



## Operatoriaus vadovas HUSQVARNA AUTOMOWER® 520/550

Prieš naudodami įrenginį, atidžiai perskaitykite operatoriaus vadovą ir įsitikinkite, ar viską gerai supratote.



LT, Lietuvių  
kalba

# TURINYS

## 1 Įvadas

|                                 |   |
|---------------------------------|---|
| 1.1 Pastabos.....               | 3 |
| 1.2 Gaminio aprašas.....        | 3 |
| 1.3 Gaminio apžvalga .....      | 6 |
| 1.4 Simboliai ant produkto..... | 7 |

## 2 Sauga

|                                        |   |
|----------------------------------------|---|
| 2.1 Saugos ženklų reikšmės.....        | 8 |
| 2.2 Bendrieji saugos nurodymai.....    | 8 |
| 2.3 Naudojimo saugos instrukcijos..... | 8 |

## 3 Įrengimas

|                                                                                              |    |
|----------------------------------------------------------------------------------------------|----|
| 3.1 Pristatymas.....                                                                         | 11 |
| 3.2 Pasiruošimas.....                                                                        | 11 |
| 3.3 Įkrovimo stotis.....                                                                     | 12 |
| 3.4 Baterijos įkrovimas.....                                                                 | 14 |
| 3.5 Kontūro kabelis.....                                                                     | 15 |
| 3.6 Kontūro kabelio prijungimas.....                                                         | 19 |
| 3.7 Gido kabelio instaliacija.....                                                           | 19 |
| 3.8 Instaliacijos patikra.....                                                               | 21 |
| 3.9 Ryšys.....                                                                               | 21 |
| 3.10 Roboto vejapjovės įjungimas.....                                                        | 22 |
| 3.11 Valdymo skydelis.....                                                                   | 23 |
| 3.12 Automower® Connect menu.....                                                            | 23 |
| 3.13 Nustatymai – apžvalga.....                                                              | 24 |
| 3.14 Laikmatis.....                                                                          | 24 |
| 3.15 Pjovimo aukštis.....                                                                    | 26 |
| 3.16 Naudojimas.....                                                                         | 26 |
| 3.17 Instaliacija.....                                                                       | 27 |
| 3.18 Priedai.....                                                                            | 30 |
| 3.19 Bendroji informacija.....                                                               | 30 |
| 3.20 Security (sauga).....                                                                   | 30 |
| 3.21 Automower® Connect.....                                                                 | 32 |
| 3.22 Nustatymų struktūros apžvalga (1).....                                                  | 33 |
| 3.23 Nustatymų struktūros apžvalga (2).....                                                  | 34 |
| 3.24 Nustatymų struktūros apžvalga (3) (tik naudojant „Bluetooth“ mažos aprėpties ryšį)..... | 35 |
| 3.25 Pranešimai.....                                                                         | 36 |
| 3.26 Mano robotai.....                                                                       | 36 |
| 3.27 Kiemo išdėstymo pavyzdžiai.....                                                         | 36 |

## 4 Naudojimas

|                                            |    |
|--------------------------------------------|----|
| 4.1 Pagrindinis jungiklis.....             | 40 |
| 4.2 Pradžia.....                           | 40 |
| 4.3 Darbo režimo – paleidimas.....         | 40 |
| 4.4 Darbo režimo – stovėjimas.....         | 41 |
| 4.5 Stabdyti.....                          | 41 |
| 4.6 Išjungta.....                          | 41 |
| 4.7 Išsikrovusios baterijos įkrovimas..... | 42 |
| 4.8 Slope control (šlaito kontrolė).....   | 42 |

## 5 Techninės priežiūros darbas

|                                                |    |
|------------------------------------------------|----|
| 5.1 Įvadas – priežiūra.....                    | 43 |
| 5.2 Roboto vejapjovės valymas.....             | 43 |
| 5.3 Peilių keitimas.....                       | 43 |
| 5.4 Akumuliatorius.....                        | 44 |
| 5.5 Techninė priežiūra pasibaigus sezonui..... | 44 |

## 6 Gedimai ir jų šalinimas

|                                                 |    |
|-------------------------------------------------|----|
| 6.1 Įvadas – gedimų šalinimas.....              | 45 |
| 6.2 Fault messages (klaidų pranešimai).....     | 45 |
| 6.3 Informaciniai pranešimai.....               | 48 |
| 6.4 Įkrovimo stoties LED indikatorius.....      | 50 |
| 6.5 LED indikatorius ant roboto vejapjovės..... | 50 |
| 6.6 Požymiai.....                               | 51 |
| 6.7 Kabelio pažeidimo vietos nustatymas.....    | 52 |

## 7 Transportavimas, saugojimas ir utilizavimas

|                                        |    |
|----------------------------------------|----|
| 7.1 Transportavimas.....               | 55 |
| 7.2 Laikymas žiemą.....                | 55 |
| 7.3 Po laikymo žiemą.....              | 55 |
| 7.4 Aplinkos apsaugos informacija..... | 55 |

## 8 Techniniai duomenys

|                              |    |
|------------------------------|----|
| 8.1 Techniniai duomenys..... | 57 |
|------------------------------|----|

## 9 Garantija

|                             |    |
|-----------------------------|----|
| 9.1 Garantijos sąlygos..... | 59 |
|-----------------------------|----|

## 10 EB atitikties deklaracija

|                                     |    |
|-------------------------------------|----|
| 10.1 EB atitikties deklaracija..... | 60 |
|-------------------------------------|----|

# 1 Įvadas

## 1.1 Pastabos

|                                    |  |
|------------------------------------|--|
| Serijos numeris:                   |  |
| PIN kodas:                         |  |
| Prekybos atstovas:                 |  |
| Prekybos atstovo telefono numeris: |  |

Jei robotas vejapjovė pavagiamas, būtina apie tai informuoti Husqvarna. Susisiekite su vietos „Husqvarna“ atstovu ir pateikite roboto vejapjovės serijos numerį, kad jį galėtų tarptautinėje duomenų bazėje užregistruoti kaip pavogtą. Tai svarbus žingsnis robotų vejapjovių apsaugos nuo vagysčių sistemoje, sumažinantis norą pirkti ar parduoti vogtus robotus vejapjoves.

Gaminio serijos numerį sudaro 9 skaitmenys, jis užrašytas ant gaminio nominalių parametrų plokštelės ir pakuotės.



[www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com)

## 1.2 Gaminio aprašas

Sveikiname pasirinkus išskirtinai aukštos kokybės gaminį. Jei norite išnaudoti visas „Husqvarna“ roboto vejapjovės galimybes, turite žinoti, kaip jis veikia. Šioje naudojimo instrukcijoje pateikta svarbi informacija apie robotą vejapjovę, kaip jį paruošti dirbti ir kaip naudoti. Be šios naudojimo instrukcijos, daugiau informacinių filmų su instrukcijomis galite peržiūrėti Husqvarna interneto svetainėje [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com).

Atminkite, kad už nelaimingus atsitikimus arba pavojus, kurie gali kilti kitiems žmonėms arba jų turtui, atsako operatorius.

Husqvarna nuolat tobulina savo gaminius, todėl pasilieka sau teisę keisti jų konstrukciją, išvaizdą ir funkcijas be išankstinio pranešimo.

### 1.2.1 Galia

Robotas vejapjovė rekomenduojama vejoms, kurių didžiausias plotas yra nurodytas *Techniniai duomenys psl. 57*.

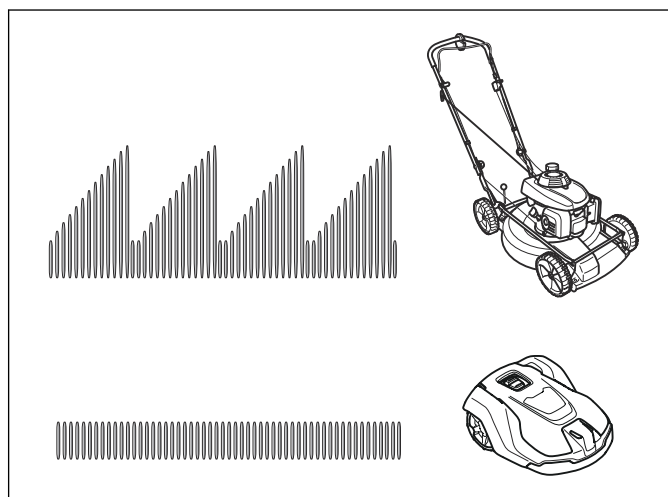
Robotu vejapjovė nupjaunamo ploto dydis daugiausiai priklauso nuo peiliukų būklės ir tipo, žolės aukščio ir drėgmės. Taip pat svarbi ir vejų forma. Jeigu didžiąją sodo dalį sudaro atviros vejų, robotas vejapjovė per valandą gali nupjauti daugiau nei tuo atveju, kai sode yra keli maži vejų plotai, atskirti medžiais, lysvėmis ir takais.

Pilnai įkrautas robotas vejapjovė gali pjauti žolę nuo 75 iki 270 minučių, priklausomai nuo baterijos ir vejų

būsenos. Vėliau robotui vejapjovėi įkrauti reikės nuo 50 iki 60 minučių. Įkrovimo laikas, be kita ko, gali keistis priklausomai nuo aplinkos temperatūros.

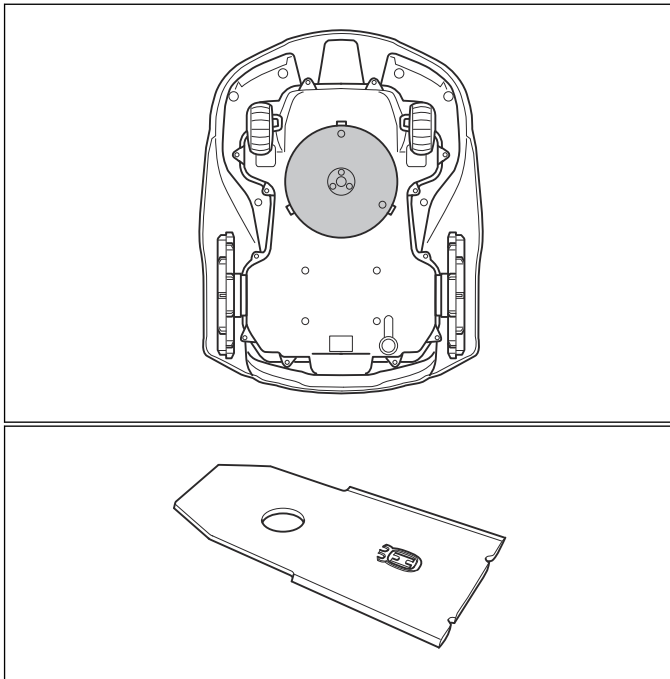
### 1.2.2 Pjovimo būdas

Roboto vejapjovės sistema remiasi veiksmingumo ir energijos taupymo principu. Skirtingai nuo daugelio įprastinių vejapjovių, robotas vejapjovė pjauna žolę, o ne kapoja ją. Dėl dažno pjovimo pagerinama žolės kokybė. Nėra būtina rinkti nupjautą žolę, o dėl smulkių nupjautos žolės lapelių reikės naudoti mažiau trąšų. Be to, neteršiama aplinka, nereikalauja daug pastangų, o veja nuolat atrodo gerai prižiūrėta.



Rekomenduojama robotą vejapjovę leisti dirbti daugiausia sausu oru, nes tuomet jis geriausiai pjauna žolę. Robotas vejapjovė gali pjauti žolę ir lyjant, tačiau

šlapia žolė lengvai prie jo prikimba ir didėja pavojus, kad jis nuslys nuo stačių šlaitų.



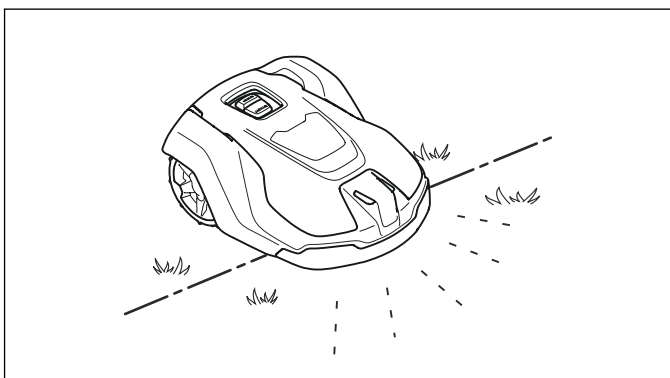
Norint kuo geriau nupjauti veją, peiliai turi būti geros būklės. Norint kiek galima ilgiau peilius išlaikyti aštrius, svarbu iš vejos pašalinti šakas, akmenukus ir kitus pašalinius daiktus.

Norint tinkamai nupjauti žolę, reikia reguliariai keisti peilius. Žr. *Peilių keitimas psl. 43*.

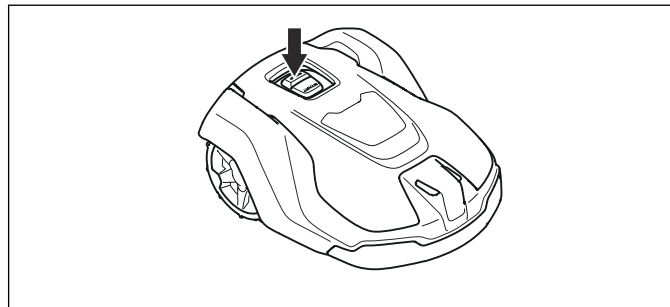
### 1.2.3 Darbo metodas

Robotas vejapjovė žolę pjauna automatinio būdu. Jis nuolat pjauna arba kraunasi.

Kai robotas vejapjovė atsitrenkia į kliūtį arba priartėja prie kontūro kabelio, jis pavažiuoja atgal ir po to pasirenka kitą važiavimo kryptį. Jutikliai, esantys priekinėje ir galinėje dalyse pajunta, kai robotas vejapjovė priartėja prie kontūro kabelio. Prieš robotui vejapjovėi sustojant ir apsisukant, jo priekis visada išlenda už kontūro kabelio tam tikru atstumu. Prireikus galima keisti šį atstumą ir atsižvelgti į instaliacijos vietą.

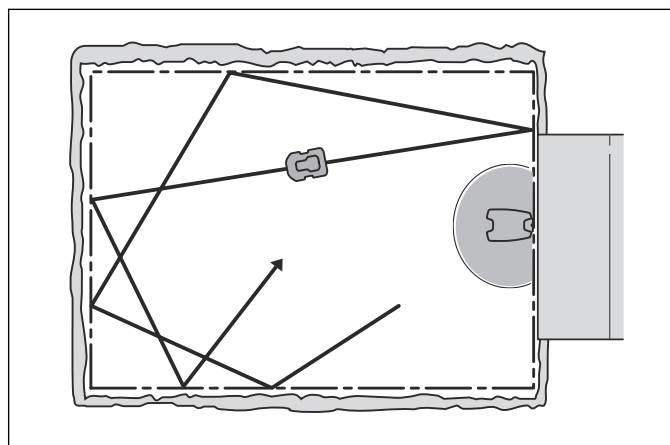


**STOP** mygtukas roboto vejapjovės viršuje naudojamas norint sustabdyti judantį robotą, kai jis pjauna veją. **STOP** mygtuką taip pat reikia paspausti, kai robotas vejapjovė veikia aktyviu režimu, tačiau stovi įkrovimo stotyje ir nejuda.



### 1.2.4 Judėjimo kelias

Robotas vejapjovė juda atsitiktiniu maršrutu, todėl judėjimo kelias niekada nesikartoja. Su šia pjovimo sistema, veja nupjaunama lygiai ir nelieka roboto vejapjovės pjovimo žymių.



### 1.2.5 Įkrovimo stoties paieška

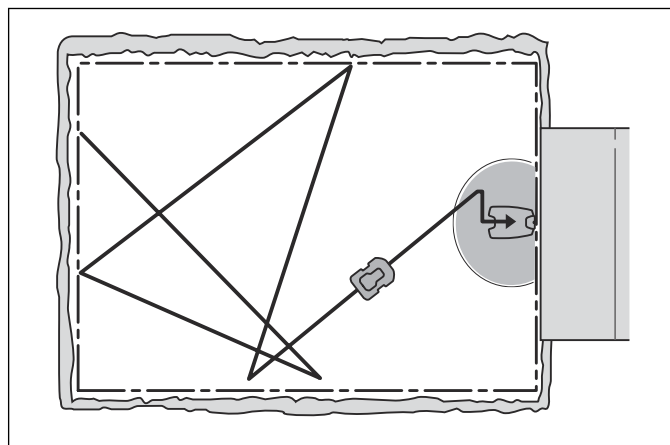
Galima nustatyti, kad robotas vejapjovė įkrovimo stoties ieškotų vienu iš 3 skirtingų būdų. Robotas vejapjovė naudoja šiuos 3 paieškos būdus ir suranda įkrovimo stotį kaip galėdamas greičiau, bet taip pat stengdamasis palikti kuo mažiau pėdsakų.

Naudojant rankinių nustatymų parinktis, galima apjungti 3 paieškos būdus ir optimizuoti paiešką sudėtingesnės formos kieme, žr. *Instaliacija psl. 27*.

#### 1.2.5.1 1-as paieškos būdas – netaisyklingas

Netaisyklingas paieškos būdas reiškia, kad robotas vejapjovė juda netaisyklingai, kol priartėja prie įkrovimo stoties.

Šio paieškos būdo privalumas – nėra pėdsakų palikimo ant vejos rizikos. Trūkumas – paieška gali užtrukti ilgai.



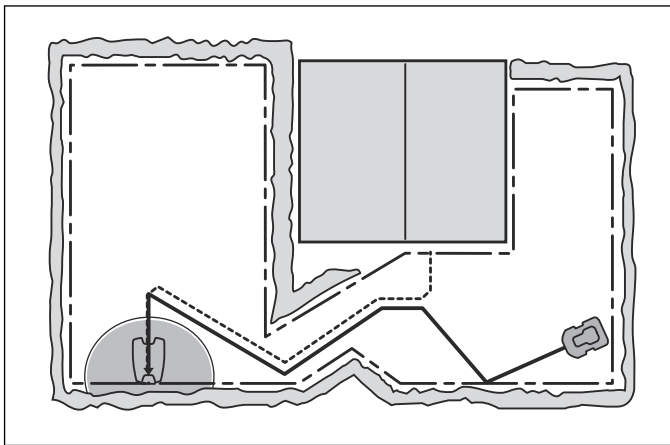
### 1.2.5.2 2 paieškos būdas – važiuojama pagal kreipiamąjį kabelį

Sekimo pagal kreipiamąjį kabelį būdas reiškia, kad robotas vejapjovė važinėja netaisyklingai, kol pasiekia kreipiamąjį kabelį. Tada robotas vejapjovė važiuoja link įkrovimo stoties pagal kreipiamąjį kabelį.

Gidas – tai kabelis, nutiestas iš įkrovimo stoties į, pavyzdžiui, nuošalią darbo zonos dalį arba siauru pravažiavimu. Kreipiamasis kabelis prijungtas prie kontūro kabelio. Žr. *Gido kabelio instaliacija psl. 19*

Šis paieškos būdas robotui vejapjovei leidžia lengviau surasti įkrovimo stotį, kai ji yra už daugelio arba didelių atskirtų plotų, siaurų praėjimų ar stačių šlaitų.

Šio paieškos būdo privalumas – greitesnė paieška.



### 1.2.5.3 3 paieškos būdas – važiuojama pagal kontūro kabelį

Sekimo pagal kontūro kabelį būdas reiškia, kad robotas vejapjovė važinėja netaisyklingai, kol pasiekia kontūro

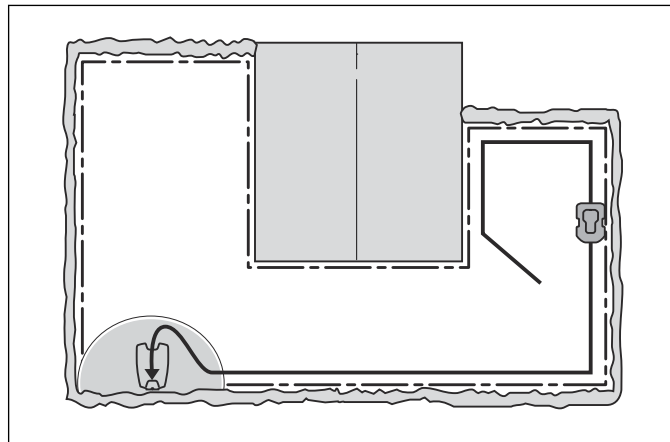
kabelį. Tada iki įkrovimo stoties jis važiuoja pagal kontūrą. Robotas vejapjovė atsitiktiniu būdu pasirenka važiuoti pagal laikrodžio rodyklę arba prieš laikrodžio rodyklę.

Šis paieškos būdas tinkamas kai pjaunamas didelis atviras plotas, platūs praėjimai (platesni nei 3 m / 10 pėd.) ir, kai nėra arba yra tik kelios mažos atskirtos salelės (gėlynai, krūmai t.t.).

Šio paieškos būdos privalumas – nereikia montuoti kreipiamojo kabelio.

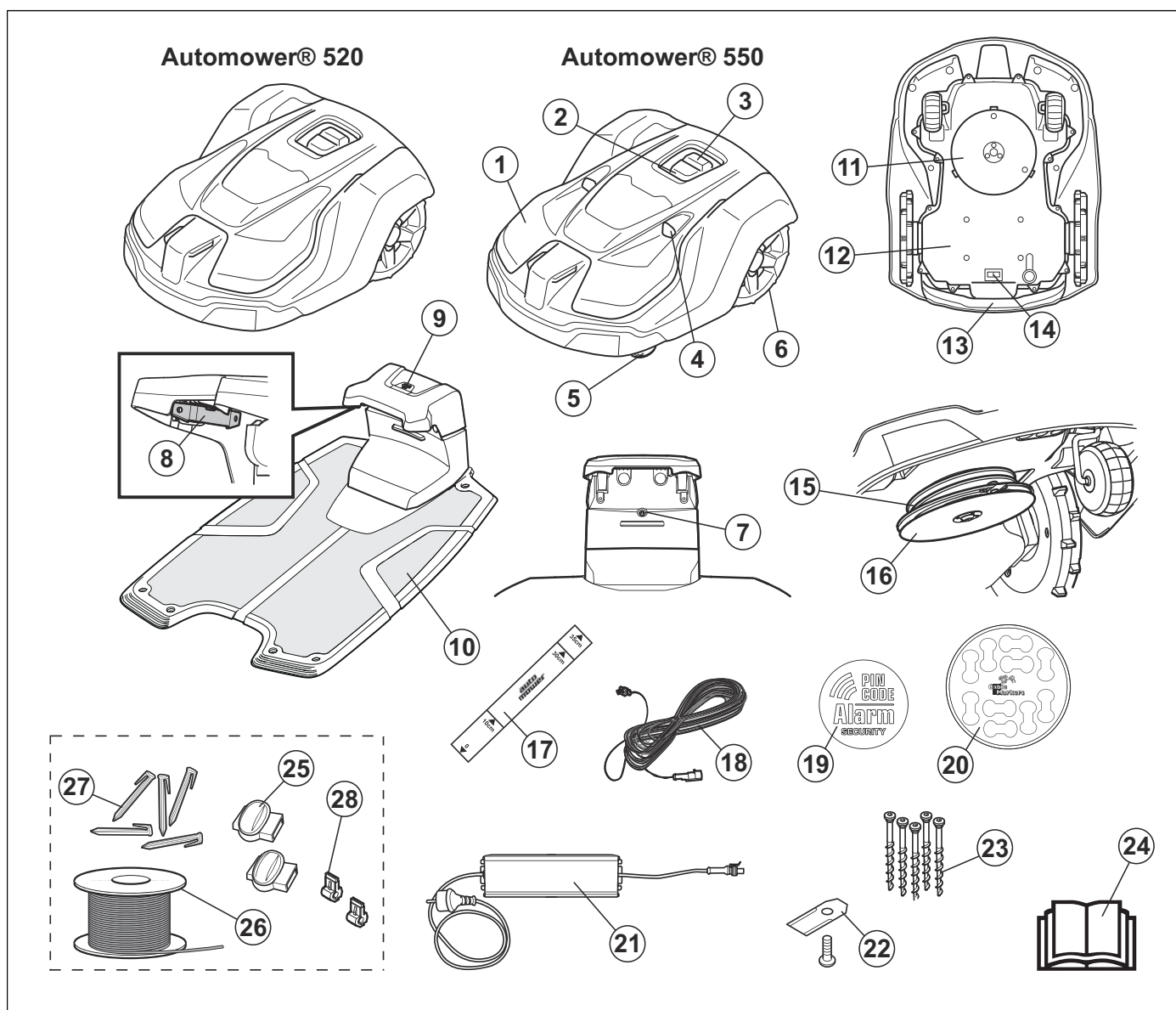
Trūkumas – išilgai kontūro ant pievos gali susiformuoti pėdsakai. Paieškos laikas pailgės, jei pjaunamame plote yra siaurų praėjimų ar daug atskirtų salelių.

Kaip taisyklė, šis paieškos būdas naudojamas tik tada, kai robotas vejapjovė nesuranda įkrovimo stoties 1 ar 2 būdais per tam tikrą laiko tarpą.





## 1.3 Gaminio apžvalga



Skaičių paveikslėlyje reikšmės:

- |                                                                         |                                                                                       |
|-------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------|
| 1. Korpusas                                                             | 15. Peilių diskas                                                                     |
| 2. LED indikatorius, skirtas roboto vežapjovės būsenai                  | 16. Praslydimo plokštė                                                                |
| 3. STOP / START mygtukas                                                | 17. Matuoklis kontūro kabeliui įrengti (atlaužiamas nuo dėžės matuoklis)              |
| 4. Ultragarsiniai jutikliai                                             | 18. Žemos įtampos kabelis                                                             |
| 5. Priekiniai ratai                                                     | 19. Įspėjimo apie pavojų lipdukas                                                     |
| 6. Užpakaliniai ratai                                                   | 20. Laidų žymės                                                                       |
| 7. LED, skirtas įkrovimo stoties, kontūro kabelio būsenai               | 21. Maitinimo šaltinis (skirtingose rinkose maitinimo šaltinio išvaizda gali skirtis) |
| 8. Kontaktinės juostelės                                                | 22. Papildomi peiliai                                                                 |
| 9. Statymo mygtukas                                                     | 23. Varžtai įkrovimo stočiai pritvirtinti                                             |
| 10. Įkrovimo stotis                                                     | 24. Naudojimo instrukcija ir greitis vadovas                                          |
| 11. Pjovimo sistema                                                     | 25. Jungiamosios kontūro kabelio movos <sup>1</sup>                                   |
| 12. Važiuklės korpusas su elektronikos įtaisais, baterija ir varikliais | 26. Kontūro ir gido kabeliai <sup>2</sup>                                             |
| 13. Rankenėlė                                                           | 27. Kuoliukai <sup>3</sup>                                                            |
| 14. Pagrindinis jungiklis                                               | 28. Kontūro kabelio jungtis <sup>4</sup>                                              |

<sup>1</sup> Yra atskirai įsigijama montavimo komplekto dalis.

<sup>2</sup> Žr. 1 pastabą

<sup>3</sup> Žr. 1 pastabą

<sup>4</sup> Žr. 1 pastabą

## 1.4 Simboliai ant produkto

Šiuos simbolius galite rasti ant roboto vejapjovės. Atidžiai juos išstudijuokite.

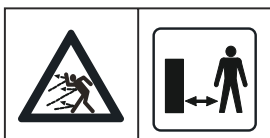


**[SPĖJIMAS.]** Prieš naudodami robotą vejapjovę perskaitykite instrukciją.



**[SPĖJIMAS.]** Prieš atlikdami įrenginio priežiūrą ar jį pakeldami, naudokite išjungimo įrenginį.

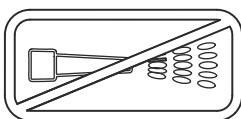
Robotą vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai pagrindinis jungiklis nustatytas į 1 padėtį ir įvestas teisingas PIN kodas. Prieš atlikdami bet kokią apžiūrą ir (arba) techninę priežiūrą pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.



**[SPĖJIMAS.]** Laikykitės saugaus atstumo nuo veikiančio įrenginio. Saugokite rankas bei kojas ir neikiškite jų prie besisukančių peilių.



**[SPĖJIMAS.]** Nevažiuokite ant įrenginio. Niekuomet neikiškite arti įrenginio ar po juo rankų ar kojų.



Niekada roboto vejapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu.



Šis gaminys atitinka taikytinų EB direktyvų nuostatas.



Triukšmo sklaida į aplinką. Gaminio skleidžiamas triukšmas nurodytas *Techniniai duomenys psl. 57* ir nominalių parametrų plokštelėje.



Draudžiama išmesti šį gaminį kartu su buitinėmis atliekomis. Įsitikinkite, kad gaminį išmetate vadovaudamiesi teisės aktų reikalavimais.



Važiuoklėje yra komponentų, jautrių elektrostatinei iškrovai (ESD). Važiuoklė turi būti profesionaliai užsandarinta. Dėl šių priežasčių važiuoklę gali atidaryti tik įgaliotieji techninio aptarnavimo specialistai. Pažeista plomba gali lemti viso gaminio ar jo dalių garantijos praradimą.



Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti, nei sujungti.

Nenaudokite žoliapjovės šalia žemos įtampos kabelio. Būkite atsargūs pjudami kraštus ten, kur įrengti kabeliai.

Prieš naudodami ar pakeldami robotą, naudokite išjungimo įrenginį.

## 2 Sauga

### 2.1 Saugos ženklų reikšmės

Įspėjimai, perspėjimai ir pastabos yra skirtos atkreipti dėmesį į ypač svarbias instrukcijos dalis.



**PERSPĖJIMAS:** Naudojamas, kai naudotojui ar šalia esantiems asmenims kyla mirtino arba sunkaus sužeidimo pavojus arba, jei nesilaikoma naudotojo instrukcijoje pateiktų nurodymų.



**PASTABA:** Naudojamas, kai kyla pavojus sugadinti gaminį, kitas medžiagas arba padaryti

žalą aplinkai, jei nesilaikoma naudotojo instrukcijoje pateiktų nurodymų.

**Pasižymėkite:** Naudojama pateikti daugiau, nei būtina esamoje situacijoje, informacijos.

### 2.2 Bendrieji saugos nurodymai

Kad būtų lengviau naudoti, naudojimo instrukcijoje naudojama tokia sistema:

- Tekstas parašytas *pasvirusiu* šriftu rodomas „Automower® Connect“ arba yra nuoroda į kitą šios naudojimo instrukcijos skyrių.
- Tekstas parašytas **paryškintuoju** šriftu yra vieno iš roboto vejų pavadinimas.
- Tekstas parašytas *DIDŽIOSIOMIS* ir *pasvirusiomis* raidėmis nurodo skirtingus galimus roboto vejų režimus.

#### 2.2.1 SVARBU. PRIEŠ NAUDODAMI ATIDŽIAI PERSKAITYKITE. IŠSAUGOKITE, KAD GALĖTUMĖTE PASINAUDOTI ATEITYJE

Už nelaimingus atsitikimus arba pavojus, kurie gali kilti kitiems žmonėms arba jų turtui, atsako naudotojas.

Šis prietaisas neskirtas naudoti asmenims (tarp jų ir vaikams) su ribotais fiziniais, jutimaisiais ar protiniais gebėjimais, neturinčiais patirties ar žinių, nebent asmuo, atsakingas už jų saugą, pateikė atitinkamas instrukcijas. Žiūrėkite, kad su įrenginiu nežaistų vaikai.

Šį prietaisą gali naudoti vaikai nuo 8 metų amžiaus ir kiti asmenys su ribotais fiziniais, jutimaisiais ar protiniais sugebėjimais, arba stokojantys patirties ar žinių, jei yra prižiūrimi arba instruktuoti dėl saugaus prietaiso naudojimo ir supranta gresiančius pavojus. Gali būti, kad pagal vietos teisės aktus ribojamas naudotojo amžius. Be priežiūros vaikai neturėtų valyti prietaiso ir atlikti priežiūros darbų.

Jeigu pažeistas laidas ar kištukas, joku būdu nejunkite maitinimo šaltinio į tinklą. Jeigu laidas susidėvėjęs ar pažeistas, padidėja elektros smūgio pavojus.

Kraukite tik įkrovimo stotyje esantį akumuliatorių. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, akumuliatorius gali perkaisti arba iš jo gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu / neutralizuojančiu skysčiu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

Naudokite tik gamintojo rekomenduojamas originalias baterijas. Naudojant kitokias baterijas negalima garantuoti gaminio saugumo. Nenaudokite neįkraunamų baterijų.

Prieš išimant bateriją, prietaisą būtina atjungti nuo maitinimo tinklo.



**PERSPĖJIMAS:** Netinkamai naudojamas robotas vejų pavojė gali būti pavojingas.

veikia, niekuomet neikiškite arti įrenginio ar po juo rankų ar kojų.



**PERSPĖJIMAS:** Niekada nenaudokite roboto vejų pavojės, kai pjovimo teritorijoje yra žmonių, ypač – vaikų ar gyvūnų.



**PERSPĖJIMAS:** Saugokite rankas bei kojas ir neikiškite jų prie besisukančių peilių. Kai variklis

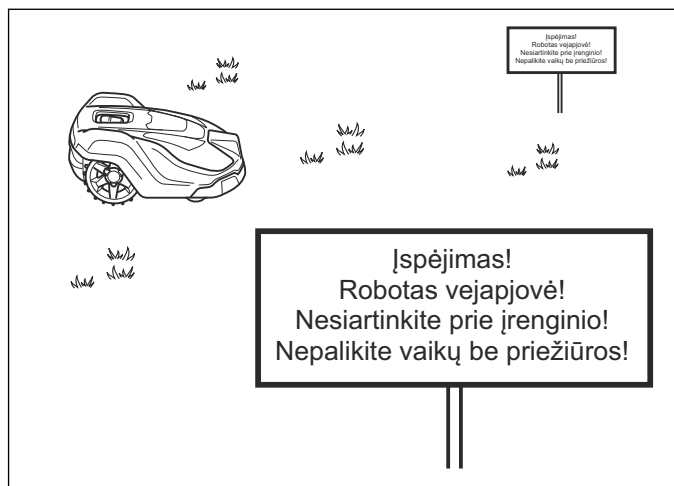
### 2.3 Naudojimo saugos instrukcijos

#### 2.3.1 Naudojimas

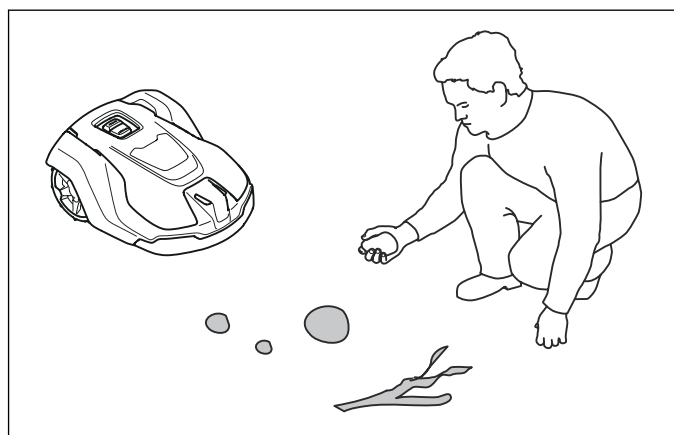
- Šis robotas vejų pavojė skirtas žolei pjauti atvirose ir lygiuose vejos plotuose. Jį galima naudoti tik su gamintojo rekomenduojama įranga. Bet koks kitas naudojimas yra netinkamas. Tiksliai vadovaukitės gamintojo naudojimo ir priežiūros instrukcijomis.



- Jeigu robotas vejapjovė naudojama viešojoje vietoje, aplink darbo sritį būtina pastatyti įspėjamuosius ženklus. Įspėjamuosiuose ženškuose būtina pateikti šį tekstą: **Įspėjimas! Robotas vejapjovė! Nesiartinkite prie įrenginio! Nepalikite vaikų be priežiūros!**



- Kai pjovimo zonoje yra žmonių (ypač vaikų) arba gyvūnų, panaudokite funkciją **PARK** arba išjunkite pagrindinį jungiklį. Rekomenduojama suprogramuoti robotą vejapjovę darbui tada, kai srityje vykdoma mažai veiklos, pvz., naktį. Žr. *Laikmatis psl. 24*.
- Tik asmenys, gerai susipažinę su specialiosiomis įrenginio charakteristikomis ir saugos reikalavimais, gali dirbti su robotu vejapjovė, atlikti jo priežiūrą ir taisyti jį. Prieš naudodami robotą vejapjovę, atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, kad gerai supratote joje pateiktas instrukcijas.
- Draudžiama keisti originalią roboto vejapjovės konstrukciją. Darydami bet kokius pakeitimus, prisiimate visą riziką.
- Patikrinkite, ar ant vejos nėra akmenų, šakų, įrankių, žaislų ar kitų daiktų, galinčių pažeisti peilius. Dėl daiktų, esančių ant vejos, robotas vejapjovė gali įstrigti, todėl prieš tęsiant pjovimą juos reikia pašalinti. Prieš šalindami kliūtį visada nustatykite pagrindinį jungiklį į 0 padėtį.
- Neleiskite roboto vejapjovės naudoti asmenims, kurie nežino, kaip jis veikia ir elgiasi.
- Robotas vejapjovė niekada negali susidurti su žmonėmis ar kitais gyvais padarais. Jei žmogus ar gyvūnas patenka į roboto veikimo teritoriją, jis turi būti nedelsiant sustabdytas. Žr. *Stabdyti psl. 41*.
- Nieko nedėkite ant roboto vejapjovės ar jo įkrovimo stoties viršaus.
- Neleiskite naudoti roboto vejapjovės, jeigu pažeista jo apsauga, peilių diskas ar korpusas. Taip pat nenaudokite jo, jei yra pažeisti peiliai, varžtai, veržlės ar kabeliai. Neprijunkite pažeisto kabelio ir nelieskite pažeisto kabelio, jei jis neatjungtas nuo maitinimo lizdo.
- Nenaudokite automatinės vejapjovės, jeigu neveikia jos pagrindinis jungiklis.
- Jeigu nenaudojate roboto vejapjovės, visada išjunkite jį pagrindiniu jungikliu. Robotą vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai pagrindinis jungiklis nustatytas į „1“ padėtį ir įvestas teisingas PIN kodas.
- Roboto vejapjovės niekuomet negalima naudoti vienu metu su laistomuoju purkštuvu. Naudokite laikmačio funkciją (žr. *Laikmatis psl. 24*) – taip vejapjovė ir laistytuvai niekada neveiks vienu metu.
- „Husqvarna“ negali užtikrinti visiško suderinamumo tarp automatinės vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokių kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siųstuvai, klausos aparatai, užkasti „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.
- Integruota signalizacija yra labai garsi. Būkite atsargūs, dažniausiai tada, kai robotas vejapjovė veikia viduje.
- Robotas gali sustoti dėl metalinių daiktų žemėje (pvz., užkasto gelžbetonio ar tinklų nuo kurmių). Metaliniai daiktai gali trikdyti kontūro signalus, dėl ko robotas gali sustoti.
- Roboto vejapjovės niekada negalima laikyti, naudoti ar įkrauti žemesnėje kaip 0 °C / 32 °F arba aukštesnėje kaip 45 °C / 113 °F temperatūroje. Dėl to gaminys gali sugesti.

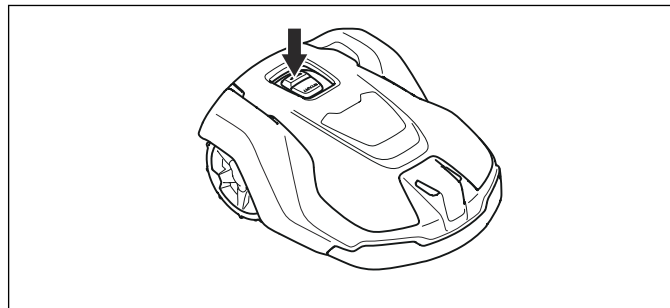


- Robotą vejapjovę paleiskite pagal instrukcijas. Kai pagrindinis jungiklis nustatytas į 1 padėtį, saugokite savo rankas ir pėdas nuo besisukančių peilių. Niekada neikiškite rankų ir kojų po robotu vejapjovė.
- Niekada nelieskite iki galo nesustojusių judančių dalių, pvz., peilių disko.
- Niekada nekelkite ir nenešiokite roboto vejapjovės, kai jo pagrindinis jungiklis nustatytas į „1“ padėtį.

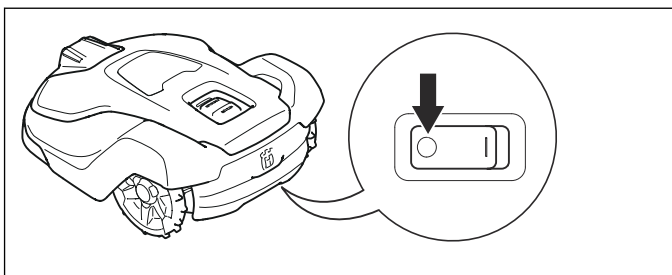
### 2.3.2 Roboto vejapjovės pakėlimas ir perkėlimas

Jei norite saugiai gabenti iš ar į darbo zoną:

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad sustabdytumėte robotą vejapjovę.



2. Pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.



3. Automatinę vejapjovę neškite laikydami už rankenos ir nukreipę peilių diską nuo savo kūno.



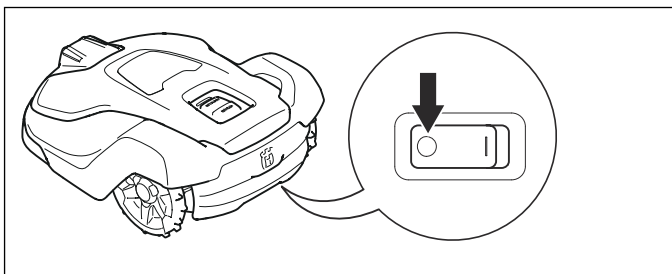
**PASTABA:** Nebandykite roboto vejapjovės pakelti, kai jis sustojęs įkrovimo stotyje. Tai gali sugadinti įkrovimo stotį ir (arba) robotą vejapjovę. Prieš pakeldami robotą vejapjovę, paspauskite **STOP** mygtuką ir ištraukite jį iš įkrovimo stoties.

### 2.3.3 Techninės priežiūros darbas



**PERSPĖJIMAS:** Kai robotas vejapjovė yra apverstas, pagrindinis jungiklis visada turi būti 0 padėtyje.

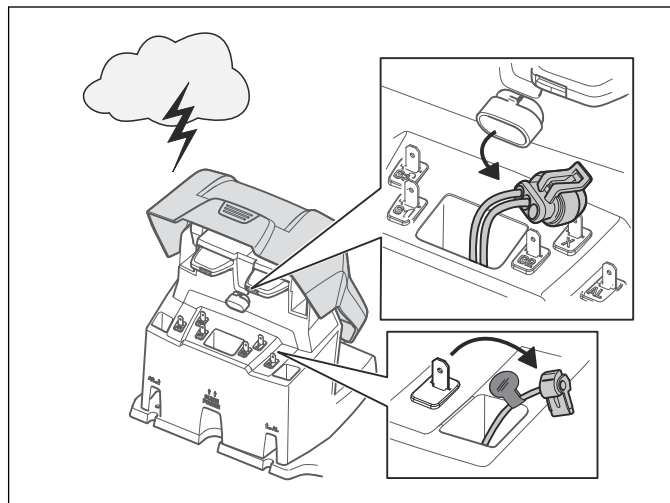
Pagrindinis jungiklis turi būti nustatytas į 0 padėtį atliekant darbus su roboto važiuokle, pvz., valant ar keičiant peilius.



**PASTABA:** Niekada roboto vejapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu. Niekada nevalykite tirpikliais.

Robotą vejapjovę tikrinkite kartą į savaitę ir pakeiskite sugadintas ar susidėvėjusias dalis. Žr. *Techninės priežiūros darbas psl. 43*.

### 2.3.4 Jei kyla audra su perkūnija



Jeigu artėja audra su perkūnija, siekiant sumažinti roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties elektroninių blokų sugadinimo grėsmę, rekomenduojama atjungti visas įkrovimo stoties jungtis (maitinimo tinklo, kontūro kabelio ir gido kabelio).

1. Įsitikinkite, jog laidai yra pažymėti duotais žymekliais tam, kad būtų paprasčiau prijungti. Įkrovimo stoties jungtys pažymėtos AR, AL, G1, G2 ir G3.
2. Atjunkite prijungtus laidus ir maitinimą.
3. Prijunkite visus kabelius ir maitinimą, kai audra su perkūnija baigsis. Svarbu kiekvieną kabelį prijungti į savo vietą.

## 3 Įrengimas

### 3.1 Pristatymas

Šiame skyriuje pateikta svarbi informacija, kurią reikia žinoti planuojant instaliaciją.

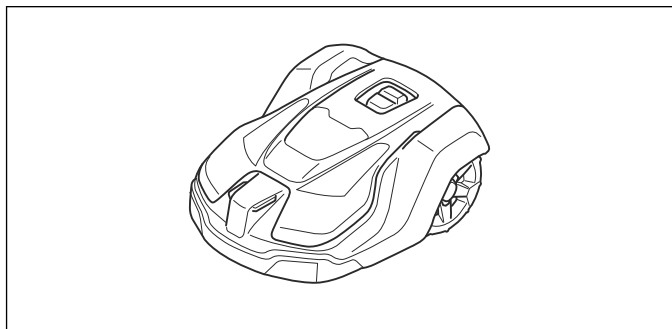
Prieš įrengdami susipažinkite su dėžės turiniu.

| Automower® 520/550                       |        |
|------------------------------------------|--------|
| Robotas vejapjovė                        | ✓      |
| Įkrovimo stotis                          | ✓      |
| Maitinimo šaltinis                       | ✓      |
| Žemos įtampos kabelis                    | ✓      |
| Įkrovimo stoties varžtai                 | 6 vnt. |
| Šešiabriaunis raktas                     | ✓      |
| Matuoklis                                | ✓      |
| Laidų žymės                              | ✓      |
| Naudojimo instrukcija ir greitis vadovas | ✓      |
| Papildomi peiliai                        | 9 vnt. |
| Įspėjimo apie pavojų lipdukas            | ✓      |

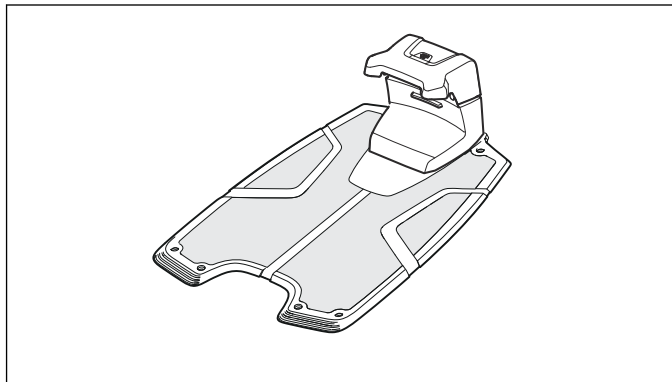
#### 3.1.1 Pagrindinių dalių instaliacija

Roboto vejapjovės instaliaciją sudaro keturios pagrindinės dalys:

1. Robotas vejapjovė, kuris veją pjauna judėdamas atsitiktiniu maršrutu.

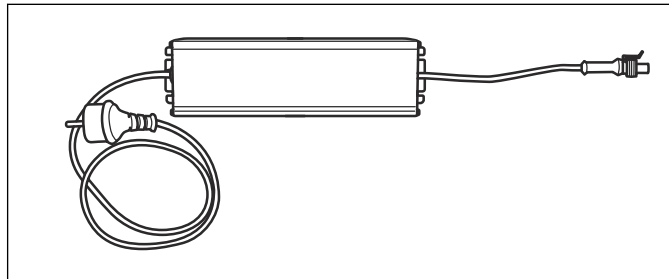


2. Įkrovimo stotis – tai vieta, kur robotas vejapjovė grįžta, kai baterijos lygis tampa per mažas.

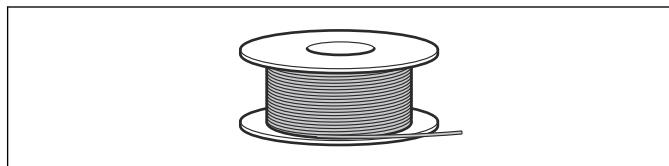


3. Maitinimo šaltinis, prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie 100 – 240 V sieninio elektros lizdo. Maitinimo šaltinis jungiamas į sieninį elektros lizdą ir 10 m / 33

pėd. ilgio žemos įtampos kabeliu sujungiamas su įkrovimo stotimi. Žemos įtampos 3 m / 10 pėd. ir 20 m / 66 pėd. ilgio kabelius galima įsigyti kaip papildomus priedus. Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima. Pvz., žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti.



4. Kontūro kabelis klojamas vejose pakraščiuose ir aplink įvairias kliūtis bei augalus, į kuriuos robotas vejapjovė neturi atsitrekti. Kontūro kabelis naudojamas ir kaip kontūro (ribų), ir kaip gido kabelis. Maksimalus leistinas kontūro kabelio ilgis yra 800 m / 874 jar.



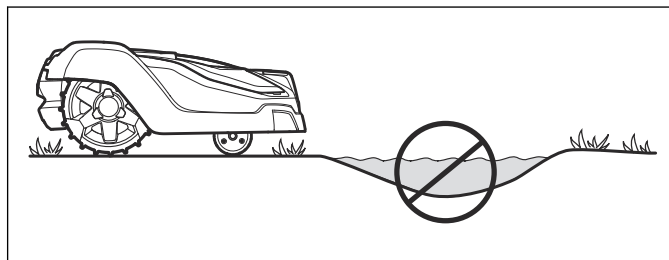
### 3.2 Pasiruošimas

Prieš pradėdami įrengti perskaitykite visą šį skyrį. Nuo to, kaip įrengta instaliacija, priklauso roboto vejapjovės darbo veiksmingumas. Todėl svarbu atidžiai suplanuoti instaliaciją.

Paprastiau planuoti nusipiešus darbo zonos su visomis kliūtimis eskizą. Jame lengviau pamatyti tinkamiausias įkrovimo stoties, kontūro ir kreipiamojo kabelių padėtis. Eskize pažymėkite, kur turėtų būti nutiesti kontūro ir kreipiamasis kabeliai.

Apsilankykite svetainėje [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com), kur rasite daugiau aprašymų ir patarimų apie instaliaciją.

1. Jei veja darbo zonoje yra aukštesnė nei 10 cm / 4 col., nupjaukite ją standartinė vejapjovė. Surinkite nupjautą žolę.
2. Užpilkite duobes ir įdubas, kad jose nesikaupytų lietaus vanduo. Važiuodamas per vandens balas, gaminys gali sugesti. Žr. *Garantijos sąlygos psl. 59*.



3. Prieš instaliaciją, atidžiai perskaitykite visų veiksmų aprašus.

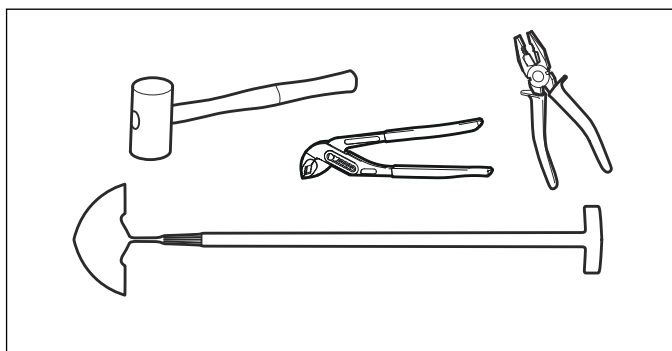
4. Patikrinkite, ar yra visos instaliacijai reikalingos dalys. Žr. *Gaminio apžvalga psl. 6*.

- Robotas vejapjovė
- Įkrovimo stotis
- Maitinimo šaltinis
- Žemos įtampos kabelis
- Varžtai įkrovimo stočiai
- Matuoklis

### 3.2.1 Instaliavimo įrankiai

Įrengiant instaliaciją jums taip pat reikės:

- Plaktuko / plastmasinio plaktuko (juo lengviau įkalsite į žemę kuoliukus).
- Universalios plokščiareplės kontūro kabeliui nukirpti ir kontaktiniams elementams suspausti.
- Universalios replės (movoms suspausti).
- Pjaustytuvo / tiesaus kastuvo (jeigu kontūro kabelį reikia užkasti).



## 3.3 Įkrovimo stotis

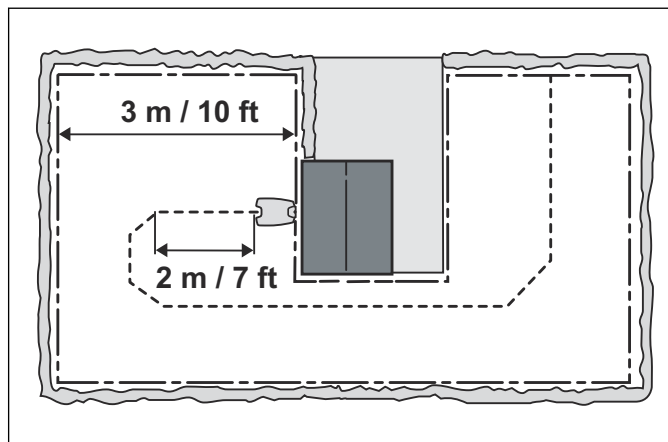
Įkrovimo stotis atlieka 3 funkcijas:

- Siunčia signalus kontūro kabeliu.
- Gido kabeliu siunčia valdymo signalus, kad robotas vejapjovė galėtų surasti įkrovimo stotį.
- Įkrauna roboto vejapjovės akumuliatorių.

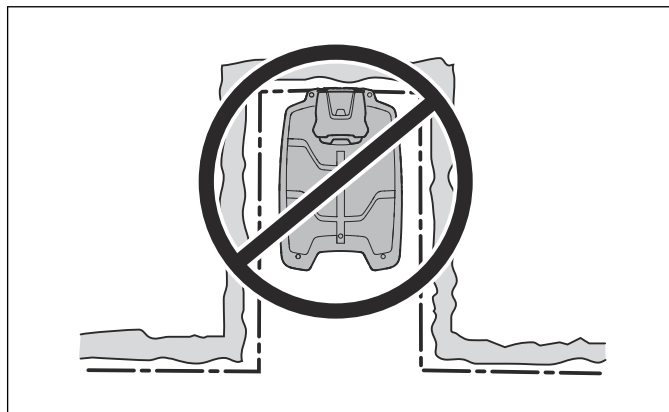
### 3.3.1 Geriausia vieta įkrovimo stočiai

Ieškodami tinkamiausios įkrovimo stoties įrengimo vietos, atsižvelkite į šias rekomendacijas:

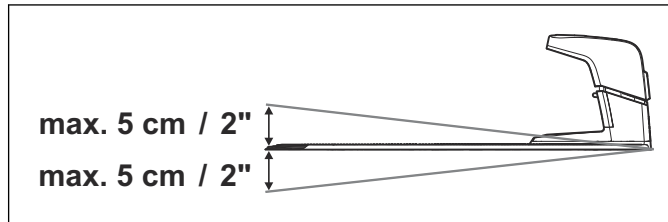
- Prieš įkrovimo stotį turi būti palikta ne mažiau, kaip 3 m / 10 pėd. laisvo ploto.
- Iš abiejų įkrovimo stoties pusių patieskite mažiausiai 1,5 m / 5 pėd. ilgio tiesios kontūro kabelio atkarpos.
- Įkrovimo stotį įrenkite netoli kištukinio lizdo. Pateikiamo žemosios įtampos kabelio ilgis yra 10 m / 33 pėd.
- Padėkite įkrovimo stotį ant lygaus paviršiaus be aštrių objektų.
- Apsaugokite įkrovimo stotį nuo apipurškimo vandeniu, pvz., laistant veją.
- Apsaugokite įkrovimo stotį nuo tiesioginių saulės spindulių. Įkrovimo procesui daro įtaką aplinkos temperatūra.
- Jeigu darbo zona kalvota, įrenkite žemesnėje jos vietoje.
- Nuspręskite, ar vertėtų įkrovimo stotį įrengti toliau nuo pašalinių asmenų akių.



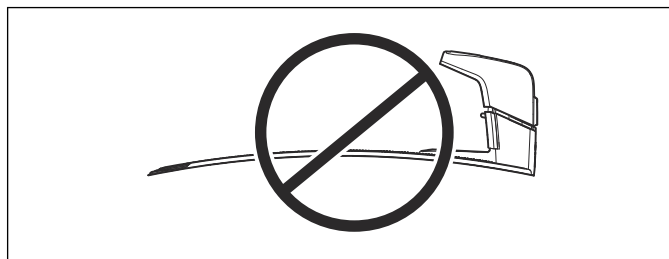
Nelaikykite įkrovimo stoties siauroje vietoje arba kampe. Robotui gali būti sunku surasti įkrovimo stotį.



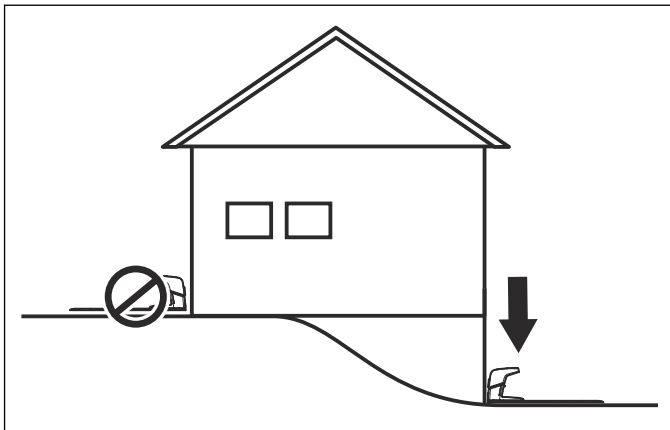
Įkrovimo stotis turi stovėti ant lygaus paviršiaus. Priekinis įkrovimo stoties galas turi būti aukščiau arba žemiau už galinę dalį, kaip parodyta tolesniame pav.



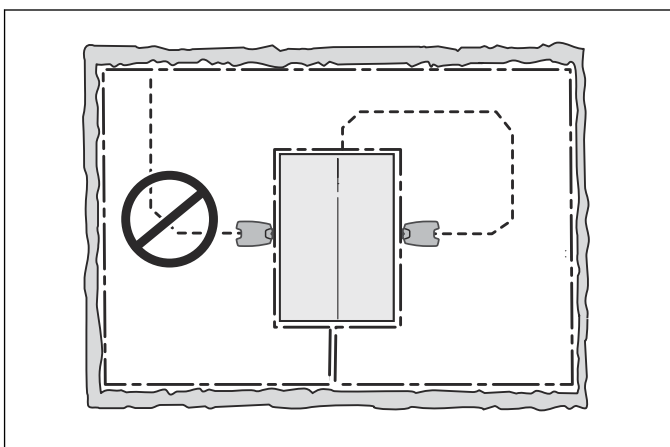
Įkrovimo stotis neturi būti pastatyta taip, kad sulinktų jos pagrindo plokštė.



Jeigu instaliacija atliekama darbo zonoje su stačiu nuolydžiu, įkrovimo stotis turi stovėti nuolydžio apačioje. Taip robotui vejapjovei bus lengviau judėti pagal gido kabelį iki įkrovimo stoties.



Įkrovimo stotis neturi būti įrengta atskiroje vietoje, kadangi toks išsidėstymas neleis tinkamai ištiesti gidą kabelį. Jeigu įkrovimo stotį reikės įrengti salelėje, gido kabelis taip pat turi būti prijungtas prie salelės. Apie saleles daugiau skaitykite *Darbo zonos ribos psl. 16*.



### 3.3.2 Prijungimas prie maitinimo šaltinio

Planuodami maitinimo šaltinio vietą, atsižvelkite į toliau pateiktus aspektus:

- Nedidelis atstumas nuo įkrovimo stoties.
- Apsauga nuo lietaus.
- Apsauga nuo tiesioginių saulės spindulių.



**PERSPĖJIMAS:** Robotą vejapjovę galima naudoti tik su maitinimo šaltiniu, kurį pateikė „Husqvarna“.

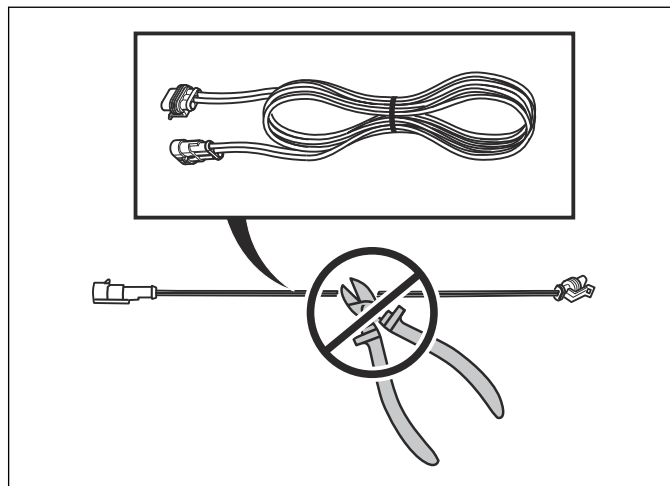
Maitinimo šaltinis turi būti gerai vėdinamoje vietoje ir uždengtas stogu. Jeigu maitinimo šaltinis į kištukinį lizdą jungiamas lauke, šis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke. Maitinimo šaltinį jungiant į sieninį lizdą rekomenduojama naudoti apsauginį srovės pertraukiklį (RCD).



**PERSPĖJIMAS:** Taikoma JAV ir Kanadoje. Jei maitinimo šaltinis sumontuotas lauke: Elektros smūgio pavojus. Montuokite tik uždengtoje A klasės GFCI saugykloje (RCD), pasižyminčioje vandeniui nelaidžia talpykla su įstatytu arba pašalintu priedo kaiščio dangteliu.

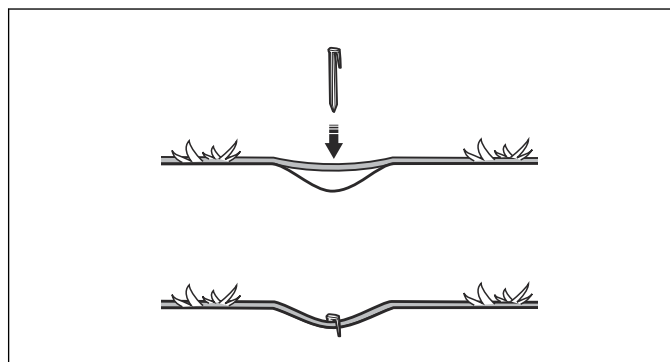
Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima. Pvz., žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti.

Žemos įtampos 3 m / 10 pėd. arba 20 m / 66 pėd. ilgio kabelius galima įsigyti kaip papildomus priedus.

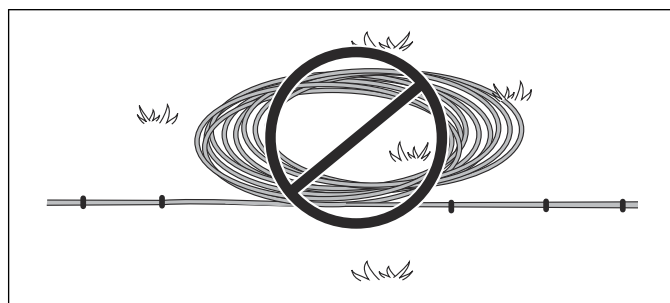


Žemos įtampos kabelis gali kirsti darbo zoną. Žemos įtampos kabelis turi būti pritvirtintas arba užkastas, o pjovimo aukštis turi būti toks, kad peiliai ant pjovimo diskų jokių būdu neliestų žemos įtampos kabelio.

Įsitikinkite, kad žemos įtampos kabelis nutiestas palei žemę ir pritvirtintas kuoliukais. Kabelį reikia prispausti prie žemės, kad nenupjautumėte jo dar prieš užaugant žolei.

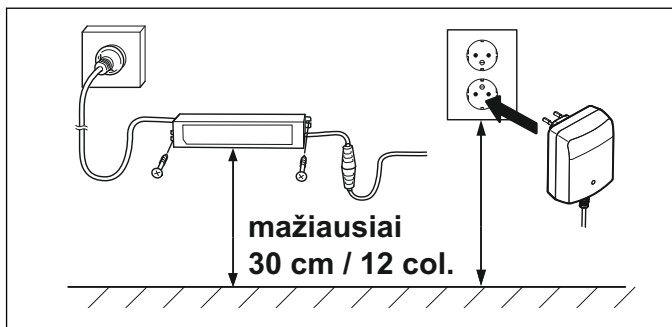


Žemos įtampos kabelio niekada negalima laikyti ritėje arba po įkrovimo stoties pagrindo plokšte, nes jis gali trukdyti iš įkrovimo stoties siunčiamiems signalams.



Jei maitinimo šaltinio negalima prijungti tiesiogiai prie sieninio elektros lizdo, jokiais aplinkybėmis nemontuokite maitinimo šaltinio tokiame aukštyje, kuriame kyla pavojus, kad jis gali panirti į vandenį (mažiausiai 30 cm / 12 col. nuo grindų). Draudžiama maitinimo šaltinį statyti ant žemės.





**PERSPĖJIMAS:** Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima jokiais atvejais. Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti.



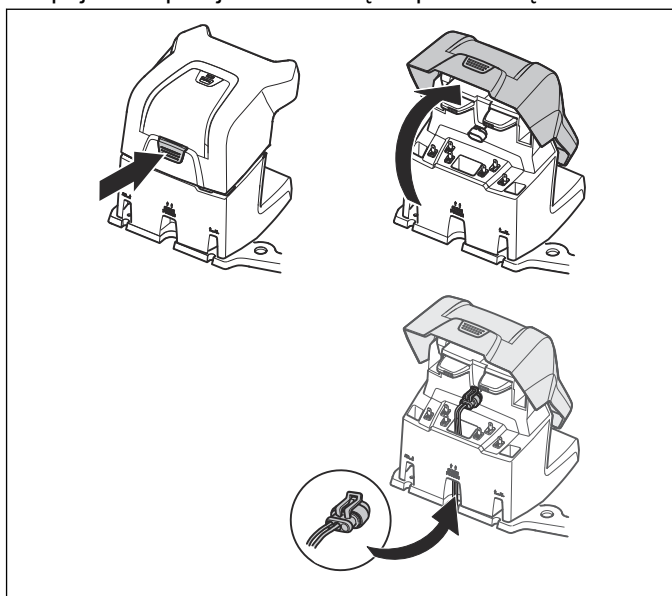
**PASTABA:** Žemos įtampos kabelis turi būti išdėstytas taip, kad peiliai ant pjovimo disko nesiliestų su juo.



**PASTABA:** Įkrovimo stotį atjunkite ištraukdami jos maitinimo kištuką, pavyzdžiui, prieš ją valant ar remontuojant kontūro kabelį.

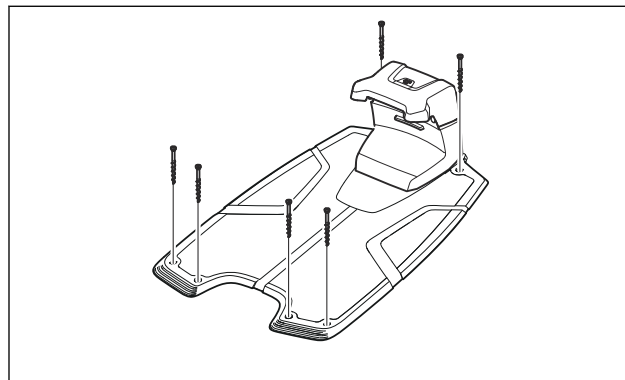
### 3.3.3 Įkrovimo stoties instaliacija ir prijungimas

1. Pastatykite įkrovimo stotį tinkamoje vietoje. Žr. *Geriausia vieta įkrovimo stočiai psl. 12*
2. Kilstelėkite apsauginį įkrovimo stoties gaubtą ir prijunkite prie jo žemosios įtampos kabelį.



3. Prijunkite maitinimo šaltinio maitinimo lizdą prie 100-240 V sieninio lizdo. Jeigu maitinimo šaltinis į kištukinį lizdą jungiamas lauke, šis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke. Žr. *Prijungimas prie maitinimo šaltinio psl. 13*.
4. Komplekte esančiais varžtais pritvirtinkite įkrovimo stotį prie žemės. Įsitikinkite, kad varžtai įsukti iki galo ir jų galvutės įleistos.

**Pasižymėkite:** Prieš pritvirtinant įkrovimo stotį prie žemės reikia nutiesti ir prijungti kreipiamąjį laidą. Žr. *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20*



**PASTABA:** Neleidžiama įkrovimo stoties plokštėje daryti naujų kiaurymių. Pagrindo plokštei pritvirtinti prie žemės galima naudoti tik esančias angas.



**PASTABA:** Neužminkite ir nevaikščiokite ant įkrovimo stoties plokštės.



### 3.4 Baterijos įkrovimas

Prijungus įkrovimo stotį, galima įkrauti robotą vejapjovę. Pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.

Kol klosite kontūro ir gido kabelius, robotą vejapjovę pastatykite įkrovimo stotyje.

Visiškai įkrauti tuščią bateriją trunka maždaug 80-100 minučių.



**PERSPĖJIMAS:** Robotą vejapjovę įkraukite tik tam skirtose įkrovimo stotyse. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

**Pasižymėkite:** Roboto vejapjovės negalima naudoti, kol nebaigta instaliacija.

### 3.5 Kontūro kabelis

Kontūro kabelį galima įrengti vienu iš toliau aprašomų būdų.

- Kabelį prie žemės pritvirtinkite kuoliukais.

Kabėmis pritvirtinkite kontūro kabelį, jeigu pirmosiomis darbo savaitėmis dar planuojate keisti jo išdėstymą. Po kelių savaičių kabelį apaugš žolė, ir jis jau bus nematomas. Naudokite plaktuką / plastikinį plaktuką ir kuoliukus.

- Užkaskite kabelį.

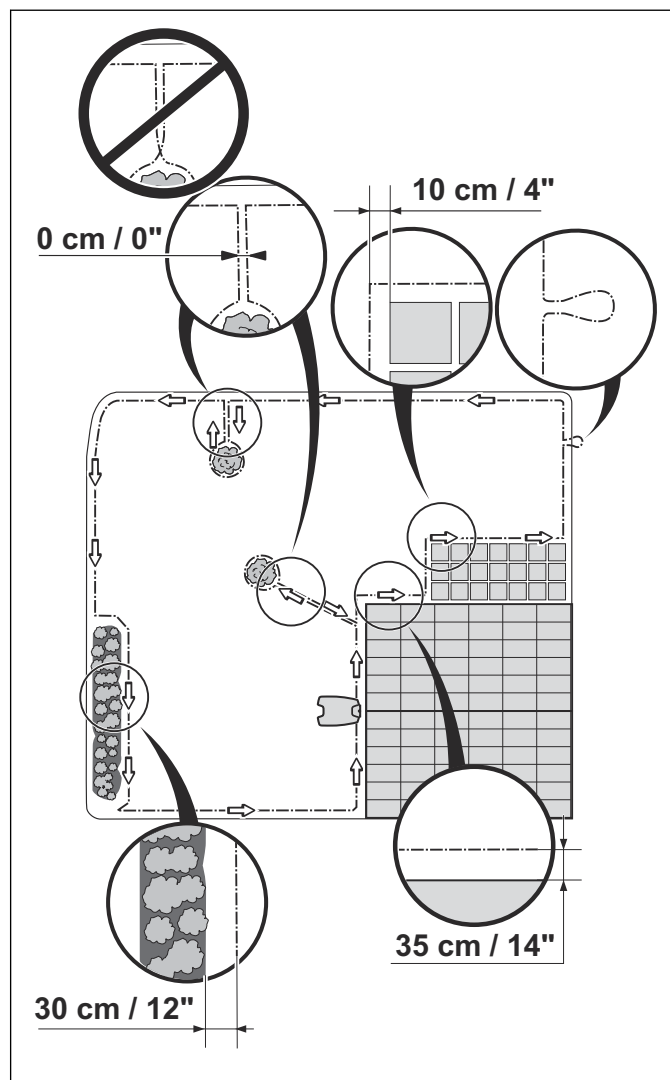
Jei veją planuojate purenti ar ventiliuoti, kontūro kabelį patartina užkasti po velėna. Abu būdus galima naudoti kartu, kai viena kontūro kabelio dalis yra pritvirtinama kabėmis, o kita užkasama. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytuvą arba tiesųjį kastuvą. Įsitinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 centimetrą ir daugiausiai 20 centimetrų nuo žemės paviršiaus.

#### 3.5.1 Kontūro kabelio klojimo planavimas

Kontūro kabelio klojimas:

- Laidas apjuosia darbo zoną. Naudokite originalų kontūro kabelį. Šis specialiai suprojektuotas kabelis yra atsparus dirvožemio drėgmei.
- Bet kuriame darbo zonos taške robotas vejapjovė nenutolsta nuo kabelių daugiau nei 35 m / 14 pėd. atstumu.
- Kabelio ilgis neturi viršyti 800 m / pėd.
- Pasiekama apie 20 cm / 8 pėd. papildomo kabelio, prie kurio vėliau galėsite prijungti kreipiamąjį kabelį. Žr. *Kontūro kabelio klojimas psl. 18*

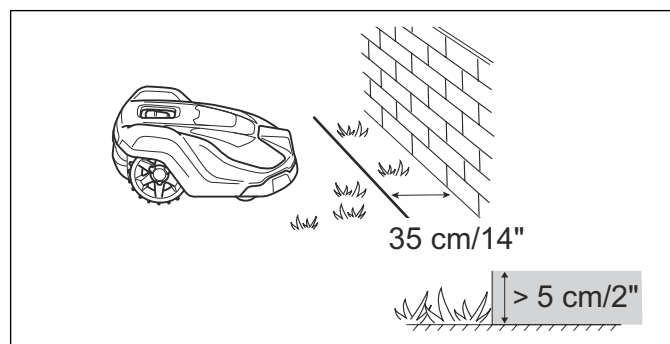
Toliau pateiktame paveiksle parodyta, kaip kloti kontūro kabelį aplink darbo zoną ir aplink kliūtis. Jei norite teisingai išmatuoti atstumą, naudokite tiekiamą liniuotę. Žr. *Gaminio apžvalga psl. 6*.



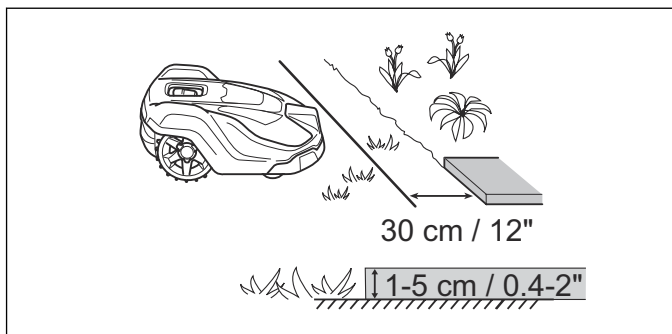
#### 3.5.2 Darbo zonos ribos

Priklausomai nuo šalia darbo zonos esančių objektų, kontūro kabelis turi būti nutiestas įvairiais atstumais nuo kliūčių.

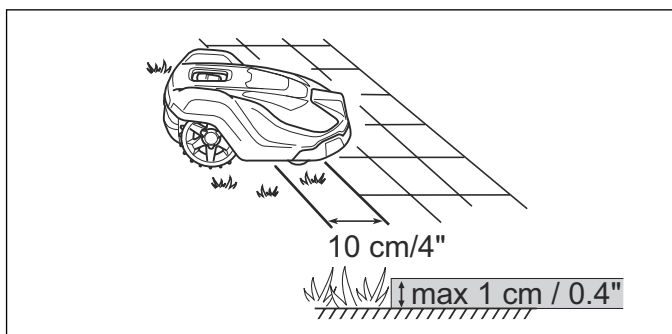
Jei darbo zoną riboja aukšta (5 cm / 2 col. arba aukštesnė) kliūtis, pvz., siena ar tvora, kontūro kabelį reikia kloti 35 cm / 14 col. atstumu nuo kliūties. Tai apsaugo robotą vejapjovę nuo susidūrimo su kliūtimi ir mažina korpuso dėvėjimąsi. Apie 20 cm / 8 col. vejės aplink nejudamą kliūtį nebus nupjauta.



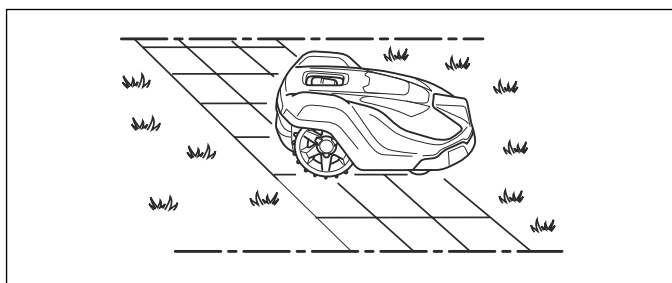
Jei darbo zoną riboja maži grioveliai, pvz., gėlynai ar maži pakilimai, pvz., maži apvadai (1-5 cm / 0.4-2 col.), kontūro kabelį reikia kloti 30 cm / 12 col. nuo jų, darbinio ploto viduje. Tai neleis ratams įvažiuoti į griovelį arba užvažiuoti ant apvado, nes dėl to gali pernelyg dėvėtis robotas vejapjovė. Apie 15 cm / 6 col. vejės išilgai griovelio (apvado) nebus nupjauta.



Jeigu darbo zona ribojasi su išgrįstu (akmenimis ir pan.) taku, kuris yra viename lygyje su veja (+/- 1 cm / 0,4 col.), robotui vejapjovei galima leisti šiek tiek ant jo užvažiuoti. Kontūro kabelį reikia pakloti 10 cm / 4 col. nuo tako krašto. Visa žolė palei grįstą taką bus pjaunama.



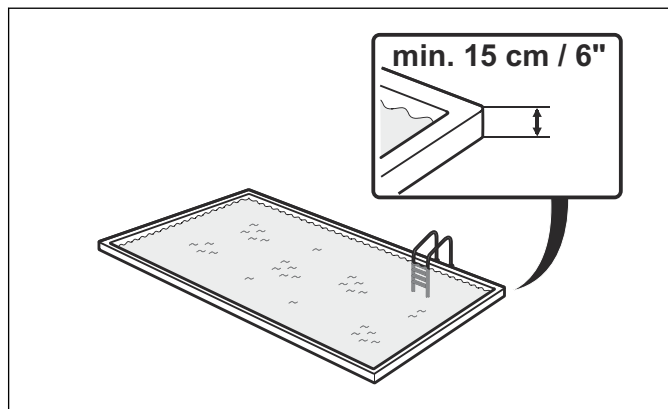
Jeigu darbo zona perskirta grįstu taku, kuris yra viename lygyje su veja, robotui vejapjovei galima leisti tokį taką pervaziuoti. Gali būti naudinga kontūro kabelį pakloti po grindinio akmenimis. Kontūro kabelis taip pat gali būti klojamas tarp grindinio akmenų. Įsitikinkite, jog plytelės yra vejos aukštyje tam, kad robotas vejapjovė pernelyg nesusidėvėtų.



**PASTABA:** Robotas vejapjovė niekada neturi važiuoti žvyru, mulčiumi arba panašiais paviršiais, kurie gali sugadinti peilį.

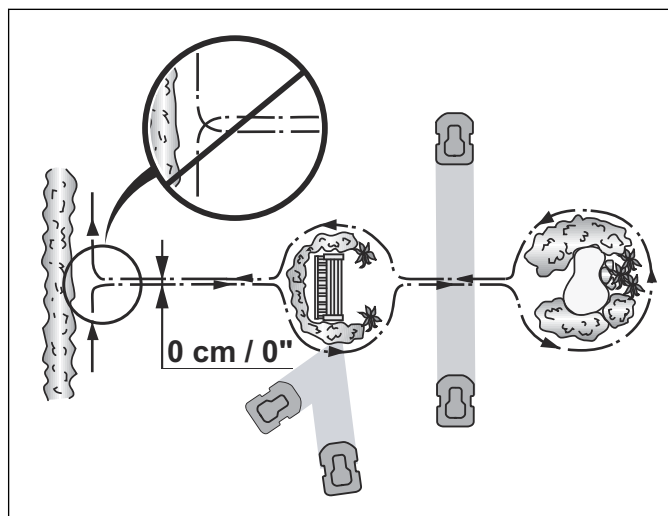


**PASTABA:** Jeigu darbo zona ribojasi su vandens telkiniais, šlaitais, skardžiais arba vieškeliais, kontūro kabelis turi būti užtvertas borteliais arba panašiomis apsaugos priemonėmis. Jos turi būti bent 15 cm / 6 col. aukščio. Tokiu būdu išvengsite atvejų, kai robotas vejapjovė dėl kokių nors priežasčių sustoja už darbo zonos ribų.



### 3.5.3 Darbo zonos ribos

Naudodami kontūro kabelį izoliuokite plotus darbo zonos viduje, taip suformuodami salas aplink kliūtis, kurios neatlaikytų susidūrimo, pvz., aplink gėlynus, krūmus ir fontanus. Paklokite kabelį iki saulės, apjuoskite ją ir grįžkite tuo pačiu keliu. Jei naudojate kuoliukus, grįžtantis kabelis turi būti pritvirtintas tais pačiais kuoliukais. Jei kontūro kabeliai nutiesti link saulės ir nuo jos yra pakloti šalia vienas kito, robotas vejapjovė gali pervaziuoti kabelį.

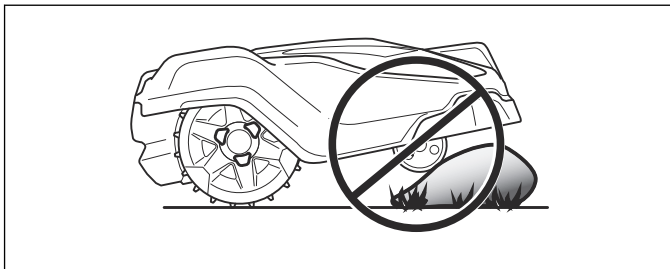


**PASTABA:** Kontūro kabelis neturi susikirsti, kai jis tiesiamas į arba iš atskiros vietos.

Kliūčių, galinčių atlaikyti susidūrimą, pvz., medžių ar krūmų, aukštesnių nei 15 cm / 6 col., kontūro kabeliu izoliuoti nereikia. Susidūręs su tokio tipo kliūtimi, robotas vejapjovė apsisuks.

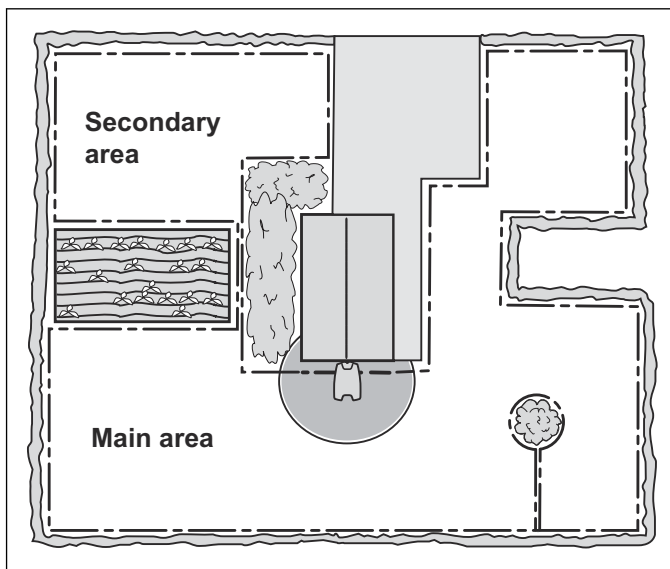
Tačiau, norint, kad robotas dirbtų tiksliai ir tyliai, rekomenduojama atskirti visas nejudamas kliūtis darbo zonos viduje ir už jos ribų.

Šiek tiek nuožulnios kliūtys, pvz., akmenys ar dideli medžiai su iškilusiomis šaknimis turi būti izoliuoti arba pašalinti. Priešingu atveju, robotas vejapjovė gali nuslysti ant tokios kliūtis ir sugadinti peilius.



### 3.5.3.1 Papildomi plotai

Jeigu darbo zona susideda iš dviejų plotų, tarp kurių robotui vejapjovei sunku judėti, rekomenduojama įrengti antrinį plotą. Pvz., 45% šlaitai ar siauresni nei 60 cm / 24 col. praėjimai. Tokiais atvejais aplink antrinę zoną paklokite kontūro kabelį taip, kad jis suformuotų atskirtą vietą pagrindinės zonos išorėje. Automatinę vejapjovę reikia rankomis pernešti iš pagrindinio ploto į papildomą, kai šioje reikia pjauti veją.



Papildomo ploto darbo režimas turi būti naudojamas tais atvejais, kai robotas negali judėti automatiškai nuo papildomo ploto iki įkrovimo stoties. Žr. *Darbo režimo – paleidimas psl. 40*. Šiuo darbo režimu robotas vejapjovė niekada neieškos įkrovimo stoties, o pjaus žolę nustatytą laiką, kol išsikraus baterija. Pastatykite robotą vejapjovę į įkrovimo stotį baterijai įkrauti. Jeigu pagrindinė zona turi būti nupjauta iškart po įkrovimo, bakstelėkite *Pradėti „Automower® Connect“* programėlėje, tada pasirinkite *Veikti pagrindinėje zonoje*.

### 3.5.3.2 Pravažiavimai pjaunant

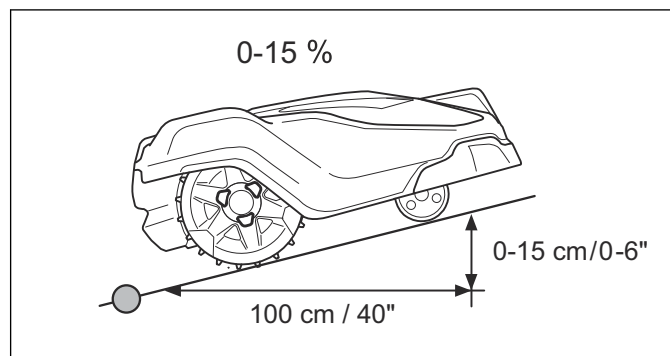
Reikėtų vengti ilgų ir siaurų pravažiavimų ir siauresnių nei 1,5–2 m / 3,2 – 6,5 pėd. pločio vietų. Kai robotas vejapjovė pjauna žolę tokiam plote, yra pavojus, kad jis šiame plote arba pravažiavime važinės ilgesnį laiką. Tokiais atvejais, veja gali atrodyti išvažinėta. Mažiausiais galimas pravažiavimas robotui vejapjovei yra 60 cm (24 col.) (tarp kontūro kabelių).

**Pasižymėkite:** Siauresniuose negu 2 m / 6,5 pėd. (tarp kontūro kabelių) praėjimuose „Husqvarna“ rekomenduoja nutiesti kreipiamąjį kabelį.

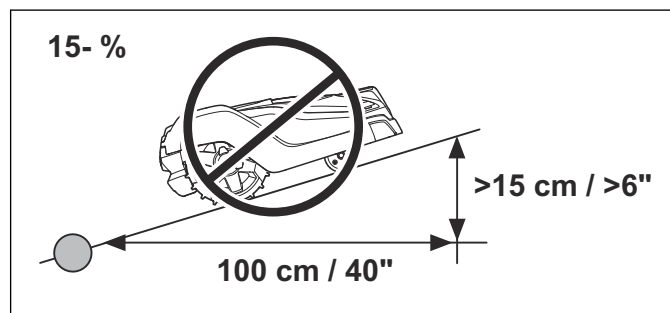
### 3.5.3.3 Šlaitai

Robotas vejapjovė gali pjauti žolę ant šlaitų. Didžiausias posvyris nurodomas procentais (%) ir apskaičiuojamas kaip pakilimo centimetrais skirtumas viename metre. Darbo zonos viduje robotas vejapjovė gali pjauti plotus, kurie yra pasvirę iki 45 %. Plotai su nuolydžiu turi būti atskirti kontūro kabeliu.

Kontūro kabelį galima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra mažesnis nei 15 %.

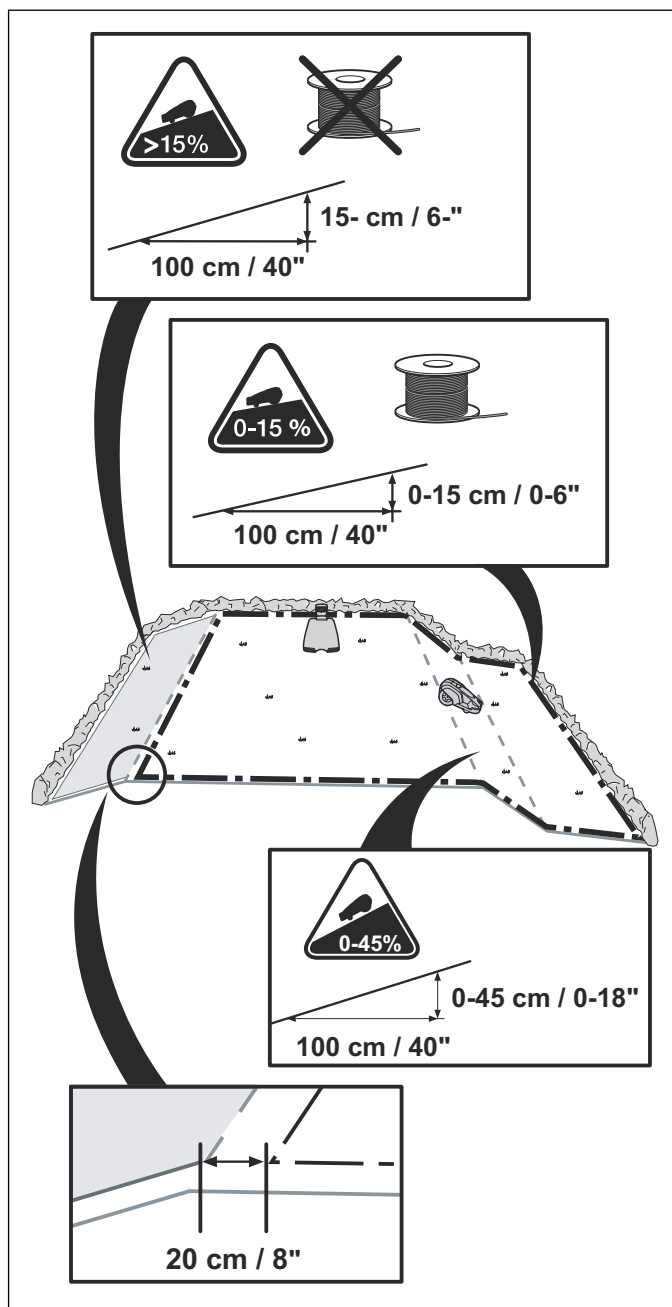


Kontūro kabelio negalima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra didesnis nei 15 %. Kyla pavojus, kad robotui vejapjovei ten bus sudėtinga apsisukti. Robotas vejapjovė sustos, o ekrane bus rodomas gedimo pranešimas *Už darbinės teritorijos ribų*. Didžiausias pavojus kyla esant drėgnoms oro sąlygoms, nes ratai gali slysti ant šlapios žolės.



Vis dėlto, kontūro kabelį galima kloti skersai statiesnio negu 15 % šlaito, jeigu yra kliūtis, į kurią robotui vejapjovei nepavojinga atsitrenkti, pavyzdžiui, tvora ar tanki gyvatvorė.

Jeigu bet kuriame darbo zonos pakraštyje yra daugiau negu 15% nuolydis, kontūro kabelį reikia kloti lygioje vietoje bent 20 cm 8 col. atstumu nuo šio nuolydžio pradžios.



### 3.5.4 Kontūro kabelio klojimas

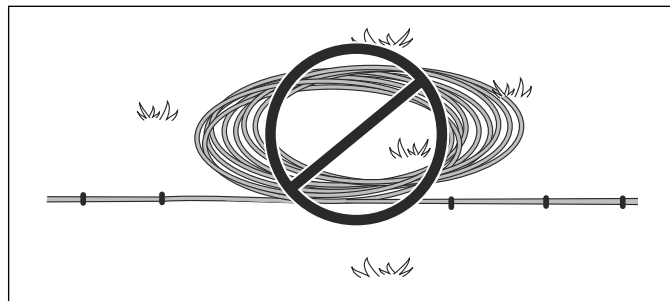
Jeigu kontūro kabelį ketinate tvirtinti kabėmis:

- Kabelio klojimo vietoje įprastine vejojame ar žoliapjove labai žemai nupjaukite žolę. Bus lengviau nutiesti kabelį arčiau žemės, o tai sumažins riziką, kad robotas vejojame užkliudys kabelį arba pažeis kabelio izoliaciją.
- Kontūro kabelį reikia prispausti prie žemės, kad nenupjautumėte jo dar prieš užaugant žolei. Jeigu iš karto po kabelio paklojimo labai žemai pjaunate žolę, galite pažeisti kabelio izoliacinį sluoksnį. Dėl tokių pažeidimų kabelis nutrūks tik po kelių savaičių ar mėnesių. Siekiant šito išvengti, pirmąsias savaites po kabelio paklojimo visada žolę pjaukite pasirinkę didžiausią pjovimo aukštį, o po to nuosekliai kas antrą savaitę jį mažinkite, kol pasieksite normalų pjovimo aukštį.
- Kuoliukus į žemę įkalkite plaktuku. Kuoliukus kalkite atsargiai ir kabelio pernelyg neįtemptkite.

Jeigu kontūro kabelį norite užkasti:

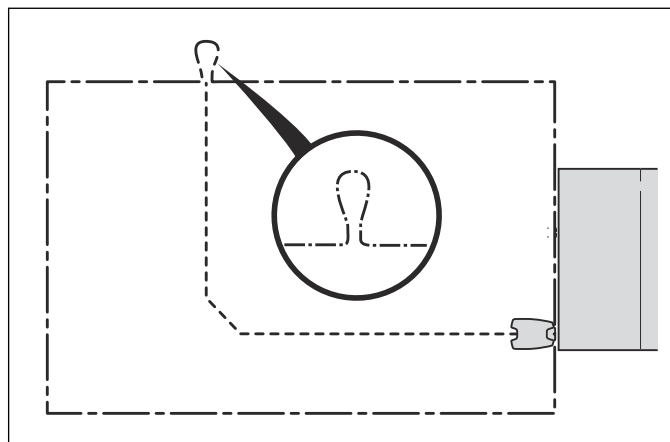
- Įsitikinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 cm / 0,4 col. ir daugiausiai 20 cm / 8 col. nuo žemės paviršiaus. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytuvą arba tiesųjį kastuvą.

**Pasižymėkite:** Už kontūro kabelio nederėtų dėti papildomo kabelio, susukto į rites. Tai gali sugadinti robotą vejojame.



#### 3.5.4.1 Kilpa gido kabeliui prijungti

Kad būtų lengviau prijungti gido kabelį prie kontūro kabelio, rekomenduojama padaryti kilpą iš 20 cm / col. papildomo kontūro kabelio, toje vietoje, kur bus prijungiamas gido kabelis. Patartina suplanuoti kreipiamojo kabelio išsidėstymo vietą prieš tiesiant kontūro kabelį. Žr. *Kontūro kabelio klojimas psl. 18*.

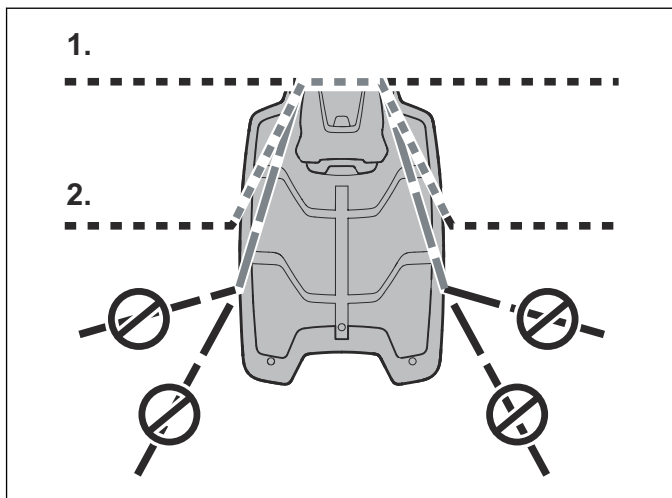


#### 3.5.4.2 Kontūro kabelio tiesimas link įkrovimo stoties

Visą kontūro kabelį galima pakloti įkrovimo stoties išorėje (žr. 1 parinktį tolesniame paveikslėlyje). Jei dalį įkrovimo stoties reikia pastatyti už darbo zonos ribų, kabelį galima nutiesti po įkrovimo stoties padu (žr. 2-ą parinktį paveiksle).

Tačiau įkrovimo stoties nederėtų statyti už darbo zonos ribų, nes robotui vejojame gali būti sunku ją surasti (žr. pav.).





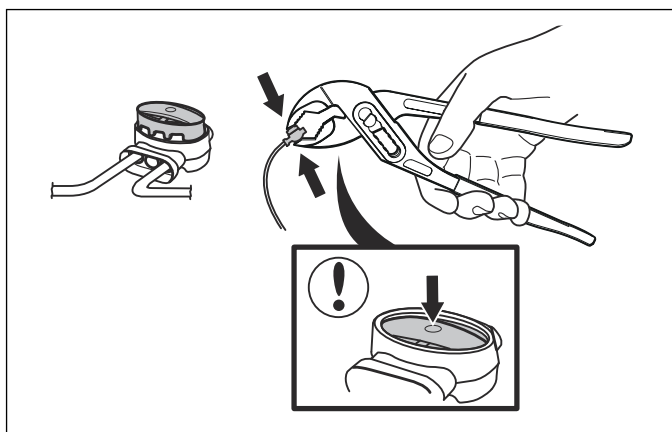
### 3.5.4.3 Kontūro kabelio sujungimas



**PASTABA:** Vienas su kitu supinti kabeliai ar izoliacine juosta apsuktas priveržiamas gnybtų blokas nėra tinkamos jungtys. Dėl žemės drėgmės laidai oksiduosis ir po tam tikro laiko grandinė nutrūks.

Naudokite originalią jungiamąją movą, jeigu kontūro kabelio ilgio neužtenka ir jį reikia sujungti. Ji yra nepralaidi vandeniui ir užtikrina patikimą elektros jungtį.

Abu kabelio galus įkiškite į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių. Tuomet iki galo įspauskite fikساتorių movos viršuje. Universaliomis replėmis visiškai suspauskite movos galvutę.



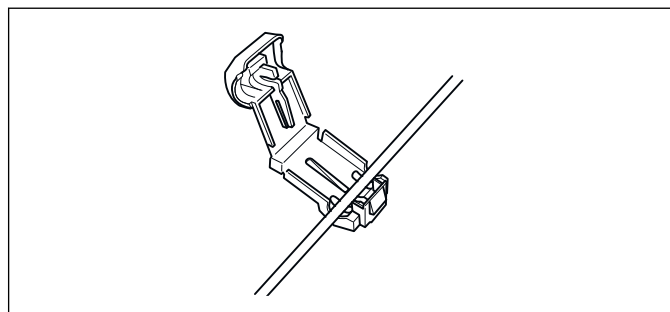
### 3.6 Kontūro kabelio prijungimas



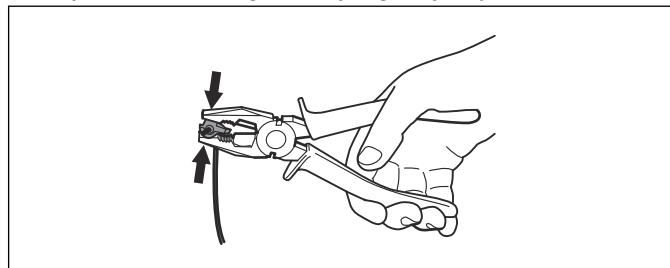
**PASTABA:** Kontūro kabelis neturi būti sukryžiuojamas jungiant jį prie įkrovimo stoties. Dešinįjį kabelio galą reikia prijungti prie dešiniojo įkrovimo stoties gnybto, o kairįjį – prie kairiojo gnybto.

Prijunkite kontūro kabelį prie įkrovimo stoties:

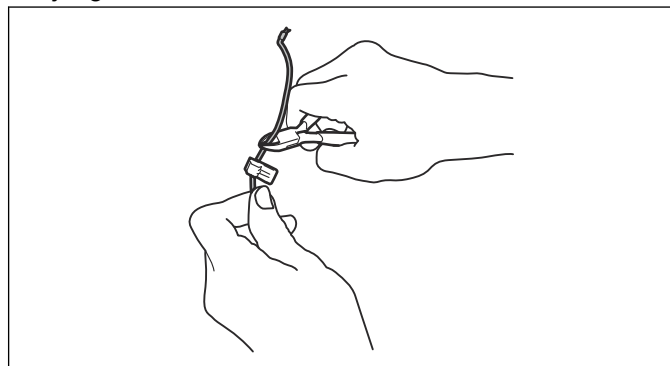
1. Atidarykite jungtį ir įdėkite kabelį į jungties griebtuvą.



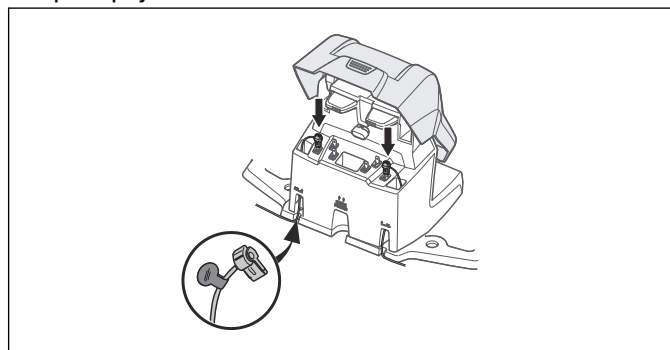
2. Replėmis suspauskite vieną jungtį su kita. Spauskite, kol išgirsite spragtelėjimą.



3. Likusius kontūro kabelio galiukus nukirpkite. Nukirpkite 1–2 cm 0,4–0,8 col. virš kiekvienos jungties.



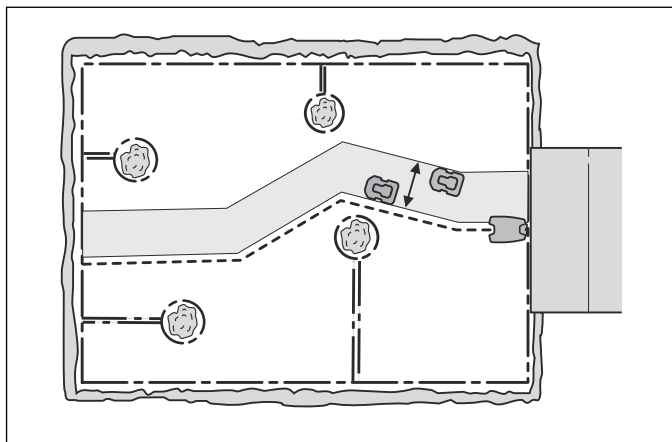
4. Pakelkite apsauginį įkrovimo stoties dangtelį ir praveskite kabelio galus aukštyr atskirais kanalais, esančiais galinėje įkrovimo stoties dalyje. Prijunkite jungtį prie metalinių įkrovimo stoties gnybtų, pažymėtų AL (kairioji) ir AR (dešinioji).
5. Pažymėkite kabelius komplekte esančiais kabelių žymekliais. Taip lengviau iš naujo prijungti kabelius po to, kai įkrovimo stotis per žiemą bus laikoma patalpoje.



### 3.7 Gido kabelio instaliacija

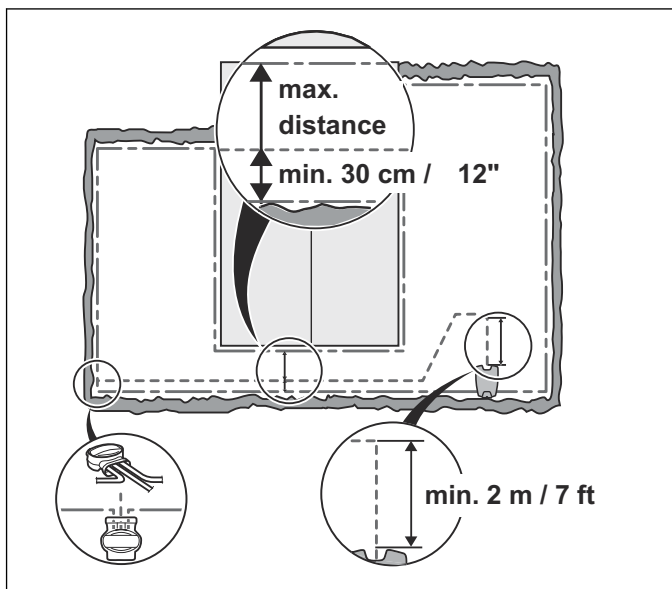
Gido kabelio paskirtis – padėti robotui vejapjovei surasti kelią į įkrovimo stotį, o taip pat nukreipti nuo stoties į nutolusias sodo darbo ploto vietas.

Tas pats kabelis naudojamas ir kontūro, ir gido kabeliui. Kaip ir kontūro kabelį, gido kabelį galima tvirtinti kabėmis arba užkasti į žemę.



Robotas vejapjovė veikia įvairiais atstumais nuo kreipiamojo kabelio, kad būtų sumažinta vėžių susidarymo tikimybė. Roboto vejapjovės tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadinama „koridoriumi“. Kuo platesnis koridorius, tuo mažesnė vėžių susidarymo rizika.

Robotas vejapjovė visada važiuoja kairėje gido kabelio pusėje, atsukęs priekį į įkrovimo stotį. Taigi, koridorius yra kairėje kreipiamojo kabelio pusėje. Dėl to, įrengiant instaliaciją svarbu palikti kiek įmanoma daugiau vietos kairėje kreipiamojo kabelio pusėje (žiūrint į įkrovimo stoties pusę).



Kaip ir kontūro kabelį, gido kabelį galima tvirtinti kabėmis arba užkasti į žemę.



**PASTABA:** Palikite kiek įmanoma daugiau vietos kairėje gido kabelio pusėje (žiūrint į įkrovimo stotį). Taip pat netieskite kreipiamojo kabelio arčiau kaip 30 cm / 12 col. iki kontūro kabelio.

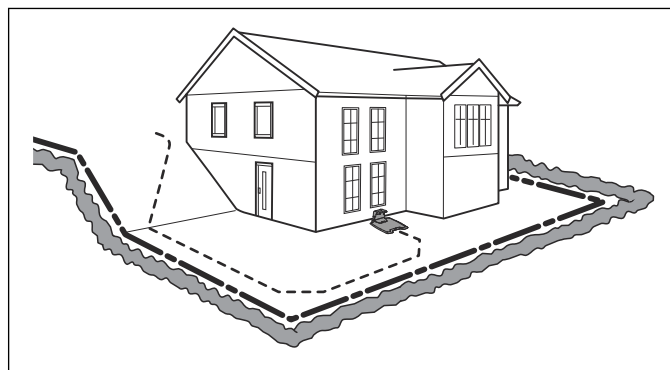
### 3.7.1 Gido kabelio tiesimas ir prijungimas

1. Prieš tiesiant ir prijungiant kreipiamąjį kabelį, svarbu atsižvelgti į kreipiamojo laido kilpos ilgį, ypač didelėse arba sudėtingose instaliacijose. Jei gido laido kontūras ilgesnis nei 400 m / 218 jar., robotui

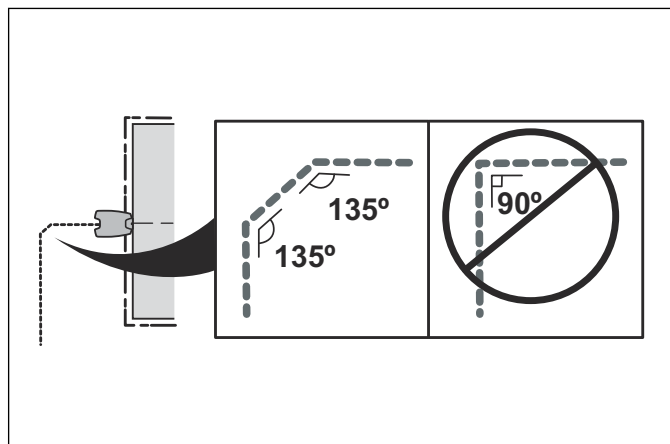
vejapjovėi gali būti sunku jį sekti. Gido laido kontūro srovė ties gido kabelio jungtimi su kontūro kabeliu, teka į kairę.

2. Pakelkite viršutinį įkrovimo stoties dangtelį ir praveskite gido kabelį pro vieną iš dviejų kanalų, pažymėtų GUIDE, kuris veda prie gido jungties.
3. Pritaisykite prie gido kabelio jungtį tokiu pačiu būdu, kaip ir prie kontūro kabelio, kaip aprašyta *Kontūro kabelio prijungimas psl. 19*. Sujunkite su įkrovimo stoties kontaktiniu išvadu, pažymėtu G1 (G2, G3).
4. Pažymėkite kabelius komplekte esančiais kabelių žymekliais. Taip lengviau iš naujo prijungti kabelius po to, kai įkrovimo stotis per žiemą bus laikoma patalpoje.
5. Gido kabelį nutieskite pro angą po įkrovimo padu ir bent 2 m / 6,5 pėd. tiesiai nuo priekinio pado krašto.

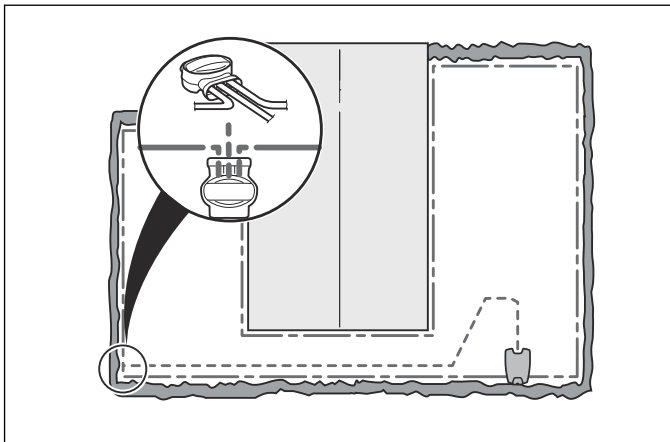
Jeigu gidą kabelį reikia tiesti ant didelio nuolydžio, rekomenduojama kabelį tiesti nuolydžio kampu. Taip robotui vejapjovėi bus lengviau važiuoti pagal gido kabelį šlaitu.



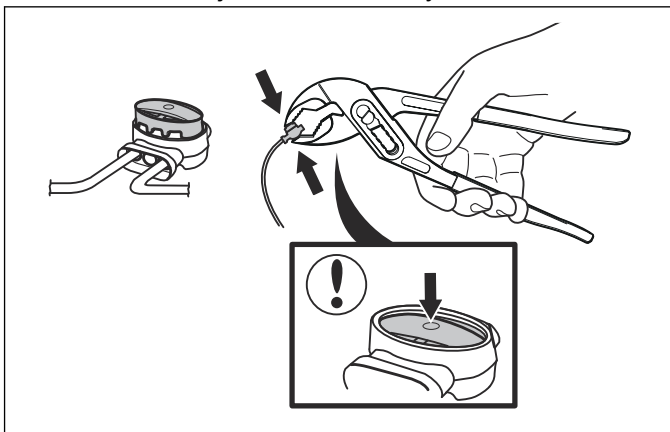
Netieskite kabelio smailais kampais. Robotui vejapjovėi gali būti sunku sekti gido kabelį.



6. Nuveskite gido kabelį prie to kontūro kabelio taško, prie kurio ketinate jį prijungti.
7. Videlės žnyplėmis nukirpkite kontūro kabelį. Gido kabelį prijungti bus lengviau, jei kontūro kabelyje padarysite kilpą, kaip aprašyta ankstesniame skyriuje. Žr. *Kilpa gido kabeliui prijungti psl. 18*.



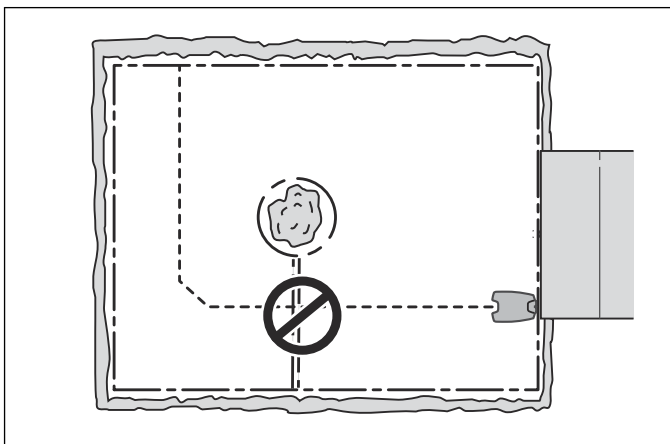
8. Jungiamąją movą prijunkite kreipiamąjį kabelį prie kontūro kabelio:
- a) Įkiškite kontūro kabelį ir gido kabelį į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių.
  - b) Universaliomis replėmis visiškai suspauskite movos galvutę. Kiekvienam kabeliui pajungti gali būti naudojama bet kokia skylė.



9. Pritvirtinkite kuoliuku arba užkaskite sujungimą vejoje.

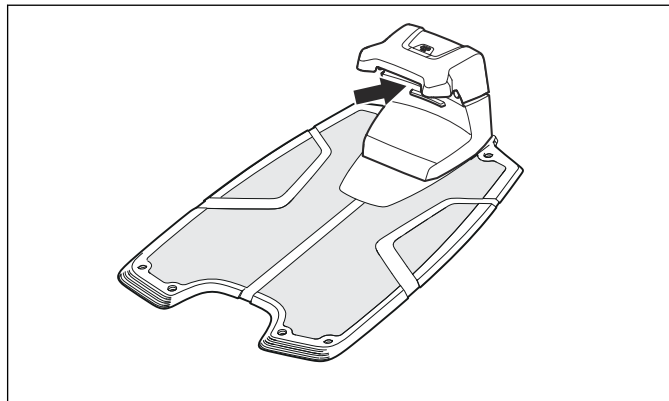


**PASTABA:** Kreipiamasis kabelis negali kirsti kontūro kabelio nutiesto, pavyzdžiui, į atskirtą vietą.



### 3.8 Instaliacijos patikra

Kontūro signalą tikrinkite pagal įkrovimo stoties signalinę lemputę.



Žr. Įkrovimo stoties LED indikatorius psl. 50, jei lemputė nešviečia arba nemirksi žalia šviesa.

### 3.9 Ryšys

Mobiliajame įrenginyje naudojant „Automower® Connect“ programėlę galima patogiai stebėti, valdyti ir konfigūruoti savo robotą vejapjovę. Taip pat iš programėlės gausite tiesioginius pranešimus, pvz., sustojus robotui vejapjovei.

Programėlė teikia du ryšio režimus: Dideliais atstumais veikiantį mobilųjį ryšį ir trumpais atstumais veikiantį „Bluetooth“ ryšį. „Automower® 520“ ir „Automower® 550“ palaiko tiek mobilųjį, tiek „Bluetooth“ ryšį. Žr. *Automower® Connect* psl. 21

Taip pat galima stebėti ir valdyti robotą vejapjovę užsiprenumeravus „Husqvarna Fleet Services“. Žr. *„Husqvarna Fleet Services“* psl. 22

#### 3.9.1 Automower® Connect

„Automower® Connect“ įtraukta į „Automower® 520/550“.

„Automower® Connect“ perkelia vejapjovės meniu sistemą į mobilųjį įrenginį, todėl galima nesudėtingai peržiūrėti ir keisti vejapjovės nustatymus nuotoliniu būdu. Naudojant šią programėlę galima sužinoti dabartinę „Automower®“ būseną ir siųsti komandas robotui vejapjovei iš bet kurios pasaulio vietos. Vagystės atveju gausite signalą ir galėsite sekti savo vejapjovės padėtį. Kai kuriose šalyse „Automower® Connect“ nepalaikoma dėl konkrečiam regionui būdingų mobiliojo ryšio sistemų. Išsamesnės informacijos kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ atstovą.

#### 3.9.2 Pradžia

„Automower® Connect“ programėlę atsisiųskite iš „AppStore“ arba „GooglePlay“. Atsisiuntę programėlę, sukurkite paskyrą nurodymais savo el. pašto adresą ir slaptažodį. Nurodytu el. pašto adresu gausite aktyvinimo el. laišką. Norėdami suaktyvinti paskyrą, per 24 valandas atlikite veiksmus, nurodytus el. laišku atsiųstose instrukcijose. Jei per 24 valandas paskyros nesuaktyvinsite, ją reikės sukurti iš naujo. Kai programėlėje bus sukurta paskyra, galima suporuoti robotą vejapjovę su savo mobiliuoju įrenginiu. Žr. *Pirmojo paleidimo seka* psl. 22

Norėdami paleisti „Husqvarna Fleet Services™“ programėlę, žr. *Nuotolinė HMI* psl. 22.

### 3.9.3 Nuotolinė HMI

„Husqvarna“ negali garantuoti trečiosios šalies duomenų ryšio veikimo ar pasiekiamumo (tolimojo ryšio). Tačiau visada galima palaikyti ryšį su robotu vejapjovė naudodant „Bluetooth“ ryšį, jeigu tik esate pakankamu atstumu nuo vejapjovės.

Pavyzdžiui, *nuotolinę HMI* patogiu naudoti, jeigu naudotojas turi „Automower® Connect“ programėlę ir PIN kodą, tačiau nėra sukūręs „Husqvarna“ paskyros.

1. Pasirinkite *nuotolinę HMI*.
2. Ant roboto vejapjovės suaktyvinkite „Bluetooth“ sujungimą:
  - Įjunkite robotą vejapjovę (pagrindinis jungiklis į 0 padėtį).
  - Palaukite, kol išsijungs LED indikatorius, tada vėl nustatykite pagrindinį jungiklį į 1 padėtį.

„Bluetooth“ sujungimo režimas būna aktyvus 3 minutes.

3. Pasirinkite robotą vejapjovę, su kuria vyks sujungimas.
4. Įveskite roboto vejapjovės PIN kodą.

Kai suporavimas bus patvirtintas, turėsite prieigą prie meniu ir funkcijų, kol būsite ryšio aprėptyje („Bluetooth“)

Roboto vejapjovės sujungimas naudojant „Husqvarna Fleet Services™“ programėlę:

**Pasižymėkite:** Į savo išmanųjį telefoną būtina atsisiųsti „Husqvarna Fleet Services™“ ir „Automower® Connect“ programėles.

1. Prisijunkite prie „Husqvarna Fleet Services™“ programėlės ir vykdykite sujungimo su robotu vejapjovė nurodymus. Sujungimas atliekamas naudojant „Automower® Connect“ kartu su „Husqvarna Fleet Services™“ programėle.
2. Atlikite pirmiau nurodytus 2–4 veiksmus.
3. Pasirinkite *Nustatymai > Automower® Connect > Pradėti naują sujungimą*.
4. Patvirtinkite sujungimą.

### 3.9.4 „Husqvarna Fleet Services“

„Husqvarna Fleet Services™“ yra debesies sprendimas, teikiantis komercinio parko valdytojui galimybę peržiūrėti visus įrenginius. „Automower® 520“ ir „Automower® 550“ galima įtraukti į „Husqvarna Fleet Services™“ ir nusiųsti vertingus duomenis. Duomenys perduodami automatiškai ir belaidžiu būdu į „Husqvarna Fleet Services™“ puslapius. Naudojant šias funkcijas labai patogiu planuoti verslą, užtikrinti ilgus veikimo laikus, našumą ir didesnį pelningumą. Robotai vejapjovės su kitais parko įrenginiais sujungiami naudojant „Automower® Connect“ programėlę ir „Husqvarna Fleet Services™“ programėlę, kurios pasiekiamos „AppStore“ ir „GooglePlay“. Svetainėje [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com) rasite daugiau informacijos apie „Husqvarna Fleet Services™“ ir paslaugų prenumeravimą.



### 3.10 Roboto vejapjovės įjungimas

Pirmą kartą nustačius pagrindinį jungiklį į 1 padėtį, inicijuojama paleidimo seka, taip pat sujungimo procesas tarp roboto vejapjovės ir „Automower® Connect“ programėlės. Taip pat automatiškai atliekamas kreipiamojo signalo kalibravimas.

#### 3.10.1 Pirmojo paleidimo seka

1. Atsisiųskite „Automower® Connect“ programėlę ir sukurkite paskyrą. Žr. *Pradžią psl. 21*
2. Prisijunkite prie „Husqvarna“ paskyros programėlėje.
3. Mobiliajame įrenginyje įjunkite „Bluetooth®“ režimą.
4. Roboto vejapjovės **pagrindinį jungiklį** nustatykite į 1 padėtį.

**Pasižymėkite:** Roboto vejapjovės sujungimo režimas veikia 3 minutes. Jeigu per šį laiką nepavyko sujungti, išjunkite robotą vejapjovę (pagrindinis jungiklis į 0 padėtį). Palaukite, kol išsijungs LED indikatorius, tada vėl nustatykite pagrindinį jungiklį į 1 padėtį.

5. Pasirinkite *Mano robotai* „Automower® Connect“ programėlėje, tada pasirinkite pliuso simbolį (+).
6. Pasirinkite modelį. „Automower® Connect“ programėlė ieško netoliese esančių pasiekiamų robotų vejapjovių („Bluetooth“ ryšiu).
7. Pasirinkite robotą vejapjovę.
8. Įveskite roboto vejapjovės PIN kodą. Pirmą kartą įjungus robotą vejapjovę atliekama paleidimo seka prieš vykdant sujungimą tarp roboto vejapjovės ir „Automower®“ programėlės.
9. Pasirinkite naują roboto vejapjovės PIN kodą.
10. Patvirtinkite naują PIN kodą.

**Pasižymėkite:** Pasirinktam PIN kodui užsirašyti naudokite puslapį MEMO instrukcijos pradžioje.

11. Laikas ir data tokie patys, kaip rodomi mobilialajame įrenginyje. Jei reikia keisti laiką ar datą, pasirinkite *Redaguoti*. Jei data ir laikas tinkami, pasirinkite *Toliau*.
12. Padėkite robotą vejapjovę ant įkrovimo stoties, tada pasirinkite *Sujungti* „Automower® Connect“ programėlėje.

13. Kai bus patvirtintas sujungimas tarp roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties, pasirinkite *Sujungti*, kad sujungtumėte robotą vejapjovę su savo „Husqvarna“ paskyra.
14. Kai bus patvirtintas roboto vejapjovės sujungimas su „Husqvarna“ paskyra, pasirinkite *Ijungti*, kad „GeoFence“ būtų suaktyvinta apsauga nuo vagystės. Jeigu „GeoFence“ neveikia, pasirinkite *Praleisti* ir bandykite nustatyti vėliau. Žr. *GeoFence psl. 31*
15. Įveskite roboto vejapjovės pavadinimą, tada pasirinkite *Atlikta*.

### 3.10.2 Sujungimas su „Automower® Connect“ programėle

Pirmasis paleidimo procesas jau atliktas, todėl toliau operatorius atlieka įprastą sujungimo procesą.

Įprastą sujungimo procesą tarp „Automower® Connect“ programėlės ir roboto vejapjovės sudaro šie veiksmai:

1. Atsisiųskite „Automower® Connect“ programėlę ir sukurkite paskyrą. Žr. *Automower® Connect psl. 21*
2. Prisijunkite prie „Automower® Connect“ paskyros programėlėje.
3. Mobiliajame įrenginyje įjunkite „Bluetooth®“ režimą.
4. Roboto vejapjovės **pagrindinį jungiklį** nustatykite į 1 padėtį.

**Pasižymėkite:** Roboto vejapjovės sujungimo režimas veikia 3 minutes. Jeigu per šį laiką nepavyko sujungti, išjunkite robotą vejapjovę (pagrindinis jungiklis į 0 padėtį). Palaukite, kol išsijugs LED indikatorius, tada vėl nustatykite pagrindinį jungiklį į 1 padėtį.

5. Pasirinkite *Mano robotai*, „Automower® Connect“ programėlėje, tada pasirinkite pliuso simbolį (+).
6. Pasirinkite modelį. „Automower® Connect“ programėlė ieško netoliese esančių pasiekiamų robotų vejapjovių.
7. Pasirinkite robotą vejapjovę.
8. Įveskite roboto vejapjovės PIN kodą.
9. Paspauskite *Poruoti*, norėdami suporuoti robotą vejapjovę su „Husqvarna“ paskyra.
10. Įveskite roboto vejapjovės pavadinimą, tada pasirinkite *Atlikta*.

### 3.10.3 Guide calibration (kreipiamojo kabelio kalibravimas)

Kai bus baigta pirmojo įjungimo seka ir sujungimas, roboto vejapjovės viršuje paspauskite mygtuką **START**. Robotas vejapjovę išvažiuos iš įkrovimo stoties ir pradės kalibruoti kreipiamojo kabelio signalą, kad sukurtų kuo platesnį kreipiamąjį koridorių. Tokiu būdu išvengiama pėdsakų susidarymo šalia kreipiamojo kabelio. Užbaigus procesą pradedamas pjovimas.

## 3.11 Valdymo skydelis

„Automower® 520“ ir „Automower® 550“ neturi klaviatūros ar ekrano. Todėl komandos ir parametrai robotui vejapjovei pateikiami „Automower® Connect“ programėlėje. Robotui vejapjovei vienintelę komandą galima perduoti paspaudus **START** ir **STOP** mygtuką.

### 3.11.1 START ir STOP mygtukas

- **START** mygtukas roboto vejapjovės viršuje dažniausiai naudojamas norint suaktyvinti judantį robotą vejapjovę.

Paspaudus **START** mygtuką pradeda veikti robotas vejapjovę, o programėlėje „Automower® Connect“ veikimo režimas pakeičiamas į *Pjaunama* rodinyje *Statistiniai duomenys*.

- Mygtukas **STOP** naudojamas nedelsiant sustabdyti robotą vejapjovę.

Paspaudus **STOP** mygtuką programėlėje „Automower® Connect“ veikimo režimas pakeičiamas į *Sustabdyta* rodinyje *Statistiniai duomenys*.

### 3.11.2 LED indikatorius ant roboto vejapjovės

LED indikatorius ant roboto vejapjovės nurodo dabartinę būseną:

- Šviečianti žalia šviesa: Robotas vejapjovę pjauna veją arba palieka įkrovimo stotį.
- Šviečianti mėlyna šviesa: Robotas vejapjovę pristabdytas, stovi arba įkraunamas įkrovimo stotyje.
- Šviečianti geltona šviesa: Paspaustas roboto vejapjovės mygtukas **STOP**.
- Šviečianti raudona šviesa: Robotas vejapjovę sustabdytas dėl klaidos.

**Pasižymėkite:** Išvalykite klaidą paspausdami mygtuką **STOP**, tada suaktyvinkite robotą vejapjovę paspausdami mygtuką **START**.

- Mirksinti geltona šviesa: Prieš suaktyvinant robotą vejapjovę būtina patvirtinti PIN kodą „Automower® Connect“ programėlėje.

## 3.12 Automower® Connect menu

Pagrindiniame „Automower® Connect“ teikiamos 4 parinktys:

- *Prietaisų skydelis*
- *Žemėlapis*
- *Nustatymai*
- *Pranešimai (pasiekiami tik naudojant artimą „Bluetooth“ ryšį)*

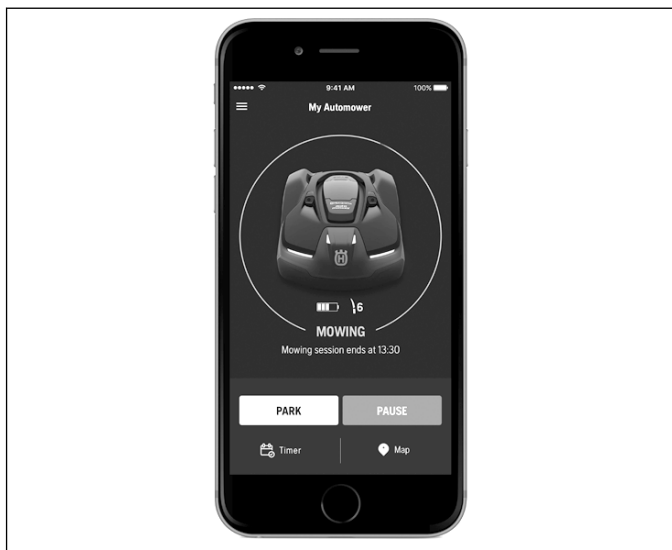
### 3.12.1 Statistiniai duomenys

Statistinių duomenų srityje vaizdiškai ir tekstu pateikta dabartinė roboto vejapjovės būseną. Robotą vejapjovę labai paprasta valdyti bakstelint valdiklius, pvz., *Parkuoti*.

Apatinėje statistinių duomenų dalyje yra nuorodos *Laikmačio nustatymai* ir *Žemėlapis*. Statistinių duomenų srityje taip pat rodomi simboliai:

1. Akumulatoriaus būseną rodo likusią akumulatoriaus įkrovą. Robotui vejapjovei įkraunant akumuliatorių virš jo simbolio rodomas žaibas. Kai robotas vejapjovę stovi įkrovimo stotyje ir nėra įkraunamas, virš akumulatoriaus simbolio rodomas kištukas.
2. Pjovimo aukštis.





Daugiau informacijos apie veikimo režimus *Pradėti*, *Parkuoti* ir *Sustabdyti* žr. *Naudojimas* psl. 40.

### 3.12.2 Žemėlapis

Žemėlapyje rodoma dabartinė roboto vejapjovės vieta ir nustatyta pradinė GeoFence<sup>®</sup> vieta.

#### 3.12.2.1 Žemėlapio nustatymai

1. Pagrindiniame meniu atidarykite *Žemėlapi*.
2. Bakstelėkite dešinėje esantį nustatymų simbolį.
3. Įjunkite / išjunkite *Judėjimo kelią*.
4. Įjunkite / išjunkite „GeoFence“ *spindulį*.
5. Pasirinkite *Žemėlapio rodinį* arba *Palydovo rodinį*.

### 3.13 Nustatymai – apžvalga

Daugeliui darbo zonų nėra būtina keisti numatytųjų nustatymų. Tačiau kartais, atsižvelgiant į vejos sudėtingumą, galima pagerinti pjovimo rezultatus atliekant rankinius nustatymus. Galimus nustatymus žr. *Nustatymų struktūros apžvalga (1)* psl. 33, *Nustatymų struktūros apžvalga (2)* psl. 34 ir *Nustatymų struktūros apžvalga (3) (tik naudojant „Bluetooth“ mažos aprėpties ryšį)* psl. 35.



#### Laikmatis

Laikmačio funkcija puikiai tinka norint nustatyti laikotarpį, kai robotas vejapjovė neturėtų pjauti žolės, pavyzdžiui, kai sode žaidžia vaikai. Žr. *Laikmatis* psl. 24



#### Pjovimo aukštis

Pjovimo aukštis gali kisti nuo MIN(2 cm / 0.8 col.) iki MAX (6 cm / 2.5 col.). Pirmą savaitę po naujo diegimo, turi būti nustatytas MAX pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to, pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis. Žr. *Pjovimo aukštis* psl. 26



#### Naudojimas

Ši meniu funkcija naudojama pritaikyti *orų laikmačio*, *ECO režimo* ir *Pjovimo spirale* nustatymus. Žr. *Naudojimas* psl. 26.



#### Installation (instaliacija)

Ši meniu funkcija naudojama roboto pritaikymui sklype. Daugelyje darbo zonų nereikia keisti numatytųjų nustatymų, tačiau jei veja sudėtinga, pjovimo rezultatai galima pagerinti atlikus rankinius nustatymus. Žr. *Instaliacija* psl. 27.



#### Priedai

Šiame meniu nustatomi roboto vejapjovės priedų nustatymai, pvz., „Automower<sup>®</sup> Connect“. Apie priedus, tinkančius jūsų robotui vejapjovėi, teiraukitės „Husqvarna“ prekybos atstovo. Žr. *Priedai* psl. 30.



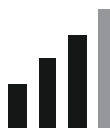
#### Bendra (pasiekiami tik naudojant artimą „Bluetooth“ ryšį)

Šis pasirinkimas leidžia keisti bendruosius roboto vejapjovės nustatymus, pvz., datą ir laiką. Taip pat galima iš naujo nustatyti roboto vejapjovės numatytuosius nustatymus. Žr. *Bendroji informacija* psl. 30



#### Sauga (pasiekiami tik naudojant artimą „Bluetooth“ ryšį)

Šiame meniu galima keisti saugos ir ryšio tarp roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties nustatymus. Žr. *Security (sauga)* psl. 30



#### „Automower<sup>®</sup> Connect“ (pasiekiami tik naudojant artimą „Bluetooth“ ryšį)

Ši funkcija įjungia / išjungia roboto vejapjovės „Automower<sup>®</sup> Connect“ modulį.

### 3.14 Laikmatis



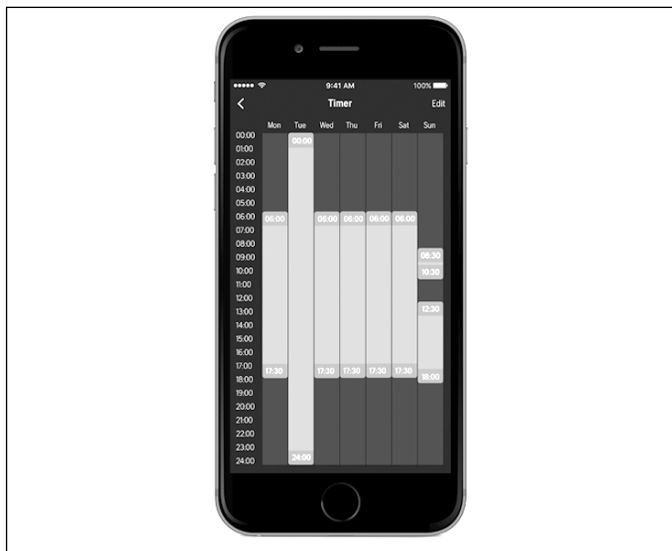
Norint kuo geriau nupjauti veją, nereikia jos pjauti per dažnai. Jeigu robotą vejapjovę nustatote per dažnai pjauti, veja gali atrodyti kaip sutrypta. Be to, robotas vejapjovė be reikalo dėvisi. Jeigu darbo zonos dydis mažesnis, negu roboto vejapjovės dirbamas plotas, žolės kokybė gali būti pagerinta, jeigu žolę pjaunama kas antrą dieną, o ne keletą valandų kiekvieną dieną. Be

to, žolė geriau auga, jeigu bent tris dienas per mėnesį jos niekas nepjauna.



**PERSPĖJIMAS:** Laikmačiu nustatykite robotą nepjauti žolės tuomet, kai vejoje paprastai žaidžia vaikai, laksto naminiai gyvūnai ir pan., kad pjovimo diskas jų nesužalotų.

Darbo valandos ir dienos rodomos apžvalgoje. Aktyvų pjovimą per dieną rodo spalvota juosta. Kitu laiku robotas vejapjovė stovi įkrovimo stotyje.



Numatytieji laikmačio nustatymai leidžia robotui vejapjovėi veikti visą parą, 7 dienas per savaitę. Šis nustatymas yra tinkamas darbo zonai ir užtikrina didžiausią našumą, žr. *Techniniai duomenys psl. 57*.

### 3.14.1 Laikmačio pasiūlymai Automower® 520

| Darbo zona           | Darbo dienos per savaitę | Darbo valandų skaičius per dieną | Laiko intervalo pasiūlymas |
|----------------------|--------------------------|----------------------------------|----------------------------|
| 500 m <sup>2</sup>   | 5                        | 7,5                              | 07:00–14:30                |
|                      | 7                        | 5,5                              | 07:00–12:30                |
| 1 000 m <sup>2</sup> | 5                        | 15,5                             | 7:00–22:30                 |
|                      | 7                        | 11                               | 7:00–18:00                 |
| 1 500 m <sup>2</sup> | 5                        | 23                               | 00:00 - 23:00              |
|                      | 7                        | 16,5                             | 07:00 - 23:30              |
| 2 200 m <sup>2</sup> | 7                        | 24                               | 00:00–24:00                |

Jeigu plotas yra mažesnis už maksimalų roboto vejapjovės pajėgumą, galima naudoti laikmatį siekiant sumažinti vejos pjovimą ir roboto vejapjovės naudojimą. Nustatydami laikmatį atsižvelkite į tai, kad robotas vejapjovė nupjauna tam tikrą kvadratinų metrų skaičių per valandą ir dieną, kaip nurodyta lentelėje „Darbo našumas“.

| Modelis        | Apytikslis darbo našumas, m <sup>2</sup> per valandą ir dieną |
|----------------|---------------------------------------------------------------|
| Automower® 520 | 92                                                            |
| Automower® 550 | 208                                                           |

Toliau pateiktoje lentelėje pateikti skirtingų laikmačio nustatymų pasiūlymai, atsižvelgiant į vejos dydį. Laiko intervalai yra orientaciniai. Jį gali reikėti koreguoti konkrečiam sodui ir, pvz., pagal žolės kokybę ir augimą sezono metu. Naudokite tolesnę lentelę:

- Raskite darbo zoną, kuri labiausiai atitinka vejos dydį.
- Pasirinkite tinkamą darbo dienų skaičių.
- Darbo valandų skaičius per dieną rodo, kiek valandų robotui vejapjovėi bus leidžiama dirbti pasirinktomis darbo dienomis.
- Siūlomas laiko intervalas rodo intervalą, sutampantį su reikalingu darbo valandų skaičiumi per dieną.

Vienai dienai galima sukonfigūruoti 2 darbo laikotarpius. Kiekvienos dienos darbo laikotarpiai gali būti unikalūs, tačiau taip pat galima kopijuoti esamos dienos darbo laikotarpį į visas kitas dienas.

### 3.14.2 Laikmačio pasiūlymai Automower® 550

| Darbo zona             | Darbo dienos per savaitę | Darbo valandų skaičius per dieną, val. | Laiko intervalo pasiūlymas |
|------------------------|--------------------------|----------------------------------------|----------------------------|
| 1 000 m <sup>2</sup>   | 5                        | 7                                      | 07:00–14:00                |
|                        | 7                        | 5                                      | 07:00–12:00                |
| 2 000 m <sup>2</sup>   | 5                        | 13,5                                   | 07:00–20:30                |
|                        | 7                        | 10                                     | 07:00–17:00                |
| 3 000 m <sup>2</sup> . | 5                        | 20,5                                   | 03:00 - 23:30              |
|                        | 7                        | 14,5                                   | 07:00–21:30                |
| 4 000 m <sup>2</sup> . | 6                        | 22,5                                   | 00:00 - 22:30              |
|                        | 7                        | 19,5                                   | 04:00 - 23:30              |
| 5 000 m <sup>2</sup> . | 7                        | 24                                     | 00:00–24:00                |

### 3.14.3 Laikmačio nustatymų redagavimas

Bakstelėkite *Redaguoti* laikmačio apžvalgos ekrane, esančiame programėlėje „Automower® Connect“. Kelis laikmačio intervalus patogiu naudoti leidžiant tam tikromis valandomis vaikams žaisti ant pievos ar atlikti kitą veiklą. Jei norite išjungti pjovimą visai dienai, panaikinkite tos dienos žymėjimą laikmačio nustatymuose.

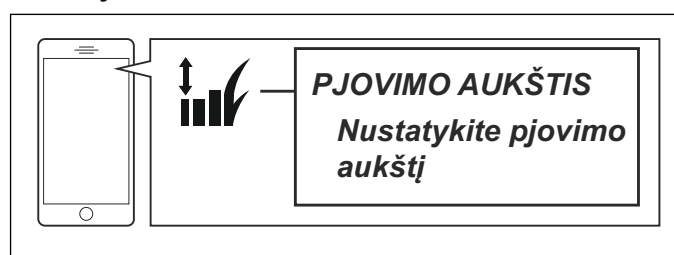
#### 3.14.3.1 Dabartinių laikmačio nustatymų redagavimas

1. Bakstelėkite pieštuko piktogramą, kad redaguotumėte esamus laikmačio nustatymus.
2. Pasirinkite, kuriomis savaitės dienomis ir valandomis veiks robotas vejapjovė.
3. Bakstelėkite *Išsaugoti*.

#### 3.14.3.2 Kito laikmačio nustatymo įtraukimas

1. Bakstelėkite pliuso simbolį.
2. Pasirinkite, kuriomis savaitės dienomis ir valandomis veiks robotas vejapjovė.
3. Bakstelėkite *Išsaugoti*.

### 3.15 Pjovimo aukštis



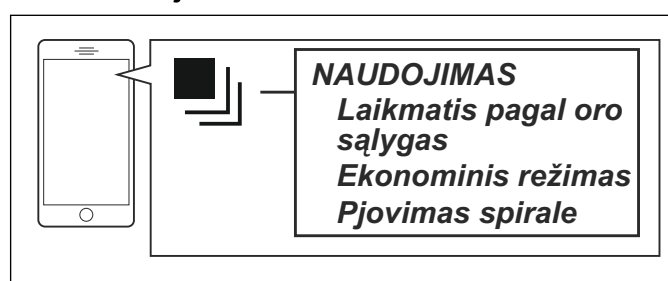
Pjovimo aukštis devyniomis pakopomis gali kisti nuo MIN (2 cm / 0.8 col.) iki MAX (6 cm / 2.5 col.). Jeigu žolė aukšta, robotą vejapjovę paleiskite pjauti nustatę didžiausią pjovimo aukštį. Kai žolė žemesnė, galite laipsniškai mažinti pjovimo aukštį.



**PASTABA:** Pirmą savaitę po naujo diegimo, turi būti nustatytas MAX pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to, pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis.

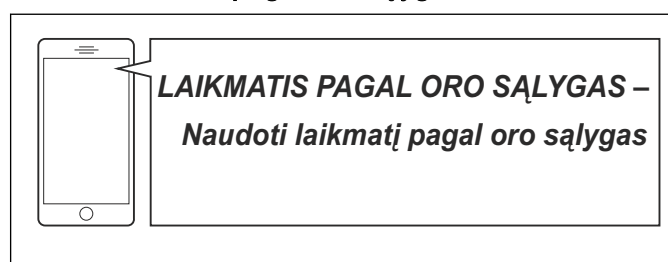
1. Bakstelėkite horizontalią juostą ir vilkite ją į pageidaujamą pjovimo aukštį.
2. Bakstelėkite *Išsaugoti*.

### 3.16 Naudojimas



Naudojimo meniu galima pakeisti *orų laikmačio*, *ECO režimo* ir *spiralinio pjovimo* nustatymus.

#### 3.16.1 Laikmatis pagal oro sąlygas



Naudojant *orų laikmatį*, vejos pjovimo robotas automatiškai prie žolės augimo greičio pritaiko savo pjovimo dažnumą.

Suaktyvinus *orų laikmatį*, robotui vejapjovėi reikia laiko nuspręsti, kada yra optimalus laikas pjauti darbo zoną. Dėl šios priežasties gali trukti kelias dienas, kol pjovimas bus optimizuotas pagal *orų laikmatį*.

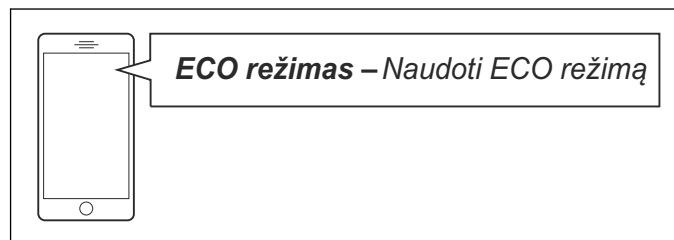
Tačiau robotas vejapjovė nedirbs ilgiau, nei laiko tarpą, nustatytą laikmačio nustatymuose. Rekomenduojama panaikinti laikus tik tada, kai robotas vejapjovė negali dirbti. Visi kiti laikai *orų laikmačiui* turi būti pasiekiami.

Suaktyvinus *orų laikmatį*, labai svarbu reguliariai tikrinti peilių diską: ar jis švarus, ar peiliai geros būklės. Bet kokia žolė, susisukusi aplink peilių disko veleną ar atšipę peiliai turi įtakos *orų laikmačiui*.

1. Bakstelėkite *Ijungti* / *Išjungti* juostą, kad įjungtumėte / išjungtumėte *orų laikmatį*.

2. Jei pjovimo rezultatai netenkina, pjovimo laiką galima koreguoti, kad pjautų ilgiau, nustatymas (*High*), arba trumpiau, nustatymas (*Low*)

### 3.16.2 Ekonominis režimas



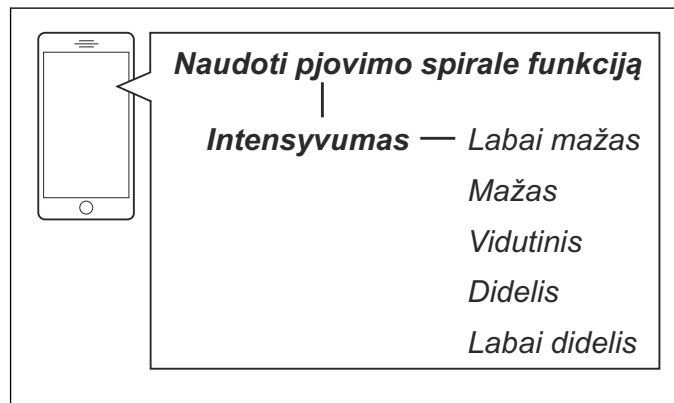
ECO režimo funkcija automatiškai išjungia kontūro kabelio, kreipiamojo kabelio ir įkrovimo stoties signalą, jeigu robotas veja pjovė nejudą. ECO režimą reikėtų naudoti, kai yra kitos belaidės įrangos, nesuderinamos su robotu veja pjove, pvz., tam tikri klausos aparatai ar garažo durys. Suaktyvinus nustatymą ECO režimas mirksi žalia įkrovimo stoties indikatorius lemputė.

ECO režimas reiškia, kad robotą veja pjovė galima paleisti tik įkrovimo stotyje, o ne darbo zonoje. Kai įjungtas ECO režimas, visada prieš nukeliant robotą veja pjovė nuo įkrovimo stoties būtina paspausti roboto veja pjovės viršuje esantį mygtuką **STOP** (sustabdyti). Kitos galimybės paleisti robotą veja pjovė darbo zonoje nėra. Jei robotas per klaidą buvo nukeltas prieš tai nepaspaudus **STOP** mygtuko, jį reikia pastatyti atgal ant įkrovimo stoties ir paspausti mygtuką **STOP**. Tada paspauskite mygtuką **START**, kad galėtumėte paleisti darbo zonoje.

**Pasižymėkite:** ECO režimu visada paspauskite **STOP** mygtuką, prieš nukeldami robotą veja pjovė nuo įkrovimo stoties.

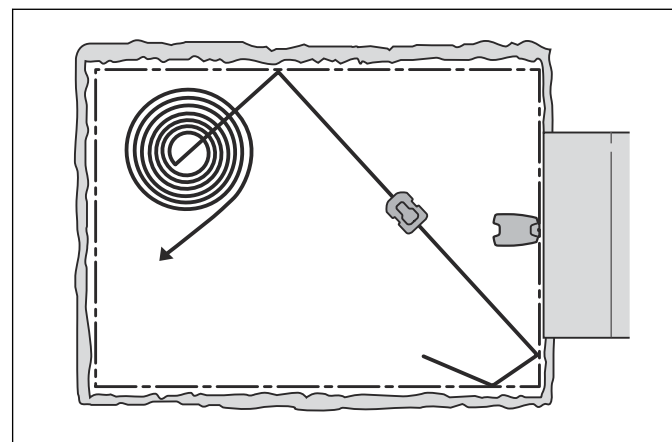
1. Bakstelėkite **Įjungti / Išjungti** juosta, kad įjungtumėte / išjungtumėte ECO režimą.

### 3.16.3 Pjovimas spirale



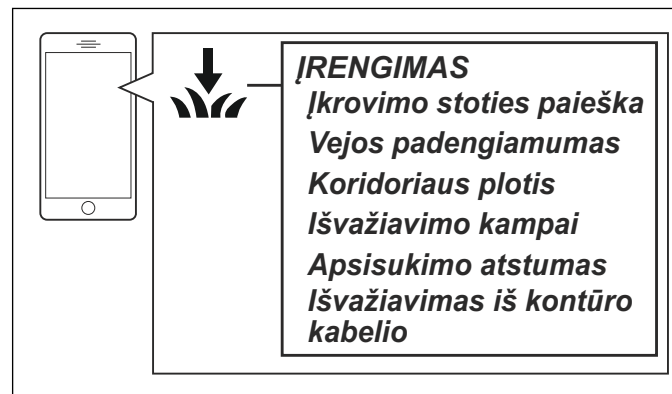
Įvažiavęs į plotą, kuriame žolė aukštesnė nei vidutinė, automatinė robotas veja pjovė gali pakeisti pjovimo būdą į spiralinį pjovimą. Tai reiškia, kad robotas veja pjovė pjaus veją spirale, kad greičiau nupjautų plotą, kuriame auga aukštesnė žolė. Galima nustatyti spiralinio pjovimo intensyvumą. *Labai mažas / mažas* intensyvumas reiškia, kad pjovimas spirale bus pradėdamas rečiau. *Didelis / labai didelis* intensyvumas reiškia, kad pjovimas spirale bus pradėdamas dažniau.

**Pasižymėkite:** Siekiant sumažinti vejų nuvažinėjimo staciuose šlaituose riziką, funkcija „Spiralinis pjovimas“ nebebus paleidžiama dirbant ant šlaitų, kurių statumas yra didesnis nei 15 %.



1. Bakstelėkite **Įjungti / Išjungti** juosta, kad įjungtumėte / išjungtumėte *spiralinį pjovimą*.
2. Galima koreguoti intensyvumą atsižvelgiant į trumpesnę ar ilgesnę žolę. Pasirinkite atitinkamą intensyvumo lygį bakstelėdami *labai mažas, mažas, vidutinis, didelis ar labai didelis*.

### 3.17 Instaliacija



Numatyti tiegi nustatymai parenkami taip, kad tiktų daugeliui darbo zonų. Tačiau sudėtingoms vejoms gali prireikti pakeisti nustatymus.

#### 3.17.1 Įkrovimo stoties paieška

Galima nustatyti, kad robotas veja pjovė įkrovimo stoties ieškotų vienu ar keliais iš trijų būdų:

1. Įkrovimo stoties signalas
2. Važiavimas pagal kontūro kabelį
3. Važiavimas pagal kreipiamąjį kabelį

Numatyti tiegi nustatymai nustatyti taip, kad būtų suderintos visos 3 parinktys ir robotas kuo greičiau rastų įkrovimo stotį, tačiau liktų minimali provėžų susidarymo ant pievos galimybė. Robotas veja pjovė visuomet pirmiausia pradeda ieškoti *įkrovimo stoties* siunčiamo signalo. Praėjus nustatytam laikui taip pat naudojama parinkti *Važiavimas pagal kreipiamąjį kabelį* ir *Važiavimas pagal kontūro kabelį*.

Dažniausios priežastys, kodėl robotas veja pjovė negali važiuoti palei kabelį:

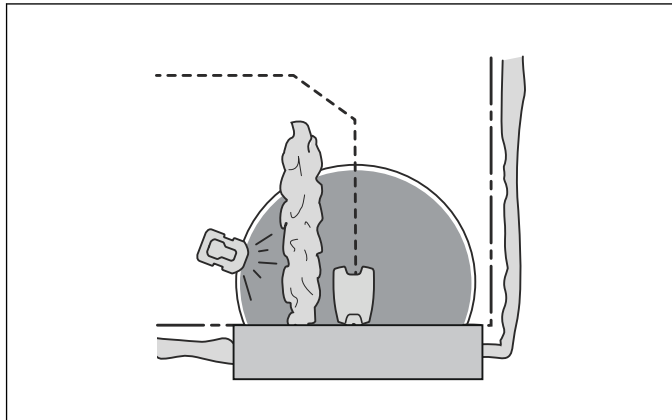
- Nebuvo pašalintos šalia kabelio esančios kliūtys.



- Įkrovimo stotis, kontūro kabelis ir gido kabelis neinstaliuoti pagal instrukcijas, pateiktas skyriuose *Įkrovimo stoties instaliacija ir prijungimas psl. 14*, *Kontūro kabelis psl. 15* ir *Gido kabelio instaliacija psl. 19*.

### 3.17.1.1 Įkrovimo stoties signalas

Įkrovimo stoties signalas skirtas tam, kad netoli įkrovimo stoties esantis robotas vejąplovė surastų įkrovimo stotį. Numatytasis įkrovimo stoties nustatymas yra *Maks.*, tačiau kartais įkrovimo stoties signalas gali būti susilpninamas. Žr. tolesnį pavyzdį.



### 3.17.1.2 Važiavimas pagal kontūro kabelį

Jeigu robotas vejąplovė neranda įkrovimo stoties, jis pradeda ieškos kreipiamųjų kabelių. Jeigu vis tiek nepavyksta rasti įkrovimo stoties, robotas vejąplovė gali sekti kontūro kabeliu atgal. Rekomenduojamas nustatymas yra 10–20 min.

### 3.17.1.3 „Follow guide wire“ (važiuoti pagal gido kabelį)

Jeigu robotas vejąplovė neranda įkrovimo stoties, jis pradeda ieškos kreipiamųjų kabelių. Rekomenduojame nustatyti trumpą atidėjimo laiką, kad būtų sumažintas laikas, kai robotas vejąplovė atlieka paiešką pievoje. Tačiau robotui vejąplovei visada naudojant kreipiamąjį kabelį susidaro didesnė rizika susidaryti provėžoms, negu naudojant įkrovimo stoties signalą. Atidėjimo laikas paprastai nustatomas nuo 0 iki 10 minučių. Galima nustatyti tokį patį atidėjimo laiką visiems kreipiamiesiems kabeliams.

#### Guide > Disable/Enable (Gidas > Apriboti / Aktyvinti)

Paprastai nereikia išjungti *važiavimo pagal kreipiamąjį kabelį*, net jeigu nėra naudojamas kreipiamasis kabelis. Jeigu norite išjungti funkciją, bakstelėkite juostą **įjungti / išjungti**.

### 3.17.2 Lawn coverage (vejos padengiamumas)

Ši meniu funkcija naudojama robotui vejąplovei nukreipti į toliau esančias darbo zonos dalis. Ši svarbi funkcija naudojama siekiant išlaikyti vienodus pjovimo rezultatus visoje darbo zonoje. Daugelyje darbo zonų galima naudoti numatytuosius nustatymus. Sudėtingesnėms vejoms veikimą galima patobulinti rankiniu būdu nustatant tam tikrus nustatymus.

#### 3.17.2.1 Navigacija naudojantis GPS

„Automower® 520“ ir „Automower® 550“ atveju nėra reikalo rankiniu būdu nustatyti *vejos padengiamumą*. Naudojama įtaisytoji GPS nupjautoms vietoms nustatyti,

todėl žinoma, kurias vietas reikia pjauti toliau. Taip „Automower® 520“ ir „Automower® 550“ gali pasiekti sunkiai pasiekiamas darbo zonos dalis.

**Pasižymėkite:** Jeigu įjungta GPS navigacija, 1–5 ploto rankiniu būdu nustatyti nereikia.

GPS navigacijos funkcija prieinama „Automower® 520“ ir „Automower® 550“ modeliuose. Per kelias darbo dienas robotas vejąplovė sukuria darbo zonos žemėlapi. Taip „Automower® 520“ ir „Automower® 550“ gali automatiškai nustatyti sunkiai pasiekiamų darbo zonos vietų atstumus ir proporcijas.

**Pasižymėkite:** Jei tas pats robotas vejąplovė naudojamas su dviem ar daugiau įkrovimo stočių, esančių arti viena kitos (pvz., kaimynystėje), orientavimąsi GPS pagalba galima naudoti tik vienoje iš darbo zonų. Kitaip skaitmeninis žemėlapis gali būti klaidingas, todėl roboto vejąplovės vejos veikimo zona sumažės.

#### 3.17.2.2 Plotas 1–5

Galima nustatyti daugiausia 5 nuošalias zonas. Norėdami naudoti rankinius nustatymus, turite išjungti orientavimąsi su GPS. Išjungus orientavimąsi su GPS, GPS žemėlapis automatiškai anuliuojamas.

1. Bakstelėkite **įjungti / išjungti** juostą, kad išjungtumėte GPS navigaciją.

**Pasižymėkite:** Kai įjungtas orientavimasis GPS pagalba, jis bus naudojamas tol, kol bus pasiekama GPS paslauga – net jei nustatomi rankiniai nustatymai. Rankiniai nustatymai bus naudojami tik tada, kai nebus pasiekama GPS paslauga.

#### Area 1-5 > įjungti / išjungti

Kiekvieną plotą galima išjungti / įjungti, neįvedant nustatymų iš naujo.

1. Bakstelėkite 1–5 ploto juostą **įjungti / išjungti**.

#### Area 1-5 > Kaip ? Ir kaip toli?

Nurodykite dešinę, kairę ar gido kabelį atsižvelgdami į tai, į kurią pusę turėtų važiuoti robotas vejąplovė. Kryptis (kairė ar dešinė) atsisukus į įkrovimo stotį.

1. Slinkite horizontalią juostą tarp parametrų *vejos padengiamumas*.
2. Slinkite horizontalią juostą, kad pakeistumėte atstumą.

Pagal numatytuosius nustatymus „Automower® 520“ ir „Automower® 550“ gali važiuoti palei kreipiamąjį kabelį 300 m / 328 jar. 20% laiko, kai robotas palieka įkrovimo stotį. Jei kreipiamasis kabelis trumpesnis negu 300 m / 328 jar., robotas vejąplovė juda palei gido kabelį iki vietos, kur gido kabelis sujungtas su kontūro kabeliu

#### Area 1-5 > Kaip dažnai?

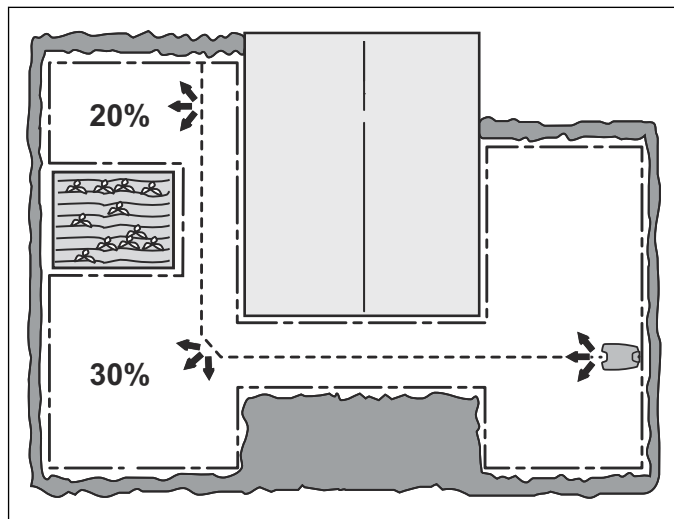
Kaip dažnai robotas vejąplovė turi nuvažiuoti į nuošalią zoną, pasirenkama proporcingai visų jo išvažiavimų iš įkrovimo stoties skaičiui. Kitais atvejais robotas vejąplovė pradeda pjauti šalia įkrovimo stoties.



Nurodykite nutolusių darbo vietų dydį procentais nuo viso darbo zonos dydžio. Jeigu nutolusios darbo vietos užima pusę visos darbo zonos, turi būti pasirinktas režimas 50%. Jei plotas mažesnis, turi būti nurodyta mažesnė reikšmė. Jei naudojama daugiau plotų, atsižvelkite į tai, kad visų reikšmių suma neturi viršyti 100 %.

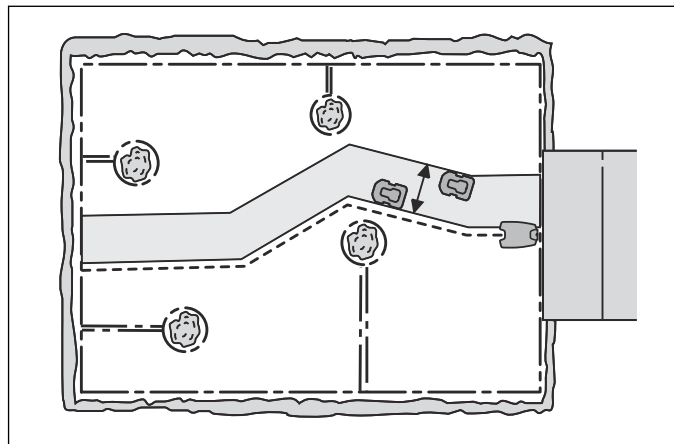
Palyginkite su pavyzdžiais *Kiemo išdėstymo pavyzdžiai psl. 36*.

1. Slinkite horizontalią juostą, kad pakeistumėte procentinę reikšmę.



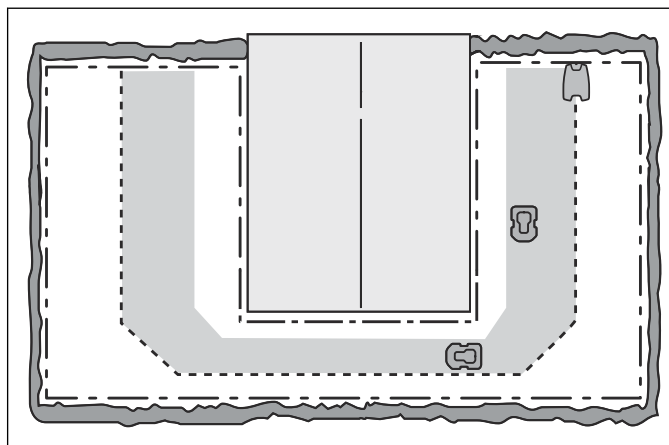
### 3.17.3 Koridoriaus plotis

Koridoriaus plotis – tai atstumas, kuriuo robotas vejapjovė gali nutolti nuo kreipiamojo ar kontūro kabelio, kai jis važiuoja į ir iš įkrovimo stoties. Roboto vejapjovės tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadinama „koridoriumi“.



Darbo įvairiais atstumais nuo kreipiamojo kabelio tikslas – sumažinti vėžių susidarymo pavojų. Todėl rekomenduojame parinkto kuo platesnį koridorių.

Važiuodamas pagal kreipiamąjį kabelį robotas vejapjovė koreguoja koridorių. Integruotas automatinis mechanizmas leidžia robotui vejapjovėi keisti atstumą iki kabelio, atsižvelgiant į tai, kurioje darbo zonos vietoje jis nutiestas. Pvz., siauruose pravažiavimuose jis nustato siauresnį koridorių.



Daugelyje darbo zonų galima naudoti numatytuosius nustatymus. Sudėtingesnėms vejomis veikimą galima patobulinti rankiniu būdu nustatant tam tikrus nustatymus.

#### 3.17.3.1 Corridor width > Boundary (koridoriaus plotis > Kontūras)

Ribų koridoriaus plotis nurodomas intervalais nuo 1–9. Pirmasis intervalo skaičius reiškia trumpiausią atstumą iki kontūro kabelio, o antrasis – ilgiausią atstumą.

Atstumas, kuriuo nutolęs nuo kontūro kabelio robotas vejapjovė pjauna žolę, kinta priklausomai nuo darbo zonos išsidėstymo.

1. Slinkite horizontalią juostą, kad nurodytumėte norimą intervalą.

Numatytieji nustatymai yra 3–6.

#### 3.17.3.2 Corridor width > Guide (Koridoriaus plotis > Kreipiamasis kabelis)

Kreipiamojo koridoriaus plotis nustatomas automatiškai. Tik retais atvejais reikia atlikti rankinius nustatymus. Koridoriaus plotis gali būti nustatytas nuo 0 iki 9.

Jeigu kreipiamojo kabelio koridoriaus plotis nustatytas į 0, robotas vejapjovė apžergia kreipiamąjį kabelį. Tai reiškia, kad robotas vejapjovė važiuoja tiesiai virš kreipiamojo kabelio.

1. Naudodami klavišus su rodyklėmis, nurodykite norimą reikšmę.

Numatytasis nustatymas yra 9.

### 3.17.4 Išvažiavimo kampai

Paprastai robotas vejapjovė išvažiuoja iš įkrovimo stoties nuo 90° iki 270° kampu. Keičiant išvažiavimo kampus robotui vejapjovėi lengviau pasiekti darbo zonas.

#### 3.17.4.1 Exit angles > Sectors (Išvažiavimo kampai > Sektoriai)

Galima nustatyti 1 arba 2 roboto vejapjovės išvažiavimo kampus. Jei įkrovimo stotis pastatyta pravažiavime, galima naudoti 2 išvažiavimo kampus, pvz., 70° – 110° ir 250° – 290°.

Kai naudojami 2 kampai, reikia nurodyti, kaip dažnai robotas vejapjovė turi išvažiuoti iš įkrovimo stoties į 1-ą sektorių. Tai atliekama naudojant funkciją *Proportion* (proporcija) ir nurodant procentinę išraišką.

Pvz., 75 % reiškia, kad robotas veja į įkrovimo stoties į 1-ą sektorių išvažiuos 75 % laiko, o į 2-ą sektorių – 25 %.

1. Slinkite horizontalią juostą, kad nurodytumėte norimus sektorių kampus ir proporcijų procentines reikšmes.

### 3.17.5 Apsisukimo atstumas

Ši funkcija leidžia valdyti, kiek robotas veja į įkrovimo stoties prieš pradėdamas pjausti. Ši funkcija naudinga, jei įkrovimo stotis yra pastatyta pastogėje ar kitoje riboto ploto vietoje.

1. Slinkite horizontalią juostą, kad nurodytumėte norimą apsisukimo atstumą. Numatytasis nustatymas yra 60 cm / 24 col.

### 3.17.6 Drive past wire (išvažiuoti už kontūro kabelio)

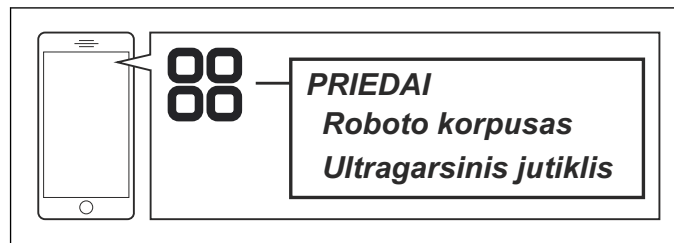
Prieš robotui veja į įkrovimo stotį ir apsisukant, jo priekis visada išlenda už kontūro kabelio tam tikru atstumu. Numatytasis atstumas yra 31 cm / 12 col., tačiau jei reikia, jį galima pakeisti. Galima pasirinkti skaičių nuo 20 cm iki 50 cm.

**Pasižymėkite:** Nurodytas atstumas yra tik apytikslė reikšmė ir turėtų būti laikoma tik orientacine. Tikslus atstumas, kuriuo robotas veja į įkrovimo stotį kerta kontūro kabelį, gali skirtis.

1. Slinkite horizontalią juostą, kad nurodytumėte, kiek kontūro kabelio turi pervažiuoti robotas veja į įkrovimo stotį.

## 3.18 Priedai

Šiame meniu galima atlikti ant roboto sumontuotų priedų nustatymus.



### 3.18.1 Roboto namelis

Jei pasirinkta ši parinktis, sumažėja roboto ir namelio dėvėjimasis, tačiau dėl jos gali būti nenupjaunama daugiau žolės aplink įkrovimo stotį.

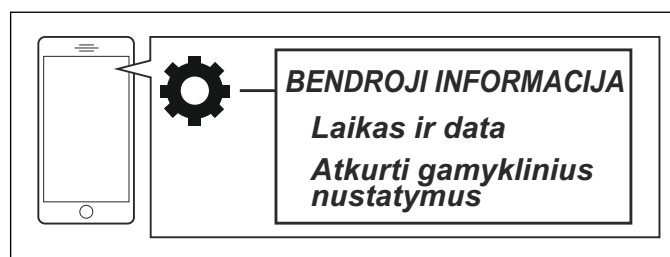
### 3.18.2 Ultrasonic (ultragarsinis jutiklis)

Ultragarsinis jutiklis montuojamas „Automower® 550“. Taip užtikrinama, kad robotas veja į įkrovimo stotį sumažins greitį prieš susidurdamas su kliūtimi. Šią funkciją galima išjungti, tai reiškia, kad robotas veja į įkrovimo stotį visada veiks lėtai.

## 3.19 Bendroji informacija

Ši funkcija naudojama nustatyti laiką ir datą arba atkurti numatytuosius nustatymus.

**Pasižymėkite:** Meniu *Bendra* pasiekiamas tik naudojant mažos aprėpties ryšį („Bluetooth“).



### 3.19.1 Laikas ir data

Naudojant šią funkciją galima rankiniu būdu nustatyti dabartinį laiką ir datą arba pasirinkti gauti ją iš mobiliojo įrenginio.

- **Set time (nustatyti laiką):** Bakstelėkite *Redaguoti*, tada įveskite tinkamą laiką, bakstelėkite *Gerai*.
- **Set date (nustatyti datą):** Bakstelėkite *Redaguoti*, tada įveskite tinkamą datą, bakstelėkite *Gerai*.

### 3.19.2 Atkurti gamyklinius nustatymus

Ši funkcija leidžia iš naujo nustatyti robotą veja į įkrovimo stotį nustatymus į numatytuosius gamyklinius.

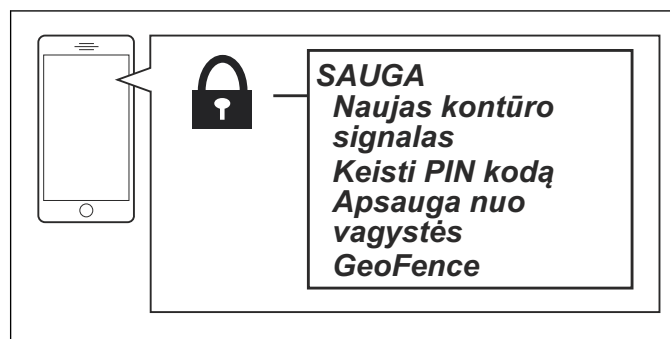
Tačiau šie nustatymai nekeičiami:

- Security level (saugumo lygis)
- PIN code
- Kontūro signalas
- Pranešimai
- Data ir laikas

1. Pasirinkite *Atkurti gamyklinius nustatymus*.
2. Patvirtinkite pasirinkdami *Atkurti*.

## 3.20 Security (sauga)

Pasirinkus šią funkciją galima keisti saugumo ir ryšio tarp robotą veja į įkrovimo stotį nustatymus.



### 3.20.1 Naujas kontūro signalas

Kontūro signalas parenkamas atsitiktinai ir sukuria unikalų ryšį tarp robotą veja į įkrovimo stotį ir įkrovimo stoties. Tik retais atvejais gali prireikti naujo signalo, pavyzdžiui, jeigu dvi gretimos instaliacijos naudoja labai panašius signalus.

1. Pastatykite automatinę veja į įkrovimo stotį įkrovimo stotyje.
2. Pasirinkite *Kurti naują kontūro signalą*.
3. Palaukite patvirtinimo, kad kontūro signalas sugeneruotas. Tai paprastai trunka apie 10 sekundžių.

### 3.20.2 Change PIN code (pakeisti PIN kodą)

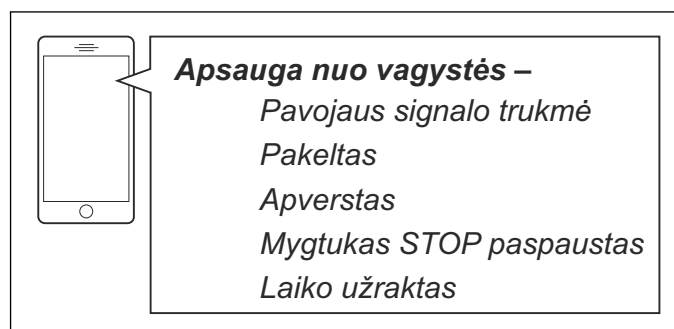
**Pasižymėkite:** Jeigu LED indikatorius ant roboto vejapjovės yra raudonas (klaida) arba žalias (pjauna žolę), PIN kodo pakeisti negalima.

1. Įveskite dabartinį PIN kodą.
2. Įveskite naują PIN kodą.
3. Patvirtinkite dar kartą įvesdami tą patį kodą.

Užsirašykite naują PIN kodą specialioje eilutėje, skyriuje Memo (Pastabos) . Žr. *Įvadas psl. 3*.

### 3.20.3 Apsauga nuo vagystės

Meniu *Apsauga nuo vagystės* galima nustatyti pavojaus signalo trukmę ir pavojaus signalo suaktyvinimo įvykius.



#### 3.20.3.1 Signalizacijos veikimo laikas

Galima nustatyti pavojaus signalo trukmę. Galima nustatyti nuo 1 iki 10 minučių.

#### 3.20.3.2 Pakeltas

Ijungus pavojaus signalą *Pakeltas*, robotas vejapjovė reaguoja į pakėlimo jutiklių pokyčius ir įjungiamas pavojaus signalas.

#### 3.20.3.3 Apverstas

Ijungus pavojaus signalą *Apverstas*, robotas vejapjovė reaguoja į pakėlimo jutiklių pokyčius ir įjungiamas pavojaus signalas.

#### 3.20.3.4 Paspaustas STOP mygtukas

Ijungus pavojaus signalą *Paspaustas STOP mygtukas*, pavojaus signalas įjungiamas kam nors paspaudus mygtuką **STOP**. Norėdamas išvengti pavojaus signalo, operatorius turi būti netoliese (naudoti „Bluetooth“ ryšį).

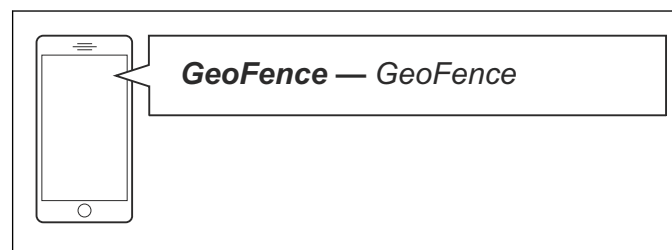
**Pasižymėkite:** Kai suaktyvinamas pavojaus signalas, reikia būti netoli roboto vejapjovės ir išjungti pavojaus signalą programėlėje įvedant PIN kodą (galima tik naudojant nedidelės aprėpties „Bluetooth“ ryšį).

#### 3.20.3.5 Laiko užraktas

Galima nustatyti laiko užraktą, kad nurodytumėte, kiek dienų praeis, kol reikės įvesti PIN kodą. Tai reiškia, kad roboto vejapjovės nebus galima valdyti prieš tai neįvedus teisingo PIN kodo. Praėjus nustatytam laikui robotas vejapjovė toliau įprastai pjaus žolę, tačiau prie įvedant naujas komandas ar nustatymus bus būtina įvesti PIN kodą. Įvedus PIN kodą galima toliau naudoti robotą vejapjovę. Galima nustatyti nuo 1 iki 100 dienų, o numatytasis nustatymas yra 30 dienų.

### 3.20.4 GeoFence

Naudojant „GeoFence“ funkciją galima stebėti roboto vejapjovės judėjimą, pvz., įvykus vagystei.

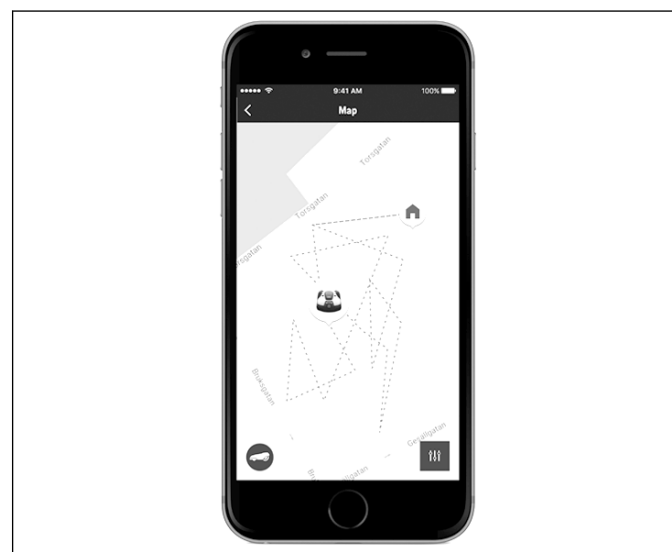


Prieš naudojant „GeoFence“, būtina nustatyti jo pradinę buvimo vietą. Tai atliekama pirmojo paleidimo veiksmų sekos metu arba meniu *Sauga*.

**Pasižymėkite:** Pradinę buvimo vietą „GeoFence“ galima nustatyti tik naudojant mažos aprėpties ryšį („Bluetooth“).

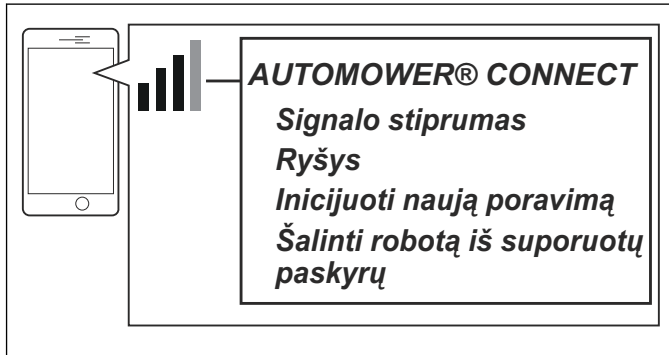
**Pasižymėkite:** Robotas vejapjovė privalo turėti prieigą prie GPS palydovų, kad galėtų nustatyti padėtį pagal GPS. Jeigu įkrovimo stotis įrengta roboto namelyje, po stogu ar dideliu medžiu, pabandykite perkelti robotą vejapjovę ant pievos. Tada dar kartą pabandykite nustatyti „GeoFence“.

1. Pasirinkite *Nustatymai > Sauga > GeoFence* programėlėje „Automower® Connect“.
  2. Įjunkite „GeoFence“ bakstelėdami juostą **įjungti / išjungti**.
  3. Išsaugokite „GeoFence“ nustatymą.
- „GeoFence“ spindulys yra 500 m.



Padedant robotą vejapjovę į saugyklą ilgesniam laikui, pavyzdžiui, žiemai, „Husqvarna“ rekomenduoja išjungti **pagrindinį jungiklį**. Jei yra suaktyvinta „GeoFence“ funkcija, išjungiant robotą vejapjovę reikės įvesti PIN kodą. Išjungus pagrindinį jungiklį, funkcija toliau veiks dar 12 valandų. Paskui nebebus įmanoma susisiekti su robotu vejapjovė ir funkcija „GeoFence“ išsijungs.

### 3.21 Automower® Connect



Galima įjungti / išjungti roboto vežąjovės „Automower® Connect“ modulį.

---

**Pasižymėkite:** Meniu „*Automower® Connect*“ pasiekiamas tik naudojant mažos aprėpties ryšį („Bluetooth“).

---

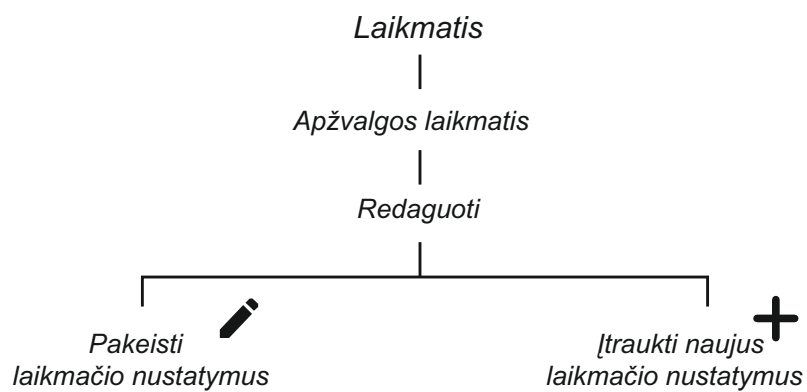
Įjungus „Automower® Connect“ modulį simboliškai rodomas prijungto modulio signalo stiprumas. Šiame meniu taip pat galima pašalinti robotą vežąjovę iš visu sujungtų paskyrų arba pradėti naują sujungimą.

---

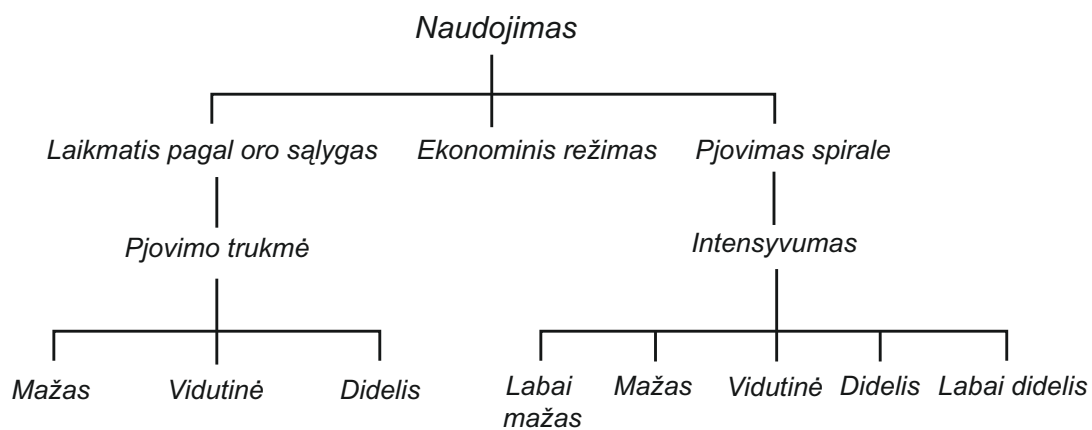
**Pasižymėkite:** Išjungus „Automower® Connect“ modulį jis tampa neaktyvus ir visos su robotu vežąjovėje sujungtos paskyros praranda su juo ryšį.

---

### 3.22 Nustatymų struktūros apžvalga (1)

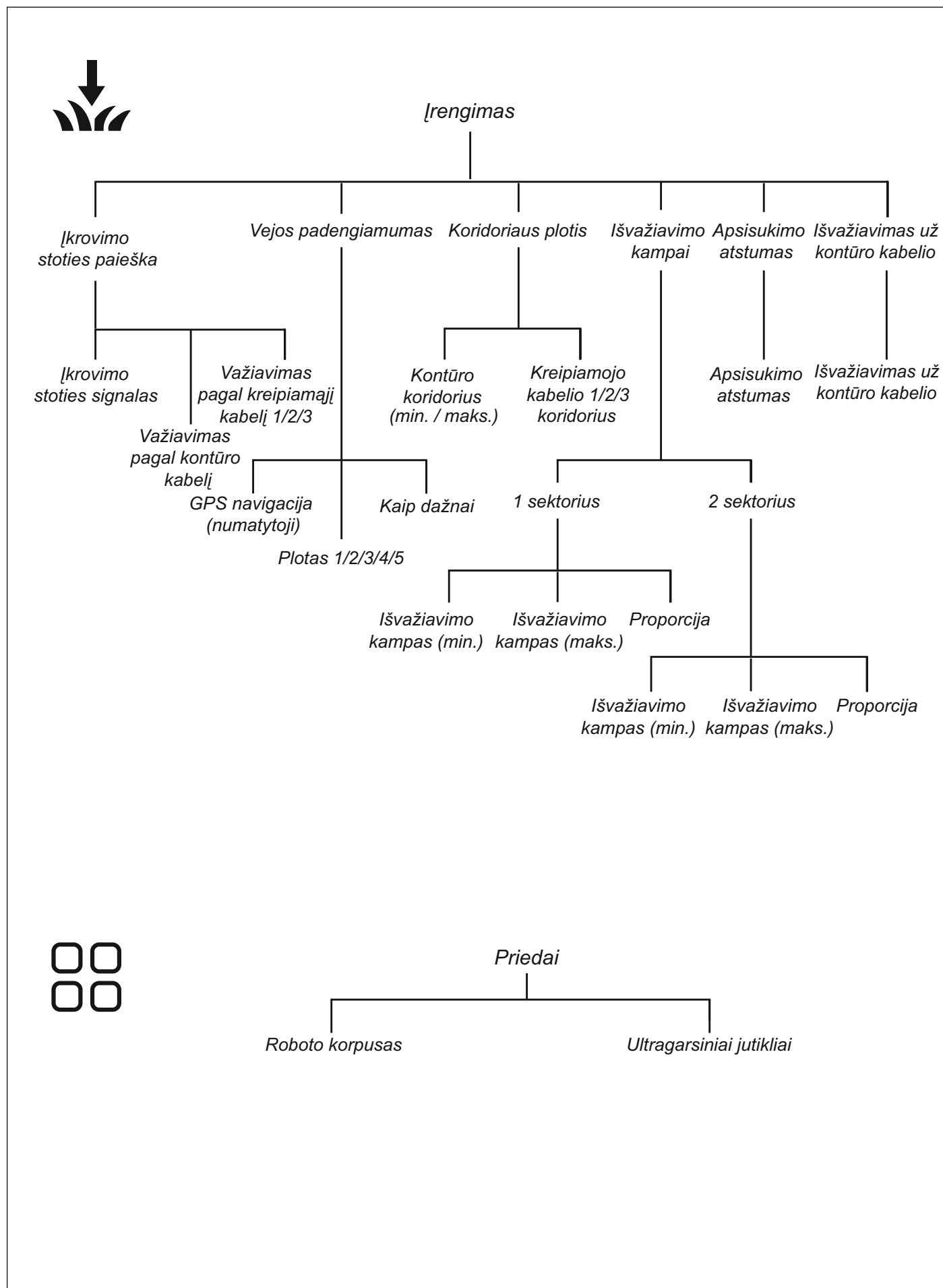


*Pjovimo aukštis*  
|  
*Pjovimo aukštis*

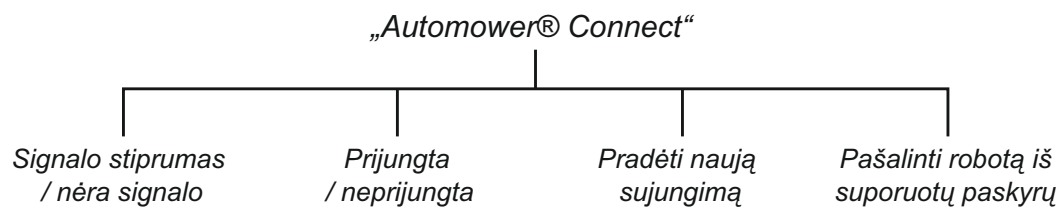
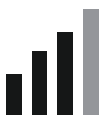
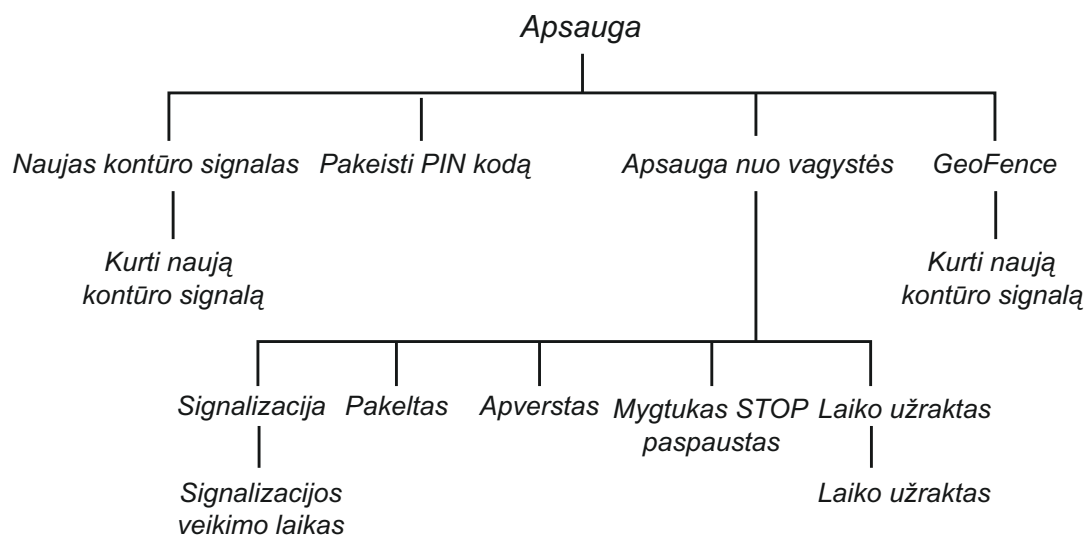
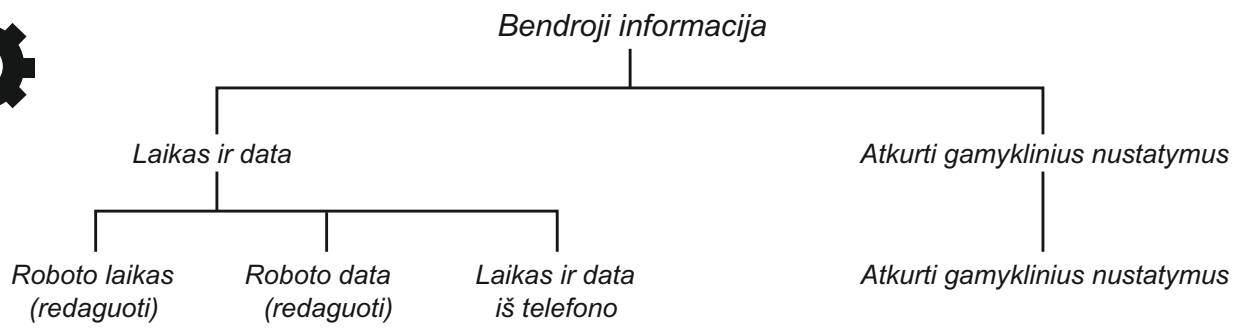
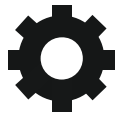




### 3.23 Nustatymų struktūros apžvalga (2)



### 3.24 Nustatymų struktūros apžvalga (3) (tik naudojant „Bluetooth“ mažos aprėpties ryšį)



### 3.25 Pranešimai

Šiame meniu galima perskaityti ankstesnius klaidų ir informacinius pranešimus. Patarimai padės pagal klaidų pranešimus nustatyti gedimą.

**Pasižymėkite:** Meniu *Pranešimai* pasiekiamas tik naudojant mažos aprėpties ryšį „Bluetooth“.

Jeigu kaip nors sutrikdomas roboto vejąplovės veikimas, pvz., jis užstringa arba išsenka akumuliatorius, išsaugomas su trikdžiu susijęs pranešimas ir jo laikas.

Jei tas pats pranešimas kartojasi kelis kartus, tai gali rodyti, kad reikalingas instaliacijos ar roboto vejąplovės reguliavimas. Žr. *Fault messages (klaidų pranešimai) psl. 45* arba *Informaciniai pranešimai psl. 48*.

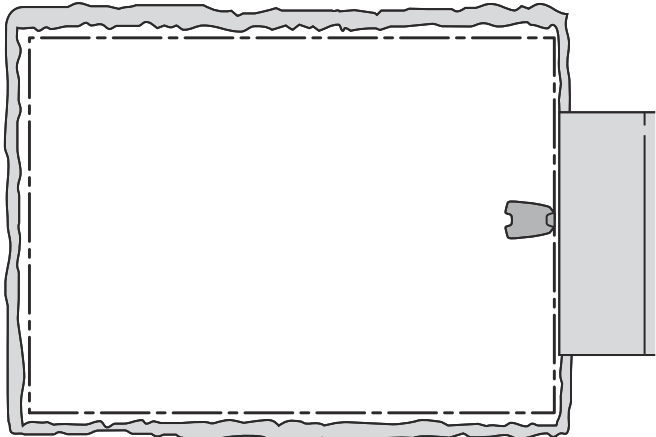
### 3.27 Kiemo išdėstymo pavyzdžiai

Skirtingiems išdėstymams reikia skirtingų nustatymų. Roboto vejąplovės nustatymų parinkimas pagal vejos formą padeda robotui vejąplovei pasiekti visas vietas ir užtikrina, kad žolė būtų pjaunama idealiai. Toliau pateikta daug išdėstymo pavyzdžių ir pasiūlymų, kokias instaliacijas ir nustatymus pasirinkti.

Šiame pavyzdyje pateikti rekomenduojami laikmačio nustatymai tinka Automower® 520, nebent nurodyta kitaip. Daugiau pagalbos, susijusios su instaliacija, ieškokite [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com).

**Pasižymėkite:** Roboto vejąplovės numatytieji nustatymai buvo parinkti darbui atlikti kuo įvairesniuose soduose. Nustatymus reikės koreguoti tik esant specialioms instaliacijos reikalavimams.

#### 3.27.1 Atviras ir lygus plotas

|                                     |                                                                                                                                                                                                                                                                                  |                                                                                      |
|-------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------|
| Plotas                              | 500 m <sup>2</sup>                                                                                                                                                                                                                                                               |  |
| Laikmatis                           | 07:00-14:30<br>Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis                                                                                                                                                                                               |                                                                                      |
| Lawn coverage (vejos padengiamumas) | Navigacija naudojantis GPS                                                                                                                                                                                                                                                       |                                                                                      |
| Įkrovimo stoties paieška            | Numatytieji nustatymai                                                                                                                                                                                                                                                           |                                                                                      |
| Pastabos                            | Laikmatis turi būti naudojamas, kai Jūs nenorite, kad Jūsų veja atrodytų kaip išmindžiota, kai plotas yra gero-kai mažesnis už maksimalų roboto vejąplovės pajėgumą.<br><br>Kadangi plotas yra atviras ir nesudėtingas, kreipiamasis kabelis šioje instaliacijoje nereikalingas. |                                                                                      |

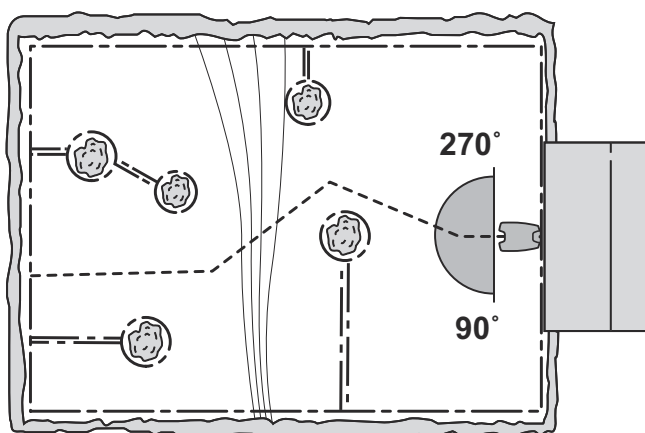
### 3.26 Mano robotai

Pasirinkus *Mano robotai* galima valdyti visus robotus vejąplovės, sujungtus su jūsų paskyra, ir įtraukti naujus robotus. Jeigu yra keli sujungti robotai vejąplovės, vieną iš jų galima pasirinkti kaip *dabartinį robotą*.

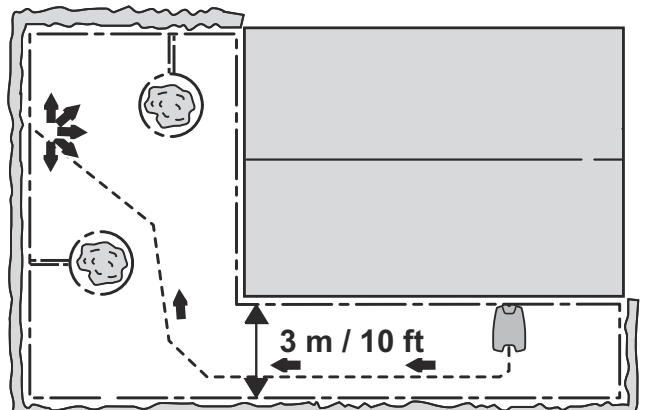
Norėdami sujungti naują robotą vejąplovę su „Automower® Connect“ programėle:

1. Pasirinkite pliuso simbolį (+).
2. Pasirinkite modelį.
3. Vykdykite „Automower® Connect“ programėlėje pateiktus nurodymus, kad baigtumėte sujungimą.

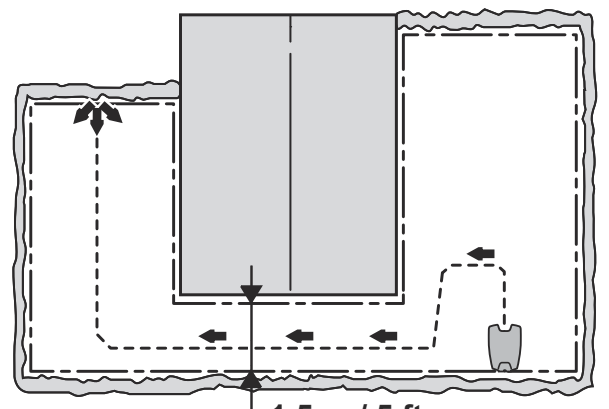
### 3.27.2 Salų skaičius ir 35 % nuolydis

|                                     |                                                                                                                                                                                                                                         |                                                                                    |
|-------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------|
| Plotas                              | 1 000 m <sup>2</sup>                                                                                                                                                                                                                    |  |
| Laikmatis                           | 07:00-22:30<br>Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis                                                                                                                                                      |                                                                                    |
| Lawn coverage (vejos padengiamumas) | Navigacija naudojantis GPS                                                                                                                                                                                                              |                                                                                    |
| Įkrovimo stoties paieška            | Numatytieji nustatymai                                                                                                                                                                                                                  |                                                                                    |
| Pastabos                            | Padėkite įkrovimo stotį žemesnėje darbo zonos dalyje. Gido kabelį klokite kampu ant stataus nuolydžio. Įsitinkite, kad kreipiamasis kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20</i> |                                                                                    |

### 3.27.3 „L“ formos sodas su keliomis atskirtomis vietomis ir įkrovimo stotimis įrengta siaurojoje zonoje.

|                                     |                                                                                                                            |                                                                                     |
|-------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|
| Plotas                              | 1500 m <sup>2</sup>                                                                                                        |  |
| Laikmatis                           | 00:00-23:00<br>Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis                                         |                                                                                     |
| Lawn coverage (vejos padengiamumas) | Navigacija naudojantis GPS                                                                                                 |                                                                                     |
| Įkrovimo stoties paieška            | Numatytieji nustatymai                                                                                                     |                                                                                     |
| Pastabos                            | Įsitinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20</i> . |                                                                                     |

### 3.27.4 „U“ formos sodas, sujungtas siauru pravažiuoju

|                          |                                                                                                                                                                                                                                                                                         |                                                                                      |
|--------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------|
| Plotas                   | 2200 m <sup>2</sup>                                                                                                                                                                                                                                                                     |  |
| Laikmatis                | 00:00-24:00<br>Nuo pirmadienio iki sekmadienio                                                                                                                                                                                                                                          |                                                                                      |
| Vejos padengiamumas      | Navigacija naudojantis GPS                                                                                                                                                                                                                                                              |                                                                                      |
| Įkrovimo stoties paieška | Numatytieji nustatymai                                                                                                                                                                                                                                                                  |                                                                                      |
| Pastabos                 | Kreipiamasis kabelis turi būti nutiestas palei siaurąją zoną siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė lengvai nustatytų kairiąją darbo zonos pusę. Įsitinkite, kad kreipiamasis kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20</i> . |                                                                                      |

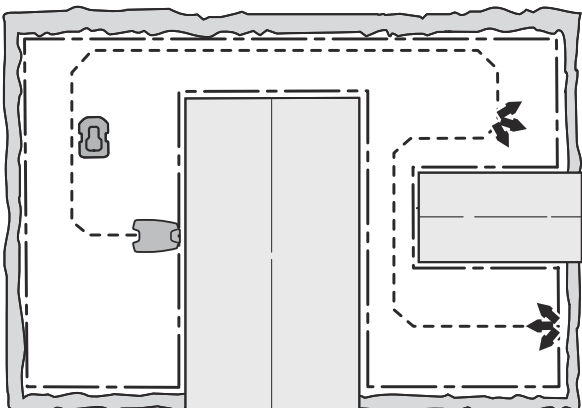
### 3.27.5 Nesimetrinė darbo zona su siauru pravažiu ir atskiromis vietomis

|                                     |                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     |
|-------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Plotas                              | 1 500 m <sup>2</sup>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                |
| Laikmatis                           | 00:00-23:00<br><br>Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis                                                                                                                                                                                                                                              |
| Lawn coverage (vejos padengiamumas) | Navigacija naudojantis GPS                                                                                                                                                                                                                                                                                                          |
| Įkrovimo stoties paieška            | Numatytieji nustatymai                                                                                                                                                                                                                                                                                                              |
| Pastabos                            | Kreipiamasis kabelis turi būti nutiestas palei siaurą pravažiavimą siekiant užtikrinti, kad robotas vežapjovė galėtų lengvai nustatyti įkrovimo stoties vietą iš dešinėsios darbo zonos pusės. Įsitikinkite, kad kreipiamasis kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20</i> . |

The diagram illustrates a lawn area with a narrow passage. A dashed line indicates the path of the robot. A solid line shows the boundary of the lawn. A rectangular area represents the charging station. A dimension line indicates a width of 2 m / 7 ft at the narrowest point of the passage. Arrows indicate the direction of travel along the path.

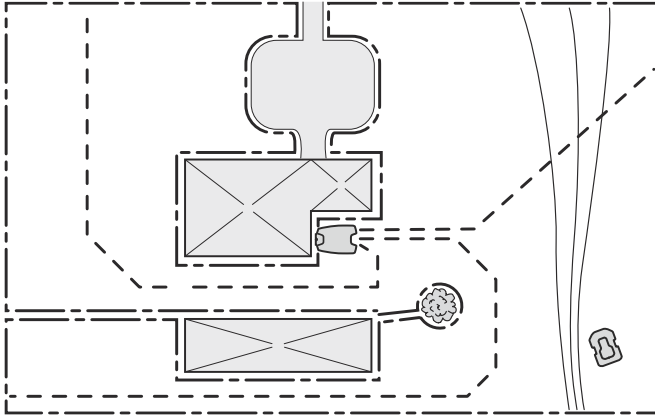
### 3.27.6 Trys darbo zonos, sujungtos dviem siaurais pravažiais

|                                        |                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  |
|----------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Plotas                                 | 1000 m <sup>2</sup>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                              |
| Laikmatis                              | 07:00-22:30<br><br>Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis                                                                                                                                                                                                                                                           |
| Lawn coverage<br>(vejos padengiamumas) | Navigacija naudojantis GPS                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
| Įkrovimo stoties paieška               | Numatytieji nustatymai                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           |
| Pastabos                               | <p>Kreipiamasis kabelis turi būti nutiestas palei siaurą pravažiuoimą siekiant užtikrinti, kad robotas vežapjovė galėtų lengvai nustatyti įkrovimo stoties vietą iš dešinėsios darbo zonos pusės.</p> <p>Įsitikinkite, kad kreipiamasis kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20</i>.</p> |



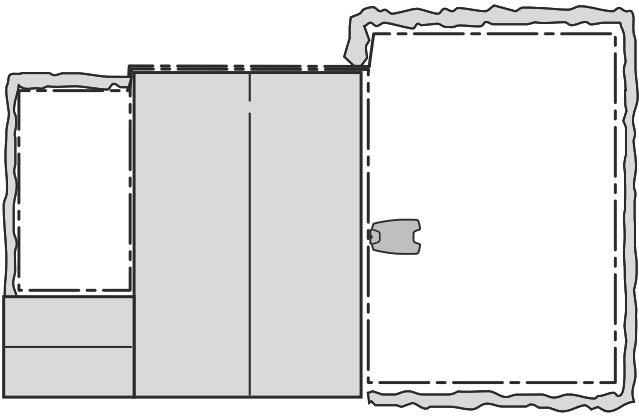


### 3.27.7 Didelis ir sudėtingas plotas su 3 kreipiamaisiais kabeliais

|                          |                                                                                                                                                                                                                                          |                                                                                    |
|--------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------|
| Plotas                   | 4000 m <sup>2</sup><br>Skirta „Automower® 550“                                                                                                                                                                                           |  |
| Laikmatis                | 04:00-23:30<br>Nuo pirmadienio iki sekmadienio                                                                                                                                                                                           |                                                                                    |
| Vejos padengiamumas      | Navigacija naudojantis GPS                                                                                                                                                                                                               |                                                                                    |
| Įkrovimo stoties paieška | Numatytieji nustatymai                                                                                                                                                                                                                   |                                                                                    |
| Pastabos                 | Kadangi instaliacijai reikalingi 3 kreipiamieji kabeliai, ši darbo zona netinkama „Automower® 520“. Įsitikinkite, kad kreipiamasis kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20</i> . |                                                                                    |

### 3.27.8 Antrinė zona

|                                        |                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                      |
|----------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Plotas                                 | 1000 + 300 m <sup>2</sup>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            |
| Laikmatis                              | 07:00-22:30<br>Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis, šeštadienis                                                                                                                                                                                                                                                                   |
| Lawn coverage<br>(vejos padengiamumas) | Navigacija naudojantis GPS                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           |
| Įkrovimo stoties paieška               | Numatytieji nustatymai                                                                                                                                                                                                                                                                                                                               |
| Pastabos                               | <p>Antrinis plotas pjaunamas naudojant režimą <i>Antrinis plotas</i>, trečiadienį ir sekmadienį.</p> <p>Kadangi plotas yra atviras ir nesudėtingas, kreipiamasis kabelis šioje instaliacijoje nereikalingas. Įsitikinkite, kad kreipiamasis kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20</i>.</p> |



## 4 Naudojimas

### 4.1 Pagrindinis jungiklis



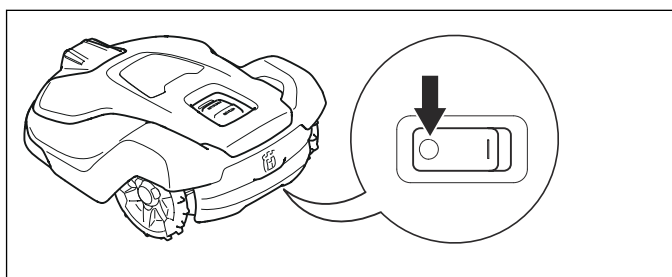
**PERSPĖJIMAS:** Prieš paleidžiant robotą vejapjovę atidžiai perskaitykite saugos nurodymus.



**PERSPĖJIMAS:** Saugokite rankas bei kojas ir neikiškite jų prie besisukančių peilių. Kai variklis veikia, niekuomet neikiškite arti įrenginio ar po juo rankų ar kojų.



**PERSPĖJIMAS:** Niekada nenaudokite roboto vejapjovės, kai pjovimo teritorijoje yra žmonių, ypač – vaikų ar gyvūnų.



- Norėdami paleisti robotą vejapjovę, **pagrindinį jungiklį** pasukite į **1** padėtį.
- Nustatykite **pagrindinį jungiklį** į **0** padėtį, kai robotas vejapjovę nenaudojamas arba, kai atliekami tikrinimo ar tvarkymo darbai.

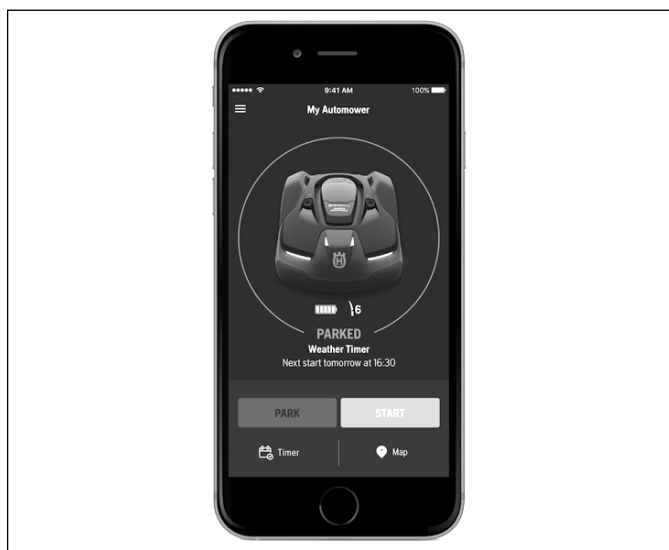
Kai pagrindinis jungiklis nustatytas į **0** padėtį, roboto vejapjovės variklio paleisti negalima.

### 4.2 Pradžia

1. **Pagrindinį jungiklį** pasukite į **1** padėtį.
2. Paleiskite „Automower® Connect“ programėlę.
3. Pasirinkite *Statistiniai duomenys*.
4. Programėlėje pasirinkite *Pradėti*.

Jeigu robotas vejapjovę laikomas įkrovimo stotyje, jis išvažiuos iš įkrovimo stoties tik tada, kai baterija bus visiškai įkrauta ir jei roboto laikmatis bus nustatytas taip, kad leistų jam dirbti.

**Pasižymėkite:** Įsitikinkite, kad ant roboto vejapjovės esantis **START** mygtukas yra reikiamoje padėtyje. Robotas vejapjovę nepaleidžiamas, jeigu suaktyvintas mygtukas **STOP**.



### 4.3 Darbo režimo – paleidimas

Pasirinkus *Start* galima rinktis šias operacijas:

- Pagrindinis plotas
- Nepaisyti laikmačio
- Papildomas plotas

#### 4.3.1 „Main area“ (pagrindinė zona)

*Main area* (pagrindinė zona) yra įprastinis veikimo režimas, kai robotas vejapjovę automatiškai pjauna žolę ir automatiškai įkrauna bateriją.

1. Atidarykite „Automower® Connect“.
2. Pagrindiniame meniu pasirinkite *Statistiniai duomenys*.
3. Pasirinkite *Pradėti*.
4. Pasirinkite *Veikti pagrindinėje zonoje*, kad būtų paleistas robotas vejapjovę.

#### 4.3.2 Nepaisyti laikmačio

Pasirinkus *Override timer* (nepaisyti laikmačio) galima laikinai nepaisyti nustatytą laikmačio nustatymų.

1. Pagrindiniame meniu pasirinkite *Statistiniai duomenys*.
2. Pasirinkite *Pradėti*.
3. Slinkite horizontalią juostą *Nepaisyti laikmačio*, kad nustatytumėte tinkamą nepaisymo trukmę. Laikmačio nepaisyti galima iki 7 dienų.
4. Pasirinkite tinkamą nepaisymo laiką.

#### 4.3.3 Antrinis plotas

Daugiau informacijos apie antrinį plotą žr. *Papildomi plotai psl. 17*. Jei pasirinktas *Antrinis plotas*, robotas vejapjovę veikia nustatytą laikotarpį arba kol išsenka akumuliatorius.

Jei robotas vejapjovę kraunasi kai įjungtas darbo režimas *Antrinė zona*, robotas vejapjovę visiškai įsikrauna ir, išvažiuavęs iš įkrovimo stoties apie 50 cm / 20 col., sustoja. Tai reiškia, kad robotas įsikrovė ir gali pradėti darbą.

1. Pagrindiniame meniu pasirinkite *Statistiniai duomenys*.

2. Pasirinkite tinkamą laikotarpį arba pjauti, kol išseks akumulatorius.

**Pasižymėkite:** Jeigu po įkrovimo turi būti pjaunama pagrindinė darbo zona, rekomenduojama pasirinkti darbo režimą *Veikti pagrindinėje zonoje* prieš pastatant robotą vejapjovę į įkrovimo stotį.

## 4.4 Darbo režimo – stovėjimas

Pasirinkus *Parkuoti* galima pasirinkti šias operacijas.

- Stovėti iki kito pranešimo
- Kitas pjovimas pagal laikmatį
- Stovėjimo trukmė

### 4.4.1 Stovėti iki kito pranešimo

Pasirinkus *Stovėti iki kito pranešimo*, robotas vejapjovę lieka įkrovimo stotyje, kol pasirenkama *Pradėti*.

1. Pagrindiniame meniu pasirinkite *Statistiniai duomenys*.
2. Pasirinkite *Parkavimas*.
3. Pasirinkite *Iki tolesnio pranešimo*.

### 4.4.2 Kitas pjovimas pagal laikmatį

Robotas vejapjovę lieka įkrovimo stotyje, kol kitas laikmačio nustatymas leis pradėti darbą. Šis režimas tinka tada, kai norima nutraukti vykstantį pjovimo ciklą ir leisti robotui vejapjovei likti įkrovimo stotyje tol, kol nurodys veikti tolesnis laikmačio nustatymas.

1. Pagrindiniame meniu pasirinkite *Statistiniai duomenys*.
2. Pasirinkite *Parkavimas*.
3. Pasirinkite *Kitas pjovimas pagal laikmatį*.

### 4.4.3 Stovėjimo trukmė

Meniu *Parkavimas* galima pasirinkti stovėjimo trukmę. Robotas vejapjovę lieka įkrovimo stotyje pasirinktą stovėjimo trukmę, tada automatiškai grįžta prie įprasto veikimo. Šis veikimo pasirinkimas tinkamas tada, kai reikia pristabdyti veikimą nežinomam laikotarpiui. Taip pat galima pristabdyti trumpam laikotarpiui, pvz., laistant veją. Galima naudoti ir ilgesniam laikotarpiui, pvz., kai žolė per trumpa ir ją reikia paauginti kelias dienas.

Pasibaigus pasirinktai trukmei robotas vejapjovę vadovaujasi įprastais laikmačio nustatymais.

1. Pagrindiniame meniu pasirinkite *Statistiniai duomenys*.
2. Pasirinkite *Parkavimas*.
3. Slinkite horizontalią juostą *Stovėjimo trukmė*, kad nustatytumėte tinkamą trukmę. Laikmačio nepaisyti galima iki 7 dienų.
4. Pasirinkite tinkamą stovėjimo trukmę.

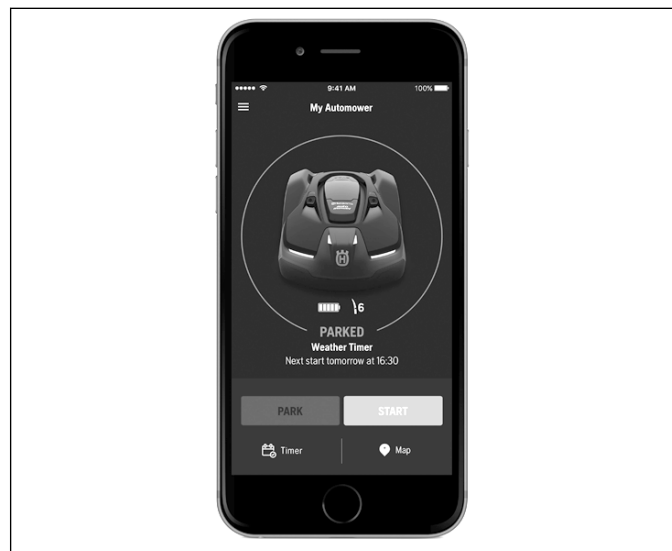
### 4.4.4 Įkrovimo stoties parkavimo mygtukas

Įkrovimo stoties mygtukas **PARK** yra skirtas „Automower® 520“ ir „Automower® 550“. Jis naudojamas atšaukti vejos pjovimo robotą atgal į įkrovimo stotį. Mygtukas *Parkavimas* „Automower® Connect“ programėlėje atlieka tą pačią funkciją. Įkrovimo stoties **PARK** mygtukas naudingas, kai robotas

vejapjovę dirba didelėje darbo zonoje ir operatorius neturi prieigos prie „Automower® Connect“ programėlės.

Paspaudus **PARK** mygtuką šviečia jo LED indikatorius. Šviesos diodas užgesa, kai robotas sustoja įkrovimo stotyje.

Robotas vejapjovę lieka stovėti įkrovimo stotyje, kol suaktyvinama *Pradėti* programėlėje „Automower® Connect“.

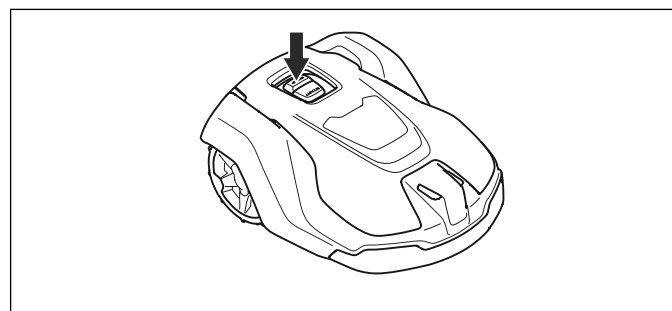


## 4.4.5 Darbo režimas – stovėjimas

Pasirinkus *Pristabdyti* programėlėje „Automower® Connect“, robotui vejapjovei siunčiama komanda baigti dabartinę veiklą ir sustoti. Robotas vejapjovę pristabdomas tol, kol programėlėje pasirenkama *Parkavimas* arba *Pradėti*.

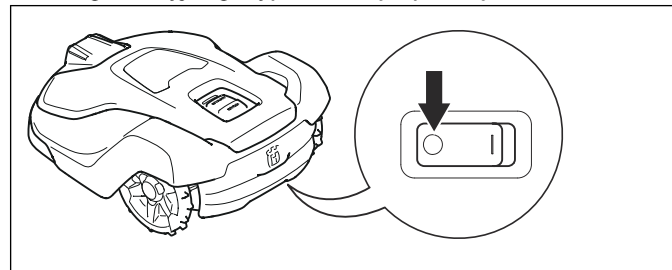
## 4.5 Stabdyti

1. Paspauskite **STOP** mygtuką ant roboto vejapjovės. Sustoja robotas vejapjovę ir peilių variklis.



## 4.6 Išjungta

1. Paspauskite **STOP** mygtuką ant roboto vejapjovės.
2. **Pagrindinį jungiklį** pasukite į 0 padėtį.





**PERSPĖJIMAS:** Visada robotą vejapjovę išjunkite pagrindiniu jungikliu, jeigu reikia jį techniškai prižiūrėti arba išvežti iš darbo zonos.

#### 4.7 Išsikrovusios baterijos įkrovimas

Jeigu Husqvarna robotas vejapjovė naujas arba ilgesnį laiką nebuvo įkraunamas, jo baterija bus tuščia ir ją reikia įkrauti prieš pradedant darbą.



**PERSPĖJIMAS:** Robotą vejapjovę įkraukite tik tam skirtoje įkrovimo stotyje. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis.

Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

1. **Pagrindinį jungiklį** pasukite į 1 padėtį.
2. Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje. Stumkite robotą vejapjovę kaip įmanoma toliau, kad užtikrintumėte gerą kontaktą su įkrovimo stotimi. Patikrinkite kontaktus ir įkrovimo juosteles *Gaminio apžvalga psl. 6*
3. „Automower® Connect“ programėlės statistinių duomenų srityje rodoma, kad vykdomas krovimas.

#### 4.8 Slope control (šlaito kontrolė)

Kad šlaitų veja mažiau dėvėtųsi palei kontūro kabelį, robotas vejapjovė nejuda atbulas leisdamasis šlaitu. Dėl to artėdamas lik kontūro kabelio ji atšoka arba apsisuka.

## 5 Techninės priežiūros darbas

### 5.1 Įvadas – priežiūra

Tam, kad robotas veiktų patikimai ir būtų ilgesnė jo eksploatacijos trukmė: reguliariai tikrinkite ir valykite robotą vejamąją ir, jei reikia, keiskite susidėvėjusias dalis. Visus priežiūros ir remonto darbus būtina atlikti atsižvelgiant į Husqvarna instrukcijas. Žr. *Garantijos sąlygos psl. 59*.

Pradėjus naudoti robotą vejamąją, jo pjovimo diską ir peilius reikia tikrinti kartą per savaitę. Jei per šį periodą nusidėvėjimas buvo mažas, apžiūrų intervalą galite pailginti.

Svarbu, kad peilių diskas suktųsi lengvai. Peilių kraštai turi būti nepažeisti. Peilių eksploataavimo trukmė labai įvairi ir priklauso nuo įvairių veiksnių, pavyzdžiui:

- Darbo trukmės ir darbo zonos dydžio.
- Žolės tipo ir sezoninio augimo.
- Dirvožemio, smėlio ir trąšų naudojimo.
- Nuo to, ar vejoje yra įvairių daiktų, pavyzdžiui, kankorėžių, vėjo nulaužtų šakų, žaislų, įrankių, akmenų, šaknų ir t. t.

Palankiomis sąlygomis naudojimo trukmė yra 2–5 savaitės. Kaip keisti peilius žr. *Peilių keitimas psl. 43*.



**PERSPĖJIMAS:** Mūvėkite apsaugines pirštines.

**Pasižymėkite:** Dirbant atšipusiais peiliais prastėja pjovimo rezultatai. Žolė nupjaunama ne taip lygiai, pjovimui reikia daugiau energijos, todėl robotas vejamąją negali nupjauti tokių didelių plotų.

### 5.2 Roboto vejamąją valymas

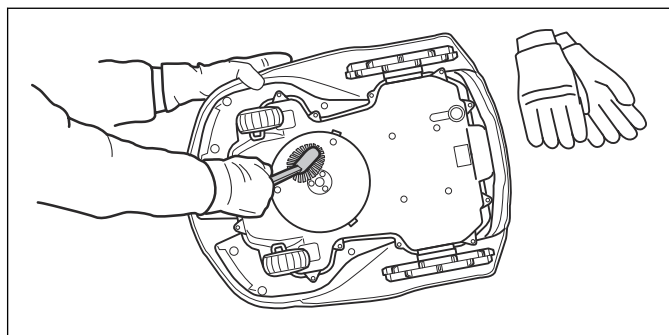
Svarbu, kad robotas vejamąją būtų švarus. Jeigu į roboto vejamąją ratus įsivelia daug žolės, jis taip pat sunkiau užvažiuoja į šlaitą. Rekomenduojame valyti šepečiu.



**PASTABA:** Niekada roboto vejamąją neplaukite aukšto slėgio plovimo įrenginiu. Niekada nevalykite tirpikliais.

#### 5.2.1 Važiuklė ir peilių diskas

1. Pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.
2. Paverskite robotą vejamąją ant šono.
3. Išvalykite pjovimo diską ir važiuoklę pvz., indų šepečiu. Tuo pačiu patikrinkite, ar pjovimo diskas nekliūna už pėdų apsaugos. Taip pat patikrinkite, ar peiliai nepažeisti ir gali laisvai suktis. Jei ilgi žolės stiebai patenka į vidų, jie gali trukdyti peilių diskui. Net mažas stabdymas lemia didesnes energijos sąnaudas ir blogiausia, kad neleidžia robotui vejamąjį pajuti didesnę vejamąją.



#### 5.2.2 Važiuklė

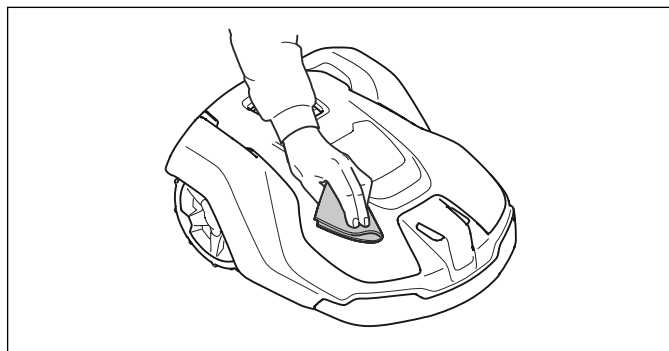
Nuvalykite apatinę važiuoklės dalį. Nuvalykite šepečiu arba drėgna šluoste.

#### 5.2.3 Ratai

Nuvalykite aplink priekinius ir galinius ratus. Žolė ratuose gali paveikti tai, kaip robotas dirbs šlaituose.

#### 5.2.4 Korpusas

Korpusą valykite drėgna, minkšta kempine arba šluoste. Jei korpusas labai purvinas, panaudokite muilo tirpalą arba plovimo skystį.



#### 5.2.5 Įkrovimo stotis

Reguliariai valykite įkrovimo stotį nuo žolės, lapų, šakelių ir kitų objektų, kurie gali sutrukdyti vejamąjį prisijungti prie įkrovimo stoties.

### 5.3 Peilių keitimas



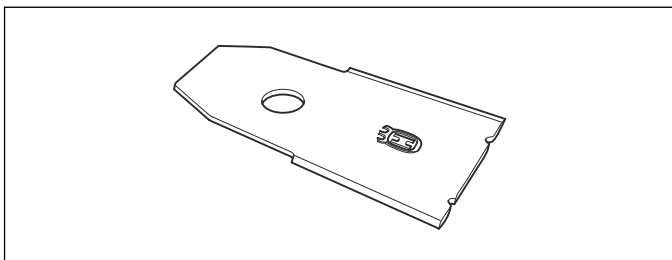
**PERSPĖJIMAS:** Naudokite tik tinkamo tipo peilius ir varžtus. „Husqvarna“ garantuoja saugumą tik naudojant originalius peilius. Jei keisite tik peilius, o varžtus naudosite tuos pačius, pjaunant varžtai gali susidėvėti ir nutrūkti. Peiliai tada gali būti išsviesti iš po korpuso ir rimtai sužeisti.

Saugumo sumetimais nedelsdami pakeiskite susidėvėjusias arba pažeistas vejamąją detales. Siekiant geriausių pjovimo rezultatų ir mažų energijos sąnaudų, roboto peilius reikia reguliariai keisti, net jei jie yra sveiki.

Robote vejamąjį yra 3 peiliai, kurie yra prisukti prie peilių disko. Visi 3 peiliai ir varžtai turi būti keičiami vienu metu, kad pjovimo sistema būtų subalansuota.

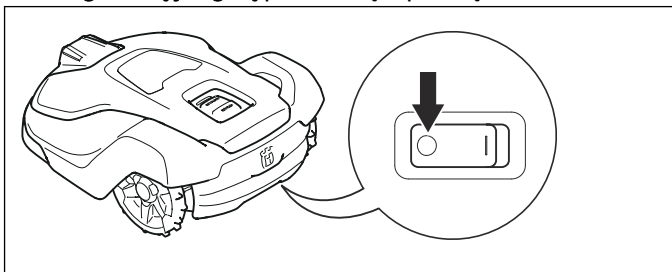


Naudokite Husqvarna originalius peilius su H ir karūnos logotipu, žr. *Garantijos sąlygos psl. 59*.

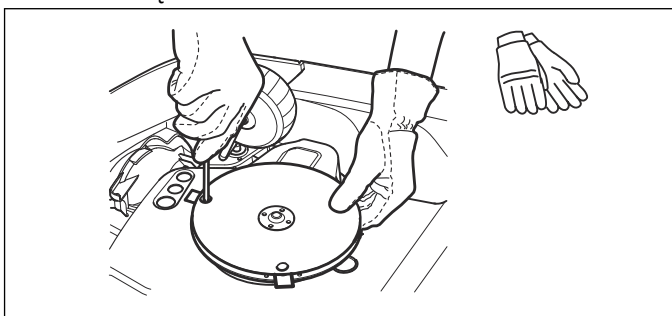


### 5.3.1 Norėdami pakeisti peilius

1. Pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.



2. Apverskite robotą vejapjovę. Padėkite robotą vejapjovę ant minkšto ir švaraus paviršiaus, kad nesubraižytumėte korpuso ir dangčio.
3. Pasukite slydimo plokštę taip, kad jos kiaurymės sutaptų su peilių varžtais.
4. Išsukite 3 varžtus. Naudokite paprastą arba kryžminį atsuktuvą.



5. Nuimkite kiekvieną peilį ir varžtą.
6. Priveržkite naujus peilius ir varžtus.
7. Patikrinkite, ar peiliai gali laisvai sukis.

### 5.4 Akumulatorius

Baterijos prižiūrėti nereikia, tačiau jos eksploatavimo trukmė ribota ir siekia 2–4 metus.



**PERSPĖJIMAS:** Robotą vejapjovę įkraukite tik tam skirtoje įkrovimo stotyje. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.



**PERSPĖJIMAS:** Naudokite tik gamintojo rekomenduojamas originalias baterijas. Naudojant kitas baterijas negalima garantuoti gaminio saugumo. Nenaudokite neįkraunamų baterijų.



**PASTABA:** Prieš laikymą žiemą bateriją būtina pilnai įkrauti. Pilnai baterijos neįkrovus galite ją sugadinti ir kai kuriais atvejais ji taps netinkama naudoti.

Tolesni veiksniai nurodo, kad akumulatorius sensta ir jį laikui bėgant teks pakeisti:

- Roboto vejapjovės veikimo laikas trumpesnis negu įprastai tarp įkrovimų. Tokiu atveju naudojama daugiau įkrovimo ciklų, todėl gali susidaryti provėžos šalia įkrovimo stoties.
- Robotas vejapjovę buvo rastas stovintis ant vejos su pranešimu *Tuščias akumulatorius*. Tai nurodo, kad robotui vejapjovei neužtenka akumulatoriaus energijos pasiekti įkrovimo stotį.

Baterija veikia gerai tol, kol robotas vejapjovę gerai pjauna žolę.

**Pasižymėkite:** Baterijos eksploatavimo trukmė priklauso nuo sezono trukmės ir roboto vejapjovės darbo valandų skaičiaus per parą. Jeigu sezonas ilgas arba vejapjovę kasdien ilgai veikia, bateriją reikės keisti dažniau.

Norėdami pakeisti akumuliatorių, kreipkitės į „Husqvarna“ prekybos atstovą.

### 5.5 Techninė priežiūra pasibaigus sezonui

Prieš padėdami robotą vejapjovę į sandėlį žiemai, atlikite techninę priežiūrą pas „Husqvarna“ prekybos atstovą. Reguliari priežiūra žiemos metu - tai geras būdas išlaikyti gerą roboto vejapjovės būklę ir užtikrinti geriausias sąlygas naujam sezonui be jokių trukdžių.

Techninė priežiūra paprastai apima:

- Nuodugnų korpuso, važiuoklės, pjovimo disko ir visų kitų judančių dalių nuvalymą.
- Roboto funkcijų ir sudėtinųjų dalių išbandymą.
- Dylančių detalių, pvz., peilių ir guolių patikrinimą ir pakeitimą.
- Roboto akumulatoriaus galingumo išbandymą, taip pat rekomendaciją jį pakeisti, jei būtina.
- Jeigu yra nauja programinė įranga, vietinis „Husqvarna“ prekybos atstovas atnaujins robotą vejapjovę.



## 6 Gedimai ir jų šalinimas

### 6.1 Įvadas – gedimų šalinimas

Visus pranešimus galima pasiekti meniu *Pranešimai*, esančiame programėlėje „Automower® Connect“. Daugiau gedimų šalinimo veiksmų pasiūlymų ir simptomų galima rasti [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com).

**Pasižymėkite:** Meniu *Pranešimai* pasiekiamas tik naudojant mažos aprėpties ryšį („Bluetooth“).

### 6.2 Fault messages (klaidų pranešimai)

Toliau pateikiami keli klaidų pranešimai, kurie gali būti rodomi roboto vejapjovės ekrane. Jei toks pats pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.

| Pranešimas                               | Priežastis                                                                                                                   | Veiksmas                                                                                                                                                                                 |
|------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <i>Kairio rato variklis užblokuotas</i>  | Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink varantįjį ratą.                                                           | Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.                                                                                                                                       |
| <i>Dešinio rato variklis užblokuotas</i> | Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink varantįjį ratą.                                                           | Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.                                                                                                                                       |
| <i>Užblok. pjovimo sistema</i>           | Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink pjovimo diską.                                                            | Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.                                                                                                                                       |
|                                          | Pjovimo diskas baloje.                                                                                                       | Perkelkite robotą vejapjovę ir neleiskite vandeniui kauptis darbo zonoje.                                                                                                                |
| <i>Pjovimo aukštis užblokuotas</i>       | Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink pjovimo aukščio reguliatorių arba pateko tarp peilių disko ir važiuoklės. | Patikrinkite peilių diską ir pjovimo aukščio reguliatorių bei pašalinkite įstrigusią žolę ar kitą daiktą.                                                                                |
| <i>Nėra kontūro signalo</i>              | Neprijungtas maitinimo šaltinis.                                                                                             | Patikrinkite prijungimą prie maitinimo lizdo ir ar suveikė saugiklis. Patikrinkite, ar žemos įtampos kabelis prijungtas prie įkrovimo stoties.                                           |
|                                          | Žemos įtampos kabelis yra pažeistas arba neprijungtas.                                                                       | Patikrinkite, ar nėra pažeistas žemos įtampos kabelis. Patikrinkite, ar jis gerai prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie maitinimo šaltinio.                                           |
|                                          | Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.                                                                          | Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Pakeiskite jungtis, jei jos pažeistos. Žr. <i>Kontūro kabelio prijungimas psl. 19</i> .              |
|                                          | Pažeistas kontūro kabelis.                                                                                                   | Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą. Žr. <i>Kabelio pažeidimo vietos nustatymas psl. 52</i> . |
|                                          | Įjungtas <i>ECO režimas</i> , o robotą vejapjovę buvo bandoma paleisti už įkrovimo stoties ribų.                             | Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir dar kartą jį paleiskite. Žr. <i>Pradžia psl. 40</i> .                                                                                   |
|                                          | Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.                                                          | Įsitikinkite, kad kontūro kabelis nutiestas atsižvelgiant į instrukcijas, pvz., reikiama kryptimi aplink salelę. Žr. <i>Kontūro kabelis psl. 15</i> .                                    |
|                                          | Nutrūko ryšys tarp roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties.                                                                    | Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą, žr. <i>Security (sauga) psl. 30</i> .                                                                  |
|                                          | Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.                                 | Perkelkite kontūro kabelį.                                                                                                                                                               |

| Pranešimas                                                                         | Priežastis                                                                                                    | Veiksmai                                                                                                                                |
|------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <i>Įstrigęs</i>                                                                    | Robotas vejapjovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.                                                                 | Išlaisvinkite robotą vejapjovė ir pašalinkite kliūtis.                                                                                  |
|                                                                                    | Robotas vejapjovė susidūrė su kliūtimis ir įstrigo.                                                           | Patikrinkite, ar yra kokių nors kliūčių, kurios trukdo robotui vejapjovei išvažiuoti iš šios vietos.                                    |
| <i>Outside working area (už darbinės teritorijos ribų)</i>                         | Įkrovimo stoties kontūro kabelio jungtys susikerta.                                                           | Patikrinkite, ar kontūro kabelis prijungtas teisingai.                                                                                  |
|                                                                                    | Kontūro kabelis per arti darbo zonos krašto.                                                                  | Patikrinkite, ar kontūro kabelis nutiestas pagal instrukcijas. Žr. <i>Kontūro kabelis psl. 15.</i>                                      |
|                                                                                    | Per didelis darbo zonos nuolydis ties kontūro kabeliu.                                                        |                                                                                                                                         |
|                                                                                    | Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.                                           |                                                                                                                                         |
|                                                                                    | Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.                  | Perkelkite kontūro kabelį.                                                                                                              |
|                                                                                    | Robotas vejapjovė sunkiai atskiria signalą dėl šalia esančios kitos roboto instaliacijos.                     | Pastatykite robotą vejapjovė įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą, žr. <i>Security (sauga) psl. 30.</i>                  |
| <i>Empty battery (akumuliatorius tuščias)</i>                                      | Robotas vejapjovė neranda įkrovimo stoties.                                                                   | Patikrinkite, ar įkrovimo stotis ir gido kabelis įrengti pagal instrukcijas. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 19.</i>              |
|                                                                                    | Kreipiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas.                                                             | Suraskite gedimą ir pataisykite.                                                                                                        |
|                                                                                    | Akumuliatorius susidėvėjęs.                                                                                   | Pakeiskite bateriją. Žr. <i>Akumuliatorius psl. 44.</i>                                                                                 |
|                                                                                    | Sugedusi įkrovimo stoties antena.                                                                             | Patikrinkite, ar įkrovimo stoties signalinė lemputė mirksi raudona spalva. Žr. <i>Įkrovimo stoties LED indikatorius psl. 50.</i>        |
| <i>Wrong PIN code (neteisingas PIN kodas)</i>                                      | Įvestas neteisingas PIN kodas. Galima atlikti penkis bandymus; po to klaviatūra blokuojama penkioms minutėms. | Įveskite teisingą PIN kodą. Pamiršę PIN kodą, kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.                                                   |
| <i>Nevažiuoja</i>                                                                  | Robotas vejapjovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.                                                                 | Išlaisvinkite robotą vejapjovė ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius. |
|                                                                                    | Darbo zonoje yra status šlaitas.                                                                              | Maksimalus nuolydis turi būti 45 %. Jeigu nuolydis yra statesnis, jį reikia izoliuoti. Žr. <i>Šlaitai psl. 17.</i>                      |
|                                                                                    | Kreipiamasis kabelis tiesiamas kampu ant nuolydžio.                                                           | Jeigu kreipiamasis kabelis tiesiamas ant šlaito, jį reikia tiesti kampu per visą šlaitą. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 19.</i>  |
| <i>Wheel motor overloaded, right (per didelė rato variklio apkrova, dešiniojo)</i> | Robotas vejapjovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.                                                                 | Išlaisvinkite robotą vejapjovė ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius. |
| <i>Per didelė rato variklio apkrova, kairio</i>                                    |                                                                                                               |                                                                                                                                         |

| Pranešimas                                                                            | Priežastis                                                                                                                                                     | Veiksmas                                                                                                                                                                                             |
|---------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <i>Charging station blocked (įkrovimo stotis užblokuota)</i>                          | Gali būti prastas kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių, todėl robotui vejapjovei niekaip nepavyksta prisijungti prie įkrovimo stoties. | Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir patikrinkite, ar geras kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių.                                                                |
|                                                                                       | Kažkokia kliūtis trukdo robotui vejapjovei judėti.                                                                                                             | Pašalinkite kliūtį.                                                                                                                                                                                  |
|                                                                                       | Įkrovimo stotis pasvirusi arba sulinkusi.                                                                                                                      | Išitikinkite, kad įkrovimo stotis įrengta ant visiškai lygaus ir horizontalaus paviršiaus. Įkrovimo stotis negali būti pasvirusi ar išlenkta.                                                        |
| <i>Ištrigo įkrovimo stotyje</i>                                                       | Roboto vejapjovės kelyje yra kliūtis, trukdanti jam išvažiuoti iš įkrovimo stoties.                                                                            | Pašalinkite kliūtį.                                                                                                                                                                                  |
| <i>Apversta</i>                                                                       | Robotas vejapjovę per daug pasviro arba apsisvertė.                                                                                                            | Pastatykite robotą vejapjovę ant horizontalaus ir lygaus paviršiaus, tada dar kartą jį paleiskite.                                                                                                   |
| <i>Needs manual charging (reikalingas rankinis įkrovimas)</i>                         | Robotas vejapjovę nustatytas į darbo režimą <i>Antrinis plotas</i> .                                                                                           | Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje. Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti.                                                                                                         |
| <i>Sekantis startas hh:mm</i>                                                         | Laikmačio nustatymas neleidžia robotui vejapjovei dirbti.                                                                                                      | Pakeiskite laikmačio nustatymus. Žr. <i>Laikmačio nustatymų redagavimas psl. 26</i> .                                                                                                                |
|                                                                                       | Roboto vejapjovės laikrodis nerodo teisingo laiko.                                                                                                             | Nustatykite laiką. Žr. <i>Laikmatis psl. 24</i>                                                                                                                                                      |
| <i>Pakeltas</i>                                                                       | Robotui vejapjovei įstrigus, buvo įjungtas jo pakėlimo jutiklis.                                                                                               | Išlaisvinkite robotą vejapjovę.                                                                                                                                                                      |
| <i>Susidūrimo daviklio problema, priekinis / galinis</i>                              | Robotas vejapjovę gali sklandžiai suktis aplink savo ašį.                                                                                                      | Patikrinkite, ar roboto vejapjovės korpusas gali lengvai suktis aplink savo ašį.<br><br>Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas. |
| <i>Dešiniojo / kairiojo rato variklio problema</i>                                    | Žolė ar kitas pašalinis daiktas apšivyniojo aplink varantįjį ratą.                                                                                             | Nuvalykite ratus.                                                                                                                                                                                    |
| <i>Signalizacija! Robotas sustojo</i>                                                 | Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas sustojo.                                                                                                               | Nustatykite roboto saugos nustatymus meniu <i>Saugumas</i> , žr. <i>Security (sauga) psl. 30</i> .                                                                                                   |
| <i>Signalizacija! Robotas pakeltas</i>                                                | Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas buvo pakeltas.                                                                                                         |                                                                                                                                                                                                      |
| <i>Signalizacija! Robotas pasviręs</i>                                                | Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas pasviręs.                                                                                                              |                                                                                                                                                                                                      |
| <i>Electronic problem (Elektronikos triktis)</i>                                      | Robote kilo laikina su elektronika ar programine įranga susijusi problema.                                                                                     | Paleiskite robotą iš naujo.                                                                                                                                                                          |
| <i>Loop sensor problem, front/rear (priekinio / galinio kontūro jutiklio triktis)</i> |                                                                                                                                                                | Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.                                                                                         |
| <i>Charging system problem (įkrovimo sistemos triktis)</i>                            |                                                                                                                                                                |                                                                                                                                                                                                      |
| <i>Tilt sensor problem (pasvirimo daviklio triktis)</i>                               |                                                                                                                                                                |                                                                                                                                                                                                      |
| <i>Temporary problem (laikina triktis)</i>                                            |                                                                                                                                                                |                                                                                                                                                                                                      |

| Pranešimas                                                         | Priežastis                                                                                       | Veiksmas                                                                                                                                                   |
|--------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <i>Temporary battery problem (laikina akumuliatoriaus triktis)</i> | Robote kilo laikina su baterija ar programine įranga susijusi problema.                          | Paleiskite robotą iš naujo.                                                                                                                                |
| <i>Battery problem (akumuliatoriaus triktis)</i>                   |                                                                                                  | Atjunkite ir iš naujo prijunkite bateriją.<br>Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas. |
| <i>Per didelė įkrovimo srovė</i>                                   | Netinkamas arba sugedęs maitinimo blokas.                                                        | Paleiskite robotą iš naujo.<br>Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.                |
| <i>Connectivity problem (jungčių problema)</i>                     | Galima roboto jungčių grandinės plokštės problema.                                               | Paleiskite robotą iš naujo.<br>Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.                |
| <i>Connectivity settings restored (atkurti jungčių nustatymai)</i> | Dėl gedimo buvo atkurti jungčių nustatymai.                                                      | Jei reikia, patikrinkite ir pakeiskite nustatymus.                                                                                                         |
| <i>Poor signal quality (prastos kokybės signalas)</i>              | Roboto jungčių grandinės plokštė sumontuota atvirkščiai, arba pakrypęs ar apvirtęs pats robotas. | Patikrinkite, ar robotas neapvirtęs arba nepasviręs. Jei ne, pranešimas nurodo, kad problemą turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.  |

### 6.3 Informaciniai pranešimai

Toliau pateikti keli informaciniai pranešimai, kuriuos galima rasti meniu *Pranešimai*, esančiame programėlėje „Automower® Connect“. Jei toks pats pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.

| Pranešimas                                                                   | Priežastis                                                                                               | Veiksmas                                                                                                                                                                                                        |
|------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <i>Low battery (akumuliatorius išsikrovęs)</i>                               | Robotas vejapjovė neranda įkrovimo stoties.                                                              | Patikrinkite, ar įkrovimo stotis ir gido kabelis įrengti pagal instrukcijas. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 19</i> .                                                                                     |
|                                                                              | Kreipiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas.                                                        | Suraskite gedimą ir pataisykite.                                                                                                                                                                                |
|                                                                              | Akumuliatorius susidėvėjęs.                                                                              | Pakeiskite bateriją. Žr. <i>Akumuliatorius psl. 44</i> .                                                                                                                                                        |
|                                                                              | Sugedusi įkrovimo stoties antena.                                                                        | Patikrinkite, ar įkrovimo stoties signalinė lemputė mirksi raudona spalva. Žr. <i>Įkrovimo stoties LED indikatorius psl. 50</i> .                                                                               |
| <i>Settings restored (nustatymai atkurti)</i>                                | Patvirtina, kad buvo įvykdyta funkcija <i>Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)</i> . | Tai normalu. Veiksmai nereikalingi.                                                                                                                                                                             |
| <i>Limited cutting height range (Ribotas pjovimo aukščio diapazonas)</i>     | Didžiausia ir mažiausia pjovimo aukščio reguliatoriaus padėtys yra apribotos.                            | Patikrinkite, ar nėra žolės ar kitų daiktų, neleidžiančių peilių diskui judėti aukštyn ar žemyn.                                                                                                                |
|                                                                              |                                                                                                          | Sukalibruokite pjovimo aukštį. Susisieki su savo vietiniu „Husqvarna“ atstovu.                                                                                                                                  |
| <i>Unexpected cutting height adj (netikėtas pjovimo aukščio koregavimas)</i> | Pjovimo aukščio reguliatoriaus nustatymas pakeistas be roboto vejapjovės užklauso.                       | Sukalibruokite pjovimo aukštį. Susisieki su savo vietiniu „Husqvarna“ atstovu.                                                                                                                                  |
| <i>Cutting system imbalance (disbalansas pjovimo sistemoje)</i>              | Robotas vejapjovė aptiko pjovimo disko vibracijas.                                                       | Patikrinkite, ar peiliai (ir varžtai) nepažeisti ir nesusidėvėję. Patikrinkite, ar vis peiliai tinkamai pritvirtinti. Patikrinkite, ar nė vienoje iš trijų peilių montavimo taškų nėra pritvirtinti du peiliai. |

| Pranešimas                                                             | Priežastis                                                                             | Veiksmas                                                                                                                                                                                                                |
|------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <i>Guide 1 not found (nerastas 1 gidas)</i>                            | Gido kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.                                       | Patikrinkite, ar gido kabelio jungtys tvirtai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20.</i>                                                                                |
| <i>Guide 2 not found (nerastas 1 gidas)</i>                            | Pažeistas gido kabelis.                                                                | Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kreipiamojo kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.                                                                                     |
| <i>Guide 3 not found (nerastas 1 gidas)</i>                            | Gido kabelis neprijungtas prie kontūro kabelio.                                        | Patikrinkite, ar gido kabelis teisingai prijungtas prie kontūro kabelio. Žr. <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20.</i>                                                                                       |
| <i>Guide calibration failed (gido kalibravimas nepavyko)</i>           | Robotui vejapjovei nepavyko sukalibruoti gido kabelio.                                 | Patikrinkite, ar gido kabeliai nutiesti pagal instrukcijas. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 19.</i>                                                                                                               |
| <i>Guide calibration accomplished (gido kalibravimas pavyko)</i>       | Robotui vejapjovei pavyko sukalibruoti gido kabelį.                                    | Nieko nereikia daryti                                                                                                                                                                                                   |
| <i>GPS navigation problem (GPS navigacijos problema)</i>               | Problema su orientavimosi GPS pagalba įranga.                                          | Jei šis pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.                                                                                                                                   |
| <i>Weak GPS signal (silpnas GPS signalas)</i>                          | Silpnas GPS signalas esamoje darbo zonoje. Orientavimosi GPS pagalba naudoti negalima. | Jei pranešimas rodomas dažnai, išjunkite orientavimosi GPS pagalba funkciją ir naudokite rankinius Vejos padengiamumas, žr. <i>Plotas 1–5 psl. 28.</i>                                                                  |
| <i>Difficult finding home (sudėtinga rasti įkrovimo stotį)</i>         | Robotas vejapjovė važiavo pagal kontūro kabelį kelis ratus ir nerado įkrovimo stoties. | Netinkamai sumontuota. Žr. <i>Kontūro kabelio klojimas psl. 18.</i>                                                                                                                                                     |
|                                                                        |                                                                                        | Neteisingas koridoriaus pločio nustatymas kontūro kabelyje. Žr. <i>Koridoriaus plotis psl. 29.</i>                                                                                                                      |
|                                                                        |                                                                                        | Robotas vejapjovė pradėjo veikti antrinėje zonoje, naudodamas pagrindinės zonos nustatymus.                                                                                                                             |
| <i>Temporary problem with the server. (Laikina serverio problema.)</i> | Prašome bandyti dar kartą.                                                             | Jei šis pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.                                                                                                                                   |
| <i>Connection problems (ryšio / sujungimo problemos)</i>               | Iškilo „Automower® Connect“ modulio problema                                           | Iš naujo paleiskite robotą vejapjovę. Jei vis dar yra ryšio problemų, bandykite atjungti robotą vejapjovę ( <i>Mano robotai</i> ), tada vėl jį sujunkite. Jei problema lieka, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ atstovą. |
| <i>Connection settings restored (atkurti ryšio nustatymai)</i>         | Dėl klaidos atkurti belaidžio ryšio nustatymai.                                        | Jei reikia, patikrinkite nustatymus.                                                                                                                                                                                    |
| <i>Weak signal (silpnas signalas)</i>                                  | Silpnas „Automower® Connect“ modulio GPRS signalas                                     | Įsitikinkite, kad robotas vejapjovė nėra apverstas. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.                                                        |
| <i>SIM card requires PIN (SIM kortelei reikalinga PIN)</i>             | SIM kortelę reikia atrakinti.                                                          | Įsitikinkite, kad į roboto meniu įvestas teisingas SIM PIN (Network > SIM card (Tinklas > SIM kortelė)). Jei šis pranešimas rodomas dažnai, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ prekybos atstovą.                          |

| Pranešimas                                      | Priežastis                                                       | Veiksmas                                        |
|-------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------|
| <i>SIM card locked (SIM užrakinta)</i>          | SIM kortelę reikia pakeisti.                                     | Susisieki su savo vietiniu „Husqvarna“ atstovu. |
| <i>SIM card not found (nerasta SIM kortelė)</i> | „Automower® Connect“ reikalauja į robotą įdėti SIM kortelę.      | Susisieki su savo vietiniu „Husqvarna“ atstovu. |
| <i>„GeoFence“ problema</i>                      | „GeoFence“ neveikia dėl silpno (arba nesančio) ryšio su sistema. | Susisieki su savo vietiniu „Husqvarna“ atstovu. |

## 6.4 Įkrovimo stoties LED indikatorius

Nenutrūksta šviečiantis arba mirksintis žalias indikatorius nurodo, kad sumontuota sėkmingai. Jeigu šviečia ne žalia spalva, atlikite toliau nurodytus nesklandumų šalinimo veiksmus.

Daugiau informacijos žr. [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com). Jeigu vis tiek reikia pagalbos, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ atstovą.

| Šviesa                           | Priežastis                                                                                                                                         | Veiksmas                                                                                                                             |
|----------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <i>Šviečianti žalia šviesa</i>   | Geri signalai                                                                                                                                      | Veiksmai nereikalingi                                                                                                                |
| <i>Mirksinti žalia šviesa</i>    | Signalai geri ir įjungtas <i>ECO režimas</i> .                                                                                                     | Veiksmai nereikalingi. Daugiau informacijos apie <i>ECO režimą</i> žr. <i>Ekonominis režimas psl. 27</i> .                           |
| <i>Mirksintis mėlynas diodas</i> | Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.                                                                                                | Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. <i>Kontūro kabelio prijungimas psl. 19</i> . |
|                                  | Kontūro kabelio pažeidimas.                                                                                                                        | Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.      |
| <i>Mirksinti raudona šviesa</i>  | Pažeista įkrovimo stoties antena.                                                                                                                  | Susisieki su savo vietiniu Husqvarna atstovu.                                                                                        |
| <i>Šviečianti raudona šviesa</i> | Grandinės plokštės gedimas arba netinkamas maitinimo šaltinis įkrovimo stotyje. Gedimą turi taisyti įgaliotasis techninės priežiūros specialistas. | Susisieki su savo vietiniu Husqvarna atstovu.                                                                                        |

## 6.5 LED indikatorius ant roboto vejapjovės

LED indikatorius ant roboto vejapjovės nurodo dabartinę būseną:

| Šviesa                           | Priežastis                                                              | Veiksmas                                                                                                                                                        |
|----------------------------------|-------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <i>Šviečianti žalia šviesa</i>   | Robotas vejapjovė pjauna veją arba palieka įkrovimo stotį.              | Veiksmai nereikalingi.                                                                                                                                          |
| <i>Šviečianti mėlyna šviesa</i>  | Robotas vejapjovė pristabdytas, stovi arba įkraunamas įkrovimo stotyje. | Veiksmai nereikalingi.                                                                                                                                          |
| <i>Pastovi geltona šviesa</i>    | Paspaustas <b>STOP</b> mygtukas.                                        | Paspauskite <b>STOP</b> mygtuką ant roboto vejapjovės, kad vėl jį paleistumėte.                                                                                 |
| <i>Šviečianti raudona šviesa</i> | Robotas vejapjovė sustabdytas dėl kritinės klaidos.                     | Išvalykite klaidą paspausdami mygtuką <b>STOP</b> , tada suaktyvinkite robotą vejapjovę paspausdami mygtuką ant viršutinės dalies esantį mygtuką <b>START</b> . |
| <i>Mirksinti geltona šviesa</i>  | Robotas vejapjovė reikalauja PIN kodo.                                  | Prieš suaktyvinant robotą vejapjovę būtina patvirtinti PIN kodą „Automower® Connect“ programėlėje.                                                              |

Daugiau informacijos žr. [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com). Jeigu vis tiek reikia pagalbos, kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ atstovą.



## 6.6 Požymiai

Jeigu jūsų robotas vejąpjovė neveikia taip, kaip turėtų, vadovaukitės požymių nustatymo vadovu.

www.husqvarna.com yra dažnai užduodamų klausimų (DUK) skyrelis, kuriame rasite atsakymus į daugybę įprastų klausimų. Jei vis tiek negalite rasti gedimo priežasties, kreipkitės į vietinį Husqvarna atstovą.

| Požymiai                                                      | Priežastis                                                                                                                                                                               | Veiksmas                                                                                                                                                                                                                                       |
|---------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Robotui vejąpjovei nepavyksta prisijungti.                    | Kontūro kabelis nenutiestas ilga tiesia linija toli nuo įkrovimo stoties.                                                                                                                | Patikrinkite, ar įkrovimo stotis buvo įrengta pagal instrukcijas, <i>Kontūro kabelio klojimas psl. 18</i>                                                                                                                                      |
|                                                               | Gido kabelis nebuvo įkištas į angą įkrovimo stoties apačioje.                                                                                                                            | Roboto veikimui svarbu užtikrinti, kad gido kabelis nutiestas tiesiai tinkamoje padėtyje po įkrovimo stotimi. Įsitikinkite, kad gido kabelis visada įkištas į įkrovimo stoties angą. Žr. <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 20</i> . |
|                                                               | Įkrovimo stotis stovi ant nuolydžio.                                                                                                                                                     | Įkrovimo stotis turi stovėti ant horizontalaus paviršiaus. Žr. <i>Geriausia vieta įkrovimo stotčiai psl. 12</i> .                                                                                                                              |
| Netolygiai pjaunama.                                          | Robotas vejąpjovė per dieną dirba per trumpai.                                                                                                                                           | Pridėkite pjovimo laiko Žr. <i>Laikmatis psl. 24</i> .<br><i>Orų laikmatis</i> jaučia, kad veja buvo nupjauta daugiau nei iš tikrųjų. Padidinkite <i>orų laikmatis</i> intensyvumo lygį. Jei tai nepadeda, išjunkite <i>orų laikmatį</i> .     |
|                                                               | Nustatymas <i>How often?</i> (Kaip dažnai?) neatitinka darbo zonos išsidėstymo. <b>Pastaba.</b> Nepasiekama, jei įjungta GPS navigacija.                                                 | Įsitikinkite, kad pasirinkote tinkamą parinktį <i>How often?</i> (Kaip dažnai?) reikšmę.                                                                                                                                                       |
|                                                               | Darbo zonos forma tokia, kad norint pasiekti visas nuošalias zonas, robotas vejąpjovė turi naudoti <i>Area 1-5</i> (1–3 zonas). <b>Pastaba.</b> Nepasiekama, jei įjungta GPS navigacija. | Naudokite <i>Area 1-5</i> (1–3 zonas), jei norite robotą vejąpjovę nukreipti į nuošalią zoną. Žr. <i>Lawn coverage (vejos padengiamumas) psl. 28</i>                                                                                           |
|                                                               | Per didelė darbo zona.                                                                                                                                                                   | Bandykite sumažinti darbo zonos plotą arba pailginti darbo laiką. Žr. <i>Laikmatis psl. 24</i> .                                                                                                                                               |
|                                                               | Atšipę peiliai.                                                                                                                                                                          | Pakeiskite visus peilius. Žr. <i>Peilių keitimas psl. 43</i> .                                                                                                                                                                                 |
|                                                               | Žolė per aukšta pagal pasirinktą pjovimo aukštį.                                                                                                                                         | Padidinkite pjovimo aukštį ir laipsniškai jį mažinkite.                                                                                                                                                                                        |
|                                                               | Prisikaupę žolės prie pjovimo disko arba variklio veleno.                                                                                                                                | Patikrinkite, ar netrukdomai ir lengvai sukasi pjovimo diskas. Jeigu ne, atsukite pjovimo diską ir pašalinkite žolę bei pašalinius daiktus. Žr. <i>Techninės priežiūros darbas psl. 43</i> .                                                   |
|                                                               |                                                                                                                                                                                          |                                                                                                                                                                                                                                                |
| Robotas vejąpjovė dirba netinkamu laiku                       | Reikia nustatyti roboto vejąpjovės laikrodį.                                                                                                                                             | Nustatykite laikrodį. Žr. <i>Laikas ir data psl. 30</i> .                                                                                                                                                                                      |
|                                                               | Neteisingi pjovimo pradžios ir pabaigos laikai.                                                                                                                                          | Perkraukite pjovimo pradžios ir pabaigos laikų nustatymus. Žr. <i>Laikmatis psl. 24</i> .                                                                                                                                                      |
| Robotas vejąpjovė vibruoja.                                   | Dėl pažeistų peilių gali išsiderinti pjovimo sistema.                                                                                                                                    | Patikrinkite peilius ir varžtus ir pakeiskite juos, jei būtina. Žr. <i>Norėdami pakeisti peilius psl. 44</i> .                                                                                                                                 |
|                                                               | Dėl per didelio kiekio peilių vienoje pozicijoje gali išsiderinti pjovimo sistema.                                                                                                       | Patikrinkite, ar vienu varžtu pritvirtintas tik vienas peilis.                                                                                                                                                                                 |
|                                                               | Naudojami skirtingų versijų (storių) „Husqvarna“ peiliai.                                                                                                                                | Patikrinkite, ar peiliai skiriasi.                                                                                                                                                                                                             |
| Robotas vejąpjovė važiuoja, tačiau jo peilių diskas nesisuka. | Robotas vejąpjovė ieško įkrovimo stoties.                                                                                                                                                | Nereikia nieko daryti. Pjovimo diskas nesisuka, kai robotas vejąpjovė ieško įkrovimo stoties.                                                                                                                                                  |

| Požymiai                                                               | Priežastis                                                                                                            | Veiksmas                                                                                                                                         |
|------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Tarp įkrovimų robotas veja pjovė dirba trumpiau nei įprastai.          | Žolė ar pašaliniai daiktai stabdo pjovimo diską.<br>Baterija susidėvėjusi.                                            | Nuimkite ir išvalykite pjovimo diską. Žr. <i>Roboto veja pjovės valymas psl. 43</i> .<br>Pakeiskite bateriją. Žr. <i>Akumulatorius psl. 44</i> . |
| Tiek pjovimo, tiek įkrovimo trukmė trumpesnė negu įprastai.            | Baterija susidėvėjusi.                                                                                                | Pakeiskite bateriją. Žr. <i>Akumulatorius psl. 44</i> .                                                                                          |
| Robotas veja pjovė labai ilgai stovi įkrovimo stotyje                  | Robotas veja pjovė stovi dėl laikmačio nustatymo arba dėl <i>Stovėti iki kito pranešimo</i> pasirinkimo programėlėje. | Atidarykite programėlę ir redaguokite laikmačio nustatymus, arba eikite į sritį <i>Statistiniai duomenys</i> ir paleiskite robotą veja pjovę.    |
| Robotas veja pjovė dažnai važiuoja ratais arba spiralėmis.             | Pjovimas spiralėmis yra įprastas roboto veja pjovės judesys.                                                          | Koreguokite spiralinio pjovimo intensyvumą. Jei reikia, funkcija gali būti išjungta. Žr. <i>Pjovimas spirale psl. 27</i> .                       |
| Robotas veja pjovė sukasi aplink ir lieka mažame plote kelias minutes. | Tai visiškai normalus „Automower® 520“ ir „Automower® 550“ veikimas su GPS navigacija ir nulemia tolygų rezultatą.    | Nereikia nieko daryti.                                                                                                                           |

## 6.7 Kabelio pažeidimo vietos nustatymas

Kabelio pažeidimai dažniausiai atsiranda dėl netyčinio fizinio kabelio pažeidimo, pvz., kai sklype vyksta darbai su kastuvu. Tose šalyse, kur žemė išsila, kabelį gali sugadinti ir žemėje judantys aštriabriauniai akmenys. Kabelis gali nutrūkti, jeigu įrengiant jis buvo labai įtemptas.

Jeigu iš karto po kabelio paklojimo labai žemai pjaunate žolę, galite pažeisti kabelio izoliacinį sluoksnį. Dėl tokių pažeidimų kabelis nutrūks tik po kelių savaičių ar mėnesių.



**PASTABA:** Pirmąsias savaites po kabelio paklojimo visada žolę pjaukite pasirinkę didžiausią pjovimo aukštį, o po to nuosekliai kas antrą savaitę jį mažinkite, kol pasieksite normalų pjovimo aukštį.

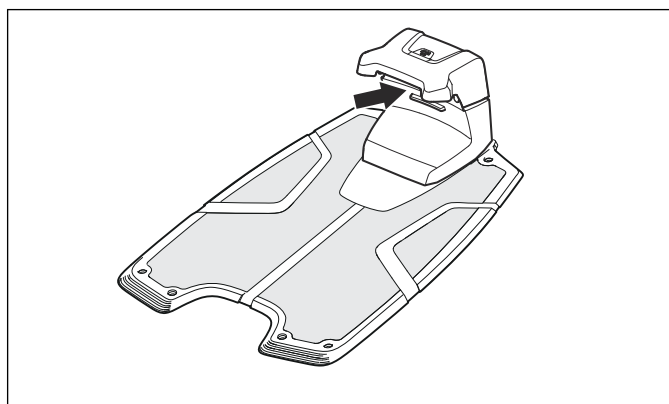
Netinkamai sujungus kontūro kabelio galus per keletą savaičių gali nutrūkti grandinė. Netinkamas prijungimas, pvz. per silpnai replėmis suspausta originali jungiamoji mova arba buvo naudojama neoriginali blogesnės kokybės jungiamoji mova.

**Pasižymėkite:** Pirmiausiai patikrinkite visus sujungimus prieš spręsdami kitas problemas.

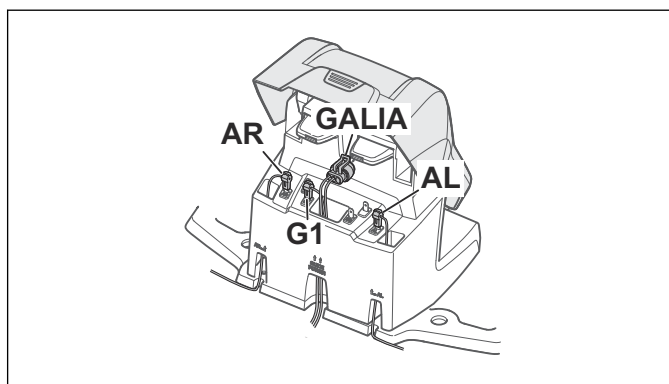
Kabelio gedimą galima nustatyti palaipsniui mažinant kabelio atstumą iki galimos gedimo vietos, kol lieka maža kabelio atkarpa.

Šis būdas netinka, jei įjungtas *ECO režimas*. Pirmiausiai išjunkite *ECO režimą*. Žr. *Ekonominis režimas psl. 27*.

1. Patikrinkite, ar įkrovimo stoties indikatorius mirksi mėlyna šviesa (tai rodo pažeistą kontūro kabelį). Žr. *Įkrovimo stoties LED indikatorius psl. 50*.



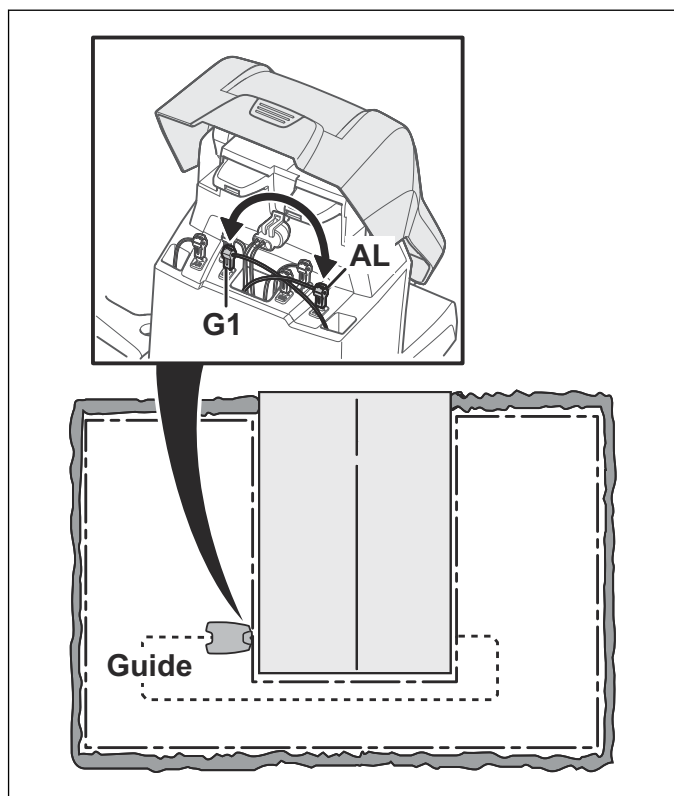
2. Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties ir nepažeistos. Patikrinkite ar įkrovimo stoties indikatorius dar mirksi mėlyna šviesa.



3. Įkrovimo stotyje sukeiskite vietomis kreipiamojo kabelio ir kontūro kabelio jungtis:

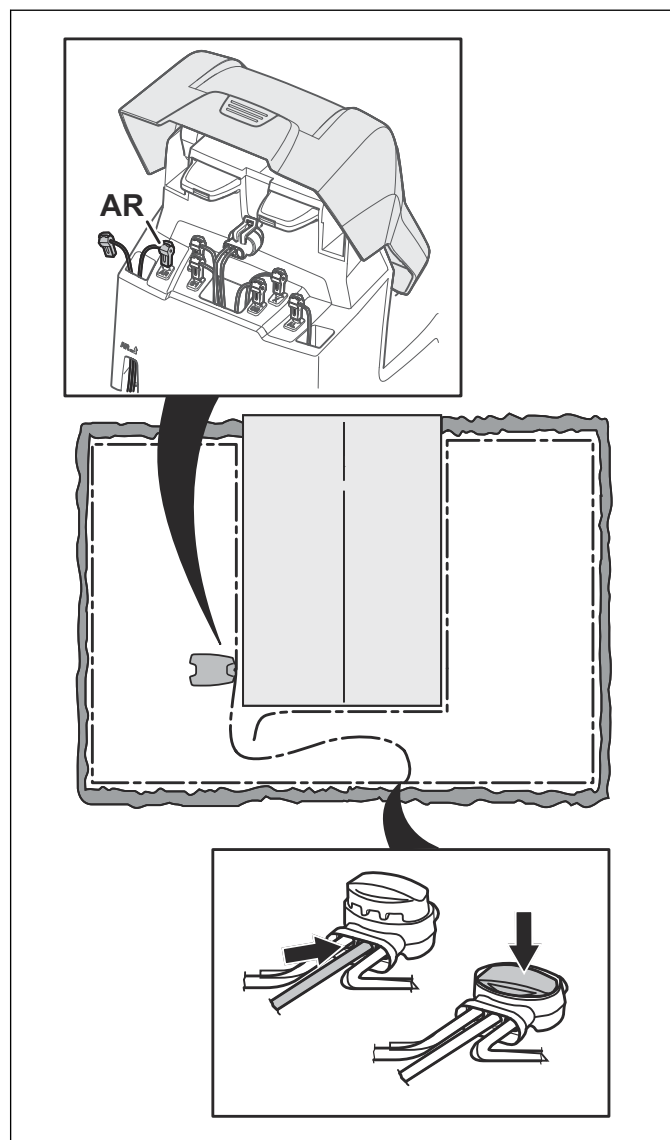
Pradėkite perjungdami jungtį AL ir G1.

Jeigu indikatorius šviečia pastoviai žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp AL jungties ir vietos, kurioje prie kontūro kabelio prijungtas kreipiamasis kabelis (pastorinta juoda linija paveiksle).

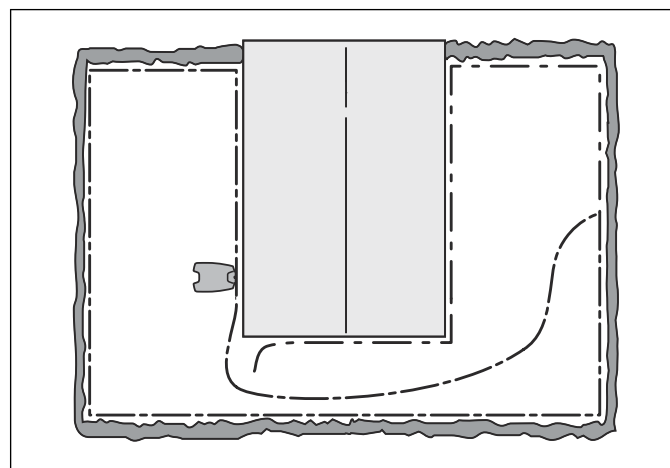


Gedimui nustatyti prireiks kontūro kabelio, jungčių ir movų:

- Jeigu kontūro kabelis per trumpas, geriausia pakeisti visą kontūro kabelį tarp AL ir vietos, kur kreipiamasis kabelis prijungtas prie kontūro kabelio (pastorinta juoda linija).
- Jeigu kontūro kabelis per ilgas (pastorinta juoda linija), atlikite šiuos veiksmus: Gražinkite AL ir G1 į pradinę padėtį. Atjunkite AR. Prie AR prijunkite naują kontūro kabelį. Antrąjį jo galą prijunkite prie įrengimo kabelio jos viduryje.

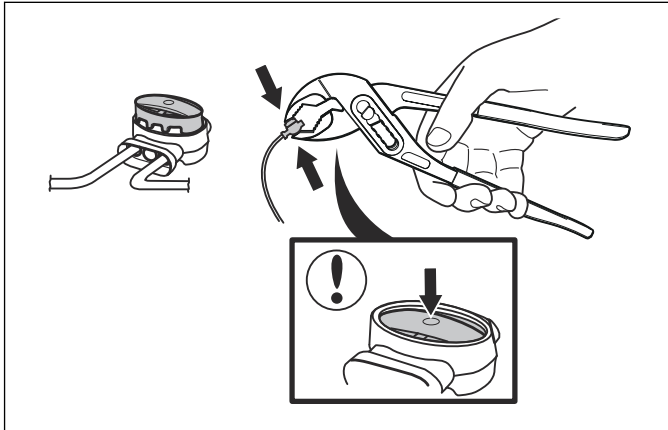


Jeigu indikatorius šviečia žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp jo atjungto galo ir naujojo kabelio prijungimo vietos (pastorinta linija toliau). Šiuo atveju, perkeltite naujojo kabelio jungtį arčiau atjungtojo galo (maždaug į įtartinos atkarpos vidurį) ir vėl patikrinkite, ar indikatorius šviečia žalia šviesa.



Tęskite tol, kol liks labai trumpa atkarpa tarp šviečiančios žalios ir mirksinčios mėlynos indikatoriaus šviesos. Tada atlikite 5 punkte nurodytus veiksmus.

4. Jeigu vis tiek mirksi mėlyna indikatoriaus lemputė atliekant 3 punkto veiksmus: Grąžinkite AL ir G1 į pradinę padėtį. Tada įjunkite AR ir G1. Įjungiamo žalia indikatoriaus lemputė, tada atjunkite AL ir prijunkite prie AL naują kontūro kabelį. Antrąjį jo galą prijunkite prie įrengimo kabelio jos viduryje. Atlikite 3a) ir 3 b) punktuose nurodytus veiksmus.
5. Kai rasite pažeidimo vietą, pakeiskite ją nauju kabeliu. Visada mėvėkite pirštines.



## 7 Transportavimas, saugojimas ir utilizavimas

### 7.1 Transportavimas

Įdėtoms ličio jonų baterijoms taikomos pavojingų krovinių gabenimo taisyklės. Jeigu krovinyje gabenamas komercinė trečiosios šalies ar tarpininko transporto priemonė, būtina laikytis specialių reikalavimų dėl pakavimo ir žymėjimo. Pasitarkite su kenksmingų medžiagų paruošimo gabenimui specialistu. Taip pat būtina laikytis galimai išsamesnių nacionalinių teisės aktų reikalavimų.

Užklijuokite atvirus kontaktus lipnia juoste ir supakuokite bateriją taip, kad ji pakuotėje nejudėtų. Visada saugiai pritvirtinkite gabenamą gaminį.

### 7.2 Laikymas žiemą

#### 7.2.1 Robotas vejapjovė

Prieš padedant robotą vejapjovę į sandėlį žiemai, jį reikia kruopščiai išvalyti. Žr. *Roboto vejapjovės valymas psl. 43*.

Siekiant užtikrinti akumuliatoriaus funkcionalumą ir eksploatacijos trukmę, labai svarbu įkrauti robotą vejapjovės akumuliatorių prieš laikymą žiemą.

1. Pastatykite ir palikite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje, kol akumuliatoriaus simbolis ekrane parodys, kad akumuliatorius visiškai įkrautas.
2. Nustatykite **pagrindinį jungiklį** į padėtį 0.

Patikrinkite peilių ir galinio rato guolių būklę. Jei reikia, prieš kitą sezoną patikrinkite, ar roboto vejapjovės būklė yra gera.

Robotą vejapjovę laikykite pastatytą ant visų ratų sausoje, neužšalancioje vietoje, geriausia originalioje roboto pakuotėje. Taip pat galima pakabinti robotą vejapjovę ant originalaus „Husqvarna“ sieninio laikiklio. Daugiau informacijos apie sieninius laikiklius kreipkitės į vietinį „Husqvarna“ atstovą.



**PASTABA:** Prieš laikymą žiemą bateriją būtina pilnai įkrauti. Pilnai baterijos neįkrovus galite ją sugadinti ir kai kuriais atvejais ji taps netinkama naudoti.

#### 7.2.2 Įkrovimo stotis

Rekomenduojama įkrovimo stotį ir maitinimo šaltinį laikyti patalpoje. Kontūro kabelį ir gido kabelį galima palikti žemėje.

1. Atjunkite įkrovimo stoties maitinimo šaltinį.
2. Atlaisvinkite maitinimo jungties užraktą ir ištraukite kištuką.
3. Atjunkite kontūro ir kreipiamojo kabelio jungtis nuo įkrovimo stoties.

Kabelių galus reikia apsaugoti nuo drėgmės, pavyzdžiui, įkišant juos į indą su tirštu tepalu.



**PASTABA:** Jei žiemos metu įkrovimo stotis laikoma lauke, ji turi visą žiemą būti prijungta

prie maitinimo, kontūro kabelio ir kreipiamojo kabelio.

### 7.3 Po laikymo žiemą

1. Patikrinkite, ar nieko nereikia nuvalyti, ypač roboto arba įkrovimo stoties įkrovimo kontaktų.
2. Jeigu įkrovimo kontaktai nudegę ar oksidavosi, nuvalykite juos, naudodami švelnų švitrinį popierių.
3. Be to, patikrinkite, ar teisingai į roboto vejapjovės programą įvestas laikas ir data.

### 7.4 Aplinkos apsaugos informacija



Ant „Husqvarna“ roboto vejapjovės pateikti ženklai rodo, kad šio gaminio negalima išmesti kartu su buitinėmis atliekomis. Jį reikia pristatyti į tinkamą perdirbimo centrą, kuriame bus perdirbti elektroniniai jo komponentai ir akumuliatoriai. Prieš išmetant gaminį, akumuliatorių reikia išimti.

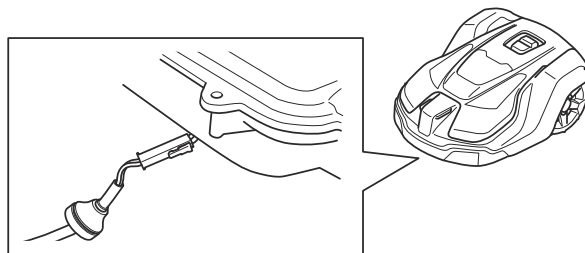
Rūpindamiesi, kad šis gaminys būtų tvarkomas teisingai, padedate išvengti galimo neigiamo poveikio aplinkai ir žmonėms, kurį gali sukelti netinkamas šio gaminio atliekų tvarkymas.

Jei reikia daugiau informacijos apie šio gaminio perdirbimą, kreipkitės į savivaldybę, buitinių atliekų tvarkymo tarnybą arba parduotuvę, kurioje įsigijote gaminį.

#### 7.4.1 Baterijos išėmimas perdirbti

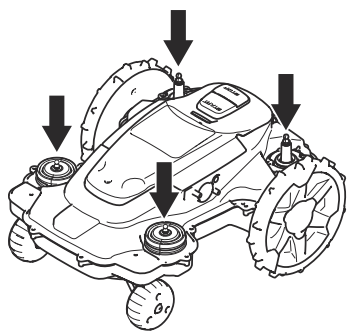
Atlikite šiuos veiksmus, kad išimtumėte bateriją iš roboto vejapjovės.

1. **Pagrindinį jungiklį** pasukite į 0 padėtį.
2. Nuvalykite vietą aplink įkrovimo kabelio žiedelį, esantį priekinėje dalyje po robotu.
3. Ištraukite guminį žiedelį, esantį ant įkrovimo kabelio, ir atsargiai atlaisvinkite jungtį.

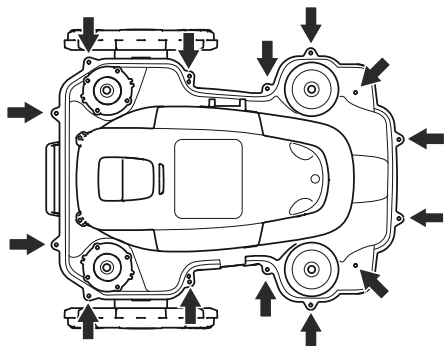


4. Korpusas prie važiuoklės pritvirtintas 4 greitojo tvirtinimo užspaudžiamaisiais laikikliais. Atlaisvinkite korpusą nuo važiuoklės, pakeldami po vieną

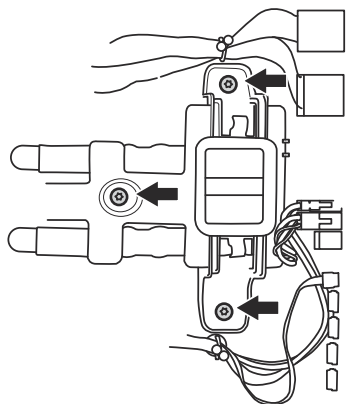
korpuso kampa ir prilaikydami važiuoklę.



5. Atsukite visus 14 varžtų („Torx 20“).



6. Nuimkite garantijos lipduką, užklijuotą važiuoklės pusių □atskyrimo vietoje, dešinėje pusėje.
7. Atsargiai pakelkite galinį viršutinės važiuoklės dalies kraštą.
8. Atjunkite ZMSPI kabelį nuo pagrindinės mikroschemų plokštės ir nuimkite viršutinę važiuoklės dalį.
9. Atsukite 3 varžtus („Torx 20“), laikančius baterijos dangtelį.



10. Atjunkite akumuliatoriaus jungtis nuo pagrindinės mikroschemų plokštės. Atidarykite akumuliatoriaus dangtelį ir išimkite akumuliatorių.



## 8 Techniniai duomenys

### 8.1 Techniniai duomenys

| Matmenys    | Automower® 520 | Automower® 550 |
|-------------|----------------|----------------|
| Ilgis, cm   | 72             | 72             |
| Plotis, cm  | 56             | 56             |
| Aukštis, cm | 31             | 31             |
| Svoris, kg  | 11,5           | 13,9           |

| Elektros sistema                                   | Automower® 520                                                | Automower® 550                                                |
|----------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------|
| Ličio jonų baterija                                | 18 V/3.2 Ah gam. nr. 580 68 33-01, 580 68 33-02               | 18 V/10.4 Ah gam. nr. 588 14 64-01 (2 vnt.)                   |
| Maitinimas, V/28 V DC                              | 100–240                                                       | 100–240                                                       |
| Žemos įtampos kabelio ilgis, m                     | 10                                                            | 10                                                            |
| Vidutinės energijos sąnaudos maksimaliai naudojant | 17 kWh per mėnesį, kai darbo zonos plotas 2200 m <sup>2</sup> | 23 kWh per mėnesį, kai darbo zonos plotas 5000 m <sup>2</sup> |
| Įkrovimo srovė, A DC                               | 2.2                                                           | 7                                                             |
| Vidutinis pjovimo laikas, min.                     | 75                                                            | 270                                                           |
| Vidutinis įkrovimo laikas, min.                    | 50                                                            | 60                                                            |

| Kontūro kabelio antena                                    | Automower® 520 | Automower® 550 |
|-----------------------------------------------------------|----------------|----------------|
| Veikimo dažnių juosta, Hz                                 | 300-80000      | 300-80000      |
| Maksimali radijo dažnio galia, mW esant 60 m <sup>5</sup> | <25 mW @60m    | <25 mW @60m    |

| Garso emisijos į aplinką išmatuotos kaip garso stiprumas <sup>6</sup>      | Automower® 520 | Automower® 550 |
|----------------------------------------------------------------------------|----------------|----------------|
| Išmatuotas garso stiprumo triukšmo lygis, dB (A)                           | 58             | 60             |
| Triukšmo emisijų neapibrėžtumai K <sub>WA</sub> , dB (A)                   | 1              | 1              |
| Užtikrinamas garso stiprumo triukšmo lygis, dB (A)                         | 59             | 61             |
| Garso slėgio triukšmo lygis ties naudotojo ausimis, dB (A)<br><sup>7</sup> | 47             | 49             |

| Pjovimas                                    | Automower® 520                         | Automower® 550 |
|---------------------------------------------|----------------------------------------|----------------|
| Pjovimo sistema                             | 3 laisvai besisukantys pjovimo peiliai |                |
| Peilių variklio greitis, aps. per min.      | 2300                                   | 2300           |
| Energijos sąnaudos pjaunant, W +/- 20 %     | 30                                     | 35             |
| Pjovimo aukštis, cm                         | 2–6                                    | 2–6            |
| Pjovimo plotis, cm                          | 24                                     | 24             |
| Mažiausias galimas kelio susiaurėjimas, cm  | 60                                     | 60             |
| Didžiausias pjovimo teritorijos nuolydis, % | 45                                     | 45             |
| Didžiausias kontūro kabelio kampas, %       | 15                                     | 15             |
| Didžiausias kontūro kabelio ilgis, m        | 800                                    | 800            |

<sup>5</sup> Didžiausia aktyvi išvesties galia į antenas dažnių juostoje, kurioje veikia radijo įranga.

<sup>6</sup> Triukšmas, skleidžiamas į aplinką, išmatuotas kaip garso galia (L<sub>WA</sub>) pagal EB direktyvą 2000/14/EB. Garantuo-  
tasis garso galios lygis gaminiuose galis skirtis nuo bandymų metu nustatytų 1–3 dB (A).

<sup>7</sup> Garso slėgio triukšmo neapibrėžtumai K<sub>pA</sub> 2–4 dB (A).

| Pjovimas                               | Automower® 520 | Automower® 550 |
|----------------------------------------|----------------|----------------|
| Didžiausias gido kabelio ilgis, m      | 400            | 400            |
| Darbo našumas, m <sup>2</sup> +/- 20 % | 2 200          | 5 000          |

| IP klasifikacija   | Automower® 520 | Automower® 550 |
|--------------------|----------------|----------------|
| Robotas vejapjovė  | IPX4           | IPX4           |
| Įkrovimo stotis    | IPX1           | IPX1           |
| Maitinimo šaltinis | IPX4           | IPX4           |

| Dažnių juostos palaikymas      |                      |
|--------------------------------|----------------------|
| „Bluetooth®“ dažnio diapazonas | 2400,0-2483,5 MHz    |
| „Automower® Connect“ 3G        | Juosta 19 (800 MHz)  |
|                                | Juosta 5 (850 MHz)   |
|                                | Juosta 8 (900 MHz)   |
|                                | Juosta 2 (1 900 MHz) |
|                                | Juosta 1 (2 100 MHz) |
| „Automower® Connect“ 2G        | GSM 850 MHz          |
|                                | E-GSM 900 MHz        |
|                                | DCS 1 800 MHz        |
|                                | PCS 1 900 MHz        |

| Galios klasė                 |                            |        |
|------------------------------|----------------------------|--------|
| „Bluetooth®“ išvesties galia | 8 dBm                      |        |
| „Automower® Connect“ 3G      | 3 galios klasė             | 24 dBm |
| „Automower® Connect“ 2G      | 4 galios klasė (GSM/E-GSM) | 33 dBm |
|                              | 1 galios klasė (DCS/PCS)   | 30 dBm |

Negalima užtikrinti visiško suderinamumo tarp roboto vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokių kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siųstuvai, klausos aparatai, po žeme esantys „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.

---

## 9 Garantija

---

### 9.1 Garantijos sąlygos

Husqvarna garantuoja, kad šis gaminys tinkamai veiks dvejus metus (nuo pirkimo datos). Garantija apima rimtus gedimus dėl medžiagų ar gamybos broko. Garantiniu laikotarpiu gaminys nemokamai keičiamas arba taisomas, jeigu laikomasi toliau išvardytų reikalavimų:

- Robotą vejapjovę ir įkrovimo stotį galima naudoti tik pagal naudojimo instrukciją. Ši gamintojo garantija neturi įtakos esamiems naudotojo ieškiniams, pateiktiems pardavimo atstovams dėl garantijų.
- Naudotojui arba neįgaliojai trečiajai šaliai draudžiama remontuoti gaminį.

Gedimų, kuriems netaikoma garantija, pavyzdžiai:

- Į robotą vejapjovę iš apačios patekusio vandens sukeltas gedimas. Šiuos gedimus paprastai sukelia valymo ar laistymo sistemos arba duobelės (įdubos), esančios darbo zonoje, kuriose lietui lyjant kaupiasi vanduo.
- Žaibo sukeltas gedimas.
- Netinkamo akumuliatoriaus laikymo ar naudojimo sukeltas gedimas.
- Gedimas dėl neoriginalaus ne Husqvarna akumuliatoriaus naudojimo.
- Žala, kurią gali sukelti naudojamos neoriginalios Husqvarna atsarginės dalys ir priedai, pvz., peiliai ir įrengimo medžiagos.
- Kontūro kabelio pažeidimas.
- Žala, kilusi dėl neautorizuoto keitimo arba darbo su gaminiu arba jo maitinimo šaltiniu.

Peiliai ir ratų šepetėliai laikomi susidėvinčiomis dalimis, todėl jiems garantija netaikoma.

Jei jūsų Husqvarna robote vejapjovėje atsiranda klaida, susisiekite su savo vietiniu Husqvarna atstovu, kuris jums pateiks tolesnius nurodymus. Kreipdamiesi į vietinį Husqvarna atstovą turėkite kvitą ir roboto vejapjovės serijos numerį.

## 10 EB atitikties deklaracija

### 10.1 EB atitikties deklaracija

„Husqvarna AB“, SE-561 82 Huskvarna, Švedija, tel. +46-36-146500, patvirtina, kad robotai vejapjovės **Automower® 520** ir **Automower® 550**, kurių serijos numeriai datuoti 2018 sav. 4 ir vėlesnėmis savaitėmis (metai ir savaitė aiškiai nurodyti informacinėje lentelėje prieš serijos numerį) atitinka TARYBOS DIREKTYVĄ:

- Direktyva **2006/42/EB** dėl mašinų.
  - Specialūs reikalavimai baterijomis maitinamiems elektriniams robotams vejapjovėms **EN 50636-2-107: 2015**
  - Elektromagnetinių laukų **EN 62233: 2008**.
- Direktyva **2011/65/ES** „dėl tam tikrų pavojingų medžiagų naudojimo“.
- Direktyvą „dėl triukšmo sklaidos iš lauke naudojamų įrangos“ **2000/14/EB**. Informacija apie triukšmo sklaidą ir pjovimo plotį taip pat pateikiama skyriuje *Techniniai duomenys psl. 57*.

Registruota įstaiga 0404, RISE SMP Svensk Maskinprovning AB, Box 7035, SE-750 07 Uppsala, Sweden, pateikė ataskaitas dėl atitikties vertinimo pagal 2000 m. gegužės 8 d. Tarybos Direktyvos 2000/14/EB dėl triukšmo sklaidos į aplinką VI priedo nuostatas. Sertifikatai sunumeruoti: „Automower® 520“ (01/901/296) ir „Automower® 550“ (01/901/291):

- Direktyva dėl radijo ryšio įrenginių **2014/53/ES**. Pritaikyti tokie standartai:
  - **ETSI EN 303 447** Galutinis juodraštis v1.1.0 (2017-06)
  - **ETSI EN 301 511** v12.5.1
  - **ETSI EN 300 328** v.2.1.1
- Elektromagnetinis suderinamumas:
  - Juodraštis **ETSI EN 301 489-1** v.2.2.0
  - Juodraštis **ETSI EN 301 489-52** v.2.2.0
  - Juodraštis **ETSI EN 301 489-17** v.2.2.0
  - Juodraštis **ETSI EN 301 489-19** v2.1.0



Husqvarna, 2018-01-02

Lars Roos

Global R&D Director, Electric category

(Įgaliojasis „Husqvarna AB“ atstovas, atsakingas už techninę dokumentaciją.)











AUTOMOWER® yra „Husqvarna AB“ prekės ženklas.  
Autoriaus teisės priklauso© HUSQVARNA, 2018 m. Visos teisės saugomos.

[www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com)

---

Originalios instrukcijos

1159063-65



2018-02-15