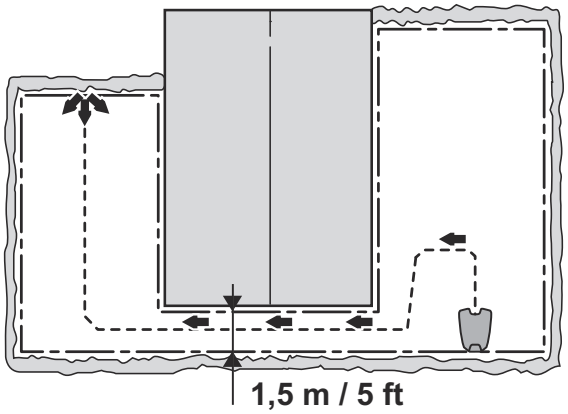
3.23.3 „L“ formos sodas su keliomis atskirtomis vietomis ir įkrovimo stotimis įrengta siaurojoje zonoje.

Plotas	**800 m²**
Laikmatis	08:00 - 22:00 Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Automower 420/440: 1 kreipiamasis kabelis Proportion 60 % (proporcija 60 %) Automower 430X/450X: Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	1 kreipiamojo kabelio Proportion (proporcija) turi būti nurodyta kaip reikšmė, atitinkanti didžiausią darbo zonos dalį, nes didesnę darbo zonos dalį robotas vejapjovė gali pasiekti sekdamas kreipiamąjį kabelį nuo įkrovimo stoties. Galima naudoti gamyklinius „Automower 430X“ ir „Automower 450X“ nustatymus, nes Orientavimasis GPS pagalba automatiškai nustato reikiamus nustatymus. Įsitikinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.



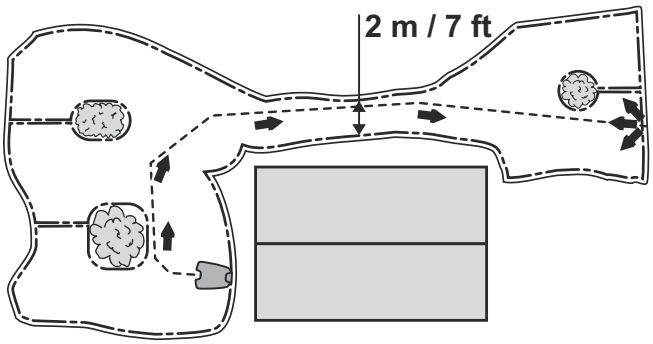
3.23.4 „U“ formos sodas, sujungtas siauru pravažiavimu

Plotas	**1 000 m²**
Laikmatis	08:00-22:00 Pirmadienis–šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Automower 420/440: 1 kreipiamasis kabelis Proportion 40% (proporcija 60 %) Automower 430X/450X: Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Kreipiamasis kabelis turi būti nutiestas palei siaurąją zoną siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė lengvai nustatytų kairiąją darbo zonos pusę. Pasirinkta reikšmė Proportion 40 % (proporcija 40 %), nes kairioji darbo zonos pusė užima beveik pusę darbo zonos. Galima naudoti gamyklinius „Automower 430X“ ir „Automower 450X“ nustatymus, nes Orientavimasis GPS pagalba automatiškai nustato reikiamus nustatymus. Įsitikinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.



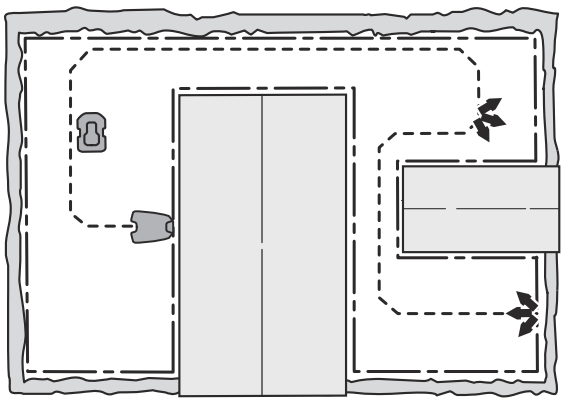
3.23.5 Nesimetrinė darbo zona su siauru pravažiavimu ir atskiromis vietomis

Plotas	**800 m²**
Laikmatis	08:00-20:00, Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Automower 420/440: Plotas 1, 1 kreipiamasis kabelis, proporcija 30% Automower 430X/450X: Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Gido kabelis turi būti nutiestas palei siaurą pravažiavimą siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė galėtų lengvai nustatyti įkrovimo stoties vietą iš dešiniosios darbo zonos pusės. Kadangi dešinioji dalis užima tik mažą darbo zonos dalį, galima naudoti gamyklinius funkcijos Lawn coverage (vejos padengiamumas) nustatymus. Įsitikinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.



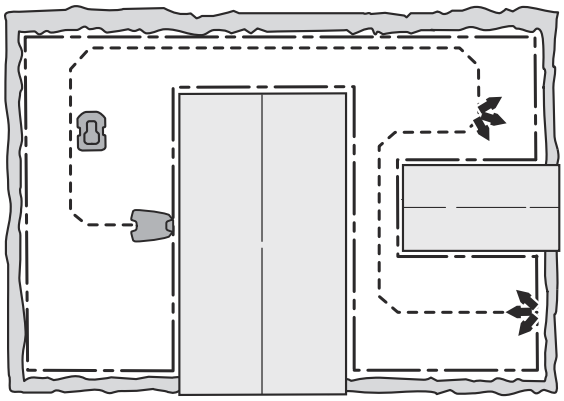
3.23.6 Trys darbo zonos, sujungtos dviem siaurais pravažiavimais

Plotas	**800 m²**
Laikmatis	08:00-20:00 Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Automower 420/440: 1-o ploto 1-o kreipiamojo kabelio proporcija 25 % 2-o ploto 2-o kreipiamojo kabelio proporcija 25 % Automower 430X/450X: Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Kadangi kelios darbo zonos sujungtos dviem siaurais pravažiavimais, norint visose jose tolygiai nupjauti žolę, būtina naudoti funkciją Vejos padengiamumas ir sukurti kelis plotus. Galima naudoti gamyklinius „Automower 430X“ ir „Automower 450X“ nustatymus, nes Orientavimasis GPS pagalba automatiškai nustato reikiamus nustatymus. Įsitikinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.



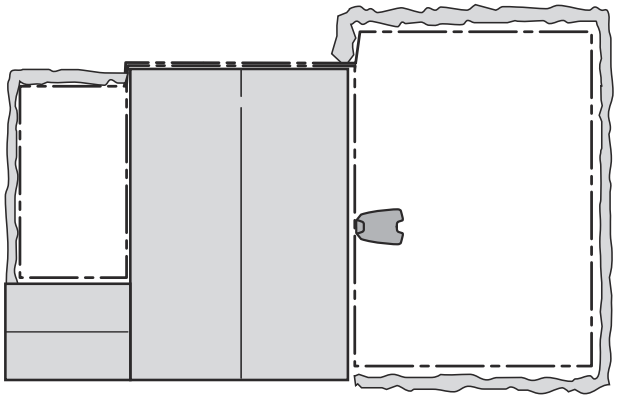
3.23.7 3 plotai, kuriuos sudaro 2 mažesni plotai prisijungę prie 1 didesnio ploto

Plotas	**1000 m^2** **Skirta „Automower 430X, 440 and 450X“**
Laikmatis	08:00-22:00 Pirmadienis–šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Kadangi instaliacijai reikalingi 2 kreipiamieji kabeliai, ši darbo zona netinkama „Automower 420“. Įsitikinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.



3.23.8 Antrinė zona

Plotas	**500 + 100 m^2**
Laikmatis	08:00-16:00 Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai
Find charging station (įkrovimo stoties paieška)	Gamykliniai nustatymai
Pastabos	Antrinis plotas pjaunamas naudojant režimą *Antrinis plotas*, trečiadienį ir sekmadienį. Kadangi plotas yra atviras ir nesudėtingas, kreipiamasis kabelis šioje instaliacijoje nereikalingas. Įsitikinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.

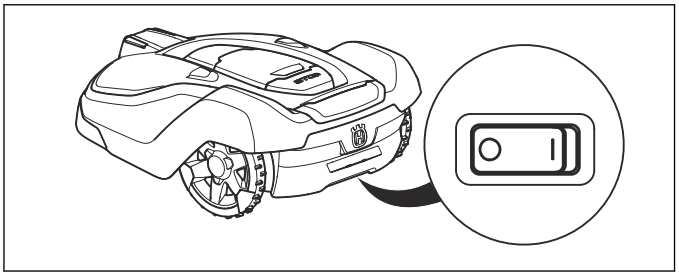


4.1 Pagrindinis jungiklis

PERSPĖJIMAS: Prieš paleidžiant robotą vejapjovę atidžiai perskaitykite saugos nurodymus.

PERSPĖJIMAS: Saugokite rankas bei kojas ir nekiškite jų prie besisukančių diskų. Kai variklis veikia, niekuomet nekiškite arti korpuso ar po juo rankų ar kojų.

PERSPĖJIMAS: Niekada nenaudokite roboto vejapjovės, kai pjovimo teritorijoje yra žmonių (ypač vaikų) ar gyvūnų.

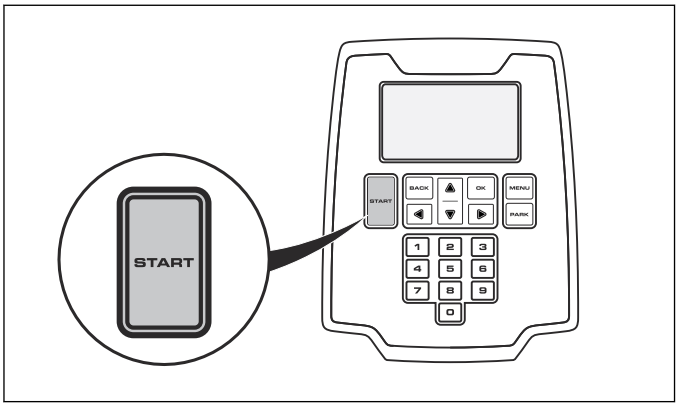


- Norėdami paleisti robotą vejapjovę, pagrindinį jungiklį pasukite į *1* padėtį.
- Nustatykite pagrindinį jungiklį į *0* padėtį, kai robotas vejapjovė nenaudojamas arba, kai atliekami tikrinimo ar tvarkymo darbai.

  Kai pagrindinis jungiklis nustatytas į *0* padėtį, roboto vejapjovės variklio paleisti negalima.

4.2 Pradžia

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad atidarytumėte dangtelį.
2. Pagrindinį jungiklį pasukite į *1* padėtį.
3. Įveskite PIN kodą.
4. Paspauskite **START** mygtuką.



5. Pasirinkite norimą veikimo režimą. Žr. *Darbo režimo – paleidimas psl. 45*.
6. Per 10 sekundžių uždarykite dangtelį.

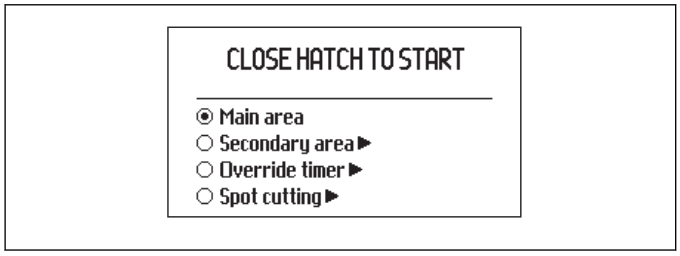
   Jeigu robotas vejapjovė laikomas įkrovimo stotyje, jis išvažiuos iš įkrovimo stoties tik tada, kai baterija bus visiškai įkrauta ir jei roboto laikmatis bus nustatytas taip, kad leistų jam dirbti.

Pasižymėkite: Prieš uždarydami dangtelį, visuomet paspauskite **START** mygtuką, kad robotas vejapjovė pradėtų dirbti. Jeigu **START** mygtukas nenuspaudžiamas, pasigirsta pranešimo signalas ir robotas vejapjovė nepajuda iš vietos. Prieš pradedant suktis peilių diskui, 2 sekundes girdimas įspėjamasis signalas, susidedantis iš 5 trumpų pyptelėjimų.

4.3 Darbo režimo – paleidimas

Paspaudus **START** mygtuką, gali būti pasirinkti toliau pateikti darbo režimai.

- „Main area“ (pagrindinė zona)
- „Secondary area“ (antrinė zona)
- Nepaisyti laikmačio
- Taškinis pjovimas



4.3.1 „Main area“ (pagrindinė zona)

Main area (pagrindinė zona) yra įprastinis veikimo režimas, kai robotas vejapjovė automatiškai pjauna žolę ir automatiškai įkrauna bateriją.

4.3.2 „Secondary area“ (antrinė zona)

Pjaunant antrinius plotus būtina naudoti nustatymą *Secondary area* (antrinė zona). Pasirinkus *Secondary area (antrinė zona)*, robotas vejapjovė pjaus tol, kol akumuliatorius išsikraus.

Jei robotas vejapjovė kraunasi kai įjungtas darbo režimas *Secondary area (antrinė zona)*, robotas vejapjovė visiškai įsikrauna ir, išvažiavęs iš įkrovimo stoties apie 50 cm, sustoja. Tai reiškia, kad robotas įsikrovė ir gali pradėti darbą.

Jeigu po įkrovimo turi būti pjaunama pagrindinė darbo zona, reikia nustatyti darbo režimą *Main area (pagrindinė zona)* prieš pastatant robotą vejapjovę į įkrovimo stotį.

4.3.3 Nepaisyti laikmačio

Pasirinkus *Override timer* (nepaisyti laikmačio) galima laikinai nepaisyti nustatytų laikmačio nustatymų. Laikmačio nepaisyti galima 24 val. arba 3 dienas.

4.3.4 Taškinis pjovimas

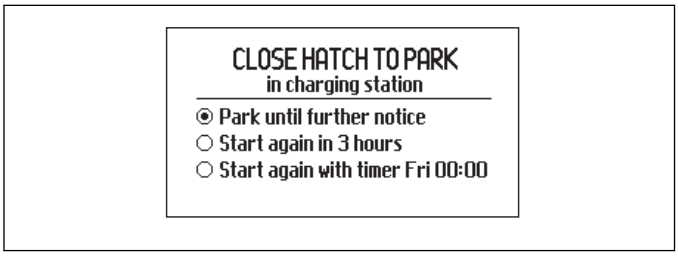
Vietos pjovimas reiškia, kad robotas vejapjovė juda spirale ir pjauna žolę toje vietoje, kur jis buvo paleistas. Užbaigus, robotas vejapjovė automatiškai persijungia į režimą *Main area* (pagrindinė zona) arba *Secondary area* (antrinė zona).

Ši funkcija naudinga, kai reikia greitai nupjauti vietą, kurioje žolė buvo pjauta mažiau, nei kitose sklypo dalyse.

Funkciją *Spot cutting* (taškinis pjovimas) įjungsite paspaudę **START** mygtuką. Galite pasirinkti, kaip robotas vejapjovė tęs darbą užbaigęs pjauti, paspauskite **rodyklę į dešinę** ir nurodykite *On Main Area* (pagrindinėje zonoje) arba *Secondary Area* (antrinėje zonoje).

4.4 Darbo režimas – stovėjimas

Paspaudus **PARK** mygtuką galima pasirinkti šiuos darbo režimus.



4.4.1 „Park until further notice“ (stovėti iki kito pranešimo)

Robotas vejapjovė lieka įkrovimo stotyje, kol paspaudus **START** mygtuką pasirenkamas kitas darbo režimas.

4.4.2 Vėl pradėti po 3 valandų

Robotas vejapjovė lieka įkrovimo stotyje tris valandas, tada automatiškai grįžta prie įprasto veikimo. Šis režimas tinka tada, kai reikia trumpam nutraukti darbą, pvz., laikinai palaistyti veją arba žaidimams pievelėje.

4.4.3 Pradėti su kitu laikmačiu

Robotas vejapjovė lieka įkrovimo stotyje, kol kitas laikmačio nustatymas leis pradėti darbą. Šis režimas tinka tada, kai norima nutraukti vykstantį pjovimo ciklą ir leisti robotui vejapjovei likti įkrovimo stotyje iki kitos dienos.

4.4.4 Įkrovimo stoties statymo mygtukas

Įkrovimo stoties mygtukas **PARK** yra skirtas „Automower 430X“ ir „Automower 450X“. Jis naudojamas atšaukti vejos pjovimo robotą atgal į įkrovimo stotį. **PARK** mygtukas, esantis roboto vejapjovės klaviatūroje, turi tokią pačią funkciją. Įkrovimo stoties **PARK** mygtukas naudingas, kai robotas vejapjovė dirba didelėje darbo zonoje, o įkrovimo stotis yra arčiau.

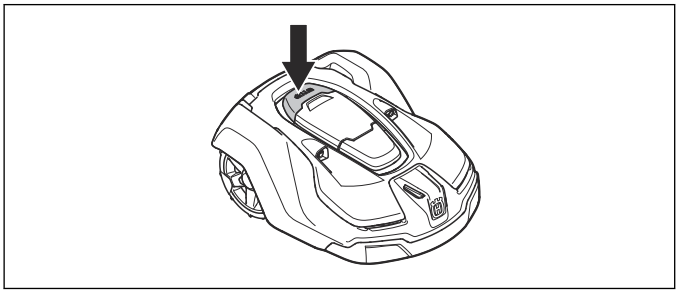
PARK mygtuko šviesos diodas nuolat šviečia, kai mygtukas buvo nuspaustas. Šviesos diodas užgęsta, kai robotas sustoja įkrovimo stotyje.

Robotas vejapjovė lieka įkrovimo stotyje tol, kol klaviatūroje nebus nuspaustas mygtukas **START**.

4.5 Stabdyti

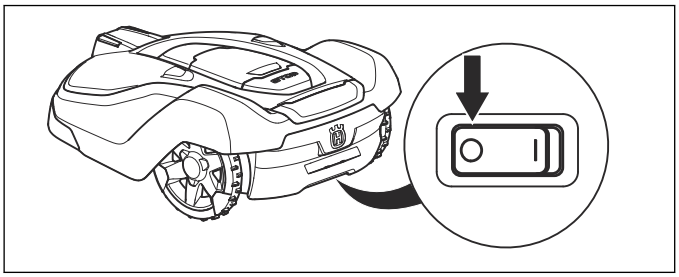
1. Paspauskite **STOP** mygtuką.

Robotas vejapjovė sustoja, peilių variklis sustoja ir atsidaro dangtelis.



4.6 Išjungta

1. Paspauskite **STOP** mygtuką.
2. Pagrindinį jungiklį nustatykite į *0* padėtį.



Robotą vejapjovę visada išjunkite pagrindiniu jungikliu, jeigu reikia jį techniškai prižiūrėti arba išvežti iš darbo zonos.

4.7 Laikmatis

Kad veja nebūtų išvažinėta, naudokite laikmačio funkciją (žr. *Timer (laikmatis) psl. 23*).

4.7.1 Laikmačio nustatymas

Nustatydami laikmatį atsižvelkite į tai, kad robotas vejapjovė nupjauna lentelėje „Darbo našumas“ nurodytą kvadratinių metrų plotą per valandą ir dieną.

Modelis	Apytikslis darbo našumas, m^2 per valandą ir dieną
Automower 420	90
Automower 430X	135
Automower 440	165
Automower 450X	205

Jeigu darbo zonos yra, pvz., 800 m^2, Automower 420 turi dirbti 9 val. per dieną. Šie laikai apytiksliai ir priklauso, pavyzdžiui, nuo žolės kokybės, peilių aštrumo ir baterijos amžiaus.

PERSPĖJIMAS: Laikmačiu nustatykite robotą nepjauti žolės tuomet, kai vejoje paprastai žaidžia vaikai, laksto naminiai gyvūnai ir pan., kad pjovimo diskas jų nesužalotų.

Laikmačio gamykliniai nustatymai leidžia robotui vejapjovei veikti apie 7 valandas per savaitę.

4.8 Išsikrovusios baterijos įkrovimas

Jeigu Husqvarna robotas vejapjovė naujas arba ilgesnį laiką nebuvo įkraunamas, jo baterija bus tuščia ir ją reikia įkrauti prieš pradedant darbą.

PERSPĖJIMAS: Robotą vejapjovę įkraukite tik tam skirtoje įkrovimo stotyje. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis.

Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

1. Pagrindinį jungiklį pasukite į *1* padėtį.
2. Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje. Atidarykite dangtį ir įstumkite robotą vejapjovę kaip įmanoma toliau, kad užtikrintumėte gerą kontaktą su įkrovimo stotimi. Patikrinkite kontaktus ir įkrovimo juosteles *Gaminio apžvalga psl. 6*
3. Ekrane pateikiama žinutė, kad vyksta įkrovimas.

4.9 Adjust cutting height (pjovimo aukščio koregavimas)

Pjovimo aukštis devyniomis pakopomis gali kisti nuo *MIN* (2 cm) iki *MAX* (6 cm).

Pirmą savaitę po naujo diegimo, turi būti nustatytas *MAX* pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to, pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis.

Jeigu žolė aukšta, robotą vejapjovę paleiskite pjauti nustatę *MAX* pjovimo aukštį. Kai žolė žemesnė, galite laipsniškai mažinti pjovimo aukštį.

4.9.1 Pjovimo aukščio reguliavimas

PASTABA: Pirmą savaitę po naujo diegimo, turi būti nustatytas *MAX* pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to, pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis.

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad sustabdytumėte robotą vejapjovę ir atidarykite dangtelį.
2. Paspauskite **MENU** mygtuką, kad iškviestumėte pagrindinį meniu.
3. Naudodami mygtukus su rodyklėmis, perstumkite žymeklį ir pasirinkite *Pjovimo aukštis*.
   a) Spausdami rodyklę aukštyn, pjovimo aukštį didinsite.
   b) Spausdami rodyklę žemyn, pjovimo aukštį mažinsite.
4. Paspauskite **OK** (gerai).

5.1 Įvadas – priežiūra

Tam, kad robotas veiktų patikimai ir būtų ilgesnė jo eksploatacijos trukmė: reguliariai tikrinkite ir valykite robotą vejapjovę ir, jei reikia, keiskite susidėvėjusias dalis. Visus priežiūros ir remonto darbus būtina atlikti atsižvelgiant į Husqvarna instrukcijas. Žr. *Garantijos sąlygos psl. 65*.

Pradėjus naudoti robotą vejapjovę, jo pjovimo diską ir peilius reikia tikrinti kartą per savaitę. Jei per šį periodą nusidėvėjimas buvo mažas, apžiūrų intervalą galite pailginti.

Svarbu, kad peilių diskas suktųsi lengvai. Peilių kraštai turi būti nepažeisti. Peilių eksploatavimo trukmė labai įvairi ir priklauso nuo įvairių veiksnių, pavyzdžiui:

- Darbo trukmės ir darbo zonos dydžio.
- Žolės tipo ir sezoninio augimo.
- Dirvožemio, smėlio ir trąšų naudojimo.
- Nuo to, ar vejoje yra įvairių daiktų, pavyzdžiui, kankorėžių, vėjo nulaužtų šakų, žaislų, įrankių, akmenų, šaknų ir t. t.

Palankiomis sąlygomis naudojimo trukmė yra 2–5 savaitės. Kaip keisti peilius žr. *Peilių keitimas psl. 48*.

PERSPĖJIMAS: Mūvėkite apsaugines pirštines.

Pasižymėkite: Dirbant atšipusiais peiliais prastėja pjovimo rezultatai. Žolė nupjaunama ne taip lygiai, pjovimui reikia daugiau energijos, todėl robotas vejapjovė negali nupjauti didelių plotų.

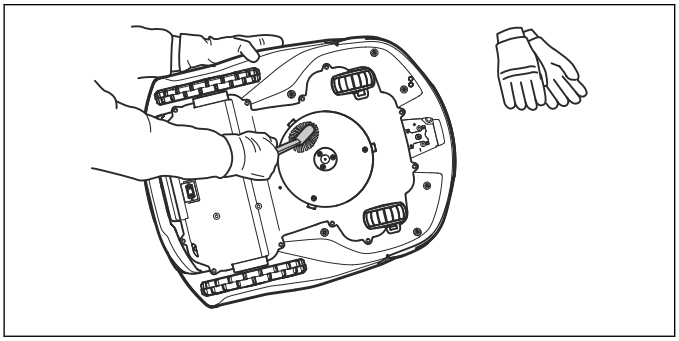
5.2 Roboto vejapjovės valymas

Svarbu, kad robotas vejapjovė būtų švarus. Jeigu į vejapjovės ratus įsivelia daug žolės, ji taip pat sunkiau užvažiuoja į šlaitą. Rekomenduojame valyti šepečiu.

PASTABA: Niekada roboto vejapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu. Niekada nevalykite tirpikliais.

5.2.1 Važiuoklė ir peilių diskas

1. Pagrindinį jungiklį nustatykite į *0* padėtį.
2. Paverskite robotą vejapjovę ant šono.
3. Išvalykite pjovimo diską ir važiuoklę pvz., indų šepečiu. Tuo pačiu patikrinkite, ar pjovimo diskas nekliūna už pėdų apsaugos. Taip pat patikrinkite, ar peiliai nepažeisti ir gali laisvai suktis. Jei ilgi žolės stiebai patenka į vidų, jie gali trukdyti peilių diskui. Net mažas stabdymas lemia didesnes energijos sąnaudas ir blogiausia, kad neleidžia robotui vejapjovei pjauti dideles vejas.



5.2.2 Važiuoklė

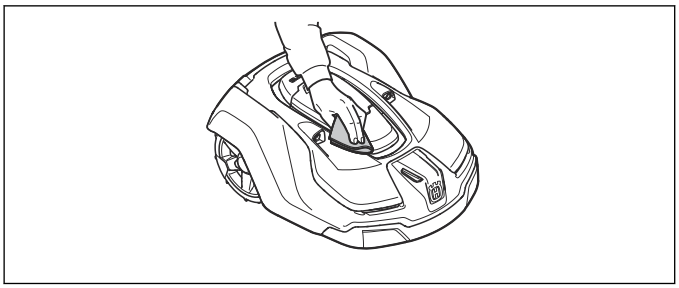
Nuvalykite apatinę važiuoklės dalį. Nuvalykite šepečiu arba drėgna šluoste.

5.2.3 Ratai

Valykite aplink priekiniu ir galinį ratus, taip pat galinio rato laikiklį. Žolė ratuose gali paveikti tai, kaip robotas dirbs šlaituose.

5.2.4 Korpusas

Korpusą valykite drėgna, minkšta kempine arba šluoste. Jei korpusas labai purvinas, panaudokite muilo tirpalą arba plovimo skystį.



5.2.5 Įkrovimo stotis

Reguliariai valykite įkrovimo stotį nuo žolės, lapų, šakelių ir kitų objektų, kurie gali sutrukdyti vejapjovei prisijungti prie įkrovimo stoties.

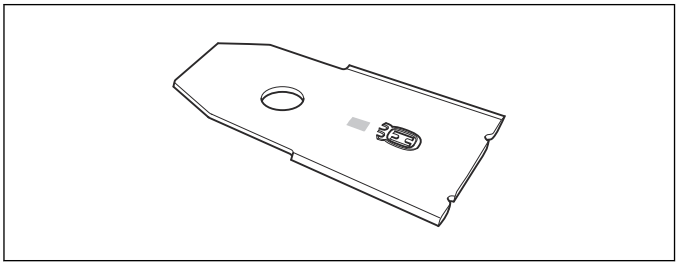
5.3 Peilių keitimas

PERSPĖJIMAS: Naudokite tik tinkamo tipo peilius ir varžtus. „Husqvarna“ garantuoja saugumą tik naudojant originalius peilius. Jei keisite tik peilius, o varžtus naudosite tuos pačius, pjaunant varžtai gali susidėvėti ir nutrūkti. Peiliai tada gali būti išsviesti iš po korpuso ir rimtai sužeisti.

Saugumo sumetimais nedelsdami pakeiskite susidėvėjusias arba pažeistas vejapjovės detales. Siekiant geriausių pjovimo rezultatų ir mažų energijos sąnaudų, roboto peilius reikia reguliariai keisti, net jei jie yra sveiki.

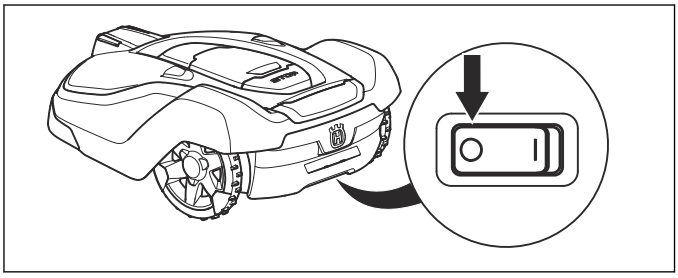
Robote vejapjovėje yra 3 peiliai, kurie yra prisukti prie peilių disko. Visi 3 peiliai ir varžtai turi būti keičiami vienu metu, kad pjovimo sistema būtų subalansuota.

Naudokite Husqvarna originalius peilius su H ir karūnos logotipu, žr. *Garantijos sąlygos psl. 65*.

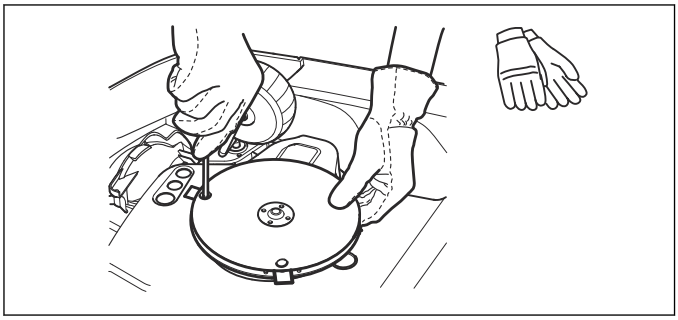


5.3.1 Norėdami pakeisti peilius

1. Pagrindinį jungiklį nustatykite į *0* padėtį.



2. Apverskite robotą vejapjovę. Padėkite robotą vejapjovę ant minkšto ir švaraus paviršiaus, kad nesubraižytumėte korpuso ir dangčio.
3. Pasukite slydimo plokštę taip, kad jos kiaurymės sutaptų su peilių varžtais.
4. Išsukite 3 varžtus. Naudokite paprastą arba kryžminį atsuktuvą.



5. Nuimkite kiekvieną peilį ir varžtą.
6. Priveržkite naujus peilius ir varžtus.
7. Patikrinkite, ar peiliai gali laisvai suktis.

5.4 Akumuliatorius

Baterijos prižiūrėti nereikia, tačiau jos eksploatavimo trukmė ribota ir siekia 2– 4 metus.

Baterijos eksploatavimo trukmė priklauso nuo sezono trukmės ir roboto vejapjovės darbo valandų skaičiaus per parą. Jeigu sezonas ilgas arba robotas vejapjovė kasdien ilgai veikia, bateriją reikės keisti dažniau.

PERSPĖJIMAS: Robotą vejapjovę įkraukite tik tam skirtoje įkrovimo stotyje. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

PERSPĖJIMAS: Naudokite tik gamintojo rekomenduojamas originalias baterijas. Naudojant kitas baterijas negalima garantuoti gaminio saugumo. Nenaudokite neįkraunamų baterijų.

PASTABA: Prieš laikymą žiemą bateriją būtina pilnai įkrauti. Pilnai baterijos neįkrovus galite ją sugadinti ir kai kuriais atvejais ji taps netinkama naudoti.

Jeigu roboto vejapjovės veikimo laikas tarp įkrovimų trumpesnis nei standartinis veikimo laikas, tai rodo, kad baterija paseno ir ją reikia pakeisti. Baterija veikia gerai tol, kol robotas vejapjovė gerai pjauna žolę.

Norėdami pakeisti akumuliatorių, kreipkitės į „Husqvarna“ prekybos atstovą.

5.5 Techninė priežiūra pasibaigus sezonui

Prieš padėdami Husqvarna robotą vejapjovę į sandėlį žiemai, atlikite techninę priežiūrą pas prekybos atstovą. Reguliari priežiūra žiemos metu - tai geras būdas išlaikyti gerą roboto vejapjovės būklę ir užtikrinti geriausias sąlygas naujam sezonui be jokių trukdžių.

Techninė priežiūra paprastai apima:

- Nuodugnų korpuso, važiuoklės, pjovimo disko ir visų kitų judančių dalių nuvalymą.
- Roboto funkcijų ir sudėtinių dalių išbandymą.
- Dylančių detalių, pvz., peilių ir guolių patikrinimą ir pakeitimą.
- Roboto akumuliatoriaus galingumo išbandymą, taip pat rekomendaciją jį pakeisti, jei būtina.
- Jeigu reikia, Husqvarna atstovas taip pat gali atnaujinti robotą vejapjovę nauja programine įranga, įskaitant naujas funkcijas, jei jos yra.

6 Gedimai ir jų šalinimas

6.1 Įvadas – gedimų šalinimas

Šiame skyriuje pateiktas sąrašas pranešimų, kurie gali būti rodomi roboto ekrane, jeigu atsiranda kažkokių veikimo nesklandumų. Kiekviename pranešime pateikta problemos priežastis ir būdai ją išspręsti. Šis skyrius taip pat aprašo kai kuriuos požymius, kurie padės jums išspręsti roboto vejapjovės veikimo sutrikimus. Daugiau gedimų šalinimo veiksmų pasiūlymų ir simptomų galima rasti www.husqvarna.com.

6.2 Fault messages (klaidų pranešimai)

Toliau pateikiami keli klaidų pranešimai, kurie gali būti rodomi roboto vejapjovės ekrane. Jei toks pats pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
Kairio rato variklis užblokuotas	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink varantįjį ratą.	Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.
Dešinio rato variklis užblokuotas)	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink varantįjį ratą.	Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.
Užblok. pjovimo sistema	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink pjovimo diską.	Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.
	Pjovimo diskas baloje.	Perkelkite robotą vejapjovę ir neleiskite vandeniui kauptis darbo zonoje.
Cutting height blocked (pjovimo aukštis užblokuotas)	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink pjovimo aukščio reguliatorių arba pateko tarp peilių disko ir važiuoklės.	Patikrinkite peilių diską ir pjovimo aukščio reguliatorių bei pašalinkite įstrigusią žolę ar kitą daiktą.
Nėra kontūro signalo	Neprijungtas maitinimo šaltinis.	Patikrinkite prijungimą prie maitinimo lizdo ir ar suveikė saugiklis. Patikrinkite, ar žemos įtampos kabelis prijungtas prie įkrovimo stoties.
	Žemos įtampos kabelis yra pažeistas arba neprijungtas.	Patikrinkite, ar nėra pažeistas žemos įtampos kabelis. Patikrinkite, ar jis gerai prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie maitinimo šaltinio.
	Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Pakeiskite jungtis, jei jos pažeistos. Žr. *Kontūro kabelio prijungimas psl. 19*.
	Pažeistas kontūro kabelis.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą. Žr. *Kabelio pažeidimo vietos nustatymas psl. 58*.
	Įjungtas *ECO režimas*, o robotą vejapjovę buvo bandoma paleisti už įkrovimo stoties ribų.	Pastatykite robotą vejapjovę į įkrovimo stotį, paspauskite **START** mygtuką ir uždarykite dangtelį. Žr. *Settings (nustatymai) psl. 33*.
	Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.	Įsitikinkite, kad kontūro kabelis nutiestas atsižvelgiant į instrukcijas, pvz., reikiama kryptimi aplink salelę. Žr. *Kontūro kabelis psl. 14*.
	Nutrūko ryšys tarp roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties.	Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą, žr. *Security (sauga) psl. 26*.
	Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.	Perkelkite kontūro kabelį.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
Įstrigęs	Robotas vejapjovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejapjovę ir pašalinkite kliūtis.
	Robotas vejapjovė susidūrė su kliūtimis ir įstrigo.	Patikrinkite, ar yra kokių nors kliūčių, kurios trukdo robotui vejapjovei išvažiuoti iš šios vietos.
Outside working area (už darbinės teritorijos ribų)	Įkrovimo stoties kontūro kabelio jungtys susikerta.	Patikrinkite, ar kontūro kabelis prijungtas teisingai.
	Kontūro kabelis per arti darbo zonos krašto.	Patikrinkite, ar kontūro kabelis nutiestas pagal instrukcijas. Žr. *Kontūro kabelis psl. 14*.
	Per didelis darbo zonos nuolydis ties kontūro kabeliu.	
	Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.	
	Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.	Perkelkite kontūro kabelį.
	Robotas vejapjovė sunkiai atskiria signalą dėl šalia esančios kitos roboto instaliacijos.	Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą, žr. *Security (sauga) psl. 26*.
Empty battery (akumuliatorius tuščias)	Robotas vejapjovė neranda įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis ir gido kabelis įrengti pagal instrukcijas. Žr. *Gido kabelio instaliacija psl. 19*.
	Kreipiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas.	Suraskite gedimą ir pataisykite.
	Akumuliatorius susidėvėjęs.	Pakeiskite bateriją. Žr. *Akumuliatorius psl. 49*.
	Sugedusi įkrovimo stoties antena.	Patikrinkite, ar įkrovimo stoties signalinė lemputė mirksi raudona spalva. Žr. *Įkrovimo stoties signalinė lemputė psl. 56*.
Wrong PIN code (neteisingas PIN kodas)	Įvestas neteisingas PIN kodas. Galima atlikti penkis bandymus; po to klaviatūra blokuojama penkioms minutėms.	Įveskite teisingą PIN kodą. Pamiršę PIN kodą, kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.
Nevažiuoja	Robotas vejapjovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejapjovę ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius.
	Darbo zonoje yra status šlaitas.	Maksimalus nuolydis turi būti 40 %. Jeigu nuolydis yra statesnis, jį reikia izoliuoti. Žr. *Šlaitai psl. 17*.
	Kreipiamasis kabelis tiesiamas kampu ant nuolydžio.	Jeigu kreipiamasis kabelis tiesiamas ant šlaito, jį reikia tiesti kampu per visą šlaitą. Žr. *Gido kabelio instaliacija psl. 19*.
Wheel motor overloaded, right (per didele rato variklio apkrova, dešiniojo)	Robotas vejapjovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejapjovę ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius.
Per didelė rato variklio apkrova, kairio		

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
Charging station blocked (įkrovimo stotis užblokuota)	Gali būti prastas kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių, todėl robotui vejapjovei niekaip nepavyksta prisijungti prie įkrovimo stoties.	Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir patikrinkite, ar geras kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių.
	Kažkokia kliūtis trukdo robotui vejapjovei judėti.	Pašalinkite kliūtį.
	Įkrovimo stotis pasvirusi arba sulinkusi.	Įsitikinkite, kad įkrovimo stotis įrengta ant visiškai lygaus ir horizontalaus paviršiaus. Įkrovimo stotis negali būti pasvirusi ar išlenkta.
Įstrigo įkrovimo stotyje	Roboto vejapjovės kelyje yra kliūtis, trukdanti jam išvažiuoti iš įkrovimo stoties.	Pašalinkite kliūtį.
Apversta	Robotas vejapjovė per daug pasviro arba apsivertė.	Atverskite robotą vejapjovę.
Needs manual charging (reikalingas rankinis įkrovimas)	Robotas vejapjovė nustatytas į darbo režimą *Antrinis plotas*.	Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje. Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti.
Sekantis startas hh:mm	Laikmačio nustatymas neleidžia robotui vejapjovei dirbti.	Pakeiskite laikmačio nustatymus. Žr. *Timer (laikmatis) psl. 23*.
	Roboto vejapjovės laikrodis nerodo teisingo laiko.	Nustatykite laiką. Žr. *Laikas ir data psl. 34*.
Pakeltas	Robotui įstrigus, buvo įjungtas pakėlimo jutiklis.	Išlaisvinkite robotą.
Collision sensor problem, front/rear (susidūrimo jutiklio triktis, priekinis / galinis)	Roboto korpusas negali lengvai judėti aplink savo važiuoklę.	Patikrinkite, ar roboto korpusas gali lengvai judėti aplink savo važiuoklę. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.
Dešiniojo / kairiojo rato variklio problema	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink varantįjį ratą.	Nuvalykite ratus.
Signalizacija! Robotas išjungtas	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas buvo išjungtas.	Nustatykite roboto saugos lygį meniu *Security* (saugumas), žr. *Security (sauga) psl. 26*.
Signalizacija! Robotas sustojo	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas sustoja.	
Signalizacija! Robotas pakeltas	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas buvo pakeltas.	
Signalizacija! Robotas pasviręs	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas pasviręs.	

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
Electronic problem (Elektronikos triktis)	Robote kilo laikina su elektronika ar programine įranga susijusi problema.	Paleiskite robotą iš naujo. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.
Loop sensor problem, front/rear (priekinio / galinio kontūro jutiklio triktis)		
Charging system problem (įkrovimo sistemos triktis)		
Tilt sensor problem (pasvirimo daviklio triktis)		
Temporary problem (laikina triktis)		
Temporary battery problem (laikina akumuliatoriaus triktis)	Robote kilo laikina su baterija ar programine įranga susijusi problema.	Paleiskite robotą iš naujo. Atjunkite ir iš naujo prijunkite akumuliatorių. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.
Battery problem (akumuliatoriaus triktis)		
Per didelė įkrovimo srovė	Netinkamas arba sugedęs maitinimo blokas.	Paleiskite robotą iš naujo. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.
Connectivity problem (jungčių problema)	Galima roboto jungčių grandinės plokštės problema.	Paleiskite robotą iš naujo. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.
Connectivity settings restored (atkurti jungčių nustatymai)	Dėl gedimo buvo atkurti jungčių nustatymai.	Jei reikia, patikrinkite ir pakeiskite nustatymus.
Poor signal quality (prastos kokybės signalas)	Roboto jungčių grandinės plokštė sumontuota atvirkščiai, arba pakrypęs ar apvirtęs pats robotas.	Patikrinkite, ar robotas neapvirtęs arba nepasviręs. Jei ne, pranešimas nurodo, kad problemą turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.

6.3 Informaciniai pranešimai

Toliau pateikiami keli informaciniai pranešimai, kurie gali būti rodomi roboto vejapjovės ekrane. Jei toks pats pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
Low battery (akumuliatorius išsikrovęs)	Robotas vejapjovė neranda įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis ir gido kabelis įrengti pagal instrukcijas. Žr. *Įrengimas psl. 11*.
	Kreipiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas.	Suraskite gedimą ir pataisykite.
	Akumuliatorius susidėvėjęs.	Pakeiskite bateriją. Žr. *Akumuliatorius psl. 49*.
	Sugedusi įkrovimo stoties antena.	Patikrinkite, ar įkrovimo stoties signalinė lemputė mirksi raudona spalva. Žr. *Įkrovimo stoties signalinė lemputė psl. 56*.
Settings restored (nustatymai atkurti)	Patvirtina, kad buvo įvykdyta funkcija *Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)*.	Tai normalu. Veiksmai nereikalingi.
Limited cutting height range (Ribotas pjovimo aukščio diapazonas)	Didžiausia ir mažiausia pjovimo aukščio reguliatoriaus padėtys yra apribotos.	Patikrinkite, ar nėra žolės ar kitų daiktų, neleidžiančių peilių diskui judėti aukštyn ar žemyn.
		Sukalibruokite pjovimo aukštį. Susisiekite su savo vietiniu „Husqvarna“ atstovu.
		Jei šis pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.
Unexpected cutting height adj (netikėtas pjovimo aukščio koregavimas)	Pjovimo aukščio reguliatoriaus nustatymas pakeistas be roboto vejapjovės užklausos.	Sukalibruokite pjovimo aukštį. Susisiekite su savo vietiniu Husqvarna atstovu.
		Jei šis pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.
Cutting system imbalance (disbalansas pjovimo sistemoje)	Robotas vejapjovė aptiko pjovimo disko vibracijas.	Patikrinkite, ar peiliai (ir varžtai) nepažeisti ir nesusidėvėję. Patikrinkite, ar vis peiliai tinkamai pritvirtinti. Patikrinkite, ar nė vienoje iš trijų peilių montavimo taškų nėra pritvirtinti du peiliai.
Guide 1 not found (nerastas 1 gidas) *Guide 2 not found (nerastas 1 gidas)* *Guide 3 not found (nerastas 1 gidas)*	Gido kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar gido kabelio jungtys tvirtai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.
	Pažeistas gido kabelis.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kreipiamojo kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
	Gido kabelis neprijungtas prie kontūro kabelio.	Patikrinkite, ar gido kabelis teisingai prijungtas prie kontūro kabelio. Žr. *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.
Guide calibration failed (gido kalibravimas nepavyko)	Robotui vejapjovei nepavyko sukalibruoti gido kabelio.	Patikrinkite, ar gido kabeliai nutiesti pagal instrukcijas. Žr. *Gido kabelio instaliacija psl. 19*.
Guide calibration accomplished (gido kalibravimas pavyko)	Robotui vejapjovei pavyko sukalibruoti gido kabelį.	Nieko nereikia daryti
GPS navigation problem (GPS navigacijos problema)	Netaikoma „Automower 420/440“. Problema su orientavimosi GPS pagalba įranga.	Jei šis pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
Weak GPS signal (silpnas GPS signalas)	Netaikoma „Automower 420/440“. Silpnas GPS signalas esamoje darbo zonoje. Orientavimosi GPS pagalba naudoti negalima.	Jei pranešimas rodomas dažnai, išjunkite orientavimosi GPS pagalba funkciją ir naudokite rankinius Vejos padengiamumas, žr *Area 1-5 (plotas 1–5) psl. 28*.
Difficult finding home (sudėtinga rasti įkrovimo stotį)	Robotas vejapjovė važiavo pagal kontūro kabelį kelis ratus ir nerado įkrovimo stoties.	Netinkamai sumontuota. Žr. *Kontūro kabelio klojimas psl. 18*.
		Neteisingas koridoriaus pločio nustatymas kontūro kabelyje. Žr. .
		Robotas pradėjo veikti antrinėje zonoje, naudodamas pagrindinės zonos nustatymus.
Temporary problem with the server. (Laikina serverio problema.)	Prašome bandyti dar kartą.	Jei problemos kartojasi, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.
Connection problems (ryšio / sujungimo problemos)	Iškilo „Automower® Connect“ modulio problema	Paleiskite robotą iš naujo. Jei ši klaida išlieka, gali reikėti kreiptis į įgaliotąjį priežiūros techniką.
Connection settings restored (atkurti ryšio nustatymai)	Dėl klaidos atkurti belaidžio ryšio nustatymai.	Jei reikia, patikrinkite nustatymus.
Weak signal (silpnas signalas)	Silpnas „Automower® Connect“ modulio GPRS signalas	Įsitikinkite, kad robotas nėra apverstas. Jei ši problema išlieka, gali reikėti kreiptis į įgaliotąjį priežiūros techniką.
SIM card requires PIN (SIM kortelei reikalinga PIN)	SIM kortelę reikia atrakinti.	Įsitikinkite, kad į roboto meniu įvestas teisingas SIM PIN (Network > SIM card (Tinklas > SIM kortelė). Jei problemos kartojasi, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.
SIM card locked (SIM užrakinta)	SIM kortelę reikia pakeisti.	Susisiekite su vietiniu „Husqvarna“ atstovu.
SIM card not found (nerasta SIM kortelė)	„Automower® Connect“ reikalauja į robotą įdėti SIM kortelę.	Dėl išsamesnės informacijos kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.
Geofence problem (nustatytos zonos gedimas)	Apsaugos spindulys neveikia dėl silpno (arba nesančio) ryšio su GPS sistema.	Susisiekite su vietiniu „Husqvarna“ atstovu.
SMS could not be sent (SMS neišsiuntė)	Silpnas GSM signalas arba išsiųstas maksimalus SMS skaičius. Robotui galima išsiųsti iki 10 SMS per mėnesį. SIM kortelėje nepakanka lėšų.	Jei problemos kartojasi, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.

6.4 Įkrovimo stoties signalinė lemputė

Nenutrūkstamai šviečiantis arba mirksintis žalias indikatorius nurodo, kad sumontuota sėkmingai. Jeigu pasirodys kitų ženklų, vadovaukitės toliau pateiktomis gedimų šalinimo instrukcijomis.

Daugiau informacijos žr. www.husqvarna.com. Jeigu vis tiek reikia pagalbos, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ atstovą.

Šviesa	Priežastis	Veiksmas
Šviečianti žalia šviesa	Geri signalai	Veiksmai nereikalingi
Mirksinti žalia šviesa	Signalai geri ir įjungtas *ECO režimas*.	Veiksmai nereikalingi. Daugiau informacijos apie *ECO režimą* žr. *ECO (ekon.) režimas psl. 33*.
Mirksintis mėlynas diodas	Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. *Kontūro kabelio prijungimas psl. 19*.
	Kontūro kabelio pažeidimas.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
Mirksinti raudona šviesa	Pažeista įkrovimo stoties antena.	Susisiekite su savo vietiniu Husqvarna atstovu.
Šviečianti mėlyna šviesa	Silpnas signalas, nes per ilgas kontūro kabelis. Maksimalus ilgis – 800 metrų.	Nereikia imtis jokių veiksmų, jei robotas vejapjovė dirba, kaip turėtų.
		Sutrumpinkite kontūro kabelį sumažindami darbo zoną arba pakeisdami atskiras darbo zonos vietas su kliūtimis, kurios gali trukdyti robotui vejapjovei.
Šviečianti raudona šviesa	Grandinės plokštės gedimas arba netinkamas maitinimo šaltinis įkrovimo stotyje. Gedimą turi taisyti įgaliotasis techninės priežiūros specialistas.	Susisiekite su savo vietiniu Husqvarna atstovu.

6.5 Požymiai

Jeigu jūsų robotas vejapjovė neveikia taip, kaip turėtų, vadovaukitės požymių nustatymo vadovu.

www.husqvarna.com yra dažnai užduodamų klausimų (DUK) skyrelis, kuriame rasite atsakymus į daugybę įprastų klausimų. Jei vis tiek negalite rasti gedimo priežasties, kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.

Požymiai	Priežastis	Veiksmas
Robotui vejapjovei nepavyksta prisijungti.	Kontūro kabelis nenutiestas ilga tiesia linija toli nuo įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis buvo įrengta pagal instrukcijas, *Kontūro kabelio klojimas psl. 18*
	Gido kabelis nebuvo įkištas į angą įkrovimo stoties apačioje.	Roboto veikimui svarbu užtikrinti, kad gido kabelis nutiestas tiesiai tinkamoje padėtyje po įkrovimo stotimi. Įsitikinkite, kad gido kabelis visada įkištas į įkrovimo stoties angą. Žr. *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*.
	Įkrovimo stotis stovi ant nuolydžio.	Įkrovimo stotis turi stovėti ant horizontalaus paviršiaus. Žr. *Geriausia vieta įkrovimo stočiai psl. 12*.
Netolygiai pjaunama.	Robotas vejapjovė per dieną dirba per trumpai.	Pridėkite pjovimo laiko Žr. *Timer (laikmatis) psl. 23*.
		Laikmatis pagal oro sąlygas jaučia, kad veja buvo nupjauta daugiau nei iš tikrųjų. Padidinkite laikmačio pagal oro sąlygas intensyvumo lygį. Jei tai nepadeda, išjunkite laikmatį pagal oro sąlygas.
	Nustatymas *How often?* (Kaip dažnai?) neatitinka darbo zonos išsidėstymo. (Tai netaikoma „Automower 430X“ ir 450X, jei įjungtas orientavimasis su GPS.)	Įsitikinkite, kad pasirinkote tinkamą parinkties *How often?* (Kaip dažnai?) reikšmę.
	Darbo zonos forma tokia, kad norint pasiekti visas nuošalias zonas, robotas vejapjovė turi naudoti *Area 1-5* (1–3 zonas). (Tai netaikoma „Automower 430X“ ir 450X, jei įjungtas orientavimasis su GPS.)	Naudokite *Area 1-5* (1–3 zonas), jei norite robotą vejapjovę nukreipti į nuošalią zoną. Žr. *Lawn coverage (vejos padengiamumas) psl. 28*.
	Per didelė darbo zona.	Bandykite sumažinti darbo zonos plotą arba pailginti darbo laiką. Žr. *Timer (laikmatis) psl. 23*.
	Atšipę peiliai.	Pakeiskite visus peilius. Žr. *Peilių keitimas psl. 48*.
	Žolė per aukšta pagal pasirinktą pjovimo aukštį.	Padidinkite pjovimo aukštį, o nupjovę žolę, sumažinkite.
	Prisikaupė žolės prie pjovimo disko arba variklio veleno.	Patikrinkite, ar netrukdomai ir lengvai sukasi pjovimo diskas. Jeigu ne, atsukite pjovimo diską ir pašalinkite žolę bei pašalinius daiktus. Žr. *Priežiūra psl. 48*.
Robotas vejapjovė dirba netinkamu laiku	Reikia nustatyti roboto vejapjovės laikrodį.	Nustatykite laikrodį. Žr. *Laikas ir data psl. 34*.
	Neteisingi pjovimo pradžios ir pabaigos laikai.	Perkraukite pjovimo pradžios ir pabaigos laikų nustatymus. Žr. *Timer (laikmatis) psl. 23*.

Požymiai	Priežastis	Veiksmas
Robotas vejapjovė vibruoja.	Dėl pažeistų peilių gali išsiderinti pjovimo sistema.	Patikrinkite peilius ir varžtus ir pakeiskite juos, jei būtina. Žr. *Norėdami pakeisti peilius psl. 49*.
	Dėl per didelio kiekio peilių vienoje pozicijoje gali išsiderinti pjovimo sistema.	Patikrinkite, ar vienu varžtu pritvirtintas tik vienas peilis.
	Naudojami skirtingų versijų (storių) „Husqvarna“ peiliai.	Patikrinkite, ar peiliai skiriasi.
Robotas vejapjovė važiuoja, tačiau jo peilių diskas nesisuka.	Robotas vejapjovė ieško įkrovimo stoties.	Nereikia nieko daryti. Pjovimo diskas nesisuka, kai robotas vejapjovė ieško įkrovimo stoties.
Tarp įkrovimų robotas vejapjovė dirba trumpiau nei įprastai.	Žolė ar pašaliniai daiktai stabdo pjovimo diską.	Nuimkite ir išvalykite pjovimo diską. Žr. *Roboto vejapjovės valymas psl. 48*.
	Baterija susidėvėjusi.	Pakeiskite bateriją. Žr. *Akumuliatorius psl. 49*.
Tiek pjovimo, tiek įkrovimo trukmė trumpesnė negu įprastai.	Baterija susidėvėjusi.	Pakeiskite bateriją. Žr. *Akumuliatorius psl. 49*.
Robotas vejapjovė labai ilgai stovi įkrovimo stotyje	Dangtelis uždarytas prieš tai nepaspaudus **START** mygtuko.	Atidarykite dangtelį, paspauskite **START** mygtuką ir vėl uždarykite dangtelį.
Robotas vejapjovė dažnai važiuoja ratais arba spiralėmis.	Pjovimas spiralėmis yra įprastas roboto vejapjovės judesys.	Koreguokite, kaip dažnai turi būti atliekamas pjovimas spirale. Jei reikia, funkcija gali būti išjungta. Žr. *Pjovimas spirale psl. 34*.
Robotas vejapjovė sukasi aplink ir lieka mažame plote kelias minutes.	Tai visiškai normalus „Automower 430X“ ir „Automower 450X“ veikimas su GPS navigacija ir nulemia tolygų rezultatą.	Nereikia nieko daryti.

6.6 Kabelio pažeidimo vietos nustatymas

Kabelio pažeidimai dažniausiai atsiranda dėl netyčinio fizinio kabelio pažeidimo, pvz., kai sklype vyksta darbai su kastuvu. Tose šalyse, kur žemė įšąla, kabelį gali sugadinti ir žemėje judantys aštriabriauniai akmenys. Kabelis gali nutrūkti, jeigu įrengiant jis buvo labai įtemptas.

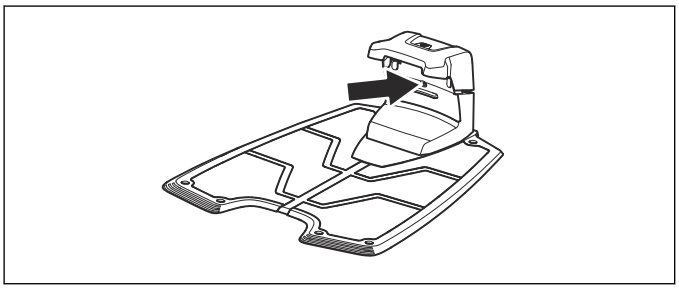
Jeigu iš karto po kabelio paklojimo labai žemai pjaunate žolę, galite pažeisti kabelio izoliacinį sluoksnį. Dėl tokių pažeidimų kabelis nutrūks tik po kelių savaičių ar mėnesių. Siekiant šito išvengti, pirmąsias savaites po kabelio paklojimo visada žolę pjaukite pasirinkę didžiausią pjovimo aukštį, o po to nuosekliai kas antrą savaitę jį mažinkite, kol pasieksite normalų pjovimo aukštį.

Netinkamai sujungus kontūro kabelio galus per keletą savaičių gali nutrūkti grandinė. Netinkamas prijungimas, pvz. per silpnai replėmis suspausta originali jungiamoji mova arba buvo naudojama neoriginali blogesnės kokybės jungiamoji mova. Pirmiausiai patikrinkite visus sujungimus prieš spręsdami kitas problemas.

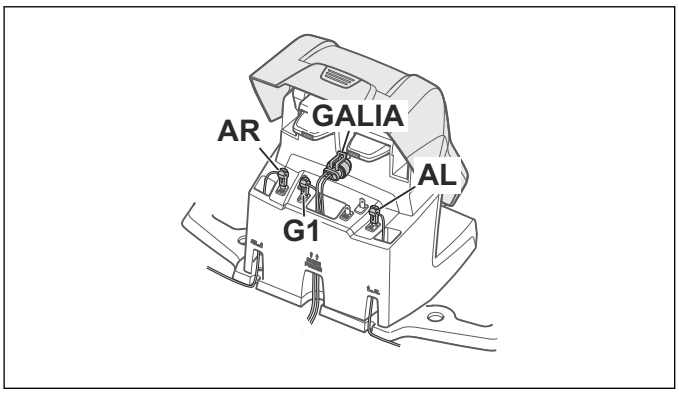
Kabelio gedimą galima nustatyti palaipsniui mažinant kabelio atstumą iki galimos gedimo vietos, kol lieka maža kabelio atkarpa.

Šis būdas netinka, jei įjungtas *ECO režimas*. Pirmiausiai išjunkite *ECO režimą*. Žr. *ECO (ekon.) režimas psl. 33*.

1. Patikrinkite, ar įkrovimo stoties indikatorius mirksi mėlyna šviesa (tai rodo pažeistą kontūro kabelį). Žr. *Įkrovimo stoties signalinė lemputė psl. 56*.



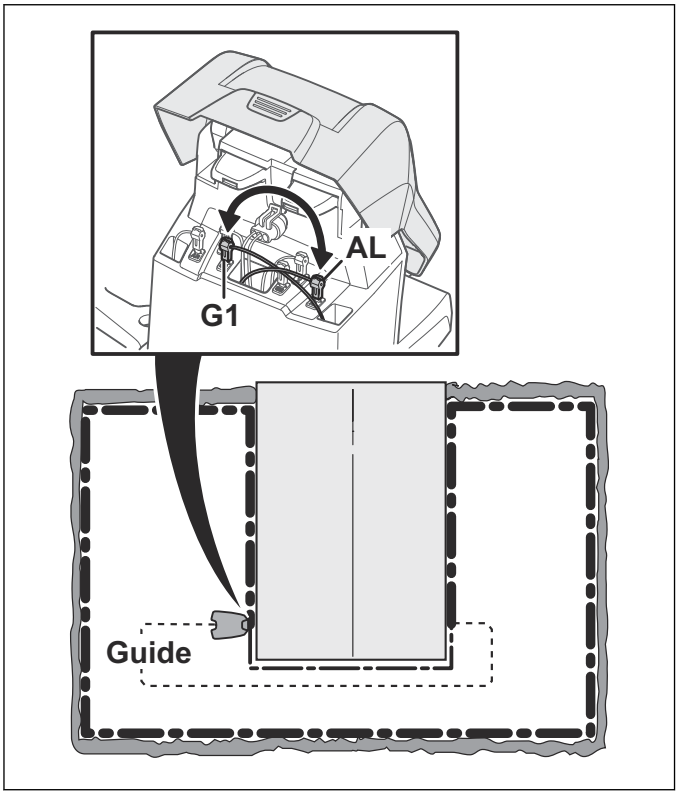
2. Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties ir nepažeistos. Patikrinkite ar įkrovimo stoties indikatorius dar mirksi mėlyna šviesa.



3. Įkrovimo stotyje sukeiskite vietomis kreipiamojo kabelio ir kontūro kabelio jungtis:

   Pradėkite perjungdami jungtį AL ir G1.

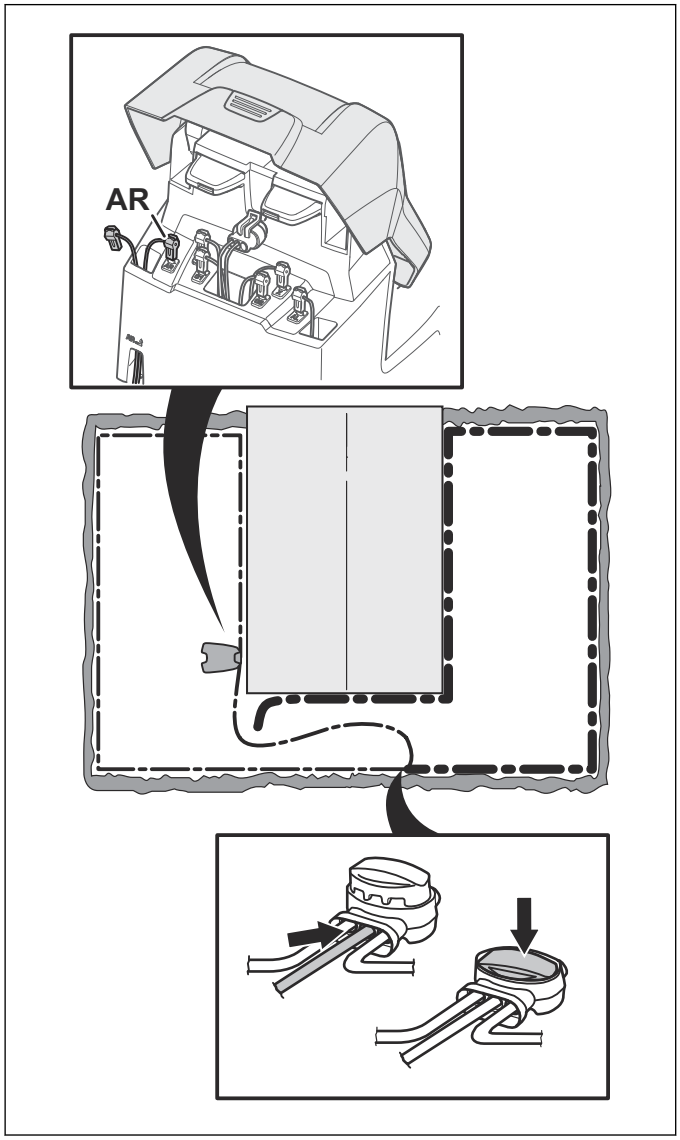
   Jeigu indikatorius šviečia pastovia žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp AL jungties ir vietos, kurioje prie kontūro kabelio prijungtas kreipiamasis kabelis (pastorinta juoda linija paveiksle).



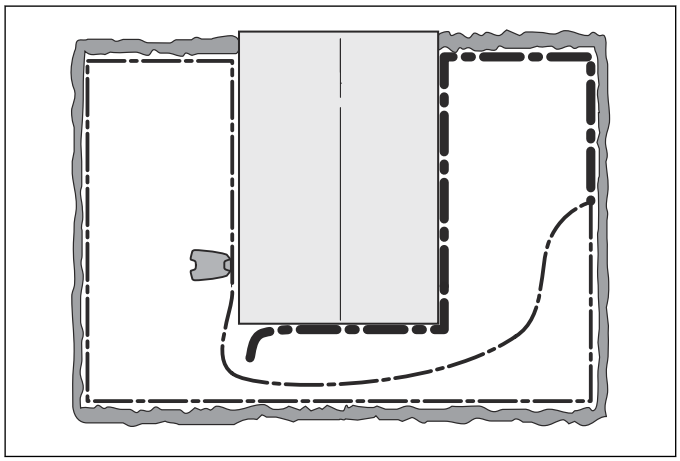
Gedimui nustatyti prireiks kontūro kabelio, jungčių ir movų:

a) Jeigu kontūro kabelis per trumpas, geriausia pakeisti visą kontūro kabelį tarp AL ir vietos, kur kreipiamasis kabelis prijungtas prie kontūro kabelio (pastorinta juoda linija).

b) Jeigu kontūro kabelis per ilgas (pastorinta juoda linija), atlikite šiuos veiksmus: Grąžinkite AL ir G1 į pradinę padėtį. Atjunkite AR. Prie AR prijunkite naują kontūro kabelį. Antrąjį jo galą prijunkite prie įrengimo kabelio jos viduryje.

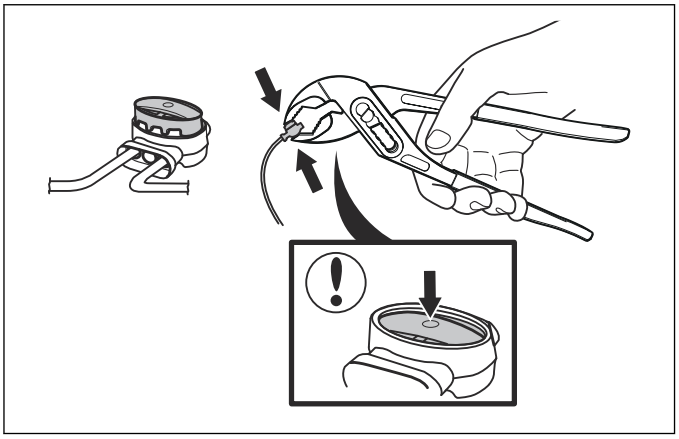


Jeigu indikatorius šviečia žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp jo atjungto galo ir naujojo kabelio prijungimo vietos (pastorinta linija toliau). Šiuo atveju, perkelkite naujojo kabelio jungtį arčiau atjungtojo galo (maždaug į įtartinos atkarpos vidurį) ir vėl patikrinkite, ar indikatorius šviečia žalia šviesa.



Tęskite tol, kol liks labai trumpa atkarpa tarp šviečiančios žalios ir mirksinčios mėlynos indikatoriaus šviesos. Tada atlikite 5 punkte nurodytus veiksmus.

4. Jeigu vis tiek mirksi mėlyna indikatoriaus lemputė atliekant 3 punkto veiksmus: Grąžinkite AL ir G1 į pradinę padėtį. Tada įjunkite AR ir G1. Įjungiama žalia indikatoriaus lemputė, tada atjunkite AL ir prijunkite prie AL naują kontūro kabelį. Antrąjį jo galą prijunkite prie įrengimo kabelio jos viduryje. Atlikite 3 a) ir 3 b) punktuose nurodytus veiksmus.
5. Kai rasite pažeidimo vietą, pakeiskite ją nauju kabeliu. Visada mūvėkite pirštines.



7 Transportavimas, saugojimas ir utilizavimas

7.1 Transportavimas

Įdėtoms ličio jonų baterijoms taikomos pavojingų krovinių gabenimo taisyklės. Jeigu krovinys gabenamas komercine trečiosios šalies ar tarpininko transporto priemone, būtina laikytis specialių reikalavimų dėl pakavimo ir žymėjimo. Pasitarkite su kenksmingų medžiagų paruošimo gabenimui specialistu. Taip pat būtina laikytis galimai išsamesnių nacionalinių teisės aktų reikalavimų.

Užklijuokite atvirus kontaktus lipnia juostele ir supakuokite bateriją taip, kad ji pakuotėje nejudėtų. Visada saugiai pritvirtinkite gabenamą gaminį.

7.2 Laikymas žiemą

7.2.1 Robotas vejapjovė

Prieš padedant robotą vejapjovę į sandėlį žiemai, jį reikia kruopščiai išvalyti. Žr. *Roboto vejapjovės valymas psl. 48*.

Siekiant užtikrinti akumuliatoriaus funkcionalumą ir eksploatacijos trukmę, labai svarbu įkrauti roboto vejapjovės akumuliatorių prieš laikymą žiemą. Atidarę dangtelį, pastatykite ir palikite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje, kol akumuliatoriaus simbolis ekrane parodys, kad akumuliatorius visiškai įkrautas. Paskui nustatykite pagrindinį jungiklį į padėtį *0*.

Patikrinkite peilių ir galinio rato guolių būklę. Jei reikia, prieš kitą sezoną patikrinkite, ar roboto vejapjovės būklė yra gera.

Robotą vejapjovę laikykite pastatytą ant visų ratų sausoje, neužšąlančioje vietoje, geriausia originalioje roboto pakuotėje. Taip pat galima pakabinti robotą vejapjovę ant originalaus „Husqvarna“ sieninio laikiklio. Daugiau informacijos apie sieninius laikiklius kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ atstovą.

PASTABA: Prieš laikymą žiemą bateriją būtina pilnai įkrauti. Pilnai baterijos neįkrovus galite ją sugadinti ir kai kuriais atvejais ji taps netinkama naudoti.

7.2.2 Įkrovimo stotis

Įkrovimo stotį ir maitinimo šaltinį laikykite patalpoje. Kontūro kabelį ir gido kabelį galima palikti žemėje.

1. Atjunkite įkrovimo stoties maitinimo šaltinį.
2. Atlaisvinkite jungties užraktą ir ištraukite kištuką.
3. Atjunkite kontūro ir gido kabelio kontaktus nuo įkrovimo stoties.

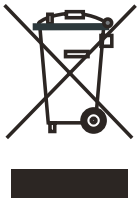
Kabelių galus reikia apsaugoti nuo drėgmės, pavyzdžiui, įkišant juos į indą su tirštu tepalu.

PASTABA: Jei nėra galimybės įkrovimo stoties laikyti patalpoje, ji turi visą žiemą būti prijungta prie maitinimo, kontūro kabelio ir kreipiamojo kabelio.

7.3 Po laikymo žiemą

Patikrinkite, ar nieko nereikia nuvalyti, ypač roboto arba įkrovimo stoties įkrovimo kontaktų. Jeigu įkrovimo kontaktai nudegė ar oksidavosi, nuvalykite juos, naudodami švelnų švitrinį popierių. Be to, patikrinkite, ar teisingai į roboto vejapjovės programą įvestas laikas ir data.

7.4 Aplinkos apsaugos informacija



Ant „Husqvarna“ roboto vejapjovės pateikti ženklai rodo, kad šio gaminio negalima išmesti kartu su buitinėmis atliekomis. Jį reikia pristatyti į tinkamą perdirbimo centrą, kuriame bus perdirbti elektroniniai jo komponentai ir akumuliatoriai. Prieš išmetant gaminį, akumuliatorių reikia išimti.

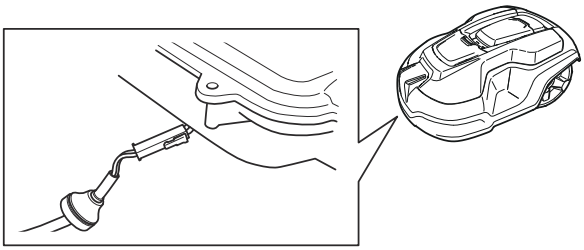
Rūpindamiesi, kad šis gaminys būtų tvarkomas teisingai, padedate išvengti galimo neigiamo poveikio aplinkai ir žmonėms, kurį gali sukelti netinkamas šio gaminio atliekų tvarkymas.

Jei reikia daugiau informacijos apie šio gaminio perdirbimą, kreipkitės į savivaldybę, buitinių atliekų tvarkymo tarnybą arba parduotuvę, kurioje įsigijote gaminį.

7.4.1 Akumuliatoriaus išėmimas perdirbti

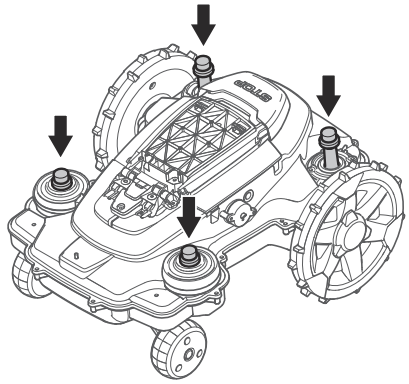
Atlikite šiuos veiksmus, kad išimtumėte akumuliatorių iš roboto vejapjovės.

1. Pagrindinį jungiklį pasukite į *0* padėtį.
2. Nuvalykite vietą aplink įkrovimo kabelio žiedelį, esantį priekinėje dalyje po robotu.
3. Ištraukite guminį žiedelį, esantį ant įkrovimo kabelio, ir atsargiai atlaisvinkite jungtį.

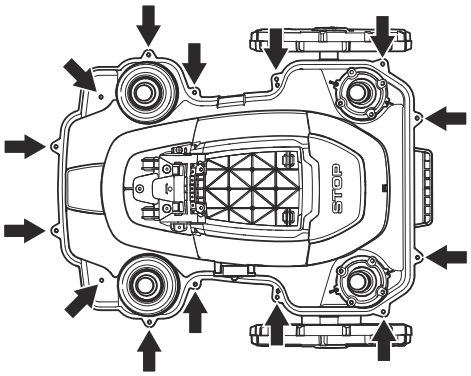


4. Korpusas prie važiuoklės pritvirtintas 4 greitojo tvirtinimo užspaudžiamaisiais laikikliais. Atlaisvinkite korpusą nuo važiuoklės, pakeldami po vieną

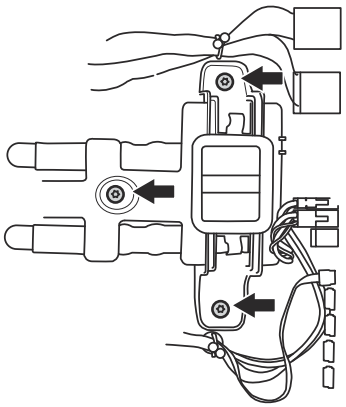
korpuso kampą ir prilaikydami važiuoklę.



5. Atsukite visus 14 varžtų („Torx 20“).



6. Nuimkite garantijos lipduką, užklijuotą važiuoklės pusių ☐atskyrimo vietoje, dešinėje pusėje.
7. Atsargiai pakelkite galinį viršutinės važiuoklės dalies kraštą.
8. Atjunkite ZMSPI kabelį nuo pagrindinės mikroschemų plokštės ir nuimkite viršutinę važiuoklės dalį.
9. Atsukite 3 varžtus („Torx 20“), laikančius baterijos dangtelį.



10. Atjunkite akumuliatoriaus jungtis nuo pagrindinės mikroschemų plokštės. Atidarykite akumuliatoriaus dangtelį ir išimkite akumuliatorių.

8 Techniniai duomenys

8.1 Techniniai duomenys

Matmenys	Automower 420	Automower 430X	Automower 440	Automower 450X
Ilgis, cm	72	72	72	72
Plotis, cm	56	56	56	56
Aukštis, cm	31	31	31	31
Svoris, kg	11,5	13,2	12	13,9

Elektros sistema	Automower 420	Automower 420	Automower 440	Automower 450X
Ličio jonų baterija	18 V/3.2 Ah gam. nr. 580 68 33-01, 580 68 33-02	18 V/5.2 Ah gam. nr. 588 14 64-01	18 V/10.4 Ah gam. nr. 588 14 64-01 (2 vnt.)	18 V/10.4 Ah gam. nr. 588 14 64-01 (2 vnt.)
Maitinimas, V/28 V DC	100–240	100–240	100–240	100–240
Žemos įtampos kabelio ilgis, m	10	10	10	10
Vidutinės energijos sąnaudos maksimaliai naudojant	17 kWh per mėnesį, kai darbo zonos plotas 2200 m^2	18 kWh per mėnesį, kai darbo zonos plotas 3200 m^2	20 kWh per mėnesį, kai darbo zonos plotas 4000 m^2	23 kWh per mėnesį, kai darbo zonos plotas 5000 m^2
Įkrovimo srovė, A DC	2.2	4.2	7	7
Vidutinis pjovimo laikas, min.	75	145	290	270
Vidutinis įkrovimo laikas, min.	50	50	60	60

Kontūro kabelio antena	Automower 420	Automower 420	Automower 440	Automower 450X
Veikimo dažnių juosta, Hz	300-80000	300-80000	300-80000	300-80000
Maksimali radijo dažnio galia, mW esant 60 m[5]	<25 mW @60m	<25 mW @60m	<25 mW @60m	<25 mW @60m

Garso emisijos į aplinką išmatuotos kaip garso stiprumas[6]	Automower 420	Automower 430X	Automower 440	Automower 450X
Išmatuotas garso stiprumo triukšmo lygis, dB (A)	57	57	56	58
Triukšmo emisijų neapibrėžtumai K_{WA}, dB (A)	2	2	0,6	1
Užtikrinamas garso stiprumo triukšmo lygis, dB (A)	58	58	56	59
Garso slėgio triukšmo lygis ties naudotojo ausimis, dB (A) [7]	46	46	45	47

[5] Didžiausia aktyvi išvesties galia į antenas dažnių juostoje, kurioje veikia radijo įranga.

[6] **Triukšmas, skleidžiamas į aplinką, išmatuotas kaip garso galia (L_{WA}) pagal EB direktyvą 2000/14/EB. Garantuotasis garso galios lygis gaminiuose gali skirtis nuo bandymų metu nustatytų 1–3 dB (A).**

[7] Garso slėgio triukšmo neapibrėžtumai K_{pA} 2–4 dB (A).

Pjovimas	Automower 420	Automower 430X	Automower 440	Automower 450X
Pjovimo sistema	3 laisvai besisukantys pjovimo peiliai			
Peilių variklio greitis, aps. per min.	2300	2300	2300	2300
Energijos sąnaudos pjaunant, W +/- 20 %	30	30	30	35
Pjovimo aukštis, cm	2–6	2–6	2–6	2–6
Pjovimo plotis, cm	24	24	24	24
Mažiausias galimas kelio susiaurėjimas, cm	60	60	60	60
Didžiausias pjovimo teritorijos nuolydis, %	45	45	45	45
Didžiausias kontūro kabelio kampas, %	15	15	15	15
Didžiausias kontūro kabelio ilgis, m	800	800	800	800
Didžiausias gido kabelio ilgis, m	400	400	400	400
Darbo našumas, m^2+/- 20 %	2 200	3 200	4000	5 000

IP klasifikacija	Automower 420	Automower 430X	Automower 440	Automower 450X
Robotas vejapjovė	IPX4	IPX4	IPX4	IPX4
Įkrovimo stotis	IPX1	IPX1	IPX1	IPX1
Maitinimo šaltinis	IPX4	IPX4	IPX4	IPX4

Negalima užtikrinti visiško suderinamumo tarp roboto vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokių kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siųstuvai, klausos aparatai, po žeme esantys „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.

9 Garantija

9.1 Garantijos sąlygos

Husqvarna garantuoja, kad šis gaminys tinkamai veiks dvejus metus (nuo pirkimo datos). Garantija apima rimtus gedimus dėl medžiagų ar gamybos broko. Garantiniu laikotarpiu gaminys nemokamai keičiamas arba taisomas, jeigu laikomasi toliau išvardytų reikalavimų:

- Robotą vejapjovę ir įkrovimo stotį galima naudoti tik pagal naudojimo instrukciją. Ši gamintojo garantija neturi įtakos esamiems naudotojo ieškiniams, pateiktiems pardavimo atstovams dėl garantijų.
- Naudotojui arba neįgaliotai trečiajai šaliai draudžiama remontuoti gaminį.

Gedimų, kuriems netaikoma garantija, pavyzdžiai:

- Į robotą vejapjovę iš apačios patekusio vandens sukeltas gedimas. Šiuos gedimus paprastai sukelia valymo ar laistymo sistemos arba duobelės (įdubos), esančios darbo zonoje, kuriose lietui lyjant kaupiasi vanduo.
- Žaibo sukeltas gedimas.
- Netinkamo akumuliatoriaus laikymo ar naudojimo sukeltas gedimas.
- Gedimas dėl neoriginalaus ne Husqvarna akumuliatoriaus naudojimo.
- Žala, kurią gali sukelti naudojamos neoriginalios Husqvarna atsarginės dalys ir priedai, pvz., peiliai ir įrengimo medžiagos.
- Kontūro kabelio pažeidimas.
- Žala, kilusi dėl neautorizuoto keitimo arba darbo su gaminiu arba jo maitinimo šaltiniu.

Peiliai laikomi vienkartinėmis dalimis, todėl jiems garantija netaikoma.

Jei jūsų Husqvarna robote vejapjovėje atsiranda klaida, susisiekite su savo vietiniu Husqvarna atstovu, kuris jums pateiks tolesnius nurodymus. Kreipdamiesi į vietinį Husqvarna atstovą turėkite kvitą ir roboto vejapjovės serijos numerį.

10 EB atitikties deklaracija

10.1 EB atitikties deklaracija

„Husqvarna AB“, SE-561 82 Huskvarna, Švedija, tel. +46-36-146500, patvirtina, kad robotai vejapjovės **Husqvarna Automower® 420 Husqvarna Automower® 430X**, **Husqvarna Automower® 440** ir **Husqvarna Automower® 450X**, kurių serijos numeriai datuoti 2017 sav. 10 ir vėlesnėmis savaitėmis (metai ir savaitė aiškiai nurodyti informacinėje lentelėje prieš serijos numerį) atitinka TARYBOS DIREKTYVĄ:

- Direktyva **2006/42/EB** dėl mašinų.
  - Specialūs reikalavimai baterijomis maitinamiems elektriniams robotams vejapjovėms **EN 50636-2-107: 2015**
  - Elektromagnetinių laukų **EN 62233: 2008**.
- Direktyva **2011/65/ES** „dėl tam tikrų pavojingų medžiagų naudojimo“.
- Direktyvą „dėl triukšmo sklaidos iš lauke naudojamos įrangos“ **2000/14/EB**. Informacija apie triukšmo sklaidą ir pjovimo plotį taip pat pateikiama skyriuje *Techniniai duomenys psl. 63*.
  Registruota įstaiga 0404, SMP Svensk Maskinprovning AB, Box 7035, SE-750 07 Uppsala, Sweden, pateikė ataskaitas dėl atitikties vertinimo pagal 2000 m. gegužės 8 d. Tarybos Direktyvos 2000/14/EB dėl triukšmo sklaidos į aplinką VI priedo nuostatas. Sertifikatui suteiktas numeris: 01/901/201, skirtas Husqvarna Automower® 420, Husqvarna Automower® 430X, Husqvarna Automower® 440 ir Husqvarna Automower® 450X.
- Direktyva dėl radijo ryšio įrenginių **2014/53/ES**. Pritaikyti tokie standartai:
  - Juodraštis **ETSI LT 303 447 V1.1.1_0.0.7 (2016-07)**

  Elektromagnetinis suderinamumas:
  - **ETSI EN 301 489-1** (juodraščio versija 2.1.0)

Modeliams **Husqvarna Automower® 420**, **Husqvarna Automower® 430X**, **Husqvarna Automower® 440** ir **Husqvarna Automower® 450X** su **Automower® Connect** moduliu taip pat žr.:

- **EN 301 489-1 v1.9.2.**
- **EN 301 489-7 v1.3.1**
- **EN 301 511 V9.0.2** (radijo spektro efektyvumas)

CE

Huskvarna, 3 January 2017

Lars Roos

Global R&D Director, Electric category

(Įgaliotasis „Husqvarna AB“ atstovas, atsakingas už techninę dokumentaciją.)

AUTOMOWER® yra Husqvarna AB priklausantis prekės ženklas.
Autoriaus teisės© 2017 HUSQVARNA. Visos teisės priklauso autoriui.

www.husqvarna.com

Originalios instrukcijos

1158758-65

2017-10-30