



Manuel d'utilisation  
**HUSQVARNA AUTOMOWER® 520/550**



Lire attentivement le manuel d'instructions et veiller à bien comprendre les directives avant FR-CA, Français d'utiliser l'appareil.

# Table des matières

## 1 Introduction

1.1 Mémo.....	3
1.2 Description du produit.....	3
1.3 Présentation du produit .....	6
1.4 Symboles figurant sur le produit.....	7

## 2 Sécurité

2.1 Définitions relatives à la sécurité.....	8
2.2 Consignes générales de sécurité.....	8
2.3 Consignes de sécurité pour l'utilisation.....	9

## 3 Installation

3.1 Présentation.....	12
3.2 Préparations.....	12
3.3 Station de charge.....	13
3.4 Chargement de la batterie.....	16
3.5 Câble périphérique.....	16
3.6 Connexion du fil périphérique.....	20
3.7 Installation du câble guide.....	21
3.8 Vérification de l'installation.....	22
3.9 Connectivité.....	22
3.10 Procédure de démarrage du robot de tonte.....	23
3.11 Panneau de commande.....	24
3.12 Menu Automower® Connect.....	25
3.13 Réglages – aperçu.....	25
3.14 Minuterie.....	26
3.15 Hauteur de coupe.....	28
3.16 Fonctionnement.....	28
3.17 Installation.....	29
3.18 Accessoires.....	32
3.19 Généralités.....	32
3.20 Sécurité.....	32
3.21 Automower® Connect.....	34
3.22 Aperçu de la structure des réglages (1).....	35
3.23 Aperçu de la structure des réglages (2).....	36
3.24 Aperçu de la structure des réglages (3) (connectivité Bluetooth à courte portée seulement)...	37
3.25 Messages.....	37
3.26 Mes tondeuses.....	38
3.27 Exemples de disposition de jardin.....	38

## 4 Fonctionnement

4.1 Interrupteur principal.....	41
4.2 Démarrage.....	41
4.3 Mode de fonctionnement – démarrage.....	41
4.4 Mode de fonctionnement – stationnement.....	42
4.5 Arrêt.....	42
4.6 Couper l'alimentation.....	43
4.7 Charger une batterie à plat.....	43
4.8 Commande en pente.....	43

## 5 Entretien

5.1 Introduction – entretien.....	44
5.2 Nettoyer le robot de tonte.....	44
5.3 Remplacer les lames.....	44
5.4 Batterie.....	45
5.5 Entretien d'hiver.....	45

## 6 Dépannage

6.1 Introduction – dépannage.....	47
6.2 Messages d'erreur.....	48
6.3 Messages d'information.....	51
6.4 Témoin à DEL de la station de charge.....	53
6.5 Témoin à DEL sur le robot de tonte.....	53
6.6 Symptômes.....	54
6.7 Trouver les bris sur la boucle de câble.....	55

## 7 Transport, entreposage et mise au rebut

7.1 Transport.....	58
7.2 Entreposage hivernal.....	58
7.3 Après l'entreposage hivernal.....	58
7.4 Informations sur la protection de l'environnement.....	58

## 8 Données techniques

8.1 Données techniques.....	60
-----------------------------	----

## 9 Garantie

9.1 Conditions de garantie.....	62
---------------------------------	----

## 10 Déclaration de conformité CE

10.1 Déclaration de conformité CE.....	63
--	----

## 11 Applicable sur le marché É.-U./CA

11.1 Exigences relatives à la conformité.....	64
---	----

# 1 Introduction

## 1.1 Mémo

Numéro de série :	
Code NIP :	
Revendeur :	
Numéro de téléphone du revendeur :	

En cas de vol du robot tondeuse, il est important d'en informer Husqvarna. Contacter votre représentant local et lui fournir le numéro de série du robot tondeuse afin qu'il soit enregistré comme volé dans une base de données internationale. Il s'agit d'une étape importante de la procédure de protection contre le vol du robot tondeuse visant à réduire l'intérêt d'acheter et de vendre des robots tondeuses volés.

Le numéro de série du produit se compose de neuf chiffres et est indiqué sur la plaque signalétique et l'emballage du produit.



[www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com)

## 1.2 Description du produit

Félicitations pour avoir choisi un produit de qualité hautement exceptionnelle. Pour tirer le meilleur parti de votre robot de tonte Husqvarna, il est impératif de connaître son fonctionnement. Ce manuel de l'opérateur contient des informations importantes relative au robot de tonte, à son installation et à son utilisation. En complément de ce manuel de l'opérateur, des vidéos d'informations comprenant des instructions sur le site Internet de Husqvarna, [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com) sont disponibles.

Garder en tête que l'opérateur ou l'utilisateur est responsable des accidents et des risques survenant à d'autres personnes, ainsi que de ses biens.

Husqvarna a une politique de développement continu et se réserve le droit de modifier la conception, l'apparence et la fonction des produits sans préavis.

### 1.2.1 Capacité

Le robot de tonte est recommandé pour les étendues de pelouse allant jusqu'à la capacité maximale indiquée dans *Données techniques à la page 60*.

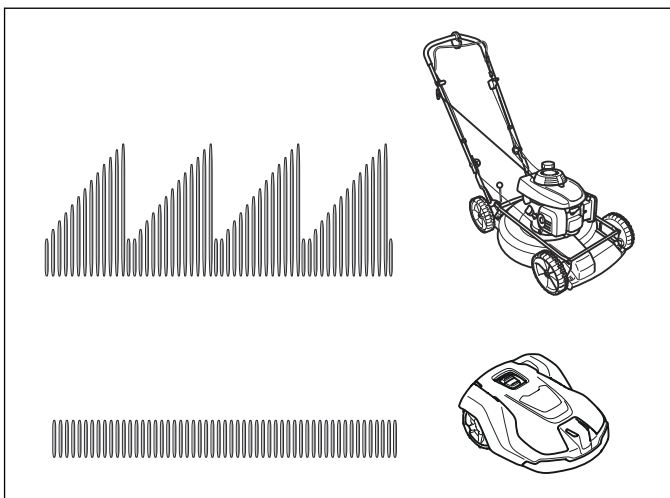
L'étendue de la zone de couverture du robot de tonte dépend principalement de l'état des lames et du type, de la taille et de l'humidité de l'herbe. La forme de la pelouse joue également un rôle important. Le robot de tonte présentera un meilleur rendement par heure dans un jardin essentiellement constitué de grandes pelouses ouvertes que dans un jardin divisé en plusieurs petites

pelouses séparées par des arbres, des plates-bandes et des chemins.

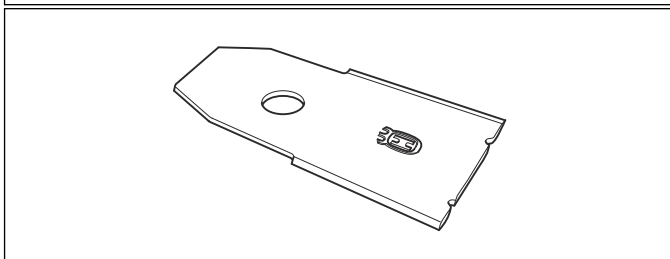
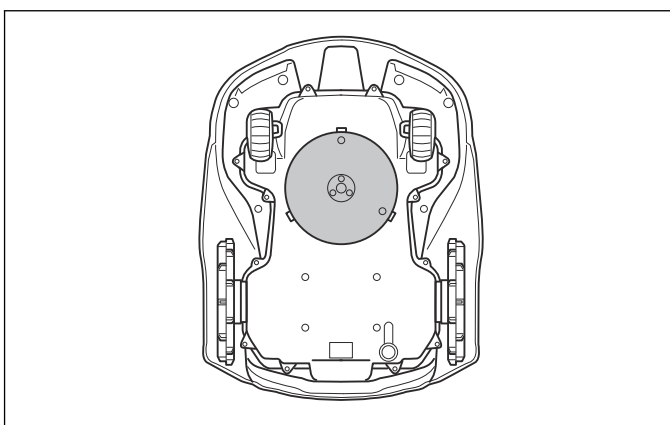
Un robot de tonte complètement chargé tond pendant 75 à 270 minutes en fonction de l'état de la batterie et de la pelouse. Ensuite, la tondeuse robot se chargera pendant 50 à 60 minutes. Le temps de charge peut varier en fonction de facteurs, tels que la température ambiante.

### 1.2.2 Technique de tonte

Le système du robot de tonte se base sur un principe efficace et économe en énergie. Contrairement à de nombreuses tondeuses classiques, le robot de tonte coupe la pelouse plutôt que de l'aplatir. Cette technique de tonte fréquente améliore la qualité de l'herbe. Il n'est pas nécessaire de ramasser l'herbe coupée, et ces petits morceaux réduira le besoin en engrais. De plus, il est sans émissions, pratique et votre pelouse aura toujours l'air bien entretenue.



Il est recommandé de laisser le robot de tonte tondre principalement par temps sec afin d'obtenir le meilleur résultat possible. Le robot de tonte peut également tondre sous la pluie; toutefois, l'herbe humide adhère plus facilement au robot de tonte, ce qui induit un risque accru de dérapage dans les pentes raides.



Les lames doivent être en bon état pour obtenir le meilleur résultat de tonte. Pour qu'elles restent aiguisées aussi longtemps que possible, il est important de débarrasser la pelouse des branches, des petites pierres et de tout autre objet.

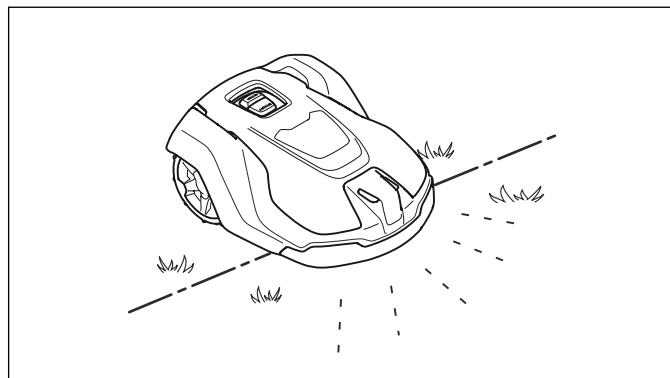
Remplacer régulièrement les lames pour obtenir des résultats optimaux. Voir *Remplacer les lames à la page 44*.

### 1.2.3 Méthode de fonctionnement

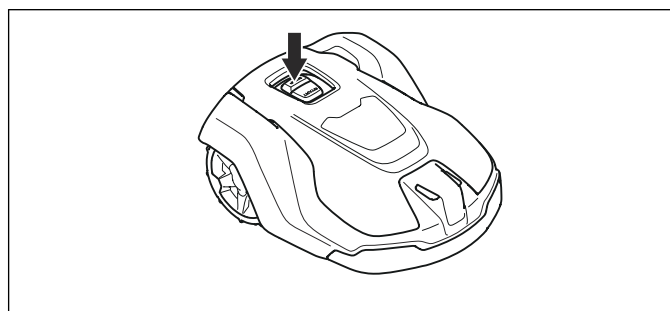
Le robot tondeuse tond automatiquement la pelouse. Il alterne continuellement entre la tonte et la charge.

Quand la carrosserie du robot tondeuse rencontre un obstacle ou s'approche du fil périphérique, le robot tondeuse fait marche arrière et choisit une nouvelle direction. Des capteurs à l'avant et à l'arrière détectent le moment où le robot tondeuse s'approche du fil périphérique. L'avant du robot tondeuse dépasse toujours le fil périphérique d'une distance spécifique

avant que le robot ne se retourne. La distance peut être modifiée pour s'adapter à l'installation, si nécessaire.

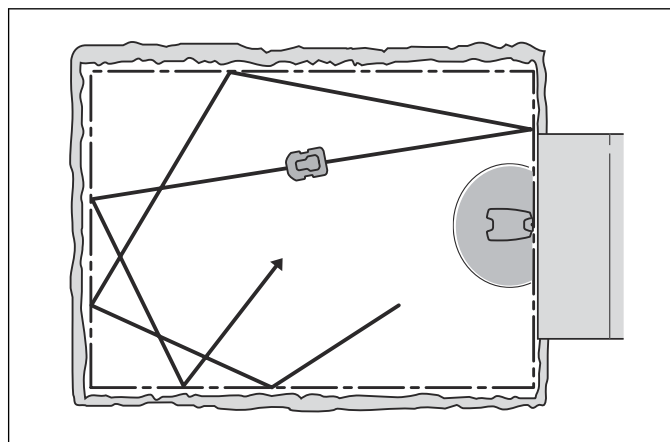


Le bouton **STOP** (arrêt) sur le dessus du robot tondeuse sert à arrêter le robot en cours de fonctionnement sur la pelouse. Le bouton **STOP** (arrêt) doit également être enfoncé, si le robot tondeuse se trouve dans un état actif, mais toujours immobile dans la station de charge.



### 1.2.4 Trajectoire de déplacement

La trajectoire de déplacement du robot tondeuse est aléatoire, ce qui signifie qu'elle n'est jamais répétée. Grâce à ce système de coupe, la tonte de la pelouse est uniforme, sans lignes de tonte provenant du robot tondeuse.



### 1.2.5 Retour à la station de charge

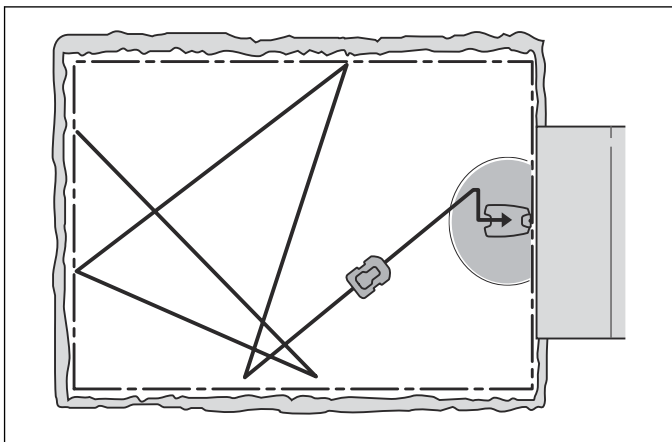
Le robot de tonte peut être réglé de façon à rechercher la station de charge à l'aide de trois méthodes différentes. Il combine automatiquement ces 3 méthodes de recherche afin de localiser la station de charge le plus rapidement possible, mais en évitant également autant que possible la formation de traînées.

Grâce aux options de réglages manuels, ces 3 méthodes peuvent être combinées pour optimiser la recherche en fonction de la forme du jardin en question; voir *Installation à la page 29*.

### 1.2.5.1 Méthode de recherche 1 – aléatoire

Une méthode de recherche aléatoire signifie que le robot tondeuse se déplace de manière aléatoire jusqu'à se rapprocher de la station de charge.

L'avantage de cette méthode est qu'il n'y a aucun risque que le robot tondeuse forme des traînées sur la pelouse. L'inconvénient est que la recherche peut prendre beaucoup de temps.



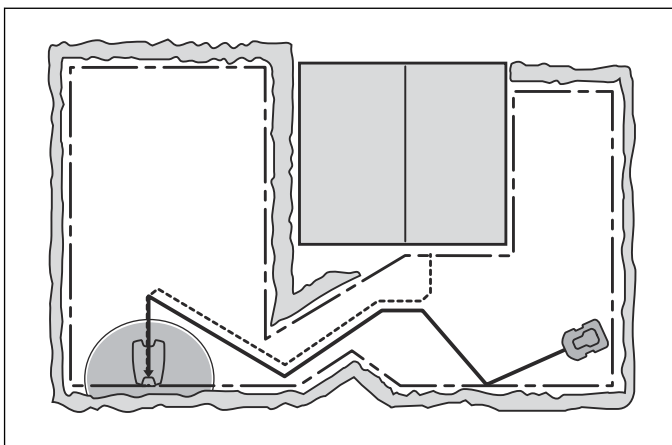
### 1.2.5.2 Méthode de recherche 2 – suivre le câble guide

Suivre le câble guide signifie que le robot tondeuse se déplace de manière aléatoire jusqu'à ce qu'il atteigne le câble guide. Ensuite, il suit le câble guide jusqu'à la station de charge.

Le fil de guidage est un câble posé à partir de la station de charge vers, par exemple, une zone reculée de l'aire de travail ou à travers un passage étroit. Le câble guide est ensuite connecté au câble périphérique. Voir *Installation du câble guide à la page 21*.

Cette méthode facilite la recherche et aide le robot tondeuse à trouver la station de charge malgré plusieurs îlots ou îlots de grande taille, des passages étroits ou des pentes raides.

L'avantage de cette méthode est que le temps de recherche est plus court.



### 1.2.5.3 Méthode de recherche 3 – suivre le câble périphérique

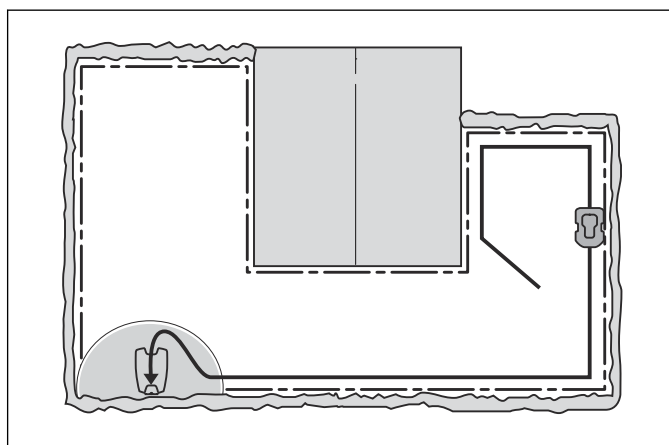
Suivre le câble périphérique signifie que le robot tondeuse se déplace de manière aléatoire jusqu'à ce qu'il atteigne le câble périphérique. Il suit ensuite le câble périphérique jusqu'à la station de charge. Le robot tondeuse choisit au hasard de se déplacer dans le sens des aiguilles d'une montre ou dans le sens contraire des aiguilles d'une montre.

Cette méthode de recherche convient à une installation présentant une pelouse ouverte, des passages larges (d'une largeur supérieure à environ 3 m [10 pi]) et seulement quelques petits îlots, voire aucun.

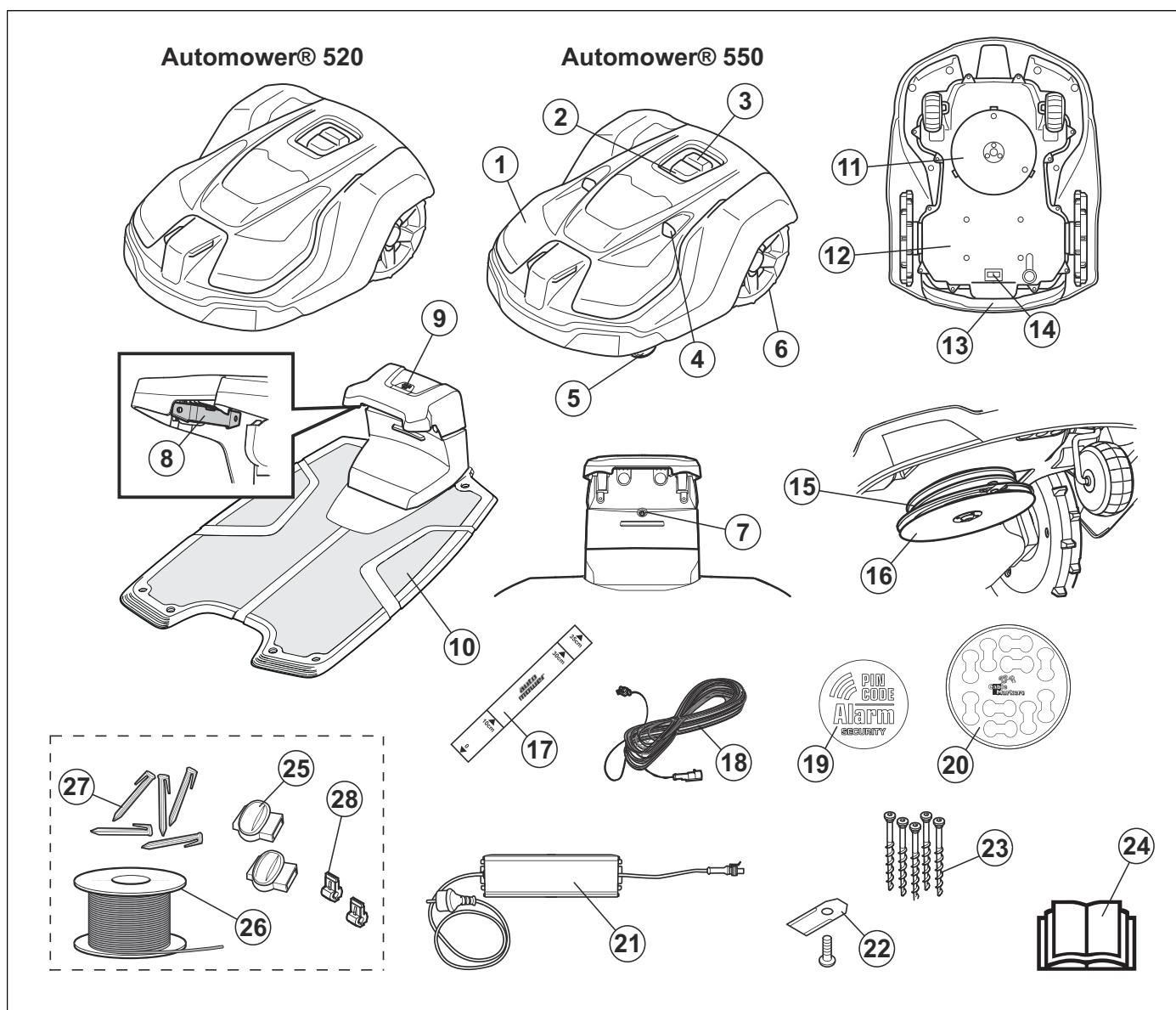
L'avantage de cette méthode est qu'il n'est pas nécessaire d'installer un câble guide.

L'inconvénient est que certaines traînées peuvent se former le long du câble périphérique. Le temps de recherche est également plus long si l'installation présente des passages étroits ou de nombreux îlots.

En règle générale, cette méthode sert uniquement si le robot tondeuse ne peut pas trouver la station de charge à l'aide des méthodes 1 ou 2 dans le délai prévu.



## 1.3 Présentation du produit



Les numéros de l'illustration représentent :

- |  |   |
|--|---|
| 1. Corps   | 15. Disque de coupe   |
| 2. Témoin à DEL de l'état du robot de tonte                                | 16. Plaque de protection  |
| 3. Bouton STOP/START (arrêt/marche)  | 17. Règle pour aider à la pose du câble périphérique (la règle est à détacher de la boîte)  |
| 4. Sonars  | 18. Câble basse tension   |
| 5. Roues avant   | 19. Autocollants d'alarme   |
| 6. Roues arrière   | 20. Marqueurs de câbles   |
| 7. Témoin à DEL de l'état de la station de charge et du câble périphérique | 21. Bloc d'alimentation (l'aspect du bloc d'alimentation peut varier en fonction du marché) |
| 8. Plaques de contact  | 22. Lames supplémentaires   |
| 9. Bouton de stationnement   | 23. Vis visant à sécuriser la station de charge   |
| 10. Station de charge  | 24. Manuel de l'opérateur et guide de référence rapide                                      |
| 11. Système de coupe   | 25. Raccords destinés à la boucle de câble <sup>1</sup>                                     |
| 12. Châssis contenant l'électronique, la batterie et les moteurs           | 26. Boucle de câble destiné au câble périphérique et au câble guide <sup>2</sup>            |
| 13. Poignée  | 27. Agrafes <sup>3</sup>  |
| 14. Interrupteur principal   | 28. Connecteur destiné à la boucle de câble <sup>4</sup>                                    |

<sup>1</sup> Fait partie de l'ensemble d'installation, qui doit être acheté séparément.

<sup>2</sup> Voir remarque 1

<sup>3</sup> Voir remarque 1

<sup>4</sup> Voir remarque 1

## 1.4 Symboles figurant sur le produit

Ces symboles peuvent figurer sur le robot de tonte. Les étudier attentivement.



**AVERTISSEMENT** : Lire les instructions d'utilisation avant d'utiliser le robot de tonte.



**AVERTISSEMENT** : Actionner le dispositif de désactivation avant de travailler sur la machine ou la soulever.

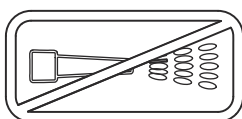
Le robot de tonte ne peut démarrer que lorsque l'interrupteur principal est en position 1 et que le bon code NIP a été saisi. Mettre l'interrupteur principal en position 0 avant de procéder à toute opération de contrôle ou d'entretien.



**AVERTISSEMENT** : Garder une distance de sécurité avec la machine. Garder les mains et les pieds à l'écart des lames en rotation.



**AVERTISSEMENT** : Ne pas monter sur la machine. Ne jamais placer les mains ou les pieds en dessous ou à proximité de la machine.



Ne jamais nettoyer le robot de tonte avec un nettoyeur à haute pression ou à l'eau courante.



Ce produit est conforme aux directives UE en vigueur.



Émissions sonores dans le milieu environnant. Les émissions de la machine sont indiquées dans *Données techniques à la page 60* et sur la plaque signalétique.



Il est interdit de jeter ce produit en tant que déchet ménager habituel. S'assurer de le recycler en accord avec les directives légales locales.



Le châssis contient des composants qui sont sensibles aux décharges électrostatiques. Le châssis doit également être refermé hermétiquement de manière professionnelle. Pour ces raisons, le châssis ne doit être ouvert que par des techniciens d'entretien autorisés. Un sceau rompu peut entraîner la non-validité de la totalité ou de certaines parties de la garantie.



Le câble basse tension ne peut pas être raccourci, rallongé ou épissé.

Ne pas utiliser de coupe-herbe à proximité du câble basse tension. Être prudent lors de la coupe de bordures où se trouvent les câbles.

Actionnez le dispositif de désactivation avant d'utiliser ou de soulever le produit.

---

## 2 Sécurité

---

### 2.1 Définitions relatives à la sécurité

Les avertissements, recommandations et remarques soulignent des points du manuel qui revêtent une importance particulière.



**AVERTISSEMENT** : Indique la présence d'un risque de blessure ou de décès de l'utilisateur ou de personnes à proximité si les instructions du manuel ne sont pas suivies.



**MISE EN GARDE** : Indique la présence d'un risque de dommages au produit, à d'autres appareils ou à la zone adjacente si les instructions du manuel ne sont pas suivies.

**Remarque** : Utilisé pour donner des renseignements plus détaillés qui sont nécessaires dans une situation donnée.

### 2.2 Consignes générales de sécurité

Le système suivant est utilisé dans le manuel de l'opérateur pour simplifier son utilisation :

- Les textes écrits en *italique* sont des textes de l'application Automower® Connect ou une référence à une autre section du manuel de l'opérateur.
- Les textes écrits en **gras** sont des touches du robot tondeuse.
- Les textes écrits en **LETTRES MAJUSCULES** et en *italique* font référence aux différents modes de fonctionnement du robot tondeuse.

---

#### 2.2.1 IMPORTANT. À LIRE ATTENTIVEMENT AVANT L'UTILISATION. À CONSERVER À TITRE DE RÉFÉRENCE

---

L'opérateur ou l'utilisateur est responsable des accidents et des risques survenant à d'autres personnes, ainsi que de ses biens.

Cet appareil n'est pas destiné à être utilisé par des personnes (notamment des enfants) aux capacités physiques, sensorielles ou mentales limitées, ou manquant d'expérience et de connaissances, sauf si elles ont bénéficié de la surveillance ou des instructions concernant l'utilisation de l'appareil par une personne responsable de leur sécurité. Les enfants doivent être supervisés afin de s'assurer qu'ils ne jouent pas avec les appareils.

Cette machine peut être utilisée par des enfants âgés de 8 ans et plus, des personnes à capacités physique, mentale ou sensorielle réduites, ou des personnes avec un manque d'expérience et de connaissances s'ils sont supervisés ou s'ils ont reçu des instructions concernant l'utilisation de l'appareil de manière sécuritaire et s'ils comprennent les risques impliqués. Les réglementations locales peuvent imposer des restrictions sur l'âge de l'utilisateur. Le nettoyage et l'entretien ne doivent pas être effectués par un enfant sans supervision.

Ne jamais brancher le bloc d'alimentation à une prise électrique si la prise ou le fil est endommagé. Les fils usés ou endommagés augmentent le risque d'électrocution.

Charger seulement la batterie dans la station de charge incluse. Une mauvaise utilisation peut provoquer une décharge électrique, une surchauffe ou une fuite de liquide corrosif de la batterie. En cas de fuite d'électrolyte, rincer à l'eau ou à l'aide d'un agent de neutralisation; consulter un médecin si le produit entre en contact avec les yeux.

Utiliser uniquement des batteries d'origine recommandées par le fabricant. La sécurité du produit ne peut pas être garantie avec des batteries autres que celles originales. Ne pas utiliser des batteries non rechargeables.

L'appareil doit être déconnecté du câblage d'alimentation principale lors du retrait de la batterie.



**AVERTISSEMENT** : Le robot tondeuse peut être dangereux s'il est mal utilisé.



**AVERTISSEMENT** : Ne jamais utiliser le robot tondeuse si des personnes, en particulier des enfants ou des animaux, se trouvent dans la zone de tonte.



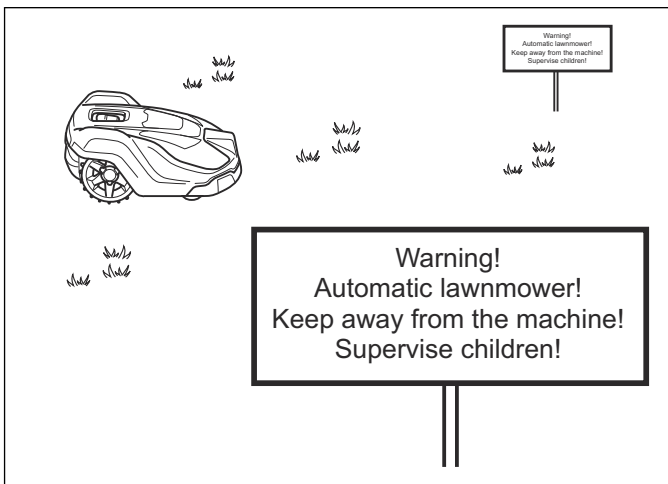


**AVERTISSEMENT** : Garder les mains et les pieds à l'écart des lames en rotation. Ne jamais placer les mains ou les pieds en dessous ou à proximité de la machine lorsque le moteur tourne.

## 2.3 Consignes de sécurité pour l'utilisation

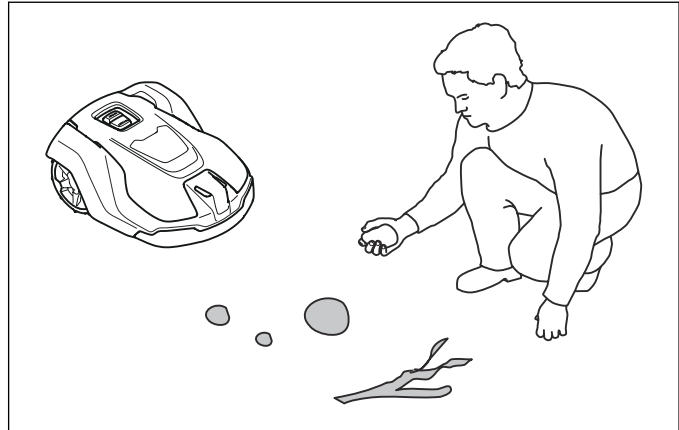
### 2.3.1 Utilisation

- Ce robot de tonte est conçu pour couper l'herbe sur des surfaces extérieures planes. Il ne doit être utilisé qu'avec les équipements recommandés par le fabricant. Aucune autre utilisation n'est autorisée. Les instructions du fabricant concernant l'utilisation et l'entretien doivent être respectées à la lettre.
- Des panneaux d'avertissement doivent être placés autour de la zone de travail du robot de tonte s'il est utilisé dans des aires publiques. Les panneaux doivent contenir le texte suivant : **Avertissement! Tondeuse automatique! Ne pas s'approcher de l'appareil! Superviser les enfants!**



- Utiliser la fonction **PARK** ou éteindre l'interrupteur principal quand des personnes, en particulier des enfants ou des animaux domestiques, se trouvent dans la zone de coupe. Il est recommandé de programmer le robot de tonte pour une utilisation pendant les heures où personne n'utilise la zone, par exemple la nuit. Voir *Minuterie à la page 26*.
- Le robot de tonte peut seulement être utilisé, entretenu et réparé par des personnes parfaitement familiarisées avec ses caractéristiques spéciales et au courant des règles de sécurité. Lire attentivement le manuel de l'opérateur et s'assurer de comprendre les instructions avant d'utiliser le robot de tonte.
- Il est interdit de modifier la conception originale du robot de tonte. Toutes les modifications effectuées sont à vos propres risques.
- Vérifier qu'aucun objet tel que des pierres, des branches, des outils, des jouets ou autres ne se trouve sur la pelouse, car il pourrait endommager les lames. Les objets présents sur la pelouse peuvent également se coincer dans le robot de tonte et de l'aide peut être nécessaire pour retirer l'objet avant que la tonte ne reprenne. Régler toujours

l'interrupteur principal en position 0 avant de remédier à un blocage.



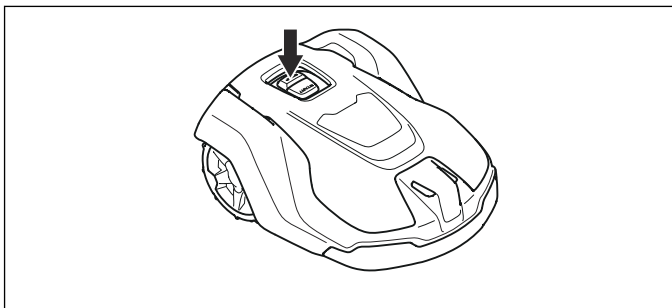
- Mettre le robot de tonte en marche en suivant les instructions. Lorsque l'interrupteur principal est en position 1, assurez-vous de garder les mains et les pieds à l'écart des lames en rotation. Ne jamais placer les mains ou les pieds en dessous du robot de tonte.
- Ne jamais toucher les pièces dangereuses mobiles, telles que le disque de coupe, avant qu'elles ne soient complètement arrêtées.
- Ne jamais soulever ou ne jamais transporter le robot de tonte lorsque l'interrupteur principal est en position 1.
- Ne jamais laisser des personnes ignorant le fonctionnement du robot de tonte s'en servir.
- Ne jamais laisser le robot de tonte entrer en collision avec des personnes ou d'autres êtres vivants. Si une personne ou un autre être vivant se trouve sur la trajectoire du robot de tonte, ce dernier doit être arrêté immédiatement. Voir *Arrêt à la page 42*.
- Ne rien poser sur le robot de tonte ni sur sa station de charge.
- Ne pas utiliser le robot de tonte s'il comprend une protection, une carrosserie ou un disque de coupe défectueux. Il ne doit pas non plus être utilisé si les lames, les vis, les écrous ou les câbles sont défectueux. Ne jamais brancher ou toucher un câble endommagé avant que celui-ci ne soit débranché de l'alimentation.
- Ne pas utiliser pas le robot de tonte si l'interrupteur principal ne fonctionne pas.
- Toujours éteindre le robot de tonte à l'aide de l'interrupteur principal lorsqu'il n'est pas utilisé. Le robot de tonte ne peut démarrer que lorsque l'interrupteur principal est en position 1 et que le bon code NIP a été saisi.
- Le robot de tonte ne doit jamais être utilisé en même temps qu'un arroseur. Utiliser la fonction de minuterie (voir *Minuterie à la page 26*) pour ne jamais faire fonctionner le robot de tonte et l'arrosage simultanément.
- Husqvarna ne garantit pas la compatibilité totale entre le robot de tonte et d'autres dispositifs sans fil comme des télécommandes, des transmetteurs radio, des boucles d'écoute, des clôtures électrifiées enterrées pour animaux ou autres.

- L'alarme intégrée est très forte. Faire preuve de prudence, surtout si le robot de tonte est manipulé à l'intérieur.
- Les objets métalliques sur le sol (par exemple, le béton armé ou les filets anti-taupes) peuvent provoquer un arrêt de la machine. En effet, ils peuvent être à l'origine d'interférences avec le signal boucle, ce qui peut se traduire par un arrêt de la machine.
- Ne jamais entreposer, utiliser ou charger le robot de tonte à des températures inférieures à 0 °C/32 °F ou supérieures à 45 °C/113 °F. Cela pourrait endommager l'outil.

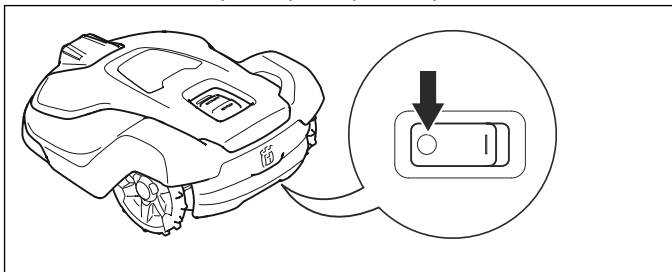
### 2.3.2 Comment soulever et déplacer le robot tondeuse

Pour le déplacer en toute sécurité à partir ou au sein de la zone de travail :

1. Appuyer sur le bouton **STOP** pour arrêter le robot tondeuse.



2. Placer l'interrupteur principal en position 0.



3. Transporter le robot tondeuse à l'aide de la poignée en dessous du robot tondeuse avec le disque de coupe éloigné du corps.



**MISE EN GARDE** : Ne pas soulever pas le robot tondeuse lorsqu'il est stationné dans la station de charge. Cela peut endommager la station de charge ou le robot tondeuse. Appuyer

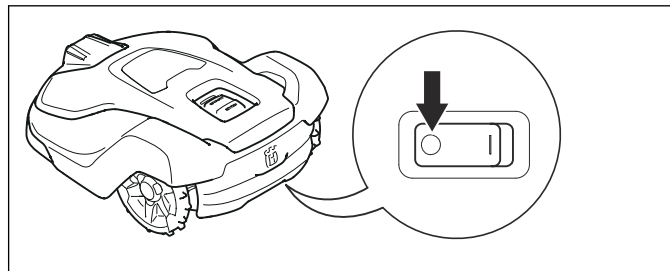
sur **STOP** et tirer sur le robot tondeuse pour le sortir de la station de charge avant de le soulever.

### 2.3.3 Entretien



**AVERTISSEMENT** : Lorsque le robot tondeuse est retourné, l'interrupteur principal doit toujours être en position 0.

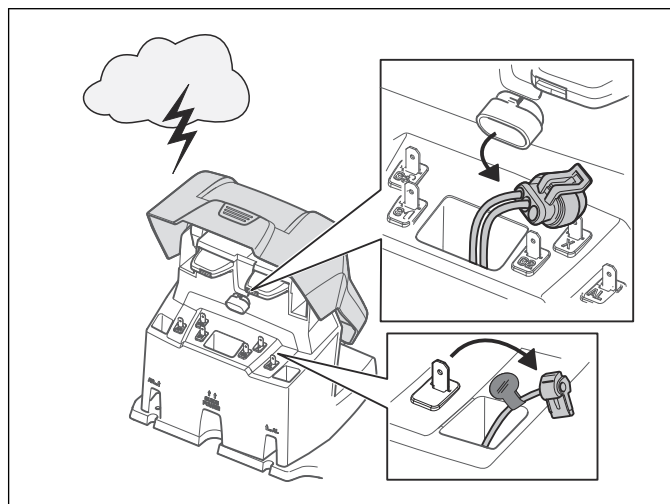
L'interrupteur principal doit toujours être en position 0 pendant toutes les tâches sur le châssis du robot tondeuse, telles que le nettoyage ou le remplacement des lames.



**MISE EN GARDE** : Ne jamais nettoyer le robot tondeuse avec un nettoyeur à haute pression ou à l'eau courante. Ne jamais utiliser de solvants pour le nettoyage.

Inspecter le robot tondeuse toutes les semaines et remplacer les composants endommagés ou usés. Voir *Entretien à la page 44*.

### 2.3.4 En cas d'orage



Pour réduire le risque d'endommagement des pièces électriques du robot tondeuse et de sa station de charge, nous recommandons de défaire tous les branchements de la station de charge (bloc d'alimentation, câble périphérique et câbles guides) en cas de risque d'orage.

1. Assurez-vous que les câbles soient marqués à l'aide des marqueurs fournis afin de faciliter leur reconnexion. Les connexions de la station de charge sont marquées par AR, AL, G1, G2 et G3.
2. Déconnectez tous les fils connectés et le bloc d'alimentation.

3. Branchez tous les câbles et le bloc d'alimentation lorsque le risque d'orage est passé. Il est important de connecter chaque câble à la bonne place.

## 3 Installation

### 3.1 Présentation

Ce chapitre contient des renseignements importants à savoir lorsque vous planifiez l'installation.

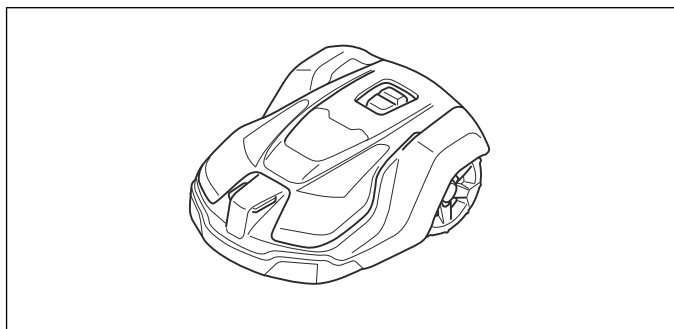
Avant de commencer l'installation, familiarisez-vous avec ce qui est inclus dans la boîte.

Automower® 520/550	
Robot tondeuse	✓
Station de charge	✓
Bloc d'alimentation	✓
Câble basse tension	✓
Vis pour station de charge	6 pièces
Clé à six pans	✓
Règle	✓
Marqueurs de câbles	✓
Manuel de l'opérateur et guide de référence rapide	✓
Lames supplémentaires	9 pièces
Autocollants d'alarme	✓

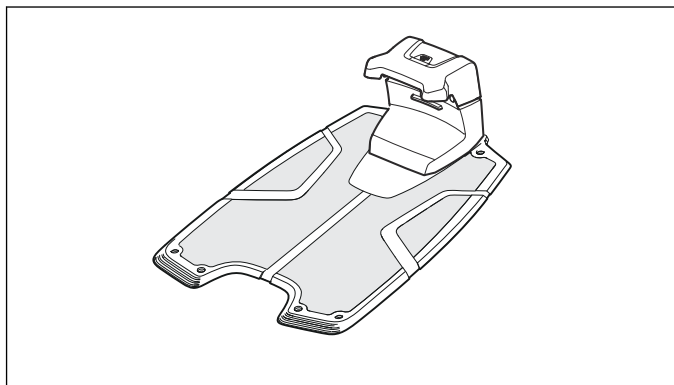
#### 3.1.1 Principaux composants d'installation

L'installation du robot de tonte implique quatre composants principaux :

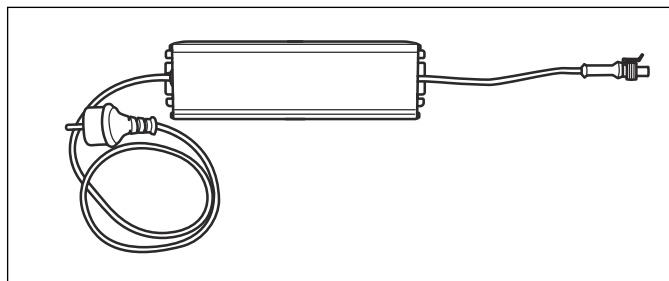
1. Un robot de tonte, qui coupe la pelouse en se déplaçant essentiellement selon un parcours aléatoire.



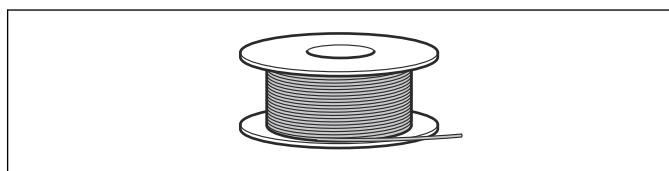
2. Une station de charge, point de retour du robot de tonte lorsque le niveau de charge de la batterie devient trop faible.



3. Un bloc d'alimentation, qui est relié à la station de charge et à une prise murale de 100-240 V. Le bloc d'alimentation est branché à la prise murale et à la station de charge par le biais d'un câble basse tension de 10 m/33 pi. Des câbles basse tension d'une longueur de 3 m/10 pi et 20 m/66 pi sont offerts comme accessoires en option. Aucune pièce du bloc d'alimentation ne doit être changée ou altérée. Par exemple, le câble basse tension ne peut être raccourci ou rallongé.



4. Une boucle de câble, qui est posée sur les contours de la pelouse ainsi que des objets et plantes que le robot de tonte ne doit pas percuter. La boucle de fil sert à la fois de fil périphérique et de fil de guidage. La longueur maximale autorisée du câble périphérique est de 800 m/874 vg.



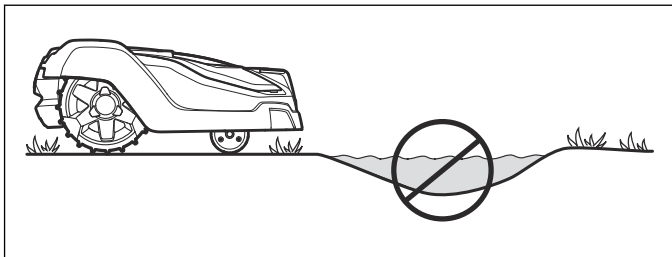
### 3.2 Préparations

Lire l'intégralité de ce chapitre avant de commencer l'installation. La procédure d'installation du robot de tonte a des répercussions sur son bon fonctionnement. Il est donc important de planifier correctement l'installation.

L'organisation du travail est facilitée par la réalisation d'un schéma de la zone de travail et de tous les obstacles. Ainsi, il sera plus facile de repérer les positions idéales pour la station de charge, le fil périphérique et le fil de guidage. Indiquer sur le schéma le parcours du fil périphérique et du fil de guidage.

Visiter le site [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com) pour consulter d'autres descriptifs et astuces concernant l'installation.

1. Si l'herbe dans la zone de travail dépasse 10 cm/ 4 po de hauteur, la tondre avec une tondeuse traditionnelle. Récupérer l'herbe.
2. Comblers les trous et les creux afin d'éviter la formation de flaques d'eau lorsqu'il pleut. Le produit peut être endommagé s'il passe dans des flaques d'eau. Voir *Conditions de garantie* à la page 62.

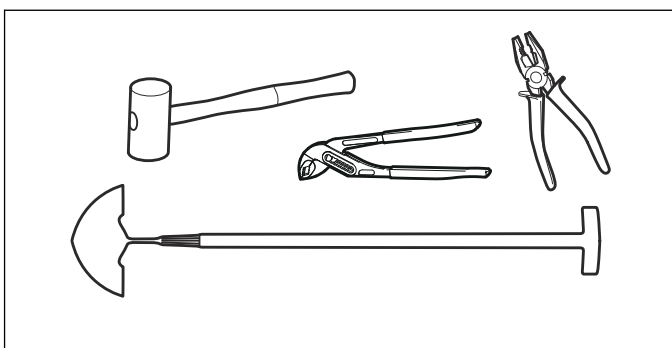


3. Lire attentivement l'intégralité de ces étapes avant de commencer l'installation.
4. Vérifier que toutes les pièces nécessaires à l'installation sont incluses. Voir *Présentation du produit* à la page 6.
  - Robot de tonte
  - Station de charge
  - Bloc d'alimentation
  - Câble basse tension
  - Vis destinées à la station de charge
  - Règle

### 3.2.1 Outils d'installation

Pendant l'installation, les éléments suivants sont requis :

- Marteau/maillet en plastique (pour faciliter la mise en place des agrafes dans le sol).
- Pince universelle pour couper le câble périphérique et serrer les connecteurs.
- Pince multiprise (pour fermer la connexion du coupleur)
- Tranche-bordure/bêche pour enterrer le câble périphérique, le cas échéant.



### 3.3 Station de charge

La station de charge a trois fonctions :

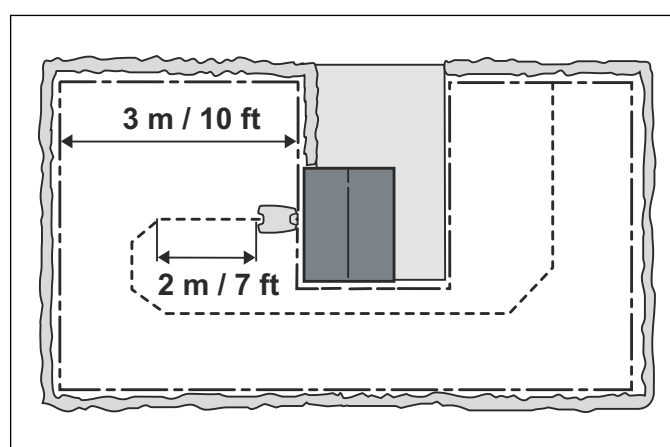
- Envoyer des signaux de contrôle dans le câble périphérique.
- Envoyer des signaux de contrôle dans le câble guide pour permettre au robot tondeuse de trouver la station de charge.
- Charger la batterie du robot tondeuse.

#### 3.3.1 Emplacement de prédilection pour la station de charge

Prendre en compte les recommandations suivantes lors de l'identification du meilleur emplacement de la station de charge :

- Laisser au moins 3 m/10 pi d'espace libre à l'avant de la station de charge.

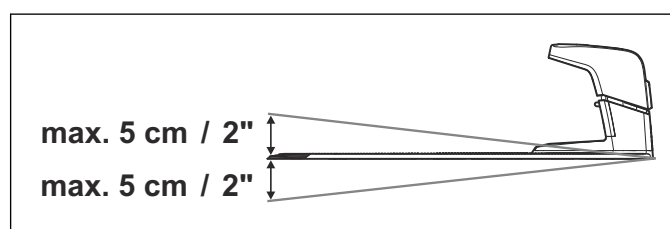
- Poser au moins de 1,5 m/5 pi de câble périphérique en ligne droite vers la droite et la gauche de la station de charge.
- Placer la station de charge près d'une prise murale. Le câble basse tension fourni mesure 10 m /33 pi de long.
- Placer la station de charge sur une surface de niveau exempte d'objets tranchants.
- Mettre la station de charge à l'abri des jets d'eau, par exemple en cas d'arrosage.
- Mettre la station de charge à l'abri des rayons directs du soleil. Le processus de charge est affecté par la température ambiante.
- Placer la station de charge dans la partie inférieure d'une zone de travail présentant une pente importante.
- Déterminer si la station de charge doit être placée à l'abri du regard des étrangers.



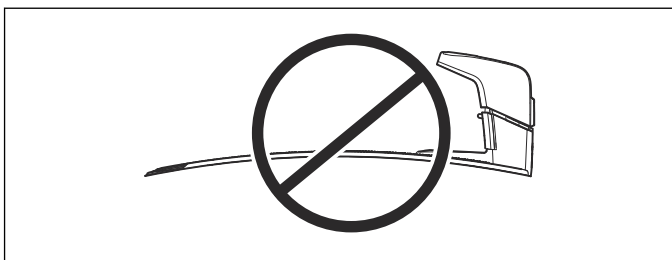
Ne pas placer la station de charge dans des espaces confinés ou dans un coin. Cela peut compliquer la tâche du robot tondeuse pour trouver la station de charge.



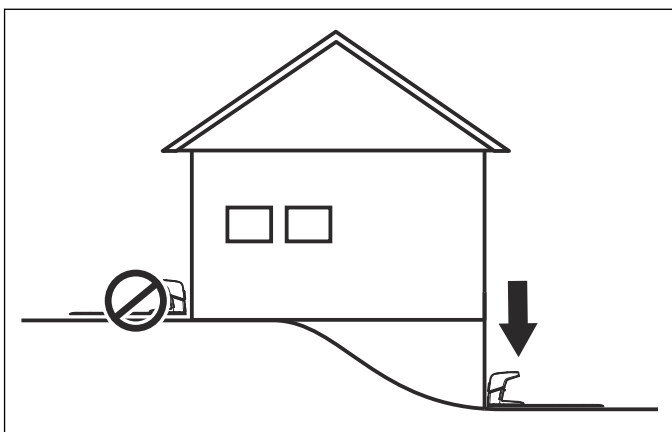
La station de charge doit être placée sur un sol plat. L'extrémité avant de la station de charge ne peut pas être placée plus haute ou plus basse que l'extrémité arrière, conformément à l'image ci-dessous.



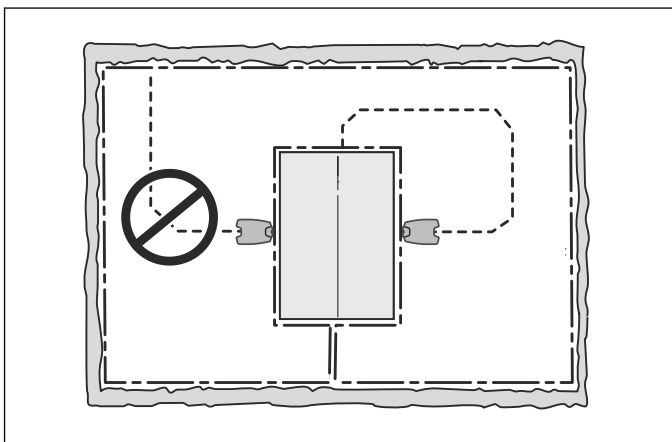
Le positionnement de la station de charge ne doit pas plier sa plaque de base.



Si l'installation s'effectue dans une zone de travail avec une forte pente, la station de charge doit être placée en bas de la pente. Le robot tondeuse suit ainsi plus facilement le câble guide jusqu'à la station de charge.



La station de charge ne doit pas être placée sur un îlot, car ceci limiterait les possibilités de mise en place optimale du câble guide. Toutefois, si elle doit impérativement être installée sur un îlot, le câble guide devra également être connecté à l'îlot. Pour en savoir plus sur les îlots, rendez-vous à *Limites à l'intérieur de la zone de travail* à la page 17.



### 3.3.2 Branchement du bloc d'alimentation

Tenir compte des éléments suivants lors de la planification du positionnement du bloc d'alimentation :

- Près de la station de charge
- À l'abri de la pluie
- À l'abri de la lumière directe du soleil



**AVERTISSEMENT** : Le robot tondeuse ne doit être utilisé qu'avec une unité de bloc d'alimentation fournie par Husqvarna.

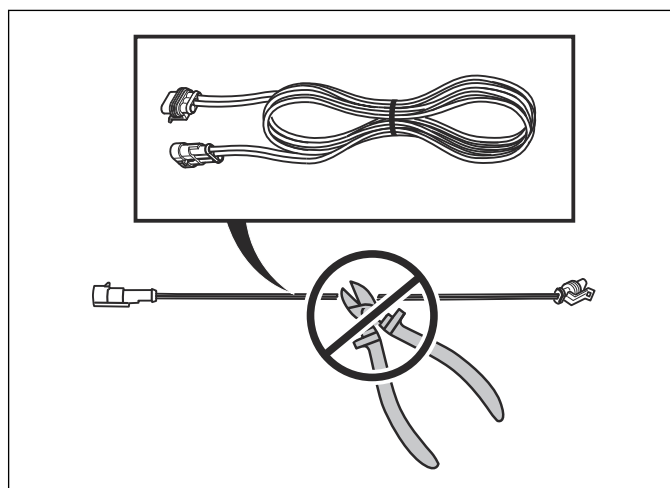
Le bloc d'alimentation doit être placé à un endroit bien aéré et sous un toit. Si le bloc d'alimentation est connecté à une prise électrique à l'extérieur, il doit être

homologué pour un usage extérieur. Il est recommandé d'utiliser un interrupteur différentiel (DDFT) lors du raccordement du bloc d'alimentation à la prise murale.



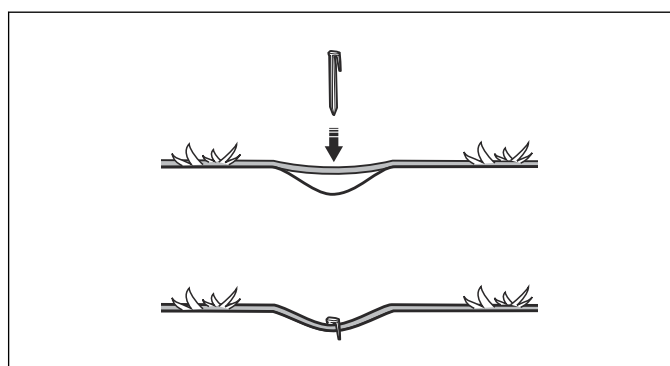
**AVERTISSEMENT** : Applicable aux États-Unis et au Canada. Si le bloc d'alimentation est installé à l'extérieur : Risque de décharge électrique. Installer uniquement sur une prise avec un interrupteur différentiel (DDFT) qui a un boîtier résistant aux intempéries, avec le capuchon inséré ou retiré.

Aucune pièce du bloc d'alimentation ne doit être changée ou altérée. Par exemple, le câble basse tension ne peut être raccourci ou rallongé. Des câbles basse tension d'une longueur de 3 m (10 pi) et de 20 m (66 pi) sont offerts comme accessoires en option.

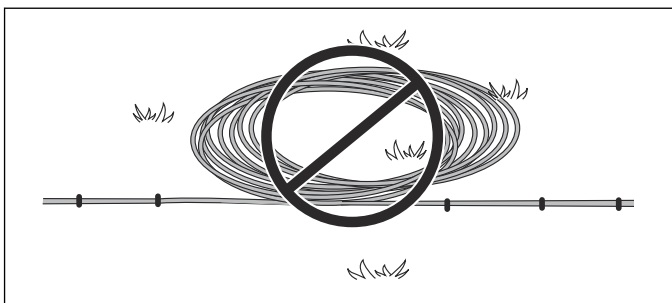


Il est possible de laisser le câble basse tension traverser la zone de travail. Le câble basse tension doit être agrafé ou enterré, et la hauteur de coupe doit être réglée de sorte que les lames du disque de coupe ne puissent jamais entrer en contact avec le câble basse tension.

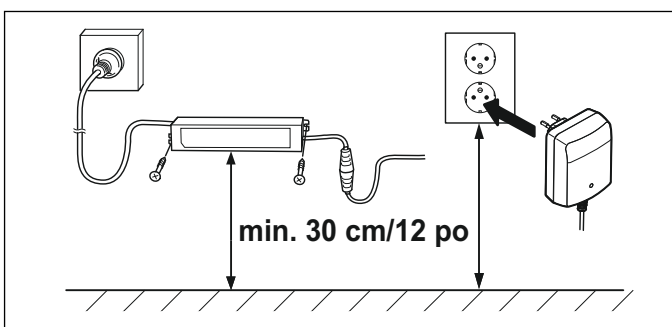
S'assurer que le câble basse tension soit posé à plat au sol et fixé à l'aide d'agrafes. Le câble doit être à proximité du sol afin qu'il ne soit pas coupé avant que les racines de l'herbe ne l'aient recouvert.



Le câble basse tension ne doit jamais être stocké en bobine ou placé sous la plaque de base de la station de charge, car cela peut perturber les signaux de la station de charge.



Si le bloc d'alimentation ne peut pas être branché directement sur une prise murale, ne pas le monter en aucun cas à une hauteur présentant un risque de submersion dans l'eau; (le placer à au moins à 30 cm [12 po] du sol). Il est interdit de placer le bloc d'alimentation sur le sol.



**AVERTISSEMENT** : Aucune pièce du bloc d'alimentation ne doit être modifiée ou altérée. Le câble basse tension ne peut pas être raccourci ou rallongé.



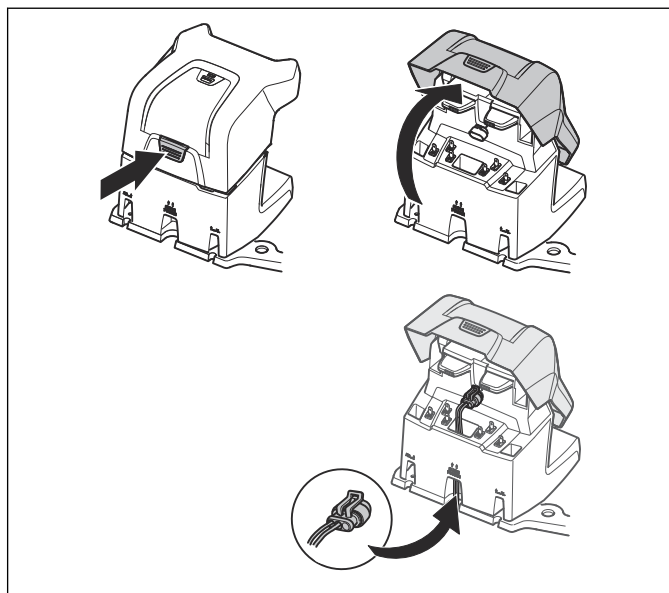
**MISE EN GARDE** : Placer le câble basse tension de sorte que les lames du disque de coupe ne soient jamais en contact avec lui.



**MISE EN GARDE** : Utiliser la prise pour débrancher la station de charge, par exemple avant de la nettoyer ou de réparer la boucle de câble.

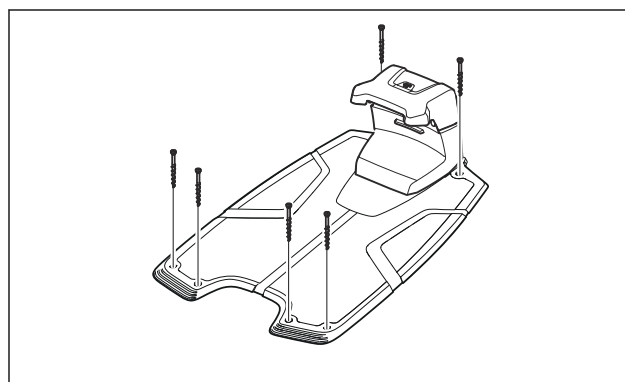
### 3.3.3 Installation et branchement de la station de charge

1. Placer la station de charge à un endroit adapté. Voir *Emplacement de prédilection pour la station de charge à la page 13*.
2. Basculer le capot protecteur de la station de charge vers l'avant et brancher le câble basse tension sur la station de charge.



3. Brancher le câble d'alimentation du bloc d'alimentation sur une prise murale 100-240 V. Si le bloc d'alimentation est connecté à une prise électrique à l'extérieur, il doit être homologué pour un usage extérieur. Voir *Branchement du bloc d'alimentation à la page 14*.
4. Fixer la station de charge au sol à l'aide des vis fournies. S'assurer que les vis sont vissées au maximum et qu'elles ne dépassent pas de la plaque de base.

**Remarque** : Poser le câble guide et le raccorder à la station de charge avant de fixer celle-ci au sol. Voir *Pose et connexion du câble guide à la page 21*.



**MISE EN GARDE** : Il est interdit de pratiquer de nouveaux trous dans la plaque de la station de charge. Seuls les trous existants peuvent être utilisés pour la fixer au sol.



**MISE EN GARDE** : Ne pas piétiner pas et ne pas marcher sur la plaque de la station de charge.



### 3.4 Chargement de la batterie

Lorsque la station de charge est connectée, il est possible de recharger le robot de tonte. Placer l'interrupteur principal en position 1.

Placer le robot de tonte dans la station de charge pendant la pose du câble périphérique et du câble guide.

Si la batterie est entièrement déchargée, il faut compter environ 80 à 100 minutes pour la charger complètement.



**AVERTISSEMENT :** Recharger seulement le robot de tonte à l'aide d'une station de charge qui est destinée à cet usage. Une mauvaise utilisation peut provoquer une décharge électrique, une surchauffe ou une fuite de liquide corrosif de la batterie. En cas de fuite d'électrolyte, rincer à l'eau et consulter un médecin si le produit entre en contact avec les yeux ou autre.

**Remarque :** Le robot de tonte ne peut pas être utilisé avant la fin de l'installation.

### 3.5 Câble périphérique

Le câble périphérique peut être installé à l'aide des méthodes suivantes :

- Fixer le câble au sol à l'aide d'agrafes.

Agrafer le câble périphérique en cas de volonté de l'ajuster au cours des premières semaines d'utilisation. Au bout de quelques semaines, le câble sera dissimulé par l'herbe qui aura poussé. Utiliser un marteau/maillet en plastique et des agrafes.

- Enterrer le câble.

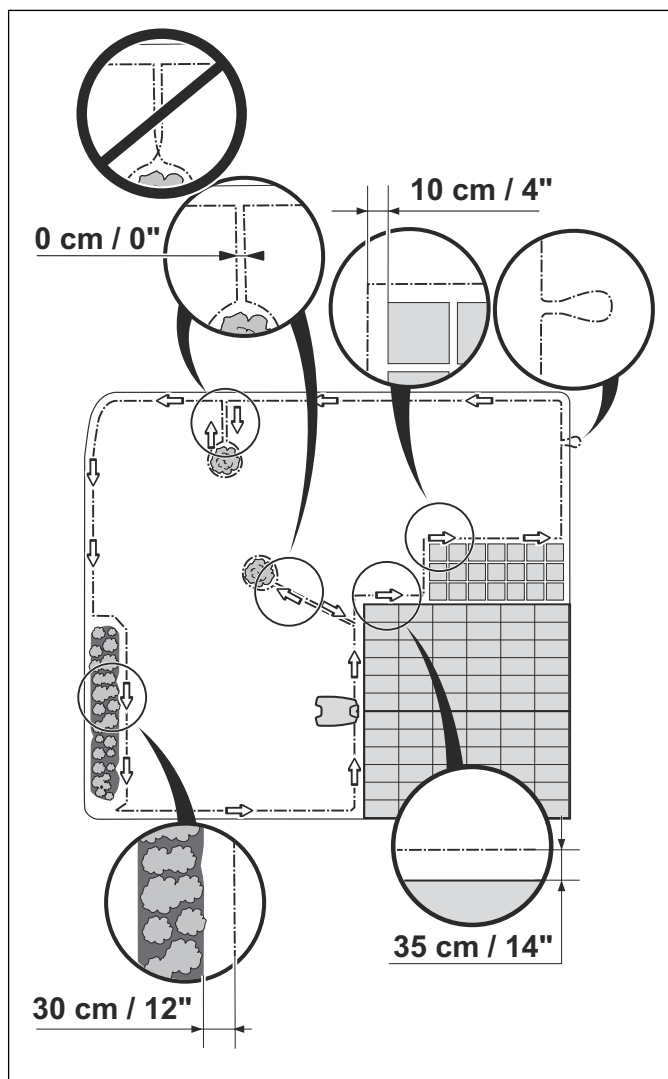
Enterrer le câble périphérique en cas de volonté de démausser ou d'aérer la pelouse. Si nécessaire, les deux méthodes peuvent être combinées de sorte qu'une partie du câble périphérique est agrafée et l'autre est enterrée. Le câble peut être enterré par exemple à l'aide d'un coupe-bordure ou d'une bêche. Positionner le câble périphérique à une profondeur dans le sol comprise entre 1 et 20 cm (4 et 8 po).

#### 3.5.1 Planification de mise en place du câble périphérique

Le câble périphérique doit être positionné de sorte que :

- Le câble forme une boucle autour de la zone de travail. Utiliser le câble périphérique d'origine. Il est spécialement conçu pour résister à l'humidité du sol.
- Le robot tondeuse ne se trouve jamais à plus de 35 m/14 pi du câble en tout point de la zone de travail.
- Le câble ne mesure pas plus de 800 m/ pi de long.
- Un supplément de câble d'environ 20 cm/8 po est à prévoir pour connecter ultérieurement le câble guide au câble périphérique. Voir *Pose du câble périphérique* à la page 19.

L'illustration ci-dessous montre comment placer le câble périphérique autour de la zone de travail et des obstacles. Utiliser la règle fournie pour obtenir la distance correcte. Voir *Présentation du produit* à la page 6.

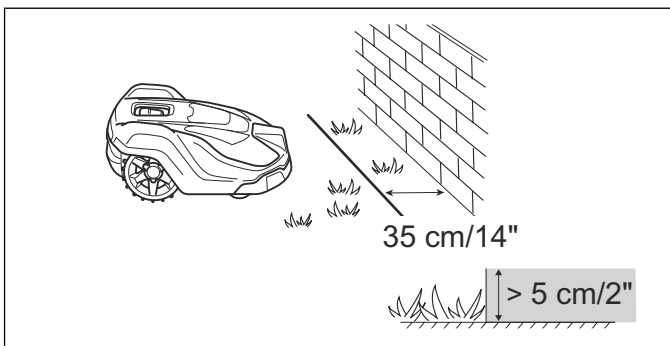


#### 3.5.2 Limites de la zone de travail

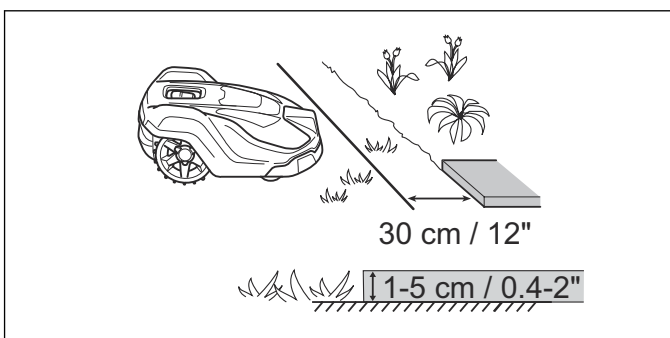
Selon ce qui borde la zone de travail, le fil périphérique doit être positionné à différentes distances des obstacles.

Si un obstacle haut (5 cm/2 po ou plus), par exemple un mur ou une clôture, délimite la zone de travail, le fil périphérique doit être placé à 35 cm/14 po de l'obstacle. Cela empêchera le robot tondeuse de heurter l'obstacle et réduira l'usure de la carrosserie. Environ 20 cm/8 po de pelouse autour de l'obstacle fixe ne seront pas tondues.

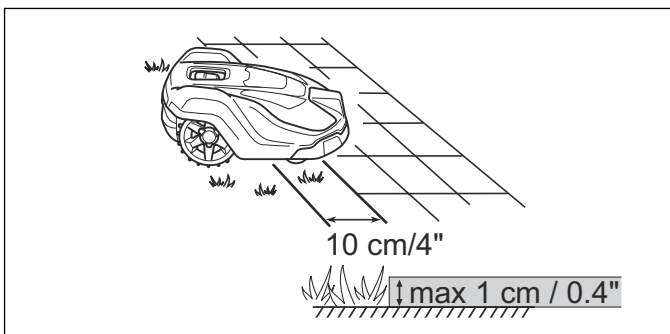




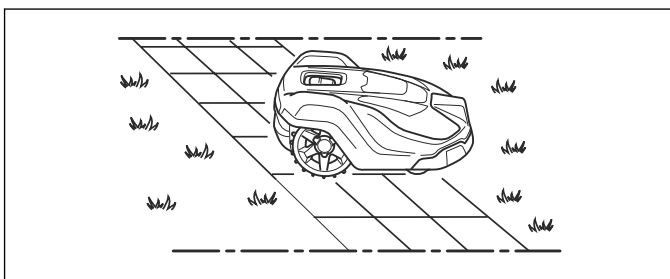
Si la zone de travail jouxte un petit fossé, une plate-bande ou une petite surélévation, comme une petite bordure de trottoir (1-5 cm / 0.4-2 po), le fil périphérique doit être placé à 30 cm/12 po dans de la zone de travail. Ceci empêche les roues de basculer dans le fossé ou de monter sur la bordure, ce qui peut entraîner une usure excessive du robot tondeuse. Environ 15 cm/6 po de la pelouse le long du fossé/de la bordure ne seront pas tondu.



Si la zone de travail jouxte une allée pavée ou une surface similaire qui est au même niveau que la pelouse (+/-1 cm/0,4 po), il est possible de laisser le robot tondeuse rouler un peu sur l'allée. Le fil périphérique doit alors être placé à 10 cm/4 po du bord de l'allée. Toute l'herbe le long de l'allée pavée sera coupée.



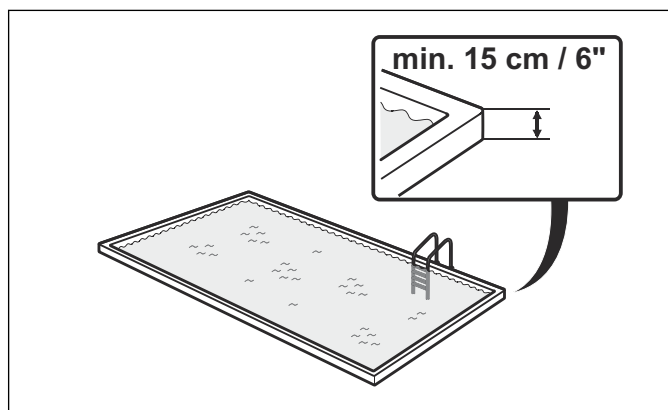
Si la zone de travail est divisée par une allée pavée au même niveau que la pelouse, le robot tondeuse peut rouler sur l'allée. Il peut être avantageux de mettre le fil périphérique sous l'allée pavée. Le fil périphérique peut aussi être placé dans le joint entre les pavés. S'assurer que le pavé est au même niveau que la pelouse afin d'éviter une usure excessive du robot tondeuse.



**MISE EN GARDE :** Le robot tondeuse ne doit jamais passer sur du gravier, du paillis ou une matière similaire susceptible d'endommager les lames.

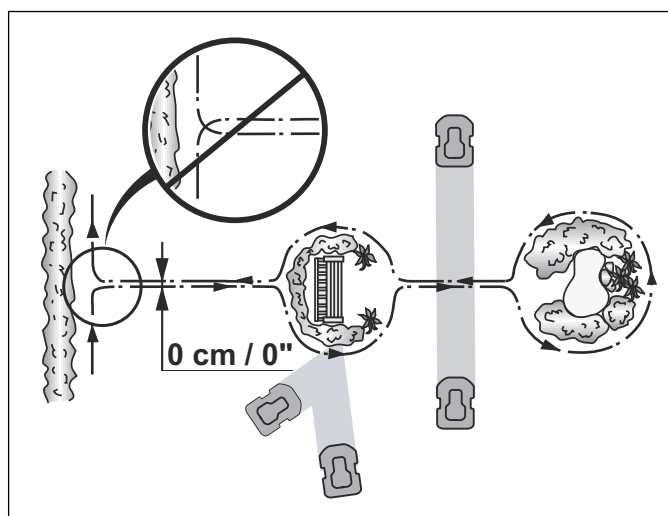


**MISE EN GARDE :** Si la zone de tonte est adjacente à des plans d'eau, à des pentes, à des précipices ou à une voie publique, le fil périphérique doit être complété par une bordure ou un objet similaire. Ce dernier devra faire au moins 15 cm/6 po de hauteur. Cela évitera que le robot tondeuse sorte de la zone de travail, quelles que soient les circonstances.



### 3.5.3 Limites à l'intérieur de la zone de travail

Utiliser le fil périphérique pour isoler les zones à l'intérieur de la zone de travail en créant des îlots autour des obstacles ne pouvant supporter une collision, par exemple les plates-bandes, les arbustes et les fontaines. Acheminer le câble jusqu'à la zone à isoler, le disposer tout autour et revenir en suivant le même parcours. En cas d'utilisation des agrafes, le câble doit être fixé sous les mêmes agrafes sur la route de retour. Lorsque les câbles périphériques en provenance et en direction de l'îlot sont placés à proximité les uns des autres, le robot tondeuse peut passer sur le câble.

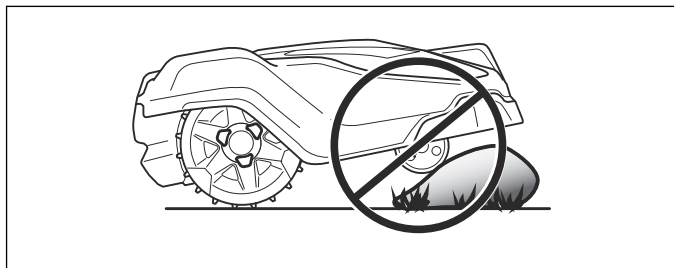


**MISE EN GARDE :** Le fil périphérique ne doit pas se croiser sur son trajet vers et de l'îlot.

Les obstacles résistant aux chocs, comme les arbres ou les arbustes plus grands que 15 cm/6 po, n'ont pas besoin d'être isolés par le fil périphérique. Lorsqu'il rencontre ce type d'obstacle, le robot tondeuse le contourne.

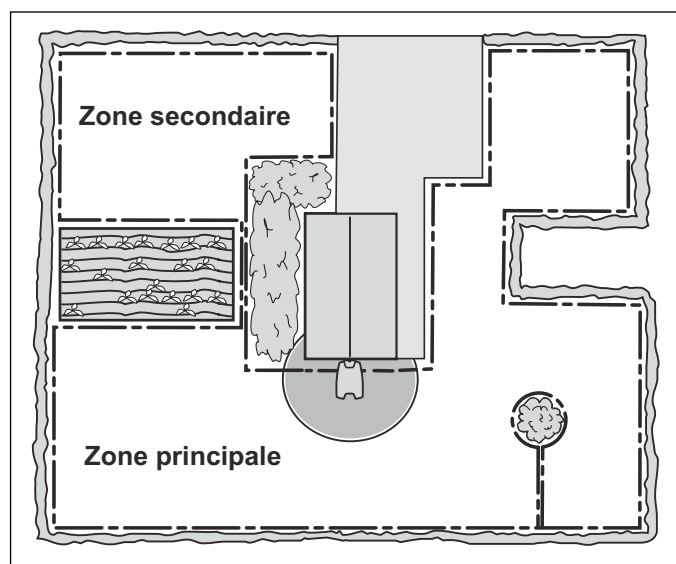
Cependant, pour obtenir un fonctionnement sécuritaire et silencieux, il est recommandé d'isoler tous les objets fixes placés dans ou autour de la zone de travail.

Les obstacles légèrement en pente, par exemple des pierres ou de grands arbres aux racines qui affleurent, doivent être isolés ou retirés. Sinon, le robot tondeuse peut glisser sur ce type d'obstacle, ce qui endommage les lames.



### 3.5.3.1 Zones secondaires

Si la zone de travail comprend deux parties entre lesquelles le robot tondeuse a de la difficulté à se déplacer, il est recommandé de définir une deuxième zone de tonte. Cette situation se présente dans le cas de pentes à 45 % ou d'un passage qui est plus étroit que 60 cm/24 po. Disposer le fil périphérique autour de la zone secondaire afin qu'il forme un îlot en dehors de la zone principale. Le robot tondeuse doit être déplacé manuellement entre la zone principale et la zone secondaire pour tondre la pelouse de la zone secondaire.



Le mode de fonctionnement *Zone secondaire* doit être utilisé, car le robot tondeuse ne peut passer seul de la zone secondaire à la station de charge. Voir *Mode de fonctionnement – démarrage à la page 41*. Dans ce mode, le robot tondeuse ne cherche jamais la station de charge et tond pendant la durée définie jusqu'à ce que la batterie soit déchargée. Placer le robot tondeuse dans la station de charge pour charger la batterie. Si la zone principale doit être coupée droit après la charge, appuyer sur *Start* (démarrage) dans l'application

Automower® Connect, puis sélectionner *Resume on main area* (Reprendre sur la zone principale).

### 3.5.3.2 Passages pendant la tonte

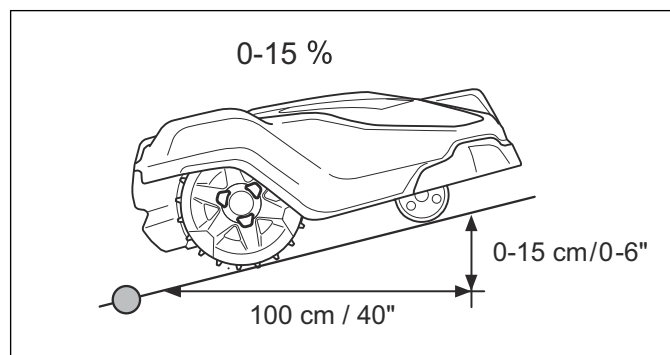
Les passages longs et étroits ainsi que les zones de moins de 1,5 à 2 m 3,2 à 6,5 pi doivent être évités. Le robot tondeuse risquerait alors de se déplacer dans le passage ou la zone pendant un certain temps. La pelouse prendra alors un aspect aplati. Le passage le plus étroit possible pour le robot tondeuse est de 60 cm/ 24 cm (entre les câbles périphériques).

**Remarque :** Dans les passages plus étroits que 2 m/ 6,5 pi, (entre les câbles périphériques), Husqvarna recommande d'installer un câble guide.

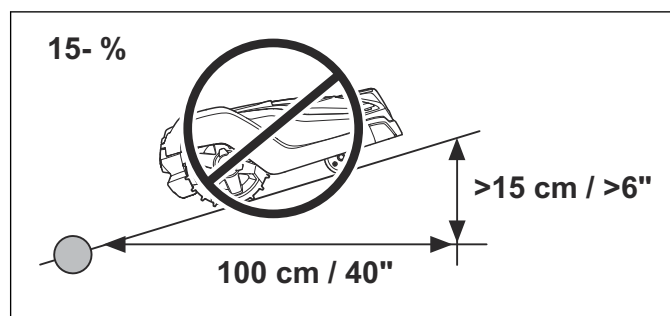
### 3.5.3.3 Pentes

Le robot tondeuse peut fonctionner dans les pentes. L'inclinaison maximale est définie en pourcentage (%) et est calculée comme la différence de hauteur, en centimètres par mètre. Dans la zone de travail, le robot tondeuse peut fonctionner sur des pentes allant jusqu'à 45 %. Les zones plus inclinées doivent être isolées par le fil périphérique.

Le fil périphérique peut être posé sur une pente présentant une inclinaison inférieure à 15 %.



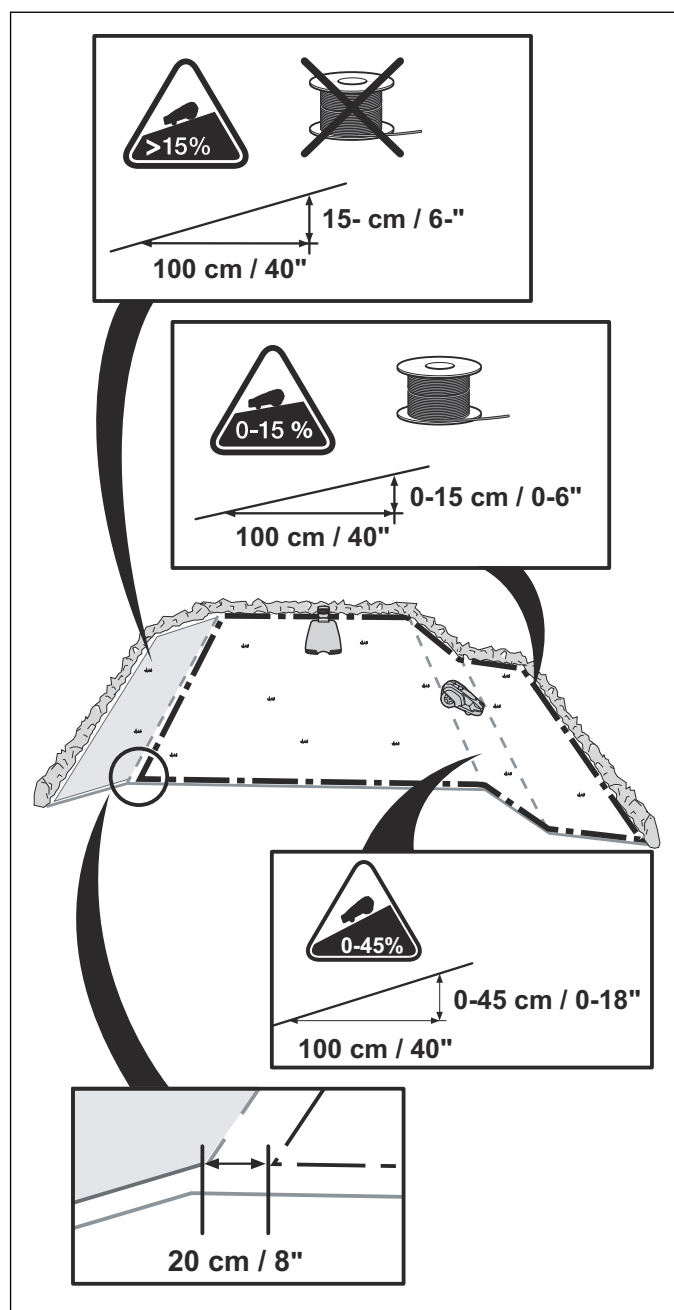
Le fil périphérique ne doit pas être posé sur une pente présentant une inclinaison supérieure à 15 %. Le robot tondeuse risque d'y tourner difficilement. Le robot tondeuse s'arrêtera alors et le message d'erreur *En dehors de la zone de travail* s'affiche. Le risque est à son maximum en cas de temps humide, car les roues sont susceptibles de glisser sur l'herbe mouillée.



Cependant, le fil périphérique peut être posé sur une pente de plus de 15 % s'il existe un obstacle que le robot tondeuse peut heurter, par exemple une barrière ou une haie dense.

Lorsqu'une partie d'un bord extérieur de la zone de travail présente une inclinaison supérieure à 15 %, le fil

périphérique doit être placé sur le sol horizontal à 20 cm/8 po avant le début de la pente.



### 3.5.4 Pose du câble périphérique

En cas de souhait d'agrafer le câble périphérique :

- Couper l'herbe très courte avec une tondeuse standard ou un coupe-herbe à l'endroit où le câble doit être posé. Il sera alors plus facile de placer le câble près du sol et donc de réduire le risque que le robot de tonte coupe le câble ou endommage l'isolant.
- Le câble périphérique doit être à proximité du sol afin qu'il ne soit pas coupé avant que les racines de l'herbe ne l'aient recouvert. Le fait de tondre l'herbe trop courte juste après l'installation peut aussi endommager l'isolant du câble. Des dommages sur l'isolant pourraient causer des dysfonctionnements au bout de plusieurs semaines, voire plusieurs mois plus tard. Pour éviter cette situation, sélectionner toujours la hauteur de coupe maximale dans les premières semaines qui suivent l'installation, puis

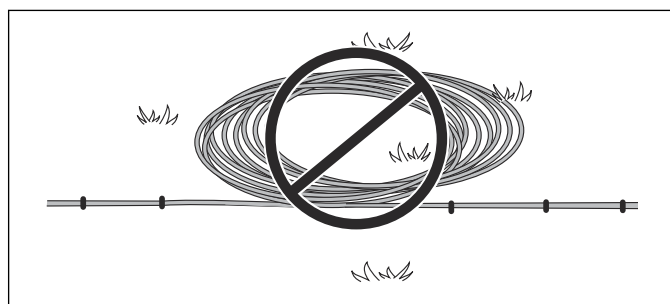
abaisser la hauteur de coupe d'un cran toutes les deux semaines jusqu'à obtenir la hauteur de coupe souhaitée.

- Utiliser un marteau pour enfoncer les agrafes dans le sol. Être prudent lors de la pose des agrafes et s'assurer de ne pas comprimer le câble.

Si le câble périphérique doit être enterré :

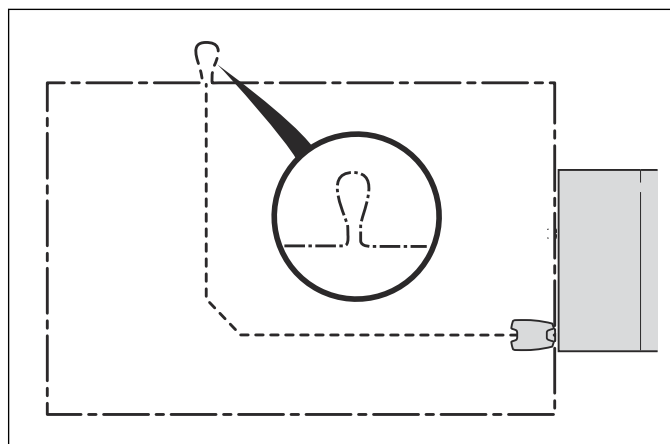
- Positionner le câble périphérique à une profondeur dans le sol comprise entre 1 et 20 cm (4 à 8 po). Le câble peut être enterré par exemple à l'aide d'un coupe-bordure ou d'une bêche.

**Remarque :** Tout câble supplémentaire ne doit pas être mis en bobine à l'extérieur du câble périphérique. Ce positionnement peut perturber le robot tondeuse.



#### 3.5.4.1 Cœillet pour connecter le câble guide

Pour faciliter la connexion du câble guide au câble périphérique, il est recommandé de créer un cœillet avec environ 20 cm/8 po de câble périphérique supplémentaire à l'endroit où le câble guide sera ultérieurement connecté. Il est conseillé de planifier l'emplacement du câble guide avant de positionner le câble périphérique. Voir *Pose du câble périphérique* à la page 19.

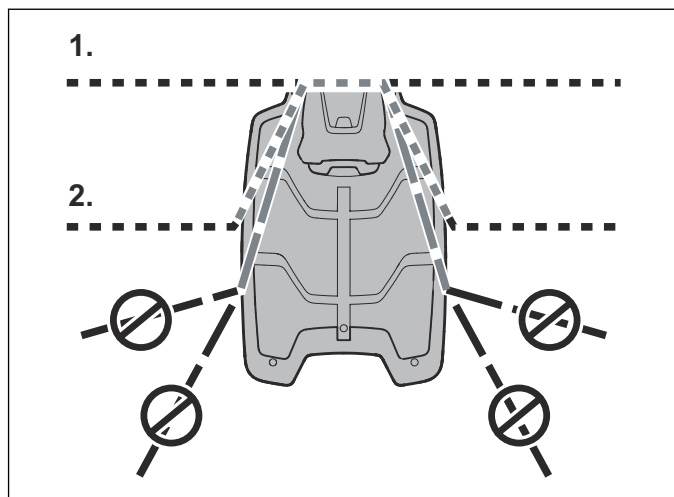


#### 3.5.4.2 Pose du câble périphérique vers la station de charge

Le câble périphérique peut être posé entièrement à l'extérieur de la station de charge (voir l'option 1 sur l'image). S'il faut placer en partie la station de charge en dehors de la zone de travail, il est aussi possible de poser le câble sous la plaque de la station de charge (voir l'option 2 sur l'image).

Cependant, la station de charge ne doit pas être placée majoritairement en dehors de la zone de travail, car le

robot tondeuse aurait alors du mal à la trouver (voir l'image).



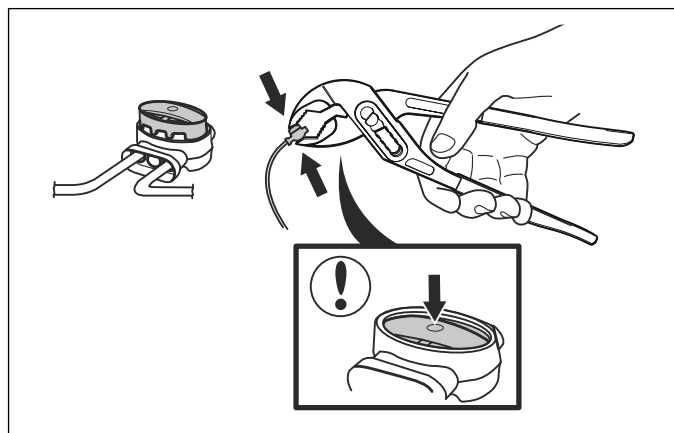
### 3.5.4.3 Rallongement du câble périphérique



**MISE EN GARDE :** Des câbles doubles, ou un bloc à borne à vis isolé avec du ruban, ne constituent pas des jonctions satisfaisantes. L'humidité du sol peut causer l'oxydation du câble et, au bout de quelque temps, la rupture du circuit.

Utiliser un connecteur d'origine si le câble périphérique n'est pas assez long et doit être rallongé. Il est étanche et offre une connexion électrique fiable.

Insérer les deux extrémités du câble dans le connecteur. Vérifier que les câbles sont insérés complètement dans le connecteur, de sorte que les extrémités soient visibles à travers la zone transparente de l'autre côté du connecteur. Ensuite, appuyer complètement sur le bouton placé au-dessus du connecteur. Utiliser une pince multiprise pour enfoncer complètement le bouton sur le connecteur.



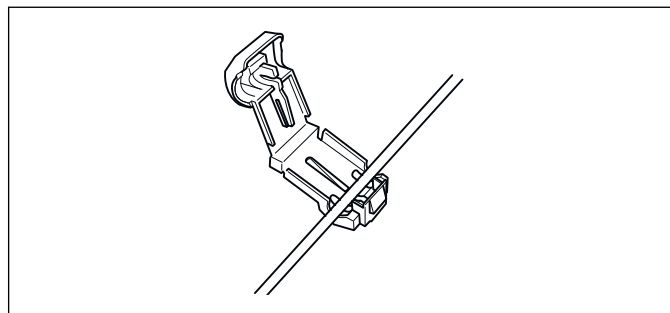
### 3.6 Connexion du fil périphérique



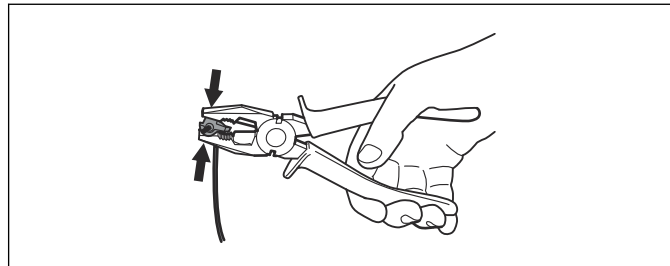
**MISE EN GARDE :** Le fil périphérique ne doit pas être croisé lors de sa connexion à la station de charge. L'extrémité droite du câble doit être connectée à la broche droite de la station de charge et l'extrémité gauche à la broche gauche.

Connectez le fil périphérique à la station de charge :

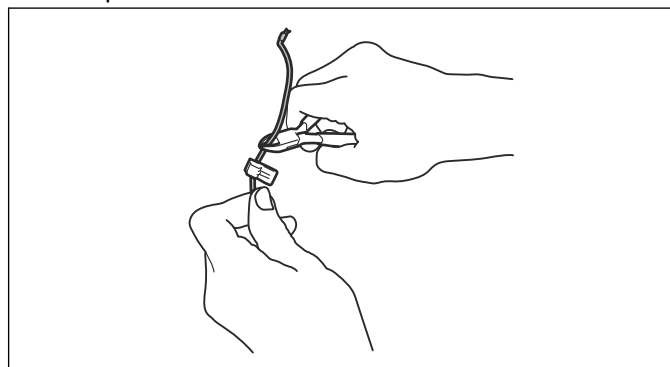
1. Ouvrez le connecteur et placez le câble dans la rainure du connecteur.



2. Serrez les connecteurs à l'aide d'une pince. Appuyez jusqu'à entendre un clic.

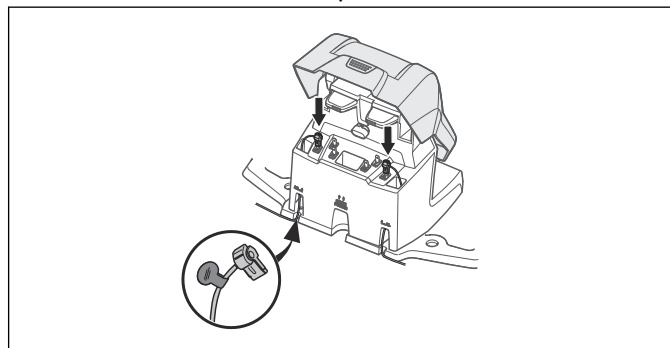


3. Coupez tout excédent de câble périphérique. Coupez à 1 ou 2 cm (0,4 à 0,8 po) au-dessus de chaque connecteur.



4. Basculez le capot protecteur de la station de charge vers l'avant et acheminez les extrémités de câble dans chaque voie à l'arrière de la station de charge. Poussez le connecteur sur les broches de métal, portant les marques AL (gauche) et AR (droite), sur la station de charge.

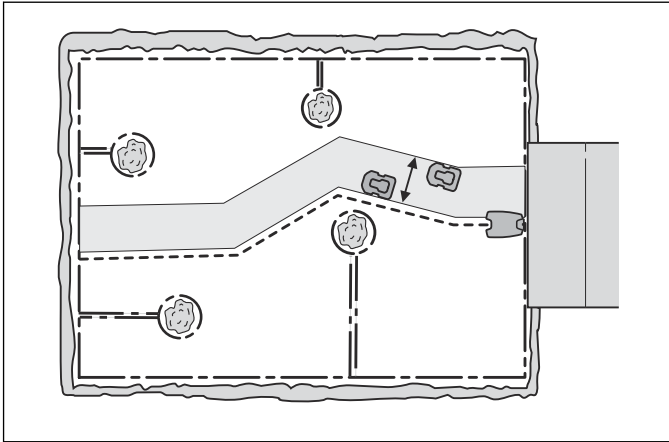
5. Marquez les câbles à l'aide des marqueurs fournis. Il est ainsi plus facile de connecter les câbles sans vous tromper, si par exemple la station de charge a été remise à l'intérieur pendant l'hiver.



### 3.7 Installation du câble guide

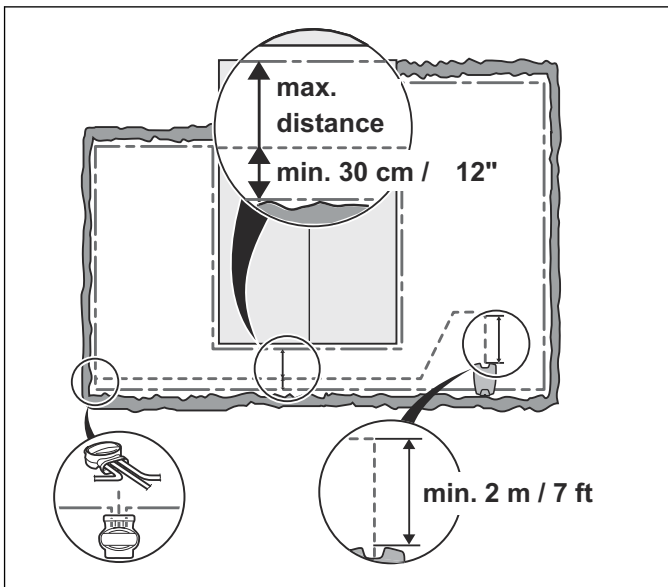
Le robot tondeuse utilise le câble guide pour retrouver son chemin jusqu'à la station de charge, mais également pour s'orienter jusqu'aux zones éloignées du jardin.

Le même rouleau de câble sert au câble périphérique et au câble guide. Comme le câble périphérique, le câble guide peut être agrafé ou enterré dans le sol.



Le robot tondeuse opère à diverses distances du câble guide pour réduire le risque de formation de traînées. La zone à côté du câble empruntée par le robot tondeuse s'appelle le couloir. Plus le couloir laissé par l'installation est large, plus le risque de traînées est réduit.

Le robot tondeuse se déplace toujours du côté gauche du câble guide, tel qu'observé en faisant face à la station de charge. C'est pourquoi le couloir est placé à gauche du câble guide. Lors de l'installation, il est donc important de laisser autant d'espace libre que possible à gauche du câble guide, tel qu'observé en faisant face à la station de charge.



Comme le câble périphérique, le câble guide peut être agrafé ou enterré dans le sol.



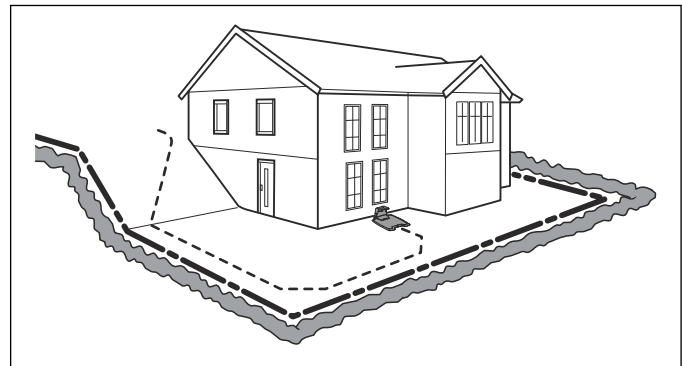
**MISE EN GARDE :** Assurer le plus d'espace possible à gauche du câble guide (tel qu'observé en faisant face à la station de charge). En outre, il n'est pas permis de

positionner le câble guide à moins de 30 cm / 12 po du câble périphérique.

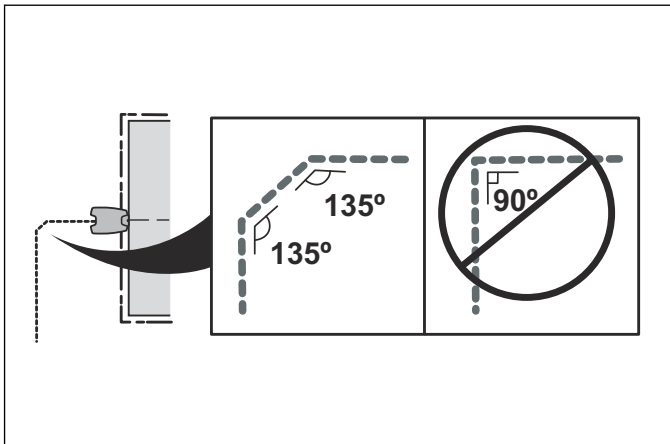
#### 3.7.1 Pose et connexion du câble guide

1. Avant de poser et de brancher le câble guide, il est important de prendre en considération la longueur du câble guide, en particulier dans les installations de grande taille ou complexes. Si le câble guide est plus long que 400 m/218 vg, le robot de tonte peut avoir du mal à le suivre. Le courant dans le câble guide se dirige toujours vers la gauche depuis la connexion entre le câble guide et le câble périphérique.
2. Basculer le couvercle supérieur de la station de charge vers l'avant et faire passer le câble guide dans l'un des deux canaux marqués « GUIDE » menant à la connexion du câble guide.
3. Brancher un connecteur au câble guide de la même façon que le câble périphérique dans *Connexion du fil périphérique à la page 20*. Le brancher sur la broche de contact de la station de charge indiquant G1 (G2, G3).
4. Marquer les câbles à l'aide des marqueurs fournis. Il est ainsi plus facile de reconnecter les câbles sans vous tromper, si par exemple la station de charge a été remise à l'intérieur pendant l'hiver.
5. Faire passer le câble guide dans la fente sous la plaque de charge, puis à au moins 2 m (6,6 pi) en ligne droite depuis le bord avant de la plaque.

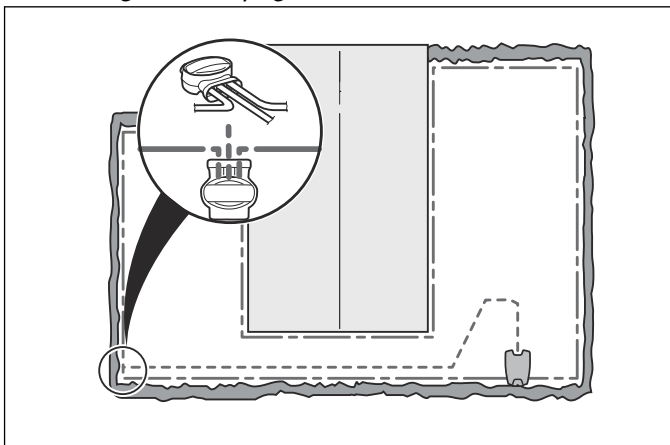
Si le fil de guidage doit être installé sur une pente raide, il est recommandé de placer le câble en formant un angle avec la pente. Le robot de tonte pourra ainsi suivre plus facilement le câble guide sur la pente.



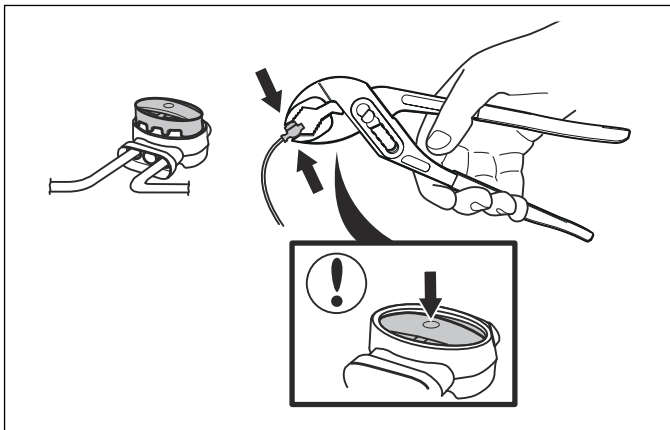
Éviter de poser le câble dans des angles aigus. Il pourrait ainsi être difficile pour le robot de tonte de suivre le câble guide.



6. Faire courir le câble guide jusqu'au point du câble périphérique où le câble guide doit être connecté.
7. Couper le câble périphérique en utilisant par exemple un coupe-fil. La connexion du câble guide est plus simple si un œillet a été réalisé dans le câble périphérique, comme précisé dans un paragraphe précédent. Voir *Œillet pour connecter le câble guide à la page 19*.



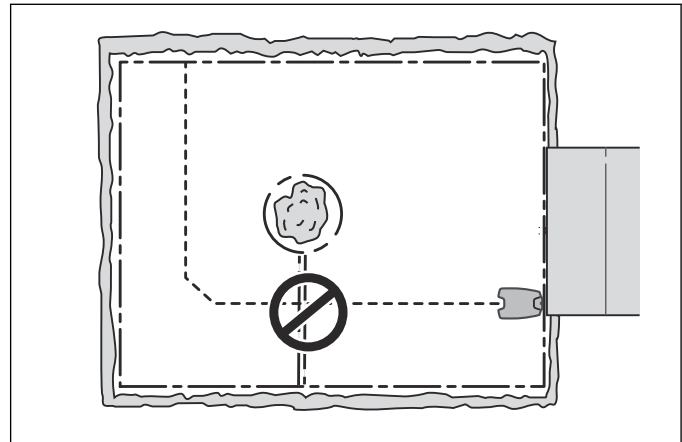
8. Brancher le câble guide au câble périphérique à l'aide d'un raccord :
  - a) Insérer le câble périphérique et le câble guide dans le raccord. Vérifier que les câbles sont insérés complètement dans le connecteur, de sorte que les extrémités soient visibles à travers la zone transparente de l'autre côté du connecteur.
  - b) Utiliser des pinces multiprises pour comprimer complètement le bouton sur le connecteur. Les trous choisis pour connecter chaque câble ne sont pas importants.



9. Agraffer ou enterrer le raccord dans la pelouse.

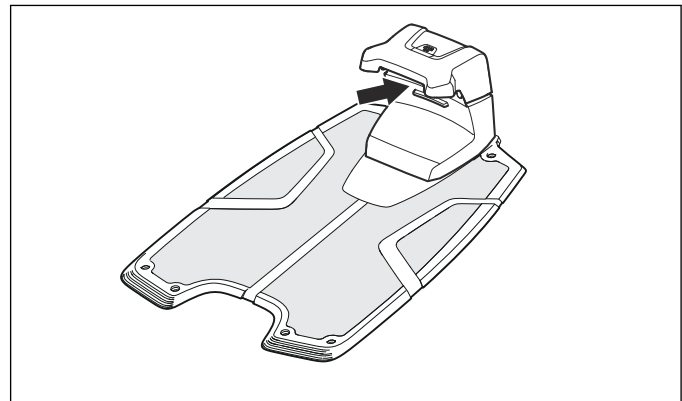


**MISE EN GARDE :** Le câble guide ne doit pas chevaucher le câble périphérique, par exemple si le câble périphérique est orienté vers un filot intérieur.



### 3.8 Vérification de l'installation

Vérifier le signal boucle en inspectant le témoin sur la station de charge.



Voir *Témoin à DEL de la station de charge à la page 53* si le témoin ne présente pas de lumière verte fixe ou clignotante.

### 3.9 Connectivité

L'application Automower® Connect permet de surveiller, de contrôler et de configurer de façon pratique le robot de tonte sur l'appareil mobile. Une notification poussée provenant de l'application est également reçue, par exemple, si le robot de tonte s'arrête.

L'application fournit deux modes de connectivité : Connectivité cellulaire longue portée et connectivité Bluetooth courte portée. Automower® 520 et Automower® 550 prennent en charge la communication cellulaire et la communication Bluetooth. Voir *Automower® Connect à la page 22*.

Il est également possible de surveiller et de contrôler le robot de tonte en cas d'inscription à l'application Husqvarna Fleet Services. Voir *Application Husqvarna Fleet Services™ à la page 23*.

#### 3.9.1 Automower® Connect

L'application Automower® Connect est comprise dans Automower® 520/550.

Automower® Connect relie le système de menu de la tondeuse à votre téléphone intelligent, ce qui permet la lecture et la modification à distance des réglages du robot de tonte. Grâce à cette application, il est possible de recevoir le statut de votre Automower® et de transmettre des commandes au robot de tonte de n'importe où dans le monde. En cas de vol, une alarme est reçue et il est possible de suivre la position du robot de tonte. Certains pays ne prennent pas en charge Automower® Connect en raison de réseaux cellulaires non compatibles. Contacter votre représentant Husqvarna pour plus d'informations.

### 3.9.2 Mise en route

Télécharger l'application Automower® Connect à partir d'App Store ou de Google Play. Une fois l'application téléchargée, il est possible d'indiquer une adresse courriel et un mot de passe pour créer un compte Automower Connect. Une validation par courriel sera envoyée à l'adresse fournie. Suivre les instructions du courriel pour valider votre compte dans les 24 heures. Si ce n'est pas fait à l'intérieur du délai prévu, créer votre compte à nouveau. Une fois le compte créé dans l'application, il est possible de jumeler le robot de tonte et l'appareil mobile Voir *Première séquence de démarrage à la page 24*.

Pour utiliser l'application Husqvarna Fleet Services™, voir *Interface personne-machine (HMI) distante à la page 23*.

### 3.9.3 Interface personne-machine (HMI) distante

Husqvarna ne peut garantir le temps de fonctionnement ou la couverture de la connexion de données de tiers (connectivité longue portée). Cependant, il est toujours possible de communiquer avec le robot de tonte au moyen du Bluetooth, tant que l'on se trouve dans la zone de courte portée du robot de tonte.

L'interface personne-machine (HMI) distante est, par exemple, utile si l'opérateur dispose de l'application Automower® Connect et du code NIP, mais n'a pas créé un compte Husqvarna.

1. Sélectionner *Remote HMI* (interface personne-machine (HMI) distante)
2. Activer le jumelage Bluetooth sur le robot de tonte :
  - Éteindre le robot de tonte (Interrupteur principal, position 0).
  - Patienter jusqu'à ce que le témoin à DEL s'éteigne, puis placer de nouveau l'interrupteur principal à la position 1.

Le mode jumelage Bluetooth est actif pendant 3 minutes.

3. Sélectionner le robot de tonte à jumeler.
4. Entrer le code NIP du robot de tonte.

Une fois le jumelage confirmé, il est possible d'accéder aux menus et aux fonctions tant que l'on se trouve dans la zone de courte portée (Bluetooth).

Comment effectuer le jumelage du robot de tonte au moyen de l'application Husqvarna Fleet Services™ :

**Remarque** : Les deux applications Husqvarna Fleet Services™ et Automower® doivent être téléchargées sur votre téléphone intelligent.

1. Ouvrir une session dans l'application Husqvarna Fleet Services™ et suivre les instructions relatives au jumelage du robot de tonte. Le jumelage est réalisé au moyen de l'application Automower® conjointement avec l'application Husqvarna Fleet Services™.
2. Suivre les étapes 2 à 4 ci-dessus.
3. Sélectionner *Settings (Réglages) > Automower® Connect > Initiate new pairing (Démarrer un nouveau jumelage)*.
4. Confirmer le jumelage.

### 3.9.4 Application Husqvarna Fleet Services™

L'application Husqvarna Fleet Services™ est une solution dans le nuage qui donne au gestionnaire d'une flotte commerciale un aperçu à jour de toutes les machines. Il est possible d'ajouter les deux modèles Automower® 520 et Automower® 550 à l'application Husqvarna Fleet Services™ et de télécharger des données précieuses. Les données sont transférées automatiquement et sans fil sur les pages de l'application Husqvarna Fleet Services™. Tout cela permet d'obtenir les meilleurs prérequis pour planifier les activités, afin d'assurer un temps de fonctionnement élevé, une productivité optimale et une bonne rentabilité. Les robots de tonte sont jumelés au reste de la flotte au moyen de l'application Automower® Connect, conjointement avec l'application Husqvarna Fleet Services™, disponible sur l'App Store et Google Play. Il y a plus de renseignements à propos de l'application Husqvarna Fleet Services™ et de la façon de s'abonner à ces services sur le site [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com).



### 3.10 Procédure de démarrage du robot de tonte

Lorsque l'interrupteur principal est réglé sur la position 1 pour la première fois, une séquence de démarrage s'effectue, ainsi qu'un processus de jumelage entre le robot de tonte et l'application Automower® Connect. Il y

a également un étalonnage automatique du signal de guidage.

### 3.10.1 Première séquence de démarrage

1. Télécharger l'application Automower® Connect et créer un compte. Voir *Mise en route à la page 23*.
2. Ouvrir une session dans l'application au moyen de votre compte Husqvarna.
3. Activer le mode Bluetooth® sur votre appareil mobile.
4. Placer l'**interrupteur principal** en position 1 sur le robot de tonte.

---

**Remarque :** Le robot de tonte est disponible pour le jumelage pendant 3 minutes. Si le jumelage n'est pas effectué avec succès dans ce délai, éteindre le robot de tonte (interrupteur principal, position 0). Patienter jusqu'à ce que le témoin à DEL s'éteigne, puis placer de nouveau l'interrupteur principal à la position 1.

5. Sélectionner *My mowers* (Mes tondeuses) dans l'application Automower® Connect, puis sélectionner le signe plus (+).
6. Sélectionner le modèle. L'application Automower® Connect recherche à présent les robots de tonte disponibles à courte portée (Bluetooth).
7. Sélectionner le robot de tonte.
8. Entrer le code NIP du robot de tonte.  
À la première mise en marche du robot de tonte, il y a une séquence de démarrage qui doit s'exécuter avant que le jumelage entre le robot de tonte et l'application Automower® puisse être finalisé.
9. Choisir un nouveau code NIP du robot de tonte.
10. Confirmer le nouveau code NIP.

---

**Remarque :** Utiliser la page MÉMO au début du manuel pour noter le code NIP choisi.

11. La date et l'heure sont identiques comme pour l'appareil mobile. Sélectionner *Edit* (Modifier) si l'heure ou la date doivent être modifiées. Sélectionner *Next* (Suivant) si l'heure et la date sont correctes.
12. Placer le robot de tonte dans la station de charge, puis sélectionner *Pair* (Jumeler) dans l'application Automower® Connect.
13. Une fois le jumelage entre le robot de tonte et la station de charge confirmé, sélectionner *Pair* (Jumeler) pour connecter le robot de tonte à votre compte Husqvarna.
14. Lorsque le jumelage entre le robot de tonte et le compte Husqvarna a été confirmé, sélectionner *Enable* (Activer) pour activer la protection contre le vol de la fonction de géorepérage. Si la fonction de géorepérage est défectueuse, sélectionner *Skip* (Ignorer) et réessayer plus tard. Voir *Géorepérage à la page 33*.
15. Nommer votre robot de tonte, puis sélectionner l'option *Done* (Terminé).

### 3.10.2 Jumelage au moyen de l'application Automower® Connect

Si le premier processus de démarrage a déjà été réalisé, le prochain opérateur suit le processus normal de jumelage.

Le processus normal de jumelage entre l'application Automower® Connect et le robot de tonte implique les étapes suivantes :

1. Télécharger l'application Automower® Connect et créer un compte. Voir *Automower® Connect à la page 22*.
2. Ouvrir une session dans l'application au moyen de votre compte Automower® Connect.
3. Activer le mode Bluetooth® sur votre appareil mobile.
4. Placer l'**interrupteur principal** en position 1 sur le robot de tonte.

---

**Remarque :** Le robot de tonte est disponible pour le jumelage pendant 3 minutes. Si le jumelage n'est pas effectué avec succès dans ce délai, éteindre le robot de tonte (interrupteur principal, position 0). Patienter jusqu'à ce que le témoin à DEL s'éteigne, puis placer de nouveau l'interrupteur principal à la position 1.

5. Sélectionner *My mowers* (Mes tondeuses) dans l'application Automower® Connect, puis sélectionner le signe plus (+).
6. Sélectionner le modèle. L'application Automower® Connect recherche à présent les robots de tonte disponibles à courte portée.
7. Sélectionner le robot de tonte.
8. Entrer le code NIP du robot de tonte.
9. Appuyer sur *Pair* (Jumeler) pour connecter le robot de tonte à votre compte Husqvarna.
10. Nommer votre robot de tonte, puis sélectionner l'option *Done* (Terminé).

### 3.10.3 Étalonnage du guide

Lorsque la première séquence de démarrage et le jumelage ont été effectués, appuyer sur le bouton **START** (Démarrage) sur le dessus du robot de tonte. Le robot de tonte se dégage de la station de charge et commence à étalonner le signal du câble guide pour créer le couloir du câble guide le plus large possible. Ceci permet d'éviter la formation des traînées le long du câble guide. À la fin de celle-ci, la tonte peut commencer.

### 3.11 Panneau de commande

Automower® 520 et Automower® 550 n'ont pas de clavier ou d'affichage. Les commandes et les réglages du robot de tonte sont par conséquent effectués dans l'application Automower® Connect. La seule commande pouvant être exécutée sur le robot de tonte consiste à appuyer sur les boutons **START** (Démarrage) et **STOP** (Arrêt).



### 3.11.1 Boutons START (Démarrage) et STOP (Arrêt)

- Le bouton **STOP** (Démarrage) sur le dessus du robot de tonte sert à activer le robot de tonte.

Lorsque le bouton **START** (Démarrage) est enfoncé, le robot de tonte commence à fonctionner, et le mode de fonctionnement dans l'application Automower® Connect passe au mode *Tonte* à l'affichage *Tableau de bord*.

- Le bouton **STOP** (Arrêt) est utilisé pour arrêter immédiatement le fonctionnement du robot de tonte.

Lorsque le bouton **STOP** (Arrêt) est enfoncé, le mode de fonctionnement dans l'application Automower® Connect passe au mode *Arrêté* à l'affichage *Tableau de bord*.

### 3.11.2 Le témoin à DEL sur le robot de tonte

Le témoin à DEL sur le robot de tonte indique l'état actuel :

- Témoin vert allumé en mode continu : Le robot de tonte tond la pelouse ou quitte la station de charge.
- Témoin bleu allumé en mode continu : Le robot de tonte est en pause, stationné ou cherche à rejoindre la station de charge.
- Témoin jaune allumé en mode continu : Le bouton **STOP** (Arrêt) sur le dessus du robot de tonte a été enfoncé.
- Témoin rouge allumé en mode continu : Le robot de tonte s'est arrêté à cause d'une erreur.

---

**Remarque** : Effacer l'erreur en appuyant sur le bouton **STOP** (Arrêt), puis activer le robot de tonte en appuyant sur le bouton **START** (Démarrage).

- Témoin jaune clignotant : Le code NIP doit être confirmé dans l'application® Connect avant que le robot de tonte puisse être activé.

## 3.12 Menu Automower® Connect

Le menu principal dans l'application Automower® Connect offre 4 options :

- Tableau de bord*
- Carte*
- Réglages*
- Messages (seulement disponible pour la connectivité Bluetooth courte portée)*

### 3.12.1 Tableau de bord

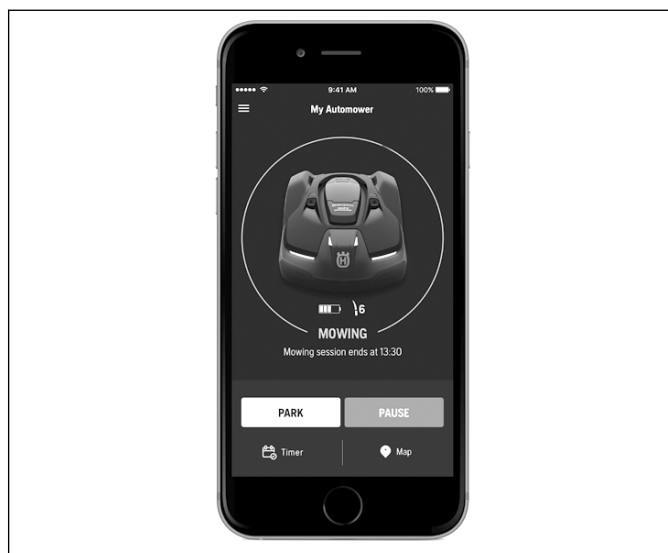
Le tableau de bord indique l'état actuel du robot de tonte, visuellement et dans le texte. Il est très facile de commander le robot de tonte en appuyant sur les commandes, par exemple *Park* (Stationnement).

Dans la partie inférieure du tableau de bord, il y a des raccourcis vers les options *Timer settings* (Réglages de la minuterie) et *Map* (Carte). Le tableau de bord indique également les symboles comme suit :

- L'état de la batterie indique le niveau de batterie restant. Un clignotement apparaît au-dessus du symbole de batterie lorsque le robot de tonte charge sa batterie. Une fiche s'affiche au-dessus du

symbole de batterie lorsque le robot de tonte s'immobilise dans la station de charge, mais n'est pas en cours de recharge.

- Hauteur de coupe.



Pour obtenir de plus amples renseignements à propos des modes de fonctionnement *Démarrage*, *Stationnement* et *Pause*, voir *Fonctionnement* à la page 41.

### 3.12.2 Carte

La carte indique la position actuelle du robot de tonte et le point central de réglage (origine) de la fonction de géorepérage.

#### 3.12.2.1 Réglages de la carte

- Ouvrir l'option *Map* (Carte) dans le menu principal.
- Appuyer sur le symbole de réglages vers le bas et vers la droite.
- Activer/désactiver l'option *Movement path* (Trajectoire de déplacement).
- Activer/désactiver l'option *GeoFence radius* (Rayon de géorepérage).
- Sélectionner l'option *Map view* (Affichage de la carte) ou *Satellite view* (Vue satellite).

## 3.13 Réglages – aperçu

Pour la plupart des zones de travail, il n'est pas nécessaire de modifier les réglages par défaut. Toutefois, selon la complexité de la pelouse, on peut améliorer le résultat de tonte en procédant à des réglages manuels. Pour un aperçu des réglages possibles, voir *Aperçu de la structure des réglages (1)* à la page 35, *Aperçu de la structure des réglages (2)* à la page 36 et *Aperçu de la structure des réglages (3)* (connectivité Bluetooth à courte portée seulement) à la page 37.



### Minuterie

La fonction de minuterie est l'outil idéal pour contrôler les périodes pendant lesquelles le robot de tonte ne devrait pas tondre, par exemple lorsque des enfants jouent dans le jardin. Voir *Minuterie* à la page 26



### Hauteur de coupe

La hauteur de coupe peut être réglée de MIN (2 cm/0.8 po.) à MAX (6 cm/2.5 po.). Pendant la première semaine qui suit l'installation, la hauteur de coupe doit être réglée sur MAX pour éviter d'endommager la boucle de câble. Après cela, la hauteur de coupe peut être abaissée d'un cran toutes les semaines jusqu'à atteindre la hauteur désirée. Voir *Hauteur de coupe à la page 28*.



### Fonctionnement

Cette fonction de menu permet de personnaliser les réglages de *minuterie adaptative*, *mode ECO* et de *coupe en spirale*. Voir *Fonctionnement à la page 28*.



### Installation

Cette fonction de menu sert à personnaliser l'installation. Pour la plupart des zones de travail, il n'est pas nécessaire de modifier les réglages par défaut, mais en fonction de la complexité de la pelouse, le résultat de tonte peut être amélioré si les réglages sont changés manuellement. Voir *Installation à la page 29*.



### Accessoires

Ce menu regroupe tous les réglages relatifs aux accessoires du robot de tonte, comme Automower® Connect. Contacter votre représentant Husqvarna pour savoir quels accessoires sont offerts pour votre robot de tonte. Voir *Accessoires à la page 32*.



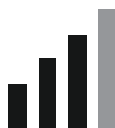
### Généralités (seulement disponible pour la connectivité Bluetooth courte portée)

Cette sélection permet de modifier les réglages généraux du robot de tonte, tels que la date et l'heure. Il est également possible de réinitialiser le robot de tonte aux réglages par défaut. Voir *Généralités à la page 32*.



### Sécurité (seulement disponible pour la connectivité Bluetooth courte portée)

Ce menu permet de configurer les réglages de sécurité et la connexion entre le robot de tonte et la station de charge. Voir *Sécurité à la page 32*.



### Automower® Connect (seulement disponible pour la connectivité Bluetooth courte portée)

Cela active/désactive le module Automower® Connect sur le robot de tonte.

## 3.14 Minuterie

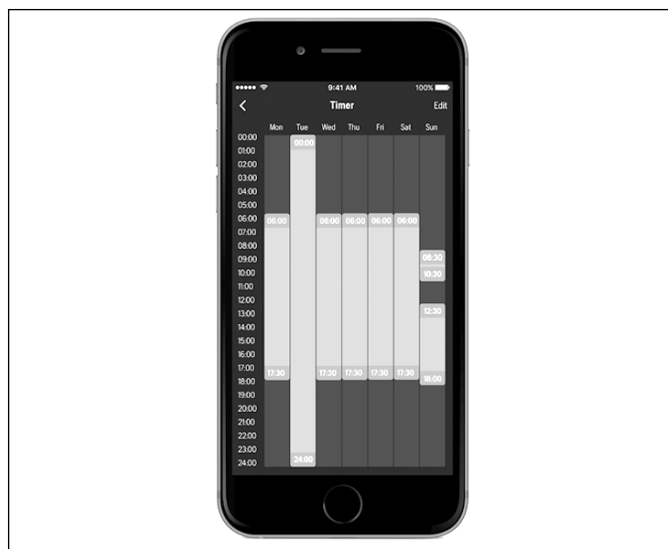


Pour obtenir le meilleur résultat de tonte, le gazon ne doit pas être coupé trop souvent. En cas d'utilisation trop régulière du robot de tonte sur votre pelouse, cette dernière pourra vous sembler aplatie. Le robot de tonte est également soumis à une usure inutile. Si la zone de travail est inférieure à la capacité de surface du robot de tonte, la qualité de l'herbe peut encore être améliorée si la coupe est effectuée un jour sur deux au lieu de quelques heures chaque jour. Par ailleurs, interrompre toute tonte pendant au moins trois jours consécutifs une fois par mois fera le plus grand bien à votre pelouse.



**AVERTISSEMENT** : Utiliser la minuterie pour ne pas activer la tonte lorsqu'il y a des enfants ou des animaux sur la pelouse et pour protéger tout ce qui pourrait être endommagé par les lames en rotation.

Les heures et les jours de fonctionnement sont visibles dans une vue d'ensemble. Le temps de tonte par jour est illustré par une barre colorée. Le reste du temps, le robot de tonte est stationné dans la station de charge.



Les réglages par défaut de la minuterie du robot de tonte lui permettent de fonctionner 24 heures 7 jours sur 7. Ce réglage convient normalement à une zone de travail correspondant à la capacité maximale; voir *Données techniques à la page 60*.

Si la zone de travail est inférieure à la capacité maximale, la minuterie doit être utilisée pour minimiser l'usure de l'herbe et de la tondeuse. Lors du réglage de la minuterie, tenir compte du fait que le robot de tonte tond environ l'équivalent du nombre de mètres carrés par heure et par jour indiqué dans le tableau de capacité de travail ci-dessous.

Modèle	Capacité de travail approximative en m <sup>2</sup> par heure et jour
Automower® 520	92
Automower® 550	208

Le tableau ci-dessous fournit des suggestions concernant les différents réglages de minuterie en fonction de la taille de la pelouse. Les intervalles de temps sont fournis à titre indicatif seulement. Elles peuvent devoir être ajustées en fonction du jardin et, par

### 3.14.1 Suggestions de minuterie pour Automower® 520

Zone de travail	Jours de travail par semaine	Heures de travail par jour	Suggestion d'intervalle de temps
597 vg <sup>2</sup>	5	7,5	7 h 00 à 14 h 30
	7	5,5	7 h à 12 h 30
1 195 vg <sup>2</sup>	5	15,5	7 h à 22 h 30
	7	11	7 h – 18 h
1 793 vg <sup>2</sup>	5	23	0 h à 23 h
	7	16,5	7 h 00 à 23 h 30
2 631 vg <sup>2</sup>	7	24	0 h 00 à 0 h 00

### 3.14.2 Suggestions de minuterie pour Automower® 550

Zone de travail	Jours de travail par semaine	Heures de travail par jour, heures	Suggestion d'intervalle de temps
1 195 vg <sup>2</sup>	5	7	7 h 00 à 14 h 00
	7	5	7 h 00 à 12 h 00
2 391 vg <sup>2</sup>	5	13,5	7 h – 20 h 30
	7	10	7 h 00 à 17 h 00
3 587 vg <sup>2</sup>	5	20,5	3 h 00 à 23 h 30
	7	14,5	7 h 00 à 21 h 30
4 783 vg <sup>2</sup>	6	22,5	00 h 00 à 22 h 30
	7	19,5	4 h 00 à 23 h 30
5 979 vg <sup>2</sup>	7	24	0 h 00 à 0 h 00

### 3.14.3 Modifier les réglages de la minuterie

Appuyer sur *Edit* (Modifier) à l'écran « Aperçu de la minuterie » dans l'application Automower® Connect. Plusieurs intervalles de temps peuvent être utiles pour libérer la pelouse afin d'effectuer des jeux d'enfants ou d'autres activités à certaines heures. Pour désactiver la tonte pendant une journée entière, décocher cette journée dans les réglages de la minuterie.

exemple, de la qualité et de la croissance de l'herbe pendant la saison. Utiliser le tableau comme suit :

- Chercher la zone de travail qui correspond le mieux à la taille de la pelouse.
- Sélectionner un nombre adéquat de jours de travail.
- « Heures de travail par jour » indique le nombre d'heures par jour où le robot de tonte sera autorisé à travailler par rapport au nombre de jours de travail sélectionné.
- « Suggestion d'intervalle de temps » indique un intervalle de temps qui correspond aux heures de travail requises par jour.

Il est possible de configurer deux périodes de travail par jour. Il peut aussi y avoir des périodes de travail uniques chaque jour, mais il est également possible de copier la ou les périodes de travail du jour actuel vers tous les autres jours.

#### 3.14.3.1 Modifier les réglages actuels de la minuterie

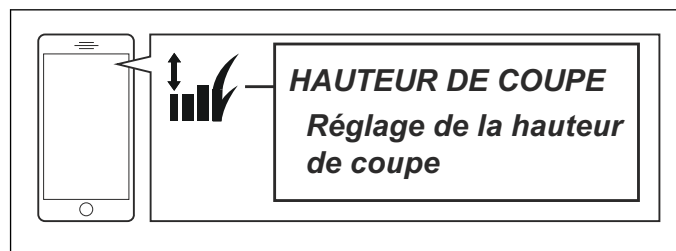
1. Appuyer sur l'icône représentant un crayon pour modifier un réglage existant de la minuterie.
2. Sélectionner les jours de la semaine et les heures pendant lesquels le robot de tonte doit fonctionner.
3. Appuyer sur *Save* (Enregistrer).

#### 3.14.3.2 Ajouter un nouveau réglage de la minuterie

1. Cliquer sur le signe plus.
2. Sélectionner les jours de la semaine et les heures pendant lesquels le robot de tonte doit fonctionner.

3. Appuyer sur *Save* (Enregistrer).

### 3.15 Hauteur de coupe



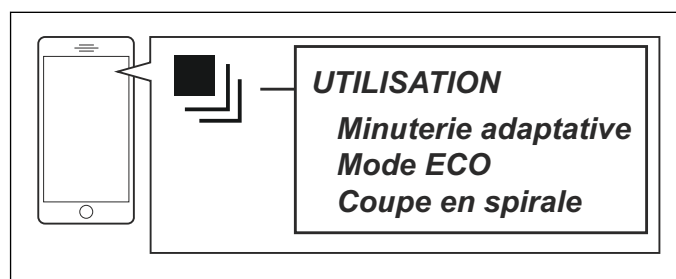
La hauteur de coupe peut être réglée de MIN (2 cm/ 0.8 po.) à MAX (6 cm/2.5 po.) en neuf réglages. Si l'herbe est haute, laisser le robot tondeuse commencer à tondre à la hauteur MAX de coupe. Une fois l'herbe plus courte, il est possible d'abaisser progressivement la hauteur de coupe.



**MISE EN GARDE :** Pendant la première semaine qui suit l'installation, la hauteur de coupe doit être réglée sur MAX pour éviter d'endommager la boucle de câble. Après cela, la hauteur de coupe peut être abaissée d'un cran toutes les semaines jusqu'à atteindre la hauteur désirée.

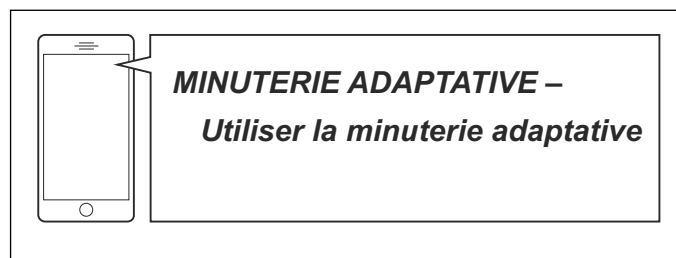
1. Appuyer sur la barre horizontale et la déplacer à la hauteur de coupe souhaitée.
2. Appuyer sur *Save* (Enregistrer).

### 3.16 Fonctionnement



Dans le menu de fonctionnement, il est possible de modifier les réglages de *minuterie adaptative*, *mode ECO* et de *coupe en spirale*.

#### 3.16.1 Minuterie adaptative



La *minuterie adaptative* permet au robot de tonte d'ajuster automatiquement son temps de tonte en fonction de la rapidité de croissance de l'herbe.

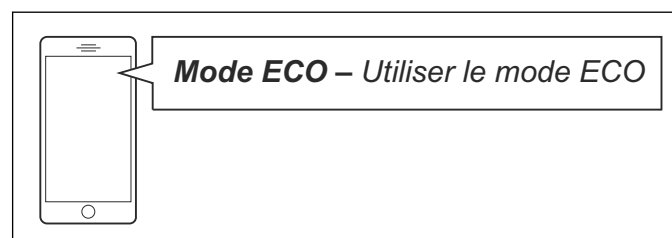
Lorsque la *minuterie adaptative* est activée, le robot de tonte a besoin de temps pour décider de l'heure de tonte optimale pour la zone de travail concernée. C'est la raison pour laquelle quelques jours peuvent s'écouler avant que la tonte soit optimisée pour la *minuterie adaptative*.

Le robot de tonte ne peut pas fonctionner plus longtemps que les réglages de la minuterie. Il est donc recommandé de désélectionner uniquement les heures auxquelles le robot tondeuse ne doit pas fonctionner. Toutes les autres heures doivent rester disponibles pour la *minuterie adaptative*.

Quand la *minuterie adaptative* est activée, il est très important de vérifier régulièrement que le disque de coupe est propre et que les lames sont en bon état. De l'herbe enroulée autour de l'arbre du disque de coupe ou des lames émoussées peuvent affecter la *minuterie adaptative*.

1. Appuyer sur la barre **marche/arrêt** pour activer/désactiver la *minuterie adaptative*.
2. Si les résultats de tonte ne sont pas satisfaisants, le temps de coupe peut être réglé pour tondre pendant un temps plus long (*haut*) ou pendant un temps plus court (*bas*)

#### 3.16.2 Mode ECO



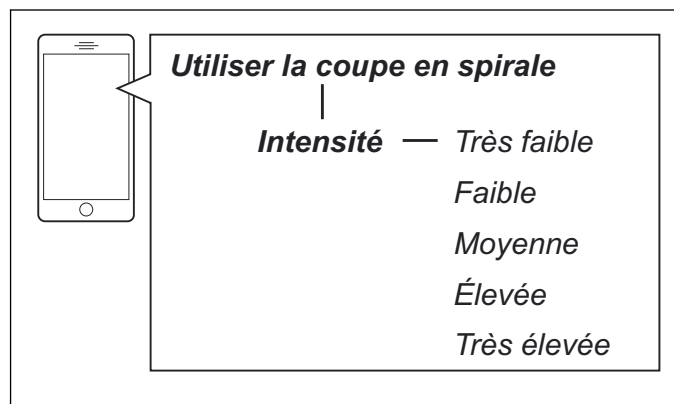
Cette fonction du mode ECO coupe automatiquement le signal dans le câble périphérique, les câbles guides et la station de charge lorsque le robot de tonte ne tond pas. Le mode ECO convient à une utilisation en présence d'équipement sans fil non compatible avec le robot tondeuse, p. ex. certaines boucles auditives ou ouvre-portes de garage. Lorsque le mode ECO est activé, le témoin de la station de charge clignote en vert.

Le mode ECO signifie que le robot tondeuse ne peut démarrer que s'il se trouve dans la station de charge et non à l'extérieur dans la zone de travail. En mode ECO, il est par conséquent très important de toujours appuyer sur le bouton **STOP** (Arrêt) sur le dessus du robot de tonte avant de retirer le robot de tonte de la station de charge. Autrement, il n'est pas possible de démarrer le robot tondeuse dans la zone de travail. En cas de retrait accidentel du robot de tonte sans avoir d'abord appuyé sur le bouton **STOP**, remettre le robot de tonte dans la station de charge et appuyer sur le bouton **STOP**. Appuyer ensuite sur le bouton **START** (Démarrage) pour pouvoir commencer dans la zone de travail.

**Remarque :** En mode ECO, appuyer toujours sur le bouton **STOP** (Arrêt) avant de retirer le robot de tonte de la station de charge.

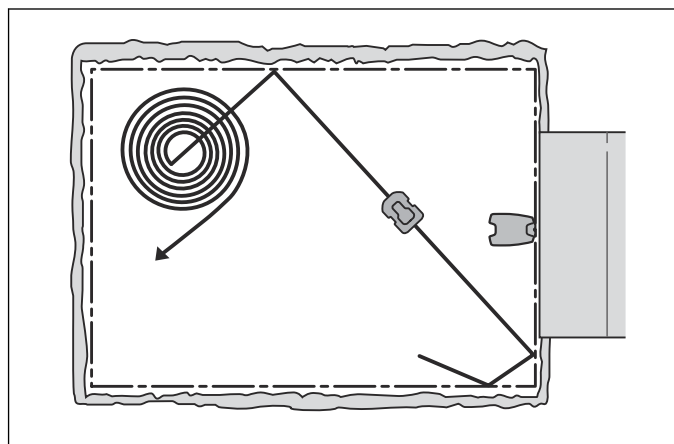
1. Appuyer sur la barre **Marche/arrêt** pour activer/désactiver le mode ECO.

### 3.16.3 Coupe en spirale



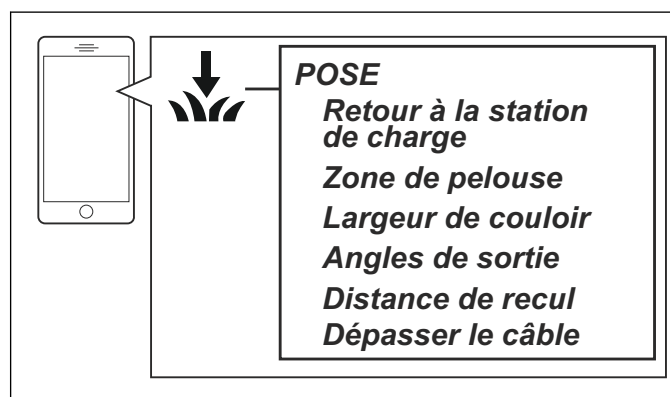
Lorsque le robot tondeuse atteint une zone où il détecte une herbe plus haute que la moyenne, il peut modifier sa trajectoire de déplacement pour passer à la coupe en spirale. Cela signifie que le robot de tonte suit une spirale afin de tondre plus rapidement la zone où l'herbe est plus haute. Il est possible de régler l'intensité de la coupe en spirale. Une intensité *Très faible/Faible* signifie que la coupe en spirale est déclenchée moins souvent. Une intensité *Haut/Très haut* signifie que la coupe en spirale est déclenchée plus souvent.

**Remarque :** Afin de minimiser le risque d'usure du gazon dans les pentes raides, la coupe en spirale ne démarre pas dans des pentes inclinées de plus de 15 %.



1. Appuyer sur la barre **Marche/arrêt** pour activer/désactiver la *coupe en spirale*.
2. L'intensité peut être réglée pour se déclencher sur une herbe plus courte ou plus longue. Choisir un niveau d'intensité approprié en appuyant sur *Très faible, faible, moyen, haut* ou *très haut*.

### 3.17 Installation



Les réglages par défaut conviennent à la plupart des zones de travail. Cependant, les jardins complexes peuvent nécessiter des réglages modifiés.

#### 3.17.1 Retour à la station de charge

Le robot de tonte peut être réglé de façon à chercher la station de charge d'au moins une des trois manières suivantes :

1. Signal de la station de charge
2. Suivre le câble périphérique
3. Suivre le câble guide

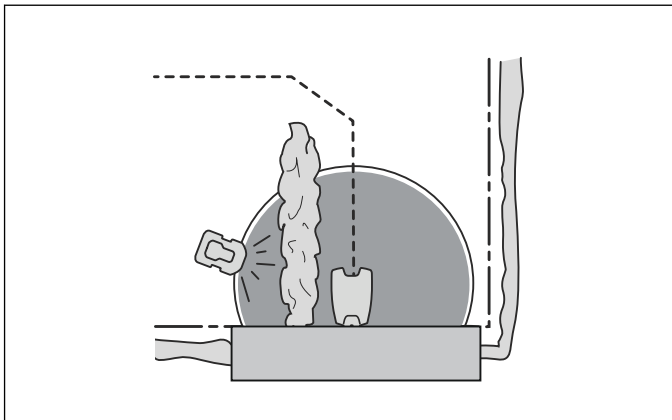
Les réglages par défaut sont définis pour que ces trois options de recherche soient combinées pour trouver la station de charge le plus rapidement possible, mais également pour que le risque de formation de traînées soit limité sur la pelouse. Le robot de tonte démarre toujours par une recherche du *signal de la station de charge*. Après un délai spécifié, il utilise également les options *Follow guide* (Suivre le guide) et *Follow boundary wire* (Suivre le câble périphérique).

Les causes courantes qui expliquent pourquoi le robot de tonte ne peut suivre le câble sont les suivantes :

- Les obstacles proches du câble n'ont pas été isolés.
- La station de charge, le câble périphérique et le câble guide sont installés conformément aux instructions indiquées dans *Installation et branchement de la station de charge à la page 15*, *Câble périphérique à la page 16* et *Installation du câble guide à la page 21*.

##### 3.17.1.1 Signal de la station de charge

Le signal de la station de charge est utilisé de sorte que le robot de tonte sache qu'il se trouve à proximité de la station de charge. Le réglage par défaut du signal de la station de charge est *Max* (Maximum), mais dans de rares cas, il peut y avoir des raisons de réduire le signal de la station de charge. Voir l'exemple ci-dessous.



### 3.17.1.2 Suivre le câble périphérique

Si le robot de tonte ne parvient pas à trouver le signal de la station de charge, il se met à chercher les câbles guides. Si le problème persiste, le robot de tonte peut suivre le câble périphérique pour retourner. Le réglage recommandé est entre 10 et 20 minutes.

### 3.17.1.3 Suivre le câble guide

Si le robot de tonte ne parvient pas à trouver le signal de la station de charge, il se met à chercher les câbles guides. Il est recommandé de disposer d'un bref délai pour réduire le temps lorsque le robot de tonte recherche le signal sur la pelouse. Toutefois, si le robot de tonte utilise toujours les câbles guides, il y a un risque important de formation de traînées, ce qui ne se produit pas s'il utilise le signal de la station de charge. Le délai est normalement compris entre 0 et 10 minutes. Il est possible d'avoir le même délai pour tous les câbles guides.

#### Guide > Désactiver/activer

Normalement, il est inutile de désactiver l'option *Follow guide wire* (Suivre le câble guide), même s'il n'y a aucun câble guide installé. Cependant, pour la désactiver, appuyer sur la barre **Marche/arrêt**.

### 3.17.2 Zone de pelouse

Cette fonction de menu sert à diriger le robot de tonte vers les sections éloignées de la zone de travail. Très importante, elle permet de maintenir une tonte uniforme sur toute la zone de travail. Les réglages par défaut peuvent être utilisés pour la plupart des zones de travail. Dans les jardins plus complexes, le fonctionnement peut être amélioré en procédant aux réglages manuels indiqués ci-dessous.

#### 3.17.2.1 Navigation assistée par GPS

Il n'est pas nécessaire de régler manuellement la *zone de pelouse* pour Automower® 520 et Automower® 550. Ces appareils utilisent un GPS intégré pour vérifier quelles zones ont été tondues et, par conséquent, lesquelles doivent encore être tondues. Les modèles Automower® 520 et Automower® 550 se rendront automatiquement aux sections de la zone de travail qui sont difficiles d'accès.

**Remarque :** Aucun réglage manuel de la zone 1-5 n'est nécessaire si la navigation assistée par GPS est activée.

La navigation assistée par GPS est applicable pour Automower® 520 et Automower® 550. Après quelques jours de fonctionnement, le robot de tonte produit une carte de la zone de travail. Les modèles Automower® 520 et Automower® 550 définissent automatiquement la distance et la proportion des sections de la zone de travail qui sont difficiles d'accès.

**Remarque :** Si le même robot de tonte est utilisé pour plusieurs stations de charge rapprochées (des voisins par exemple), la navigation assistée par GPS ne peut être utilisée que dans l'une des zones de travail. Sinon, la carte numérique pourrait être trompeuse et la zone de tonte pourrait être réduite.

#### 3.17.2.2 Zone 1-5

Jusqu'à 5 zones éloignées peuvent être définies. Désactiver d'abord la navigation assistée par GPS en cas du souhait d'utiliser les réglages manuels. Lors de la désactivation de la navigation assistée par GPS, la carte GPS est automatiquement réinitialisée.

1. Appuyer sur la barre **Marche/arrêt** pour désactiver la navigation assistée par GPS.

**Remarque :** Quand la navigation assistée par GPS est activée, elle est utilisée tant qu'un service GPS est disponible – même si des réglages manuels ont été effectués. Les réglages manuels seront utilisés uniquement quand aucun service GPS n'est disponible.

#### Area 1-5 > Activer/désactiver

Chaque zone peut être activée/désactivée sans avoir à entrer de nouveau les réglages.

1. Appuyer sur la barre **Marche/arrêt** pour la zone 1-5.

#### Area 1-5 > Comment? et à quelle distance?

Indiquer le sens (droite, gauche ou « Guide ») en fonction de la direction dans laquelle doit se diriger le robot. Le sens (gauche ou droit) est lorsque l'on regarde la station de charge.

1. Faire glisser la barre horizontale pour naviguer entre les réglages de la *zone de pelouse*.
2. Faire glisser la barre horizontale pour modifier la distance.

Les réglages par défaut des modèles Automower® 520 et Automower® 550 permettent au robot de tonte de suivre le câble guide de 300 m/328 vg dans 20 % des fois où il quitte la station de charge. Si le câble guide est en fait moins long que 300 m/328 vg, le robot tondeuse le suivra jusqu'à l'endroit où le câble guide est connecté au câble périphérique.

#### Area 1-5 > À quelle fréquence?

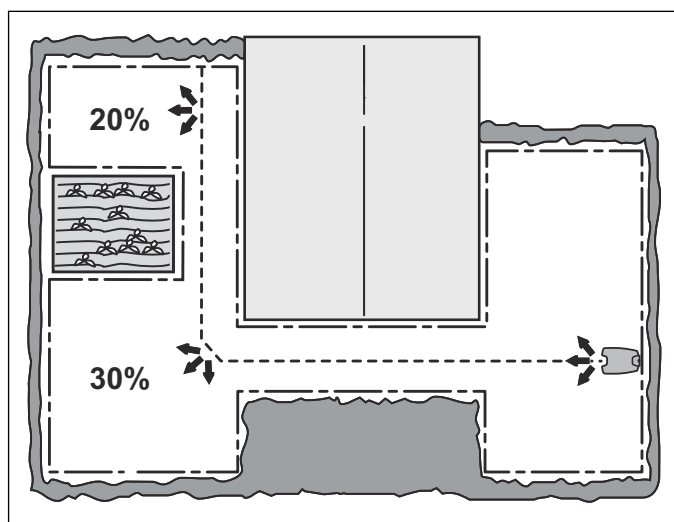
La fréquence à laquelle le robot de tonte doit se diriger vers la zone éloignée est sélectionnée sous forme de proportion du nombre total de fois où il quitte la station de charge. Dans tous les autres cas, le robot de tonte commence à tondre à proximité de la station de charge.

Sélectionner le pourcentage correspondant à la taille de la zone distante par rapport à la zone de travail totale. Si la zone éloignée est par exemple égale à la moitié de la

zone de travail totale, sélectionner 50 %. Un chiffre plus faible peut être spécifié si la zone éloignée est plus petite. Si plusieurs zones sont utilisées, tenir compte du fait que le chiffre total ne peut pas être supérieur à 100 %.

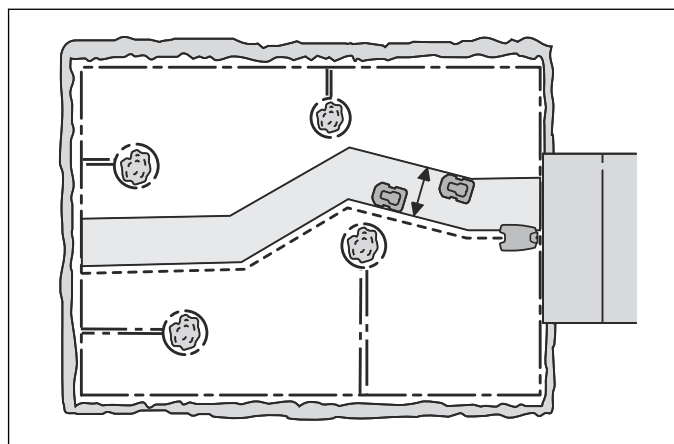
Comparer avec les exemples dans *Exemples de disposition de jardin à la page 38*.

1. Faire glisser la barre horizontale pour modifier le pourcentage.



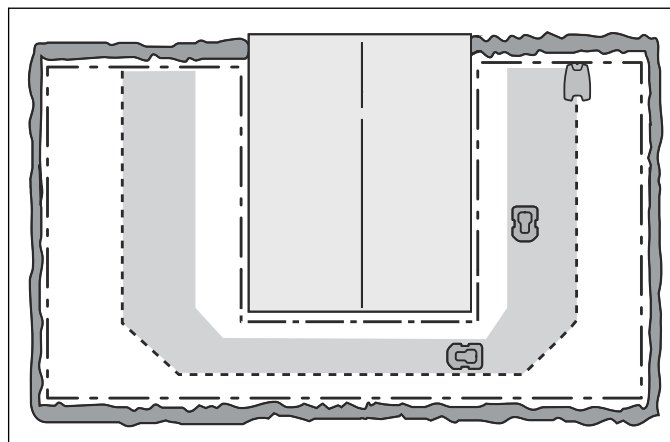
### 3.17.3 Largeur de couloir

La largeur de couloir est la mesure de la distance à partir du câble guide/périphérique que le robot tondeuse peut parcourir lorsqu'il le suit vers et depuis la station de charge. La zone à côté du câble empruntée par le robot tondeuse s'appelle le couloir.



L'utilisation de distances variées permet de réduire le risque de formation de traînées. Par conséquent, il est recommandé de choisir le couloir le plus large possible.

Le robot de tonte ajuste la largeur du couloir lorsqu'il suit le câble guide. Le mécanisme automatique intégré permet au robot tondeuse de varier la distance le séparant du câble selon l'endroit où il se trouve dans la zone de travail. Par exemple, il diminue automatiquement la largeur du couloir dans les passages étroits.



Les réglages par défaut peuvent être utilisés pour la plupart des zones de travail. Dans les jardins plus complexes, le fonctionnement peut être amélioré en procédant aux réglages manuels indiqués ci-dessous.

#### 3.17.3.1 Largeur de couloir > Périphérique

La largeur de couloir du périphérique est définie par intervalles allant de 1 à 9. Le premier chiffre de l'intervalle indique la distance la plus courte jusqu'au câble périphérique et le deuxième la distance la plus longue.

La distance séparant le robot tondeuse du câble périphérique dépend de la disposition de la zone de travail.

1. Utiliser la barre horizontale pour spécifier l'intervalle requis.

Le réglage par défaut est de 3-6.

#### 3.17.3.2 Largeur de couloir > Guide

La largeur de couloir du guide est réglée automatiquement. Uniquement dans certaines rares occasions, il convient de saisir des réglages manuels. La largeur de couloir du guide peut être réglée entre 0 et 9.

Si la largeur de couloir du guide est réglée sur 0, le robot de tonte chevauchera le câble guide. Cela signifie que le robot de tonte circulera juste au-dessus du câble guide.

1. Utiliser la barre horizontale pour spécifier la valeur requise.

Le réglage par défaut est de 9.

### 3.17.4 Angles de sortie

Normalement, le robot de tonte quitte la station de charge dans une direction allant de 90° à 270° du secteur de sortie. En modifiant les angles de sortie, le robot de tonte peut atteindre plus facilement les zones de travail.

#### 3.17.4.1 Angles de sortie > Secteurs

Le robot tondeuse peut être réglé pour un ou deux secteurs de sortie. Si la station de charge est située dans un passage, deux angles de sortie, par exemple 70°-110° et 250°-290°, peuvent être utilisés.

Lorsque l'option à deux angles de sortie est utilisée, il faut aussi spécifier la fréquence à laquelle le robot

tondeuse doit quitter la station de charge dans le *Secteur 1*. Dans ce cas, utiliser la fonction *Proportion* en indiquant initialement un pourcentage.

Par exemple, un pourcentage de 75 % signifie que le robot tondeuse quitte la station de charge par le *Secteur 1* dans 75 % des cas et par le *Secteur 2* dans 25 % des cas.

1. Faire glisser la barre horizontale pour spécifier les angles requis en degrés pour les secteurs et la proportion en pourcentage.

### 3.17.5 Distance de recul

Cette fonction vous permet de contrôler la distance que le robot tondeuse doit parcourir en quittant la station de charge avant de commencer à tondre. Elle s'avère pratique par exemple si la station de charge est située sous une véranda ou dans un autre espace limité.

1. Utiliser la barre horizontale pour spécifier la distance de recul requise. Le réglage par défaut est de 60 cm/24 po.

### 3.17.6 Dépasser le câble

L'avant du robot de tonte dépasse toujours le câble périphérique d'une distance spécifique avant que le robot ne se retourne. La distance par défaut est de 31 cm/12 po, mais elle peut être modifiée au besoin. Il est possible de choisir un chiffre entre 20 (cm) et 50 (cm).

**Remarque :** La distance indiquée est approximative et doit être considérée uniquement comme un guide. La distance réelle de dépassement du robot de tonte au-delà du câble périphérique peut varier.

1. Faire glisser la barre horizontale pour spécifier la distance de dépassement du robot de tonte au-delà du câble périphérique.

## 3.18 Accessoires

Les réglages des accessoires montés sur le robot peuvent être effectués dans ce menu.



### 3.18.1 Abri de tondeuse

Lorsque cette option est activée, l'usure du robot et de l'abri est réduite, mais il se peut que davantage de pelouse située autour de la station de charge ne soit pas coupée.

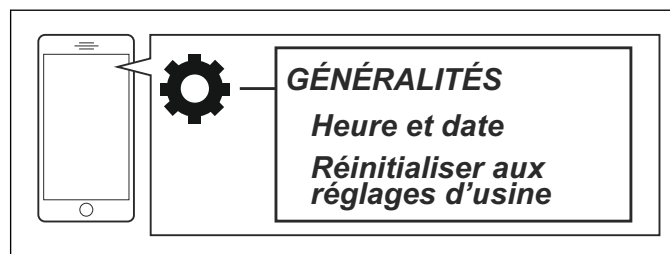
### 3.18.2 Capteurs à ultrasons

La fonction Capteurs à ultrasons est applicable pour le modèle Automower® 550. Elle assure le ralentissement du robot de tonte quand un obstacle est détecté. Cette fonction peut être désactivée. Dans ce cas, le robot de tonte fonctionne toujours à basse vitesse.

## 3.19 Généralités

Cette fonction permet de régler l'heure et la date, ou pour réinitialiser les réglages par défaut.

**Remarque :** Le menu *General* (Généralités) n'est disponible que pour la connectivité à courte portée (Bluetooth).



### 3.19.1 Heure et date

Cette fonction permet de régler l'heure actuelle et la date manuellement, ou de choisir de le faire à partir d'un appareil mobile.

- **Régler l'heure :** Appuyer sur *Edit* (Modifier), puis saisir la bonne heure et appuyer sur *OK*.
- **Régler la date :** Appuyer sur *Edit* (Modifier), puis saisir la bonne date et appuyer sur *OK*.

### 3.19.2 Réinitialiser aux réglages d'usine

Cette fonction vous permet de réinitialiser le robot tondeuse aux réglages d'usine par défaut.

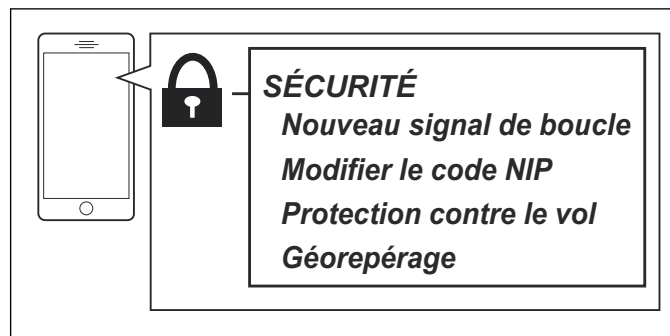
Les réglages suivants ne sont toutefois pas modifiés :

- Niveau de sécurité
- Code NIP
- Signal boucle
- Messages
- Date et heure

1. Sélectionner *Reset to factory settings* (Réinitialiser aux réglages d'usine)
2. Confirmer en sélectionnant *Reset* (Réinitialiser).

## 3.20 Sécurité

Cette sélection permet de configurer les réglages de sécurité et la connexion entre le robot tondeuse et la station de charge.



### 3.20.1 Nouveau signal de boucle

Le signal boucle est choisi de façon aléatoire pour créer un lien unique entre le robot tondeuse et la station de charge. Dans de rares cas, il peut s'avérer nécessaire



de générer un nouveau signal, par exemple si deux installations voisines ont un signal très similaire.

1. Placer le robot tondeuse dans la station de charge.
2. Sélectionner *Create new loop signal* (Créer un nouveau signal de boucle).
3. Attendre la confirmation que le signal de boucle a été généré. Cela prend environ 10 secondes généralement.

### 3.20.2 Modifier le code NIP

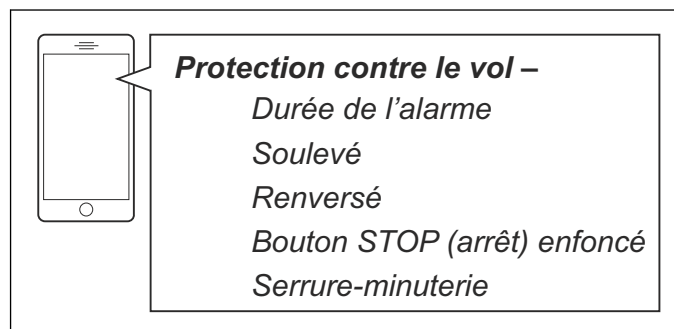
**Remarque :** La modification du code NIP n'est pas possible si le témoin à DEL sur le dessus du robot de tonte s'allume en rouge (erreur) ou en vert (tonte).

1. Saisir le code NIP actuel.
2. Saisir le nouveau code NIP.
3. Confirmer en saisissant le même code de nouveau.

Noter le nouveau code NIP sur la ligne à cet effet dans la fiche « Mémo ». Voir *Introduction à la page 3*.

### 3.20.3 Protection contre le vol

Dans le menu *Theft protection* (Protection contre le vol), il est possible de régler la durée de l'alarme ainsi que les événements qui doivent la déclencher.



#### 3.20.3.1 Durée de l'alarme

Il y a une possibilité de régler la durée du signal d'alarme. Un réglage entre 1 et 10 minutes est possible.

#### 3.20.3.2 Soulevé

Si l'alarme *Soulevé* est activée, le robot de tonte détecte des modifications dans les capteurs de levage et l'alarme se déclenche.

#### 3.20.3.3 Renversé

Si l'alarme *Renversé* est activée, le robot de tonte détecte des modifications dans les capteurs d'inclinaison et l'alarme se déclenche.

#### 3.20.3.4 Bouton STOP (Arrêt) enfoncé

Si l'alarme « *Bouton STOP (Arrêt) enfoncé* » est activée, l'alarme se déclenche si quelqu'un appuie sur le bouton **STOP** (Arrêt). Pour éviter l'alarme, l'opérateur doit se trouver dans la zone de courte portée (Bluetooth).

**Remarque :** Une fois l'alarme déclenchée, se rapprocher du robot de tonte et effacer l'alarme dans l'application en entrant le code NIP (disponible uniquement pour la connectivité Bluetooth à courte portée).

### 3.20.3.5 Serrure-minuterie

Il est possible de définir une serrure-minuterie pour décider du nombre de jours devant s'écouler avant que le code NIP ne puisse être saisi. Cela signifie que pour pouvoir utiliser et commander le robot tondeuse, il faut d'abord saisir le bon code NIP. Au-delà de la limite de temps, le robot de tonte continue de tondre normalement, mais le code NIP doit être saisi avant que toute nouvelle commande ou tout nouveau réglage puisse être effectué. Lorsque le code NIP est saisi, le robot de tonte est prêt à poursuivre le travail. Un réglage entre 1 à 100 jours est possible, et le réglage par défaut est de 30 jours.

### 3.20.4 Géorepérage

La fonction de géorepérage permet de suivre le mouvement du robot de tonte, par exemple en cas de vol.



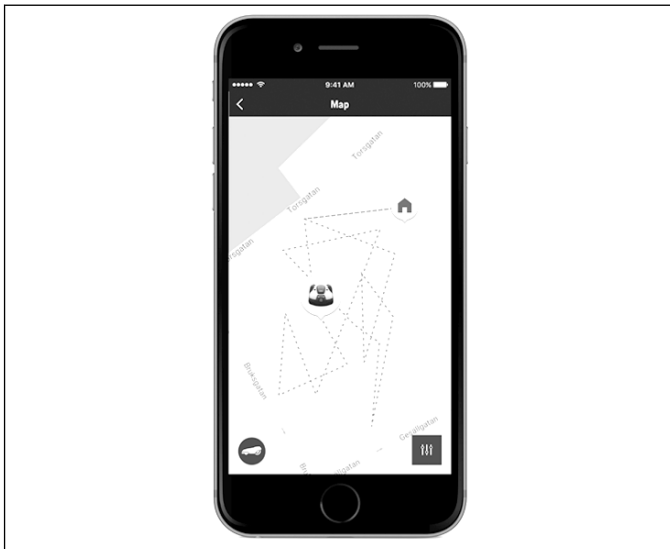
Avant que le géorepérage ne puisse être utilisé, son point central (origine) doit être défini. Ceci est réalisé au cours de la première séquence de démarrage, ou dans le menu *Security* (Sécurité).

**Remarque :** Il n'est possible de définir le point central de la fonction de géorepérage qu'avec la connectivité à courte portée (Bluetooth).

**Remarque :** Le robot de tonte doit avoir accès aux satellites GPS pour pouvoir définir une position GPS. Si la station de charge est placée dans un abri de tondeuse, sous un toit ou un gros arbre, essayer de placer le robot de tonte sur la pelouse. Essayer ensuite de régler à nouveau la fonction de géorepérage.

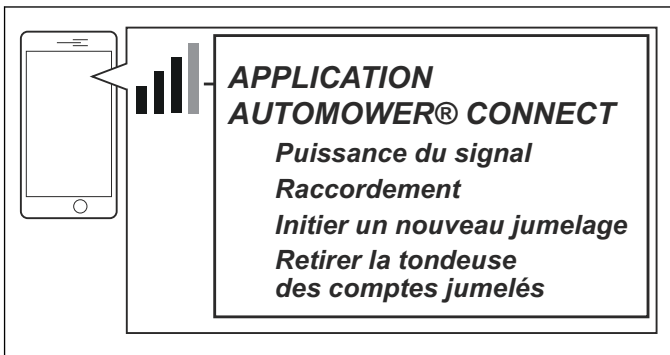
1. Sélectionner *Settings > Security > GeoFence* (Réglages > Sécurité > Géorepérage) dans l'application Automower® Connect.
2. Activer la fonction de géorepérage en appuyant sur la barre **Marche/arrêt**.
3. Enregistrer le réglage de la fonction de géorepérage.

Le rayon de géorepérage est de 500 m.



Lors du remisage du robot tondeuse pendant une longue période, par exemple pendant l'hiver, Husqvarna recommande de désactiver l'**interrupteur principal**. Avec la fonction de géorepérage activée, le code NIP est requis afin d'éteindre le robot tondeuse. Une fois l'interrupteur principal désactivé, la fonction reste active pendant encore 12 heures. Par la suite, il ne sera plus possible de communiquer avec le robot tondeuse et la fonction de géorepérage sera désactivée.

### 3.21 Automower® Connect



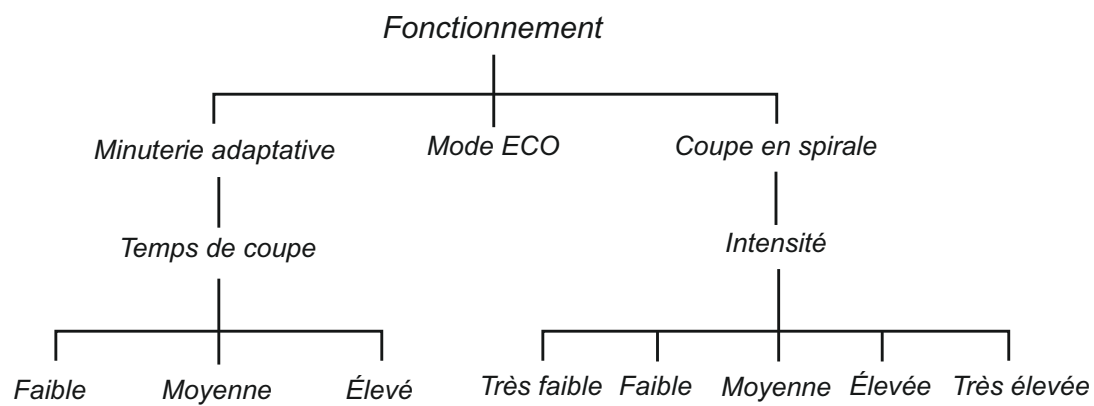
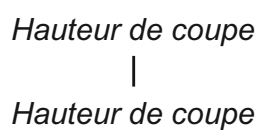
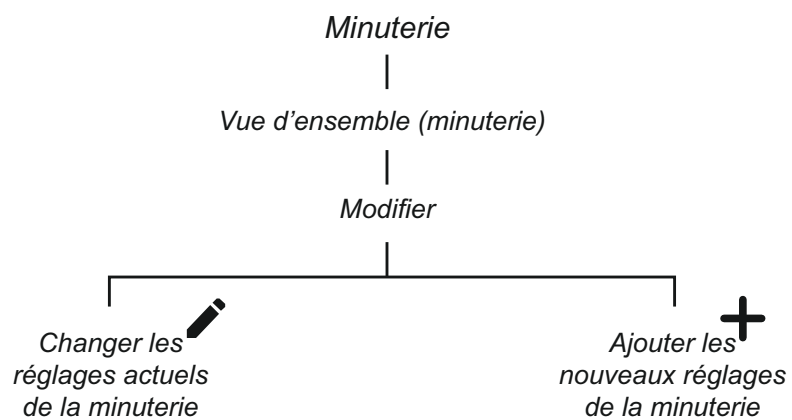
Le module Automower® Connect peut être activé/désactivé dans le robot de tonte.

**Remarque** : Le menu *Automower® Connect* n'est disponible que pour la connectivité à courte portée (Bluetooth).

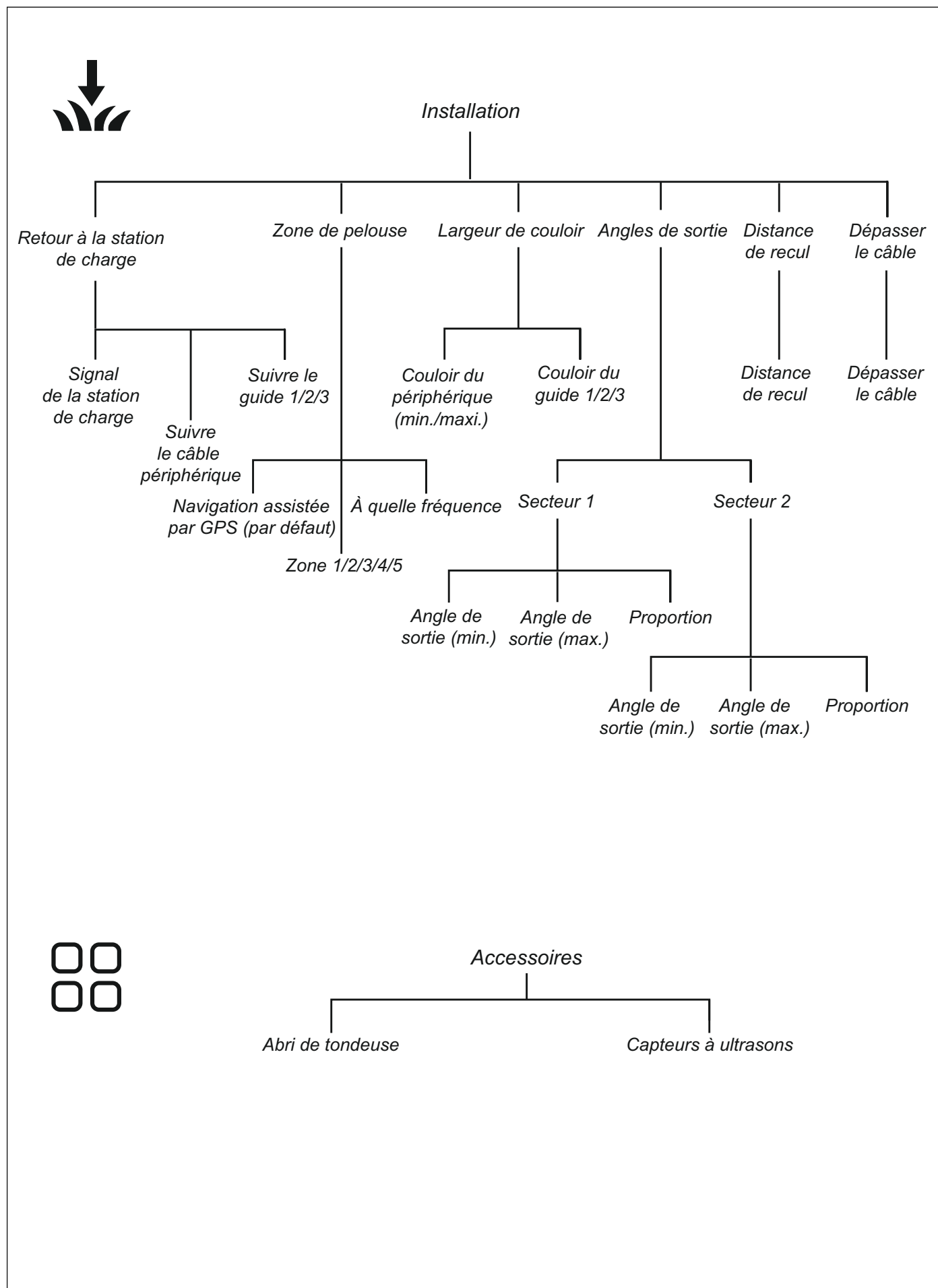
Lorsque le module Automower® Connect est activé, il y a des symboles qui indiquent la puissance du signal et si le module est connecté. Dans ce menu, il est également possible de retirer le robot de tonte de tous les comptes jumelés ou de lancer un nouveau jumelage.

**Remarque** : Lorsque le module Automower® Connect est désactivé, cela signifie que le module est mis hors fonction et que tous les comptes jumelés avec le robot de tonte perdent leur connexion.

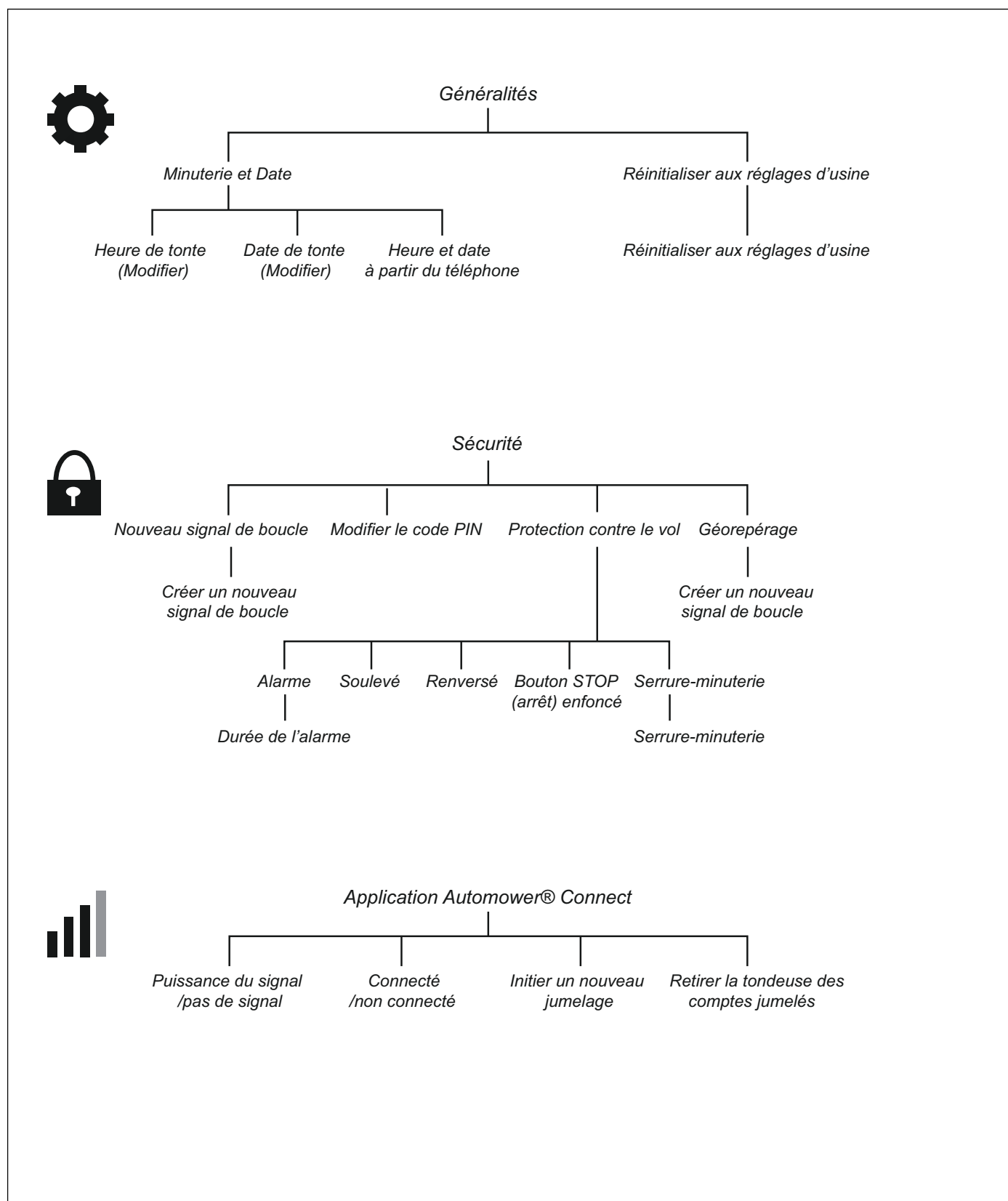
### 3.22 Aperçu de la structure des réglages (1)



### 3.23 Aperçu de la structure des réglages (2)



### 3.24 Aperçu de la structure des réglages (3) (connectivité Bluetooth à courte portée seulement)



### 3.25 Messages

Dans ce menu, il est possible de consulter les messages d'erreur et d'information précédents. En ce qui concerne les messages, il existe des astuces et des conseils à suivre pour résoudre le problème.

**Remarque :** Le menu *Messages* n'est disponible que pour la connectivité Bluetooth à courte portée.

Si le robot de tonte est perturbé de quelque manière que ce soit, par exemple, est coincé ou la batterie est faible, un message est enregistré pour indiquer le dysfonctionnement et l'heure à laquelle cela s'est produit.

Si le même message revient plusieurs fois, cela peut indiquer qu'il faut ajuster l'installation ou le robot tondeuse. Voir *Messages d'erreur à la page 48* ou *Messages d'information à la page 51*.

### 3.26 Mes tondeuses

En cas de choix de l'option *My mowers* (Mes tondeuses), il est possible de gérer tous les robots tondeuses jumelés à votre compte, ainsi qu'en ajouter des nouveaux. S'il y a plusieurs robots de tonte jumelés, il est possible de sélectionner l'un d'entre eux en tant que *tondeuse actuelle*.

Pour jumeler un nouveau robot de tonte pour l'application Automower® Connect :

1. Sélectionner le signe plus (+).
2. Sélectionner le modèle
3. Suivre les instructions dans l'application Automower® Connect pour finaliser le jumelage.

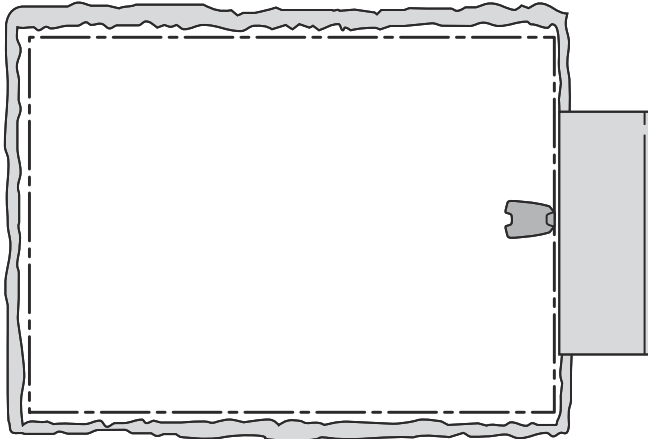
### 3.27 Exemples de disposition de jardin

Différentes dispositions requièrent des réglages différents. Adapter les réglages du robot de tonte en fonction de la forme de la pelouse permet au robot de tonte d'atteindre plus souvent toutes les sections et ainsi d'obtenir une tonte parfaite. Les pages suivantes présentent un certain nombre d'exemples de disposition avec des suggestions d'installation et réglages.

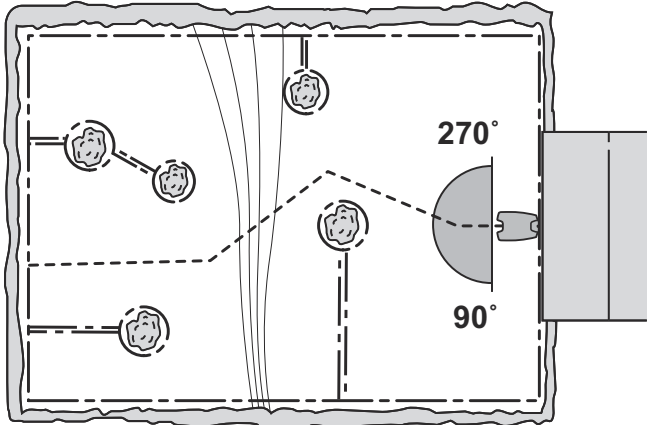
Les réglages de minuterie recommandés dans les exemples suivants sont applicables à Automower® 520, sauf indication contraire. Il est possible d'en savoir plus sur l'installation sur le site [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com).

**Remarque :** Les réglages par défaut du robot de tonte ont été choisis pour fonctionner dans le plus grand nombre de jardins possible. Les réglages ne doivent être ajustés que dans le cas de conditions d'installation particulières.

#### 3.27.1 Zone ouverte et plane

<b>Zone</b>	<b>597 vg<sup>2</sup></b>	
<i>Minuterie</i>	7 h 00 à 14 h 30 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi	
<i>Zone de pelouse</i>	Navigation assistée par GPS	
<i>Retour à la station de charge</i>	Réglages par défaut	
Remarques	La minuterie devrait être utilisée pour éviter que l'herbe ne semble piétinée, puisque la zone est sensiblement inférieure à la capacité maximale du robot de tonte.  La zone étant ouverte et simple, il n'est pas nécessaire d'installer un câble guide.	

#### 3.27.2 Un certain nombre d'îlots et pente à 35 %

<b>Zone</b>	<b>1195 vg<sup>2</sup></b>	
<i>Minuterie</i>	7 h 00 à 22 h 30 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi	
<i>Zone de pelouse</i>	Navigation assistée par GPS	
<i>Retour à la station de charge</i>	Réglages par défaut	
Remarques	Placer la station de charge dans la partie basse de la zone de travail. Poser le câble guide en formant un angle au-dessus de la pente raide. S'assurer que le câble guide soit posé conformément aux recommandations dans <i>Pose et connexion du câble guide à la page 21</i>	

### 3.27.3 Jardin en L avec quelques îlots et station de charge installée dans une zone étroite

<b>Zone</b>	1 793 vg <sup>2</sup>	
<i>Minuterie</i>	0 h à 23 h Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi	
<i>Zone de pelouse</i>	Navigation assistée par GPS	
<i>Retour à la station de charge</i>	Réglages par défaut	
Remarques	S'assurer que le câble guide soit posé conformément aux recommandations dans <i>Pose et connexion du câble guide à la page 21</i> .	

### 3.27.4 Jardin en U relié par un passage étroit

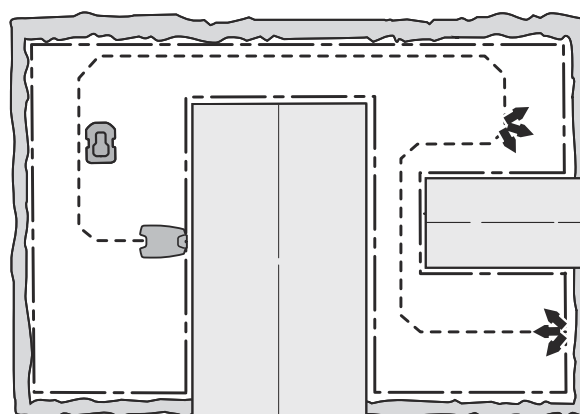
<b>Zone</b>	2 631 vg <sup>2</sup>	
<i>Minuterie</i>	0 h 00 à 0 h 00 Lundi – Dimanche	
<i>Zone de pelouse</i>	Navigation assistée par GPS	
<i>Retour à la station de charge</i>	Réglages par défaut	
Remarques	Le câble guide doit être placé le long du passage étroit pour s'assurer que le robot de tonte puisse facilement localiser la station de charge à partir de la gauche de la zone de tonte. S'assurer que le câble guide soit posé conformément aux recommandations dans <i>Pose et connexion du câble guide à la page 21</i> .	

### 3.27.5 Zone de travail asymétrique avec un passage étroit et un certain nombre d'îlots

<b>Zone</b>	1 793 vg <sup>2</sup>	
<i>Minuterie</i>	0 h à 23 h Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi	
<i>Zone de pelouse</i>	Navigation assistée par GPS	
<i>Retour à la station de charge</i>	Réglages par défaut	
Remarques	Le câble guide doit être placé le long du passage étroit pour s'assurer que le robot tondeuse puisse facilement localiser la station de charge depuis la droite de la zone de tonte. S'assurer que le câble guide soit posé conformément aux recommandations dans <i>Pose et connexion du câble guide à la page 21</i> .	

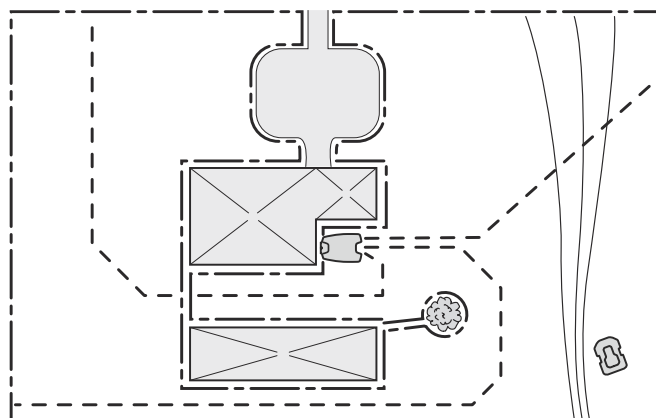
### 3.27.6 trois zones reliées par deux passages étroits

<b>Zone</b>	<b>1 195 vg<sup>2</sup></b>
<i>Minuterie</i>	7 h 00 à 22 h 30 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi
<i>Zone de pelouse</i>	Navigation assistée par GPS
<i>Retour à la station de charge</i>	Réglages par défaut
Remarques	Le câble guide doit être placé le long du passage étroit pour s'assurer que le robot tondeuse puisse facilement localiser la station de charge depuis la droite de la zone de tonte.  S'assurer que le câble guide soit posé conformément aux recommandations dans <i>Pose et connexion du câble guide</i> à la page 21.



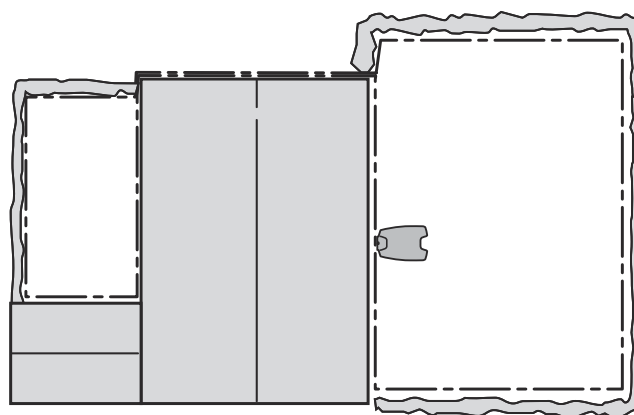
### 3.27.7 Zone large et complexe avec 3 câbles guides

<b>Zone</b>	<b>4 783 vg<sup>2</sup></b> <b>Applicable au modèle Automower® 550.</b>
<i>Minuterie</i>	4 h 00 à 23 h 30 Lundi – Dimanche
<i>Zone de pelouse</i>	Navigation assistée par GPS
<i>Retour à la station de charge</i>	Réglages par défaut
Remarques	L'installation nécessitant 3 câbles guides, cette zone de travail ne convient pas pour Automower® 520. S'assurer que le câble guide soit posé conformément aux recommandations dans <i>Pose et connexion du câble guide</i> à la page 21.



### 3.27.8 Une zone secondaire

<b>Zone</b>	<b>1 195 + 358 vg<sup>2</sup></b>
<i>Minuterie</i>	7 h 00 à 22 h 30 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi
<i>Zone de pelouse</i>	Navigation assistée par GPS
<i>Retour à la station de charge</i>	Réglages par défaut
Remarques	La zone secondaire est tondue à l'aide du mode <i>Zone secondaire</i> les mercredis et les dimanches.  La zone étant ouverte et simple, il n'est pas nécessaire d'installer un câble guide. S'assurer que le câble guide soit posé conformément aux recommandations dans <i>Pose et connexion du câble guide</i> à la page 21.





## 4 Fonctionnement

### 4.1 Interrupteur principal



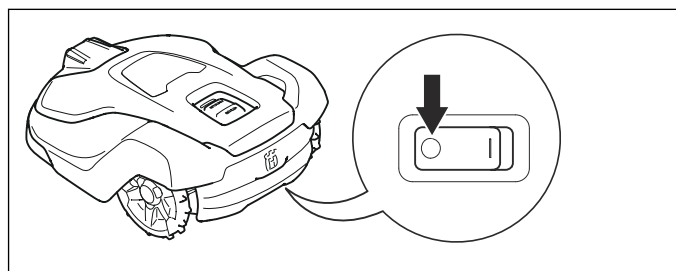
**AVERTISSEMENT** : Lire attentivement les instructions de sécurité avant de mettre votre robot tondeuse en marche.



**AVERTISSEMENT** : Garder les mains et les pieds à l'écart des lames en rotation. Ne jamais placer les mains ou les pieds en dessous ou à proximité de la machine lorsque le moteur tourne.



**AVERTISSEMENT** : Ne jamais utiliser le robot tondeuse si des personnes, en particulier des enfants ou des animaux, se trouvent dans la zone de tonte.



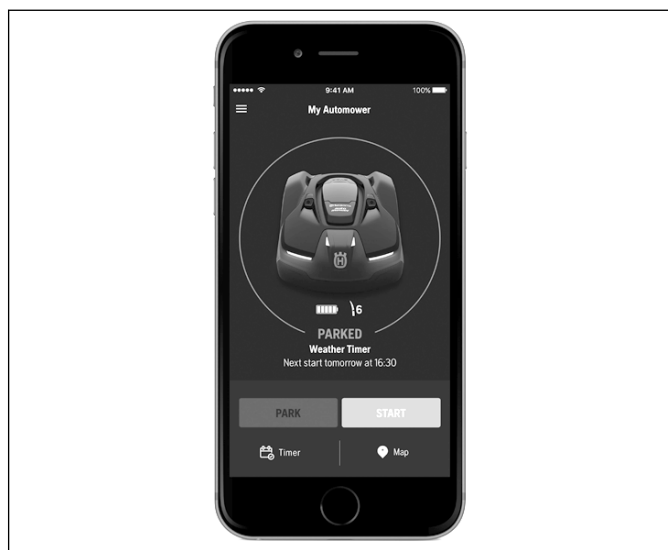
- Pour faire démarrer le robot tondeuse, placer l'**interrupteur principal** en position **1**.
- Placer l'**interrupteur principal** en position **0** en cas de non-utilisation du robot tondeuse ou si tout travail, inspection ou entretien est en cours.

Lorsque l'interrupteur principal est en position **0**, le moteur du robot tondeuse ne peut pas démarrer.

### 4.2 Démarrage

1. Placer l'**interrupteur principal** à la position **1**.
2. Ouvrir l'application Automower® Connect.
3. Sélectionner *Dashboard* (Tableau de bord).
4. Sélectionner *Start* (Démarrage) dans l'application.  
Si le robot tondeuse est stationné dans la station de charge, il n'en sortira que si la batterie est complètement chargée et si la minuterie est réglée pour permettre son fonctionnement.

**Remarque** : S'assurer que le bouton **START** (Démarrage) sur le dessus du robot de tonte est dans la bonne position. Le robot de tonte ne démarre pas si le bouton **STOP** (Arrêt) est activé.



### 4.3 Mode de fonctionnement – démarrage

Lors de la sélection du bouton *START* (Démarrage), il est possible de choisir parmi les modes de fonctionnement suivants.

- Zone principale
- Suspendre la minuterie
- Zone secondaire

#### 4.3.1 Zone principale

*Zone principale* est le mode de fonctionnement standard dans lequel le robot tondeuse tond et se charge automatiquement.

1. Ouvrir l'application Automower® Connect.
2. Sélectionner *Dashboard* (Tableau de bord) dans le menu principal.
3. Sélectionner *Start* (Démarrer)
4. Sélectionner *Resume on main area* (Reprendre sur la zone principale) pour faire démarrer le robot de tonte.

#### 4.3.2 Suspendre la minuterie

Tous les réglages de la minuterie peuvent être temporairement suspendus en sélectionnant *Suspendre la minuterie*.

1. Sélectionner *Dashboard* (Tableau de bord) dans le menu principal.
2. Sélectionner *Start* (Démarrer).
3. Faire glisser la barre horizontale de l'option *Override timer* (Suspendre la minuterie) pour trouver une durée de suspension appropriée. Il est possible de suspendre la minuterie jusqu'à 7 jours.
4. Sélectionner une durée de suspension appropriée.

#### 4.3.3 Zone secondaire

Pour obtenir de plus amples renseignements sur la zone secondaire, voir *Zones secondaires* à la page 18. Si le mode *Zone secondaire* est sélectionné, le robot de tonte fonctionne pendant une période de temps sélectionnée, ou jusqu'à ce que la batterie soit à plat.

Si le robot tondeuse se charge en mode *Zone secondaire*, il se chargera complètement, s'éloignera de 50 cm (20 po) environ et s'arrêtera. Ceci indique qu'il est chargé et prêt à tondre.

1. Sélectionner *Dashboard* (Tableau de bord) dans le menu principal.
2. Sélectionner un laps de temps approprié ou effectuer la tonte jusqu'à ce que la batterie soit à plat.

**Remarque :** Si la zone de travail principale doit être tondue après la charge, il est recommandé de sélectionner l'option *Resume on main area* (Reprendre sur la zone principale) lorsque le robot tondeuse est replacé dans la station de charge.

#### 4.4 Mode de fonctionnement – stationnement

En cas de sélection du bouton *Park* (Stationnement), il est possible de choisir parmi les modes de fonctionnement suivants.

- Stationnement jusqu'à nouvel ordre
- Démarrage à la prochaine minuterie
- Durée stationnement

##### 4.4.1 Stationnement jusqu'à nouvel ordre

En cas de sélection de l'option *Park until further notice* (Stationnement jusqu'à nouvel ordre), le robot de tonte reste dans la station de charge jusqu'à ce que l'option *Start* (Démarrage) soit sélectionnée.

1. Sélectionner *Dashboard* (Tableau de bord) dans le menu principal.
2. Sélectionner *Park* (Stationnement).
3. Sélectionner *Park until further notice* (Stationnement jusqu'à nouvel ordre).

##### 4.4.2 Démarrage à la prochaine minuterie

Le robot de tonte reste dans la station de charge jusqu'à ce que le réglage suivant de la minuterie autorise le fonctionnement. Ce mode de fonctionnement convient en cas de souhait d'annuler un cycle de tonte en cours et permettre au robot de tonte de rester dans la station de charge jusqu'à ce que le réglage suivant de la minuterie autorise le fonctionnement.

1. Sélectionner *Dashboard* (Tableau de bord) dans le menu principal.
2. Sélectionner *Park* (Stationnement).
3. Sélectionner *Start on next timer* (Démarrage à la prochaine minuterie).

##### 4.4.3 Durée stationnement

Dans le menu *Park* (Stationnement), il est possible de choisir la durée du stationnement. Le robot tondeuse reste dans la station de charge pendant la durée de stationnement voulue, puis retourne automatiquement au fonctionnement normal. Ce mode de fonctionnement convient lorsqu'il faut interrompre le fonctionnement pendant une période connue. Cela pourrait être le cas pour une période plus courte, par exemple lors de l'arrosage de la pelouse. Cela pourrait être également le cas pour une période plus longue, par exemple, si

l'herbe est trop courte et doit pousser pendant quelques jours.

Lorsque la durée choisie est écoulée, le robot de tonte suit les réglages normaux de la minuterie.

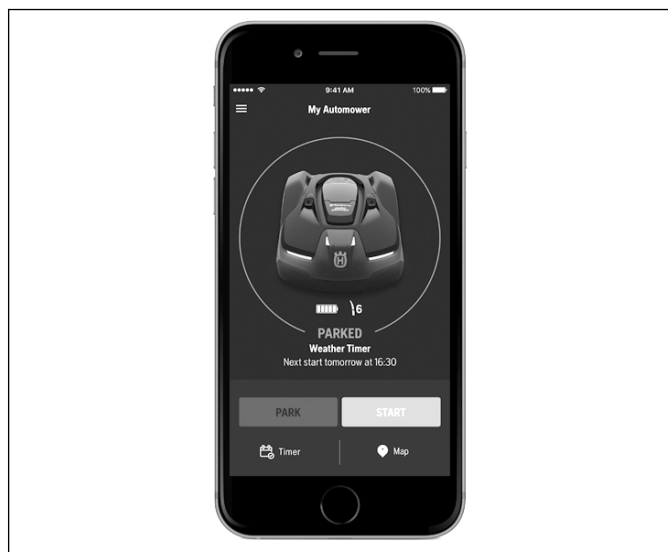
1. Sélectionner *Dashboard* (Tableau de bord) dans le menu principal.
2. Sélectionner *Park* (Stationnement).
3. Faire glisser la barre horizontale de l'option *Parking duration* (Durée de stationnement) pour trouver une durée appropriée. Il est possible de suspendre la minuterie jusqu'à 7 jours.
4. Sélectionner une durée de stationnement appropriée.

#### 4.4.4 Le bouton de stationnement de la station de charge

Le bouton **PARK** de la station de charge est applicable aux modèles Automower® 520 et Automower® 550. Il est utilisé pour rappeler le robot de tonte à la station de charge. L'option *Park* (Stationnement) de l'application Automower® Connect offre la même fonction. Le bouton **PARK** (Stationnement) de la station de charge est utile, notamment lorsque le robot de tonte fonctionne dans une vaste zone de travail et que l'opérateur n'a pas accès à l'application Automower® Connect.

La DEL du bouton **PARK** (Stationnement) s'allume lorsque le bouton est actionné. La diode s'éteint quand le robot de tonte est stationné dans la station de charge.

Le robot de tonte reste stationné dans la station de charge jusqu'à ce que l'option *Start* (Démarrage) de l'application Automower® Connect soit activée.



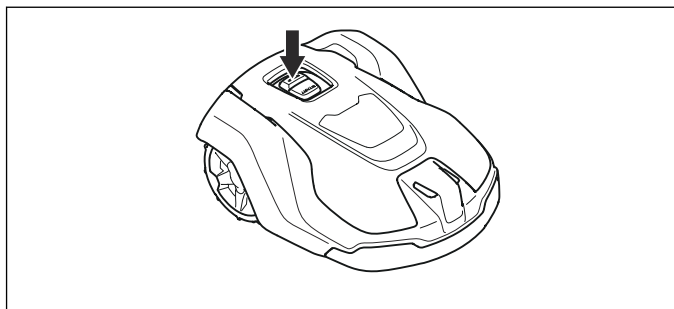
#### 4.4.5 Mode de fonctionnement – pause

La sélection de l'option *Pause* dans l'application Automower® Connect envoie une commande au robot de tonte pour arrêter l'activité en cours et faire une pause. Le robot de tonte est mis en pause jusqu'à ce que l'option *Park* (Stationnement) ou *Start* (Démarrage) soit sélectionnée dans l'application.

#### 4.5 Arrêt

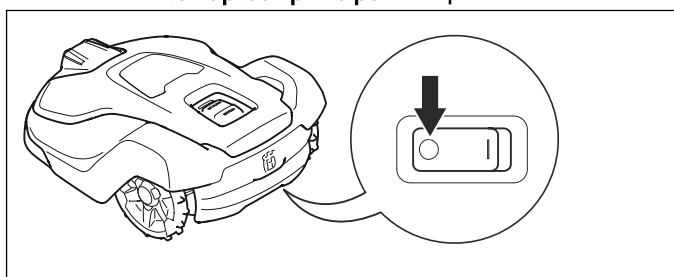
1. Appuyer sur le bouton **STOP** (Arrêt) sur le dessus du robot de tonte.

Le robot de tonte s'arrête et le moteur de coupe s'arrête.



#### 4.6 Couper l'alimentation

1. Appuyer sur le bouton **STOP** (Arrêt) sur le dessus du robot de tonte.
2. Placer l'**interrupteur principal** à la position *0*.



**AVERTISSEMENT** : Éteindre toujours le robot de tonte à l'aide de l'interrupteur principal s'il nécessite un entretien ou s'il doit être sorti de la zone de travail.

#### 4.7 Charger une batterie à plat

Si le robot tondeuse Husqvarna est neuf ou rangé depuis longtemps, la batterie sera déchargée et devra être chargée avant le démarrage.



**AVERTISSEMENT** : Recharger seulement le robot tondeuse à l'aide d'une station de charge qui est destinée à cet usage. Une mauvaise utilisation peut provoquer une décharge électrique, une surchauffe ou une fuite de liquide corrosif de la batterie.

En cas de fuite d'électrolyte, rincer à l'eau et consulter un médecin si le produit entre en contact avec les yeux ou autre.

1. Placer l'**interrupteur principal** à la position *1*.
2. Placer le robot tondeuse dans la station de charge. Faire glisser le robot tondeuse aussi loin que possible pour garantir un contact approprié entre le robot tondeuse et la station de charge. Voir les contacts et les contacts de charge dans *Présentation du produit à la page 6*
3. Le tableau de bord de l'application Automower® Connect indique que la charge est en cours.

#### 4.8 Commande en pente

Afin de réduire l'usure de la pelouse près du câble périphérique dans les pentes, le robot de tonte évite de reculer dans les descentes. Lorsqu'il approche du câble périphérique, il s'éloigne ou fait demi-tour.

## 5 Entretien

### 5.1 Introduction – entretien

Pour assurer une meilleure fiabilité de fonctionnement et une plus longue durée de vie, inspecter et nettoyer régulièrement le robot de tonte, et remplacer les pièces usées, si nécessaire. Toutes les opérations d'entretien doivent être effectuées selon les instructions de Husqvarna. Voir *Conditions de garantie à la page 62*.

Au moment de la première utilisation du robot de tonte, il convient d'inspecter le disque de coupe et les lames une fois par semaine. Si l'usure au cours de cette période a été faible, l'intervalle d'inspection peut être augmenté.

Il est important que le disque de coupe tourne facilement. Les bords des lames ne doivent pas être endommagés. La durée de vie des lames est très variable et dépend notamment des facteurs suivants :

- Temps de fonctionnement et taille de la zone de travail.
- Type d'herbe et croissance saisonnière.
- Terre, sable et utilisation d'engrais.
- Présence d'objets tels que des cônes, des fruits au sol, des jouets, des outils, des pierres, des racines et d'autres objets similaires.

La durée de vie normale est de 2 à 5 semaines lorsque le robot de tonte est utilisé dans des conditions favorables. Reportez-vous à *Remplacer les lames à la page 44* pour savoir comment remplacer les lames.



**AVERTISSEMENT** : Porter des gants de protection.

**Remarque** : L'utilisation de lames émoussées donne une tonte moins efficace. La coupe de l'herbe n'est pas nette et plus d'énergie est nécessaire, ce qui résulte en un robot de tonte ne pouvant plus entretenir une aussi grande surface.

### 5.2 Nettoyer le robot de tonte

Il est important que le robot de tonte reste propre. Un robot de tonte dans laquelle de grandes quantités d'herbe sont coincées ne sera pas aussi efficace sur des terrains en pente. Il est recommandé de nettoyer à l'aide d'une brosse.

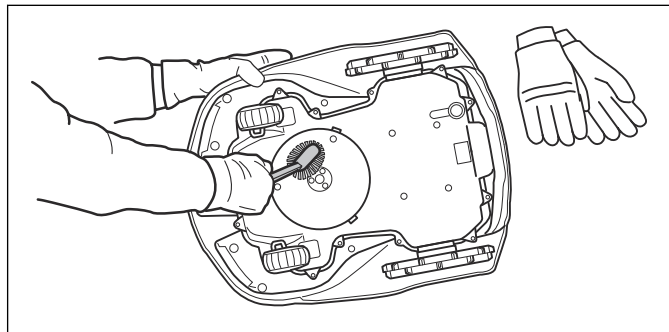


**MISE EN GARDE** : Ne jamais utiliser un nettoyeur à haute pression pour nettoyer le robot de tonte. Ne jamais utiliser de solvants pour le nettoyage.

#### 5.2.1 Châssis et disque de coupe

1. Placer l'interrupteur principal à la position 0.
2. Mettre le robot de tonte sur le côté.
3. Nettoyer le disque de coupe et le châssis en utilisant, par exemple, une brosse à vaisselle. Par la même occasion, vérifier si le disque de coupe tourne librement par rapport au protège-pied. S'assurer

également que les lames sont intactes et peuvent pivoter librement. Si de l'herbe longue ou d'autres objets entrent dans le robot, le disque de coupe pourrait être entravé. Le moindre effet de freinage augmente la consommation d'énergie et peut même empêcher le robot de tondre une grande pelouse.



#### 5.2.2 Châssis

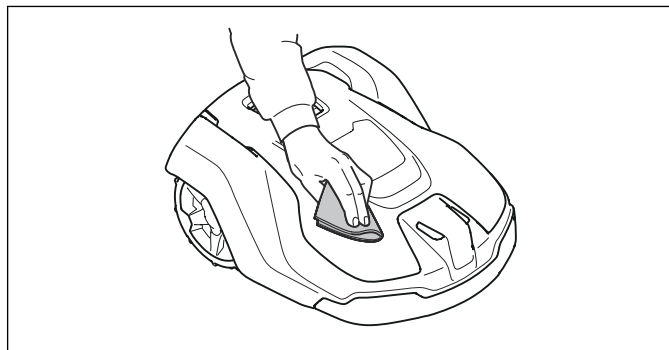
Nettoyez le dessous du châssis. Brossez ou essuyez avec un chiffon humide.

#### 5.2.3 Roues

Nettoyer autour des roues avant et arrière. De l'herbe sur les roues peut influencer sur le fonctionnement du robot dans les pentes.

#### 5.2.4 Carrosserie

Utilisez une éponge souple ou un chiffon humide pour nettoyer la carrosserie. Si la carrosserie est très sale, il peut être nécessaire de recourir à une solution savonneuse ou à du liquide vaisselle.



#### 5.2.5 Station de charge

Nettoyez la station de charge régulièrement en ôtant l'herbe, les feuilles, les brindilles et les autres objets pouvant entraver l'arrimage.

### 5.3 Remplacer les lames

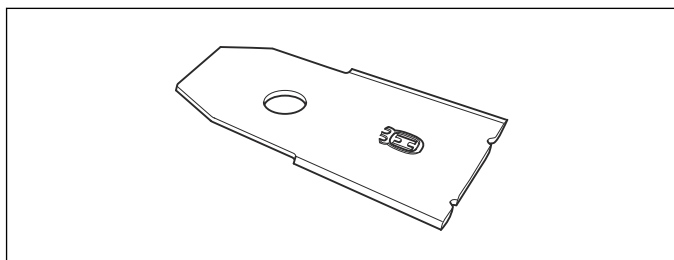


**AVERTISSEMENT** : Toujours utiliser des lames et des vis du bon type. Husqvarna peut seulement garantir la sécurité en cas d'utilisation des lames d'origine. Le fait de seulement remplacer les lames et de réutiliser la vis peut user la vis pendant la tonte et la cisailier. Les lames peuvent alors être projetées depuis la partie inférieure de la carrosserie et causer des blessures très graves.

Remplacer toute pièce usée ou endommagée à des fins de sécurité. Même si les lames sont intactes, elles doivent être remplacées régulièrement afin d'optimiser le résultat de tonte et de minimiser la consommation d'énergie.

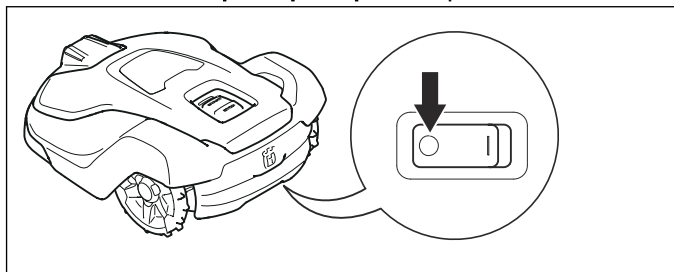
Il y a trois lames sur le robot de tonte, qui sont vissées dans le disque de coupe. Les trois lames et vis doivent être remplacées en même temps pour que le système de coupe reste équilibré.

Utiliser les lames d'origine Husqvarna avec le logo d'un H entouré d'une couronne; voir *Conditions de garantie à la page 62*.

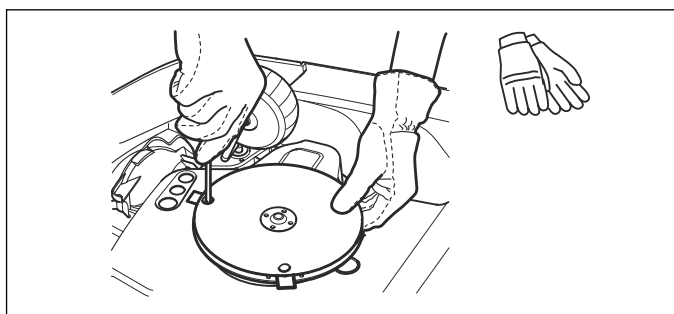


### 5.3.1 Pour remplacer les lames

1. Placer l'interrupteur principal à la position 0.



2. Mettre le robot de tonte à l'envers. Placer le robot de tonte sur une surface souple et propre pour éviter de rayer la carrosserie et le capot.
3. Tourner la plaque de protection de manière à aligner ses trous sur les vis de la lame.
4. Retirer les trois vis. Utiliser un tournevis plat ou cruciforme.



5. Retirer chaque lame et chaque vis.
6. Fixer les nouvelles lames et vis.
7. S'assurer que les lames peuvent pivoter librement.

### 5.4 Batterie

La batterie ne nécessite aucun entretien, mais sa durée de vie est limitée à 2-4 ans.



**AVERTISSEMENT** : Recharger seulement le robot de tonte à l'aide d'une station de charge qui est destinée à cet usage. Une mauvaise

utilisation peut provoquer une décharge électrique, une surchauffe ou une fuite de liquide corrosif de la batterie. En cas de fuite d'électrolyte, rincer à l'eau et consulter un médecin si le produit entre en contact avec les yeux ou autre.



**AVERTISSEMENT** : Utiliser uniquement des batteries d'origine recommandées par le fabricant. La sécurité du produit ne peut pas être garantie avec d'autres batteries. Ne pas utiliser des batteries non rechargeables.



**MISE EN GARDE** : La batterie doit être complètement chargée avant le remisage hivernal. Si la batterie n'est pas complètement chargée, elle peut être endommagée et même, dans certains cas, devenir inutilisable.

Les éléments ci-dessous indiquent que la batterie s'use et devra bientôt être remplacée :

- La durée de fonctionnement du robot de tonte est inférieure à la normale entre les charges. Cela engendre plus de cycles de charge que la normale, ce qui augmente le risque de formation de traînées à proximité de la station de charge.
- Le robot de tonte se retrouve arrêté sur la pelouse avec le message *Empty battery* (Batterie à plat). Cela indique que le robot de tonte ne possède pas une capacité suffisante de batterie pour trouver la station de charge.

La batterie reste opérationnelle tant que le robot de tonte maintient une pelouse bien tondue.

**Remarque** : La durée de vie de la batterie dépend de la durée de la saison et du nombre d'heures d'utilisation du robot de tonte par jour. Une longue saison ou de nombreuses heures d'utilisation par jour impliqueront de remplacer la batterie plus souvent.

Contactez votre représentant local Husqvarna pour remplacer la batterie.

### 5.5 Entretien d'hiver

Apporter votre robot tondeuse à un représentant local Husqvarna pour en effectuer l'entretien avant le remisage hivernal. Un entretien hivernal régulier maintiendra le robot tondeuse en bon état et créera les meilleures conditions pour une nouvelle saison sans problèmes.

L'entretien inclut habituellement les interventions suivantes :

- Nettoyage complet de la carrosserie, du châssis, du disque de coupe et de toutes les autres pièces mobiles.
- Test de fonctionnement de la tondeuse et de ses composants.

- Vérification et, si nécessaire, remplacement des pièces soumises à l'usure, telles que les lames et les paliers.
- Test de capacité de la batterie du robot ainsi que recommandation de remplacement si nécessaire.
- Si un nouveau logiciel est disponible, le représentant Husqvarna local met à jour le robot de tonte.

---

## 6 Dépannage

---

### 6.1 Introduction – dépannage

Tous les messages peuvent être trouvés dans le menu *Messages* de l'application Automower® Connect. Il est possible de trouver davantage de suggestions sur les mesures à prendre en cas de dysfonctionnement ou de symptômes sur [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com).

---

**Remarque :** Le menu *Messages* n'est disponible que pour la connectivité à courte portée (Bluetooth).

---

## 6.2 Messages d'erreur

Ci-dessous un certain nombre de messages d'erreur pouvant s'afficher sur l'écran du robot de tonte. Contacter votre représentant local Husqvarna si le même message s'affiche souvent.

Message	Causes	Mesure
<i>Moteur de roue bloqué, gauche</i>	De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour de la roue d'entraînement.	Vérifier la roue d'entraînement et retirer l'herbe ou l'autre objet.
<i>Moteur de roue bloqué, droit</i>	De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour de la roue d'entraînement.	Vérifier la roue d'entraînement et retirer l'herbe ou l'autre objet.
<i>Système de coupe bloqué</i>	De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour du disque de coupe.	Vérifier la roue d'entraînement et retirer l'herbe ou l'autre objet.
	Le disque de coupe repose dans une flaqué d'eau.	Déplacer le robot de tonte et empêcher l'accumulation d'eau dans la zone de travail.
<i>Hauteur de coupe bloquée</i>	De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour du dispositif de réglage de la hauteur de coupe ou entre le disque de coupe et le châssis.	Vérifier le disque de coupe et les soufflets autour du dispositif de réglage de la hauteur de coupe et retirer l'herbe ou l'autre objet qui y est coincé.
<i>Pas de signal boucle</i>	Le bloc d'alimentation n'est pas connecté.	Vérifier la connexion de la prise murale et si un interrupteur différentiel s'est déclenché ou non. Vérifier que le câble basse tension est branché à la station de charge.
	Le câble basse tension est endommagé ou n'est pas branché.	Vérifier si le câble basse tension est endommagé. Vérifier aussi s'il est correctement raccordé à la station de charge et au bloc d'alimentation.
	Le câble périphérique n'est pas branché à la station de charge.	Vérifier si les connecteurs du câble périphérique sont correctement rentrés dans la station de charge. Remplacer les connecteurs s'ils sont endommagés. Voir <i>Connexion du fil périphérique à la page 20</i> .
	Câble périphérique brisé.	Trouver l'endroit où le câble est brisé. Remplacer la partie endommagée de la boucle par un nouveau câble et utiliser un raccord d'origine pour la rallonger. Voir <i>Trouver les bris sur la boucle de câble à la page 55</i> .
	Le <i>mode ECO</i> est activé et le robot de tonte a essayé de démarrer hors de la station de charge.	Placer le robot de tonte dans la station de charge et redémarrer le robot de tonte. Voir <i>Démarrage à la page 41</i> .
	Le câble périphérique est posé dans le mauvais sens autour d'un îlot.	Vérifier que le câble périphérique est posé conformément aux instructions, par exemple dans le bon sens autour de l'îlot. Voir <i>Câble périphérique à la page 16</i> .
	La connexion entre le robot de tonte et la station de charge s'est rompue.	Placer le robot de tonte dans la station de charge et générer un nouveau signal boucle; voir <i>Sécurité à la page 32</i> .
	Dysfonctionnements causés par des objets métalliques (clôtures, armatures en acier) ou des câbles enterrés à proximité.	Essayer de déplacer le câble périphérique.
<i>Pris au piège</i>	Le robot de tonte est coincé quelque part.	Le dégager et remédier à la cause de son blocage.
	Le robot de tonte est coincé derrière plusieurs obstacles.	Vérifier s'il y a des obstacles susceptibles de gêner le déplacement du robot de tonte à partir de cet endroit.



Message	Causes	Mesure
<i>En dehors de la zone de travail</i>	Les connexions du câble périphérique à la station de charge sont croisées.	Vérifier que le câble périphérique est branché correctement.
	Le câble périphérique est trop près du bord de la zone de travail.	Vérifier que le câble périphérique a été posé conformément aux instructions. Voir <i>Câble périphérique à la page 16</i> .
	La zone de travail est trop inclinée près du câble périphérique.	
	Le câble périphérique est posé dans la mauvaise direction autour d'un îlot.	
	Dysfonctionnements causés par des objets métalliques (clôtures, armatures en acier) ou des câbles enterrés à proximité.	Essayer de déplacer le câble périphérique.
	Le robot de tonte distingue difficilement son signal de celui d'une autre installation de robot de tonte à proximité.	Placer le robot de tonte dans la station de charge et générer un nouveau signal boucle; voir <i>Sécurité à la page 32</i> .
<i>Batterie vide</i>	Le robot de tonte ne parvient pas à trouver la station de charge.	S'assurer que la station de charge et le câble guide sont installés conformément aux instructions. Voir <i>Installation du câble guide à la page 21</i> .
	Le câble guide est brisé ou non branché.	Trouver l'endroit où le câble est brisé et remédier au problème.
	La batterie est usée.	Remplacer la batterie. Voir <i>Batterie à la page 45</i> .
	L'antenne de la station de charge est défectueuse.	Vérifier si le témoin de la station de charge clignote en rouge. Voir <i>Témoin à DEL de la station de charge à la page 53</i> .
<i>Code NIP incorrect</i>	Un code NIP incorrect a été saisi. Cinq tentatives sont permises avant que le clavier ne soit verrouillé pendant cinq minutes.	Saisir le bon code NIP. Contacter votre représentant local Husqvarna en cas d'oubli du code NIP.
<i>Aucune traction</i>	Le robot de tonte est coincé quelque part.	Le dégager et remédier à la cause du manque de traction. Si cela est dû à une pelouse humide, attendre qu'elle soit sèche avant d'utiliser le robot de tonte.
	La zone de travail inclut une pente raide.	La pente maximale garantie est de 45 %. Les pentes plus raides doivent être isolées. Voir <i>Pentes à la page 18</i> .
	Le câble guide n'est pas posé pour former un angle avec une pente.	Si le câble guide est posé sur une pente, il doit former un angle avec la pente. Voir <i>Installation du câble guide à la page 21</i> .
<i>Moteur de roue surchargé, droit</i>	Le robot de tonte est coincé quelque part.	Le dégager et remédier à la cause du manque de traction. Si cela est dû à une pelouse humide, attendre qu'elle soit sèche avant d'utiliser le robot de tonte.
<i>Moteur de roue surchargé, gauche</i>		
<i>Station de charge bloquée</i>	Le contact entre les contacts de charge et les plaques de contact pourrait être de mauvaise qualité et le robot de tonte a tenté plusieurs fois de se charger.	Placer le robot de tonte sur la station de charge et vérifier si la liaison entre les contacts de charge et les plaques de contact est correcte.
	Un objet bloque le robot de tonte.	Retirer l'objet.
	La station de charge est inclinée ou tordue.	Vérifier que la station de charge est placée sur un sol complètement à plat et horizontal. La station de charge ne doit pas être inclinée ou tordue.

Message	Causes	Mesure
<i>Coïncé dans la station de charge</i>	Un objet se situe sur le parcours du robot de tonte et l'empêche de quitter la station de charge.	Retirer l'objet.
<i>À l'envers</i>	Le robot de tonte est trop penché ou s'est renversé.	Placer le robot de tonte sur une surface plane et horizontale, puis le redémarrer.
<i>Nécessite une charge manuelle</i>	Le robot de tonte est en mode de fonctionnement <i>Zone secondaire</i> .	Placer le robot de tonte dans la station de charge. Ce comportement est normal et ne nécessite aucune action.
<i>Prochain démarrage hh:mm</i>	Le réglage de la minuterie empêche le robot de tonte de fonctionner.	Changer les réglages de la minuterie. Voir <i>Modifier les réglages de la minuterie à la page 27</i> .
	L'horloge du robot de tonte n'est pas exacte.	Régler l'heure. Voir <i>Minuterie à la page 26</i> .
<i>Soulevé</i>	Le capteur de levage a été activé, car le robot de tonte est coïncé.	Libérer le robot de tonte
<i>Problème de capteur de collision, avant/arrière</i>	Le corps du robot de tonte ne peut se déplacer librement autour de son châssis.	S'assurer que le corps du robot de tonte peut se déplacer librement autour de son châssis. Si le problème persiste, le message requiert une intervention d'un technicien d'entretien autorisé.
<i>Problème de roue d'entraînement, droite/gauche</i>	De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour de la roue d'entraînement.	Nettoyer les roues et autour de ces dernières.
<i>Alarme! Robot de tonte arrêté</i>	L'alarme a été activée, car le robot de tonte a été arrêté.	Ajuster les réglages de sécurité de la tondeuse dans le menu <i>Security</i> (Sécurité), voir <i>Sécurité à la page 32</i> .
<i>Alarme! Robot de tonte soulevé</i>	L'alarme a été activée, car le robot de tonte est soulevé.	
<i>Alarme! Robot incliné</i>	L'alarme a été activée, car le robot de tonte est incliné.	
<i>Problème électronique</i>	Problème temporaire de nature électronique ou de logiciel dans le robot de tonte.	Redémarrer le robot de tonte. Si le problème persiste, le message requiert une intervention d'un technicien d'entretien autorisé.
<i>Problème de capteur de boucle, avant/arrière</i>		
<i>Problème de système de charge</i>		
<i>Problème de capteur de basculement</i>		
<i>Problème temporaire</i>		
<i>Problème temporaire de batterie</i>	Problème temporaire de batterie ou de logiciel dans le robot de tonte.	Redémarrer le robot de tonte. Débrancher et rebrancher la batterie. Si le problème persiste, le message requiert une intervention d'un technicien d'entretien autorisé.
<i>Problème de batterie</i>		
<i>Courant de charge trop élevé</i>	Unité de bloc d'alimentation mauvaise ou défectueuse.	Redémarrer le robot de tonte. Si le problème persiste, le message requiert une intervention d'un technicien d'entretien autorisé.

Message	Causes	Mesure
<i>Problème de connectivité</i>	Problème potentiel dans le circuit de connectivité du panneau de commande du robot de tonte.	Redémarrer le robot de tonte. Si le problème persiste, le message requiert une intervention d'un technicien d'entretien autorisé.
<i>Réglages de connectivité rétablie</i>	Les réglages de connectivité ont été rétablis en raison d'un défaut de fonctionnement.	Vérifier et modifier les réglages, si nécessaire.
<i>Mauvaise qualité de signal</i>	Le circuit de connectivité du panneau de commande du circuit du robot de tonte est monté à l'envers ou le robot de tonte lui-même est incliné ou à l'envers.	Vérifier si le robot de tonte est à l'envers ou incliné. Si ce n'est pas le cas, le message requiert une intervention d'un technicien d'entretien autorisé.

### 6.3 Messages d'information

Ci-dessous une liste de certains messages d'information, qui peut être trouvée dans le menu *Messages* de l'application Automower® Connect. Contacter votre représentant local Husqvarna si le même message s'affiche souvent.

Message	Causes	Mesure
<i>Batterie faible</i>	Le robot de tonte ne parvient pas à trouver la station de charge.	S'assurer que la station de charge et le câble guide sont installés conformément aux instructions. Voir <i>Installation du câble guide à la page 21</i> .
	Le câble guide est brisé ou non branché.	Trouver l'endroit où le câble est brisé et remédier au problème.
	La batterie est usée.	Remplacer la batterie. Voir <i>Batterie à la page 45</i> .
	L'antenne de la station de charge est défectueuse.	Vérifier si le témoin de la station de charge clignote en rouge. Voir <i>Témoin à DEL de la station de charge à la page 53</i> .
<i>Réglages restaurés</i>	Confirmation que la fonction <i>Réinitialiser tous les réglages de l'utilisateur</i> a été effectuée.	Il s'agit d'un phénomène normal. Aucune action requise.
<i>Plage de hauteur de coupe limitée</i>	Les positions maximale et minimale du système de réglage de la hauteur de coupe sont limitées.	Vérifier que le mouvement du disque de coupe vers le haut ou vers le bas n'est pas entravé par de l'herbe ou par un autre objet.
		Procéder à un calibrage de la hauteur de coupe. Contacter votre représentant Husqvarna.
<i>Modification inattendue de la hauteur de coupe</i>	Le réglage de la hauteur de coupe a été modifié sans que le robot de tonte ne l'ait demandé.	Procéder à un calibrage de la hauteur de coupe. Contacter votre représentant Husqvarna.
<i>Système de coupe déséquilibré</i>	Le robot de tonte a détecté des vibrations dans le disque de coupe.	Vérifier que les lames (et vis) sont intactes et non usées. Vérifier que toutes les lames sont correctement montées. Vérifier qu'aucune lame n'est montée en double sur l'une des trois positions.

Message	Causes	Mesure
<i>Guide 1 non détecté</i> <i>Guide 2 non détecté</i> <i>Guide 3 non détecté</i>	Le câble guide n'est pas connecté à la station de charge.	Vérifier si le connecteur du câble guide est correctement raccordé à la station de charge. Voir <i>Pose et connexion du câble guide à la page 21</i> .
	Bris dans le câble guide.	Trouver l'endroit où le câble est brisé. Remplacer la partie endommagée du câble guide par une nouvelle boucle de câble, et utiliser un raccord d'origine pour la rallonger.
	Le câble guide n'est pas connecté au câble périphérique.	Vérifier si le câble guide est correctement connecté au câble périphérique. Voir <i>Pose et connexion du câble guide à la page 21</i> .
<i>Échec de la calibration du guide</i>	Le robot de tonte n'a pas pu effectuer le calibrage du câble guide.	Vérifier si les câbles guides ont bien été installés conformément aux instructions; Voir <i>Installation du câble guide à la page 21</i> .
<i>Réussite de la calibration du guide</i>	Le robot de tonte a pu effectuer le calibrage du câble guide.	Aucune action requise.
<i>Problème de navigation assistée par GPS</i>	Problème avec l'équipement de navigation assistée par GPS.	Contactez votre représentant Husqvarna si ce message s'affiche souvent.
<i>Signal GPS faible</i>	Le signal GPS est faible dans la zone de travail actuelle. La navigation assistée par GPS ne peut pas être utilisée.	Si le message apparaît souvent, désactiver la navigation assistée par GPS et utiliser plutôt les réglages manuels de configuration de la zone de tonte; voir <i>Zone 1-5 à la page 30</i> .
<i>Difficulté à trouver la station</i>	Le robot de tonte suit le câble périphérique depuis plusieurs tours sans trouver la station de charge.	L'installation n'a pas été effectuée correctement. Voir <i>Pose du câble périphérique à la page 19</i> .
		Mauvais réglage de la largeur de couloir sur le câble périphérique. Voir <i>Largeur de couloir à la page 31</i> .
		Le robot de tonte a été mis en marche sur une zone secondaire alors que le réglage est pour la zone principale.
<i>Problème temporaire avec le serveur.</i>	Réessayer.	Contactez votre représentant Husqvarna si ce message s'affiche souvent.
<i>Problèmes de connexion</i>	Problème avec le module Automower® Connect	Nettoyer le robot de tonte. S'il y a toujours un problème de connexion, essayer de déconnecter le robot de tonte ( <i>Mes tondeuses</i> ) et le jumeler de nouveau. Si le problème persiste, communiquer avec votre représentant Husqvarna local.
<i>Réglages de connectivité restaurés</i>	Les paramètres de connectivité sans fil ont été restaurés en raison d'une erreur.	Vérifier les paramètres et modifiez-les au besoin.
<i>Signal faible</i>	Faible signal GPRS pour le module Automower® Connect	Vérifier que le robot de tonte n'est pas à l'envers. Si le problème persiste, le message requiert une intervention d'un technicien d'entretien autorisé.
<i>La carte SIM requiert un code NIP</i>	La carte SIM doit être déverrouillée.	S'assurer que le bon code NIP a été saisi dans le menu du robot de tonte (Réseau > Carte SIM). Contacter votre représentant Husqvarna si ce message s'affiche souvent.
<i>Carte SIM verrouillée</i>	La carte SIM doit être remplacée.	Contactez votre représentant Husqvarna.
<i>Carte SIM non détectée</i>	Automower® Connect requiert qu'une carte SIM soit insérée dans le robot de tonte.	Contactez votre représentant Husqvarna.

Message	Causes	Mesure
<i>Problème de géorepérage</i>	Le géorepérage ne fonctionne pas en raison d'une communication mauvaise (ou inexistante) avec le système.	Contactez votre représentant Husqvarna.

#### 6.4 Témoin à DEL de la station de charge

Pour indiquer que l'installation est totalement fonctionnelle, le témoin de la station de charge doit émettre une lumière verte fixe ou clignotante. Si une autre couleur que le vert est visible, suivre le guide de dépannage ci-dessous.

Il est possible d'en savoir plus en se rendant sur le site [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com). Si de l'aide est toujours nécessaire, contactez votre représentant Husqvarna local.

Témoin	Causes	Mesure
<i>Témoin vert fixe</i>	Bons signaux	Aucune action requise
<i>Témoin vert clignotant</i>	Les signaux sont bons et le <i>mode ECO</i> activé.	Aucune action requise. Pour en savoir plus sur le <i>mode ECO</i> , voir <i>Mode ECO à la page 28</i> .
<i>Témoin bleu clignotant</i>	Le câble périphérique n'est pas connecté à la station de charge.	Vérifier si les connecteurs du câble périphérique sont correctement rentrés dans la station de charge. Voir <i>Connexion du fil périphérique à la page 20</i> .
	Bris dans la boucle du câble périphérique.	Trouver l'endroit où le câble est brisé. Remplacer la partie endommagée de la boucle par un nouveau câble et utiliser un raccord d'origine pour la rallonger.
<i>Témoin rouge clignotant</i>	Interruption du signal de l'antenne de la station de charge.	Contactez votre représentant Husqvarna.
<i>Témoin rouge fixe</i>	Défaut dans le panneau de commande du circuit ou mauvaise alimentation électrique dans la station de charge. Ce problème doit être pris en charge et réglé par un technicien d'entretien autorisé.	Contactez votre représentant Husqvarna.

#### 6.5 Témoin à DEL sur le robot de tonte

Il y a un témoin à DEL sur le dessus du robot de tonte, qui indique l'état actuel :

Témoin	Causes	Mesure
<i>Témoin vert fixe</i>	Le robot de tonte tond la pelouse ou quitte la station de charge.	Aucune action requise.
<i>Témoin bleu allumé en mode continu</i>	Le robot de tonte est en pause, stationné ou cherche à rejoindre la station de charge.	Aucune action requise.
<i>Témoin jaune allumé en mode continu</i>	Bouton <b>STOP</b> (Arrêt) enfoncé.	Appuyer sur le bouton <b>START</b> (Démarrage) sur le dessus du robot de tonte pour le redémarrer.
<i>Témoin rouge fixe</i>	Le robot de tonte s'est arrêté à cause d'une erreur fatale.	Effacer l'erreur en appuyant sur le bouton <b>STOP</b> (Arrêt), puis activer le robot de tonte en appuyant sur le bouton <b>START</b> (Démarrage) sur le dessus du robot de tonte.
<i>Témoin jaune clignotant</i>	Le robot de tonte requiert le code NIP.	Le code NIP doit être confirmé dans l'application <sup>®</sup> Connect avant que le robot de tonte puisse être activé.

Il est possible d'en savoir plus en se rendant sur le site [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com). Si de l'aide est toujours nécessaire, contactez votre représentant Husqvarna local.

## 6.6 Symptômes

Si le robot de tonte ne fonctionne pas comme prévu, suivre le guide de détection des symptômes ci-dessous.

Il y a une FAQ (foire aux questions) sur le site [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com) qui apporte des réponses plus précises à un certain nombre de questions habituelles. Contacter votre représentant local Husqvarna si l'origine du problème est encore inconnue.

Symptômes	Causes	Mesure
Le robot de tonte ne parvient pas à s'arrêter.	Le câble périphérique n'est pas déployé dans une longue ligne droite suffisamment éloignée de la station de charge.	S'assurer que la station de charge a bien été installée conformément aux instructions dans <i>Pose du câble périphérique à la page 19</i>
	Le câble guide n'est pas inséré dans la fente sous la station de charge.	Il est primordial pour assurer le bon fonctionnement que le fil de guidage soit parfaitement droit et en bonne position sous la station de charge. S'assurer toutefois de passer impérativement le câble guide dans la fente de la station de charge. Voir <i>Pose et connexion du câble guide à la page 21</i> .
	La station de charge se trouve sur une pente.	Placer la station de charge sur une surface entièrement plane. Voir <i>Emplacement de pré-dilection pour la station de charge à la page 13</i> .
Résultat de coupe irrégulière.	Le robot de tonte fonctionne trop peu d'heures par jour.	Augmenter le temps de tonte. Voir <i>Minuterie à la page 26</i> .  La <i>minuterie adaptative</i> détecte que la pelouse a été tondue plus qu'elle ne l'a été en réalité. Augmenter le niveau d'intensité dans la <i>minuterie adaptative</i> . Si cela ne suffit pas, désactiver la <i>minuterie adaptative</i> .
	Le réglage <i>À quelle fréquence?</i> ne correspond pas bien à la disposition de la zone de travail. <b>Remarque</b> : Non applicable si la navigation assistée par GPS est activée.	Vérifier que la bonne valeur se trouve dans <i>À quelle fréquence?</i> .
	La forme de la zone de travail exige l'utilisation de <i>Zone 1-5</i> pour permettre au robot de tonte d'accéder à toutes les zones éloignées. <b>Remarque</b> : Non applicable si la navigation assistée par GPS est activée.	Utiliser <i>Zone 1-5</i> pour diriger le robot de tonte vers une zone éloignée. Voir <i>Zone de pelouse à la page 30</i> .
	Zone de travail trop grande.	Essayer de limiter la zone de travail ou d'étendre le temps de travail. Voir <i>Minuterie à la page 26</i> .
	Lames émoussées.	Remplacer toutes les lames. Voir <i>Remplacer les lames à la page 44</i> .
	Herbe longue par rapport à la hauteur de coupe définie.	Augmenter la hauteur de coupe, puis l'abaisser progressivement.
	Accumulation d'herbe au niveau du disque de coupe ou autour de l'arbre du moteur.	Vérifier si le disque de coupe tourne librement et facilement. Si ce n'est pas le cas, dévisser le disque de coupe et retirer l'herbe et les corps étrangers. Voir <i>Entretien à la page 44</i> .
	Le robot de tonte fonctionne au mauvais moment	L'horloge du robot de tonte doit être réglée.
Les heures de début et de fin de la tonte sont incorrectes.		Réinitialiser les heures de début et de fin de la tonte. Voir <i>Minuterie à la page 26</i> .

Symptômes	Causes	Mesure
Le robot de tonte vibre.	Les lames endommagées peuvent entraîner un déséquilibre du système de coupe.	Vérifier les lames et les vis, et les remplacer si nécessaire. Voir <i>Pour remplacer les lames à la page 45</i> .
	Si trop de lames se trouvent dans la même position, un déséquilibre du système de coupe se crée.	Vérifier qu'une seule lame est montée sur chaque vis.
	Différentes versions (épaisseurs) de lames Husqvarna sont utilisées.	Vérifier si les lames ont des épaisseurs différentes.
Le robot de tonte avance, mais le disque de coupe ne tourne pas.	Le robot de tonte cherche la station de charge.	Aucune action. Le disque de coupe ne tourne pas quand le robot de tonte cherche la station de charge.
Le robot de tonte tond pendant des périodes inhabituellement courtes entre les charges.	De l'herbe ou un autre corps étranger bloque le disque de coupe.	Retirer le disque de coupe et le nettoyer. Voir <i>Nettoyer le robot de tonte à la page 44</i> .
	La batterie est usée.	Remplacer la batterie. Voir <i>Batterie à la page 45</i> .
Les temps de tonte et de charge sont tous les deux inhabituellement courts.	La batterie est usée.	Remplacer la batterie. Voir <i>Batterie à la page 45</i> .
Le robot de tonte reste stationné pendant des heures à la station de charge.	Le robot de tonte est stationné en raison d'un réglage de minuterie, ou parce que l'option <i>Park until further notice</i> (Stationnement jusqu'à nouvel ordre) a été choisie dans l'application.	Ouvrir l'application et modifier les réglages de la minuterie, ou se rendre sur le <i>tableau de bord</i> et démarrer le robot de tonte.
Le robot de tonte se déplace souvent en cercles ou en spirales.	La coupe en spirale est un déplacement naturel du robot de tonte.	Régler l'intensité de la coupe en spirale. Cette fonction peut être désactivée au besoin. Voir <i>Coupe en spirale à la page 29</i> .
Le robot de tonte tourne en rond et reste sur une petite zone pendant plusieurs minutes.	C'est tout à fait normal pour le Automower® 520 et le Automower® 550 avec la navigation assistée par GPS et contribue à une coupe régulière.	Aucune action.

## 6.7 Trouver les bris sur la boucle de câble

Les bris sur la boucle de câble sont généralement le résultat de dommages physiques accidentels sur le câble, provoqués par exemple par le jardinage avec une pelle. En cas de gel au sol, le simple déplacement de pierres coupantes dans le sol peut endommager le câble. Les bris peuvent aussi être causés par une tension excessive du câble pendant l'installation.

Le fait de tondre l'herbe trop courte juste après l'installation peut aussi endommager l'isolant du câble. Des dommages sur l'isolant pourraient causer des dysfonctionnements au bout de plusieurs semaines, voire plusieurs mois plus tard.



**MISE EN GARDE :** Sélectionner toujours la hauteur de coupe maximale dans les premières semaines qui suivent l'installation, puis abaisser la hauteur de coupe d'un cran toutes les deux semaines jusqu'à obtenir la hauteur de coupe souhaitée.

Le raccordement défectueux de la boucle de câble peut aussi entraîner des perturbations plusieurs semaines après la création du raccord. Le raccord peut être défectueux si, par exemple, le raccord d'origine n'a pas été suffisamment serré à l'aide d'une pince ou si un raccord de moins bonne qualité que le raccord d'origine a été utilisé.

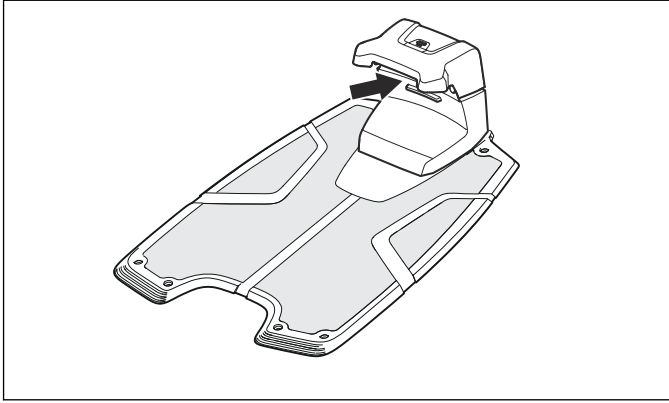
**Remarque :** Vérifier d'abord tous les raccords connus avant de poursuivre le dépannage.

Le bris d'un câble peut être localisé en cas de diminution graduelle de la moitié de la longueur de la boucle où la panne peut se trouver, jusqu'à ce qu'il ne reste qu'une partie très courte du câble.

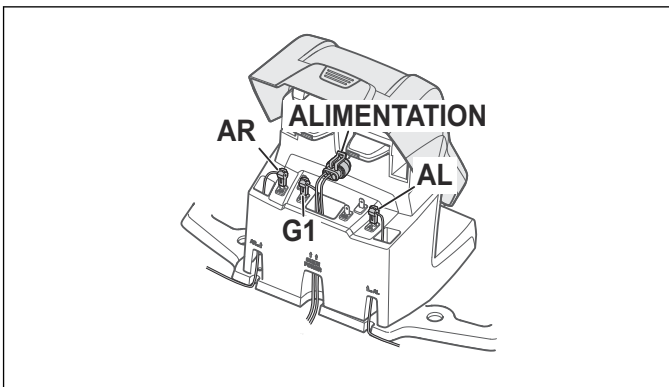
La méthode suivante ne fonctionne pas si le *mode ECO* est activé. Vérifier d'abord que le *mode ECO* est désactivé. Voir *Mode ECO à la page 28*.

1. S'assurer que le témoin de la station de charge clignote en bleu, ce qui indique un bris sur le câble

périphérique. Voir *Témoin à DEL de la station de charge* à la page 53.



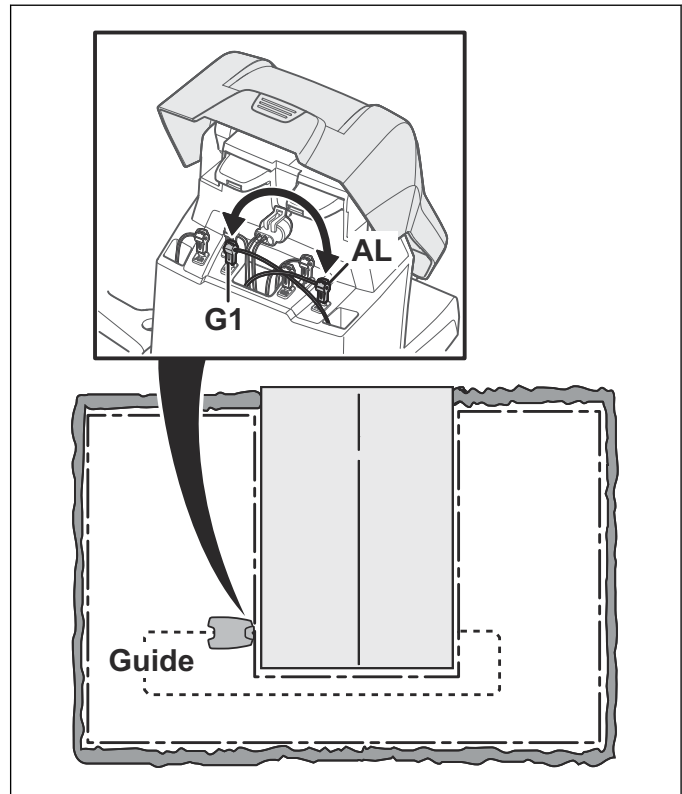
2. Vérifier si les connexions du câble périphérique à la station de charge sont correctement effectuées et non endommagées. Vérifier si le témoin de la station de charge clignote toujours en bleu.



3. Échanger les connexions entre le câble guide et le câble périphérique de la station de charge.

Commencer par échanger la connexion entre AL et G1.

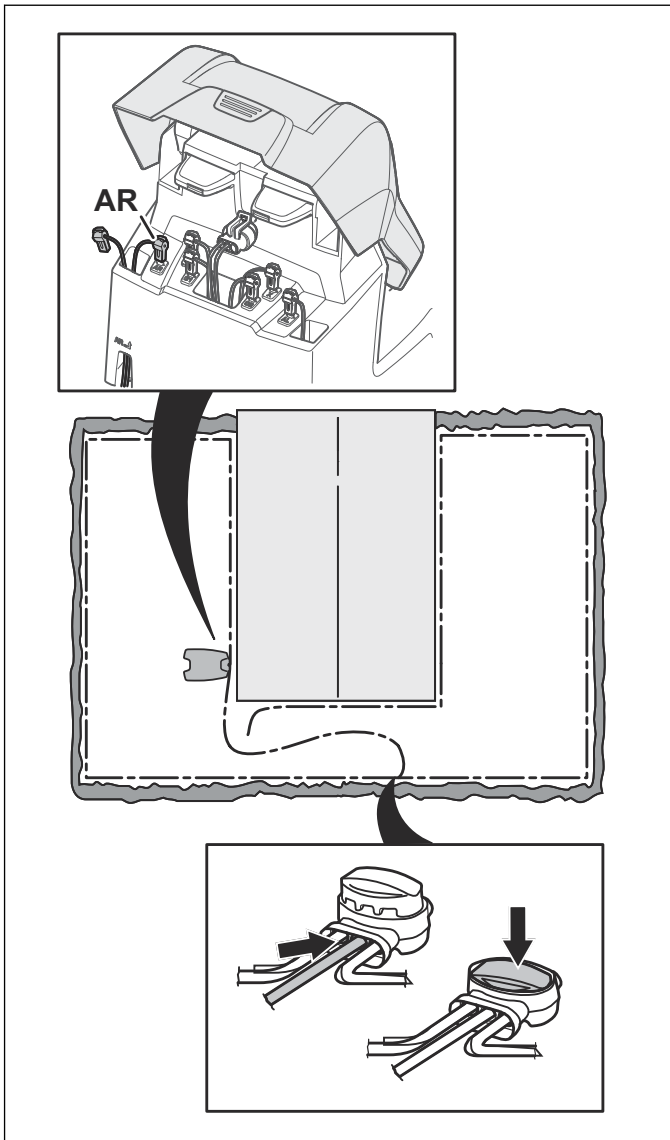
Si le témoin émet une lumière verte fixe, cela signifie que le bris se trouve quelque part sur le câble périphérique entre AL et l'endroit où le câble guide est connecté au câble périphérique (ligne noire épaisse sur l'illustration).



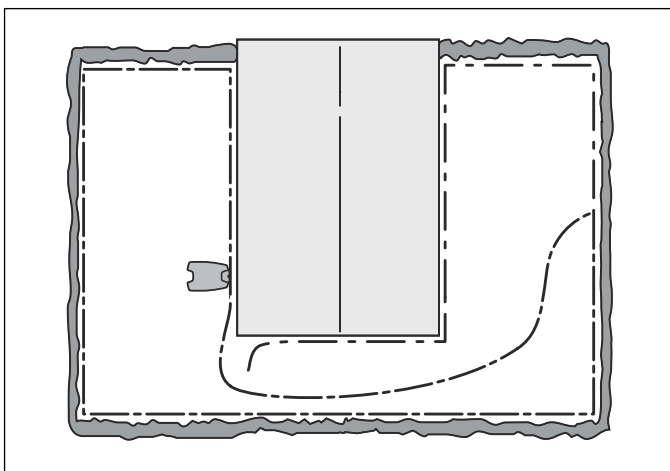
Pour résoudre le problème, le câble périphérique, le ou les connecteur(s) et le ou les coupleur(s) sont requis :

- a) Si le câble périphérique suspecté est en court-circuit, il est plus facile d'échanger tout le câble périphérique entre AL et l'endroit où le câble guide est connecté au câble périphérique (ligne noire épaisse).
- b) Si le câble périphérique suspectée est long (ligne noire épaisse), procéder alors comme suit :  
Replacer AL et G1 dans leur position d'origine. Puis, débrancher AR. Brancher une nouvelle boucle de câble sur AR. Connecter l'autre extrémité de cette nouvelle boucle de câble au milieu de la partie du câble suspectée.



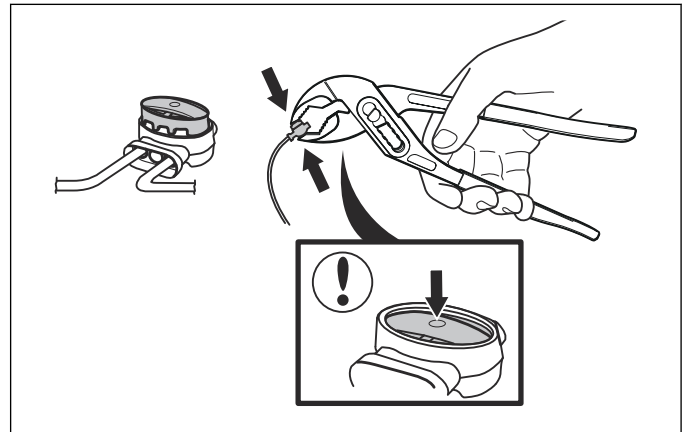


Si le témoin émet une lumière verte fixe, cela signifie que le bris se trouve quelque part entre l'extrémité débranchée et l'endroit où le nouveau câble est branché (ligne noire épaisse ci-dessous). Dans ce cas, déplacer la connexion destinée au nouveau câble plus près de l'extrémité débranchée (en gros, au milieu de la partie du câble suspectée), puis vérifier de nouveau si le témoin est vert.



Continuer jusqu'à ce qu'il reste seulement une partie très courte du câble, qui est la différence entre un témoin vert fixe et un témoin bleu clignotant. Puis, suivre les instructions de l'étape 5 ci-dessous.

4. Si le témoin clignote en bleu à l'étape 3 ci-dessus : Replacer AL et G1 dans leur position d'origine. Échanger ensuite AR et G1. Si le témoin émet maintenant une lumière verte fixe, débrancher AL et brancher un nouveau câble périphérique à AL. Brancher l'autre extrémité de ce nouveau câble au milieu de la partie du câble suspectée. Suivre la même approche que celle figurant aux points 3a) et 3 b) ci-dessus.
5. Une fois le bris trouvé, la partie endommagée doit être remplacée par un nouveau câble. Utiliser toujours des raccords d'origine.



## 7 Transport, entreposage et mise au rebut

### 7.1 Transport

Les batteries au lithium-ion sont soumises aux exigences de la loi sur les produits dangereux. Dans le cas des transports commerciaux (p. ex., par des tiers ou des agents de transfert), il faut respecter des exigences spéciales en matière d'emballage et d'étiquetage. Demandez conseil à un expert en matière dangereuse pour préparer l'élément à expédier. Veuillez également respecter les autres réglementations nationales éventuellement applicables.

Scotez les contacts ouverts et emballez la batterie de façon à ce qu'ils ne puissent pas bouger dans l'emballage. Fixez toujours le produit pendant son transport.

### 7.2 Entreposage hivernal

#### 7.2.1 Le robot tondeuse

Nettoyer soigneusement le robot tondeuse avant de le remiser pour la période hivernale. Voir *Nettoyer le robot de tonte à la page 44*.

Pour s'assurer du bon fonctionnement de la batterie et préserver sa durée de vie, il est important de charger le robot tondeuse avant de le remiser pour l'hiver.

1. Placer le robot tondeuse dans la station de charge jusqu'à ce que l'icône de batterie dans l'application indique que la batterie est complètement chargée.
2. Placer l'**interrupteur principal** à la position 0.

Vérifier l'état des éléments usés, comme les lames et les paliers de la roue arrière. Les remplacer si nécessaire pour garantir le bon état du robot tondeuse avant la saison suivante.

Remiser le robot tondeuse dans une position où il est appuyé sur toutes ses roues et le placer dans un endroit sec, à l'abri du gel et de préférence dans son emballage d'origine. Il est également possible d'accrocher le robot tondeuse sur un support mural d'origine Husqvarna. Contacter votre représentant local Husqvarna pour en savoir plus sur les supports muraux.



**MISE EN GARDE** : La batterie doit être complètement chargée avant le remisage hivernal. Si la batterie n'est pas complètement chargée, elle peut être endommagée et même, dans certains cas, devenir inutilisable.

#### 7.2.2 La station de charge

Il est recommandé de ranger la station de charge et le bloc d'alimentation à l'intérieur. Le câble périphérique et le câble guide peuvent demeurer dans le sol.

1. Débrancher le bloc d'alimentation de la station de charge.
2. Relâcher le verrou du connecteur du bloc d'alimentation et tirer le connecteur vers l'extérieur.
3. Débrancher de la station de charge les connecteurs du câble périphérique et du câble guide.

Protéger les extrémités des câbles de l'humidité en les mettant, par exemple, dans un contenant avec de la graisse.



**MISE EN GARDE** : Si la station de charge est laissée à l'extérieur pendant l'hiver, elle doit être branchée à l'alimentation secteur, au câble périphérique et aux câbles guides pendant tout l'hiver.

### 7.3 Après l'entreposage hivernal

1. Vérifier s'il est nécessaire de procéder à un nettoyage, en particulier sur les contacts de charge du robot tondeuse et de la station de charge.
2. Si les contacts de charge semblent brûlés ou salis, nettoyez-les avec une toile d'émeri fine.
3. Vérifier également si la date et l'heure du robot tondeuse sont bonnes.

### 7.4 Informations sur la protection de l'environnement



Le symbole sur le robot tondeuse Husqvarna indique que ce produit ne peut pas être traité comme un déchet domestique ordinaire. Il convient plutôt de l'envoyer dans un centre de recyclage adapté pour y faire recycler ses composants électroniques et ses batteries. La batterie doit être retirée du produit avant sa mise au rebut.

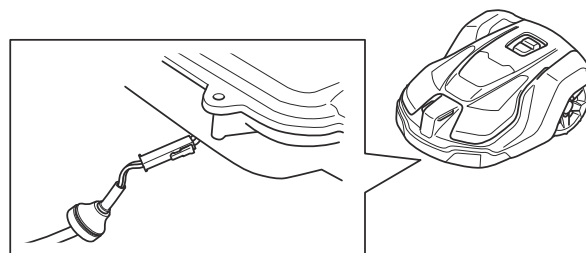
En vous assurant d'entretenir ce produit de façon adéquate, vous contribuez à la lutte contre l'impact négatif potentiel d'une mauvaise gestion des déchets de ce produit sur l'environnement et les personnes.

Pour obtenir de plus amples renseignements sur le recyclage de ce produit, communiquez avec votre municipalité, son service de déchets ménagers ou le magasin où vous avez acheté le produit.

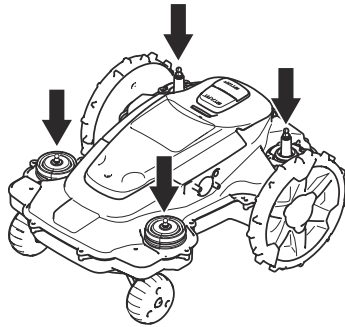
#### 7.4.1 Retrait de la batterie à des fins de recyclage

Suivre ces étapes pour retirer la batterie du robot tondeuse.

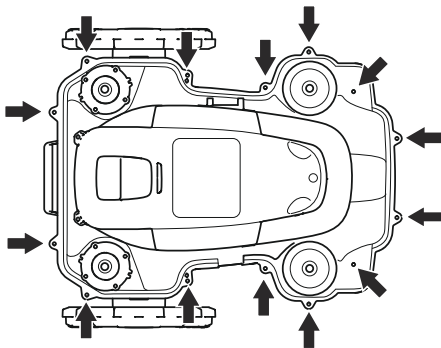
1. Placer l'**interrupteur principal** à la position 0.
2. Nettoyer la zone située autour de l'œillet du câble de charge situé à l'avant sous la tondeuse.
3. Tirer sur l'œillet en caoutchouc du câble de charge et desserrer le connecteur avec précaution.



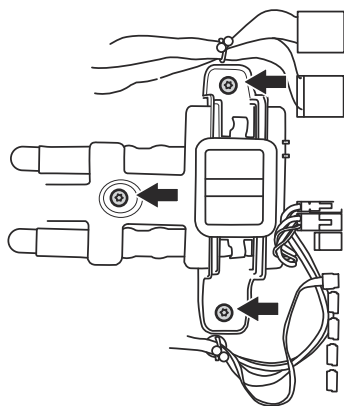
- La carrosserie est montée sur le châssis à l'aide de quatre supports facilement montables et à pression. Retirer la carrosserie du châssis en soulevant la carrosserie un coin à la fois tout en maintenant le châssis en place.



- Desserrer les 14 vis (Torx 20).



- Retirer le scellé de garantie situé au point de séparation entre les moitiés de châssis du côté droit.
- Soulever délicatement le bord arrière de la section supérieure du châssis.
- Débrancher le câble MMI du panneau de commande du circuit principal et retirer la section supérieure du châssis.
- Desserrer les trois vis (Torx 20) qui maintiennent le couvercle de la batterie en place.



- Débrancher la connexion de batterie du panneau de commande du circuit principal. Ouvrir le couvercle de la batterie et retirer la batterie.

## 8 Données techniques

### 8.1 Données techniques

Dimensions	Automower® 520	Automower® 550
Longueur, po	28,3	28,3
Largeur, po	22	22
Hauteur, po	12	12
Poids, kg	25,4	30,6

Système électrique	Automower® 520	Automower® 550
Batterie lithium-ion	18 V/ 3,2 Ah No de réf. 580 68 33-01, 580 68 33-02	18 V/ 10,4 Ah No de réf. 588 14 64-01 (2 pièces)
Bloc d'alimentation, V/28 V CC	100 à 240	100 à 240
Longueur de câble basse tension, m	33	33
Consommation d'énergie moyenne à une utilisation maximale	17 kWh/mois dans une zone de travail de 2200 m <sup>2</sup>	23 kWh/mois dans une zone de travail de 5000 m <sup>2</sup>
Courant de charge, A c.c.	2,2	7
Temps de tonte moyen, min.	75	270
Temps de charge moyen, min.	50	60

Antenne du câble périphérique	Automower® 520	Automower® 550
Bande de fréquences de fonctionnement, Hz	300-80000	300-80000
Radiofréquence d'alimentation maximale, mW à 60 m <sup>5</sup>	<25 MW à 60m	<25 MW à 60m

Émissions sonores dans l'environnement mesurées comme puissance acoustique <sup>6</sup>	Automower® 520	Automower® 550
Niveau sonore mesuré en puissance acoustique, dB (A)	58	60
Incertitudes d'émissions sonores K <sub>WA</sub> , dB (A)	1	1
Niveau sonore garanti en puissance acoustique, dB (A)	59	61
Niveau de pression sonore à l'oreille de l'utilisateur, dB(A) <sup>7</sup>	47	49

<sup>5</sup> Puissance de sortie active maximale vers les antennes de la bande de fréquences dans laquelle l'équipement radio fonctionne.

<sup>6</sup> Émission du bruit dans l'environnement mesurée en tant que puissance acoustique (L<sub>WA</sub>) conforme à la directive européenne 2000/14/EC. Le niveau de puissance acoustique garanti comprend une variation dans la production ainsi qu'une variation du code du test de 1-3 dB(A).

<sup>7</sup> Incertitudes du bruit de pression sonore K<sub>pA</sub>, 2-4 dB (A)

<b>Tonte</b>	<b>Automower® 520</b>	<b>Automower® 550</b>
Système de coupe	Trois disques découpeurs pivotants	
Vitesse du moteur de disque, tr/min	2300	2300
Consommation d'énergie pendant la coupe, W +/-20 %	30	35
Hauteur de coupe, po	0,8-2,4	0,8-2,4
Largeur de coupe, po	9,4	9,4
Passage le plus étroit possible, po	24	24
Angle maximal de la zone de coupe, %	45	45
Angle maximal du câble périphérique, %	15	15
Longueur maximale du câble périphérique, vg	874	874
Longueur maximale du câble guide, vg	437	437
Capacité de travail, vg <sup>2</sup> +/-20 %	2631	5979

<b>Classification IP</b>	<b>Automower® 520</b>	<b>Automower® 550</b>
Robot de tonte	IPX4	IPX4
Station de charge	IPX1	IPX1
Bloc d'alimentation	IPX4	IPX4

<b>Support de la bande de fréquence</b>		
Gamme de fréquence Bluetooth®	2400,0 – 2483,5 MHz	
Automower® Connect 3G	Bande 19 (800 MHz)	
	Bande 5 (850 MHz)	
	Bande 8 (900 MHz)	
	Bande 2 (1900 MHz)	
	Bande 1 (2100 MHz)	
Automower® Connect 2G	GSM, 850 MHz	
	E-GSM, 900 MHz	
	DCS, 1 800 MHz	
	PCS, 1 900 MHz	

<b>Classe de puissance</b>		
Puissance de sortie Bluetooth®	8 dBm	
Automower® Connect 3G	Classe de puissance 3	24 dBm
Automower® Connect 2G	Classe de puissance 4 (pour GSM/E-GSM)	33 dBm
	Classe de puissance 1 (pour DCS/PCS)	30 dBm

La compatibilité totale ne peut être garantie entre le robot de tonte et d'autres appareils tels que les télécommandes, les émetteurs radio, les boucles auditives, les fils de barrière électriques enterrés et autres obstacles similaires.

---

## 9 Garantie

---

### 9.1 Conditions de garantie

Husqvarna garantit le fonctionnement de ce produit pendant deux ans (à compter de la date d'achat). Cette garantie couvre les pannes graves liées aux matériaux ou aux vices de fabrication. Pendant la période de garantie, nous remplacerons le produit ou le réparerons sans frais supplémentaires si les conditions suivantes sont remplies :

- Le robot tondeuse et la station de charge ne peuvent être utilisés que conformément aux instructions de ce manuel d'utilisation. La garantie du constructeur n'affecte pas les réclamations de garantie existantes de l'utilisateur à l'encontre du revendeur/vendeur.
- Les utilisateurs ou tiers non autorisés ne doivent en aucun cas essayer d'effectuer des réparations sur le produit.

Exemples de défauts non couverts par la garantie :

- Dommages causés par l'infiltration d'eau sous le robot tondeuse. Ces dommages sont habituellement causés par des systèmes de nettoyage ou d'irrigation ou par des trous ou dépressions dans la zone de travail aux endroits où la pluie crée des accumulations d'eau.
- Dommages causés par la foudre.
- Dommages causés par une manipulation ou un remisage incorrect de la batterie.
- Les dommages causés par l'utilisation d'une batterie qui ne serait pas une batterie d'origine Husqvarna.
- Les dommages causés par la non-utilisation de pièces de rechange et d'accessoires d'origine Husqvarna, telles que les lames et le matériel d'installation.
- Les dommages sur la boucle de câble.
- Les dommages causés par des modifications ou altérations non autorisées sur le produit ou son bloc d'alimentation.

Les lames et les brosses à roue sont considérées comme des éléments jetables et ne sont pas couvertes par la garantie.

Si une erreur survient avec votre robot tondeuse Husqvarna, contacter votre représentant local Husqvarna pour obtenir d'autres instructions. Garder le reçu et le numéro de série du robot tondeuse à portée de main lorsque lors de la communication avec le représentant Husqvarna local.

# 10 Déclaration de conformité CE

## 10.1 Déclaration de conformité CE

Husqvarna AB, SE--561 82 Husqvarna, Suède, tél. :  
+46 36 14 65 00, déclare que les robots tondeuses  
**Automower® 520** et **Automower® 550** des numéros de  
série datant de 2018 semaine 4 et ultérieurs (l'année et  
la semaine sont clairement indiquées sur la plaque  
signalétique avec le numéro de série subséquent), sont  
conformes aux exigences des DIRECTIVES DU  
CONSEIL :

- Instruction « relative aux machines » **2006/42/CE**.
  - Exigences particulières relatives aux robots de tonte électriques alimentés par batterie **EN 50636-2-107 : 2015**
  - Champs électromagnétiques **EN 62233 : 2008**.
- Instruction « relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses » **2011/65/EU**.
- Instruction « relative aux émissions sonores des matériels d'extérieur » **2000/14/CE**. Voir aussi *Données techniques à la page 60* pour en savoir plus sur les émissions sonores et la largeur de coupe.

L'organisme notifié 0404, RISE SMP Svensk Maskinprovning AB, Box 7035, SE-750 07 Uppsala, Sweden a délivré un rapport concernant l'évaluation de la conformité selon l'annexe VI de la Directive du Conseil du 8 mai 2000 « relative aux émissions sonores dans l'environnement » 2000/14/CE. Le certificat porte le numéro : pour Automower® 520 (01/901/296) et Automower® 550 (01/901/291) :

- Instruction « relative aux équipements hertziens » **2014/53/EU**. Les normes suivantes ont été appliquées :
  - **ETSI EN 303 447** Version finale v1.1.0 (2017-06)
  - **ETSI EN 301 511** v12.5.1
  - **ETSI EN 300 328** v2.1.1
- Compatibilité électromagnétique :
  - **ETSI EN 301 489-1** Version provisoire v2.2.0
  - **ETSI EN 301 489-52** Version provisoire v1.1.0
  - **ETSI EN 301 489-17** Version provisoire v3.2.0
  - **ETSI EN 301 489-19** v2.1.0



Husqvarna, 2018-01-02

Lars Roos

Global R&D Director, Electric category

(Représentant autorisé d'Husqvarna AB et responsable de la documentation technique.)

# 11 Applicable sur le marché É.-U./CA

## 11.1 Exigences relatives à la conformité

FCC ID : XPY1CGM5NNN (module Automower® Connect).

FCC ID : ZASHQ-BLE-1A (module Bluetooth®)

L'appareil est conforme à la section 15 des règlements de la FCC. Son utilisation est soumise aux 2 conditions suivantes :

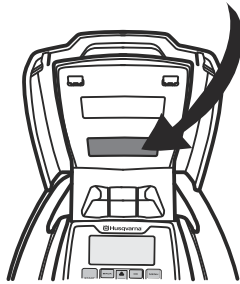
1. Cet appareil ne doit pas causer d'interférences nuisibles.
2. Cet appareil doit accepter toute autre interférence, y compris les interférences pouvant causer un fonctionnement non désiré.



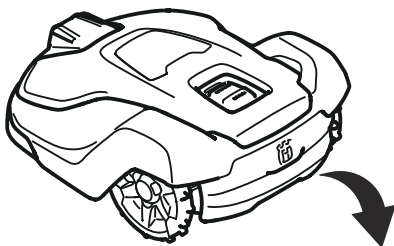
**AVERTISSEMENT** : Afin de satisfaire aux exigences en matière d'exposition aux radiofréquences, maintenir une distance d'au moins 20 cm/7 po par rapport à toute partie du produit.

**Modèles équipés d'une trappe** : L'étiquette fournie doit être apposée sur le produit conformément à la figure ci-dessous.

Husqvarna Automower® Connect  
This device contains the module  
FCC ID: XPY1CGM5NNN



**Modèles sans trappe** : L'étiquette fournie doit être apposée sur le produit conformément à la figure ci-dessous



Husqvarna Automower® Connect  
This device contains the module  
FCC ID: XPY1CGM5NNN

approuvés par Husqvarna peut annuler l'autorisation de la FCC d'utiliser cet équipement.

**Remarque** : Cet appareil est conforme à l'article 15 de la réglementation FCC [et à la norme RSS d'Industrie Canada pour les appareils exempts de licence]. Son utilisation est soumise aux deux conditions suivantes : cet appareil ne doit pas causer d'interférences nuisibles, et cet appareil doit accepter toute interférence reçue, y compris des interférences qui peuvent provoquer un fonctionnement indésirable.

**Remarque** : Cet équipement a été testé et trouvé conforme aux limites d'un appareil de classe B, conformément à l'article 15 des règlements de la FCC. Ces limites sont conçues pour fournir une protection raisonnable contre les interférences nuisibles dans une installation résidentielle. Cet équipement produit, utilise et peut émettre des fréquences radio et, s'il n'est pas installé et utilisé conformément aux instructions, il peut provoquer des interférences nuisibles aux communications radio. Cependant, il n'y a aucune garantie que des interférences ne pourront pas se produire dans une installation particulière. Si cet équipement engendre des interférences nuisibles pour la réception radio ou télévision, ce qui peut être déterminé en éteignant l'équipement, l'utilisateur est encouragé à essayer de corriger l'interférence en prenant une ou plusieurs des mesures suivantes :

- Réorienter ou déplacer l'antenne réceptrice.
- Augmenter la distance entre l'équipement et le récepteur.
- Raccorder l'équipement à une prise située sur un circuit différent de celui sur lequel le récepteur est raccordé.
- Communiquer avec le concessionnaire ou un technicien radio/TV expérimenté pour obtenir de l'aide.

**Remarque** : Les modifications ou les changements apportés à cet équipement non expressément











**Husqvarna**<sup>®</sup>

AUTOMOWER<sup>®</sup> est une marque déposée appartenant à Husqvarna AB.  
Droit d'auteur<sup>©</sup> 2018 HUSQVARNA. Tous droits réservés.

[www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com)

---

Instructions d'origine

1159063-32



2018-04-03